# Streszczenie

W niniejszej pracy celem była implementacja i analiza wydajnościowa generatora silników gier logicznych. Aby jednak go prawdiłowo zaimplementować najpierw należało dokonać dokładnego przeglądu i analizy dostępnych implementacji silników popularnych gier.

Właśnie takiej opisowej analizie wraz z przytaczaniem kluczowych fragmentów kodów źródłowych programów grających poświęcony jest cały pierwszy rozdział. Jest to rozdział typowo opisowy aczkolwiek z racji skupienia tematu na silnikach i wydajności pokuszono się o dokładną analizę kodu kluczowego dla wydajności. Dużo uwagi poświęcono efektywnym reprezentacjom planszy i stanów gry. Wydajne struktury danych używane dla generowania ruchów i algorytmów AI zajęły sporą część opisu. W każdym z analizowanych silników szczególnym zainteresowaniem potraktowano wszelkie optymalizacje sprzętowe. Poszukiwano i jeżeli znaleziono to dokładnio opisano wszelkie wstawki assemblerowe, funkcje „instrinsic” czy wołanie bezpośrednio instrukcji procesora. Używanie instrukcji dostępnych dla konkretnych, nowoczesnych architektur procesorów zostało znalezione i opisane w przypadku silników programów mistrzowskich.

Łącznie analizie poddano trzy silniki gier logicznych. Analizowany silnik do gry w szachy – Stockfish jest programem mistrzowskim i opisane znalezione w nim rozwiązania dobrze zaprezentowały najnowsze trendy w programach grających. Analizie poddano także wersję z 2011 roku mistrzowskiego programu MoHex do gry w Hex jak i jedyny otwartoźródłowy silnik Connect-k dla stosunkowo nowej gry Connect-6. Ten ostatni nie zachwycił optymalnymi rozwiązaniami, ale to nawet dobrze, gdyż umożliwił w ten sposób sukces w realizacji części implementacyjnej pracy.

W rozdziale drugim skupiono się na implementacji generatora silników dla gier z rodziny (m,n,k,p,q) (czyli Connect-k, GoMoku, Tic-Tac-Toe również). Celem było zaimplementowanie generatora tworzącego na podstawie zdefiniowanych przez użytkownika parametrów konkretnego silnika do konkretnej gry z rodziny (m,n,k,p,q) a przy tym lepszego niż dostępne rozwiązania. Dzięki wyborowi programu Connect-k w części opisowej można było z powodzeniem napisać generator tak aby generowane silniki były lepsze wydajnościowo i silniejsze pod względem AI niż silnik programu Connect-k. Impelementacja okazała się w pełni sukcesem a generowane silniki poprawne i szybkie. Co ważniejsze generowane silniki wykorzystują udogodnienia nowoczesnych architektur procesorów jak i efektywną reprezentację (kompresję) stanów gry z uwzględnieniem zdefiniowanych parametrów. Dla mniejszej planszy jest np. używana w bitboardzie zmienna o mniejszym zakresie.

W trzecim i ostatnim rozdziale celem była dokładna analiza poprawnościowo-wydajnościowa zaimplementowanego generatora silników gier. W tym celu opracowano oddzielną aplikację, która była w stanie się komunikować z silnikiem po znanym interfejsie. Mając w swojej bazie zakodowane konkretne gry wraz z wynikami i optymalnymi posunięciami aplikacja ta wywołuje silnik dla zdefiniowanych przypadków testowych i sprawdza jakość i czas wygenerowania nowego ruchu. Zdefiniowano w bazie aplikacji testującej ponad XYZ przypadków testowych, testowane silniki zachowują się poprawnie dla każdego z nich. Testy wydajności pozytywnie zaskoczyły autora i jednocześnie utrwaliłi w przekonaniu, że implementacja silnika gry w C/C++ ze wstawkami assemblerowymi to dobry wybór.

**Słowa kluczowe**: generator silników gier logicznych, gry logiczne, analiza silników gier logicznych, programy grające, connect-6, gomoku, szachy, hex, MoHex, Stockfish, Connect-k, rozwiązywanie gier, reprezentacje stanów gry, reprezentacje planszy w grach, gry parametryzowane, silniki gier, gry z rodziny (m,n,k,p,q), monte carlo

**Dziedzina nauki i techniki, zgodnie z wymogami OECD**: 1.2 Nauki o komputerach i informatyka

# Abstract

//TODO….

**Keywords**: generator

# Spis treści

[Streszczenie 3](#_Toc456562999)

[Abstract 5](#_Toc456563000)

[Spis treści 6](#_Toc456563001)

[Wykaz ważniejszych oznaczeń i skrótów 8](#_Toc456563002)

[1. Wstęp i cel pracy 9](#_Toc456563003)

[2. Przegląd i analiza dostępnych implementacji silników popularnych gier logicznych 11](#_Toc456563004)

[2.1 Stockfish 13](#_Toc456563005)

[2.1.1 Reprezentacja planszy – bitboard 16](#_Toc456563006)

[2.1.2 Wykorzystanie zaawansowanych instrukcji assemblerowych procesora 17](#_Toc456563007)

[2.1.3 Reprezentacja ruchu i wartości dla funkcji ewaluacji 20](#_Toc456563008)

[2.1.4 Fishtest 22](#_Toc456563009)

[2.2 Mo-Hex 23](#_Toc456563010)

[2.3 MIMHex 23](#_Toc456563011)

[2.4 Connect-k 24](#_Toc456563012)

[2.4.1 Plik shared.h – definicje stałych i typów używanych w całym programie 24](#_Toc456563013)

[2.4.2 Plansza i stany gry 26](#_Toc456563014)

[2.4.3 Plik state.c i funkcje modyfikujące stan 28](#_Toc456563015)

[2.4.4 Sztuczna inteligencja – ogólnie 33](#_Toc456563016)

[2.4.5 Strategia oparta na zagrożeniu 37](#_Toc456563017)

[2.4.6 Sekwencje 37](#_Toc456563018)

[2.4.7 Monte Carlo 37](#_Toc456563019)

[3. Implementacja generatora silników wybranej gry 40](#_Toc456563020)

[3.1 Problem wyboru gry 41](#_Toc456563021)

[3.1.1 Początkowy wybór – szachy 42](#_Toc456563022)

[3.1.2 Wybór ostateczny – Connect6, Gomoku, (m,n,k,p,q) 43](#_Toc456563023)

[3.2 Architektura projektu 43](#_Toc456563024)

[3.3 Generator silników - (m,n,k,p,q)EnginesGenerator 44](#_Toc456563025)

[3.3.1 Podstawowe struktury danych – EngineParameters i EngineScheme 46](#_Toc456563026)

[3.3.2 Schematy silników 51](#_Toc456563027)

[3.3.3 Generacja silników gier logicznych – klasa EnginesGenerator 53](#_Toc456563028)

[3.3.4 Proste interakcje z wygenerowanymi silnikami 59](#_Toc456563029)

[3.3.5 Tryb „batch” 64](#_Toc456563030)

[3.4 Silnik gry w C++ z makrami - (m,n,k,p,q)GameEngine 70](#_Toc456563031)

[3.4.1 Plik Types.h – definicje, makra i struktury danych 71](#_Toc456563032)

[3.4.2 Klasa Board – reprezentacja planszy 72](#_Toc456563033)

[3.4.3 Klasa Game – obsługa komunikacji, gry i jej stanu 76](#_Toc456563034)

[3.4.4 Klasa AIPlayer – proste AI zwracające poprawne ruchy 87](#_Toc456563035)

[3.5 Biblioteka ułatwiająca współpracę z silnikiem – (m,n,k,p,q)EngineWrapper 90](#_Toc456563036)

[3.6 Aplikacja do interfejsu użytkownika - (m,n,k,p,q)GUI 90](#_Toc456563037)

[3.7 Aplikacja do analizy wydajnościowo-poprawnościowej generowanych silników - (m,n,k,p,q)EnginesAnalyzer 91](#_Toc456563038)

[4. Analiza wydajnościowo-poprawnościowa zaimplementowanego generatora silników gier 91](#_Toc456563039)

[5. Podsumowanie 92](#_Toc456563040)

[Wykaz literatury 94](#_Toc456563041)

[Wykaz rysunków 98](#_Toc456563042)

[Wykaz tabel 99](#_Toc456563043)

[Dodatek A: Tytuł dodatku A 100](#_Toc456563044)

# Wykaz ważniejszych oznaczeń i skrótów

ICGA – International Computer Games Association

TCEC – Top Chess Engine Championship

WPF – Windows Presentation Foundation

GUI – graficzny interfejs użytkownika

UI – interfejs użytkownika

.NET – Microsoft .NET Framework

n – liczba wierszy planszy

m – liczba kolumn planszy

k – k-pod-rząd postawionych pionów jest potrzebnych żeby wygrać

p – liczba ruchów (np. stawianych pionów) w turze gracza

q – liczba ruchów (np. stawianych pionów) przez pierwszego gracza w pierwszej turze

UCI – Universal Chess Interface

AI – Artificial Intelligence, sztuczna inteligencja

LERF – Little-Endian Rank-File

# Wstęp i cel pracy

W początkowych dziejach algorytmiki i komputerów, znacznie bardziej istotną cechą algorytmów była złożoność pamięciowa [1]. Wynikało to z faktu, że dostępne komputery miały mało pamięci operacyjnej, a sama w sobie była ona niezwykle droga. Duża jej ilość jest natomiast niezbędna dla niektórych silników gier logicznych, jako, że muszą one np. generować możliwe posunięcia lub trzymać „drzewo gry” w pamięci. Dokładając do tego niewielką wydajność pierwszych komputerów, pierwsze programy dobrze grające w gry logiczne, jak warcaby czy szachy nie pojawiły się aż do późnych lat siedemdziesiątych [2][3][4].

Dzisiaj, dzięki dużej, taniej i łatwo dostępnej pamięci operacyjnej, wysokiej wydajności procesorów i rozwojowi algorytmiki mamy do czynienia z prawdziwym rozkwitem dziedziny zajmującej się programami grającymi. Rozwój jest tym bardziej podsycany poprzez nieustanną rywalizację pomiędzy programami grającymi podczas takich wydarzeń jak olimpiada ICGA [5][6] czy TCEC [7]. Na samej olimpiadzie ICGA rozgrywane są corocznie mistrzostwa programów grających w około 36 różnych gier logicznych [8], a autorzy zapewniają możliwość dodania kolejnych gier jeżeli tylko znajdą się chętni [9].

Przy całej tej rywalizacji i rozwoju oczywiste jest, że kolejne generacje silników gier będą coraz bardziej wydajne i coraz lepiej wykorzystujące zasoby sprzętowe. Jedną z możliwości dalszego zwiększania wydajności jest stosowanie optymalizacji sprzętowych – wykorzystywanie konkretnych funkcji architektury procesora, o ile są dostępne. Często wymaga to umieszczania wstawek assemblerowych w kodzie źródłowym programu grającego.

Trzeba jednak przyznać nam, jako gatunkowi ludzkiemu niemały sukces na tym polu, dzięki wspomnianemu szybkiemu rozwojowi wydajności procesorów, pojemności pamięci i efektywności algorytmów udało się w 2007 roku rozwiązać wariant angielski Warcabów [10]. Rozwiązanie jest określane jako *słabe*, tj algorytm zaimplementowany w programie Chinook nie mna gwarancji wygranej z każdym przeciwnikie, ale jest zagwarantowane, że nigdy nie przegra. Tak czy owak, robi to ogromne wrażenie i jest wspólnym osiągnięciem algorytmiki i inżynierii komputerowej – wyznacznikiem naszego postępu jako ludzkość. Algorytmika, która korzysta z dobrodziejstw inżynierii komputerowej, możnaby rzecz „algorytmy zoptymalizowane pod sprzęt” to właśnie bardzo istotna część tej pracy dyplomowej jak i nowoczesnych programów grających.

W niniejszej pracy, z racji złożoności tematyki i trudności implementacji wydajnych silników gier logicznych poświecono cały pierwszy rozdział na przegląd i analizę dostępnych implementacji silników popularnych gier logicznych. Przegląd ten przede wszystkim ma za zadanie nakreślić ogólny trend w rozwoju silników gier i co ważniejsze, umożliwić autorowi implementację generatora silników dla wybranej gry logicznej w rozdziale drugim.

Głównym celem pracy jest implementacja i analiza generatora silników dla wybranej gry logicznej. Program powinien umożliwić obsługującemu go człowiekowi wygodne wygenerowanie konkretnego silnika wybranej gry logicznej, parametryzowanego takimi wartościami jak: rozmiary planszy, liczba pól aktywnych planszy, zasady gry, liczba graczy. W implementacji głównym wyzwaniem jest napisać taki generator, aby generowane silniki były przynajmniej równie dobre (równie szybkie, z równie mocnym AI) co znane silniki dla wybranej gry. Jest to zadanie zdecydowanie trudne, dlatego też cały trzeci rozdział jest przeznaczony na sprawdzenie poprawności i wydajności zaimplementowanego generatora.

Podsumowując, jak już wspomniano praca ma zasadniczo trzy części, w pewnym sensie są więc trzy cele do zrealizowania w pracy. Część pierwsza jest czysto opisowa, skupia się na przeglądzie i analizie dostępnych silników gier logicznych, jej celem jest poznanie trendów implementacyjnych współczesnych programów grających. Część druga jest czysto implementacyjna, jej celem jest powstanie generatora wydajnych i poprawnych silników wybranej gry logicznej. Część trzecia ma najbardziej charakter analizy i testów, jej celem jest zbadanie wydajności zaimplementowanego generatora i jego dogłębne przetestowanie (głównie poprzez testowanie silników przez niego generowanych.

# Przegląd i analiza dostępnych implementacji silników popularnych gier logicznych

W niniejszym rozdziale postanowiono bliżej przyjrzeć się wybranym, dostępnym implementacjom silników popularnych gier logicznych. Ze względu na ograniczoną objętość pracy, należało dokonać mądrych wyborów, tj. wybrać nowoczesne i aktywnie rozwijane silniki (aby uwzględnić trend ich rozwoju), ale też przeznaczone do popularnych gier (większa rywalizacja, więc wyższa jakość implementacji). Autor jako miłośnik czystego kodu, w procesie wyboru silników do analizy, dużą wagę przywiązywał również do tego czy udostępniony kod źródłowy programu grającego jest dobrze ustrukturalizowany i przejrzyście napisany.

Wstępnie zadecydowano również, że najlepsze do analizy będą programy najlepsze w swojej dziedzinie, interesujące są przecież rozwiązania bliskie optymalnym – można zadać pytanie „co takiego znajduje się w kodzie programu grającego, że dało mu przewagę nad innymi”. W tym celu przeanalizowano wyniki z olimpiad ICGA i TCEC.

**Tabela 2.1.** Wyniki turnieju "Top Chess Engine Championship" [5]

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Sezon | Data | Zwycięzca | Drugie miejsce |
| 1 | Dec 2010 – Feb 2011 | Houdini 1.5a | Rybka 4.0 |
| 2 | Feb 2011 – Apr 2011 | Houdini 1.5a | Rybka 4.1 |
| 3 | Apr 2011 – May 2011 | *brak (sezon niedokończony)* | |
| 4 | Jan 2013 – May 2013 | Houdini 3 | Stockfish 250413 |
| 5 | Aug 2013 – Dec 2013 | Komodo 1142 | Stockfish 191113 |
| 6 | Feb 2014 – May 2014 | Stockfish 170514 | Komodo 7x |
| 6 (szachy losowe) | June 2014 – July 2014 | Stockfish 260614 | Houdini 4 |
| 7 | Sep 2014 – Dec 2014 | Komodo 1333 | Stockfish 141214 |
| 8 | Aug 2015 – Nov 2015 | Komodo 9.3x | Stockfish 021115 |
| 9 | May 2016 – Dec 2016 |  |  |

W tabeli 2.1 zaprezentowano wyniki z wszystkich sezonów turnieju szachowego TCEC. Na ich podstawie można stwierdzić, że prawdopodobnie dwa najlepsze programy grające w szachy na dzień dzisiejszy to Stockfish oraz Komodo. Przydałoby się przeanalizować w niniejszym rozdziale oba. Niestety Komodo, który jest prawdopodobnie najlepszym silnikiem szachowym na świecie [25] [26], jest także komercyjny i jego kod źródłowy jest zamknięty. Można jedynie kupić obecną wersję wykonywalną [27] lub poprzednią w wyprzedaży [28], dwie wersje wstecz są natomiast dostępne na licencji freeware [29]. Tak czy owak jako, że kod źródłowy nie jest dostępny analiza nie może zostać przeprowadzona. Szczęśliwie jednak, miejsce drugie z TCEC z 2015 roku, czyli Stockfish jest otwartoźródłowy i dostępny na publicznym repozytorium w serwisie github [30] [31]. W dalszej części tego rozdziału będzie jednym z kluczowych silników poddanych analizie.

**Tabela 2.2.** Wyniki w grze Go 9x9 [11]

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Miejsce | Nazwa programu | Punkty |
| **1** | **Zen** | 9.5 |
| **2** | **Abakus** | 7.5 |
| **3** | **CGI** | 7.0 |
| 4 | Nomitan | 4.0 |
| 5 | MC\_ark | 2.0 |
| 6 | Wingo | 0.0 |

Program Zen w 2015 wygrał we wszystkich rozgrywanych na Olimpiadzie Gier Komputerowych ICGA wersjach gry Go [11], nie tylko w wersji 9x9, której wyniki przedstawiono w tabeli 2.2 ale też w wersjach 13x13 i 19x19. Byłby więc doskonałym kandydatem na analizę, niestety program został wydany komercyjnie [12]. Autor – japoński programista Yoji Ojima po raz pierwszy w opublikował go jako komercyjny program w roku 2009 i kolejne jego wersje w latach następnych. Najnowsza wersja 6 pochodzi z 2016 i można ją zakupić na stronie [13], nie ma więc mowy o jakiejkolwiek analizie kodu źródłowego.

**Tabela 2.3.** Wyniki w grze Hex 11x11 [11]

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Miejsce | Nazwa | Punkty |
| **1** | Mo-Hex | 7 |
| **2** | Deep-Hex | 5 |
| **3** | Ezo | 0 |

**Tabela 2.4.** Wyniki w grze Hex 13x13 [11]

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Miejsce | Nazwa | Punkty |
| **1** | Mo-Hex | 6 |
| **2** | Deep-Hex | 6 |
| **3** | Ezo | 0 |

Innym dominującym silnikiem na wspomnianej wcześniej olimpiadzie okazał się być program MoHex, który wygrał w obu rozgrywanych odmianach gry Hex (11x11 i 13x13) [11] jak pokazano w tabelach 2.3 i 2.4. W tym przypadku okazało się, że przynajmniej jakaś (zapewne starsza) wersja kodu źródłowego jest dostępna [14][15]. Dodatkowym atutem jest fakt, że w mistrzowskim programie Mo-Hex został wykorzystany algorytm polaka, Jakuba Pawlewicza – „new virtual connection implementation”. Po raz pierwszy ten algorytm został zaprezentowany w programie polaka MIMHex, którego kod źródłowy jest dostępny w kilku wersjach, rozwijanych przez różnych autorów [16] [17] [18] [19] [20] [21] [22] [23] [24], co jeszcze bardziej ułatwi analizę.

Ostatnią już grą dla jakiej postanowiono dokonać przeglądu i analizy zaimplementowanych i dostępnych silników jest Connect6. Przyczyną jest pewna fascynacja autora zagadnieniem gier (n,m,k,p,q), gdzie Connect6 jest grą (∞,∞,6,2,1) [34] [35]. Istnieją też inne, niezwiązane bezpośrednio z jakością dostępnych silników tej gry, przyczyny, które zostaną ujawnione w dalszej części pracy.

**Tabela 2.5.** Wyniki w grze Connect6 [11]

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Miejsce | Nazwa | Punkty |
| 2 | Floating Cloud | 6 |
| 1 | **Explorer** | 6 |
| **3** | **USTB1** | 0 |

Niestety pomimo dogłębnego przeszukania internetu, żaden z programów grających w Connect6 i biorących udział w Olimpiadzie Gier Komputerowych ICGA w 2015 roku nie został odnaleziony w internecie. Ani w formie plików wykonywalnych ani tym bardziej w formie kodu źródłowego. Po dosyć dogłębnych poszukiwaniach programów grających w Connect6 udało się znaleźć jeden dobrze napisany, nazwany „Connect-k”. Jego autor twierdzi, że jedynym innym dostępnym w internecie programem grający w Connect6 jest NCTU6 autorstwa dr-a I-Chen Wu (pomysłodawcy Connect6) [37]. NCTU6 zazwyczaj wygrywa z Connect-k ale jest za to o zamkniętym kodzie i w języku Chińskim [37] [38], odpada więc uwzględnienie go w analizie. Autor tej pracy znalazł też inny silnik Connect6, zaimplementowany przez bliżej nieznaną osobę [39], może posłużyć on do ewentualnego porównania z Connect-k, który zostanie w dalszej części rozdziału dogłębnie zanalizowany.

## Stockfish

Dostępny na wszystkie popularne platformy sprzętowe Windows, Linux, Mac OS X, Android, iOS, darmowy i open source, udostępniony na licencji GNU GPL v3. Rozwijany przez Marco Costalba, Joona Kiiski, Gary Linscott, Tord Romstad i internetową społczeność od 2004 roku i od ponad siedmiu lat pod własną nazwą (wcześniej Glaurung) [46], składający się z ponad 12000 linii kodu, zajmujący notorycznie pierwsze lub drugie miejsce na świecie w rankingu siły silników szachowych CCLR [47] [48] [49] Stockfish jest prawdopodobnie najlepszym do analizy silnikiem ze względu na cele pracy. Aby pokazać jego złożoność i zaawansowanie technologiczne i algorytmiczne poniżej zebrano niektóre jego cechy i wykorzystywane przez niego techniki:

* wykorzystanie kilku reprezentacji szachownicy i przełączanie między nimi
  + bitboard z mapowaniem LERF
  + „magiczny” bitboard z podejściem wyszukanym (ang. „fancy”)
  + bitboard BMI2 – PEXT
  + listy figur
* sam silnik (bez kodu UI) - korzysta z protokołu UCI
* support dla szachów losowych (Chess960)
* wykorzystanie tablic końca gry (Sygzy endgame tablabase)
* wykorzystanie dobrodziejstw nowoczesnych architektur procesorów
* wielowątkowość z wykorzystaniem do 128 rdzeni procesora
* zaawansowane funkcje ewaluacji figur i pozycji z uwzględnieniem:
  + fazy gry (tapered eval)
  + mobilności
  + struktury pionów
  + bezpieczeństwa króla
  + parowania gońców
  + tablic figura-pozycja
  + własnych, zdefiniowanych na starcie parametrów
* głębokie przeszukiwanie drzewa gry [56] [55] z uwzględnieniem:
  + iteratywnego pogłębiania (iterative deepening)
  + tablic transpozycji (transposition table)
  + haszowania Zobrista
  + przeszukiwania równoległego z użyciem wątków
  + heurystyki ruchów przeciwdziałających
  + heurystyki MVV-LVA
  + agresywnego odcinania [56]
    - odcinanie Null Move
  + wyszukiwania cichego (Quiescence search)
  + redukcji ruchów w późnej grze

To zaledwie część z techniki i możliwości programu grającego, techniki, które często są bardzo złożone i trudne pojęciowo. Jednakże z punktu widzenia celu tej pracy, większość z tych technik nie ma aż takiego wielkiego znaczenia, gdyż dotyczy sztucznej inteligencji programu grającego. O wiele bardziej interesujące są rozwiązania niskopoziomowe, które umożliwiły temu silnikowi wysoką wydajność generowania ruchów za pomocą algorytmów i technik AI. Dlatego też w dalszej częśti tego podrozdziału skupimy się w dużej mierze na reprezentacji planszy, stanów gry i innych danych dotyczących rozgrywki a mniej na wyszukanych technikach AI.



