### Лабораторная работа № 1.02

# Изучение скольжения тележки по наклонной плоскости

### Цель работы

- 1. Экспериментальная проверка равноускоренности движения тележки по наклонной плоскости.
- 2. Определение величины ускорения свободного падения д.

#### Введение

Как известно, при поступательном равноускоренном движении тела вдоль оси Ox зависимость проекции его скорости  $v_x$  от времени t определяется выражением:

$$v_x(t) = v_{0x} + a_x t, \tag{1}$$

где  $v_{0x}$  - проекция скорости на ось Ox в момент времени t=0,  $a_x$  - ускорение тела. Зависимость координаты тела x от времени t имеет вид:

$$x(t) = x_0 + v_{0x}t + \frac{a_x t^2}{2}. (2)$$

Здесь  $x_0$  - начальная координата. Если начальная скорость тела равна нулю, то из (2) следует:

$$x_2 - x_1 = \frac{a}{2} \left( t_2^2 - t_1^2 \right). \tag{3}$$

Таким образом, существует линейная зависимость между перемещением  $\Delta x = x_2 - x_1$  и полуразностью квадратов значений времени  $\frac{t_2^2 - t_1^2}{2}$ . Коэффициент пропорциональности этой зависимости равен ускорению тела. Если экспериментальный график этой зависимости будет представлять собой прямую линию, то это будет доказательством движения с постоянным ускорением.

В качестве объекта совершающего равнопеременное поступательное движение рассмотрим тележку, скользящую по наклонной плоскости (см. рис.1). Второй закон Ньютона, описывающий ее движение, имеет вид:

$$m\vec{a} = m\vec{g} + \vec{N} + \vec{F}_{\rm Tp} \tag{4}$$

где  $\vec{a}$  — ускорение тележки,  $\vec{N}$  - сила реакции опоры, а сила трения, возникающая при скольжения, по модулю равна про-изведению коэффициента трения на силу нормальной реакции:  $F_{\text{TD}} = \mu N$ . Проекции уравнения (4) на координатные оси:

$$\begin{cases} 0y: 0 = N - mg\cos\alpha\\ 0x: ma = mg\sin\alpha - \mu mg\cos\alpha \end{cases}$$
 (5)

где  $\alpha$  - угол между наклонной плоскостью и горизонталью. Из (5) следует выражение для модуля ускорения:

$$a = g\sin\alpha - \mu g\cos\alpha \tag{6}$$

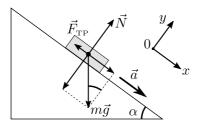


Рис. 1. Векторная диаграмма сил, действующих на тело, расположенное на наклонной плоскости

Поскольку в лабораторной установке коэффициент трения  $\mu$  и угол  $\alpha$  достаточно малы, то  $\cos\alpha$  в формуле (6) можно заменить единицей. С учетом этого выражение для ускорения будет иметь вид:

$$a = g\left(\sin\alpha - \mu\right). \tag{7}$$

Таким образом, теоретическая зависимость ускорения a от  $\sin \alpha$  является линейной и угловой коэффициент этой зависимости равен ускорению свободного падения g.

### Лабораторная установка

Схема экспериментальной установки представлена на Рис.2.

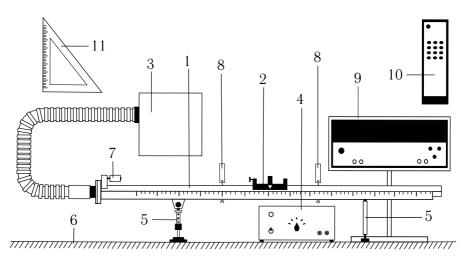


Рис. 2. Общий вид экспериментальной установки

- 1. Рельс с сантиметровой шкалой на лицевой стороне
- 2. Тележка
- 3. Воздушный насос
- 4. Источник питания насоса ВС 4-12
- 5. Опоры рельса
- 6. Опорная плоскость (поверхность стола)
- 7. Фиксирующий электромагнит
- 8. Оптические ворота
- 9. Цифровой измерительный прибор ПКЦ-3
- 10. Пульт дистанционного управления прибором ПКЦ-3
- 11. Линейка угольник

По рельсу «1» скользит тележка «2». Для уменьшения трения между поверхностями рельса и тележки создается воздуш-

