



2.2. Модели авторегрессии порядка p (AutoRegressive - AR(p) models)

Модели авторегрессии порядка p (AutoRegressive - AR(p) models)

Процесс авторегрессии p -ого порядка имеет вид:

$$y_t = \alpha_1 y_{t-1} + \alpha_2 y_{t-2} + \dots + \alpha_p y_{t-p} + \varepsilon_t \quad \varepsilon_t \sim \text{WN}(0, \sigma^2)$$

- частный случай представления

$$\alpha_\infty(L)y_t = \varepsilon_t,$$

$$\alpha_p(L)y_t = \varepsilon_t, \quad \alpha_p(L) = (1 - \alpha_1 L - \alpha_2 L^2 - \alpha_3 L^3 - \dots - \alpha_p L^p)$$

- Стационарен и нестационарен
- Условие стационарности** – условие обратимости лагового многочлена

$$\alpha_p(L)y_t = \varepsilon_t \rightarrow y_t = [\alpha_p(L)]^{-1} \varepsilon_t$$

Разложение
Вольда



AR(p): частные случаи

Процесс авторегрессии ***p*-ого** порядка имеет вид:

$$y_t = \alpha_0 + \alpha_1 y_{t-1} + \alpha_2 y_{t-2} + \dots + \alpha_p y_{t-p} + \varepsilon_t$$

Частные случаи:

Процесс авторегрессии **1-го** порядка **AR(1)**(марковский процесс)

$$y_t = \alpha_0 + \alpha_1 y_{t-1} + \varepsilon_t$$

Процесс авторегрессии **2-го** порядка **AR(2)** (процесс Юла):

$$y_t = \alpha_0 + \alpha_1 y_{t-1} + \alpha_2 y_{t-2} + \varepsilon_t$$



AR(p): частные случаи

Процесс авторегрессии 2-го порядка AR(2) (процесс Юла):

$$y_t = \alpha_0 + \alpha_1 y_{t-1} + \alpha_2 y_{t-2} + \varepsilon_t$$



10- to 12-year cycle in sunspot activity

Первое приложение моделирования AR-процесса было представлено Yule (1927) on the [yearly sunspot number](#) as introduced in 1848 by the Swiss astronomer [Johann Rudolph Wolf](#).



Australian Government
Bureau of Meteorology

Данные с 1700 г.

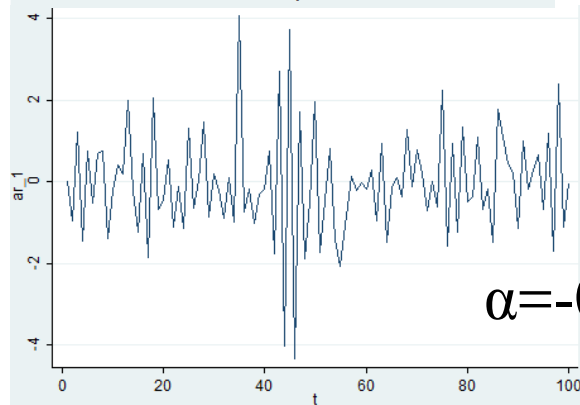
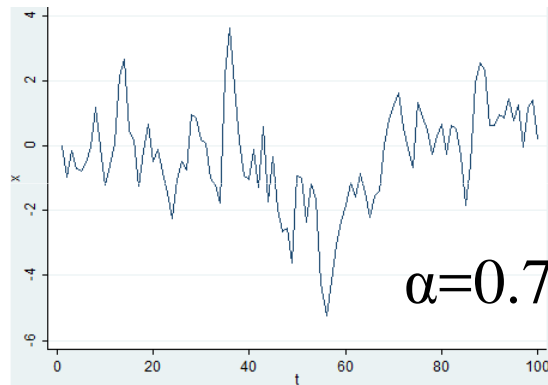
<https://www.sws.bom.gov.au/Educational/2/3/6>

Модель авторегрессии 1-го порядка AR(1)