Rysunek 2.1. Graf zależności w programie Stockfish

### Reprezentacja planszy – bitboard

Stockfish używa wewnętrznie prawdopodobnie najefektywniejszej możliwej reprezentacji planszy, o bardzo dużym stopniu gęstości informacji. Tą reprezentacją jest oczywiście bitboard. Tak się składa, że plansza w szachach ma 64 pola tak samo jak rejrestry w procesorach 64-bitowych. Przechowywanie więc planszy w 64-bitowej zmiennej na 64-bitowym procesorze poza korzyściami pamięciowymi oznacza możliwość wykonania niektórych operacji w jednym cyklu zegara – czyli najszybciej jak się da [50]. Sposób mapowania planszy na 64-bitową zmienna używany przez Stockfish to mapowanie Little Endian Rank-File, czyli mniej znaczący bit odpowiada wcześniejszemu polu i poruszanie się po szachownicy poziomo zmienia wartość o jeden a poruszanie się pionowo o 8 [52]. Całość zaprezentowano na poniższym rysunku.



Rysunek 2.2. Mapowanie szachownicy na bitboard Little-Endian Rank-File [53]

Oczywiście jeżeli bit odpowiadający danej pozycji przyjmuje wartość 1 to oznacza, że pole jest zajęte, jeżeli 0 to jest wolne. Należy jednak zauważyć, że pojedyńczy bitboard nie wystarczy to repreentacji całej planszy – byłoby tak jedynie wtedy gdybyśmy mieli tylko jeden rodzaj figur szachowych i grali bez rozróżnienia na figury białe i czarne. W rzeczywistości Stockfish trzyma po prostu dużą liczbę bitboardów w różnych celach – np. po dwa bitboardy (gracz czarny, biały) dla każdego rodzaju figury szachowej (pion, goniec, wieża, król, hetman, szkoczek).

Typ Biboard zdefiniowany w pliku types.h zgodnie z intuicją jest po prostu typedef’em na 64-bitową zmienną całkowitą.

typedef uint64\_t Bitboard;

Przykładem użycia bitboardu są choćby maski, położenia i przesunięcia dla figur zdefiniowane w pliku bitboard.cpp.

Bitboard RookMasks [SQUARE\_NB];

Bitboard RookMagics [SQUARE\_NB];

Bitboard\* RookAttacks[SQUARE\_NB];

unsigned RookShifts [SQUARE\_NB];

Bitboard BishopMasks [SQUARE\_NB];

Bitboard BishopMagics [SQUARE\_NB];

Bitboard\* BishopAttacks[SQUARE\_NB];

unsigned BishopShifts [SQUARE\_NB];

Bitboard SquareBB[SQUARE\_NB];

Bitboard FileBB[FILE\_NB];

Bitboard RankBB[RANK\_NB];

Bitboard AdjacentFilesBB[FILE\_NB];

Bitboard InFrontBB[COLOR\_NB][RANK\_NB];

Bitboard StepAttacksBB[PIECE\_NB][SQUARE\_NB];

Bitboard BetweenBB[SQUARE\_NB][SQUARE\_NB];

Bitboard LineBB[SQUARE\_NB][SQUARE\_NB];

Bitboard DistanceRingBB[SQUARE\_NB][8];

Bitboard ForwardBB[COLOR\_NB][SQUARE\_NB];

Bitboard PassedPawnMask[COLOR\_NB][SQUARE\_NB];

Bitboard PawnAttackSpan[COLOR\_NB][SQUARE\_NB];

Bitboard PseudoAttacks[PIECE\_TYPE\_NB][SQUARE\_NB];

Jak widać jest ich naprawdę sporo, w dodatku to zaledwie część bitboardów wykorzystywanych w projekcie. Przechowywane są tutaj np. wszystkie możliwe ataki wieży z każdej z 64 możliwych pozycji.

//TODO: magic bitboard? Inne reprezentacje?

### Wykorzystanie zaawansowanych instrukcji assemblerowych procesora

W celach wydajnościowych niektóre silniki gier logicznych wykorzystują wstawki kodu assemblerowego. Jednocześnie nowoczesne acrhitektury procesorów rozwijają się i udostępniają coraz to nowe funkcje, zwłaszcza te dotyczące manipulacji na bitach. Szczęśliwie nowoczesne kompilatory C/C++ takie jak Microsoft Visual C++, Intel C/C++ Compiler i GCC udostępniają funkcje „intrinsic”, które bezpośrednio mapują do funkcji assemblerowych np. rozszerzeń SIMD instrukcji procesora (MMX, SSE, SSE2, SSE3, SSE4) [59]. Funkcje „instrinsic” są oczywiście tak implementowane przez współczesne kompilatory z przyczyn wydajnościowych. Opisywane w tym podrodziale funkcje, są właśnie funkcjami tego typu.

Wspomniane wcześniej użycie bitboardu ma jeszcze jedną zaletę, często np. w funkcjach ewalucji (mających ocenić wartość sytuacji szachowej – choćby posiadanie dwóch gońców jest warte więcej niż posiadanie jednego) potrzeba szybko zliczyć ilość danego typu figur. Autorzy programu pokusili się tutaj o wykorzystanie dobrodziejstw nowoczesnej architektury procesorów – nowej instrukcji POPCNT wprowadzonej przez Intel w architekturze Nehalem i AMD w architekturze Barcelona [51]. Jeżeli tylko procesor na którym jest wykonywany program wspiera tę instrukcje, to przy każdym zliczaniu w funkcjach ewaluujących wystąpieniu konkretnego typu figury zostanie na bitboardzie wywołana instrukcja procesora POPCNT, która zliczy liczbę bitów ustawionych na 1 w danej zmiennej – czyli ilość typu figuy w bitboardzie. Oczywiście w innym wypadku program korzysta z wolniejszej implementacji programowej.

W pliku types.h załączanym prawie przez wszystkie pliki w projekcie znajdują się definicje załączające pliki nagłówkowe do obsługi instrukcji procesora POPCNT.

#if defined(USE\_POPCNT) && (defined(\_\_INTEL\_COMPILER) || defined(\_MSC\_VER))

# include <nmmintrin.h> // Intel and Microsoft header for \_mm\_popcnt\_u64()

#endif

Funkcja popcount w pliku bitboard.h jest inline’owana w celach wydajnościowych. Jak widać poniżej, jeżeli nie jest zdefiniowana stała USE\_POPCNT (którą można zdefiniować jako flagę kompilacji) to wykorzystywana jest implementacja programowa. W innym wypadku zależnie od używanego kompilatora wywoływana jest funkcja wywołująca bezpośrednio instrukcje na procesorze.

inline int popcount(Bitboard b) {

#ifndef USE\_POPCNT

extern uint8\_t PopCnt16[1 << 16];

union { Bitboard bb; uint16\_t u[4]; } v = { b };

return PopCnt16[v.u[0]] + PopCnt16[v.u[1]] + PopCnt16[v.u[2]] + PopCnt16[v.u[3]];

#elif defined(\_MSC\_VER) || defined(\_\_INTEL\_COMPILER)

return (int)\_mm\_popcnt\_u64(b);

#else // Assumed gcc or compatible compiler

return \_\_builtin\_popcountll(b);

#endif

}

Poza ewaluacją jest używana również w obliczaniu haszy na potrzeby przeszukiwania tablic końca gry, w tekstowym podsumowaniu stanu gry, w „magicznym bitboardzie”, w ewaluacji struktury pionów i w innych miejscach przede wszystkim związanych z ewaluacją. Autor znalazł 19 wywołań funkcji popcount w projekcie, każde o dużym znaczeniu dl programu grającego. Nie należy więc marginalizować znaczenia szybkiego wykonania tej funkcji dzięki instrukcjom assemblerowym procesora.

Inną funkcją zaimplementowaną podobnie jak popcount jest w Stockfishu funkcja pext. Zdefiniowana w rozszerzeniu BMI2 zbioru instrukcji dla architektury procesorów x86 umożliwia zrównolegloną ekstrakcję bitów [57]. Funkcja przydaje się w reprezentacji „magiczny bitboard”. Gdzie po ustawieniu mask można za jej pomocą łatwo i bardzo szybko sprawdzić wartość konkretnych bitów. Używana jest w pliku bitboard.cpp i bitboard.h. Jej definicja w types.h jest podobna do definicji POPCNT tyle tylko, że nie używa się implementacji programowej, jedyny zysk z tej funkcji jest jeżeli przy zdefiniowanej fladze do kompilatora USE\_PEXT korzysta się z funkcji wywołującej bezpośrednio instrukcję procesora.

#if defined(USE\_PEXT)

# include <immintrin.h> // Header for \_pext\_u64() intrinsic

# define pext(b, m) \_pext\_u64(b, m)

#else

# define pext(b, m) (0)

#endif

Ostatnią już funkcją, którą definicję można manipulować flagami kompilatora jest prefetch. W porównaniu jednak do poprzednich, których użycie wymagało zadeklarowanie pewnej stałej, tutaj należy zadeklarować stałą NO\_PREFETCH jeżeli funkcja prefetch nie ma wywoływać funkcji assemblerowej \_mm\_prefetch().

#if !defined(NO\_PREFETCH) && (defined(\_\_INTEL\_COMPILER) || defined(\_MSC\_VER))

# include <xmmintrin.h> // Intel and Microsoft header for \_mm\_prefetch()

#endif

Jak widać poniżej jeżeli stała powodujące dla komilatora Intela lub Microsoftu niezałączanie pliku nagłówkowego xmmintrin.h jest zadeklarowana, to wywołanie funkcji prefetch nie robi nic.

#ifdef NO\_PREFETCH

void prefetch(void\*) {}

#else

void prefetch(void\* addr) {

# if defined(\_\_INTEL\_COMPILER)

// This hack prevents prefetches from being optimized away by

// Intel compiler. Both MSVC and gcc seem not be affected by this.

\_\_asm\_\_ ("");

# endif

# if defined(\_\_INTEL\_COMPILER) || defined(\_MSC\_VER)

\_mm\_prefetch((char\*)addr, \_MM\_HINT\_T0);

# else

\_\_builtin\_prefetch(addr);

# endif

}

#endif

Funkcja sama w sobie jest jeszcze bliżej sprzętu niż poprzednie z omawianych. Użycie jej to swego rodzaju optymalizacja, funkcja preloaduje dany adres w pamięci cache L1/L2 procesora. W dodatku wywołanie jest nieblokujące CPU czekaniem na dane do załadowania z pamięci, co mogłoby być dosyć wolne. Wykorzystywana jest m.in. w hashowaniu talic transpozycji w przeszukiwaniu jak i hashowaniu tablic pozycji w pliku position.cpp.

// Update pawn hash key and prefetch access to pawnsTable

st->pawnKey ^= Zobrist::psq[us][PAWN][from] ^ Zobrist::psq[us][PAWN][to];

prefetch(thisThread->pawnsTable[st->pawnKey]);

Jeszcze dwie kolejnymi funkcjami wywołującymi zależnie od kompilatora i platformy bezpośrednie instrukcję procesora są funckje lsb I msb. Służą one odpowiednio do zwrócenia najmniej i najbardziej znaczącego bitu w niezerowym bitboardzie.

#if defined(\_\_GNUC\_\_)

inline Square lsb(Bitboard b) {

assert(b);

return Square(\_\_builtin\_ctzll(b));

}

inline Square msb(Bitboard b) {

assert(b);

return Square(63 - \_\_builtin\_clzll(b));

}

#elif defined(\_WIN64) && defined(\_MSC\_VER)

inline Square lsb(Bitboard b) {

assert(b);

unsigned long idx;

\_BitScanForward64(&idx, b);

return (Square) idx;

}

inline Square msb(Bitboard b) {

assert(b);

unsigned long idx;

\_BitScanReverse64(&idx, b);

return (Square) idx;

}

#else

#define NO\_BSF // Fallback on software implementation for other cases

Square lsb(Bitboard b);

Square msb(Bitboard b);

#endif

Jak widać podobnie jak popcount nie są tylko funkcjami optymalizującymi, ale są realnie potrzebne do obliczeń – więc w przypadku, gdy na kompilowanej platformie nie jest dostępna konkretna instrukcja procesora to korzysta się z implementacji programowej, która tutaj nie zostanie już omówiona z powodu trywialności. Instrukcja clzll procesora jest dostępna jednak na większości architektur sprzętowych [58].

### Reprezentacja ruchu i wartości dla funkcji ewaluacji

Ruch jest reprezentowany w podobny sposób jak plansza. Wystarczy tutaj typ short, gdyż potrzebne jest 16-bitów aby go przechować. Kolejne bity są przeznaczone odpowiednio na:

* bity 0-5: pozycja docelowa na szachownicy (wartości od 0 do 63),
* bity 6-11: pozycja źródłowa na szachownicy (wartości od 0 do 63),
* bity 12-13: typ figury podlegającej promocji,
* bity 14-15: flaga specjalnego oznaczenia ruchu (wartości: 0 – nic, 1 – promocja, 2 – bicie w przelocie, 3 – roszada).

W projekcie użyto w tym celu specjalnych enum’ów zaprezentowanych poniżej.

enum Move {

MOVE\_NONE,

MOVE\_NULL = 65

};

enum MoveType {

NORMAL,

PROMOTION = 1 << 14,

ENPASSANT = 2 << 14,

CASTLING = 3 << 14

};

Ciekawostką jest fakt wykorzystania dodatkowego miejsca w enumie Move na przemycenie dwóch innych rodzajów ruchu. Brak ruchu i ruch-null o wartościach odpowiednio 0 i 65 zostały tam pomyslnie umieszczone bez zwiększania rozmiarów z 16-bitów, dzięki faktu, że każdy ruch będzie miał inną pozycję docelową niż źródłową (w szachach nie można dokonać ruchu w miejscu), więc wszystkie wartości Move i identycznymi bitami 0-5 i 5-11 nigdy w programie nie wystąpią. Jest to dosyć bezpieczna optymalizacja i na pewno całkiem wygodna, wygodniejsza niż dostawianie jakichś masek czy dodatkowych struktur.

Reprezentacja wyniku czy wartości dla funkcji ewaluującej jest też bardzo efektywna. Najpierw należy przyjrzeć się wagom przydzielonym konkretnym figurom.

enum Value : int {

VALUE\_ZERO = 0,

VALUE\_DRAW = 0,

VALUE\_KNOWN\_WIN = 10000,

VALUE\_MATE = 32000,

VALUE\_INFINITE = 32001,

VALUE\_NONE = 32002,

VALUE\_MATE\_IN\_MAX\_PLY = VALUE\_MATE - 2 \* MAX\_PLY,

VALUE\_MATED\_IN\_MAX\_PLY = -VALUE\_MATE + 2 \* MAX\_PLY,

PawnValueMg = 198, PawnValueEg = 258,

KnightValueMg = 817, KnightValueEg = 896,

BishopValueMg = 836, BishopValueEg = 907,

RookValueMg = 1270, RookValueEg = 1356,

QueenValueMg = 2521, QueenValueEg = 2658,

MidgameLimit = 15581, EndgameLimit = 3998

};

Zgodnie z tym co wcześniej zostało wspomniane Stockfish uwzględnia w ewaluacji fazę gry. Widać to w powyższym kodzie, gdzie wartości dla figur z sufixem Mg (mid-game) są dla środkowej fazy gry a te z Eg (end-game) są dla końcowej.

32-bitowy typ Score przechowuje wyniki w taki sposób, że najmniej znaczące 16-bitów to wyniki dla końcowej fazy gry, natomiast najbardziej znaczące 16-bitów to wartości dla środkowej fazy gry. Kolejna optymalizacja, która co prawda wymaga wołania specjalnych funkcja (są one jednak inline’owane) ale jednak oszczędza pamięć w symulowanym drzewie gry.

enum Score : int { SCORE\_ZERO };

inline Score make\_score(int mg, int eg) {

return Score((mg << 16) + eg);

}

inline Value mg\_value(Score s) {

union { uint16\_t u; int16\_t s; } mg = { uint16\_t(unsigned(s + 0x8000) >> 16) };

return Value(mg.s);

}

inline Value eg\_value(Score s) {

union { uint16\_t u; int16\_t s; } eg = { uint16\_t(unsigned(s)) };

return Value(eg.s);

}

### Fishtest

Opisując sukces programu grającego Stockfish jako sukces nauki, otwartego oprogramowania i intelektualnej współpracy w ramach internetowej społeczności nie można pominąć rozproszonego środowiska testów dla kolejnych wersji Stockfisha nazwanego Fishtest. Należy zauważyć, że większość rozwiązań opisywanych przy okazji analizy tego programu grającego występuje też w innych tego rodzaju programach. To niekoniecznie efektywne reprezentacje planszy czy zaawansowane algorytmy AI zapewniły Stockfishowi sukces. Czymś co wyróżnia go na tle innych silników (poza otwartością i dużą współpracą społeczności), jest właśnie Fishtest. Wystarczy tylko wspomnieć, że od powstania Fishtesta w zaledwie dwanaście miesięcy Stockfish zyskał ponad 120 punktów Elo na wszystkich głównych listach ratingowych silników szachowych [60] [61].

Idea działania jest stosunkowo prosta. Jako, że repozytorium z kodem Stockfisha jest publicznie dostępne zgodnie z modelem fork&pull każdy użytkownik internetu może zgłosić swoje zmiany (nie trzeba być zaakceptowanym członkiem zespołu). Commit z nowymi zmianami jeżeli okaże się interesujący to może zostać włączony do testowego brancha. Ta nowa wersja zostaje wtedy wysłana do Fishtesta, gdzie gra dziesiątki tysięcy gier na komputerach ochotników należących do programu przeciwko starej wersji. Wyniki testów są weryfikowane testem chi-kwadrat i jeżeli tylko wyjściowa p-wartość nie jest statystycznie nieznacząca to wyniki testu jest uznawany za poprawny [46]. W uproszczeniu jeżeli nowy commit jest zauważalnie silniejszy w testach od starszej wersji to trafia do głównego brancha. W ten sposób można weryfikować każdą nową zmianę, oczywiście jest to dosyć kosztowne obliczeniowo, w sumie ochotnicy podarowali projektowi ponad 360 lat obliczeń, odgrywając na swoich komputerach ponad 240 milionów rozgrywek szachowych.

Sam Tord Romstad (jeden z autorów programu) przyznał, że dalsze rozwijanie siły Stockfisha to w dużej mierze modyfikowanie wartości różnych parametrów (np. wartości figur-położen-faz gry dla funkcji ewaluacyjnej) i patrzenie czy wyniki rozgrywek się poprawiły [54]. Przy takiej strategii dalszego rozwoju kodu grającego niezbędny jest dobry framework testowy, aby dokładnie sprawdzić każdą zmianę, coś co Fishtest z pewnością umożliwia.

Poniżej zaprezentowano wycinek z głównej strony Fishtesta, gdzie widać 3 testowane nowe wersje. Trzecia wydaje się wnosić statystycznie znaczącą poprawę siły algorytmu grającego o 35.12 punktów Elo. W tabeli przedstawiono m.in. wyniki testów, czas testów, datę ich uruchomienia i branch z którego pochodzi testowany kod. W ostatniej kolumnie jest krótkie podsumowanie zmian w danej wersji testowej.



Rysunek 2.3. Uruchomione obecnie testy na Fishteście [62]

Dodatkowo można też porównać zmiany wprowadzane przez testowany kod w stosunku do głównej wersji klikając „diff”. Przykładowo dla pierwszego wiersza testowane zmiany są bardzo niewielkie.



Rysunek 2.4. Porównanie zmian wprowadzanych przez testowaną wersję [62]

## Mo-Hex

Ramadan kokokdad, dashjaf afjkashfjka i fala moko. Ragodago miko miko regajlsafjas, aksgsa jkla. Jakaakaka moranranin polo mdiasdoas.

Ja kaokkka hjfksahfja fsjdkhfas fsdkjfhsdjk vdsjvhds, hgjkdsgds, hgjdkshgjskdhgjksdhgjkasd i jakaa ahkgjsdhjkghasdjkgsadgds. Moja fhjadkfhsjdkfhui fhdsiufhdsui i jok. Hjhfahfsa hjafsaj i jaaa, hjaksfhkjsa jvskld.

## MIMHex

Ramadan kokokdad, dashjaf afjkashfjka i fala moko. Ragodago miko miko regajlsafjas, aksgsa jkla. Jakaakaka moranranin polo mdiasdoas.

Ja kaokkka hjfksahfja fsjdkhfas fsdkjfhsdjk vdsjvhds, hgjkdsgds, hgjdkshgjskdhgjksdhgjkasd i jakaa ahkgjsdhjkghasdjkgsadgds. Moja fhjadkfhsjdkfhui fhdsiufhdsui i jok. Hjhfahfsa hjafsaj i jaaa, hjaksfhkjsa jvskld.

## Connect-k

Program Connect-k powstał w pierwotnej wersji na uniwersytecie w Minnesocie jako projekt semestralny z przedmiotu Sztuczna Inteligencja w 2007 roku [37]. Grupa projektowa składała się z czterech osób ale tylko jedna postanowiła go dalej rozwijać. Jeff Deitch opracował AI opartę o metodę Monte Carlo i sekwencje, Gabe Emerson i Erik Shimshock pracowali nad interfejsem i częścią silnika gry natomiast Michael Levin poza rysowaniem i strategii AI opartej o zagrożenie (Threat-Based Strategy) pracuje nad programem do dziś.



Rysunek 2.5. Graf zależności w programie Connect-k

Niestety część odpowiedzialna za implementację silnika gry nie jest w programie zbyt dobrze wyodrębniona, mimo, że analizowna jest najnowsza (2.0) wersja programu [40]. Sytuacji nie poprawia fakt, że projekt był rozwijany w czystym języku C na Linux Debianie z bibliotekami GTK+. Kod odpowiadzialny za grafikę i interfejs jest mieszany z kodem odpowiedzialnym za logikę ale za to AI jest dosyć dobrze wyodrębnione i podzielone na 3 wspomniane wcześniej zaimplementowane w programie metody.

### Plik shared.h – definicje stałych i typów używanych w całym programie

Analizę należy zacząć od pliku nagłówkowego który jest załączany dyrektyrwą include w prawie każdym innym pliku z kodem. To tutaj znajdziemy definicję podstawowych stałych jak i ograniczeń dla nich. Poniżej przedstawiono doyć istotny fragment z początku pliku. Zdefiniowane są ograniczenia wartości parametrów k,p,q oraz wielkości planszy. Nie ma generalnie jakichś odgórnych wymagań co do wartości tych ograniczeń. Autorzy programu zdefiniowali je tak a nie inaczej między innymi po to aby obraz gry powstający w plikach definiujących interfejs użytkownika był w miarę czytelny.

/\* We limit the maximum values of these variables; note that these are not

arbitrary limits and should be modified with care \*/

#define MAX\_BOARD\_SIZE 59

#define MAX\_CONNECT\_K 12

#define MAX\_PLACE\_P 12

#define MAX\_START\_Q 6

#define MAX\_DEPTH 9

#define MAX\_BRANCH 32

Z tych stałych możemy też wyciągnąć ciekawy wniosek, że chociaż autorzy nazwali swój program grający „Connect-k”, to tak naprawdę wartości p i q również są parametryzowane. Program jest więc dosyć uniwersalny i bliski prawdziwej grze (m,n,k,p,q) [32] [24] [35]. Część z zadeklarowanych stałych dotyczy zachowania AI, ograniczona jest maksymalna głębokość przeszukiwania jak i maksymalna ilość przeszukiwanych gałęzi gry.