ная подушка с помощью воздушного насоса «3», подключенного к источнику питания «4». Электрические провода, подключающие воздушный насос к источнику питания, на рисунке не показаны. Высота рельса над опорной плоскостью «6» регулируется с помощью винтовых ножек опор «5». Электромагнит «7» фиксирует тележку в начале шкалы. Тележка снабжена флажком с черными вертикальными рисками. Цифровой измерительный прибор «9» фиксирует момент времени, скорость и ускорение тележки при прохождении флажка через оптические ворота «8». Запуск тележки и изменение режимов осуществляется пультом дистанционного управления «10». Угольник «11» используется для измерения вертикальной координаты точек рельса.

Характеристики средств измерений и их инструментальные погрешности  $(\Delta_{\scriptscriptstyle \rm H})$  приведены в Табл. 1.

Наименование	Предел измерений	Цена деления	Класс точности	$\Delta_{\scriptscriptstyle  ext{ iny H}}$
Линейка на рельсе	1,3 м	1 см/дел	_	5 мм
Линейка на угольнике	250 мм	1 мм/дел	_	0,5 мм
ПКЦ-3 в режиме секундомера	100 c	0,1 c	_	0,1 c

Таблица 1: Измерительные приборы

### Указания по технике безопасности

- 1. Не разрешается включать установку в отсутствие преподавателя или лаборанта.
- 2. Нельзя оставлять без наблюдения лабораторную установку во включенном состоянии.
- 3. Воспрещается держать насос включённым дольше 2-3 минут.
- 4. Все электрические провода и кабели должны свободно лежать на столе и не должны быть натянуты.
- 5. В случае искрения, появления дыма немедленно обесточить установку и сообщить преподавателю или лаборанту.
- 6. После проведения измерений все электроприборы должны быть выключены.

### Порядок выполнения работы

## Задание 1. Измерение времени движения тележки по рельсу с фиксированным углом наклона

- 1. Установить направляющий рельс горизонтально. Для этого:
- подключить вилку насоса к блоку питания, соблюдая полярность (положительный контакт насоса помечен белым), выставить рабочее напряжение 6 B, включить источник;
- поместить тележку на рельс около точки с координатой 0,6 м (приблизительно в середине рельса);
- вращая винт правой (одиночной) опоры, добиться неподвижности тележки;
- выключить насос.
- 2. Установив угольник вертикально на опорной плоскости, измерить с его помощью вертикальные координаты  $h_0$  и  $h_0'$  верхнего края линейки на рельсе, соответственно, в точках x=0,22 м и x'=1,0 м. Координаты x и x', а также измеренные величины  $h_0$  и  $h_0'$  запишите в Табл. 2 с указанием приборных погрешностей их измерения  $\Delta x = \Delta x' = 5$  мм,  $\Delta h_0 = \Delta h_0' = 0,5$  мм.

Таблина 2

х, м	х', м	$h_0$ , мм	$h'_0$ , мм

- 3. Под обе ножки левой опоры подложите одну стандартную пластину толщиной  $d\approx 1$  c m.
- 4. Включить прибор ПКЦ-3 тумблером на правой боковой панели.
- 5. На дистанционном пульте управления нажать последовательно три кнопки: «режим работы: 0», «механика: сброс», «индикация: время  $\mathbf{t_1}, \mathbf{t_2}$ ».

- 6. Установить первые оптические ворота в точке с координатой  $x_1 = 0.15 \, \text{м}$ , а вторые  $x_2 = 0.40 \, \text{м}$ .
- 7. Включить блок питания воздушного насоса ВС 4-15.
- 8. На дистанционном пульте управления нажать кнопку **«меха- ника: сброс»** на цифровом приборе.
- 9. Тележку установить в крайнем левом положении и прижать к электромагниту.
- 10. На дистанционном пульте управления нажать кнопку **«механика: пуск»**. Тележка начнет двигаться и последовательно пройдет левые и правые оптические ворота. На дисплее прибора ПКЦ-3 отразятся промежутки времени  $t_1$  и  $t_2$  от начала движения до прохождения ворот. Величины  $x_1$ ,  $x_2$ ,  $t_1$ ,  $t_2$  внесите в Табл. 3 (см. Приложение 1).
- 11. Выключите блок питания воздушного насоса ВС 4-15.
- 12. Установить вторые оптические ворота последовательно в точ-ках  $x_2=0.50;\ 0.70;\ 0.90;\ 1.10$  м и для каждого положения оптических ворот выполнить пункты 5-11.

