UNIVERZITET U BEOGRADU - ELEKTROTEHNIČKI FAKULTET MULTIPROCESORKI SISTEMI (13S114MUPS, 13E114MUPS)



DOMAĆI ZADATAK 2 – MPI

Izveštaj o urađenom domaćem zadatku

Predmetni saradnici: Studenti:

Ljubica Majstorović 2020/0253 dipl. ing. Matija Dodović

Pavle Šarenac 2020/0359

Beograd, decembar 2023.

SADRŽAJ

\mathbf{S}_{I}	SADRŽAJ		2
1.	1. PROBLEM 1 – IZRAČUNAVANJE A	ARITMETIČKIH BROJEVA	3
-•			
		VATI	
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
2.	2. PROBLEM 2 – GENERISANJE ELE	EMENATA HALTON QUASI MONTE CARLO SEKVENCE	9
		VATI	
	2.3.2. Grafici ubrzanja		13
	2.3.3. Diskusija dobijenih rezultata		14
3.	3. PROBLEM 3 – SIMULACIJA KRET	TANJA N TELA (N-BODY PROBLEM)	16
	3.1. TEKST PROBLEMA		16
	3.2. DELOVI KOJE TREBA PARALELIZOV	VATI	16
	3.2.1. Diskusija		16
	3.3. REZULTATI		19
	3.3.1. Logovi izvršavanja		19
	3.3.2. Grafici ubrzanja		20
	3.3.3. Diskusija dobijenih rezultata		22
4.	4. PROBLEM 4 – SIMULACIJA KRET	TANJA N TELA (N-BODY PROBLEM)	23
	4.1. TEKST PROBLEMA		23
		VATI	
	· ·		

1. Problem 1 – Izračunavanje aritmetičkih brojeva

1.1. Tekst problema

Paralelizovati program koji vrši izračunavanje aritmetičkih brojeva. Pozitivan ceo broj je aritmetički ako je prosek njegovih pozitivnih delilaca takođe ceo broj. Program se nalazi u datoteci aritmetic.c u arhivi koja je priložena uz ovaj dokument. Program testirati sa parametrima koji su dati u run skripti.

Proces sa rangom 0 treba da učita ulazne podatke, raspodeli posao ostalim procesima, na kraju prikupi dobijene rezultate i ravnopravno učestvuje u obradi. Za razmenu podataka, koristiti rutine za kolektivnu komunikaciju.

1.2. Delovi koje treba paralelizovati

1.2.1. Diskusija

Segment koda nad kojim je izvršena paralelizacija u ovom problemu je sledeći:

```
for (n = 1; arithmetic_count <= num; ++n)
{
    unsigned int divisor_count;
    unsigned int divisor_sum;
    divisor_count_and_sum(n, &divisor_count, &divisor_sum);
    if (divisor_sum % divisor_count != 0)
        continue;
    ++arithmetic_count;
    if (divisor_count > 2)
        ++composite_count;
}
```

Ova petlja je vrlo pogodna za paralelizaciju zato što ne postoji nikakva zavisnost po podacima između njenih iteracija, pa one mogu da se izvršavaju potpuno nezavisno.

Jedina nezgodna stvar je što broj iteracija ovako napisane petlje nije unapred poznat, pa je potrebno malo preurediti ovaj kod kako bi bila moguća takva paralelizacija.

Još jedan deo koda koji troši značajan deo procesorskog vremena:

```
for (unsigned int p = 3; p * p <= n; p += 2)
{
    unsigned int count = 1, sum = 1;
    for (power = p; n % p == 0; power *= p, n /= p)
    {
        ++count;
        sum += power;
    }
    divisor_count *= count;
    divisor_sum *= sum;
}</pre>
```

Zaključili smo da nije dobro pokušati paralelizaciju ove petlje jer postoji zavisnost po podacima između iteracija spoljašnje petlje zato što se "n" koje je u uslovu spoljašnje petlje menja u unutrašnjoj petlji, pa zato ovako napisan algoritam nije pogodan za paralelizaciju. Da bi paralelizacija potencijalno bila moguća, bilo bi potrebno kompletno restrukturiranje ovog dela algoritma.

1.2.2. Način paralelizacije

Zaključili smo da nije moguće našu glavnu for petlju paralelizovati zato što forma petlje nije odgovarajuća pošto nije poznat broj iteracija unapred.