Poniżej przedstawiono nienazwany enum, który przechowuje stałe oznaczające m.in. różne typu pól. Jeżeli pole na planszy gry jest puste to przyjmuje wartość PIECE\_NONE, jeżeli zajętę przez pierwszego lub drugiego gracza to odpowiednio PIECE\_BLACK i PIECE\_WHITE. Ciekawostką jest fakt wprowadzenia w reprezentacji pól definicji pola błędnego PIECE\_ERROR, używane ono jest do otoczenia paskiem o szerokości 1 całej planszy tak aby łatwo wykrywać wychodzenie poza planszę lub źle ustawiony indeks w tablicy. Jest to rozwiązanie o tyle dobre, że w języku C w porównaniu do języków zarządzalnych jak C# nie ma standardowego sposobu wykrywania wyjścia poza granicę tablicy [41] [42] czy też innych tego typu błędów – tablica to po prostu wskażnik, co może prowdzić do wielu błędów. Wprowadzając definicję pola błędnego PIECE\_ERROR przynajmniej część z tych błędów wyjścia indeksu poza normalną planszę możemy uniknąć. Inne zadeklarowane stałe w typ enumie to m.in. znaczniki używane przez AI do określania np. ryzyka w strategii operatej o ryzyko jak i znaczniki używane przy przeszukiwaniu drzewa / potencjalnego drzewa gry.

enum {

PIECE\_ERROR = -1,

/\* Error pieces form a one tile deep border around the board \*/

PIECE\_NONE = 0,

PIECE\_BLACK,

PIECE\_WHITE,

/\* Empty and played pieces \*/

PIECES,

/\* Total number of normal pieces (2) \*/

PIECE\_SEARCHED,

PIECE\_SEARCHED\_MAX = PIECE\_SEARCHED + MAX\_DEPTH,

/\* Markers used by the search system \*/

PIECE\_THREAT0,

PIECE\_MARKER = PIECE\_THREAT0,

/\* These threat markers are usable by the AIs \*/

};

typedef int PIECE;

Do przechowywania informacji o typie pola na planszy (zajęte / wolne / błędne / znaczniki AI,..) używa się typu int poprzez odpowiednio zdefiniowany typedef. Wydaje się to na pozór nieoptymalne, gdyż jeżeli wartości byłyby ze zbioru (pierwszy gracz, drugi gracz, puste) lub nawet z polem błędu to i tak wystarczyłby spokojnie 8-bitowy char lub unsigned char. Jednak znaczniki używane przez AI np. oznaczenia ryzyka przyjmują w tej implementacji Connect-k wartości aż do INT\_MAX. Autorzy potrzebowali większej dziedziny aby lepiej wartościować wagi pozycji czy posunięc. Niemniej jednak można sobie wyobrazić efektywniejszą implementację, gdzie ewentualna informacja o zagrożeniu posunięcia jest trzymana gdzieś indziej a stany planszy są lżejsze. Innym rozwiązaniem byłoby chociaż ograniczenie dziedziny wag pozycji czy zagrożenia do przedziału i tak dosyć obszernego reprezentowanego przez np. typ short.

Poniżej przedstawiono kilka użytecznych makr zdefniowanych również w pliku shared.h. Prawdopodobnie wybrano definicję makr zamiast funkcji z powodów wydajnościowych. Makra te służą do wyznaczania wartości znaczników pól używanych przez AI (np. zagrożenie). Makro piece\_empty(p) sprawdza za to czy pole jest piste – nie jest to całkiem trywialne, ponieważ pole ejst pste wtedy kiedy jest oznaczone jako puste lub jest markerem używanym przez AI.

#define MAX\_THREAT (INT\_MAX - PIECE\_THREAT0)

/\* Highest value a threat marker can have \*/

#define PIECE\_THREAT(n) (PIECE\_THREAT0 + (n))

/\* This marker represents a threat n-turns (of that player) away \*/

#define piece\_empty(p) ((p) == PIECE\_NONE || (p) >= PIECES)

/\* Checks if a piece is an empty or a marker \*/

typedef unsigned int PLAYER;

/\* Type for AIs, this is the index of the AI entry in ai.c \*/

typedef unsigned int BCOORD;

/\* Type for board coordinates \*/

Powyżej przedstawiono również kolejen typedef’y używane tym razem jako odpowiednio indeks gracza AI w metodach sztucznej inteligencji i typ do trzymania współrzędnych na planszy. Po raz kolejny część kodu wydaje się nieoptymalna – współrzędne raczej nie potrzebują tek dużej dziedziny jaką jest unsigned int. Tym razem jednak nieoptymalność nie jest tylko pozorna ale rzeczywiście przy zdefiniowanej na początku pliku stałej ograniczającej maksymalny rozmiar planszy na 59 (MAX\_BOARD\_SIZE) nie potrzebujemy aż tak dużego typu.

### Plansza i stany gry

W dalszej części pliku shared.h znajduje się intuicyjnie podstawowa struktura reprezentująca stan gry. Jest nią struct Board reprezentujący planszę gry w danym momencie i wszystkich momentach w historii. Struktura ta jest niezwykle ważna, gdyż jest używana nie tylko do reprezentacji obecnego stanu gry ale jest także używana przez wszystkie algorytmu AI do reprezentacji wszystkich stanów w drzewie gry itp. Struktura trzyma m.in. wskażnik na poprzednią swoją wersję – czyli de facto poprzedni stan gry w zmiennej parent. Stosuje się także tutaj zmienną typu AllocChain reprezentującą pewien łańcuch alokacji obiektów (alokacji kolejnych stanów planszy np. w algorytmach symulacyjnych AI) niezwykle przydatną do czyszczenia pamięci po wykonaniu obliczeń przez AI – po wykonaniu obliczeń i wyznaczeniu ruchu usuwa się np. potencjalne przyszłe plansze z algorytmów symulacyjnych AI. Zmienna ac musi być jako pierwsza zadeklarowana w strukturze, gdyż często wykonujemy rzutowanie tych struktur aby łatwiej allokować /deallokować pamięć.

typedef struct AllocChain {

gboolean free;

/\* Is this object unallocated? \*/

unsigned int id;

/\* Each object has a unique id \*/

struct AllocChain \*next;

/\* Next object in the chain \*/

} AllocChain;

typedef struct Board {

AllocChain ac;

/\* Allocation chain must be the first member \*/

unsigned int moves\_left;

/\* How many moves the current player has left \*/

struct Board \*parent;

/\* The board preceeding this one in history \*/

gboolean won;

BCOORD win\_x1, win\_y1, win\_x2, win\_y2;

/\* On won boards, used to indicate where the winning line is \*/

PIECE turn;

/\* Whose turn it is on this board \*/

BCOORD move\_x, move\_y;

/\* The move to the next Board in history \*/

PIECE data[];

} Board;

/\* The board structure represents the state of the game board. Do NOT preserve

board pointers across games. \*/

Z punktu widzenia optymalności silnika niezwykle ważne jest jak trzymane są konkretne pola planszy. Tutaj jest to zwykła tablica o nazwie data, która trzyma wartości PIECE, które jak wiemy z poprzedniego podrozdziału są tak naprawdę typu int. Reprezentacja ta nie jest więcj optymalna jak byłby np. bitboard, trzeba jednak zauważyć, że ma pewne zalety [43] [44] i obliczenia / funkcje na niej działające są dzięki temu w miarę proste.

Do trzymania stanu użyto po prostu zmiennych globalnych typów opisanych wcześniej ze słówkę extern – tab aby w każdym pliku z dyrektywą include do shared.h można było się do tych zmiennych odnosić.

extern AllocChain \*board\_root;

extern gsize board\_mem;

/\* Variables for the allocation chain \*/

extern Board \*board;

/\* This is the current board. Do NOT modify it, that's cheating. :) \*/

extern int board\_size, board\_stride, move\_no, connect\_k, place\_p, start\_q;

/\* Board size (for all boards), moves in the game, connect\_k to win, place\_p

moves at a time, black has start\_q moves on the first move; do NOT modify

these directly! \*/

Ostatnim ciekawym fragmentem kodu (poza definicjami struktur dla AI, o czym będzie w dalszym podrozdziale) są funkcje z dyrektywą inline dla wydajności i makra służące do wygodnego dostępu do pól planszy do gry.

static inline PIECE piece\_at(const Board \*b, BCOORD x, BCOORD y)

{

return b->data[(y + 1) \* board\_stride + x + 1];

}

/\* Returns the piece at (x, y) on board b. If the coordinates are out of range,

this function will return PIECE\_ERROR. \*/

static inline void place\_piece\_type(Board \*b, BCOORD x, BCOORD y, PIECE type)

{

b->data[(y + 1) \* board\_stride + x + 1] = type;

}

#define place\_piece(b, x, y) place\_piece\_type(b, x, y, (b)->turn)

#define place\_threat(b, x, y, n) place\_piece\_type(b, x, y, PIECE\_THREAT(n))

/\* Places a piece on board b, overwriting any piece that was previously in that

place \*/

Z powodu użycia tablicy jednowymiarowej zamiast dwuwymiarowej oraz dodatkowego „paska błędu” wokół planszy niezbędne są pewne przeliczenia. Zmienna board\_stride reprezentuje rozmiar planszy z uwzględnieniem szerokości „paska błędu”, czyli jest to rozmiar planszy powiększony o dwa. Łatwo sprawdzić, że funkcje działają poprawnie próbując podstawić za y lub x wartość 0.

### Plik state.c i funkcje modyfikujące stan

W pliku state.c znajduje się właściwa deklaracja, implementacja i ustawienie zmiennych używanych do trzymania globalnego stanu gry, dostępnych z niemal każdego pliku w projekcie za pomocą opisywanego w poprzednim podrodziale pliku nagłówkowego. Znajdują się to implementacje funkcji „globalnych”, zadeklarowanych w pliku shared.h jak i implementacje funkcji, które muszą być dostępne z punktu widzenia interfejsu użytkownika i są zadeklarowane w pliku connectk.h. Poniżej przedstawiono zmienne reprezentujące stan i parametry gry.

Board \*board;

AllocChain \*board\_root = NULL;

int board\_size, board\_stride, move\_no, move\_last,

connect\_k = 6, place\_p = 2, start\_q = 1;

gsize board\_mem = 0;

Inicjalizacja i alokacja pamięci na planszę to jeden z pierwszych kroków nowej rozgrywki. W poniżej przedtsawionych dwóch funkcjach widać cały proces z m.in. ustawieniem wokół planszy pól typu PIECE\_ERROR o czym pisano wcześniej.

static void board\_init(Board \*b)

{

memset((char\*)b + sizeof (AllocChain), 0, sizeof (Board) -

sizeof (AllocChain));

}

AllocChain \*board\_alloc(AllocChain \*ac)

{

Board \*b = (Board\*)ac;

int i;

/\* Clear the old board \*/

if (b) {

for (i = 1; i <= board\_size; i++)

memset(b->data + board\_stride \* i + 1, 0,

board\_size \* sizeof (PIECE));

board\_init(b);

return (AllocChain\*)b;

}

/\* New boards are allocated with a 1-tile wide boundary of PIECE\_ERROR

around the edges \*/

b = (Board\*)g\_slice\_alloc0(board\_mem);

memset(b->data, PIECE\_ERROR, sizeof (PIECE) \* board\_stride);

for (i = 1; i <= board\_size; i++) {

b->data[i \* board\_stride] = PIECE\_ERROR;

memset(b->data + board\_stride \* i + 1, 0,

board\_size \* sizeof (PIECE));

b->data[(i + 1) \* board\_stride - 1] = PIECE\_ERROR;

}

memset(b->data + board\_stride \* (board\_stride - 1), PIECE\_ERROR,

sizeof (PIECE) \* board\_stride);

board\_init(b);

return (AllocChain\*)b;

}

void board\_clean(Board \*b)

{

int y, x;

for (y = 0; y < board\_size; y++)

for (x = 0; x < board\_size; x++)

if (piece\_at(b, x, y) >= PIECES)

place\_piece\_type(b, x, y, PIECE\_NONE);

}

Kod jest dosyć trywialny tak samo jak powyżej przedstawione “czyszczenie” planszy.

Zmiana rozmiaru planszy z kolei jest znacznie bardziej złożonym procesem niż proste jej wyczyszczenie. W związku z tym, że w języku C nie ma garbage collectora, przydaje się tutaj zaimplementowany wcześniej AllocChain, który znacznie ułatwia usunięcie z pamięci kolejnych historycznych reprezentacji planszy (stanów gry). Oczywiście jeżeli wołamy funkcję z parametrem równym rozmiarowi planszy to nie robimy nic.

void set\_board\_size(unsigned int size)

{

if (board\_size == size)

return;

draw\_marks(NULL, FALSE);

achain\_dealloc(&board\_root, board\_mem);

achain\_dealloc(&aimoves\_root, aimoves\_mem);

board\_size = size;

board\_stride = size + 2;

board\_mem = sizeof (Board) + board\_stride \* board\_stride \*

sizeof (PIECE);

aimoves\_mem = sizeof (AIMoves) + size \* size \* sizeof (AIMove);

}

Funkcji achain\_dealloc wywoływana jest zarówno na wskaźniku na korzeń alokacji plansz gry jak i korzeń alokacji ruchów AI. W ten sposób czyścimy całą zaalokowaną w trakcie gry pamięć.

static void achain\_dealloc(AllocChain \*\*root, gsize mem)

{

AllocChain \*ac = \*root, \*ac\_next;

while (ac) {

ac\_next = ac->next;

g\_slice\_free1(mem, ac);

ac = ac\_next;

}

\*root = NULL;

}

Wreszczie nie pisząc już więcej o alokacji i dealokacji pamięci przechodzimy do dwóch prawdopodobnie najważniejszych funkcji w pliku state.c. Są to funkcje sprawdzające warunek wygranej.

gboolean check\_win\_full(const Board \*b, BCOORD x, BCOORD y,

BCOORD \*x1, BCOORD \*y1, BCOORD \*x2, BCOORD \*y2)

{

int i, c1, c2, xs[] = {1, 1, 0, -1}, ys[] = {0, 1, 1, 1};

PIECE type;

type = piece\_at(b, x, y);

if (type != PIECE\_BLACK && type != PIECE\_WHITE)

return FALSE;

for (i = 0; i < 4; i++) {

c1 = count\_pieces(b, x, y, type, xs[i], ys[i], NULL);

c2 = count\_pieces(b, x, y, type, -xs[i], -ys[i], NULL);

if (c1 + c2 > connect\_k) {

if (x1)

\*x1 = x + xs[i] \* (c1 - 1);

if (y1)

\*y1 = y + ys[i] \* (c1 - 1);

if (x2)

\*x2 = x - xs[i] \* (c2 - 1);

if (y2)

\*y2 = y - ys[i] \* (c2 - 1);

return TRUE;

}

}

return FALSE;

}

Funkcja check\_win\_full sprawdza czy świeżo po wykonaniu ruchu do współrzędnych x,y przez jednego z graczy ten ruch zapewnia mu wygraną. Zwraca również poprzez wskaźniki x1,x2,y1,y2 współrzędne linii dającej wygraną jeżeli ktoś wygrał. Kluczową częścią tej funkcji są wywowołania funkcji count\_pieces z współrzędnymi x,y i kolejnymi czterema kierunkami od tych współrzędnych z rosnącymi i malającymi współrzędnymi. Po podliczeniu ile pod rząd pól tego samego gracza występuje sprawdzamy czy jest ich więcej niż k (c1+c2 daje o 1 więcej, bo pole x,y liczymy w obu wywołaniach) – należy tutaj zauważyć różnicę od gry Gomoku, gdzie musiałoby być dokładnie k+1 [34]. Jeżeli jest ich więcej niż k, to wyznaczamy z pomocą tablic przesunięć xs i wartości ilości c1, c2 prostym przekształceniem matematycznym wartości współrzędnych wygrywającej linii i zwaracamy prawdę. W innymi wypadku po sprawdzeniu wszystkich kierunków od x,y zwracamy po prostu fałsz.

Jednocześnie widać możliwość pewnej optymalizacji, której autorzy programu niestety uniknęli. Jako, że przed wywołaniem tej funkcji wiemy, kto dokonał ruchu nie ma potrzeby sprawdzenia funkcją piece\_at typu pola na które dokonano ruchu. Typ możnaby po prostu przekazać do funkcji, co zwiększyłoby odrobinę wydajność programu biorąc pod uwagę jak często dla algorytmów symulacyjnych AI ta funkcja jest wywoływana na symulowanych planszach.

Poniżej zaprezentowano jeszcze funkcję count\_pieces, jako, że jest kluczowa dla cełgo procesu.

int count\_pieces(const Board \*b, BCOORD x, BCOORD y, PIECE type, int dx, int dy,

PIECE \*out)

{

int i;

PIECE p = PIECE\_NONE;

if (!dx && !dy)

return piece\_at(b, x, y) == type ? 1 : 0;

for (i = 0; x >= 0 && x < board\_size && y >= 0 && y < board\_size; i++) {

p = piece\_at(b, x, y);

if (p != type)

break;

x += dx;

y += dy;

}

if (out)

\*out = p;

return i;

}

Funkcja jest dosyć trywialna. Zliczamy wszystkie wystąpienia pola typu type od miejsca na planszy o współrzędnych x,y w kierunku zdefniowanym przez parametry dx,dy tak długo aż się skończy plansza lub wystąpi inny typ pola. Opcjonalnie jeżeli ostatni argument nie był nullem możemy zwrócić typ pola które zatrzymało nasze zliczanie.

Kolejne funkcje służą do reprezentacji współrzędnych w formie alfanumerycznej – np. b23 to inaczej (1,23). Mogłoby to być przydatne do komunikacji z GUI w formie ustandaryzowanego standardu takiego jak UCI w przypadku szachów [45] i w opisywanym wcześniej Stockfish’u. Niestety gra Connect-6 jest stosunkowo młoda i nie powstały jeszcze ani ustandaryzowane protokoły komunikacji ani tym bardziej z nich korzystające, niezależne od silnika programy GUI [35]. W programie jest to jednak wykorzystywane do generaowania i wczytywania ruchów z plików tekstowych, funkcje są wywoływane w ten sposób w pliku projektu file.c Poniżej funkcja zamieniająca współrzędną na literkę.

/\* Convert a boord coordinate to alpha representation \*/

const char \*bcoord\_to\_alpha(BCOORD x)

{

static char buf[2][32];

static int which;

int i, divisor = 26;

which = !which;

for (i = 0; i < sizeof (buf[which]) - 1; i++) {

div\_t result;

result = div(x, divisor);

buf[which][i] = 'a' + result.rem \* 26 / divisor;

if (i)

buf[which][i]--;

x -= result.rem;

if (!x)

break;

divisor \*= 26;

}

buf[which][i + 1] = 0;

return g\_strreverse(buf[which]);

}

// Get a string representation of board x/y coordinates (d7, h16, etc)

const char \*bcoords\_to\_string(BCOORD x, BCOORD y)

{

static char buf[2][32];

static int which;

which = !which;

g\_snprintf(buf[which], sizeof (buf[which]), "%s%d",

bcoord\_to\_alpha(x), board\_size - y);

return buf[which];

}

/\* Convert a string representation to coordinates \*/

void string\_to\_bcoords(const char \*str, BCOORD \*x, BCOORD \*y)

{

\*x = 0;

\*y = 0;

while (\*str && \*str >= 'a' && \*str <= 'z') {

\*x \*= 26;

\*x += \*str - 'a';

str++;

}

while (\*str && \*str >= '0' && \*str <= '9') {

\*y \*= 10;

\*y += \*str - '0';

str++;

}

if (\*y)

\*y = board\_size - \*y;

}

Kolejne powyżej zaprezentowane funkcje to konwersje współrzędnych na łańcuchy znaków i vice versa.

Z ciekawostek program trzyma całą historię rozgrywki wraz z opcjami powrotu do konkretnego miejsca.

static GPtrArray \*history = NULL;

Board \*board\_at(unsigned int move)

{

if (move >= history->len)

return NULL;

return (Board\*)g\_ptr\_array\_index(history, move);

}

void go\_to\_move(unsigned int move)

{

Board \*board2;

if (!history)

history = g\_ptr\_array\_sized\_new(32);

if (move > history->len)

move = history->len;

if (move == history->len) {

board2 = board\_new();

if (board)

board\_copy(board, board2);

g\_ptr\_array\_add(history, board2);

board2->parent = board;

} else

board2 = (Board\*)g\_ptr\_array\_index(history, move);

board = board2;

move\_no = move;

if (move\_no > move\_last)

move\_last = move\_no;

}

void clear\_history(unsigned int from)

{

int i;

if (!history)

return;

if (from >= history->len) {

g\_warning("Attempted to clear future history");

return;

}

for (i = from; i < history->len; i++)

board\_free(g\_ptr\_array\_index(history, i));

g\_ptr\_array\_remove\_range(history, from, history->len - from);

move\_last = from;

}

### Sztuczna inteligencja – ogólnie

Program Connect-k powstał w pewnym sensie jako pole testów różnych technik AI do problemu rozwiązywania gier z serii Connect [37]. W związku z tym, istnieje w sumie aż 8 różnych algorytmów sztucznej inteligencji zaimplementowanych na potrzeby programu, z czego 6 jest udostępnionych przez interfejs graficzny a przynajmniej 3 są na tyle silne, że mogą być wyzwaniem nawet dla ponadprzeciętnego gracza. Zaimplementowane algorytmy posortowane względem złożoności i efektywności:

* ai\_random (stawia losowy ruch na wolne pole),
* ai\_adjacent (naiwne podejście do próby zbudowania sekwencji k-pod-rząd),
* ai\_threats (strategia oparta o zagrożenie, podobne do gry średnio doświadczonego człowieka),
* ai\_windows (ciekawe podejście polegające na zastosowaniu przesuwającego się okna poszukiwań wystąpień pod rząd pól tego samego gracza),
* ai\_priority (priorytetyzacja ruchów zwróconych przez ai\_threats),
* ai\_sequences (złożone podejście polegające na budowaniu konfiguracji, które potencjalnie mogą stać się później liniami wygrywającymi),
* DFS alpha-beta
* ai\_mesh (ciekawe podejście, siatka gęstości pól zajętych),
* ai\_monte\_carlo (metoda Monte Carlo).

Pierwsze dwa są trywialne, więc nie warte omawiania. Algorytmy ai\_windows i ai\_priority nie są z bliżej nieznanego powodu nie są uwzględnione w interfejsie użytkownika (być może są jeszcze niedokończone lub występują w nich błędy), ich analiza nie ma więc również większego sensu. Nawet jeżeli byłby sens omawiać wszystkie to należy zauwżyć, że niniejsza praca nie powinna za bardzo skupiać się na AI – tylko na silnikach programów grających i ich implementacji co wraz z AI ma wpływ na wydajność całego programu grającego ale w tej pracy ineteresujący jest wpływ implementacji silnika programu grającego a nie jego AI na wydajność. Ostatecznie zadecydowano więc, że zostaną omówione jedynie trzy z tych algorytmów w dalszej części pracy: ai\_threats, ai\_sequences, ai\_monte\_carlo.

Zanim dokonana zostanie analiza wspomnianych algorytmów, należy opisać nieco struktury i metody dedykowane AI i współdzielone przez wszystkie te algorytmy. Znajdziemy je przede wszystkim w plikach state.c, ai.c oraz shared.h.

Podstawą są struktry AIMove i AIMoves odpowiedzialne za reprezentacje ruchu AI oraz sekwencji ruchów AI. Ta druga struktura trzymając AllocChain przypomina nieco w swojej koncepcji strukturę planszy opisywaną kilka podrozdziałów wcześniej. Istotnie możliwość alokacji i dealokacji łańcuchów ruchów AI jest przydatna w niektórych z algorytmów/ Struktura AIMove posiada jedynie współrzędne (unsigned int) oraz wagę (int).

typedef struct {

AIWEIGHT weight;

BCOORD x, y;

} AIMove;

/\* AIs return an array filled with these \*/

typedef struct AIMoves {

AllocChain ac;

/\* Allocation chain must be the first member \*/

unsigned int len;

/\* Number of members in data \*/

AIWEIGHT utility;

/\* A composite utility value set by some AIs when producing a moves

list \*/

AIMove data[];

/\* Array of AIMove structures \*/

} AIMoves;

/\* An array type for holding move lists \*/

Istotne są też niektóre z góry istniejące wagi przydzielane konkretnym ruchom w zależności od tego co robią.