## Задание 2. Измерение времени движения тележки по рельсу при разных углах наклона рельса к горизонту

- 1. Установить первые оптические ворота в точке с координатой  $x_1=0{,}15\,$  м, а вторые  $-\,$   $x_2=1{,}10\,$  м.
- 2. Под ножки левой опоры положить одну стандартную пластину.
- 3. Установив угольник вертикально на опорной плоскости, измерить с его помощью вертикальные координаты h и h' верхнего края шкалы, соответственно, в точках x=0.22 м и x'=1.00 м. Значения вертикальных координат занести в Табл. 4 (см. Приложение).
- 4. Включить блок питания воздушного насоса ВС 4-15.
- 5. На дистанционном пульте управления нажать кнопку **«меха- ника: сброс»** на цифровом приборе.
- 6. Тележку установить в крайнем левом положении и прижать к электромагниту.
- 7. На дистанционном пульте управления нажать кнопку **«меха-ника: пуск»**. Тележка начнет двигаться, и последовательно пройдет левые и правые оптические ворота.
- 8. На дисплее прибора ПКЦ-3 отразятся промежутки времени  $t_1$  и  $t_2$  от начала движения до прохождения ворот. Величины  $t_1$ ,  $t_2$  занести в Табл. 4. Повторить еще четыре раза измерения  $t_1$  и  $t_2$ . Результаты также занести в Табл. 4
- 9. Выключите блок питания воздушного насоса ВС 4-15.
- 10. Последовательно увеличивая число пластин под ножками левой опоры до пяти, для каждого набора пластин выполнить пункты 3-9, записывая результаты в Табл. 4.
- 11. После окончания всех измерений выключить прибор ПКЦ-3 тумблером на правой боковой панели.

### Обработка результатов измерений

Задание 1. Исследование движения тележки при фиксированном угле наклона рельса. Проверка равноускоренности движения тележки

- 1. По результатам прямых измерений из Табл. 3 рассчитайте величины  $Y=x_2-x_1$  и  $Z=\frac{t_2^2-t_1^2}{2}$  и их погрешности (см. раздел «Погрешности косвенных измерений» в пособии «Обработка экспериментальных данных» из списка литературы). Запишите полученные значения и погрешности в ту же таблицу.
- 2. Теоретическая зависимость Y от Z в соответствии с формулой (3) должна иметь линейный вид Y=aZ, с угловым коэффициентом равным ускорению. Найденные точки полученной экспериментальной зависимости  $\{Y_i;\ Z_i\}$  и их погрешности нанесите на график. Правила построения графиков изложены в методическом пособии «Обработка экспериментальных данных» .
- 3. Найдите ускорение тележки методом наименьших квадратов (МНК). Основы данного метода также приведены в пособии «Обработка экспериментальных данных».
- Так как теоретическая зависимость Y=aZ проходит через начало координат, то коэффициент a и его среднеквадратическое отклонение (СКО)  $\sigma_{\langle a \rangle}$  можно найти по следующим формулам:

$$a = \frac{\sum_{i=1}^{N} Z_i Y_i}{\sum_{i=1}^{N} Z_i^2}; \quad \sigma_{\langle a \rangle} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{N} (Y_i - aZ_i)^2}{(N-1)\sum_{i=1}^{N} Z_i^2}},$$
 (8)

где N — количество экспериментальных точек, в данной серии измерений N=5.

— Рассчитайте абсолютную погрешность коэффициента a для до-

верительной вероятности  $\alpha = 0.95$  по формуле:

$$\Delta_a = t_{\alpha, N-1} \cdot \sigma_a, \tag{9}$$

где -  $t_{\alpha,N-1}$  коэффициент Стьюдента для доверительной вероятности  $\alpha$  и количества измерений N.

- Найдите относительную погрешность ускорения:

$$\varepsilon_a = \frac{\Delta a}{a} \cdot 100\%. \tag{10}$$

- Полученный доверительный интервал для ускорения приведите в п.12 «Окончательные результаты» вашего отчета по лабораторной работе.
- 4. Используя найденное значение ускорения a, постройте на том же графике зависимость Y(Z)=aZ, в виде сплошной линии.
- 5. Сформулируйте и запишите в отчет вывод: можно ли считать движение тележки равноускоренным? В качестве обоснования вывода можно привести ссылку на характер полученных графиков, а также на значения абсолютной и относительной погрешностей ускорения.

