Търсене и извличане на информация. Приложение на дълбоко машинно обучение

Стоян Михов





Лекция 8: Логистична регресия. Невронни мрежи. Многослойни перцептрони.

1. Формалности за курса (5 мин)

- 2. Логистична регресия (15 мин)
- 3. Обучение чрез спускане по градиента (15 мин)
- 4. Логистична регресия при много класове (15 мин)
- 5. Изкуствени невронни мрежи (10 мин)
- 6. Представимост на функции с невронни мрежи (10 мин)
- 7. Многослойни перцептрони (15 мин)

Формалности

- Засега ще провеждаме занятията онлайн всяка сряда от 8:15 до 12:00 часа.
- Засега ще използваме платформата Google meet: meet.google.com/hue-frfx-axb
- Днес ще използваме едновременно слайдове и бяла дъска. Моля следете съответния екран.
- Домашното задание следва да бъде предадено до 10 часа на на 30.11.2020г.
- Осмата лекция се базира на глави 2, 3 и 4 от втория учебник.

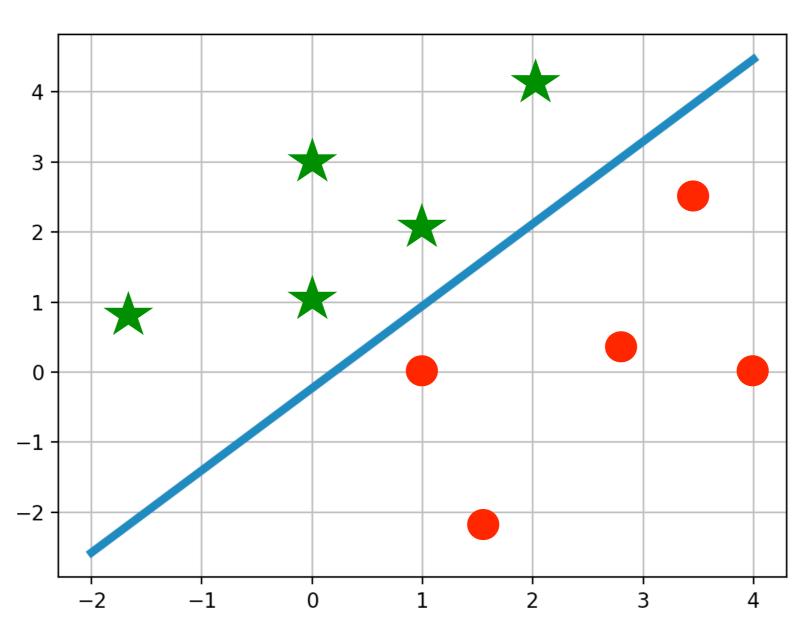
1. Формалности за курса (5 мин)

2. Логистична регресия (15 мин)

- 3. Обучение чрез спускане по градиента (15 мин)
- 4. Логистична регресия при много класове (15 мин)
- 5. Изкуствени невронни мрежи (10 мин)
- 6. Представимост на функции с невронни мрежи (10 мин)
- 7. Многослойни перцептрони (15 мин)

Линеен класификатор

$$\gamma(\mathbf{x}) = \operatorname{sign}(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b)$$



Проблеми при дискретната класификация

- В практиката рядко можем да класифицираме нещата в две крайности — черно или бяло.
- Ако наблюдението е близо до разделителната хиперравнина нашата увереност в класификацията би следвало да е по-ниска.
- Колкото по-далеч е наблюдението от разделителната хиперравнина, толково по уверени можем да бъдем в правилността на класификацията.
- Желателно е класификатора да върне степен на увереност в класификацията.
- Вместо увереност е по-удобно да върнем вероятност.

Вероятностен линеен класификатор — логистична регресия

- Разглеждаме бинарен класификатор с класове $\mathcal{Y} = \{0,1\}$.
- Задача: Разстоянието на вектора **x** до разделителната хиперравнина $\mathbf{w}^\mathsf{T}\mathbf{u} + b = 0$ е $\frac{\|\mathbf{w}^\mathsf{T}\mathbf{x} + b\|}{\|\mathbf{w}\|}$ (докажете го).
- Нека с $y \in \mathcal{Y}$ означим класа на наблюдението **х**. Дефинираме:

$$\Pr_{\mathbf{w},b}[y=1 \mid \mathbf{x}] = \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b) = \frac{1}{1 + e^{-(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b)}}$$

$$\Pr_{\mathbf{w},b}[y=0 \mid \mathbf{x}] = 1 - \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b) = 1 - \frac{1}{1 + e^{-(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b)}}$$

. Използвайки логистичната функция (сигмоид) $\sigma(z) = \frac{1}{1+e^{-z}}$, бинарните предсказания прекарани през лог-линейното преобразувание интерпретираме като вероятности за принадлежност.