Međutim, smislili smo način da ipak upotrebimo napišemo petlju kod koje znamo broj iteracija unapred. Rešenje leži u činjenici da ako želimo da nađemo npr. prvih 10 000 aritmetičkih brojeva, mi zasigurno moramo da imamo najmanje 10 000 iteracija petlje. Ne znamo unapred za koliko će broj iteracija petlje biti veći od 10 000, ali znamo da ih mora biti najmanje 10 000. Ovo možemo iskoristiti onda tako što ćemu napisati for petlju koja će imati 10 000 iteracija, i u njoj je onda poznat broj iteracija unapred pa se može paralelizovati. Uslov prvobitne for petlje ćemo izmestiti u novu spoljašnju while petlju. Recimo da se u 10 000 iteracija for petlje našlo 8 000 aritmetičkih brojeva. To znači da for petlja u narednoj iteraciji while petlje mora da se izvrši još najmanje 2 000 puta jer je toliko aritmetičkih brojeva preostalo da se pronađe. Ovaj postupak ponavljamo sve dok se ne pronađe

željeni broj aritmetičkih brojeva. Na ovaj način smo u svakoj iteraciji spoljašnje while petlje menjali broj iteracija for petlje tako da se uvek znao unapred taj broj, što nam je omogućilo paralelizaciju.

Naravno, uočili smo da promenljive arithmetic_count i composite_count modifikuju svi procesi i da se one samo inkrementiraju. Zato ove promenljive nakon glavne for petlje redukujemo, pri čemu samo MASTER proces treba da dobije redukovanu promenljivu composite_count, jer ostalim procesima ona nije potrebna, dok svi procesi treba da dobiju redukovanu promenljivu arithmetic_count jer im je svima potrebna zbog preračunavanja svog dela posla u narednoj iteraciji while petlje. Naravno, svaki proces lokalno preračunava svoj deo posla u zavisnosti od svog ranga u komunikatoru.

1.3. Rezultati

U okviru ove sekcije su izloženi rezultati paralelizacije problema 1.

1.3.1. Logovi izvršavanja

```
Sequential implementation execution time: 0.002867s

Parallel implementation (one process) execution time: 0.000675s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 0.000489s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 0.000381s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 0.000432s

Test PASSED
```

Izvršavanje komande ./arithmetic 10000

```
Sequential implementation execution time: 0.010243s

Parallel implementation (one process) execution time: 0.010813s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 0.006225s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 0.003692s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 0.003007s

Test PASSED
```

Izvršavanje komande ./arithmetic 100000

Sequential implementation execution time: 0.172909s

Parallel implementation (one process) execution time: 0.206654s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 0.140386s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 0.068218s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 0.059723s

Test PASSED

Izvršavanje komande ./arithmetic 1000000

Sequential implementation execution time: 4.199454s

Parallel implementation (one process) execution time: 4.565289s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 2.786152s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 1.536255s

Test PASSED

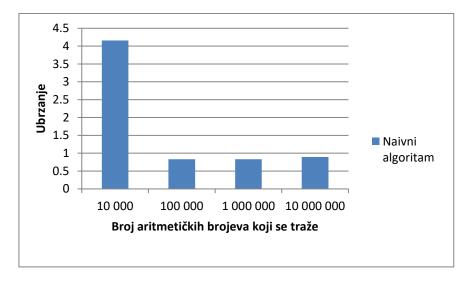
Parallel implementation (eight processes) execution time: 1.108353s

Test PASSED

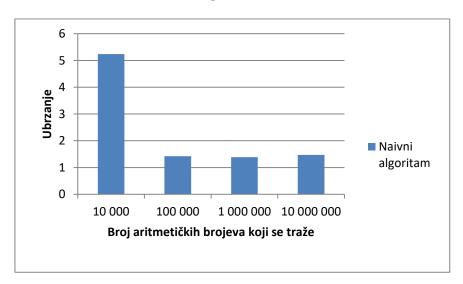
Izvršavanje komande ./arithmetic 10000000

1.3.2. Grafici ubrzanja

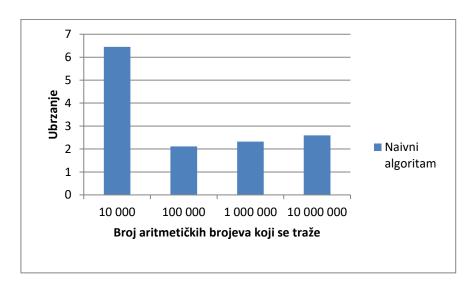
U okviru ove sekcije su dati grafici ubrzanja u odnosu na sekvencijalnu implementaciju.