AR(1), марковский процесс

$$y_t = \alpha y_{t-1} + \varepsilon_t \quad |\alpha| < 1$$

$$E(\varepsilon_t) = 0, \quad V(\varepsilon_t) = \sigma^2$$



Основные характеристики:

$$1) E(y_t) = 0;$$

$$2) V(y_t) = \frac{\sigma^2}{1 - \alpha^2};$$

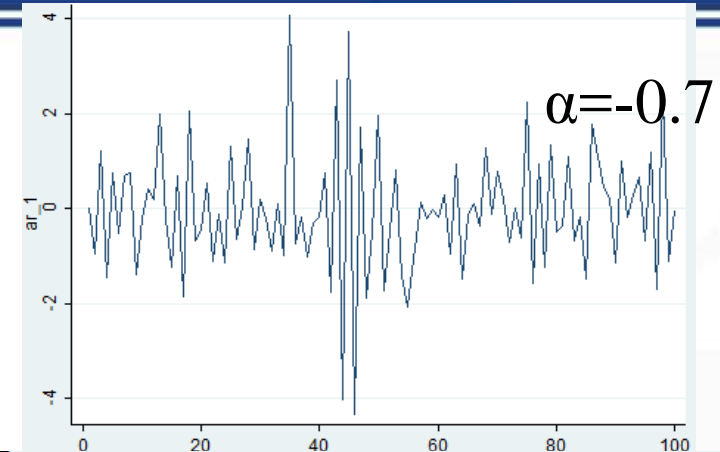
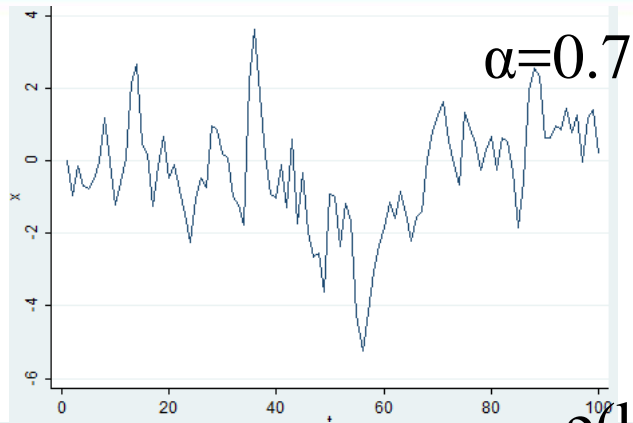
$$3) \text{cov}(y_t, y_{t \pm k}) = \alpha^k V(y_t);$$

$$4) \rho(y_t, y_{t \pm k}) = \alpha^k$$

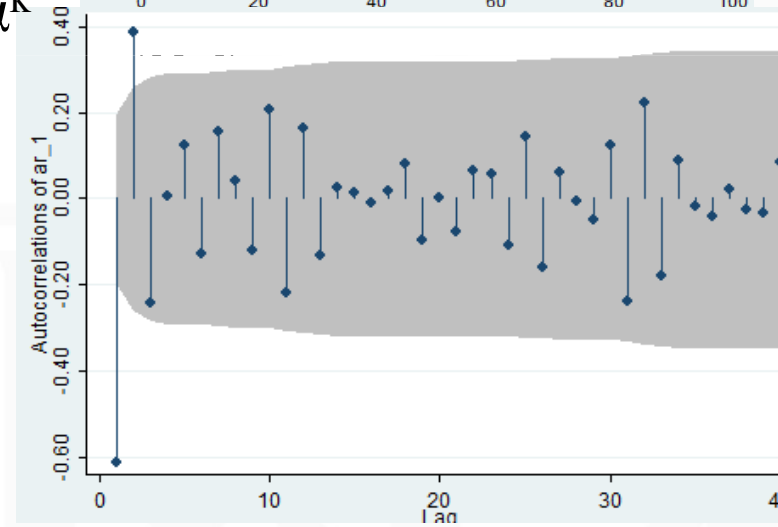
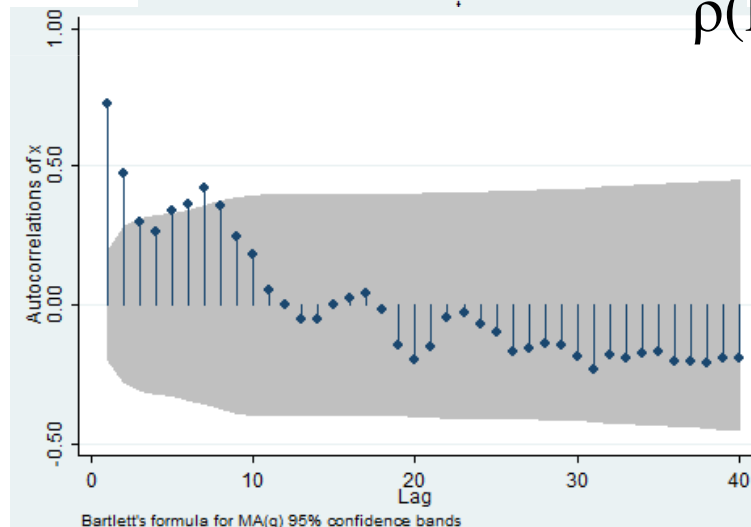
Условие стационарности: $|\alpha| < 1$