Сигмоид — логистичната функция

$$\sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}} = \frac{e^{z}}{1 + e^{z}},$$

$$1 - \sigma(z) = \frac{e^{-z}}{1 + e^{-z}}$$

$$\sigma(z) = \frac{e^{-z}}{1 + e^{-z}}$$

$$(\log \sigma(z))' = (\log 1 - \log(1 + e^{-z}))' = -\frac{-e^{-z}}{1 + e^{-z}} = 1 - \sigma(z)$$

•
$$(\log(1 - \sigma(z)))' = (\log e^{-z} - \log(1 + e^{-z}))' = -1 + (1 - \sigma(z)) = -\sigma(z)$$

Целева функция

- Дадена е извадка от наблюдения заедно със съответните им етикети $X = ((\mathbf{x}^{(1)}, y^{(1)}), (\mathbf{x}^{(2)}, y^{(2)}), ..., (\mathbf{x}^{(m)}, y^{(m)})), (\mathbf{x}^{(i)}, y^{(i)}) \in \mathbb{R}^N \times \{0, 1\}.$
- \cdot За дадена права $\mathbf{w}^\mathsf{T}\mathbf{x} + b = 0, \mathbf{w} \in \mathbb{R}^N, b \in \mathbb{R}$, правдоподобието е:

$$L_{\mathbf{w},b}((\mathbf{x}^{(1)},y^{(1)}),...,(\mathbf{x}^{(m)},y^{(m)})) = \prod_{i=1}^{m} \Pr_{\mathbf{w},b}[y=y^{(i)}\,|\,\mathbf{x}^{(i)}]$$
, където

$$\Pr_{\mathbf{w},b}[y = 1 \mid \mathbf{x}^{(i)}] = \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}^{(i)} + b) \mathsf{u}$$

$$\Pr_{\mathbf{w},b}[y = 0 \mid \mathbf{x}^{(i)}] = 1 - \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}^{(i)} + b)$$

• Целта е да намерим параметрите, при които се максимизира правдоподобието:

$$\hat{\mathbf{w}}, \hat{b} = \arg\max_{\mathbf{w}, b} L_{\mathbf{w}, b}((\mathbf{x}^{(1)}, y^{(1)}), \dots, (\mathbf{x}^{(m)}, y^{(m)})) = \arg\max_{\mathbf{w}, b} \prod_{i=1}^{m} \Pr_{\mathbf{w}, b}[y = y^{(i)} | \mathbf{x}^{(i)}]$$

Максимизиране на правдоподобието = минимизиране на кросентропията

$$\hat{\mathbf{w}}, \hat{b} = \arg \max_{\mathbf{w}, b} \prod_{i=1}^{m} \Pr_{\mathbf{w}, b} [y = y^{(i)} | \mathbf{x}^{(i)}] =$$

$$= \arg \max_{\mathbf{w}, b} \log \prod_{i=1}^{m} \Pr_{\mathbf{w}, b} [y = y^{(i)} | \mathbf{x}^{(i)}] =$$

$$= \arg \min_{\mathbf{w}, b} - \log \prod_{i=1}^{m} \Pr_{\mathbf{w}, b} [y = y^{(i)} | \mathbf{x}^{(i)}] =$$

$$= \arg \min_{\mathbf{w}, b} - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \log \Pr_{\mathbf{w}, b} [y = y^{(i)} | \mathbf{x}^{(i)}] =$$