/\* Some guideline values for move weights: \*/

#define AIW\_MAX INT\_MAX /\* largest weight value \*/

#define AIW\_MIN INT\_MIN /\* smallest weight value \*/

#define AIW\_WIN AIW\_MAX /\* this move wins the game \*/

#define AIW\_DEFEND (AIW\_WIN - 2) /\* defends from an opponent win \*/

#define AIW\_NONE 0 /\* does nothing \*/

#define AIW\_DRAW AIW\_NONE /\* draw game \*/

#define AIW\_LOSE (-AIW\_WIN) /\* this move loses the game \*/

#define AIW\_THREAT\_MAX 262144 /\* value of an immediate threat \*/

Liczne funkcje powiązane z alokacją I dealokacją łańcuchową ruchów sztucznej inteligencji tutaj już zostana pominięte, jako, że są dosyć podobne do analogicznych funkcji dla planszy. Dwie podobne do siebie funkcje, które służą do dodawania lub podłączania nowych ruchów do struktury AIMoves przedstawiono poniżej.

void aimoves\_add(AIMoves \*moves, const AIMove \*move)

{

int i;

i = aimoves\_find(moves, move->x, move->y);

if (i < 0) {

if (moves->len >= board\_size \* board\_size)

g\_warning("Attempted to add a move to a full AIMoves");

else

moves->data[moves->len++] = \*move;

} else

moves->data[i].weight += move->weight;

}

void aimoves\_append(AIMoves \*moves, const AIMove \*move)

{

int i;

if (move->x >= board\_size || move->y >= board\_size)

return;

for (i = 0; i < moves->len; i++) {

AIMove \*aim = moves->data + i;

if (aim->x == move->x && aim->y == move->y) {

aim->weight = move->weight;

return;

}

}

if (moves->len >= board\_size \* board\_size) {

g\_warning("Attempted to append a move to a full AIMoves");

return;

}

moves->data[moves->len++] = \*move;

}

Jak uważny czytelnik może zauważyć funkcje różnią się jedynie tym, że aimoves\_add może dodać wagę do już istniejącego ruchu, podczas gdy aimoves\_append z definicji umieszcza nowy ruch, więc jeżeli taki sam już istnieje to waga zostaje podmieniona. Pierwszy znajduje zastosowanie w metodzie Monte Carlo i z siatkami gęstości, druga w metodzie z oknem przesuwnym, losowej, ai\_adjacent i przy łączeniu struktur AIMoves. Warto też zauważyć, że struktura AIMoves może przechowywać maksymalnie tyl ruchów ile jest pól na planszy, co jednej strony jest oczywiste, z drugiej jeszcze bardziej upadabnia ją w koncepcji do strukutry planszy.

W przeszukiwaniu DFS spore znaczenie ma też funkcja zwracająca najlepszy możliwocy ruch ze struktury AIMoves. Wykonuje ona sortowanie po wagach i wybiera losowy indeks ze zbioru indeksów ruchów o najwyższej wadze (gdyby więcej niż jeden ruch był najlepszy).

int aimoves\_choose(AIMoves \*moves, AIMove \*move)

{

int i = 0, top = 0;

if (!moves || !moves->len)

return 0;

aimoves\_sort(moves);

for (top = 0; top < moves->len &&

moves->data[top].weight == moves->data[0].weight; top++);

if (top)

i = g\_random\_int\_range(0, top);

\*move = moves->data[i];

return 1;

}

Duże znaczenie ma więc wywowałanie funkcji sortującej aimoves\_sort.

void aimoves\_sort(AIMoves \*moves)

{

qsort(moves->data, moves->len, sizeof (AIMove), aimoves\_compare);

}

Jak widać jest to zwykły quicksort z wywołaniem poniższej funkcji porównującej.

int aimoves\_compare(const void \*a, const void \*b)

{

return ((AIMove\*)b)->weight - ((AIMove\*)a)->weight;

}

Sortowanie przebiega oczywiście po wagach ruchów.

Z punktu widzenia Monte Carlo gdzie wstępnie interesuje nas n najlepszych ruchów wyznaczonych z innego algorytmu ważna jest też poniżej zaprezentowana metoda aimoves\_crop, która zwraca n lub mniej najlepszych ruchów.

void aimoves\_crop(AIMoves \*moves, unsigned int n)

{

if (moves->len < n)

return;

aimoves\_shuffle(moves);

aimoves\_sort(moves);

moves->len = n;

}

Jako, że algorytm quicksort używany do sortowania ruchów w metodzie aimoves\_sort ma pesymistyczną złożoność O(n2) w przypadku tablicy już posortowanej, autorzy na wszelki wypadek najpierw „przetasowują” tablicę ruchów a potem wysyłają do sortowania. Również tutaj możnaby się pokusić o drobną optymalizację i np. w funkcji sort sprawdzać czy tablica już jest posortowana.

W dalszej części kodu mamy również metody duplikujące, wyszukające (ruch lub zakres wag), łączące z wykorzystaniem aimoves\_append jak i scalające a nawet odejmujące struktury AIMoves, jednak ich implementacja nie jest szczególnie ciekawa ani z punktu widzenia analizy wydajnościowej ani z punktu widzenia trudności.

W usuwaniu konkretnego indeksu z polaga data struktury AIMoves posłużono się dorbną optymalizacją polegającą na szybkim usunięciu wartości z indeksu wstawiając tam ostatni element i zmniejszając długość tablicy o 1.

void aimoves\_remove\_index\_fast(AIMoves \*moves, int i)

{

if (moves->len > i)

moves->data[i] = moves->data[moves->len - 1];

moves->len--;

}

void aimoves\_remove(AIMoves \*moves, BCOORD x, BCOORD y)

{

int i;

for (i = 0; i < moves->len; i++) {

AIMove \*aim = moves->data + i;

if (aim->x == x && aim->y == y) {

aimoves\_remove\_index\_fast(moves, i);

return;

}

}

}

Drobna optymalizacja ale dla algorytmów AI znaczy wiele, ponowna alokacja pamięci przy każdym usunięciu ruchu w przypadku Monte Carlo, który gra 1000 razy i w każdej grze po każdym ruchu usuwa ze struktur dostępnych ruchów ten świeżo wykonany, byłaby na tyle kosztowane, że algorytm stałby się bezużyteczny.

### Strategia oparta na zagrożeniu

//TODO: Do zrobienia lub zrezygnować.

### Sekwencje

//TODO: Do zrobienia lub zrezygnować.

### Monte Carlo

Inspiracją do zastosowania metody Monte Carlo w programie Connect-k, były dla autorów wcześniejsze próby zastosowania symulowanego wyżarzania do gry w Go [37]. Po genracji niewielkiej liczby ruchów (np. 10) za pomocą innego algorytmu (np. sekwencji) pewna stosunkowo duża liczba gier losowych (np. 1000) jest odgrywana dla wzbogaconej o konkretny ruch planszy. Ruch dla którego największa liczba gier losowych jest wygranych dla obecnego gracza zostaje wybrany.

Monte Carlo generuje w praktyce silne posunięcia ale spędza sporo czasu obliczeniowego wybierając ruch. To oczywiście wynika z faktu, że pewnym sensie jest to jednak technika brute-force, tyle tylko, że przeszukujemy ograniczoną ilość losowych gier zamiast wszystkie możliwe. Bardzo duża przestrzeń stanów ma niebagatelny wpływ na wydajność. Poniżej przedstawiono obrazek planszy z programu, gdzie po uruchomieniu metody Monte Carlo dla czterech ruchów wygenerowanych z algorytmu „sekwencji” zostanie wybrany tak naprawdę ten sam ruch (kolor pomarańczowy - wybrany, bordowy to analizowane), który wybrałaby sekwencja.



Rysunek 2.6. Monte Carlo

Poniżej przedstawiono kod metody ai\_monte\_carlo, odpowiedzialną za zwrócenie MONTE\_N lub mniej (zdefiniowane na 10) najlepszych według metody ruchów. Jak widać metoda alokuje pamięc na nową planszę, pozyskuje wstępnie dobre ruchu z metody move\_utilities, wybiera z nich MONTE\_N najlepszych. Następnie odpowiednio dla każdego ruchu:

* tworzy kopię planszy,
* wykonuje na niej ruch,
* jeżeli ruch jest wygrywający to przydziela mu wagę MONTE\_NUM\_RUNS (czyli tak jakby wygrał wszystkie gry losowe),
* jeżeli nie to rozgrywa MONTE\_NUM\_RUNS (domyślnie 1000) gier losowych i przydziela ruchowi wagę zgodnie z ilością wygranych gier - 1 za każdą wygraną,
* pole uitility struktury moves przechowuje ogólną liczbę wygranych gier losowcyh przez wszystkie ruchu.

Na koniec jest zwalniana pamięć i zwracana jest struktura zawierająca wszystkie analizowane ruchu wraz z przydzielonymi wagami.

AIMoves \*ai\_monte\_carlo(const Board \*b)

/\* chooses the best move based on which one wins the most random games \*/

{

int i, k, wins, len;

Board \*new\_board = board\_new();

AIMove move;

AIMoves \*moves = move\_utilities(b);

moves->utility = 0;

aimoves\_crop(moves, MONTE\_N);

len = moves->len;

for (i = 0; i < len; i++) {

move = moves->data[i];

board\_copy(b, new\_board);

place\_piece(new\_board, move.x, move.y);

if (check\_win(new\_board, move.x, move.y)) {

move.weight = MONTE\_NUM\_RUNS;

moves->data[i] = move;

moves->utility += MONTE\_NUM\_RUNS;

} else {

/\* run the monte carlo trials \*/

wins = 0;

for (k = 0; k < MONTE\_NUM\_RUNS; k++) {

wins += mc\_run(new\_board);

}

move.weight = wins;

moves->data[i] = move;

moves->utility += wins;

}

}

board\_free(new\_board);

return moves;

}

Należy jeszcze pokazać metodę mc\_run, która jest odpowiedziala na rozegranie gry losowej na zmodyfikowanej o jeden, nowy – analizowany ruch.

int mc\_run(Board \*b)

/\* plays a random game on board b, returns 1 if the current player wins

and 0 otherwise \*/

{

Board \*new\_board = board\_new();

board\_copy(b, new\_board);

AIMove move;

AIMoves \*empties;

empties = empty\_cells(new\_board);

int tries = 0;

int i;

while ( TRUE ) {

/\* if the board filled up, start over \*/

if (empties->len == 0) {

board\_copy(b, new\_board);

empties = empty\_cells(new\_board);

tries++;

if (tries == 10) {

g\_debug("bailing");

board\_free(new\_board);

aimoves\_free(empties);

return 0;

}

}

i = g\_random\_int\_range(0, empties->len);

move = empties->data[i];

aimoves\_remove\_index\_fast(empties, i);

place\_piece(new\_board, move.x, move.y);

if (check\_win(new\_board, move.x, move.y)) {

if (new\_board->turn == board->turn) {

board\_free(new\_board);

aimoves\_free(empties);

return 1;

}

else {

board\_free(new\_board);

aimoves\_free(empties);

return 0;

}

}

new\_board->moves\_left--;

if (new\_board->moves\_left == 0) {

new\_board->turn = other\_player(new\_board->turn);

new\_board->moves\_left = place\_p;

}

}

}

Aby nie tracić cennego czasu obliczeniowego, dla planszy dla której po 10 losowych grach nie osiągnięto wygranej AI ani przeciwnika zwracana jest po prostu wartość 0 – czyli AI nie wygrało. Ruchy stawiane przez graczy są losowe, ponieważ ze wszystkich pustych pól na planszy zwracacanych przez metodę empty\_cells wybieramy za każdym razem to o losowym indeksie.

# Implementacja generatora silników wybranej gry

Na podstawie całej zdobytej z analizy silników popularnych gier wiedzy należy teraz zaimplementować generator, który zależnie od zdefiniowanych parametrów będzie generować silnik do takiej sparametryzowanej gry. W uproszczeniu ideę możnaby zaprezentować w kilku punktach:

1. Implementacja silnika wybranej gry w C/C++ ale w taki sposób aby jego kod był łatwy do modyfikacji – np. używanie flag, define’ów itp. Możliwych do ustawienia przez kompilator
2. Implementacja generatora w C#.NET, który jest aplikacją z interfejsem graficznym (WPF) z poziomu którego można zdefiniować wszystkie parametry dla gry (np. rozmiar planszy itp.)
3. Generator potrafi skompilować silnik w C/C++ ale wysyłając wartości odpowiednich stałych do kompilatora wpływa mocno na wygląd ostatecznego kodu – np. dla mnieszej planszy używa mniejszych typów danych itp.
4. Implementacja programu GUI (C#.NET, WPF), odpowiedzialnego tylko za wyświetlanie stanu gry, planszy itp. (żadnej logiki)
5. GUI potrafi się komunikować z skomplilowanym silnikiem (wysyłanie ruchów człowieka, pobieranie generowanych ruchów przez AI z silnika)
6. Implementacja aplikacji testującej silniki (C#.NET, WPF)
7. Aplikacja-tester potrafi się komunikować z silnikiem i wysyłając predefiniowane ruchy sprawdza poprawność i wydajność generowanych ruchów

Jak widać to całkiem sporo pracy, trzy aplikacje z interfejsem graficznym, cztery programy, z czego jeden wymagający wysokiej wydajności. Oczywiście z punktu widzenia celów pracy punkty 5-6 nie są konieczne, ale jednocześnie mało satysfakcjonujące byłoby napisanie generatora silników gier logicznych bez możliwości zagrania w jedną z tych parametryzowanych gier.

## Problem wyboru gry

Pierwsza decyzja jaką należy podjąć przed rozpoczęciem implementacji to wybów konkretnej gry logicznej. Możliwości jet oczywiście wiele, ale najpierw należy się zastanowić co wynika z takiego lub innego wyboru. Oczywiście wybór gry w tym rozdziale nie ma generalnie żadnego wpływu na rozdział wcześniejszy. Przegląd i analiza silników gier logicznych - rozdział opisowy jest niezależny od problemu wyboru gry. Jednakże wybranie gry, której silnik podlegał analizie w poprzednim rozdziale mogłoby ułatwić implementację.

Inna sprawą jest wybór pomiędzy grą popularną a niszową. Z punktu widzenia parametryzacji ważny jest też wybór między grą złożoną i prostą. Wybór konkretnej gry jest więc przynajmniej problematyczny. W obu przypadkach jedna i druga opcja ma swoje wady i zalety, które postaram się w skrócie przedstawić poniżej w tabeli 3.1.

Tabela 3.1. Zalety i wady - gry proste, złożone, znane i mniej znane

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Typ gry | Zalety | Wady |
| Gra złożona | więcej wartości, które można parametryzować | więcej parametrów to więcej pracy, czasu i trudniejsza implementacja |
| Gra prosta | łatwiej i mniej pracy, trudniej o błędy | mała liczba parametrów może oznaczać, że tak naprawdę generaor nie jest potrzebny – wystarczy sprytna implementacja silnika |
| Gra dobrze znana | dobre wsparcie ze strony społeczności, dużo materiałów i publikacji, dobre silniki na których można się nieco wzorować | trudniej jest napisać coś szybszego lub sprytniejszego, dostępne rozwiązania są bardzo złożone |
| Gra słabiej znana | łatwiej napisać coś lepszego niż dostępne rozwiązania, można być pierwszym, rozwiązanie niekoniecznie musi być bardzo złożone | Implementowany silnik prawdopodobnie będzie wolny (brak wyzwań), potrzeba napisania własnego GUI i opracowania własnych protokołów komunikacji |

Jak widać ciężko wskazać jednoznacznego zwycięzce porównania. Dlatego też w kolejnych podrozdziałach zostaną przedstawione dwa wyboru, każdy z innego etapu pracy.

### Początkowy wybór – szachy

Po rozważaniu za i przeciw oraz przeglądaniu internetu podjęto decyzje i wyborze gry szachy. Wydaje się to dosyć solidny wybór, przemawiają za nim różne argumenty zaprezenowane poniżej:

* bardzo dobre wsparcie ze strony społeczności,
* pełno materiałów, opracowań, artykułów naukowych
* dostępne programy do GUI
* ustandaryzowane protokoły komunikacji silników z GUI
* bardzo dopracowane, bardzo wydajne i szeroko dostępne (otwarte) implementacje programów grających
* dużo wielkości nadających się do parametryzowania

Szczególne wrażenie robi ilość wielkości, które możemy parametryzować. Autor wymyślił na początku 9 takich parametrów, szybko jednak okazało się, że jest ich nawet więcej. Przykładowe parametry to:

* liczba pól w formacie n x m (czyli zarówno n jak i m, szachownica nie musi być kwadratowa)
* kto ma pierwszy ruch
* ile ruchów jest wykonywanych po pierwszym ruchu
* **ilość figur każdego typu** (szczególnie jeśli jakiegoś typu figury się nie pojawią (możliwość optymalizacji pamięci na stan gry))
* rozstawienie początkowe bierek
* zasady promocji
* zasady wygranej
* zasady posunięć

Po wstępnym przemyśleniu parametrów, nadszedł czas na rozpoczęcie implementacji. Na sam początek nalezało przemyśleć architekturę całego projektu. Wykorzystano w tym przemyślenia z początku rozdziału nr 3. Wstępna architektura projektu widoczna jest na poniższym rysunku.



Rysunek 3.1. Architektura generatora silników szachowych

Zdecydowano się na użycie Winboard GUI, co zdecydowanie upraszcza życie, gdyż nie ma potrzeby pisania własnego programu do interfejsu graficznego gry.

Niestety w trakcie implementacji pojawiły się różne problemy. Implementacja generatora silników szachowych okazała się nie lada wyzwaniem i wraz z upływającym czasem na przygotowanie pracy autor postanowił zmienić koncepcję. Postanowiono, że najlepszą opcją będzie zmiana gry na prostszą koncepcyjnie i z mniejszą konkurencją. Autor uważa, że w szachach jest zbyt duża konkurencja ze strony Stockfisha aby można było zrealizować w ramach pracy magisterskiej silnik lepszy.

### Wybór ostateczny – Connect6, Gomoku, (m,n,k,p,q)

Z powodu analizy programu Connect-k i zauważenia jego wad, niedociągnięć, zadecydowano o realizacji generator silników dla gier z rodziny (m,n,k,p,q). Do tej rodziny należą takie właśnie gry jak Connect6, Gomoku, Tic-Tac-Toe itp. Istnieje więc realna szansa napisania czegoś parametryzowanego a w dodatku lepszego i porównania tego z analizowanym wcześniej silnikiem.

## Architektura projektu

Architektura projektu dla gier (m,n,k,p,q) jest tak naprawdę ewolucją architektury generatora silników szachowych. Główną zmianą jest definiowanie flag (wartości) w wywoływaniuniu kompilatora C++ zamiast zamieniania „placeholderów” w kodzie – wzorowano się tutaj na Stockfishu, gdzie odpowiednie flagi mówią czy użyć danej funkcji. Wprowadzono także bibliotekę pośrednią (m,n,k,p,q)EngineWrapper ułatwiającą współpracę z generowanymi silnikami z poziomu .NET-a. I podpatrując rozwiązania z Stockfisha generowane silniki zrealizowano jako aplikacje konsolowe, gdzie komunikacja opiera się na założonym protokole tekstowym.

//obrazki i architektura



Rysunek 3.2. "Code map" dla solucji

Projekt powstał w IDE Microsoft Visual Studio 2015 Ultimate. Oprócz przyzwaczajeń autora, dużym plusem z punktu widzenia projektu jest wsparcie wielu technologii – tutaj przydatne okazały się jezyki C++ (kod silników) i C# (kod pozostałych części projektu, w tym generatora). Visual Studio jest najlepszym IDE dla języka C# i środowiska .NET a jego wsparcie dla najnowszych standardów C++11, C++14 i C++17 jest całkiem niezłe [63][64].

## Generator silników - (m,n,k,p,q)EnginesGenerator

Najważniejszą aplikacją z całego projektu jest generator silników gier logicznych nazwany (m,n,k,p,q)EnginesGenerator. Napisany jest w C# 6.0 pod wersję 4.6.1 środowiska Microsoft .NET z graficznym interfejsem użytkownika zrealizowanym w XAML w WPF-ie. Odpowiada za generowanie silników gier logicznych w oparciu o kod silnika gry w C++ z makrami (opisany w następnym rozdziale) i wielkości zdefiniowane przez użytkownika w GUI. Poniżej zaprezentowano jak wygląda program tuż po uruchomieniu.



Rysunek 3.3. Interfejs użytkownika aplikacji (m,n,k,p,q)EnginesGenerator

Architektura projektu rozdzielająca odpowiedzialności bardziej pomiędzy aplikacje aniżeli pomiędzy moduły jednej aplikacji spowodowała, że generator sam w sobie jest względnie prosty. Cała logika związana z interakcją z silnikami jest wyniesiona do biblioteki (m,n,k,p,q)EngineWrapper. Cała logika przełączania pomiędzy różnymi wersjami kodu w zależności od zdefiniowanych przez użytkownika w generatorze wartości jest zaimplementowana za pomocą makr w kodzie silników (m,n,k,p,q)GameEngine. Głównym zadaniem generatora jest wywoływanie kompilatora C++ na kodzie silników z odpowiednimi flagami. Dlatego też niżej zaprezentowany „code map” jest stosunkowo skromny, w dodatku usunięto z niego klasy mało znaczące.



Rysunek 3.4. "Code map" dla projektu (m,n,k,p,q)EnginesGenerator

Rozdzielenie logiki na kilka projektów pozwoliło dodatkowo uniknąć stosowania wzorców architektonicznych takich jak MVVM. W przyszłości wraz z rozwojem aplikacji nie powinno to być jednak specjalnie trudne – widok (View) jest napisany dosyć przemyślanie w XAML-u natomiast model (Model) jest spójny i w miarę prosty. Jedynym zadaniem na przyszłość jest więc napisanie warstwy pośredniczącej (ViewModel), póki co jednak ze względu na rozmiary aplikacji autor uważa, że byłby to „overkill”.

### Podstawowe struktury danych – EngineParameters i EngineScheme

Do modelowania parametrów generowanych silników gier (m,n,k,p,q) jak i definicji ich w interfejsie użytkownika niezbędne były przynajmniej dwie struktury. Zostały one zaprojektowane nie tylko jako pojemniki na dane (parametry), ale również tak aby w przyszłości gdy zostanie wprowadzony wzorzec MVVM dobrze nadawały się do bindingu z warstwą pośrednią, która byłaby bezpośrednio zbindowana z widokiem. Pierwsza z nich z racji użyteczności nie tylko na potrzeby samego generatora – EngineParameters została opisana w rozdziale o bibliotece ułatwiającej współpracę z silnikiem – EngineWrapper. Druga natomiast występuje jedynie tutaj.

### Schematy silników

Poza umożliwieniem użytkownikowi wygenerowania silnika z dowolnymi, zdefiniowanymi przez niego, parametrami warto było umożliwić łatwe wczytanie gotowych parametrów dla znanych i lubianych gier. Ze wszystkich możliwych gier z rodziny (m,n,k,p,q) znane są przynajmniej cztery: Tic-Tac-Toe (polskie kółko i krzyżyk), standard Gomoku, freestyle Gomoku i Connect6. Postanowiono więc stworzyć enuma reprezentującego znane schematy silników.

public enum EngineScheme

{

[Description("Tic Tac Toe")] TicTacToe, //3,3,3,1,1

[Description("Connect6")] Connect6, //m,n,6,2,1

[Description("Standard Gomoku")] StandardGomoku, //19,19,5,1,1, win exactly k

[Description("Freestyle Gomoku")] FreeStyleGomoku //19,19,5,1,1, win k or more

}

Przy okazji wykorzystano atrybut Description, którego wartość jest potem wyświetlana w interfejsie użytkownika – jest to czytelniejsze niż sama nazwa zmiennej. Sam enum oczywiście by nic nie znaczył, bo nie może mieć żadnej logiki. Wykorzystano jednak metody rozszerzające dostępne w C# aby rozszerzyć go o logikę a konkretnie o jedną metodę pozwalającą na pozyskanie wartości parametrów z schematu silnika.

public static EngineParameters ToEngineParameters(this EngineScheme engineScheme)

{

var engine = new EngineParameters();

switch (engineScheme)

{

case EngineScheme.TicTacToe:

engine.K = engine.M = engine.N = 3;

engine.P = engine.Q = 1;

break;

case EngineScheme.Connect6:

engine.K = 6;

engine.M = engine.N = 15;

engine.P = 2;

engine.Q = 1;

engine.WinCondition = WinCondition.K\_OR\_MORE\_TO\_WIN;

break;

case EngineScheme.StandardGomoku:

engine.K = 5;

engine.M = engine.N = 15;

engine.P = engine.Q = 1;

engine.WinCondition = WinCondition.EXACTLY\_K\_TO\_WIN;

break;

case EngineScheme.FreeStyleGomoku:

engine.K = 5;

engine.M = engine.N = 15;

engine.P = engine.Q = 1;

engine.WinCondition = WinCondition.K\_OR\_MORE\_TO\_WIN;

break;

default:

throw new ArgumentOutOfRangeException();

}

return engine;

}

Metoda jest dosyć prosta – na postawie konkretnej wartości schematu tworzy nowy obiekt klasy EngineParameters (klasa opisana w podrozdziale opisującym bibliotekę (m,n,k,p,q)EngineWrapper) z odpowiednimi wartościami parametrów. Jak widać w przypadku kółka i krzyżyka nie musimy ustawiać warunku wygranej, gdyż oba są równoznaczne – bo k=m=n. Standard i freestyle Gomoku z kolei różnią się tylko warunkiem wygranej. Schematy można łatwo ładować w interefejsie użytkownika wybierając jeden z comboboxa i klikając „load”.