Модель авторегрессии 1-го порядка AR(1)

AR(1)



$$\rho(k) = \alpha^k$$

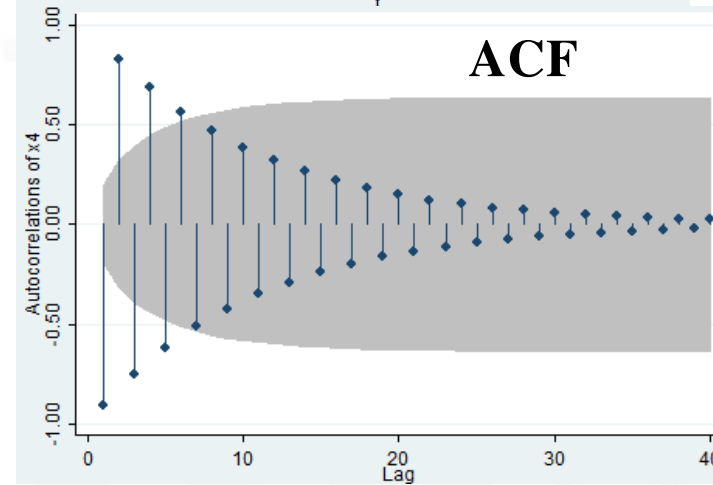
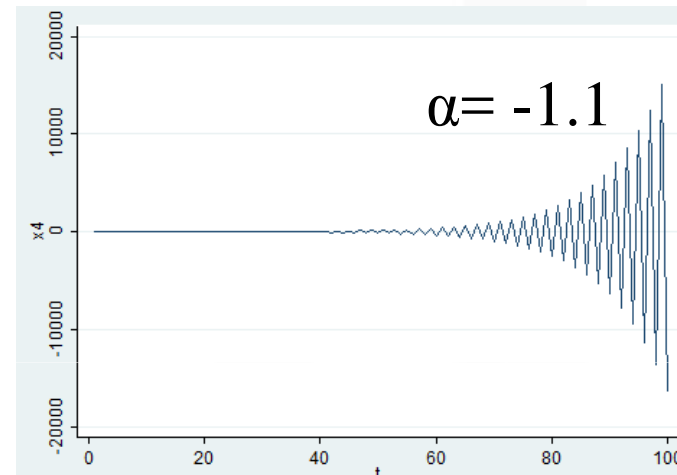
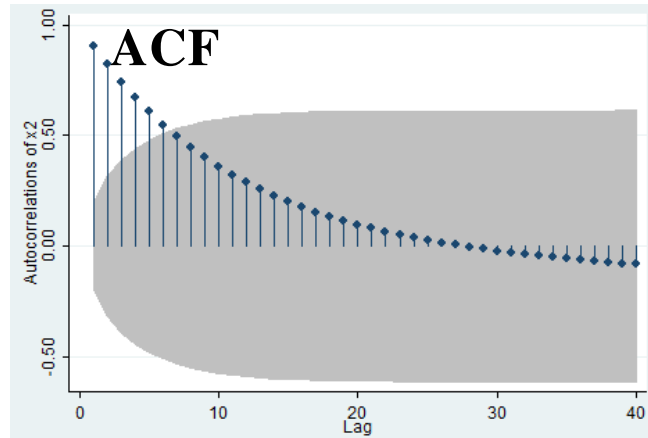
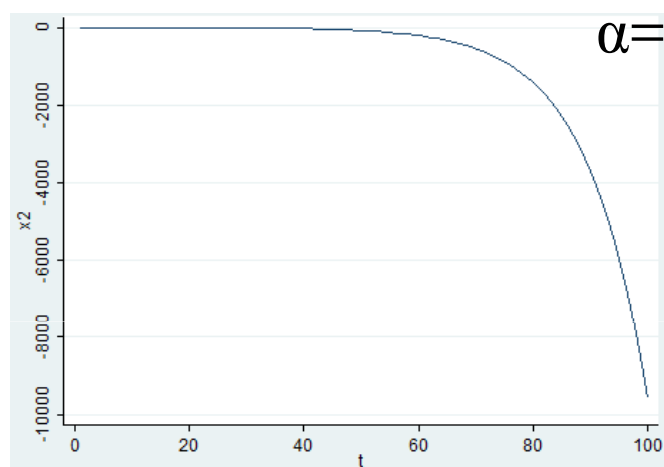