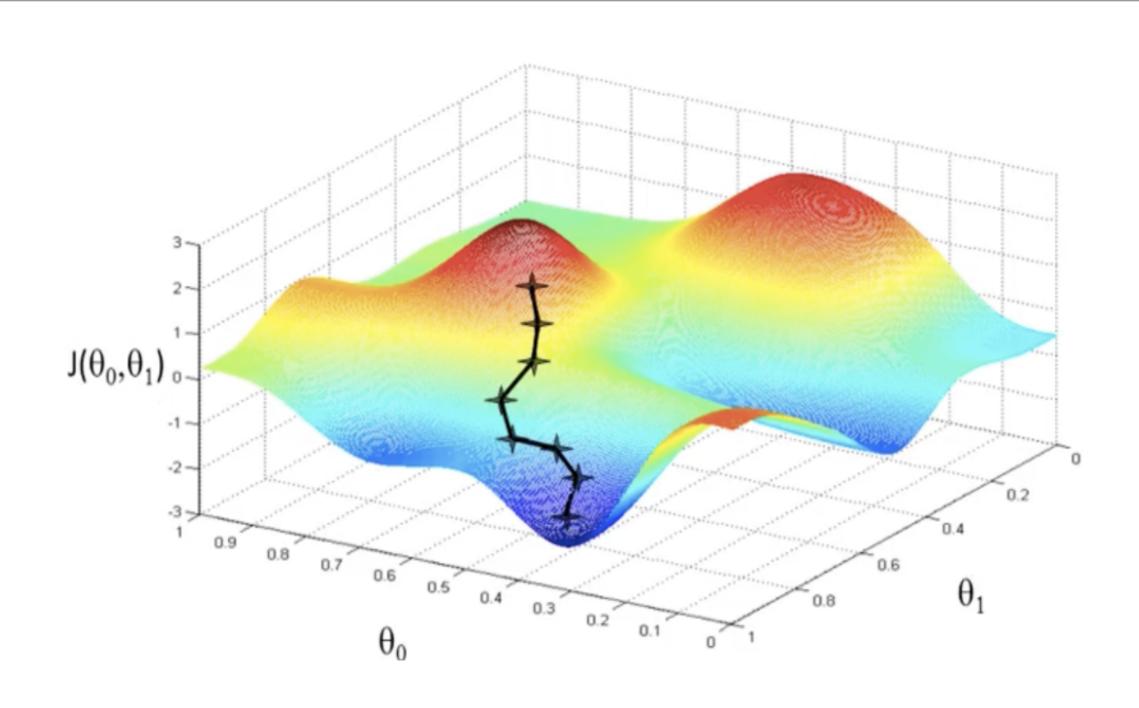
$$= \arg \min_{\mathbf{w}, b} H_X(\Pr \| \Pr_{\mathbf{w}, b})$$

- 1. Формалности за курса (5 мин)
- 2. Логистична регресия (15 мин)
- 3. Обучение чрез спускане по градиента (15 мин)
- 4. Логистична регресия при много класове (15 мин)
- 5. Изкуствени невронни мрежи (10 мин)
- 6. Представимост на функции с невронни мрежи (10 мин)
- 7. Многослойни перцептрони (15 мин)

Обучение чрез спускане по градиента

- При по-сложни функции аналитичното намиране на параметрите, при които се минимизира кросентропията, е невъзможно.
- Нека е дадена целева функция $J(\theta)$, където параметрите, по които минимизираме, са θ , която е частично-диференцируема отностно θ .
- Спускането по градиента е следния итеративен алгоритъм:
 - 1. Започваме с начална стойност на параметрите θ_0 .
 - 2. На стъпка i+1 намираме: $\theta_{i+1}=\theta_i-\alpha\frac{\partial}{\partial\theta}J(\theta_i).$
 - 3. Повтаряме стъпки 2-3 докато не удовлетворим условие за край.
- Параметърът α наричаме **скорост на учене**. Той оказва съществено значение за броя на итерациите и намирането на минимум.

Илюстрация за спускането по градиента



Намиране на градиента при логистичната регресия

$$\frac{\partial}{\partial b} \log \Pr_{\mathbf{w}, b} [y = 1 \,|\, \mathbf{x}] = \frac{\partial}{\partial b} \log \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + b) =$$

$$\mathbf{\dot{}} = (1 - \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b))\frac{\partial}{\partial b}(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b) = 1 - \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b)$$

$$\frac{\partial}{\partial b} \log \Pr_{\mathbf{w}, b} [y = 0 \,|\, \mathbf{x}] = \frac{\partial}{\partial b} (1 - \log \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + b)) =$$

$$\mathbf{\dot{}} = -\sigma(\mathbf{w}^{\top}\mathbf{x} + b)\frac{\partial}{\partial b}(\mathbf{w}^{\top}\mathbf{x} + b) = -\sigma(\mathbf{w}^{\top}\mathbf{x} + b)$$

. Следодателно:
$$\frac{\partial}{\partial b} \log \Pr_{\mathbf{w},b}[y=y^{(i)}\,|\,\mathbf{x}^{(i)}] = y^{(i)} - \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}^{(i)} + b)$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} \log \Pr_{\mathbf{w}, b} [y = 1 \,|\, \mathbf{x}] = \frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} \log \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + b) =$$

$$\mathbf{\dot{}} = (1 - \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b)) \frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} (\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b) = (1 - \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b))\mathbf{x}$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} \log \Pr_{\mathbf{w}, b} [y = 0 \,|\, \mathbf{x}] = \frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} \log(1 - \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + b)) =$$

$$\mathbf{\dot{}} = -\sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b)\frac{\partial}{\partial\mathbf{w}}(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b) = -\sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b)\mathbf{x}$$