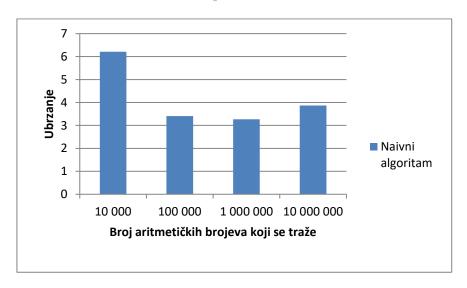
Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja aritmetičkih brojeva koji se traže za N=1 procesa



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja aritmetičkih brojeva koji se traže za N=2 procesa



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja aritmetičkih brojeva koji se traže za N = 4 procesa



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja aritmetičkih brojeva koji se traže za N = 8 procesa

1.3.3. Diskusija dobijenih rezultata

Kako bi grafici i naši rezultati bili precizniji, zabeležili smo rezultate kako sekvencijalnog, tako i paralelnog izvršavanja programa za sve parametre i za svaki broj niti 5 puta i uzimali prosečna vremena.

Vidimo da je trend ubrzanja vrlo sličan onom koji smo imali kod OpenMP, samo što su naravno tada same vrednosti ubrzanja bile veće jer kod MPI imamo dosta više overhead-a zbog veće komunikacije i sinhronizacije između procesa.

2.Problem 2 – Generisanje elemenata Halton Quasi Monte Carlo sekvence

2.1. Tekst problema

Paralelizovati program koji vrši generisanje elemenata Halton Quasi Monte Carlo (QMC) sekvence. Program se nalazi u datoteci halton.c u arhivi koja je priložena uz ovaj dokument. Program testirati sa parametrima koji su dati u run skripti.

Ukoliko je moguće, koristiti rutine za neblokirajuću komunikaciju za razmenu poruka..

2.2. Delovi koje treba paralelizovati

2.2.1. Diskusija

Ova petlja bi mogla da se paralelizuje:

```
for (m = 1; m <= iter; m++)
{
    r = halton_sequence_sequential(0, 10, m);
    free(r);
}</pre>
```

Bili smo svesni da je bilo potrebno odlučiti da li je bolje paralelizovati ovu petlju ili paralelizovati petlje unutar funkcije halton_sequence_sequential. Očigledno je da sa svakom iteracijom raste i količina posla koju je potrebno obaviti, pa samim tim nije efikasno raspodeliti posao između niti tako da svaka dobije približno podjednak broj iteracija. Tako smo zaključili (a i uverili se isprobavanjem) da je bolje opredeliti se za paralelizaciju petlji unutar funkcije halton_sequence_sequential.

Sledeći deo koda je pogodan za paralelizaciju:

```
for (j = 0; j < m; j++)
{
    prime_inv[j] = 1.0 / (double)(prime(j + 1));
}</pre>
```

I narednu unutrašnju petlju treba paralelizovati:

```
for (j = 0; j < n; j++)
{
    for (i = 0; i < m; i++)
    {
        r[i + j * m] = 0.0;
    }
}</pre>
```

Primećeno je i da se isplati paralelizovati i sledeću petlju:

```
for (j = 0; j < m; j++)
{
    d = (t[j] % prime(j + 1));
    r[j + k * m] = r[j + k * m] + (double)(d)*prime_inv[j];
    prime_inv[j] = prime_inv[j] / (double)(prime(j + 1));
    t[j] = (t[j] / prime(j + 1));
}</pre>
```

Sve ove petlje su pogodne za paralelizaciju jer su im iteracije međusobno nezavisne.

Bila je razmatrana i paralelizacija naredne spoljašnje petlje:

```
for (k = 0; k < n; k++)
{
    for (j = 0; j < m; j++)
    {
        t[j] = i;
    }
    for (j = 0; j < m; j++)
    {
        prime_inv[j] = 1.0 / (double)(prime(j + 1));
    }

    while (0 < i4vec_sum(m, t))
    {
        for (j = 0; j < m; j++)
        {
            d = (t[j] % prime(j + 1));
            r[j + k * m] = r[j + k * m] + (double)(d)*prime_inv[j];
            prime_inv[j] = prime_inv[j] / (double)(prime(j + 1));
            t[j] = (t[j] / prime(j + 1));
        }
    }
    i = i + i3;
}</pre>
```

Međutim, na taj način se ne bi dobili isti rezultati kao kod sekvencijalne implementacije problema pošto postoji zavisnost po podacima između iteracija ove petlje – u svakoj iteraciji se promenljiva "i" menja, a takođe se i koristi pri izračunavanjima.