Rysunek 3.5. Załadowanie do interfejsu schematu silnika

Metoda obsługująca przycisk „load” po prostu ustawia uzyskane z wywołania metody rozszerzającej ToEngineParameters na wybranym schemacie silnika.

private void loadEngineSchemeButton\_Click(object sender, RoutedEventArgs e)

{

//load scheme

var engineScheme = (EngineScheme) engineSchemeComboBox.SelectedIndex;

var engineParameters = engineScheme.ToEngineParameters();

kLongUpDown.Value = (long) engineParameters.K;

mLongUpDown.Value = (long) engineParameters.M;

nLongUpDown.Value = (long) engineParameters.N;

pLongUpDown.Value = (long) engineParameters.P;

qLongUpDown.Value = (long) engineParameters.Q;

winingConditionComboBox.SelectedValue = engineParameters.WinCondition;

}

W przyszłości należy prawdopodobnie wraz z wprowadzeniem dodatkowej warstwy abstrakcji między modelem a widokiem przenieść tę prostą akcję do ViewModelu.

### Generacja silników gier logicznych – klasa EnginesGenerator

Zakładając, że mamy zdefiniowane parametry do silnika (lub wczytaliśmy schemat) i poprawną ściezkę do kompilatora C++ oraz ścieżkę gdzie mają trafiać generowane silniki możemy kliknąć przycisk generate. Obsługę tego zdarzenia zaimplementowano z użyciem async i await tak żeby nie mrozić interfejsu na czas generowania silnika.

private async void generateButton\_Click(object sender, RoutedEventArgs e)

{

generateButton.IsEnabled = false;

var engineParameters = GetEngineParametersFromUI();

var compilerPath = msbuildPathTextBox.Text;

var outputDir = outputPathTextBox.Text;

var flags = flagsTextBox.Text;

await Task.Run(() => \_generator.GenerateEngine(compilerPath, outputDir, flags, engineParameters));

generateButton.IsEnabled = true;

}

Jak widać przycisk jest wyłączany, wartości są zczytywane z UI i uruchamiany jest awaitowany Task z wywołaniem metody GenerateEngine na obiekcie \_generator.

Poniżej zaprezentowano stan generatora w trakcie pracy po nacinięciu przycisku „Generate”. Należy zauważyć, że cały „output” z wywoływanego kompilatora jest wyświetlany na bieżąco w interfejsie użytkownika – widać np. flagi przekazane do kompilatora. Szczególną uwagę należy zwrócić na wartości takie jak „/D M=15” – jest to flaga kompilatora wstrzyknięcia przez generator w procesie wywołania kompilatora w metodzie GenerateEngine. Ma ona na celu powiedzieć kompilatorowi, że ma zdefiniować globalnie dla kompilowanego kodu stałą M o wartości 15. Jest to oczywiście wartość m z interfejsu użytkownika oznaczająca jeden z wymiarów planszy (ilość wierszy planszy). Szczegóły implementacyjne i technicznego tego procesu są opisane dalej.



Rysunek 3.6. Generator w trakcie pracy

Aby dobrze zrozumieć działanie generatora, trzeba przede wszystkim zbadać metodę GenerateEngine.

public void GenerateEngine(string compilerPath, string outputDir, string flags,

EngineParameters engineParameters)

{

if (outputDir.Last() == '\\')

outputDir = outputDir.Substring(0, outputDir.Length - 1);

\_engineAssemblyName = engineParameters.ToString();

\_engineExeFullPath = Path.Combine(outputDir, \_engineAssemblyName);

var engineParametersAsCompilerFlags =

$@" /p:AdditionalPreprocessorDefinitions=""\_USE\_GENERATOR\_DEFINES;{(engineParameters.WinCondition ==

WinCondition.EXACTLY\_K\_TO\_WIN

? "EXACTLY\_K\_TO\_WIN;"

: "")}M={engineParameters.M};N={engineParameters.N};K={engineParameters.K};Q={engineParameters.Q};P={engineParameters

.P};"" /p:OutDir=""{outputDir}"" /p:AssemblyName=""{\_engineAssemblyName}""";

new ProcessInBackground(compilerPath,

"\""+\_engineProjectFullPath+ "\"" + BuildBasicFlags + engineParametersAsCompilerFlags + flags, \_callback, false)

.Run();

}

Najpierw usuwamy ostatni slash z lokalizacji gdzie mają trafiać generowane silniki (pozostawienie go powodowało błędy). Potem ustalamy nazwę assembly generowanego silnika – jest to po prostu wywołanie metody ToString na parameterach silnika. Scieżka do silnika to oczywiście połączenie tych dwóch.

Kolejny krok jest kluczowy w całym procesie generowania silników gier logicznych przyjętą w niniejszej pracy metodą. Zamieniamy wartości parametrów silnika na flagi kompilatora. Pod switchem /p:AdditionalPreprocessorDefinitions (gdzie $AdditionalPreprocessorDefinitions zdefiniowaliśmy jako zmienną komilacji w projekcie VC++ (m,n,k,p,q)GameEngine – o czym w dalszym podrozdziale) umieszczamy kolejno wartości parametrów silnika w formacie „NAZWA=WARTOŚĆ;”. Na początek jednak definiujemy flagę \_USE\_GENERATOR\_DEFINES, która ma na celu użycie nowych – zdefiniowanych tutaj wartości parametrów. Definiujemy też stałą EXACTLY\_K\_TO\_WIN jeżeli silnik ma WinCondition o takiej wartości.

Pod switchem /p:OutDir przekazujemy również zdefiniowaną w interfejsie lokalizację dla generowanych silników, nazwa silnika trafia pod switch /p:AssemblyName – nie trzeba dopisywać rozszerzenia – MSBuild na podstawie projektu sam wie jakie powinno być rozszerzenie.

Wywołujemy proces w tle (klasa opisana w podrozdziale dotyczącym wrappera silników). Oprócz flag kompilatora utworzonych z parametrów silnika przekazujemy również opcjonalnie zdefiniowane przez użytkownika flagi oraz lokalizację projektu.

Lokalizacja gdzie znajduje się projekt to z założenia folder (m,n,k,p,q)GameEngine w lokalizacji pliku wykonywalnego generatora. Po prostu kod silnika gry w C++ z makrami traktujemy trochę jak dane / content / treść na której pracuje generator przy tworzeniu kolejnych silników. W poniższym fragmencie kodu widać bardzo dobrze jak tworzona jest lokalizacja, w której z założenia powinien znajdować się projekt z silnikiem C++ gry.

private const string EngineProjectName = "(m,n,k,p,q)GameEngine";

private const string EngineProjectFullName = EngineProjectName + ".vcxproj";

private readonly string \_currentDirectory =

Path.GetDirectoryName(Assembly.GetExecutingAssembly().Location);

private readonly string \_engineProjectFullPath;

public EnginesGenerator(Action<string> callback)

{

\_callback = callback;

\_engineProjectFullPath = Path.Combine(\_currentDirectory, EngineProjectName,

EngineProjectFullName);

}

Dzięki mechanizmowi refleksji aplikacja – generator dowiaduje się w jakiej lokalizacji się znajduje i w konstruktorze ustala, że ścieżka do projektu silnika to lokalizacja generatora + (m,n,k,p,q)GameEngine + (m,n,k,p,q)GameEngine.vcxproj. W związku z takim podejściem kod silnika jest jednocześnie częścią procesu developmentu 0 bo trzeba go progromować, bo się zmienai i treścią – bo na jego podstawie generator tworzy nowe silniki. Stąd jak widać na poniższym obrazku pliki projektowe (m,n,k,p,q)GameEngine są załączone do solucji zarówno jako oddzielny projekt C++ jak i jako content dla projektu generatora. Takie rozwiązanie generuje bardzo niewiele problemów a sprawdza się bardzo dobrze i jest wygodne. Jedyny wymóg to dodawanie nowo powstałych plików z projektu C++ dodatkowo jako content do projektu generatora.



Rysunek 3.7. Pliki silników załączone zarówno jako oddzielny projekt jak i content dla generatora

Do argumentów wysyłanych do procesu MSBuild wysyłane są również flagi związane z budową lub wyczyszczenie projektu (zależnie od przycisku wybranego przez użytkownika). Zawsze jest to release – ze względu na potrzebę jak najwyżej wydajności generowanych silników. Również ze względów wydajnościowych ale także z powodu trzymania dla pewnych rozmiarów planszy w zmiennej 64bitowej tryb kompilacji jest też 64bitowy.

private const string BuildBasicFlags = @" /p:Configuration=Release /p:Platform=x64 /t:Build ";

private const string CleanBasicFlags = @" /p:Configuration=Release /p:Platform=x64 /t:Clean ";

Ostatecznie w procesie generacji, proces w tle reprezentujący MSBuild jest uruchamiany a jego wyjście jest przekierowywane na akcję \_callback – która pisze do interfejsu.

Po wykonaniu procesu w bloku „Output” interfejsu jest całe wyjście z kompilatora, w tym czas kompilacji.



Rysunek 3.8. Generacja silnika zakończona

Po udanej generacji można również otworzyć lokalizację gdzie trafił silnik przyciskiem „Open directory”. Naszym oczom powinien się ukazać nowopowstały plik exe reprezentujący aplikację konsolową – skompilowany silnik gry dla konkretnych parametrów. Przykładową zawartość tej lokalizacji zaprezentowana na rysunku poniżej.



Rysunek 3.9. Lokalizacja z wygenerowanymi silnikami

dsadasdasdasdasdasdsadas

Ddasddsadsadsa

### Proste interakcje z wygenerowanymi silnikami

W dalszej części (po wygenerowaniu przynajmniej jednego silnika) aplikacja-generator umożliwia również prostą interakcję z nowym silnikiem. Interakcja ta różni się od współpracy programu testującego lub GUI z wyegenerowanymi silnikami, że z założenia jest maksymalnie prosta. Oznacza to, że nie jest używana klasa EngineWrapper z bibliotetki (m,n,k,p,q)EngineWrapper opisana później ale zwykły proces w tle ProcessInBackground (również opisany później). Uzasadnienie prostoty tej interakcji jest takie, że interakcje z wygenerowanymi silnikami to właściwie dodatkowy feature generatora mający na celu jedynie sprawdzenie czy silniki zostały wygenerowane prawidłowo. Na rysunku poniżej przedstawiono początek takiej interakcji – kliknięcie „Run last generated engines” – które powoduje uruchomienie procesu silnika w tle i wypisanie w sekcji „Output” informacji o tym.



Rysunek 3.10. Uruchomienie ostatnio wygenerowanego silnika

W kodzie źródłowym klasy EnginesGenerator uruchomienie silnika to względnie prosty proces.

public void RunEngine()

{

\_engine = new ProcessInBackground(\_engineExeFullPath, "", \_callback, true);

\_engine.Run();

\_callback.Invoke($@"{\_engineAssemblyName}.exe started");

}

Ścieżka do pliku wykonywalnego silnika została uzyskana w procesie generacji, \_callback to delegat Action<string> piszący do interfejsu. Ze względu na użycie async await, asynchroniczność wszelkich dłuższych zadań jak generacja zdefiniowany \_callback musi mieć możliwość pisania do interfejsu w wątku głównym (tylko main thread może modyfikować UI). Dlatego też w konstruktorze MainWindow (głównego okna generatora) wstrzykiwany jest asynchroniczny delegat używający Dispatchera do konstruktora klasy EnginesGenerator.

\_generator =

new EnginesGenerator(

async s => await Dispatcher.InvokeAsync(() => outputTextBox.AppendText(s + Environment.NewLine)));

Konstruktor generator został pokazany w poprzednim podrozdziale.

Kolejnym krokiem w interakcji z wygenerowanym silnikiem jest wysłanie komendy. Jako, że gra się jeszcze nie rozpoczęła nie wszystkie polecenia mają sens – największy ma rozpoczęcie gry. Większość dostępnych komend jest dostępna w podpowiedzi, jak pokazano poniżej.



Rysunek 3.11. Podpowiedzi komend do wysłania do silnika

Po wybraniu lub napisaniu interesującej użytkownika komendy można wybrać przycisk „Send input”, który spowoduje jej wysłanie do uruchomionego w tle silnika a wszelkie odpowiedzi silnika są asynchronicznie obsługiwane poprzez wywołanie delegata \_callback opisanego wcześniej.



Rysunek 3.12. Wysłanie komendy newgame black ai white ai do silnika

Na rysunku powyżej pokazano zachowanie się silnika dla komendy „newgame black ai white ai”. Wybraną ją, gdyż powoduje automatyczne rozpoczęcie i w skończonym czasie zakończenie gry – jest grą komputer kontra komputer więc nie wymaga dalszej interakcji ze strony użytkownika. Obsługa kliknięcia jest bardzo prosta – jest to wywołanie na silniku urchomionym jako ProcessInBackground metody Send z argumentem będącym równym wpisanemu łańcuchowi znaków w sekcji „Input” interfejsu.

public void SendCommand(string cmd)

{

\_engine?.Send(cmd);

}

Dodatkowo zabezpieczamy się przed sytuacją gdyby zmienna \_engine była nullem (np. jeżeli użytkownik nie wygenerowałby żadnego silnika) używając operatora propagacji nulli „?”.Oznacza to, że Send wykona się na \_engine o ile \_engine nie jest nullem, jednak jeżeli jest to nie zostanie rzucony wyjątek tylko nic się nie stanie. W środku ProcessInBackground jest tak naprawdę zwykła klasa Process z .NET, wywołanie metody Send jest więc wywołaniem pisania do standardowego wejścia procesu.

public void Send(string cmd)

{

\_process.StandardInput.WriteLine(cmd);

}

Jak widać pisana jest nowa linia na standardowe wejście przekazująca łańcuch znaków będący zdefiniowaną komendą. Po raz kolejny pokazano prostotę interakcji z poziomu generatora z wygenerowanymi silnikami.

Inne komendy właściwie robią to czego możnaby się spodziewać. Tak naprawdę znając implementację lub specyfikację silnika możemy bez problemy się z nim w ten sposób komunikować. Co nie oznacza, że jest to optymalny sposób na granie czy testowanie – dlatego powstała biblioteka (m,n,k,p,q)EnginesWrapper opisana w dalszej części. Z drugiej jednak strony taki protokół tekstowy jest chyba najbardziej multiplatformowym i technologicznie agnostycznym rozwiązaniem.



Rysunek 3.13. Wywołanie komendy "printboard" po zakończonej rozgrywce

W związku z tym, że kluczowa w całej interakcji jest klasa ProcessInBackground

Ddasddsadsadsa

### Tryb „batch”

W trakcie rozwoju aplikacji wraz ze zmieniającym się kodem silnika i dla potrzeb testów powstała potrzeba aby łatwo generować kilka silników na raz. Wygenerowanie jednego silnika zajmuje około 5 do 8 sekund. W normalnym trybie użytkownik musiał każdorazowo odczekiwać ten czas aby zdefiniować nowe parametry i wygenerować kolejny silnik. Dla ośmiu silników cały proces trwał często blisko dwóch minut pracy w trakcie której generalnie nie można było robić nic innego.

Rozwiązaniem wspomnianego problemu jest tryb „Batch generation” w którym najpierw definiuje się jakie silniki chce się wygenerować a potem jednym przyciskiem uruchamia procesy generowania wszystkich zdefiniowanych silników. Na rysunku poniżej zaprezentowano widok w trybie „Batch generation” wraz z domyślnie zdefiniowaną listą silników do wygenerowania.



Rysunek 3.14. Tryb "Batch generation" generatora

Zadanie użytkownika sprowadza się tutaj to definiowania parametrów dla kolejnego silnika, który chce wygenerować i dodania tego do listy zadań. Przykładowo poniżej pokazano sytuację po dodaniu silnika z parametrami (4,4,4,2,1).



Rysunek 3.15. Dodanie nowego silnika do kolejki zadań generatora

W kodzie źródłowym MainWindow operacja jest bardzo prosta – sprowadza się do zczytania wartości parametrów z UI, stworzenia na ich podstawie obiektu klasy EngineParameters i dodaniu go do kontrolki ListBox. Obiekty klasy EngineParameters są reprezentowane w ListBoxie jako swpje wywołania metody ToString() – domyślne zachowanie w WPF i właściwie w całym frameworku .NET.

private void AddToBatchGenerationButton\_OnClick(object sender, RoutedEventArgs e)

{

var engineParameters = GetEngineParametersFromUI();

batchGenerationListBox.Items.Add(engineParameters);

}

Gdzie metoda GetEngineParametersFromUI robi dokładnie to czego możnaby się spodziewać.

private EngineParameters GetEngineParametersFromUI()

{

var engineParameters = new EngineParameters

{

K = (ulong) kLongUpDown.Value,

M = (ulong) mLongUpDown.Value,

N = (ulong) nLongUpDown.Value,

P = (ulong) pLongUpDown.Value,

Q = (ulong) qLongUpDown.Value,

WinCondition = (WinCondition) winingConditionComboBox.SelectedIndex

};

return engineParameters;

}

Po zdefiniowaniu wszystkich parametrów wszystkich silników, które użytkownik chce wygenerować i dodaniu ich do listy zadań pozostaje kliknąć przycisk „Batch generate”. Ogromną zaletą tutaj jest to, że w czasie gdy silniki się generują użytkownik może robić coś innego wiedząc, że nie musi ingerować w cały proces. Poniżej pokazano jak wygląda program w trakcie generacji silników.



Rysunek 3.16. Program w trakcie pracy w trybie "batch"

Należy jeszcze zauważyć, że przed kliknięciem przycisku „Batch generate” wybrano opcję „Measure performance?”. Jako, że jednym z celów pracy jest zbadanie wydajności generatorów silników gier logicznych postanowiono w trybie batch udostępnić opcję pomiaru czasów generacji wszystkich silników. Opcja ta mierzy czas generacji dla każdego silnika od 0 – czyli przed wywołaniem build na kompilatorze wołane jest clean. W innym wypadku najdłużej trwałaby generacja pierwszego silnika a potem kompilator używałby częśći funkcji już skompilowanych. Cały proces jest pokazany poniżej w kodzie obsługi kliknięcia przycisku „Batch generate”.

private async void BatchGenerateButton\_OnClick(object sender, RoutedEventArgs e)

{

batchGenerateButton.IsEnabled = measurePerformanceCheckBox.IsEnabled = false;

var compilerPath = msbuildPathTextBox.Text;

var outputDir = outputPathTextBox.Text;

var flags = flagsTextBox.Text;

var engineParameters = batchGenerationListBox.Items.Cast<EngineParameters>();

var measurePerformance = measurePerformanceCheckBox.IsChecked.Value;

var performanceDict = new Dictionary<EngineParameters,double>();

await Task.Run(() =>

{

foreach (var engine in engineParameters)

if (measurePerformance)

{

\_generator.CleanOutput(compilerPath);

var stw = Stopwatch.StartNew();

\_generator.GenerateEngine(compilerPath, outputDir, flags, engine);

stw.Stop();

performanceDict.Add(engine, stw.Elapsed.TotalMilliseconds);

}

else

\_generator.GenerateEngine(compilerPath, outputDir, flags, engine);

if (!measurePerformance) return;

\_callback("Generation times:");

foreach (var key in performanceDict.Keys)

\_callback($" {key}: {performanceDict[key]}ms");

\_callback($" average: {performanceDict.Values.Average()}ms");

});

batchGenerateButton.IsEnabled = measurePerformanceCheckBox.IsEnabled = true;

}

Jest to więc pobranie danych z interfejsu użytkownika i uruchomienie w awaitowanym Tasku pętli z wywołaniami metody GenerateEngine dla listy silników do wygenerowania. Jedyne różnice są takie, że jeżeli zaznaczono wcześniej opcję dla pomiaru wydajności - „measure performance?” to przed wywołaniem metody wykonywany jest clean na projekcie oraz uruchamiany jest stoper. Wyczyszczenie wyników kompilacji projektu przed kolejną kompilacją jest niezbędnę aby poprawnie zmierzyć prawdziwą wydajność generatora – w innym wypadku kompilator mógłby użyć części skompilowanych funkcji z poprzedniej kompilacji. Wartości pomiaru czasu wykonania metody GenerateEngine są wpisywane do słownika w którym kluczami są parametry generowanych silników. Na koniec jeżeli wybrano taką opcję wyświetlane są informacje o wydajności. Efekt pokazano na poniższym rysunku.



Rysunek 3.17. Stan programu po wygenerowaniu silników w trybie "batch" wraz z informacją o wydajności generatora

Wydajność procesu generowania silników to oczywiście głównie wydajność kompilatora C++ i zależy od bardzo wielu czynników, nawet takich jak losowe spowolnienia dysku czy zdarzenia systemu. Niemniej jednak widać, że jest to zazwyczaj 5-6 sekund i

## Silnik gry w C++ z makrami - (m,n,k,p,q)GameEngine

Projekt silnika gry w C++ to kluczowy fragment pracy autora jeżeli chodzi o wydajność. Dla przyjętych założeń projektowych w których generator właściwie definiuje tylko pewne stałe i wykonuje kompilację silnika kluczowy jest jak najlepiej opisany, jak najbardziej optymalny kod w tym projekcie. Jest to o tyle wyzwanie również z tego powodu, że autor nie ma zbyt dużego doświadczenia z językiem C++, jest zdecydowanie fanem C# i środowiska .NET.

Pisząc kod parametryzowanego silnika postanowiono opierać się o dobre wzorce I wiedzę zaczerpniętą z części opisowej pracy – przeglądu dostepnych implementacji silników gier logicznych. Stąd też czytelnik słszunie zauważy duży stopień inspiracji tego projektu Stockfishem (bo jest to “state of the art” silnik szchowy i Connect-k (bo jest to jedyny otwarty silnik dla gier z rodziny (m,n,k,p,q)).

### Plik Types.h – definicje, makra i struktury danych

Zgodnie z treścią poprzedniego rozdziału kod silnika ma być dostosowany do wprowadzanych przez kompilator definicji. Jednocześnie aby łatwo się programowało go i testowało należy posiadać „lokalne” definicje symboli przecież używanych w wielu miejscach w kodzie. Zadecydowano o wprowadzeniu prostej flagi \_USE\_GENERATOR\_DEFINES, która jeżeli zdefiniowana to ignorowane są lokalne definicje (zawsze definiuje ją generator) a używane te zadeklarowane przez generator. W innym wypadku używane są lokalne definicje. Zademonstrowano to we fragmencie kodu poniżej.

#ifndef \_USE\_GENERATOR\_DEFINES

#define \_USE\_LOCAL\_DEFINES

#endif

#ifdef \_USE\_LOCAL\_DEFINES

#define M 3

#define N 3

#define K 3

#define P 1

#define Q 1

//#define EXACTLY\_K\_TO\_WIN

#endif

#ifndef EXACTLY\_K\_TO\_WIN

#define K\_OR\_MORE\_TO\_WIN

#endif

Jak widać podobnym sposobem potraktowano stałą EXACTLY\_K\_TO\_WIN – jeżeli nie jest zdefiniowana to definiujemy K\_OR\_MORE\_TO\_WIN.

Jako, że wewnętrzenie dla niektórych rozmiarów planszy używany jest bitboard a wydajność jest kluczowa potrzebne są makra do łatwej modyfikacji konkretnych bitów. Najpierw jednak należy policzyć rozmiar planszy i zadecydować czy w ogóle istnieje typ prymitywny zmiennej, który pomieści bitboard. W innym wypadku używamy definiowana jest stała REQUIRES\_ARRAYS – mająca taki sens, że należy do reprezentacji planszy użyć tablic gdyż bitboard nie pomieści planszy w żadnym z typów prostych.

#define BOARD\_SIZE M\*N

#define REQUIRES\_ARRAYS BOARD\_SIZE > 64

#if BOARD\_SIZE > 32

#define CHECK\_BIT(var,pos) ((var) & (1i64<<(pos)))

#define SET\_BIT(number,pos) number |= 1i64 << pos;

#else

#define CHECK\_BIT(var,pos) ((var) & (1 << (pos)))

#define SET\_BIT(number,pos) number |= 1 << pos;

#endif

Dodatkowo jeżeli plansza jest większa od 32 to przesuwana jedynka jest 64-bitowa – unikamy w ten sposób ostrzeżenia kompilatora.