• Следодателно:

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} \log \Pr_{\mathbf{w},b}[y = y^{(i)} | \mathbf{x}^{(i)}] = (y^{(i)} - \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x}^{(i)} + b))\mathbf{x}^{(i)}$$

Градиент на логистична регресия

$$\frac{\partial}{\partial b} H_X(\Pr \| \Pr_{\mathbf{w},b}) = -\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (y^{(i)} - \sigma(\mathbf{w}^\top \mathbf{x}^{(i)} + b))$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} H_X(\Pr \| \Pr_{\mathbf{w},b}) = -\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (y^{(i)} - \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x}^{(i)} + b)) \mathbf{x}^{(i)}$$

- 1. Формалности за курса (5 мин)
- 2. Логистична регресия (15 мин)
- 3. Обучение чрез спускане по градиента (15 мин)
- 4. Логистична регресия при много класове (15 мин)
- 5. Изкуствени невронни мрежи (10 мин)
- 6. Представимост на функции с невронни мрежи (10 мин)
- 7. Многослойни перцептрони (15 мин)

Логистична регресия при много класове

- Разглеждаме класификатор при класове $\mathcal{Y} = \{1, 2, ..., K\}$.
- Можем да разглеждаме K ,разделителни хиперравнини $\mathbf{w}_c^\mathsf{T}\mathbf{x} + b_c = 0$.
- Дадена е извадка от наблюдения заедно със съответните им етикети $X=((\mathbf{x}^{(1)},y^{(1)}),(\mathbf{x}^{(2)},y^{(2)}),...,(\mathbf{x}^{(m)},y^{(m)})),(\mathbf{x}^{(i)},y^{(i)})\in\mathbb{R}^N\times\{1,2,...,K\}$

. Дефинираме
$$W \in \mathbb{R}^{K \times N}$$
, $W = \begin{bmatrix} \mathbf{w}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{w}_K \end{bmatrix}$, $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^K$, $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_K \end{bmatrix}$

$$\Pr_{W,\mathbf{b}}[y=c \mid \mathbf{x}] = \operatorname{softmax}(W\mathbf{x} + \mathbf{b})_c = \frac{e^{(W\mathbf{x} + \mathbf{b})_c}}{\sum_{j=1}^K e^{(W\mathbf{x} + \mathbf{b})_j}}$$

- Обучаваме модела, като минимизираме кросентропията $H_X[\Pr{\|\Pr_{W,\mathbf{b}}}].$
- Задача: Покажете, че при бинарен модел softmax е еквивалентен на сигмоид.

Верижно правило за диференциране на композиция на функции на много променливи

- · Нека $f: \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}, \, \mathbf{g}: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m, \, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$
- Тогава:

$$\frac{\partial}{\partial x_k} f(\mathbf{g}(\mathbf{x})) = \frac{\partial}{\partial x_k} f(g_1(x_1, \dots, x_n), \dots, g_m(x_1, \dots, x_n)) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f}{\partial g_j} \frac{\partial g_j}{\partial x_k}$$

• Векторен запис с използване на якобияни:

$$\frac{\partial}{\partial x_k} f(\mathbf{g}(\mathbf{x})) = \left(\frac{\partial f}{\partial \mathbf{g}}\right)^{\mathsf{T}} \frac{\partial \mathbf{g}}{\partial x_k}, \text{ tyk } \frac{\partial f}{\partial \mathbf{g}}, \frac{\partial \mathbf{g}}{\partial x_k} \in \mathbb{R}^m,$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{x}} f(\mathbf{g}(\mathbf{x})) = \left(\frac{\partial f}{\partial \mathbf{g}}\right)^{\mathsf{T}} \frac{\partial \mathbf{g}}{\partial \mathbf{x}}, \text{ tyk } \frac{\partial \mathbf{g}}{\partial \mathbf{x}} \in \mathbb{R}^{m \times n}.$$

$$\arg \min_{W,\mathbf{b}} H_X(\Pr \| \Pr_{W,\mathbf{b}}) = \arg \min_{W,\mathbf{b}} - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \log \Pr_{W,\mathbf{b}} [y = y^{(i)} | \mathbf{x}^{(i)}] =$$

$$= \arg \min_{W,\mathbf{b}} - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \log \operatorname{softmax}(W\mathbf{x}^{(i)} + \mathbf{b})_{y^{(i)}} =$$

$$= \arg \min_{W,\mathbf{b}} - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \log \frac{e^{(W\mathbf{x}^{(i)} + \mathbf{b})_{y^{(i)}}}}{\sum_{j=1}^K e^{(W\mathbf{x}^{(i)} + \mathbf{b})_j}}$$