при $0 < \alpha < 1$ ACF - затухающая экспонента,

при $-1 < \alpha < 0$ ACF - затухающая знакопеременная экспонента

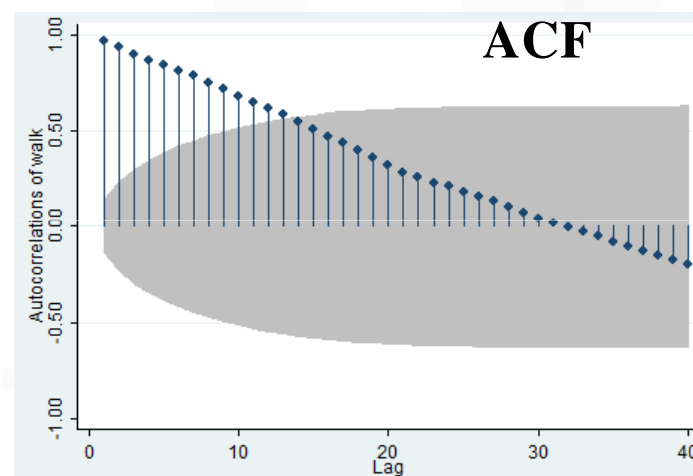
AR(1): частные случаи

$\alpha > 1$ - «взрывной» процесс (в экономике такие процессы не изучаются)



AR(1): частные случаи

$\alpha = 1$ - случайное блуждание $y_t = y_{t-1} + \varepsilon_t$





AR(1): частные случаи

$$\text{AR}(1) \quad y_t = \alpha_0 + \alpha_1 y_{t-1} + \varepsilon_t$$

Значения параметров	Процесс	
$\alpha_0 = \alpha_1 = 0$	Белый шум	} стационарные
$\alpha_1 < 1$	Стационарный AR(1)	
$\alpha_0 = 0, \alpha_1 = 1$	Случайное блуждание	} нестационарные
$\alpha_0 \neq 0, \alpha_1 = 1$	Случайное блуждание с дрейфом	
$\alpha_1 > 1$	Взрывной процесс	



Модель авторегрессии 2-го порядка AR(2)

AR(2) - процесс Юла:

$$y_t = \alpha_1 y_{t-1} + \alpha_2 y_{t-2} + \varepsilon_t$$

$$(1 - \alpha_1 L - \alpha_2 L^2) y_t = \varepsilon_t \rightarrow \alpha(L) y_t = \varepsilon_t$$

- Условие *стационарности* – условие обратимости $\alpha(L)$

Характеристическое уравнение: $1 - \alpha_1 z - \alpha_2 z^2 = 0$

$$\begin{aligned} |\alpha_2| &< 1; \\ \alpha_1 + \alpha_2 &< 1; \\ \alpha_2 - \alpha_1 &< 1. \end{aligned}$$
$$|z_1| > 1, \quad |z_2| > 1.$$

AR(2): пример

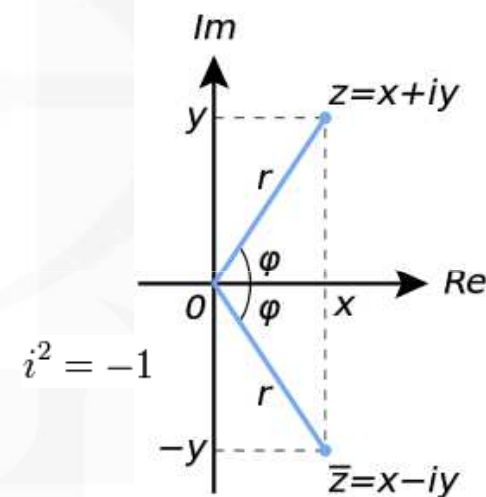
Пример. Показать, что процессы AR(2) являются (не)стационарными

$$y_t = 1,3 y_{t-1} - 0,4 y_{t-2} + \varepsilon_t$$

$$y_t = 1 + 0,25 y_{t-1} - 0,125 y_{t-2} + \varepsilon_t$$

(случай комплексных корней)

Комплексные числа



Геометрическое представление
сопряжённых чисел

Если комплексное число $z = x + iy$,
то число $\bar{z} = x - iy$ называется **сопряжённым**

$$|z| = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$|\bar{z}| = |z|$$



Модель авторегрессии 2-го порядка AR(2)

AR(2) - процесс Юла:

$$y_t = \alpha_1 y_{t-1} + \alpha_2 y_{t-2} + \varepsilon_t$$
$$(1 - \alpha_1 L - \alpha_2 L^2) y_t = \varepsilon_t \rightarrow \alpha(L) y_t = \varepsilon_t$$