2.2.2. Način paralelizacije

Paralelizacija je odrađena ručnom raspodelom posla (što ujednačenijom) između procesa, pri čemu su korišćene standardne funkcije iz MPI kako za kolektivnu, tako i za pojedinačnu komunikaciju između procesa.

2.3. Rezultati

2.3.1. Logovi izvršavanja

Sequential implementation execution time: 0.001752s

Parallel implementation (one process) execution time: 0.000647s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 0.000967s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 0.001479s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 0.002248s

Test PASSED

Izvršavanje komande ./halton 10

Sequential implementation execution time: 0.019810s

Parallel implementation (one process) execution time: 0.033814s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 0.026647s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 0.021350s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 0.017296s

Test PASSED

Izvršavanje komande ./halton 100

Sequential implementation execution time: 2.468872s

Parallel implementation (one process) execution time: 1.946138s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 1.515994s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 0.929994s

Test PASSED

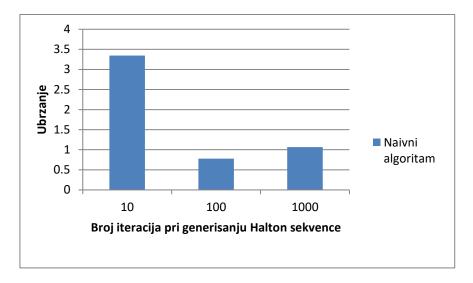
Parallel implementation (eight processes) execution time: 0.877080s

Test PASSED

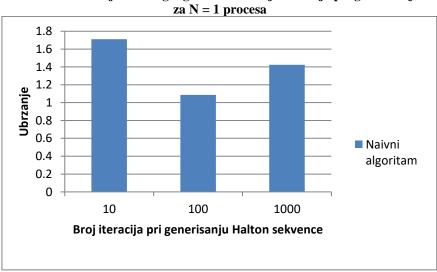
Izvršavanje komande ./halton 1000

2.3.2. Grafici ubrzanja

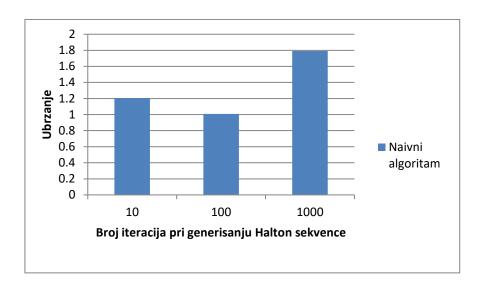
U okviru ove sekcije su dati grafici ubrzanja u odnosu na sekvencijalnu implementaciju.



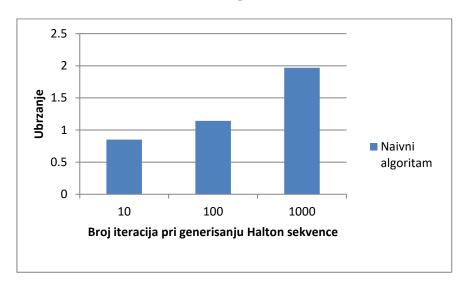
Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja iteracija pri generisanju Halton sekvence



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja iteracija pri generisanju Halton sekvence za N=2 procesa



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja iteracija pri generisanju Halton sekvence za N=4 procesa



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja iteracija pri generisanju Halton sekvence za N=8 procesa

2.3.3. Diskusija dobijenih rezultata

Kako bi grafici i naši rezultati bili precizniji, zabeležili smo rezultate kako sekvencijalnog, tako i paralelnog izvršavanja programa za sve parametre i za svaki broj niti pet puta i uzimali prosečna vremena.

Ulazni parametri 10 i 100 nisu preterano relevantni za diskusiju jer su vrlo mali, i nikakvo značajno ubrzanje ne donosi paralelizacija zbog overhead-a koji MPI donosi. Detektovano ubrzanje za parametar 10 pripisujemo prosto različitim trenucima merenja tog vremena i vremena sekvencijalne implementacije (pri različitom opterećenju rtidev5 računara). Vidimo da ubrzanje za

parametar 1000 uvek raste sa povećanjem broja procesa, što je odlično. Opet, bolje je bilo kod OpenMP.