Na koniec zdefiniowano jeszcze kilka typedefów przydatnych z punktu widzenia aplikacji i enumy reprezentujące konkretne wartości koloru pól czy typ gracza.

typedef uint8\_t coord;

typedef uint16\_t arrayIndex\_t;

enum Color

{

Black,

White,

None

};

enum PlayerType

{

Human,

AI

};

Typedefy zostały użyte żeby w razie czego łatwo było zmniejszyć lub zwiększyć zakres używanego typu dla konkretnych przypadków. Np. coord jest zawsze używany dla współrzędnych – więc hipotetycznie jeżeli byłaby potrzeba umożliwienia planszy większych niż 255 w jednym z dwóch wymiarów to trzebaby zmienić typ coord z uint8\_t na uint16\_t.

Z ważnych struktur danych dla projektu należy jeszcze nadmienić strukturę reprezentującą ruch – Move. Struktura ta jest maksymalnie prosta – przechowuje jedynie współrzędne x,y i wagę. Waga może być używana przez AI do określenia jak dobry (lub jak zły) jest ruch.

struct Move

{

coord x, y;

int weight;

};

### Klasa Board – reprezentacja planszy

Stan klasy Board odpowiedzialnej za reprezentację planszy to właściwie dwie zmienne – blackPieces przechowująca informacje o obecności lub jej braku czarnego piona w danym mijescu (1 lub 0 – wartość logiczna true lub false) i analogicznie whitePieces. Dla plansz większych niż 64 używamy tablic zmiennych typu bool dla mniejszych jest to zależnie od rozmiaru planszy wystarczająco duża zmienna przechowująca bitboard.

#if BOARD\_SIZE > 64

bool blackPieces[M\*N];

bool whitePieces[M\*N];

#elif BOARD\_SIZE > 32

uint64\_t blackPieces;

uint64\_t whitePieces;

#elif BOARD\_SIZE > 16

uint32\_t blackPieces;

uint32\_t whitePieces;

#elif BOARD\_SIZE > 8

uint16\_t blackPieces;

uint16\_t whitePieces;

#else

uint8\_t blackPieces;

uint8\_t whitePieces;

#endif

Do łatwej i wydajnej modyfikacji konkretnych bitów odpowiadających konkretnej pozycji poza wcześniej opisanymi makrami zdefiniowano jeszcze makro POSITION zamieniające pozycje w reprezentacji x,y na komórkę tablicy lub bit bitboarda.

static inline coord Height()

{

return M;

}

static inline coord Width()

{

return N;

}

#define POSITION(x,y) (y\*N + x)

Zdeifniowano także funckję inline opisujące dwa wymiary planszy – są one troszeczkę bardziej czytelne niż M i N a dzięki słowu kluczowego inline ich wprowadzenie nie powinno kosztować nic z punktu widzenia wydajności – kompilator powinien po prostu wstawić odpowiednio wielkości M i N w miejsca ich wywołań [69].

Jedną z podstawowych funkcjonalności planszy, choćby do sprawdzenia poprawności proponowanego ruchu jest sprawdzenie czy dane pole jest puste. Przedstawiona poniżej funkcja planszy robi dokładnie to. Jej kod jest jednak inny gdy można wykorzystać bitboard i inny gdy musiały zostać użyte tablice.

bool Board::IsEmpty(coord x, coord y) const

{

#if REQUIRES\_ARRAYS

return !blackPieces[POSITION(x, y)] && !whitePieces[POSITION(x, y)];

#else

return !(CHECK\_BIT(blackPieces, POSITION(x, y))) && !(CHECK\_BIT(whitePieces, POSITION(x, y)));

#endif

}

Stosunkowo nową możliwością C++ jest oznaczenie metody jako const. Oznacza to, że taka metoda nie zmienia stanu wewnętrznego obiektu klasy – tj. nie modyfikuje jego pól [70]. Może to być przydatne w poszukiwaniu błędów – jeżeli metoda nie zmienia stanu to generalnie nie powinna być źródłem błędów – chyba, że jej wartość jest używana w metodzie zmieniającej stan.

Podobnymi metodami są sprawdzające czy pole na planszy jest danego koloru IsColor i zwracające kolor danego pola GetColor. Obie są const i wywołują także metodę IsEmpty, poza jedna z nich korzysta z drugiej.

Color Board::GetColor(coord x, coord y) const

{

if (IsEmpty(x, y))

return Color::None;

if (IsColor(x, y, Color::Black))

return Color::Black;

return Color::White;

}

bool Board::IsColor(coord x, coord y, Color color) const

{

if (color == Color::None)

return IsEmpty(x, y);

else if (color == Color::Black)

{

#if REQUIRES\_ARRAYS

return blackPieces[POSITION(x, y)];

#else

return CHECK\_BIT(blackPieces, POSITION(x, y)) != 0;

#endif

}

else if (color == Color::White)

{

#if REQUIRES\_ARRAYS

return whitePieces[POSITION(x, y)];

#else

return CHECK\_BIT(whitePieces, POSITION(x, y)) != 0;

#endif

}

return false;

}

Ich kod jest łatwy do zrozumienia. Warto jednak zauważyć, że wynik makra CHECK\_BIT jest porównywany z 0 zamiast 1. Dzieje się tak dlatego ponieważ CHECK\_BIT zeruje wszystkie boty oprócz tego, który znajduje się na ineteresującej nas pozycji – to jednak nie znaczy, że wynikowa liczba będzie jedynką. Może to być np. dla planszy 2x2 wartość 0010 czyli 2. Porównanie do jedynki w takim wypadku zwróciłoby wartość false – dlatego sprawdzamy czy liczba z makra CHECK\_BIT jest różna od 0 – czyli czy sprawdzany bit ma wartość 1.

W kolejnej metodzie ujawnia się delikatna przewaga bitboardu nad tablicami. Dla każdej nowej rozgrywki potrzebna jest czysta plansza (bez żadnych pionów). Trzeba więc czyścić planszę dla każdego nowego wywołania gry. W takim celu powstała poniżej zaprezentowana metoda Clear() ustawiająca wszystkie pola na 0 (wartość logiczną false).

void Board::Clear()

{

#if REQUIRES\_ARRAYS

for (arrayIndex\_t i = 0; i<BOARD\_SIZE; i++)

{

blackPieces[i] = false;

whitePieces[i] = false;

}

#else

blackPieces = 0;

whitePieces = 0;

#endif

}

W przypadku tablic wykona się tutaj aż 2∙M∙N instrukcji przypisania, podczas gdy dla bitboardu mamy zaledwie dwie takie operacje.

Kluczową metodą zmieniającą stan planszy jest metoda PlacePiece, służąca do umieszczenia w danej pozycji piona o określonym kolorze. Korzysta ona z wspomnianych wcześniej makr SET\_BIT i POSITION. Dla uproszczenia nie przyjmuje koloru ale flagę czy pion jest czarny (nie przewiduje się sytuacja w której umieszcza się brak koloru – zawsze będzie to biały lub czarny pion).

void Board::PlacePiece(coord x, coord y, bool isBlack)

{

#if REQUIRES\_ARRAYS

if (isBlack)

{

blackPieces[POSITION(x, y)] = true;

}

else

{

whitePieces[POSITION(x, y)] = true;

}

#else

if (isBlack)

{

SET\_BIT(blackPieces, POSITION(x, y));

}

else

{

SET\_BIT(whitePieces, POSITION(x, y));

}

#endif

}

Ostatnia metoda, która znalazła się w klasie Board, ze względów użyteczności dla innych metod jest CountPieces. Zlicza ona wystąpienia „pod rząd” danego koloru od pozycji x,y w kierunku wyznaczanym przez dx,dy tak długo aż wystąpi inny kolor. Kolor łamiący sekwencje może być zapisywany we wskaźniku breakingColor o ile nie jest on równy nullptr. Jak uważny czytelnik mógłby zauważyć implementacja metody jest inspirowana metodą o podobnej nazwie z wcześniej opisywanego silnika Connect-k.

uint16\_t Board::CountPieces(char x, char y, Color color, char dx, char dy, Color\* breakingColor) const

{

uint16\_t count;

auto currentColor = Color::None;

if (dx == 0 && dy == 0)

return IsColor(x, y, color) ? 1 : 0;

for (count = 0; x >= 0 && x < Width() && y >= 0 && y < Height(); count++)

{

currentColor = GetColor(x, y);

if (color != currentColor)

break;

x += dx;

y += dy;

}

if (breakingColor != nullptr)

\*breakingColor = currentColor;

return count;

}

Dasdsadasdasdasdasdasdsadsadsa

### Klasa Game – obsługa komunikacji, gry i jej stanu

Cała logika gry, jej zasady, podział na tury i komunikacja znajduje się w pojedynczej klasie Game. Powoduje to jej całkiem znaczny rozmiar, pewnie niektóre funkcjonalności możnaby wydzielić do innych klas. Z braku czasu i dobrych pomysłów sporo kodu pozostało jednak w tejże klasie, dlatego też poniżej zaprezentowana definicja klasy może wydawać się spora.

class Game

{

public:

Game();

void StartGame();

inline bool IsValidMove(coord x, coord y) const;

bool MakeMove(coord x, coord y);

bool GetMove();

bool CheckWin(coord x, coord y, coord& x1, coord& y1, coord& x2, coord& y2) const;

void WriteMove(coord x, coord y) const;

bool CheckGameEnd(coord x, coord y);

void NextTurn();

Move\* GetMoves() const;

static std::string engine\_info(bool b);

void GameLoop(int argc, char\* argv[]);

private:

std::vector<double> aiGetMoveTimes;

std::vector<double> checkGameEndTimes;

std::vector<double> getMovesTimes;

uint16\_t movesLeft = Q;

uint16\_t movesMade = 0;

bool gameStarted = false;

Board board;

AIPlayer aiPlayer;

Color currentColor = Color::Black;

PlayerType players[2];

};

Metody zostaną omówione później, jeżeli chodzi o pola to pierwsze trzy kolekcje typu vector służą do zbierania informacji o czasach wykonania konkretnych procedur. Ułatwia to później analizę wydajnościową silnika, gdyż wszystkie niezbędne czasy są mierzone wewnątrznie, z maksymaną dostępną precyzją i bez jakiegokolwiek narzutu, który ciężko byłoby potem wyeliminować. Kolejne dwa pola to „liczniki” – movesLeft czyli ile ruchów pozostało do wykonania w bieżącej turze i movesMade czyli ile rcuhów zostało wykkonanych od rozpoczęcia gry. Jest też flaga gameStarted oznaczająca czy gra się już zaczęła czy nie. Dwa obiekty board reprezentujący planzę i aiPlayer reprezentujący gracza AI. Obecny kolor currentColor z wpowodu podziału na tury przynaje raz jednemu raz drugiemy graczowi prawo do ruchu. I dwuelementowa tablica players, przechowująca typ obu graczy (np. gracz nr 0 – czarny jest człowiekiem a gracz nr 1 – biały jest AI). Tyle zmiennych wystarczy aby precyzyjnie opisać stan gry z rodziny (m,n,k,p,q).

Konstruktor gry jest bardzo prosty, najważniejsze są w nim właściwie wywołania konstruktorów planszy i gracza AI.

Game::Game(): board(), aiPlayer(board)

{

players[Color::Black] = PlayerType::Human;

players[Color::White] = PlayerType::AI;

}

Troszeczkę bardziej złożona i dużo bardziej istotna jest metoda StartGame(). Wywoływana ona jest przed rozpoczęciem nowej gry i ustawia wszystkie zmienne na startowe wartości. Wiadomo, że grę zawsze zaczyna gracz czarny, plansza jest czysta, ruchów wykonanych jest 0 i pierwszy gracz w pierwszej turze może wykonać ruchów Q. Dokładnie to jest ustawiane. Możnaby oczywiście za każdym wolaniem nowej gry wywoływać konstruktor – ale byłoby to zdecydowanie droższej wydajnościowo – alokacja nowej pamięci, kreacja obiektów. Tymczasem tutaj jedynie zmieniamy jedynie stan zmiennych i możemy cały czas ponownie używać tych samych obiektów, w tym samym miejscu w pamięci komputera.

void Game::StartGame()

{

board.Clear();

movesLeft = Q;

gameStarted = true;

currentColor = Color::Black;

movesMade = 0;

}

Oczywiście aby program GUI czy aplikacja testująca mogła łatwo współpracować z silnikiem potrzebne jest sposób na ujednoliconą komunikację. Wzorując się trochę na standardzie szachowym tekstowej komunikacji z aplikacją konsolową UCI i jego implementacji w omawianym wcześniej silniku Stockfish zdecydowano się na podobne rozwiązanie. Zaimplementowano kilka komend tesktowych, które służą do komunikacji z silnikiem.

* Komendy wejścia (wpisywane przez komunikującego się z silnikiem, | oznacza lub a kursywa oznacza opcjonalność)
  + newgame *[white|black] [ai|human] [white|black] [ai|human]*
    - rozpoczyna nową grę (wywołuje m.in. StartGame)
    - przykłady:
    - newgame
    - newgame white ai black ai
    - newgame white human black human
    - newgame black human white ai
    - odpowiedź:  
      game started
  + printboard
    - wypisuje planszę używając notacji X dla pionów gracza czarnego i O dla gracza białego, użyteczne w celach debugowania
    - przykładowa odpowiedź:
    - XOX  
      OXOX  
      XXX  
      OOOO
  + getmoves
    - zwraca wszystkie dostępne (wolne i poprawne) ruchy
    - odpowiedź: moves: (x1 y1) (x2 y2) (x3 y3) (x4 y4) …
    - przykładowa odpowiedź:
    - moves: (1 1) (2 1) (3 1) (4 1) (1 2) (2 2) (3 2) (4 2) (1 3) (2 3) (3 3) (4 3) (1 4) (2 4) (3 4) (4 4)
  + getplayer
    - zwraca kolor gracza, do którego należy ten ruch
    - odpowiedź: black|white
  + movesleft
    - zwraca ilość ruchów, które zostały do wykonania przez obecnego gracza
    - przykładowa odpowiedź: 1
    - odpowiedź nigdy nie będzie większa od max(p,q)
  + movesmade
    - zwraca ilość ruchów wykonanych od początku rozgrywki
    - przykładowa odpowiedź: 0
    - wartość nigdy nie będzie większa niż m∙n
  + perf
    - zwraca informacje o metrykach wydajnościowych silnika
    - należy wowływać po kilku a najlepiej kilkunastu lub kilkudziesięciu (im więcej tym lepiej) rozgrywkach aby dane miały mniejszy błąd pomiarowy
    - wypisuje średni czas wygenerowania ruchu przez AI, średni czas sprawdzenia warunku wygranej i średni czas wygenerowania listy dostępnych (wolnych) ruchów
    - przykładowa odpowiedź:

average AIPlayer::GetMove() execution is 10620.1 ns

average Game::CheckWin() execution is 1237.43 ns

average Game::GetMoves() execution is 3384.86 ns

* + isready
    - używana do sprawdzenia czy silnik odpowiada
    - odpowiedź: readyok
  + info
    - wyświetla informacje o parametrach silnika
    - odpowiedź:  
      engine info: (m,n,k,p,q) *K\_OR\_MORE\_TO\_WIN|EXACTLY\_K\_TO\_WIN*
    - przykładowa odpowiedź:

engine info: (4,4,3,1,1)K\_OR\_MORE\_TO\_WIN

* + - wywołuje metodę engine\_info z parametrem true
  + makemove x y
    - obecny gracz wykonuje ruch w pole o współrzędnych x,y, czyli pole x,y zmienia kolor na kolor gracza
    - wykona się poprawnie tylko wtedy kiedy jest tura gracza i ruch jest poprawny, w innym wypadku odpowiedź z silnika będzie informowała o tym, że ruch był niepoprawny
    - przykładowe wywołanie:
    - makemove 2 3
    - przykładowe odpowiedzi:
    - poprawny ruch: move black 2 3
    - nieporawny ruch: invalid move
  + quit|exit|stop
    - kończy rozgrywkę, wyłącza silnik
    - powoduje wyłączenie aplikacji konsolowej silnika wraz ze zwróceniem kodu 0 (aplikacja zakończyła się sukcesem)
    - odpowiedź: (m,n,k,p,q)GameEngine has exited
* Komendy wyjścia (wypisywane przez silnik)
  + move black|white x y
    - może to być odpowiedź z silnika na wykonany przez człowieka ruch lub ruch gracza AI, jeżeli była jego tura
    - przykład:
    - move white 1 2
  + winner is black|white
    - pojawia się na koniec rozgrywki w przypadku wygranej jednego z graczy
  + wining line is from x1 y1 to x2 y2
    - pojawia się w przypadku wygranej
    - zawsze występuje po komendzie winner is black|white
    - informuje o współrzędnych końca i początku linii dzięki której zwycięzca spełnił warunek wygranej – ułożył k pionów swojego koloru pod rząd
    - przykład: wining line is from 4 4 to 4 1
  + draw
    - wypisywane jest przez silnik w przypadku gdy żaden z graczy nie wygrał a dalsza rozgrywka nie może być kontynuowana (bo np. cała plansza jest zapełniona)
    - oznacza remis

Implementacja głównej pętli gry poza podstawową logiką gry jak pozyskiwanie ruchów od AI, zarządzanie turami itp. zawiera właśnie obsługę komunikajcji, w tym implementacje tych komend. Poniżej przedstawiono kod źródłowy metody GameLoop, która odpowiada za to wszystko.

void Game::GameLoop(int argc, char\* argv[])

{

std::string token, cmd;

for (auto i = 1; i < argc; ++i)

cmd += std::string(argv[i]) + " ";

do

{

if (gameStarted)

while (GetMove()) { }

if (argc == 1 && !getline(std::cin, cmd)) // Block here waiting for input or EOF

cmd = "quit";

std::istringstream is(cmd);

token.clear(); // getline() could return empty or blank line

is >> std::skipws >> token;

if (token == "newgame")

{

players[Color::Black] = PlayerType::Human;

players[Color::White] = PlayerType::AI;

for (uint8\_t i = 0; is >> token; i++)

{

if (token == "black")

{

if (is >> token)

{

if (token == "ai")

players[Color::Black] = PlayerType::AI;

else if (token == "human")

players[Color::White] = PlayerType::Human;

}

}

else if (token == "white")

{

if (is >> token)

{

if (token == "ai")

players[Color::White] = PlayerType::AI;

else if (token == "human")

players[Color::White] = PlayerType::Human;

}

}

}

StartGame();

sync\_cout << "game started" << sync\_endl;

}

else if (token == "isready") sync\_cout << "readyok" << sync\_endl;

else if (token == "perf")

{

sync\_cout << "average AIPlayer::GetMove() execution is " << std::accumulate(aiGetMoveTimes.begin(), aiGetMoveTimes.end(), 0.0) / aiGetMoveTimes.size() << " ns " << sync\_endl;

sync\_cout << "average Game::CheckWin() execution is " << std::accumulate(checkGameEndTimes.begin(), checkGameEndTimes.end(), 0.0) / checkGameEndTimes.size() << " ns " << sync\_endl;

sync\_cout << "average Game::GetMoves() execution is " << std::accumulate(getMovesTimes.begin(), getMovesTimes.end(), 0.0) / getMovesTimes.size() << " ns " << sync\_endl;

}

else if (token == "printboard")

{

for (coord y = 0; y < board.Height(); y++)

{

for (coord x = 0; x < board.Width(); x++)

{

if (board.IsEmpty(x, y))

sync\_cout << " ";

else if (board.IsColor(x, y, Color::Black))

sync\_cout << "X";

else if (board.IsColor(x, y, Color::White))

sync\_cout << "O";

}

sync\_cout << sync\_endl;

}

}

else if (token == "info")

sync\_cout << "engine info: " << engine\_info(true) << sync\_endl;

else if (token == "quit"

|| token == "exit" || token == "stop")

sync\_cout << "(m,n,k,p,q)GameEngine has exited" << sync\_endl;

else if (token == "makemove" && gameStarted)

{

is >> token;

coord x = coord(atoi(token.c\_str())) - 1;

is >> token;

coord y = coord(atoi(token.c\_str())) - 1;

if (MakeMove(x, y))

{

WriteMove(x, y);

movesMade++;

if (!CheckGameEnd(x, y))

NextTurn();

}

else

sync\_cout << "invalid move" << sync\_endl;

}

else if (token == "getplayer" && gameStarted)

{

sync\_cout << (currentColor == Color::Black ? "black" : currentColor == Color::White ? "white" : "none") << sync\_endl;

}

else if (token == "getmoves" && gameStarted)

{

auto t1 = std::chrono::high\_resolution\_clock::now();

auto moves = GetMoves();

auto t2 = std::chrono::high\_resolution\_clock::now();

auto duration = std::chrono::duration\_cast<std::chrono::nanoseconds>(t2 - t1).count();

getMovesTimes.push\_back(duration);

sync\_cout << "moves:";

for (arrayIndex\_t i = 0; i < BOARD\_SIZE - movesMade; i++)

sync\_cout << " (" << std::to\_string(moves[i].x + 1) << " " << std::to\_string(moves[i].y + 1) << ")";

delete[] moves;

sync\_cout << sync\_endl;

}

else if (token == "movesleft" && gameStarted)

{

sync\_cout << movesLeft << sync\_endl;

}

else if (token == "movesmade" && gameStarted)

{

sync\_cout << movesMade << sync\_endl;

}

else if (!gameStarted)

{

sync\_cout << "game NOT started or ended, call newgame first" << sync\_endl;

}

else

sync\_cout << "Unknown command: " << cmd << sync\_endl;

}

while (token != "quit" && token != "exit" && token != "stop" && argc == 1); // Passed args have one-shot behaviour

}

Metoda jest inspirowana podobną metodą w silniku Stockfish, który jak wcześniej zauważono może być uznany za de facto standard dla silników gier logicznych z racji swojej jakości. Większość kodu obsługującego konkretne polecenia jest bardzo prosta, więc nie ma czego tutaj omawiać. Należy jednak zauważyć, że część logiki, która mogłaby być oddelegowana do innych klas lub przynajmniej do jakichś metod klasy Game ozostała z powodu braku czasu w metodzie obsługującej polecenia. Szczególnie istotne jest choćby obsługiwanie parametrów do komendy newgame, które ustawiają wielkości opisujące typ graczy w tablicy players. Jest to szczególnie istotne gdyż jest to robione przed wywołaniem metody StartGame, a jest to jakby część jej odpowiedzialności. Po prostu tak było prościej a ograniczenia czasowe nie pozwliły na dopracowanie tego. Należy również pamiętać, że każda zmiana kodu na późnych etapach jego wytwarzania może być bardzo kosztowna w przypadku jakby wprowadziła nowe błędy.

W komunikacji istotną rolę odgrywa metoda engine\_info, która zwraca informacje o parametrach silnika. Może to być niezbędna np. do wyrysowania prawdiłowej planszy w aplikacji GUI lub poznania ograniczeń dla wielkości współrzędnych w aplikacji testującej.

std::string Game::engine\_info(bool b)

{

if (b)

{

auto ret = "(" + std::to\_string(M) + "," + std::to\_string(N) + "," + std::to\_string(K) + "," + std::to\_string(P) + "," + std::to\_string(Q) + ")";

#if defined(K\_OR\_MORE\_TO\_WIN)

ret += "K\_OR\_MORE\_TO\_WIN";

#elif defined(EXACTLY\_K\_TO\_WIN)

ret += "EXACTLY\_K\_TO\_WIN";

#endif

return ret;

}

else

return "(m,n,k,p,q)GameEngine v1.0.0 by Pawel Troka";

}

Widać, że dla parametru true metoda zwraca dokładne wielkości parametrów (m,n,k,p,q,) i warunku wygranej.

Ważne też może być pobranie dostępnych ruchów. Szczególnie w testowaniu wygodnie byłoby pobrać listę dostępnych ruchów i dopiero z nich wybrać. Metoda GetMoves wywoływana komendą getmoves iteruje po całej planszy i zwraca tylko ruchy na puste pola. Dzięki trzymaniu ilości wykonanych ruchów od początku rozgrywki w zmiennej movesMade można łatwo policzyć, że wolnych ruchów jest m∙n – movesMade – co ułatwia alokację pamięci na tablicę z wolnymi ruchami.