- Числовые характеристики

$$E(y_t) = 0; V(y_t) = \frac{(1 - \alpha_2) \sigma_\varepsilon^2}{(1 + \alpha_2)((1 - \alpha_2)^2 - \alpha_1^2)};$$

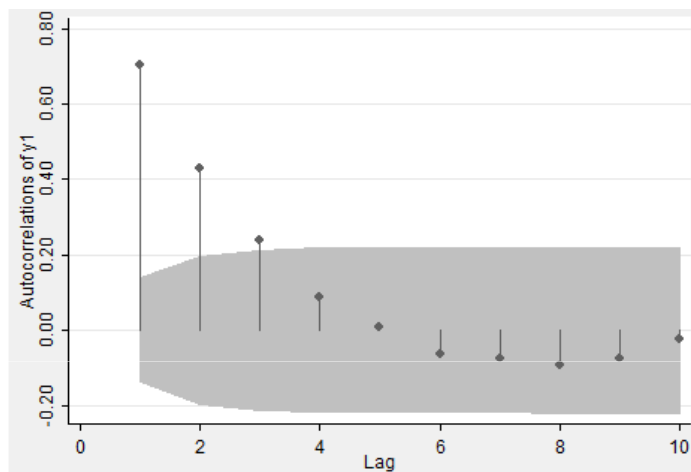
$$\gamma_k = \text{cov}(y_t, y_{t \pm k}) = \alpha_1 \gamma_{k-1} + \alpha_2 \gamma_{k-2}$$

$$\rho_k = \text{cor}(y_t, y_{t \pm k}) = \alpha_1 \rho_{k-1} + \alpha_2 \rho_{k-2}$$



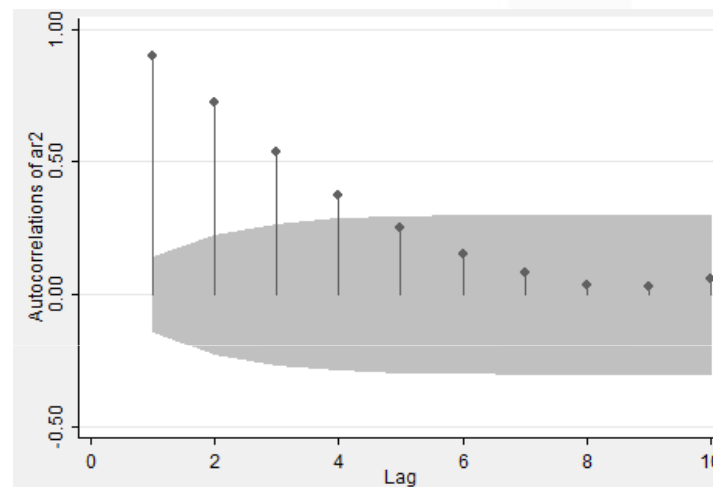
AR(1) и AR(2) : поведение ACF

$$\text{AR}(1): y_t = \varepsilon_t + 0.7y_{t-1}$$



$$\rho_k = \alpha^k$$

$$\text{AR}(2): y_t = 1 + \varepsilon_t + 1.3y_{t-1} - 0.4y_{t-2}$$



$$\rho_k = \alpha_1 \rho_{k-1} + \alpha_2 \rho_{k-2}$$

Модель авторегрессии 2-го порядка AR(2) с константой

$$\text{AR}(2) \quad y_t = \alpha_0 + \alpha_1 y_{t-1} + \alpha_2 y_{t-2} + \varepsilon_t$$

• **Замечание.** В случае когда $E(y_t) = \mu \neq 0$, $\mu = \frac{\alpha_0}{1-\alpha_1-\alpha_2}$

Исходное уравнение AR(2) можно преобразовать к виду:

$$(y_t - \mu) = \alpha_1 (y_{t-1} - \mu) + \alpha_2 (y_{t-2} - \mu) + \varepsilon_t \quad (*)$$

- Представление (*) удобно использовать для вычисления числовых характеристик.

Пример: $y_t = 1 + 1,3 y_{t-1} - 0,4 y_{t-2} + \varepsilon_t \rightarrow E(y_t) = \mu = 10$

(*) имеет вид: $(y_t - 10) = 1,3 (y_{t-1} - 10) - 0,4 (y_{t-2} - 10) + \varepsilon_t$

Проверка: $-10 = -1,3 * 10 + 0,4 * 10$



Частная автокорреляционная функция (PACF)

$$y_t = \alpha_1 y_{t-1} + \alpha_2 y_{t-2} + \dots + \alpha_p y_{t-p} + \varepsilon_t$$

Частная автокорреляционная функция (partial autocorrelation function, PACF)

$-\rho_{part}(k)$ – это коэффициент корреляции между случайными величинами Y_t и Y_{t+k} , очищенными от влияния случайных величин $Y_{t+1}, \dots, Y_{t+k-1}$.