3. Problem 3 – Simulacija kretanja n tela (n-body problem)

3.1. Tekst problema

Paralelizovati program koji se bavi problemom n tela (n-body problem). Sva tela imaju jediničnu masu, trokomponentni vektor položaja (x, y, z) i trokomponentni vektor brzine (vx, vy, vz). Simulaciju n tela se odvija u iteracijama, pri čemu se u svakoj iteraciji izračunava sila kojom sva tela deluju na sva ostala, a zatim se brzine i koordinate tela ažuriraju prema II Njutnovom zakonu. Brzine i položaji su slučajno generisani na početku simulacije. Zbog same prirode numeričke simulacije uveden je parametar SOFTENING, koji predstavlja korektivni faktor prilikom izračunavanja rastojanja između čestica (kako je gravitaciona sila obrnuto proporcionalna rastojanju između čestica, za nulta rastojanja i rastojanja bliska nuli, izračunata gravitaciona sila postaje izuzetno velika – teži beskonačnosti).

Program se nalazi u datoteci direktorijumu nbodymini u arhivi koja je priložena uz ovaj dokument. Program koji treba paralelizovati nalazi se u datoteci nbody.c. Pored samog izračunavanja, program čuva rezultate svake iteracije u zasebnim datotekama (za svako telo se čuvaju pozicije i brzine), dok kod show_nbody.py kreira gif same simulacije.

Skripta run pokreće simulaciju za različite parametre, i nakon toga, za određene simulacije poziva python kod koji kreira gifove.

3.2. Delovi koje treba paralelizovati

3.2.1. Diskusija

Vrlo je pogodno paralelizovati ovde spoljašnju petlju pošto su iteracije međusobno nezavisne.

```
void bodyForce(Body *p, float dt, int n)
   for (int i = 0; i < n; i++)
       float Fx = 0.0f;
       float Fy = 0.0f;
       float Fz = 0.0f;
       for (int j = 0; j < n; j++)
           float dx = p[j].x - p[i].x;
           float dy = p[j].y - p[i].y;
           float dz = p[j].z - p[i].z;
           float distSqr = dx * dx + dy * dy + dz * dz + SOFTENING;
           float invDist = 1.0f / sqrtf(distSqr);
           float invDist3 = invDist * invDist * invDist;
           Fx += dx * invDist3;
           Fy += dy * invDist3;
           Fz += dz * invDist3;
       p[i].vx += dt * Fx;
       p[i].vy += dt * Fy;
       p[i].vz += dt * Fz;
```

Ovo je takođe jedina paralelizacija petlje koja nam je donela ubrzanje programa za veći broj nebeskih tela.

Pomislili smo i da paralelizujemo ovde spoljašnju petlju.

```
for (int iter = 0; iter < nIters; iter++)
{
    bodyForce(p, dt, nBodies);

    saveToCSV(p, nBodies, iter, folder);

    for (int i = 0; i < nBodies; i++)
    {
        p[i].x += p[i].vx * dt;
        p[i].y += p[i].vy * dt;
        p[i].z += p[i].vz * dt;
    }
}</pre>
```

Međutim shvatili smo da tako ne bismo dobili korektne rezultate zato što je važno da se uvek prvo pozove funkcija bodyForce kako bi se ažurirale koordinate brzine svakog nebeskog tela, pa onda nakon toga da se ažuriraju koordinate položaja svih nebeskih tela. Jasno je da, kada bismo paralelizovali ovu spoljašnju petlju, ne bi bio garantovan ovakav sled izvršavanja jer bi bilo omogućeno da se dogodi da više niti istovremeno pozove funkciju bodyForce i pre nego što su ikakva ažuriranja koordinata položaja urađena od strane bilo koje niti, pa se tada uopšte ne bi dobilo isto pomeranje nebeskih tela kao u sekvencijalnoj implementaciji problema, već bismo imali nedeterminističko kretanje nebeskih tela. Ovo naravno ne želimo jer je neophodno da paralelna implementacija problema ima iste rezultate kao i sekvencijalna kako bi paralelizacija uopšte imala smisla.

3.2.2. Način paralelizacije

Paralelizacija je određena ravnomernom ručnom podelom posla i koristeći MPI rutine za kolektivnu komunikaciju. Svi procesi učestvuju u obradi, uključujući i MASTER proces.