Move\* Game::GetMoves() const

{

auto moves = new Move[BOARD\_SIZE - movesMade];

auto i = 0;

for (coord y = 0; y < board.Height(); y++)

for (coord x = 0; x < board.Width(); x++)

if (board.IsEmpty(x, y))

{

Move m;

m.x = x;

m.y = y;

moves[i++] = m;

}

return moves;

}

Jeżeli gracz decyduje się na wykonanie ruchu komendą makemove to wywoływana jest metoda MakeMove. Wykona ona ruch jednak tyko wtedy kiedy jest on poprawny – na co daje odpowiedź metoda IsValidMove.

inline bool Game::IsValidMove(coord x, coord y) const

{

return board.IsEmpty(x, y) && players[currentColor] == PlayerType::Human && x < N && y < M && movesLeft > 0;

}

bool Game::MakeMove(coord x, coord y)

{

if (IsValidMove(x, y))

{

board.PlacePiece(x, y, currentColor == Color::Black);

return true;

}

return false;

}

Metoda IsValidMove jest inline’owana z przyczyn wydajnościowych. Sprawdza ona czy pole jest wolne, czy gracz obecny to człowiek, czy graczowi pozostał przynajmniej jeden ruch i czy ruch jest w granicach planszy. Tylko po spełnieniu tych wszystkich warunków ruch jest poprawny i może zostać umieszczony na planszy. W odpowiedzi na komendę makemove jeżeli MakeMove zwróciło prawdę to jest jeszcze zwiększana ilość wykonanych ruchów, wypisywany jest ruch jako odpowiedź silnika metodę WriteMove i jeżeli gra się nie zakończyła to wołana jest następna tura. Metodę wypisującą ruch jako odpowiedź silnika zaprezentowano poniżej. W innym wypadku wypisywany jest komunikat invalid move.

void Game::WriteMove(coord x, coord y) const

{

sync\_cout << "move " << (currentColor == Color::Black ? "black " : "white ") << std::to\_string(x + 1) << " " << std::to\_string(y + 1) << sync\_endl;

}

Dla łatwiejsze notacji dla zwykłych ludzi (nie-programistów) współrzędne na zewnątrz zaczynają się od 1,1 – podczas gdy w wewnętrz silnika od 0,0. Wymaga to skromnej konwersji typu +1 lub -1 jak widać powyżej przy wypisywaniu lub wczytywaniu.

Omawione w poprzednim akapicie metody dotyczyły gracza będącego człowiekiem, podobne metody występują dla gracza AI. Różnica jest m.in. taka, że analogiczna dla metody MakeMove metoda GetMove jest wywoływana za każdym razem w pętli GameLoop tak długo jak długo zwraca true – czyli tak długo jak wykonuje kolejne ruchy. Poniżej przedstawiono implementację metody GetMove().

bool Game::GetMove()

{

if (players[currentColor] == PlayerType::AI && movesLeft > 0 && gameStarted)

{

auto t1 = std::chrono::high\_resolution\_clock::now();

auto aiMove = aiPlayer.GetMove();

board.PlacePiece(aiMove.x, aiMove.y, currentColor == Color::Black);

auto t2 = std::chrono::high\_resolution\_clock::now();

auto duration = std::chrono::duration\_cast<std::chrono::nanoseconds>(t2 - t1).count();

aiGetMoveTimes.push\_back(duration);

WriteMove(aiMove.x, aiMove.y);

movesMade++;

if (!CheckGameEnd(aiMove.x, aiMove.y))

NextTurn();

return true;

}

return false;

}

Poza sprawdzeniem warunku czy AI może wykonać obecny ruch kluczowe jest tutaj wywołanie metody GetMove na obiekcie aiPlayer, które zwraca poprawny, wygenerowany przez gracza AI ruch. Dodatkowo mierzony jest w nanosekundach czas tego wywołania z użyciem high\_resolution\_clock, który pod Windowsem korzysta z API QueryPerformanceCounter [76][77], co oznacza, że dokładność pomiaru typowo powinna być lepsza niż 1µs. Podobnie jak w przypadku gracza-człowieka równie tutaj ruch jest wypisywany na konsolę, ilość dokonanych ruchów jest inkrementowana i jeżeli gra się jeszcze nie skończyła to wołana jest następna tura.

Metoda NexTurn() ustawiająca stan gry na następną turę jest więc kluczowa dla obu opisywanych wcześniej przypadków. Jednocześnie jest stosunkowo prosta ale na tyle przejrzysta i wygodna w użyciu, że wydaje się upraszczać logikę gry.

void Game::NextTurn()

{

movesLeft--;

if (movesLeft <= 0)

{

if (currentColor == Color::Black)

currentColor = Color::White;

else

currentColor = Color::Black;

movesLeft = P;

}

}

Jak możnaby się domyśleć najpierw zmniejszana jest liczba ruchów, które pozostały. Jeżeli ejdnak po zmniejszeniu liczby pozostały ruchów osiągnie ona wartość 0 to należy przełączyć kolor na przeciwnego gracza. Jeżeli był czarny to teraz kolej białego i vice versa. W obu przypadkach ilość pozostały ruchów ustawiana jest teraz na p. Piszą to w taki sposób, wartości q używamy jedynie w metodzie StartGame do ustawienia movesLeft na Q. Potem po każdej pełnej turze zgodnie z wymogami gier z rodziny (m,n,k,p,q) ustawiamy wartość movesLeft na p.

Nie zawsze jednak poprawny ruch AI czy też człowieka wywołuje następną turę. Przed jej wywołaniem sprawdzany jest warunek końca gry. Efektywnie każdy ruch może zakończyć grę, dlatego po każdym poprawnym ruchu jest wywoływana metoda CheckGameEnd i tylko w przypadku, gdy zwróci on false gra przechodzi do następnej tury. Poniżej implementacja tejże metody.

bool Game::CheckGameEnd(coord x, coord y)

{

coord x1, x2, y1, y2;

auto t1 = std::chrono::high\_resolution\_clock::now();

auto isWin = CheckWin(x, y, x1, y1, x2, y2);

auto t2 = std::chrono::high\_resolution\_clock::now();

auto duration = std::chrono::duration\_cast<std::chrono::nanoseconds>(t2 - t1).count();

checkGameEndTimes.push\_back(duration);

if (isWin)

{

sync\_cout << "winner is " << (currentColor == Color::Black ? "black" : "white") << sync\_endl;

sync\_cout << "wining line is from " << std::to\_string(x1 + 1) << " " << std::to\_string(y1 + 1) << " to " << std::to\_string(x2 + 1) << " " << std::to\_string(y2 + 1) << sync\_endl;

gameStarted = false;

return true;

}

else if (movesMade == BOARD\_SIZE)

{

sync\_cout << "draw" << sync\_endl;

gameStarted = false;

return true;

}

return false;

}

Na podobną modę jak w poprzednich przypadka mierzona jest wydajność, tym razem dla wywołania CheckWin – sprawdzającego czy któryś z graczy wygrał. Oczywiście w przypadku wygranej wypisywane są odpowiednie komunikaty ale to nie jedyny przypadek w którym gra ulega zakończeniu. W innym wypadku, jeżeli nie została stwierdzona wygrana ale zostało wykonany m∙n ruchów gra kończy się remisem bo cała plansza jest zajęta. W pozostałych przypadkach gra się nie zakończyła.

Została do wyjaśnienia metoda sprawdzająca czy któryś z graczy wygrał – metoda CheckWin. Oczywiście w praktyce sprawdzamy czy wygrał gracz, który właśnie wykonał ruch – sprawdzamy dla koloru currentColor – sprawdzanie dla obu kolorów byłoby niepotrzebne gdyż sytuacja dla koloru poprzedniego nie uległa zmianie od poprzedniego sprawdzenia. Metoda została zaprezentowana poniżej.

bool Game::CheckWin(coord x, coord y, coord& x1, coord& y1, coord& x2, coord& y2) const

{

uint16\_t c1, c2;

char xs[] = {1, 1, 0, -1}, ys[] = {0, 1, 1, 1};

if (board.IsEmpty(x, y))

return false;

for (char i = 0; i < 4; i++)

{

c1 = board.CountPieces(x, y, currentColor, xs[i], ys[i], nullptr);

c2 = board.CountPieces(x, y, currentColor, -xs[i], -ys[i], nullptr);

#if defined(K\_OR\_MORE\_TO\_WIN)

if (c1 + c2 - 1 >= K)

#elif defined(EXACTLY\_K\_TO\_WIN)

if (c1 + c2 - 1 == K)

#endif

{

x1 = coord(x + xs[i] \* (c1 - 1));

y1 = coord(y + ys[i] \* (c1 - 1));

x2 = coord(x - xs[i] \* (c2 - 1));

y2 = coord(y - ys[i] \* (c2 - 1));

return true;

}

}

return false;

}

Ustawiamy przesunięcia xs i ys – czyli kierunki w których będziemy szukać k pionów obecnego koloru pod rząd. Oczywiście jeżeli miejsce dla którego sprawdzamy jest puste to nie można stwierdzić wygranej. Należy tutaj nadmienić, że sprawdzamy wygranej zawsze dla świeżo wykonanego ruchu czyli dla współrzędnych x,y. W głównej pętli metody CheckWin obliczamy ilość wystąpień obecnego koloru pod rząd w danym kierunku jak i przeciwnym (zmienne c1 i c2). Ich suma pomniejszona o 1 (bo dwa razy liczymy kolor z właśnie wykonanego ruchu) to ilość danego koloru pod rząd. Zależnie czy jest to silnik typu dokładnie k pod rząd czy dopuszczamy więcej niż k sprawdzamy odpowiednią instrukcję warunkową. Jeżeli zwraca ona prawdę do wyznaczamy współrzędne linii wygrywającej z prostych matematycznych zależności i zapisujemy je do przekazanych przez referencję zmiennych x1,x2,y1,y2. Zwracamy wtedy true. Gdy po sprawdzeniu wszystkich możliwych przesunięć i nie stwierdzeniu w żadnym kierunku wymaganej liczby wystąpień pod rząd danego koloru zwracamy po prostu false – nikt jeszcze nie wygrał. Do obliczania wystąpie pod rząd koloru używamy metody planszy CountPieces omawianej wcześniej 0 i przekazujemy nullptr jako wskaźnik na Color (parameter breakingColor) bo nie ineteresuje nas jaki kolor złamał sekwencję. Metoda jest reimplementacją podobnej metody z silnika Connect-k, po to aby możnabyło łatwo w przyszłości porównanywać wydajność między silnikami.

### Klasa AIPlayer – proste AI zwracające poprawne ruchy

W związku z założeniem, że niniejsza praca nie powinna się skupiać na sztcuznej inteligencji, klasa AIPlayer jest stosunkowo prosta. Algorytm AI jest analogiczny do algorytmu ai\_adjacent z silnika Connectk-k co umożliwiłoby w przyszłości porównanie wydajności. Poniżej przedstawiono definicję klasy.

class AIPlayer

{

public:

AIPlayer(const Board& board);

~AIPlayer();

Move GetMove() const;

private:

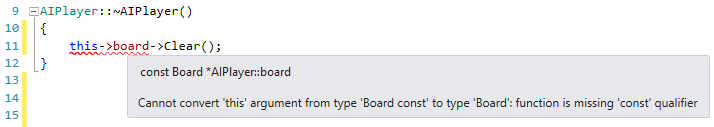
bool IsAdjacent(coord x, coord y) const;

Random random;

const Board\* board;

};

Jak widać klasa zawiera konstruktor przyjmujący referencję na planszę jak i pole będące wskaźnikiem na obiekt planszy. Aby klasa AIPlayer była w stanie w każdej turze wyznaczyć poprawny ruch musi mieć podgląd na aktualną wersję planszy. Jednak żeby w swoim działaniu AI nie zmieniało planszy (jest to odpowiedzialność klasy Game, jedyna odpowiedzialność klasy AIPlayer to generowanie poprawnych ruchów) plansza jest const. Oznacza to, że AIPlayer może wołać na board tylko metody, które są też const i nie może modyfikować pól obiektu board (chyba, że są mutable) [71][72]. Możliwość takiego zadeklarowania pól i metod bardzo zabezpiecza kod przed nieoczekiwanymi błędami programisty. Gdyby przykładowo w destruktorze AIPlayer chciano wywołać metodę, która czyści planszę oznaczałoby to błąd kompilatora.



Rysunek 3.18. Słówko kluczowe const dla wskaźnika na planszę zabezpiecza klasę AIPlayer przed niepożądaną modyfikacją planszy

Poniżej implementacja konstruktora.

AIPlayer::AIPlayer(const Board& board) : random()

{

this->board = &board;

}

Wywoływany jest tutaj również konstruktor obiektu random, który ma służyć klasie jako generator liczb pseudolowosywch. Oczywiście możnaby przekazywać planszę jako const Board& za każdym razem do metody GetMove – ale to rozwiązanie jest tańsze obliczeniowo bo przekazujemy ją tylko raz a potem korzystamy ze wskaźnika.

Klasa Random z kolei została tak zaprojektowana aby była szybsza od zwykłego wywołania rand(). Wykorzystano tutaj implementację fastrand(), która jest przynajmniej dwa razy szybsza [73].

class Random

{

public:

Random();

size\_t GetValue(size\_t min, size\_t max) const;

~Random();

private:

mutable size\_t g\_seed;

inline size\_t fastrand() const

{

g\_seed = 214013 \* g\_seed + 2531011;

return (g\_seed >> 16) & 0x7FFF;

}

};

Gdzie implementacje GetValue i konstruktora są trywialne.

Random::Random()

{

g\_seed = std::time(nullptr);

}

size\_t Random::GetValue(size\_t min, size\_t max) const

{

return (min + fastrand()) % max;

}

Należy tutaj zauważyć, że pole g\_seed zostało zadeklarowane jako mutable. Aby metody korzystające z tej implementacji klasy Random mogły być const metoda GetValue również musi być const. Jednak zmienia ona wartość pola g\_seed więc bez słówka mutable nie mogłaby być const. Możnaby zarzucić, że g\_seed to stan klasy Random więc zmieniając jej wartość zmieniamy stan i choćby metoda GetValue nie powinna być const. Jednak z punktu widzenia logiki biznesowej odpowiedzialnością klasy Random jest generowanie możliwie najbardziej losowych liczb całkowitych. Z punktu widzenia logiki biznesowej klasa Random nie ma więc stanu, w podobny sposób jak używanie mutable do wewnętrznych liczników klasy nie ma znaczenia z punktu widzenia stałości stanu klasy widocznego na zewnątrz klasy [74][75].

Najważniejszą metodą klasy AIPlayer jest GetMove, zwracające poprawne ruchu po wywołaniu. Implementacja jest inspirowana analogiczną metodą z silnika Connect-k, dlatego też może ona się wydawać nieoptymalna. Zdecydowano tak po to aby mieć w przyszłości możliwość uczcciwego porównania wydajnościowego.

Move AIPlayer::GetMove() const

{

Move move;

std::vector<Move> empties;

for (move.y = 0; move.y < board->Height(); move.y++)

for (move.x = 0; move.x < board->Width(); move.x++)

if (IsAdjacent(move.x, move.y))

empties.push\_back(move);

if (empties.empty())

{

move.y = board->Height() / 2;

move.x = board->Width() / 2;

return move;

}

auto index = random.GetValue(0, empties.size());//rand() % empties.size();

return empties[index];

}

Najpierw znajdowane są wszystkie puste pola na planszy, które spełniają warunek sąsiadowania z jakimkolwiek zajętym polem (wywołanie metody IsAdjacent). Jeżeli nie zostały znalezione żadne takie pola to wykonywany jest ruch w centrum planszy (oznacza to, że ruch jest tak naprawdę pierwszym ruchem – plansza jest pusta). Jeżeli znalezione zostały jakieś pola spełniające ten warunek to zostaje wybrane jedno, losowe pole , które zwracane jest jako wybrany ruch. Jak można się domyslec duże znaczenie ma tutaj metoda IsAdjacent, która w przyszłości mogłaby być zastąpiona bardziej złożoną metodą obliczającą wagi dla każdego ruchu. Poniżej przedstawiono metodę określającą czy dane pole jest puste i czy sąsiaduje z przynajmniej jednym pole niepustym.

bool AIPlayer::IsAdjacent(coord x, coord y) const

{

if (!this->board->IsEmpty(x, y))

return false;

for (char dy = -1; dy < 2; dy++)

for (char dx = -1; dx < 2; dx++)

{

if (dx == 0 && dy == 0)

continue;

Color breakingColor;

auto count = board->CountPieces(x, y, Color::None, dx, dy, &breakingColor);

if (count < 2 && breakingColor != Color::None)

return true;

}

return false;

}

Po pierwsze więc pole musi być puste, to jest oczywiste. Następnie metoda iteruje po przesunięciach dx,dy wokół pola w taki sposób, że dotyczą one sąsiadujących mu pól. Dla każdego z nich wywoływana jest metoda planszy CountPieces zliczająca ilość pustych pól w kierunku dx,dy od pola o współrzędnych x,y. Jeżeli wystąpiło tylko jedno puste pole (czyli to o współrzędnych x,y) i przerywający sekwencję kolor nie odpowiadał kolorowi pola pustego (czyli był biały lub czarny) to owszem pole x,y sąsiaduje z niepustym polem. Impelementacja może wydawać się udziwniona ale po raz kolejny jest inspirowana silnikiem Connect-k a poza tym umożliwia ponowne użycie metody CountPieces.

## Biblioteka ułatwiająca współpracę z silnikiem – (m,n,k,p,q)EngineWrapper

Z kilku powodów najlepszym rozwiązaniem problemu współpracy z silnikami okazało się napisanie biblioteki-wrappera dla środowiska .NET. Zdecydowano się na takie rozwiązanie m.in. po to aby zapewnić ujednoliconą współpracę z wygenerowanym silnikiem dla wszystkich aplikacji napisanych w .NET. Z racji, że autor preferuje pisanie programów w języku C# - każda kolejna aplikacja czy to GUI, czy tester czy omoże jeszcze coś innego współpracującego z silnikiem napisanym w C++ będzie korzystać ze środowiska .NET. Duplikowaniem kodu błoby więc pisanie w każdym z tych programów fragmentów do kooperowania z natywnym silnikiem – rozpoznawania jego komend itp. Możnaby jednak zarzucić, że rozwiązanie to nie jest optymalne – przecież jeżeli potrzebujemy biblioteki współpracującej to można było od razu napisać silnik jako bibliotekę C++ i używać p/invoke. Owszem wrapper byłby wtedy znacznie cieńszy i prostszy ale jednocześnie silniki nie byłyby na tyle mutiplatformowe jak są w przypadku bycia aplikacjami działającymi w trybie tekstowym na zasadzie komunikatów.

Głównymi zadaniami tejże biblioteki są przetwarzanie i nadawanie komunikatów tekstowych z i do silnika. Poza tym potrzebne są też takie funkcjonalności jak uruchamianie i zamykanie silnika, w tym ukrywanie tego, że on działa w tle. Grając w aplikację gui czy robiąc testy niekoniecznie przecież chcemy widzieć cały input i output aplikacji konsolowej z dodatkową możliwością niechcącego jej wyłączenia.

### Klasa ProcessInBackground

Z racji motywacji podanej wcześniej autor stwierdził, że po pierwsze przydałaby się klasa, która uruchamia jakiś process (np. silnik gry) ale ukrywa jego działanie przed użytkownikiem. W środowisku .NET jest dedykowana klasa Process służaca do zarządzania procesami – ich uruchamianie, zatrzymywanie, ustawianie parametrów rozruchowych i podobne rzeczy są wyeksponowane w wygodnym API.

Domyślnie jednak aplikacja w ten sposób uruchomiona będzie widoczna dla użytkownika z możliwością jej wył ączenia – co może być niebezpieczne. Napisana dla celów tej pracy klasa ProcessInBackground ukrywa przed użytkownikiem wszelkie znaki działania aplikacji w tle. Kluczowe znaczenie w tym ma pole \_baseStartInfo przedstawione wraz z innymi polami klasy poniżej.

private readonly ProcessStartInfo \_baseStartInfo = new ProcessStartInfo

{

UseShellExecute = false,

RedirectStandardOutput = true,

RedirectStandardError = true,

CreateNoWindow = true,

WindowStyle = ProcessWindowStyle.Hidden

};

private readonly bool \_input;

private readonly Process \_process;

Jak pokazano powyżej ustawiamy takie wartości propercji klasy ProcessStartInfo aby ukryć działanie aplikacji przed użytkownikiem. Istotne są też flagi do przekierowania standardowego wyjścia i standardowego wyjścia błędu – ponieważ chcemy w bibliotece mieć dostęp do zwracanych porzez uruchomiony process komunikatów. Poza tym przechowujemy również sam process jak i flagę \_input oznaczającą czy interesuje nas dalsza interakcja z nim (po jego uruchomieniu).

Bardzo ważny jest konstruktor – tworzy klasę procesu oraz ustawia przekierowanie standardowego wyjścia i wyjścia błędu dla niego.

public ProcessInBackground(string filename, string arguments, Action<string> callback, bool input)

{

\_input = input;

\_baseStartInfo.FileName = filename;

\_baseStartInfo.Arguments = arguments;

\_baseStartInfo.RedirectStandardInput = input;

\_process = new Process {StartInfo = \_baseStartInfo};

\_process.OutputDataReceived += (o, e) => callback?.Invoke(e.Data);

\_process.ErrorDataReceived += (o, e) => callback?.Invoke(e.Data);

}

Kontrola nad wyjściem oddawana jest parametrowi będącemu delegatem callback – ale jednoczesnie dopuszcza się jego wartość równą null oznaczającą tak naprawdę ignorowanie wyjścia. Wyjście i wyjście błędu są przekierowywane na wywołanie delegata callback.

Proces oraz przekierowania jego strumieni są tworzone w konstruktorze. Ale taki process jeszcze nie działa. Uruchamia go dopiero metoda Run. Wewnątrz tej meotdy znajduje się przede wszystkim wywołanie metody start na obiekcie klasy Process I rozpoczęcie czytania/przekierowywwania wyjścia z procesu. Ważne jest też to, że jeżeli nie inetersuje nas dwukierunkowa interakcja z procesem (flaga \_input ustawiona na false – rezygnujemy z wysyłania komunikatów do procesu) to process uruchamiany jest synchronicznie. Oznacza to, że w taki przypadku czekamy na niego aż skończy swoje działanie.

public void Run()

{

\_process.Start();

\_process.BeginOutputReadLine();

\_process.BeginErrorReadLine();

if (!\_input)

\_process.WaitForExit();

}

Samo uruchomienie procesu to jednak w przypadku aplikacji silnika dopiero początek – kluczowe jest wysyłanie komunikatów. Odbieranie komunikatów załatwiane jest przez przekazywany w konstruktorze delegate. Do wysyłania zdefiniowano bardzo prostą metodę korzystającą z wyeksponowaneo, przez Process, pod propercją StandardInput, obiektu StreamWriter.

public void Send(string cmd)

{

\_process.StandardInput.WriteLine(cmd);

}

Jak można zauważyć klasa ProcessInBackground jest niewzykle prosta ale przy tym, przynajmniej dla celów tej pracy magisterskiej – również niezwykle użyteczna.

### Klasa EngineParameters i wyliczenie WinCondition

EngineParameters implementuje interfejs INotifyPropertyChanged, który jest niezbędny aby można było wykonać binding (nie tylko w WPF-ie ale w całym środowisku .NET). Bez zastosowania kontenerów IoC tworzy to trochę nadmiarowy kod [65], ale w związku ze wspomnianym wcześniej „rozbiciem na projekty” można sobie na to przynajmniej na razie pozwolić. Poniżej zaprezentowano fragment klasy EngineParameters aby zobrazować nieco idee przechowywwanych parametrów.

public class EngineParameters : INotifyPropertyChanged, IEquatable<EngineParameters>

{

private ulong \_k;

private ulong \_m;

private ulong \_n;

private ulong \_p;

private ulong \_q;

private WinCondition \_winCondition;

public EngineParameters()

{

}

public EngineParameters(ulong m, ulong n, ulong k, ulong p, ulong q, WinCondition w)

{

M = m;

N = n;

K = k;

P = p;

Q = q;

WinCondition = w;

}

public ulong M

{

get { return \_m; }

set

{

\_m = value;

OnPropertyChanged();

}

}

Parametry do generacji silnika są przechowywane jako zmienne prywatne ale eksponowane na zewnątrz jako publiczne właściwości – tak aby każda zmiana przez property wywołała metodę OnPropertyChanged(), która wywołuje event PropertyChanged z INotifyPropertyChanged (o ile przynajmniej jeden obiekt subskrybował do tego eventu)

protected virtual void OnPropertyChanged([CallerMemberName] string propertyName = null)

{

PropertyChanged?.Invoke(this, new PropertyChangedEventArgs(propertyName));

}

Jak widać wykorzystano też atrybut [CallerMemberName], który umożliwia wywołanie metody bez parametru – jako parametr będzie dostępna wtedy nazwa metody/własności w której dokonano wywołania.