Вычисление: 1 способ – формулы из мат.статистики (см. тема 1.1)

-2 способ (Т.Фриша-Бау): Значение выборочного частного коэффициента автокорреляции ϕ_k – это МНК-оценка последнего коэффициента в уравнении авторегрессии $AR(k)$.

- 3 способ – Уравнения Юла-Уолкера (Yule-Walker)

Вычисление PACF: Уравнения Юла – Уолкера (Yule-Walker)

Частный случай AR(1): $y_t = \alpha y_{t-1} + \varepsilon_t$

$$\rho_1^{\text{част}} = \varphi_1 = \alpha \leftarrow y_t = \varphi_1 y_{t-1} + \varepsilon_t$$

$$\gamma_k = E((y_t - E(y_t)) \cdot (y_{t-k} - E(y_t)))$$

$$\rho_2^{\text{част}} = \varphi_2 = 0 \leftarrow y_t = \varphi_1 y_{t-1} + \varphi_2 y_{t-2} + \varepsilon_t$$

$$\begin{cases} \rho_1 = \varphi_1 \cdot 1 + \varphi_2 \rho_1, \\ \rho_2 = \varphi_1 \rho_1 + \varphi_2, \end{cases} \rightarrow \text{Матричная форма:}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & \rho_1 \\ \rho_1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varphi_1 \\ \varphi_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \rho_1 \\ \rho_2 \end{bmatrix}$$

Формулы Крамера: $PACF(2) = \varphi_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta}$

Δ -определитель матрицы

Вычисление PACF: Уравнения Юла – Уолкера (Yule-Walker)

$$AR(p): y_t = \alpha_1 y_{t-1} + \alpha_2 y_{t-2} + \dots + \alpha_p y_{t-p} + \varepsilon_t$$

$$\gamma_k = E((y_t - E(y_t)) \cdot (y_{t-k} - E(y_t))) = \varphi_1 \gamma_{k-1} + \varphi_2 \gamma_{k-2} + \dots + \varphi_p \gamma_{k-p}, k > 0$$

$$\rho_k = \varphi_1 \rho_{k-1} + \varphi_2 \rho_{k-2} + \dots + \varphi_p \rho_{k-p}, k > 0, \quad k = \overline{1, p}$$

Матричная форма:

$$\begin{cases} \rho_1 = \varphi_1 + \varphi_2 \rho_1 + \dots + \varphi_p \rho_{k-1}, \\ \rho_2 = \varphi_1 \rho_1 + \varphi_2 + \dots + \varphi_p \rho_{k-2}, \\ \dots \\ \rho_k = \varphi_1 \rho_{k-1} + \varphi_2 \rho_{k-2} + \dots + \varphi_p. \end{cases} \rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & \rho_1 & \rho_2 & \dots & \rho_{k-1} \\ \rho_1 & 1 & \rho_1 & \dots & \rho_{k-2} \\ \rho_2 & \rho_1 & 1 & \dots & \rho_{k-3} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \rho_{k-1} & \rho_{k-2} & \rho_{k-3} & \dots & 1 \end{bmatrix}}_{\Delta\text{-определитель матрицы}} \cdot \begin{bmatrix} \varphi_1 \\ \varphi_2 \\ \varphi_3 \\ \dots \\ \varphi_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \rho_1 \\ \rho_2 \\ \rho_3 \\ \dots \\ \rho_k \end{bmatrix}$$