$$\frac{\partial}{\partial u_k} \log \operatorname{softmax}(\mathbf{u})_y = \frac{\partial}{\partial u_k} \log \frac{e^{u_y}}{\sum_{j=1}^K e^{u_j}} = \frac{\partial}{\partial u_k} u_y - \frac{\partial}{\partial u_k} \log \sum_{j=1}^K e^{u_j} =$$

$$= \delta_{k=y} - \frac{1}{\sum_{j=1}^K e^{u_j}} \frac{\partial}{\partial u_k} \sum_{j=1}^K e^{u_j} = \delta_{k=y} - \frac{e^{u_k}}{\sum_{j=1}^K e^{u_j}} =$$

$$= \delta_{k=y} - \operatorname{softmax}(\mathbf{u})_k$$

 $\frac{\partial}{\partial \mathbf{u}}\log \operatorname{softmax}(\mathbf{u})_y = \bar{\delta}_y - \operatorname{softmax}(\mathbf{u})$, където $\bar{\delta}_y \in \mathbb{R}^K$, $(\bar{\delta}_y)_k = \delta_{k=y}$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{b}} \log \frac{e^{(W\mathbf{x} + \mathbf{b})_{y}}}{\sum_{j=1}^{K} e^{(W\mathbf{x} + \mathbf{b})_{j}}} = (\bar{\delta}_{y} - \operatorname{softmax}(W\mathbf{x} + \mathbf{b}))^{\mathsf{T}} \left(\frac{\partial}{\partial \mathbf{b}}(W\mathbf{x} + \mathbf{b})\right) = (\bar{\delta}_{y} - \operatorname{softmax}(W\mathbf{x} + \mathbf{b}))^{\mathsf{T}} \mathbf{I} = \bar{\delta}_{y} - \operatorname{softmax}(W\mathbf{x} + \mathbf{b})$$

$$= \bar{\delta}_{y} - \operatorname{softmax}(W\mathbf{x} + \mathbf{b})$$

Радзглеждаме функцията: $u: \mathbb{R}^{KN} \to \mathbb{R}^K, u(W) = W\mathbf{x} + \mathbf{b}$. Якобиянът $\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial W}$ е матрица $\mathbb{R}^{K \times KN}$.

$$\left(\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial W_{p,q}}\right)_k = \frac{\partial \mathbf{u}_k}{\partial W_{p,q}} = \frac{\partial \sum_{l=1}^N W_{k,l} x_l}{\partial W_{p,q}} = \begin{cases} 0 & \text{if } k \neq p \\ x_q & \text{if } k = p \end{cases} = \delta_{p=k} x_q$$

$$\frac{\partial}{\partial W} \log \frac{e^{(W\mathbf{x}+\mathbf{b})_y}}{\sum_{j=1}^K e^{(W\mathbf{x}+\mathbf{b})_j}} = (\bar{\delta}_y - \operatorname{softmax}(W\mathbf{x}+\mathbf{b}))^{\mathsf{T}} \left(\frac{\partial}{\partial W}(W\mathbf{x}+\mathbf{b})\right) =$$

$$= (\bar{\delta}_y - \operatorname{softmax}(W\mathbf{x}+\mathbf{b}))^{\mathsf{T}} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial W} =$$

$$= (\bar{\delta}_y - \operatorname{softmax}(W\mathbf{x}+\mathbf{b})) \otimes \mathbf{x}$$

Защото, ако $\mathbf{v} = \bar{\delta}_{_{V}} - \operatorname{softmax}(W\mathbf{x} + \mathbf{b})$, то:

$$\left(\mathbf{v}^{\top} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial W}\right)_{p,q} = \mathbf{v}^{\top} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial W_{p,q}} = \sum_{k=1}^{K} \mathbf{v}_{k} \left(\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial W_{p,q}}\right)_{k} = \sum_{k=1}^{K} \mathbf{v}_{k} \delta_{p=k} \mathbf{x}_{q} = \mathbf{v}_{p} \mathbf{x}_{q}$$