3.3. Rezultati

3.3.1. Logovi izvršavanja

Running ./nbody with 30 particles, 100 iterations, and saving to simulation_1 folder

Sequential implementation execution time: 0.007780s

Parallel implementation (one process) execution time: 0.004377s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 0.004900s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 0.004370s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 0.004600s

Test PASSED

Izvršavanje komande ./nbody 30 100 simulation_1

Running ./nbody with 30 particles, 1000 iterations, and saving to simulation_2 folder

Sequential implementation execution time: 0.034302s

Parallel implementation (one process) execution time: 0.068007s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 0.056577s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 0.068677s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 0.043350s

Test PASSED

Izvršavanje komande ./nbody 30 1000 simulation_2

Running ./nbody with 3000 particles, 100 iterations, and saving to simulation_3 folder

Sequential implementation execution time: 2.410705s

Parallel implementation (one process) execution time: 6.623248s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 3.488469s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 1.963410s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 1.668833s

Test PASSED

Izvršavanje komande ./nbody 3000 100 simulation_3

Running ./nbody with 3000 particles, 1000 iterations, and saving to simulation_4 folder

Sequential implementation execution time: 23.769746s

Parallel implementation (one process) execution time: 89.042483s

Test PASSED

Parallel implementation (two processes) execution time: 40.363270s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 22.983543s

Test PASSED

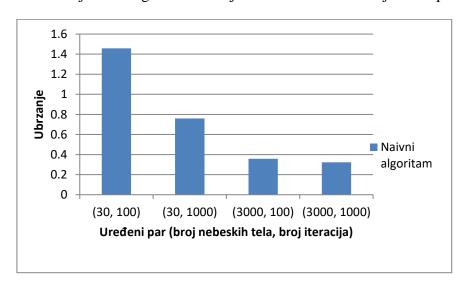
Parallel implementation (eight processes) execution time: 21.320739s

Test PASSED

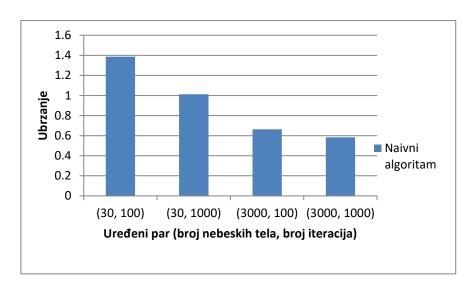
Izvršavanje komande ./nbody 3000 1000 simulation_4

3.3.2. Grafici ubrzanja

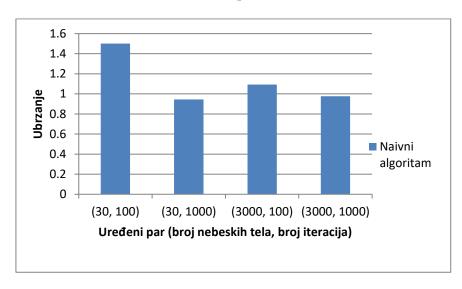
U okviru ove sekcije su dati grafici ubrzanja u odnosu na sekvencijalnu implementaciju.



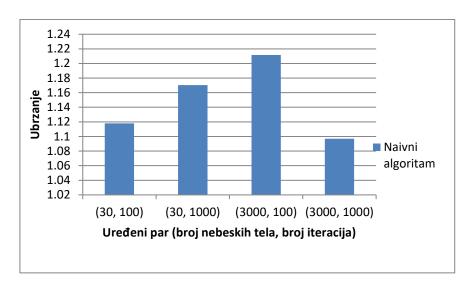
Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja nebeskih tela i broja iteracija za N = 1 procesa



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja nebeskih tela i broja iteracija za N=2 procesa



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja nebeskih tela i broja iteracija za N=4 procesa



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja nebeskih tela i broja iteracija za N=8 procesa

3.3.3. Diskusija dobijenih rezultata

Primećujemo da nikakvo značajno ubrzanje nije postignuto u ovom zadatku u odnosu na istinsku sekvencijalnu implementaciju (izvršenu van MPI sveta). To je i logično – ograničavajući faktor pri MPI paralelizaciji ovog zadatka jeste sama priroda problema koja zahteva da u svakoj iteraciji svi procesi moraju da imaju kod sebe ažuran niz nebeskih tela sa svim ažurnim koordinatama (da bi mogli da preračunaju nove koordinate brzina, trebaju im sve koordinate položaja). Ova činjenica je uzrok velikog overhead-a kod MPI jer u svakoj iteraciji petlje mora da se upravo šalje ovaj veliki niz svima, što nije naravno bio slučaj kod OpenMP gde su sve niti radile nad istim jednim nizom, dok kod MPI svaki proces radi nad svojom lokalnom kopijom niza.