Формулы

Крамера: $PACF(k) = \varphi_k = \frac{\Delta_k}{\Delta}$

Δ -определитель матрицы



AR(1) и AR(2): пример PACF

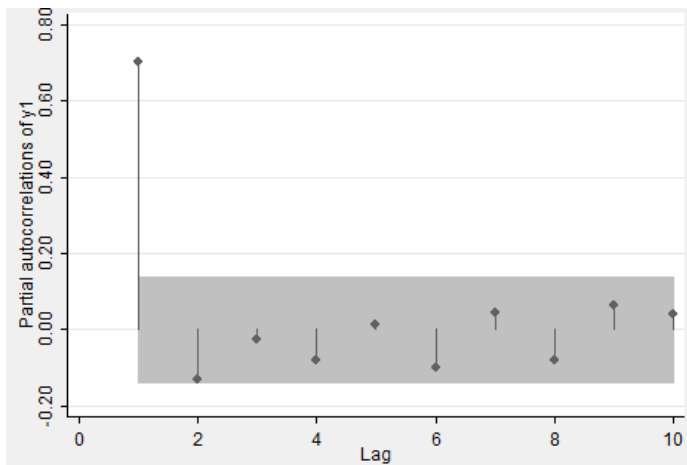
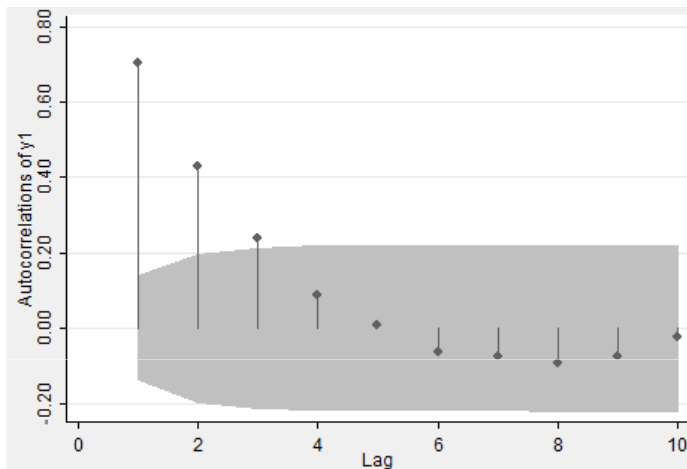
Пример. Для процессов AR(1) и AR(2) рассчитать PACF 1, 2, 3-го порядков, используя формулы Юла-Уолкера.

$$y_t = 0,5y_{t-1} + \varepsilon_t$$

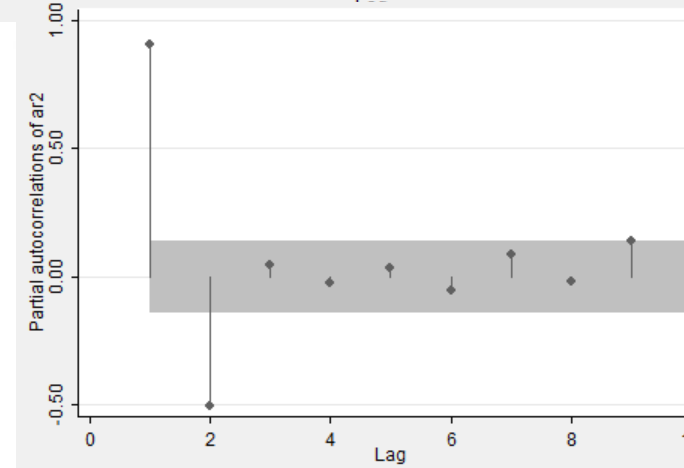
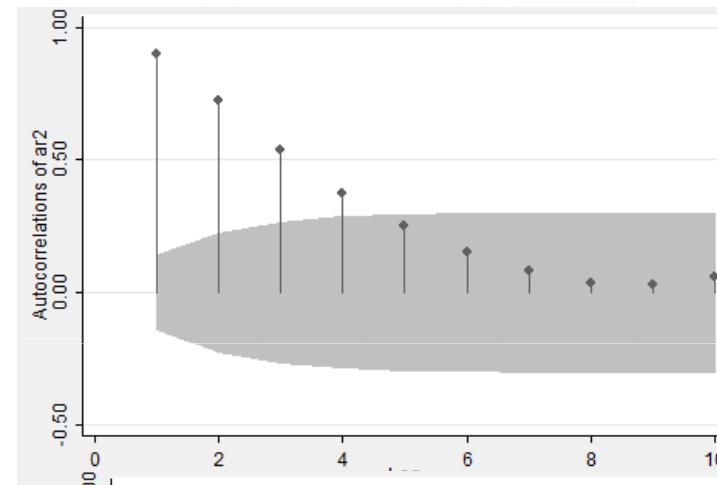
$$y_t = 0,25y_{t-1} - 0,125y_{t-2} + \varepsilon_t$$