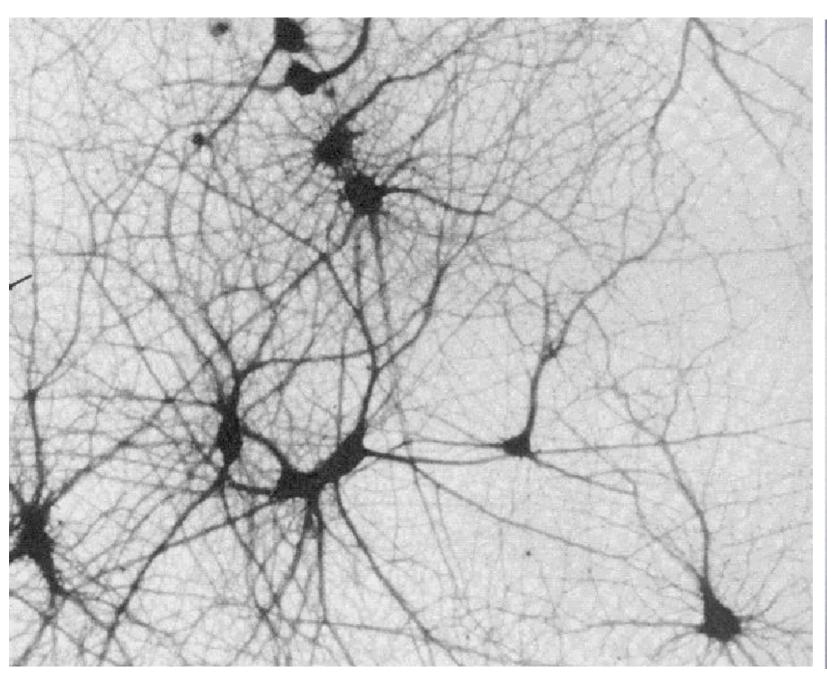
Градиент на логистична регресия при много класове

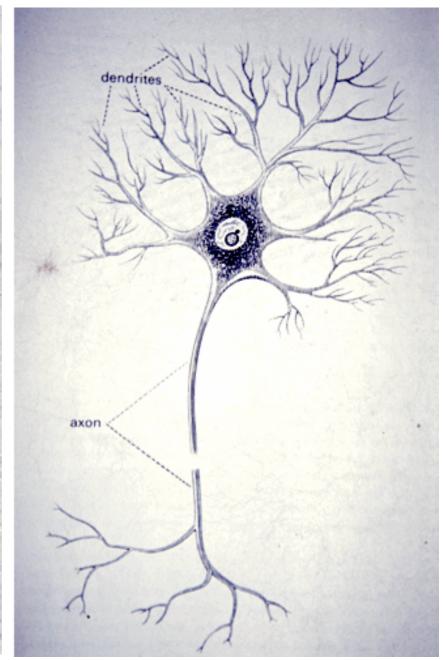
$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{b}} H_X(\Pr \| \Pr_{W, \mathbf{b}}) = -\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} (\bar{\delta}_{y^{(i)}} - \operatorname{softmax}(W\mathbf{x}^{(i)} + \mathbf{b}))$$

$$\frac{\partial}{\partial W} H_X(\Pr \| \Pr_{W, \mathbf{b}}) = -\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} (\bar{\delta}_{y^{(i)}} - \operatorname{softmax}(W\mathbf{x}^{(i)} + \mathbf{b})) \otimes \mathbf{x}^{(i)}$$

- 1. Формалности за курса (5 мин)
- 2. Логистична регресия (15 мин)
- 3. Обучение чрез спускане по градиента (15 мин)
- 4. Логистична регресия при много класове (15 мин)
- 5. Изкуствени невронни мрежи (10 мин)
- 6. Представимост на функции с невронни мрежи (10 мин)
- 7. Многослойни перцептрони (15 мин)