4. Problem 4 – Simulacija kretanja n tela (n-body problem)

4.1. Tekst problema

Paralelizovati program koji se bavi problemom n tela (n-body problem). Sva tela imaju jediničnu masu, trokomponentni vektor položaja (x, y, z) i trokomponentni vektor brzine (vx, vy, vz). Simulaciju n tela se odvija u iteracijama, pri čemu se u svakoj iteraciji izračunava sila kojom sva tela deluju na sva ostala, a zatim se brzine i koordinate tela ažuriraju prema II Njutnovom zakonu. Brzine i položaji su slučajno generisani na početku simulacije. Zbog same prirode numeričke simulacije uveden je parametar SOFTENING, koji predstavlja korektivni faktor prilikom izračunavanja rastojanja između čestica (kako je gravitaciona sila obrnuto proporcionalna rastojanju između čestica, za nulta rastojanja i rastojanja bliska nuli, izračunata gravitaciona sila postaje izuzetno velika – teži beskonačnosti).

Program se nalazi u datoteci direktorijumu nbodymini u arhivi koja je priložena uz ovaj dokument. Program koji treba paralelizovati nalazi se u datoteci nbody.c. Pored samog izračunavanja, program čuva rezultate svake iteracije u zasebnim datotekama (za svako telo se čuvaju pozicije i brzine), dok kod show_nbody.py kreira gif same simulacije.

Skripta run pokreće simulaciju za različite parametre, i nakon toga, za određene simulacije poziva python kod koji kreira gifove.

4.2. Delovi koje treba paralelizovati

4.2.1. Diskusija

Vrlo je pogodno paralelizovati ovde spoljašnju petlju pošto su iteracije međusobno nezavisne.

```
void bodyForce(Body *p, float dt, int n)
   for (int i = 0; i < n; i++)
       float Fx = 0.0f;
       float Fy = 0.0f;
       float Fz = 0.0f;
       for (int j = 0; j < n; j++)
           float dx = p[j].x - p[i].x;
           float dy = p[j].y - p[i].y;
           float dz = p[j].z - p[i].z;
           float distSqr = dx * dx + dy * dy + dz * dz + SOFTENING;
           float invDist = 1.0f / sqrtf(distSqr);
           float invDist3 = invDist * invDist * invDist;
           Fx += dx * invDist3;
           Fy += dy * invDist3;
           Fz += dz * invDist3;
       p[i].vx += dt * Fx;
       p[i].vy += dt * Fy;
       p[i].vz += dt * Fz;
```

Ovo je takođe jedina paralelizacija petlje koja nam je donela ubrzanje programa za veći broj nebeskih tela.

Pomislili smo i da paralelizujemo ovde spoljašnju petlju.

```
for (int iter = 0; iter < nIters; iter++)
{
    bodyForce(p, dt, nBodies);

    saveToCSV(p, nBodies, iter, folder);

    for (int i = 0; i < nBodies; i++)
    {
        p[i].x += p[i].vx * dt;
        p[i].y += p[i].vy * dt;
        p[i].z += p[i].vz * dt;
    }
}</pre>
```

Međutim shvatili smo da tako ne bismo dobili korektne rezultate zato što je važno da se uvek prvo pozove funkcija bodyForce kako bi se ažurirale koordinate brzine svakog nebeskog tela, pa onda nakon toga da se ažuriraju koordinate položaja svih nebeskih tela. Jasno je da, kada bismo paralelizovali ovu spoljašnju petlju, ne bi bio garantovan ovakav sled izvršavanja jer bi bilo omogućeno da se dogodi da više niti istovremeno pozove funkciju bodyForce i pre nego što su ikakva ažuriranja koordinata položaja urađena od strane bilo koje niti, pa se tada uopšte ne bi dobilo isto pomeranje nebeskih tela kao u sekvencijalnoj implementaciji problema, već bismo imali nedeterminističko kretanje nebeskih tela. Ovo naravno ne želimo jer je neophodno da paralelna implementacija problema ima iste rezultate kao i sekvencijalna kako bi paralelizacija uopšte imala smisla.