Модели авторегрессии порядка p поведение ACF и PACF

$$\text{AR}(1): y_t = \varepsilon_t + 0.7y_{t-1}$$



$$\text{AR}(2): y_t = 1 + \varepsilon_t + 1.3y_{t-1} - 0.4y_{t-2}$$



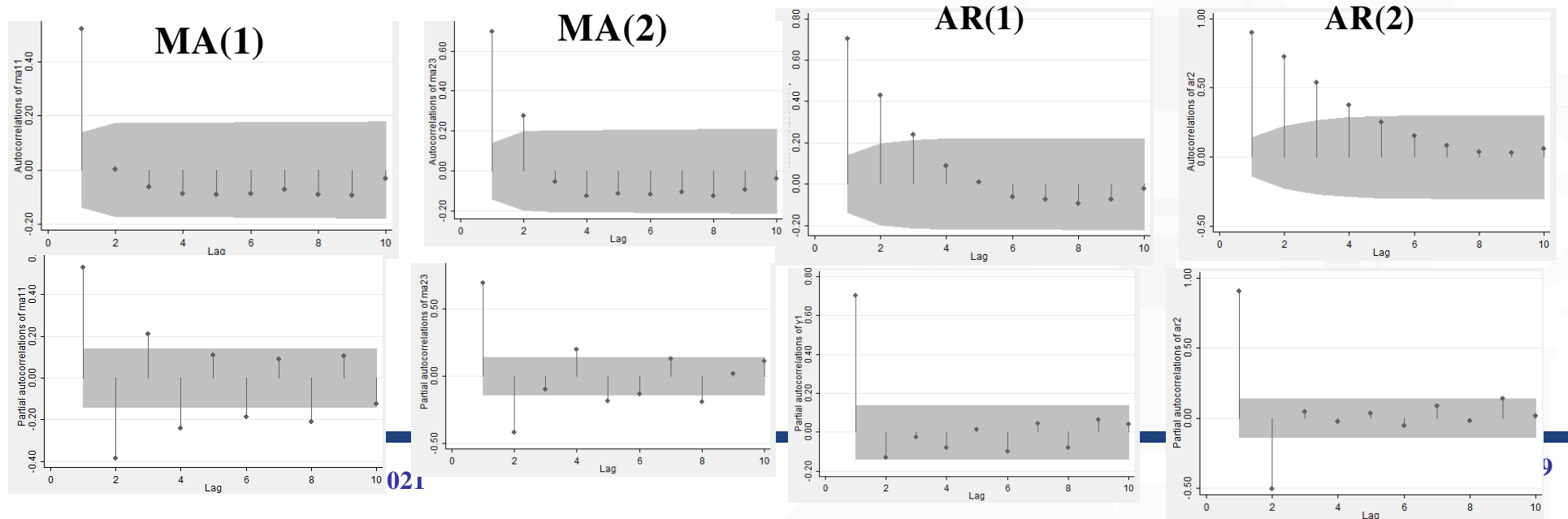


AR(p); MA(q): сравнение ACF и PACF

Свойства автокорреляционных и частных автокорреляционных функций

	AR(1)	AR(2)	MA(1)	MA(2)
ACF	Экспоненциально затухает	Экспоненциально затухает	Пик на лаге 1	Пик на лагах 1,2
PACF	Пик на лаге 1	Пик на лагах 1,2	Экспоненциально затухает	Экспоненциально затухает

симметрия: пара графиков (ACF, PACF) для MA(q) имеет тот же вид, что и (PACF, ACF) для AR(p)



Один и тот же линейный процесс может быть представлен либо в виде AR(∞) либо в виде MA(∞).

если MA обратим

$$\text{MA}(1): y_t = \varepsilon_t - \theta \varepsilon_{t-1} \rightarrow \text{AR}(\infty): y_t = \varepsilon_t - \theta y_{t-1} - \theta^2 y_{t-2} + \dots$$

$$\text{MA}(q): y_t = \theta_q(L) \varepsilon_t \rightarrow y_t = \varepsilon_t - \theta'_1 y_{t-1} - (\theta'_2)^2 y_{t-2} + \dots$$

если AR стационарен

$$\text{AR}(1): y_t = \alpha y_{t-1} + \varepsilon_t \rightarrow \text{MA}(\infty): y_t = \varepsilon_t + \alpha \varepsilon_{t-1} + \alpha^2 \varepsilon_{t-2} + \dots$$

$$\text{AR}(p): \alpha_p(L) y_t = \varepsilon_t \rightarrow y_t = \varepsilon_t + \alpha'_1 \varepsilon_{t-1} + (\alpha'_2)^2 \varepsilon_{t-2} + \dots$$

Примеры

Задание

$$\mathbf{AR(2)} \quad y_t = 0.25y_{t-1} - 0.125y_{t-2} + \varepsilon_t .$$

$$y_t = 1.3y_{t-1} - 0.4y_{t-2} + \varepsilon_t .$$

$$y_t = -0.3y_{t-1} - 0.28y_{t-2} + \varepsilon_t .$$

1. Проверить, является ли процесс стационарным, представить $AR(2)$ в виде процесса $MA(\infty)$.
2. Вычислить числовые характеристики
3. Найти ACF и PACF. Схематично построить графики.