# Задание 2. Исследование зависмости ускорения тележки от угла наклона рельса к горизонту. Определение ускорения свободного падения

1. Для каждой серии измерений из Табл. 4 вычислите значение синуса угла наклона рельса к горизонту по формуле:

$$\sin \alpha = \frac{(h_0 - h) - (h'_0 - h')}{x' - x} \tag{11}$$

Результаты расчета запишите в Табл. 5 (см. Приложение).

2. Для каждой серии измерений вычислите средние значения времени  $t_1$  и  $t_2$  и их погрешности (см. раздел «Прямые многократные измерения» в пособии «Обработка экспериментальных данных»).

3. Вычислите значение ускорения и его погрешность для каждой серии измерений по формулам:

$$\langle a \rangle = \frac{2(x_2 - x_1)}{\langle t_2 \rangle^2 - \langle t_1 \rangle^2} \tag{12}$$

$$\Delta a = \langle a \rangle \cdot \sqrt{\frac{(\Delta x_{\text{H}2})^2 + (\Delta x_{\text{H}1})^2}{(x_2 - x_1)^2} + 4 \cdot \frac{(\langle t_1 \rangle \Delta t_1)^2 + (\langle t_2 \rangle \Delta t_2)^2}{\left(\langle t_2 \rangle^2 - \langle t_1 \rangle^2\right)^2}}$$
(13)

где  $\Delta x_{\rm H1}$  и  $\Delta x_{\rm H1}$  — приборные погрешности измерения координат  $x_1$  и  $x_2$ ;  $\Delta t_1$  и  $\Delta t_2$  — абсолютные погрешности значений времен  $t_1$  и  $t_2$ .

- 4. Результаты расчета ускорения в виде доверительного интервала  $\langle a \rangle \pm \Delta a$  внесите в последний столбец Табл. 5.
- 5. Теоретическая зависимость a от  $\sin \alpha$  в соответствии с формулой (7) имеет линейный характер:  $a=A+B\sin \alpha$ , где  $A=-\mu g$ , B=g. Найдите ускорение свободного падения методом наименьших квадратов. Для этого следует произвести следующие действия:
- Вычислить средние значения всех величин из второго и пятого столбцов Табл. 5:

$$\langle \sin \alpha \rangle = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \sin \alpha_i, \quad \langle a \rangle = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} a_i$$
 (14)

— Найти коэффициенты линейной зависимости по следующим формулам:

$$B = \frac{\sum_{i=1}^{N} (\sin \alpha_i - \langle \sin \alpha \rangle) (a_i - \langle a \rangle)}{\sum_{i=1}^{N} (\sin \alpha_i - \langle \sin \alpha \rangle)^2}; \quad A = \langle a \rangle - B \langle \sin \alpha \rangle. \quad (15)$$

- Рассчитать параметры  $d_i$ , D по формулам:

$$d_i = a_i - (A + B\sin\alpha_i), \qquad (16)$$

$$D = \sum_{i=1}^{N} (\sin \alpha_i - \langle \sin \alpha \rangle)^2.$$
 (17)

- Вычислить СКО коэффициента В:

$$\sigma_B = \sqrt{\frac{\sum\limits_{i=1}^N d_i^2}{D(N-2)}}.$$
(18)

— Определить абсолютную погрешность коэффициента B для доверительной вероятности  $\alpha=0.95$  по формуле:

$$\Delta B = t_{\alpha, N-2} \cdot \sigma_B,\tag{19}$$

где  $t_{\alpha,N-2}$  — коэффициент Стьюдента для доверительной вероятности  $\alpha$  и количества измерений N-2.