4.2.2. Način paralelizacije

Paralelizacija je odrađena koristeći manager – worker model u kom je MASTER proces zadužen za raspodelu posla i signalizaciju da li je još posla potrebno da se uradi, a ostali procesi (radnici) su zaduženi za samu obradu.

4.3. Rezultati

4.3.1. Logovi izvršavanja

Running ./nbody with 30 particles, 100 iterations, and saving to simulation_1 folder

Sequential implementation execution time: 0.007780s

Parallel implementation (two processes) execution time: 0.009032s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 0.005065s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 0.008151s

Test PASSED

Izvršavanje komande ./nbody 30 100 simulation_1

Running ./nbody with 30 particles, 1000 iterations, and saving to simulation_2 folder

Sequential implementation execution time: 0.034302s

Parallel implementation (two processes) execution time: 0.060754s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 0.070935s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 0.060809s

Test PASSED

Izvršavanje komande ./nbody 30 1000 simulation_2

Running ./nbody with 3000 particles, 100 iterations, and saving to simulation_3 folder

Sequential implementation execution time: 2.410705s

Parallel implementation (two processes) execution time: 6.683932s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 2.459006s

Test PASSED

Parallel implementation (eight processes) execution time: 2.307185s

Test PASSED

Izvršavanje komande ./nbody 3000 100 simulation_3

Running ./nbody with 3000 particles, 1000 iterations, and saving to simulation_4 folder

Sequential implementation execution time: 23.769746s

Parallel implementation (two processes) execution time: 70.209837s

Test PASSED

Parallel implementation (four processes) execution time: 28.602495s

Test PASSED

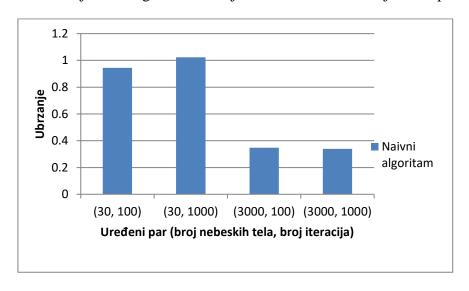
Parallel implementation (eight processes) execution time: 24.621491s

Test PASSED

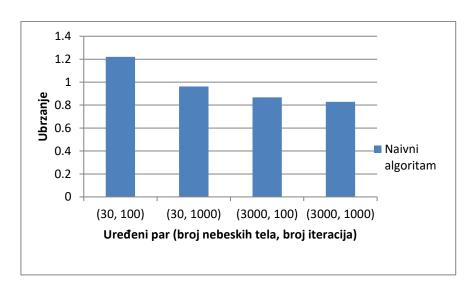
Izvršavanje komande ./nbody 3000 1000 simulation_4

4.3.2. Grafici ubrzanja

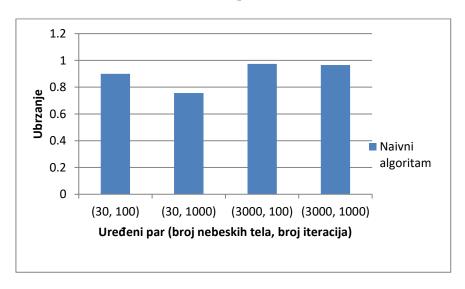
U okviru ove sekcije su dati grafici ubrzanja u odnosu na sekvencijalnu implementaciju.



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja nebeskih tela i broja iteracija za N=2 procesa



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja nebeskih tela i broja iteracija za N = 4 procesa



Slika 1. Grafik zavisnosti ubrzanja naivnog algoritma od broja nebeskih tela i broja iteracija za N=8 procesa

4.3.3. Diskusija dobijenih rezultata

Primećujemo da nikakvo značajno ubrzanje nije postignuto u ovom zadatku u odnosu na istinsku sekvencijalnu implementaciju (izvršenu van MPI sveta). To je i logično – ograničavajući faktor pri MPI paralelizaciji ovog zadatka jeste sama priroda problema koja zahteva da u svakoj iteraciji svi procesi moraju da imaju kod sebe ažuran niz nebeskih tela sa svim ažurnim koordinatama (da bi mogli da preračunaju nove koordinate brzina, trebaju im sve koordinate položaja). Ova činjenica je uzrok velikog overhead-a kod MPI jer u svakoj iteraciji petlje mora da se upravo šalje ovaj veliki niz svima, što nije naravno bio slučaj kod OpenMP gde su sve niti radile nad istim jednim nizom, dok kod MPI svaki proces radi nad svojom lokalnom kopijom niza.