Неврони

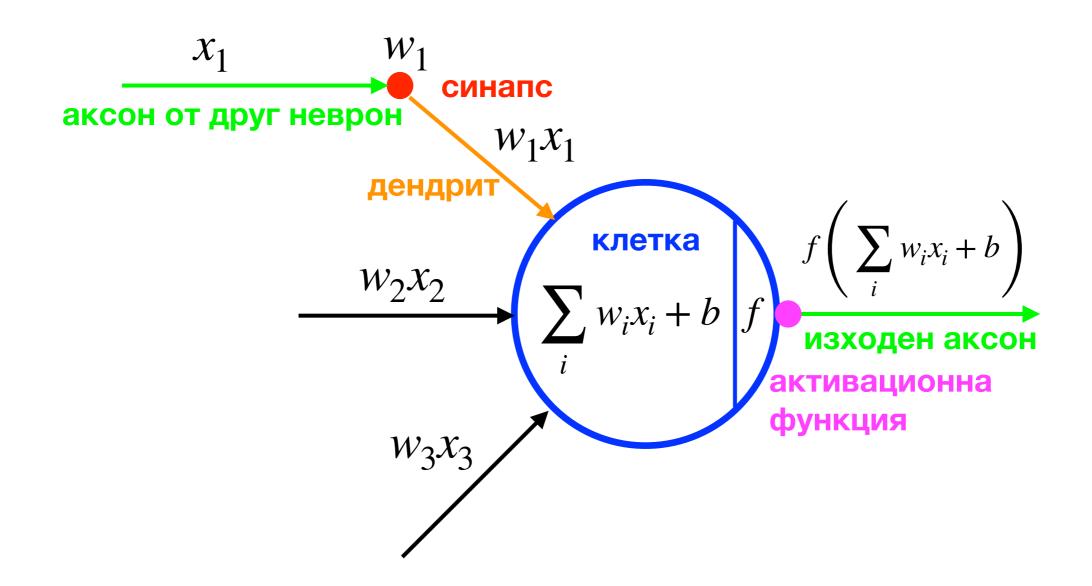




ANN или SNN

- Изкуствените невронни мрежи (ANN) са много опростен модел на биологичните невронни мрежи. Те са в основата на съвременните методи на изкуствения интелект, чрез които в последните години са постигнати забележителни успехи
- Импулсните невронни мрежи (SNN) обхващат модели, имитиращи невронната динамика на мозъка. В допълнение към невронното и синаптичното състояние, SNN включват концепцията за време в своя оперативен модел.
- В рамките на нашия курс ще разглеждаме само Изкуствените невронни мрежи (ANN).

Груба симулация на неврон — изкуствени неврони



При $f=\sigma$ получаваме логистичната регресия

- 1. Формалности за курса (5 мин)
- 2. Логистична регресия (15 мин)
- 3. Обучение чрез спускане по градиента (15 мин)
- 4. Логистична регресия при много класове (15 мин)
- 5. Изкуствени невронни мрежи (10 мин)
- 6. Представимост на функции с невронни мрежи (10 мин)
- 7. Многослойни перцептрони (15 мин)

Ограничения на линейните модели — проблемът XOR

$$0w_{1} + 0w_{2} + b < 0$$

$$0w_{1} + 1w_{2} + b \ge 0$$

$$1w_{1} + 0w_{2} + b \ge 0$$

$$1w_{1} + 1w_{2} + b < 0$$

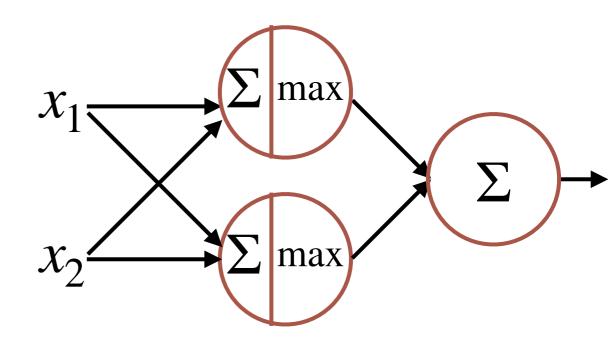
$$0$$

Не съществува права, която да раздели тези наблюдения

Двуслойна невронна мрежа

$$W' = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, b' = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{w} = \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \end{bmatrix}, b = \frac{1}{2}$$



$$\mathbf{z} = \max(W'\mathbf{x} + \mathbf{b}', 0)$$

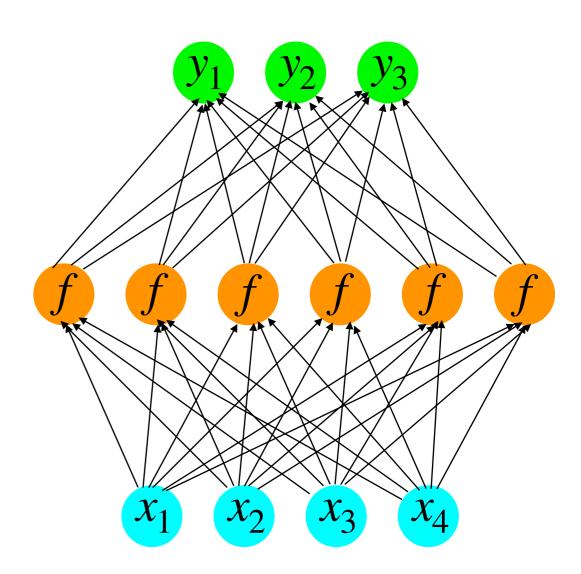
$$\mathbf{y} = \mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{z} + b$$

• Така дефинираната функция разделя наблюденията.