- Рассчитать относительную погрешность коэффициента В:

$$\varepsilon_B = \frac{\Delta B}{B} \cdot 100\%. \tag{20}$$

- Так как  $B \equiv g$ , то  $\Delta B \equiv \Delta g$  и  $\varepsilon_B \equiv \varepsilon_g$ .
- Запишите значение ускорения свободного падения в стандартной форме  $g_{
  m эксп} = \langle g \rangle \pm \Delta g$  в бланк отчета по лабораторной работе.
- 6. Найдите абсолютное и относительное отклонение экспериментального значения ускорения свободного падения  $g_{\text{эксп}}$  от его табличного значения  $g_{\text{табл}}$ .
- 7. Сравните абсолютную погрешность  $\Delta g$  с разностью между табличным и экспериментальным значениями  $|g_{
  m эксп}-g_{
  m табл}|$ . Сформулируйте и запишите в отчет вывод о достоверности ваших измерений.

- 8. По данным из второго и пятого столбцов Табл. 5 постройте график зависимости  $a=a\,(\sin\alpha)$ .
- 9. Используя рассчитанные методом наименьших квадратов значения коэффициентов A и B, постройте на том же графике аппроксимирующую линейную зависимость  $a=A+B\sin\alpha$ .

### Результаты лабораторной работы

- 1. Графики зависимостей: Y = Y(Z) (Задание 1);  $a = a (\sin \alpha)$  (Задание 2).
- 2. Доверительный интервала для ускорения, полученный в первом задании, с относительной погрешностями.
- 3. Значение ускорения свободного падения с абсолютной и относительной погрешностями.
- 4. Абсолютное и относительное отклонение измеренного ускорения свободного падения от его табличного значения.

### Контрольные вопросы

- 1. Дайте определения пути, перемещения, траектории. Каковы принципиальные различия этих понятий?
- 2. Изобразите графики зависимостей координаты x(t) и проекции скорости  $V_x(t)$  для случаев равномерного и равнопеременного прямолинейного движения.
- 3. В любой момент времени мгновенное и среднее значение скорости равны друг другу. Что в этом случае можно сказать о величине ускорения?
- 4. В первом случае некоторому телу придали начальную скорость параллельно шероховатой наклонной плоскости в направлении вверх, а во втором случае вниз. В каком случае модуль ускорения тела будет больше и почему?
- 5. Изобразите качественный рисунок (чертеж) иллюстрирующий получение формулы (11) данных методических указаний.
- 6. Как зависит величина силы трения скольжения, действующая на тело находящееся на наклонной плоскости, от угла ее наклона при прочих равных условиях? Изобразите график соответствуюшей зависимости.
- 7. Как зависит ускорение свободного падения от географической широты?

### Список литературы

- 1. Курепин В.В., Баранов И.В. **Обработка экспериментальных** данных: Учеб.-метод. пособие СПб.: НИУИТМО; ИХиБТ, 2012.
- 2. Боярский К.К., Смирнов А.В., Прищепенок О.Б. **Механика. Ч.1: Кинематика, динамика:** Учеб.-метод. пособие СПб.: Университет ИТМО, 2019. // https://books.ifmo.ru/book/2223

### Приложение

Таблица 3: Результаты прямых измерений (Задание 1)

№	Измеренные величины				Рассчитанные величины	
	$x_1$ , M	$x_2$ , M	$t_1, c$	$t_2, c$	$x_2-x_1$ , M	$\frac{t_2^2 - t_1^2}{2}, \ c^2$
1						
2						
3						
4						
5						

Таблица 4: Результаты прямых измерений (Задание 2)

$N_{\Pi \Pi}$	h, мм	h', мм	$\mathcal{N}_{2}$	$t_1, c$	$t_2, c$
			1		
			2		
1			3		
			4		
			5		
			1		
			2		
2			3		
			4		
			5		
			1		
			2		
3			3		
			4		
			5		
			1		
			2		
4			3		
			4		
			5		
			1		
			2		
5			3		
			4		
			5		

 $N_{\Pi \Pi}$  - количество пластин

h - высота на координате x=0.22 м

 $h^\prime$  - высота на координате  $x^\prime=1{,}00$  м

Таблица 5: Результаты расчетов (Задание 2)

$N_{\Pi \Pi}$	$\sin \alpha$	$\langle t_1 \rangle \pm \Delta t_1, \ c$	$\langle t_2 \rangle \pm \Delta t_2, \ c$	$\langle a  angle \pm \Delta a, rac{ exttt{M}}{ exttt{c}^2}$
1				
2				
3				
4				
5				

$$N_{\Pi \Pi}$$
 - количество пластин $\langle t_{1,2} 
angle = rac{1}{N} \sum\limits_{i=1}^N t_{1_i,2_i}$