- 1. Формалности за курса (5 мин)
- 2. Логистична регресия (15 мин)
- 3. Обучение чрез спускане по градиента (15 мин)
- 4. Логистична регресия при много класове (15 мин)
- 5. Изкуствени невронни мрежи (10 мин)
- 6. Представимост на функции с невронни мрежи (10 мин)
- 7. Многослойни перцептрони (15 мин)

Перцептрони

- Прост перцептрон MLP0: $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^{d_{in}}, W \in \mathbb{R}^{d_{out} \times d_{in}}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^{d_{out}}$ $NN_{MLP0}(\mathbf{x}) = W\mathbf{x} + \mathbf{b}$
- Еднослоен перцептрон (един скрит слой) MLP1: $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^{d_{in}}, W^{(1)} \in \mathbb{R}^{d_1 \times d_{in}}, \mathbf{b}^{(1)} \in \mathbb{R}^{d_1}$ $W^{(2)} \in \mathbb{R}^{d_{out} \times d_1}, \mathbf{b}^{(2)} \in \mathbb{R}^{d_{out}}, f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ $NN_{\text{MLP1}}(\mathbf{x}) = W^{(2)}f(W^{(1)}\mathbf{x} + \mathbf{b}^{(1)}) + \mathbf{b}^{(2)}$



Многослоен перцептрон

Multi Layer Perceptron — MLP

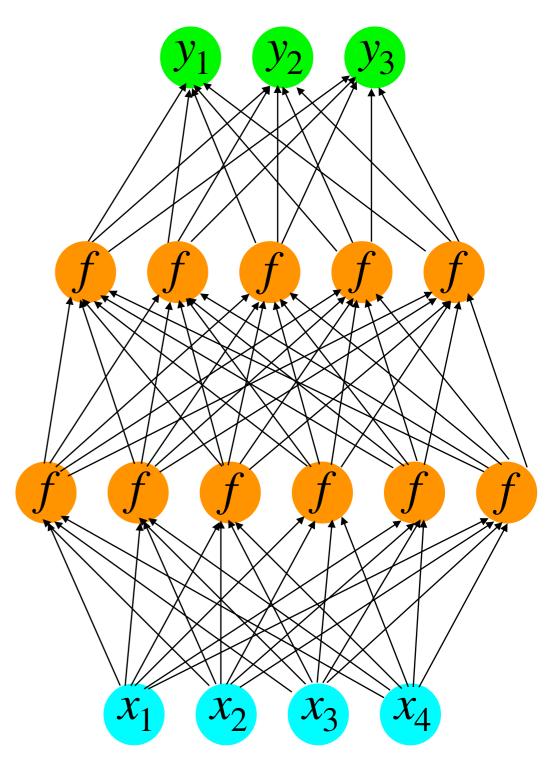
Двуслоен перцептрон (два скрити слоя)
— MLP2:

$$\mathbf{x} \in \mathbb{R}^{d_{in}}, W^{(1)} \in \mathbb{R}^{d_1 \times d_{in}}, \mathbf{b}^{(1)} \in \mathbb{R}^{d_1}$$

$$W^{(2)} \in \mathbb{R}^{d_2 \times d_1}, \mathbf{b}^{(2)} \in \mathbb{R}^{d_2}, f^{(1)} : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$$

$$W^{(3)} \in \mathbb{R}^{d_{out} \times d_2}, \mathbf{b}^{(3)} \in \mathbb{R}^{d_{out}}, f^{(2)} : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$$

$$NN_{MLP2}(\mathbf{x}) =$$
= $W^{(3)}f^{(2)}(W^{(2)}f^{(1)}(W^{(1)}\mathbf{x} + \mathbf{b}^{(1)}) + \mathbf{b}^{(2)}) + \mathbf{b}^{(3)}$



Теорема за представимост на Борелово измеримите функции

- Всяка Борелово измерима функция $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ дефинирана върху компактно множество може да се приближи произволно точно с многослоен перцептрон с поне един скрит слой (MLP1).
- Съществува многослойна невронна мрежа с даден размер, която не може да се приближи с невронна мрежа с помалък брой скрити слоеве, освен ако броят на невроните в междинните слоеве не е експоненциално по-голям от броя им в първоначалната мрежа.
- Доказатество в курса "Теория на машинното обучение и някои нейни приложения в невронните мрежи"

Ограничения

- Теоремите за представимост са резултати за съществуване.
 - Те не разглеждат въпроса как да се намери съответно представяне или как да се извърши обучение.
 - Те не дават насоки за необходимия брой параметрите на модела или каква архитектура е необходима.

Заключение

- Изкуствените невронни мрежи са сравнително универсален модел за апроксимация на сложни функции.
- Чрез дълбоки (многослойни) архитектури значително се разширява изразителната им способност.
- Обучението на дълбоките невронни мрежи се извършва предимно с градиентни методи.
- Следващия път ще разгледаме ефективен и автоматичен метод за намиране на градиентите на сложни функции известен като Backpropagation
- Този метод се ползва на практика във всички софтуерни системи за дълбоко обучение pytorch, tensorflow, CNTK, ...