W związku z tym, że jeżeli jest plansza jest przynajmniej w jednym rozmiarze (n lub m) większa od ilości wymaganych kamieni pod rząd (k), istnieje możliwość dwóch warunków wygranej wprowadzono to jako dodatkowy parametr \_winCondition. Typ WinCondition to prosty enum.

public enum WinCondition

{

[Description("exactly k-in-a-row")]

// ReSharper disable once InconsistentNaming

EXACTLY\_K\_TO\_WIN,

[Description("k-in-a-row or more")]

// ReSharper disable once InconsistentNaming

K\_OR\_MORE\_TO\_WIN

}

Pierwsza wartość oznacz, że jest potrzebne dokładnie k kamieni jednego koloru pod rząd żeby wygrać. W takiej sytuacji k+1 lub więcej nie oznacza wygranej. Druga wartość daje wygraną we wszystkich przypadkach gdy pod rząd jest k lub więcej kamieni tego samego koloru. Wykorzystano to m.in. do stworzenia dwóch wersji Gomoku (freestyle i standard) [34].

W związku z powyższym, parametr ten może mieć znaczenie lub nie – zależy to od rozmiaru planszy. Dlatego w metodzie przeciążonej ToString nie zawsze go wypisujemy.

public override string ToString()

{

var ret = $@"({M},{N},{K},{P},{Q})GameEngine";

if (Math.Max(M, N) > K)

{

ret += $"\_{WinCondition}";

}

return ret;

}

Jak widać dla prostoty kodu zastosowano też stosunkowo nowy feature języka C# 6.0 jaim jest interpolacja stringów [66]. Dopisywany jest również fragment GameEngine, głównie z powodów identyfikacyjnych – wywołanie ToString na obiekcie klasy EngineParameters jest używane do wielu celów w różnych obszarach projektu co będzie widoczne w kolejnych rozdziałach.

Kluczową częścią wrappera silników jest interpretowanie komunikatów tekstowych z silnika gry – jako, że generowane silniki są aplikacjami konsolowymi i pracują w trybie tekstowym. W związku z tym należy gdzieś umieścić parsowanie części tekstowych na obiekty biznesowe. Wzorując się nieco na rozwiązaniach z samego framewoka .NET, gdzie np. typy liczbowe jak int mają metody TryParse zwracające wartość logiczną reprezentującą sukces procesu parsowania, zastosowano podobne rozwiązania. Klasa EngineParameters ma również metodę TryParse, której ciało pokazano poniżej.

public static bool TryParse(string str, out EngineParameters engineParameters)

{

engineParameters = new EngineParameters();

var match = EngineParametersRegex.Match(str);

if (!match.Success)

return false;

engineParameters.M = ulong.Parse(match.Groups[1].Value);

engineParameters.N = ulong.Parse(match.Groups[2].Value);

engineParameters.K = ulong.Parse(match.Groups[3].Value);

engineParameters.P = ulong.Parse(match.Groups[4].Value);

engineParameters.Q = ulong.Parse(match.Groups[5].Value);

engineParameters.WinCondition =

match.Groups[6].Value.ToLowerInvariant().Contains("EXACTLY\_K\_TO\_WIN".ToLowerInvariant())

? WinCondition.EXACTLY\_K\_TO\_WIN

: WinCondition.K\_OR\_MORE\_TO\_WIN;

return true;

}

Metoda korzysta z wyrażenia regularnego – jeśli do niego nie pasuje to od razu może zwrócić false, parametr przekazywany przez out w tym przypadku nie ma żadnego znaczenia – nie powinien być używany przez wołającego metodę. Jeżeli jednak proces dopasowywania do wyrażenia regularnego zakończył się sukcesem to z zgodnie z wyrażeniem kolejne jego grupy przechwytujące są parsowane jako liczby typu ulong odpowiadające kolejnym parametrom silnika. Na koniec sprawdzone jest zawieranie warunku wygranej o którym wspomniano już wcześniej. Dopuszcza się napisanie go w dowolnym rozmiarze literek ale musi być z przedziału dwóch wartości. Niżej zaprezentowane wyrażenie regularne używane w metodzie TryParse pokazuje jak mniej więcej łańcuch znaków informujący o parametrach silnika powinien wyglądać.

private static readonly Regex EngineParametersRegex =

new Regex(

@"\s\*\(\s\*(\d+)\s\*,\s\*(\d+)\s\*,\s\*(\d+)\s\*,\s\*(\d+)\s\*,\s\*(\d+)\s\*\)\s\*\_?\s\*(EXACTLY\_K\_TO\_WIN|K\_OR\_MORE\_TO\_WIN)?",

RegexOptions.IgnoreCase | RegexOptions.Compiled);

Osoba zaznajomiona ze składnią wyrażeń regularnych nie powinna mieć większych problemów ze zrozumieniem tego wyrażenia. Dopuszczamy wszędzie dowolną ilość spacji ale wymagamy kolejne parametrey m,n,k,p,q wymienione w nawiasie i po sobie. Warunek wygranej może być oddzielony od nawiasów z liczbami być oddzielony połogą „\_”. Dopuszcza się tylko dwie jego wartości i słusznie bo nie za bardzo miałaby sens sytuacja gdyby do wygranej mogło doprowadzić k lub mniej kamieni pod rząd. Dodatkowo wyrażenie jest skompilowane (co oznacza trochę dłuższe uruchamianie programu ale szybsze działanie) i niezależne od wielkości liter.

Aby klasa mogła być sensownie używana jako struktura danych należy jeszcze przeciążyć metody GetHashCode i Equals. Domyślnie obiekty klasy są porównywane w C# po referencjach, oznacza to, że dwa obiekty o takiej samej wartości pól nie są sobie równe, chyba, że są tym samym obiektem (tą samą instancją, tym samym miejscem w pamięci). Ze względu na typowy charakter „pojemnika na dane” klasy EngineParameters i użycie jej w kolekcjach z wyszukiwaniem, usuwaniem itp. trzeba zaimplementować interfejs IEquatable<EngineParameters>.

public bool Equals(EngineParameters other)

{

if (ReferenceEquals(null, other)) return false;

if (ReferenceEquals(this, other)) return true;

return \_m == other.\_m && \_n == other.\_n && \_k == other.\_k && \_p == other.\_p && \_q == other.\_q &&

\_winCondition == other.\_winCondition;

}

public override bool Equals(object obj)

{

if (ReferenceEquals(null, obj)) return false;

if (ReferenceEquals(this, obj)) return true;

if (obj.GetType() != GetType()) return false;

return Equals((EngineParameters) obj);

}

Metody zostały wygenerowane przy użyciu narzędzia ReSharper ale tak naprawdę są bardzo proste i „z ręki” zostałyby napisane tak samo. Pierwsza z nich będzie wołana w np kolekcjach generycznych, porównuje ona bowiem ten obiekt klasy EngineParameters do innego obiektu tej klasy. Są one równe wtedy gdy są tym samym obiektem (ReferenceEquals(this, other) domyślne zachowanie w C#) i gdy mają wszystkie ineteresujące nas pola takie same - (m,n,k,p,q) i warunek wygranej. Różne będą we wszystkich pozostałych przypadkach jak i wtedy, gdy do instancji tego obiektu będzie porównywany null – co jest jednocześnie zaleceniem Microsoftu dotyczącyc implementacji interfejsu IEquatable. Druga wersja metody – porównanie z object jest specjalnie dla kolekcji z czasów .NET 1.1 i starszych – czyli sprzed ery generyków. Kolekcje tamte przechowywały po prostu object, więc porównanie będzie z object. Zachowuje się ona dokładnie tak jak poprzednia, ale dodatkowo w przypadku gdy porównuje się obiekt typu EngineParameters z obiektem innego typu z góry zwraca false. Jeżeli oba obiekty są instancjami klasy EngineParameters to porównanie odbywa się zgodnie z wcześniej omawianą metodą.

Dla kolekcji hashowanych, takich jak słownik czy tablica hashująca potrzebna jest jeszcze metoda GetHashCode.Wyegenrowana przez ReSharper metoda przeciążona może wyglądać całkiem ciekawie na pierwszy rzut oka.

public override int GetHashCode()

{

unchecked

{

var hashCode = \_m.GetHashCode();

hashCode = (hashCode**\***397) ^ \_n.GetHashCode();

hashCode = (hashCode**\***397) ^ \_k.GetHashCode();

hashCode = (hashCode**\***397) ^ \_p.GetHashCode();

hashCode = (hashCode**\***397) ^ \_q.GetHashCode();

hashCode = (hashCode**\***397) ^ (int) \_winCondition;

return hashCode;

}

}

W rzeczywistości jest dosyć podobna do Equals – przechodzimy po wszystkich interesujących nas polach i xor-ujemy ich hashe. Z małym zastrzeżeniem, że dla enuma bierzemy jego wartość i dla kolejnych pól po pierwszym bierzemy mnożnik \*397. Zespół ReSharpera zapewne testował różne parametry i ich wpływ na prawdopodobieństwo wystąpienia kolizji i ta wartość musiała być dosyć dobra. Należy też zauważyć, że wyliczenie haszkodu znajduje się w bloku unckecked. Blok ten zapobiega sprawdzaniu czy wystąpiło przepełnienie (overflow). Mnożenie i xorowanie kolejnych wartości może doprowadzić do wyjścia poza zakres zmiennej typu int – w zależności od ustawień środowiska .NET taka sytuacja może doprowadzić do rzucenia wyjątku (domyślnie nie wyrzuca wyjątku) – słówko unchecked jest tutaj po to aby wyjątek się nie pojawił [67][68]. Poza tym umieszczenie tego w bloku unchecked oznajmia dodatkowo innemu programiście, że autor wiedział co robi – tutaj może wystąpić overflow ale to dobrze, bo haszkod może mieć dowolną wartość (jedynie ważne żeby nie dochodziło do zbyt częstych kolizji).

### Klasa PerformanceInformation i struktura ValueWithUnit

W związku z koniecznością pomiaru wydajności silnika wynikającą z celów nieniejszej pracy dyplomowej należało po stronie biblioteki współpracującej zaimplementować logikę dla rozpoznawania i przechowywania informacji o wydajności silnika (odpowiedzi silnika na komendę „perf”). Jednym z problemów jest to, że wartości te pojawiają się z jednostką czasową i może ich być kilka. Problem związany z kilkoma metrykami wydajnościwymi rozwiązano w tej wersji biblioteki w sposób trywialny – opierając się o wiedzy na temat generowanych silników przyjęto trzy propercje reprezentujące trzy mierzone czasy. Są to średni czas wygenerowania ruchu przez AI, średni czas sprawdzenia czy któryś z graczy wygrał grę po danym ruchu i średni czas wygenerowania listy dostępnych (wolnych) ruchów. Właściwości te będące znajdujące się w klasie PerformanceInformation pokazano poniżej.

public ValueWithUnit AverageAiGetMoveExecution { get; set; }

public ValueWithUnit AverageCheckWinExecution { get; set; }

public ValueWithUnit AverageGetMovesExecution { get; set; }

Jak można się domyśleć problem z przechowywaniem jednostek został rozwiązany przez implementację struktury ValueWithUnit – która jest typem każdej z trzech metryk. Kod struktury ValueWithUnit wklejono poniżej.

public struct ValueWithUnit

{

public ValueWithUnit(double value, string unit)

{

Value = value;

Unit = unit;

}

public double Value { get; }

public string Unit { get; }

public override string ToString()

{

return $"{Value} {Unit}";

}

}

Póki co jednostka to jedynie prosty łańcuch znaków bez wyróżniania różnych wielkości – może to być zadanie na przyszłość i wtey też ta struktra wzbogaciłaby się o logikę przeliczającą z jednej jednostki czasowej na drugą. Póki co przyjmuje po prostu wartość numeryczną i jednostkę w formie łańcucha znaków i w podobnym formacie je wyświetla.

Poza stanem klasy PerformanceInformation kluczowa jest logika odpowiedzialna za zamianę odpowiedzi z silnika na instancję klasy. Zdecydowano rozwiązać problem trzema wyrażeniami regularnymi – po jednym na każdą metrykę wydajnościową i metodą TryParse analogiczne rozwiązanie projektowe do tych z .NET Framework np. dla struktury Double. Poniżej zaprezentowano wyrażenia regularne.

private static readonly Regex AiGetMovePerfCallbackRegex = new Regex(

@".\*ai.+?move.+?("+ NumberFormat + @")\s\*(\w\*)", RegexOptions.IgnoreCase | RegexOptions.Compiled);

private static readonly Regex GameCheckWinPerfCallbackRegex =

new Regex(@".\*checkwin.+?(" + NumberFormat + @")\s\*(\w\*)", RegexOptions.IgnoreCase | RegexOptions.Compiled);

private static readonly Regex GameGetMovesPerfCallbackRegex =

new Regex(@".\*getmoves.+?(" + NumberFormat + @")\s\*(\w\*)", RegexOptions.IgnoreCase | RegexOptions.Compiled);

Wyrażenia te możnaby rozdzelić na trzy człony. Występuje jakiś identyfikator metryki (np. checkwin), potem wartość numeryczna w grupie przechwytującej i po dowolonej ilości białych znaków jednostka będąca słowem (ale dopuszcza się również brak jednostki). Indetyfikator rozpoznawany jest bardzo liberalnie – dopuszcza się inne ciągi znaków przed nim i po nim, cały wyrażenie ignoruje wielkość liter itp. Jednostka to po prostu jakieś słowo po dowolnej ilości spacji po numerze, ale może nawet nie wystąpić. Najciekawsza zatem jest wartość numeryczna – jej format jest ukryty pod stałą NumberFormat, którą pokazano poniżej.

private const string NumberFormat = @"[+-]?\d+(?:[\.,]\d+)?(?:[Ee][+-]?\d+)?";

Autor postarał się tutaj o dopuszczenie maksymalnej liczby sensownych formatów liczbowych – stąd długość tego wyrażenia. Przed liczbą może się znajdować plus lub minus (ale nie musi), następnie musi wystąpić przynajmniej jedna cyfra. Kolejna część jest opcjonalna – po przecinku lub kropce (separator dziesiętny) musi wystąpić przynajmniej jedna cyfra (oczywiście cały blok może w ogóle nie wystąpić ale jeżeli jest separator dziesięty to musi być też cyfra). Ostatnia część również jest opcjonalna – jest to zapis notacji wykładniczej z wykorzystaniem E lub e. Musi więc wystąpić litera E lub e, następnie może wystąpić jeden plus lub minus i musi wystąpić przynajmniej jedna cyfra. Założono tutaj, że wykładnik jest liczbą całkowitą, ale pomimo tego to wyrażenie regularne dopuszcza naprawdę sporo więcej formatów liczbowych niż potrzeba.

Metoda TryParse z kolei nie zawiera zbyt dużo logiki – przede wszystkim jest to sprawdzenie czy łańcuch znaków spełnia wszystkie trzy wyrażenia regularne – czyli czy zawiera informacje o trzech metrykach wydajnościowych. Jeżeli nie zawiera chociaż jednej to metoda TryParse zwraca false. W innym wypadku informacje o wszystkich trzech metrykach są tworzone na podstawie grup przechwytujących – wartości numeryczne są przetwarzane na liczby typu double za pomocą metody double.Parse z użyciem kultury globalnej a jednostka to o prostu przechwycone przez drugą grupę słowo.

public static bool TryParse(string str, out PerformanceInformation pi)

{

pi = new PerformanceInformation();

var match = AiGetMovePerfCallbackRegex.Match(str);

if (!match.Success) return false;

pi.AverageAiGetMoveExecution = new ValueWithUnit(double.Parse(match.Groups[1].Value.Replace(",", "."),

CultureInfo.InvariantCulture), match.Groups[2].Value);

match = GameCheckWinPerfCallbackRegex.Match(str);

if (!match.Success) return false;

pi.AverageCheckWinExecution = new ValueWithUnit(double.Parse(match.Groups[1].Value.Replace(",", "."),

CultureInfo.InvariantCulture), match.Groups[2].Value);

match = GameGetMovesPerfCallbackRegex.Match(str);

if (!match.Success) return false;

pi.AverageGetMovesExecution = new ValueWithUnit(double.Parse(match.Groups[1].Value.Replace(",", "."),

CultureInfo.InvariantCulture), match.Groups[2].Value);

return true;

}

Dodatkowo na wszelki wypadek wszelkie przecinki w wartości numerycznej są zamieniane na kropki (w kulturze globalnej separatorem dziesiętnym jest kropka).

### Wyliczenie Player

Założenie, że w grze mamy dwóch graczy – czarny i biały, znacznie upraszcza logikę w niektórych miejscah. Wyliczenie Player jest właśnie jednym z taki przypadków. Oczywiście samo w sobie jest bardzo proste, jak widać poniżej.

public enum Player

{

Black,

White

}

Ale również metody rozszerzające (z racji statyczności nie są to tak naprawdę metody rozszerzające) zostały radykalnie uproszczone. Nie zdecydowano się tutaj nawet na użycie wyrażeń regularnych – poza zwkłym wycięciem spacji i innych białych znaków. Po tzw operacji normalizacja – czyli wycięcia właśnie białych znaków i zamiany stringa na małe litery zależnie od jego wartości ustalamy wartość zmiennej player. Należy tutaj zauważyć, że metoda TryParse została napisana na tę samą modę co odpowiadające jej metody z .NET Framework – np. TryParse dla struktury Double.

public static class PlayerExtensions

{

public static bool TryParse(string str, out Player player)

{

player = default(Player);

str = Regex.Replace(str.ToLowerInvariant(), @"\s+", "");

if (str == "black")

{

player = Player.Black;

return true;

}

if (str == "white")

{

player = Player.White;

return true;

}

return false;

}

}

Oczywiście jeżeli nie udało się przetworzyć łańcucha znaków na wartość enuma player to zwracamy false. W przypadku poprawnego parsowania zwracamy prawdę.

### Klasa Move

Nieco bardziej złożoną klasą, ale jedynie nieco, jest klasa Move. Przechowuje ona wartości współrzędnych x,y jako propercje X,Y ale jako, że jest zaprojektowana pod odpowiedzi z silnika, również informację o tym kto tego ruchu dokonał – propecję Player.

public Move(byte x, byte y)

{

X = x;

Y = y;

}

public byte X { get; set; }

public byte Y { get; set; }

public Player Player { get; set; }

Aby dokładnie odwzorować zachowanie silnika użyto 8-bitowych zmiennych typu byte do przechowywania współrzędnych (zakres 0 do 255). Prosty konstruktor nie przyjmuje jednak enuma player ponieważ klasa jest używana również w miejscach gdzie wartość Player nie ma dużego sensu – np. dostępne lub wygenerowane ruchy.

Jak wspomniano wcześniej, kluczowe jest przetwarzanie odpowiedzi z silnika na instancję obiekt Move. Na podobną mode jak w innych klasach z biblioteki EngineWrapper napisano więc odpowiednie wyrażenie regularne i metodę TryParse.

private static readonly Regex MoveCallbackRegex = new Regex(@"\s\*move\s+(black|white)\s+(\d+)\s+(\d+)\s\*",

RegexOptions.IgnoreCase | RegexOptions.Compiled);

public static bool TryParse(string str, out Move move)

{

var match = MoveCallbackRegex.Match(str);

if (match.Success)

{

move = new Move(byte.Parse(match.Groups[2].Value), byte.Parse(match.Groups[3].Value));

Player player;

if (PlayerExtensions.TryParse(match.Groups[1].Value, out player))

{

move.Player = player;

return true;

}

}

move = null;

if (str.ToLowerInvariant().Contains("invalid move"))

return true;

return false;

}

Wyrażenie regularne dopuszcza dosyć liberalny format – nie jest wrażliwe na wielkość liter ani na białe znaki. Wymaga jedynie określenia, że jest to ruch, kto dokonał tego ruchu i współrzędne.

W metodzie TryParse najpierw sprawdzamy oczywiście czy testowany łańcuch znaków spełnia wyrażenie regularne. Następnie dzięki zastosowanym w wyrażeniu grupom przechwytującym parsujemy kolejne części – dwie odpowiedzialne za współrzędne X I Y jako normalne liczby naturalne i część oznaczającą kolor gracza za pomocą metody opisanej w poprzednim podrozdziale – metody TryParse dla enuma Player. Jeżeli w jakimkolwiek TryParse wartością zwracaną będzie false to cały TryParse się nie powiedzie dla ruchu chyba, że zawiera napis “invalid move” co jest przypadkiem szczególnym – odpowiedzią silnika na niepoprawny ruch – wtedy wartość parametry out move jest ustawiana na null żeby oznaczyć nieporpawność takiego ruchu.

Z przydatnych jeszcze metod klasa Move implementuje interfejs IEquatable<Move> - co oznacza przeciążenie metod Equals i operatorów równości.

public bool Equals(Move other)

{

if (ReferenceEquals(null, other)) return false;

if (ReferenceEquals(this, other)) return true;

return X == other.X && Y == other.Y && Player == other.Player;

}

public override bool Equals(object obj)

{

if (ReferenceEquals(null, obj)) return false;

if (ReferenceEquals(this, obj)) return true;

if (obj.GetType() != GetType()) return false;

return Equals((Move) obj);

}

public override int GetHashCode()

{

unchecked

{

var hashCode = X.GetHashCode();

hashCode = (hashCode\*397) ^ Y.GetHashCode();

hashCode = (hashCode\*397) ^ (int) Player;

return hashCode;

}

}

public static bool operator ==(Move left, Move right)

{

return Equals(left, right);

}

public static bool operator !=(Move left, Move right)

{

return !Equals(left, right);

}

Jak widać są one zupełnie analogiczne do swoich odpowiedników z klasy EngineParameters. Przydatną jeszcze metodą jest IsAdjacent to stwierdzania czy dwa ruchy ze sobą sąsiadują.

public bool IsAdjacent(Move move)

{

return Math.Abs(X - move.X) <= 1 && Math.Abs(Y - move.Y) <= 1;

}

Dwa ruchy ze sobą sąsiadują wtedy i tylko wtedy kiedy różnią się na każdej ze współrzędnych maksymalnie o jeden.

### Wyliczenie GameState

Kolejne proste wyliczenie – tym razem pozalwalające rozpoznować, w jakim stanie znajduje się gra. Przewidziano stany określające kolejno: gra jeszcze się nie zaczęła, gra właśnie wystartowała, wygrał gracz czarny, wygrał gracz biały i nastąpił remis. Jednocześnie można zauważyć, że trzy ostatnie stany to także stany określające koniec gry. Stąd przewidziano enum GameState ale również metodę rozszerzającą do niego IsGameOver(). Kod zaprezentowano poniżej.

public enum GameState

{

NotStarted,

Started,

WinnerIsBlack,

WinnerIsWhite,

Draw

}

public static class GameStateExtensions

{

public static bool IsGameOver(this GameState gs)

{

return gs == GameState.WinnerIsBlack || gs == GameState.WinnerIsWhite || gs == GameState.Draw;

}

}

Tym razem jest to metoda rozszerzająca z prawdziwego zdarzenia – rzeczywiście operuje na instancji GameState.

Oddzielną sprawą jest natomiast przetwarzanie odpowiedzi z silnika na wartości enuma GamState, które już jest metodą statyczną, ale nierozszerzającą. Duże znaczenia mają tutaj zdefiniowane wyrażenia regularne.

private static readonly Regex GameStartedCallbackRegex = new Regex(@"\s\*game\s+started\s\*",

RegexOptions.IgnoreCase | RegexOptions.Compiled);

private static readonly Regex GameEndedCallbackRegex = new Regex(@".\*has\s+exited\s\*",

RegexOptions.IgnoreCase | RegexOptions.Compiled);

private static readonly Regex DrawCallbackRegex = new Regex(@"\s\*draw\s\*",

RegexOptions.IgnoreCase | RegexOptions.Compiled);

private static readonly Regex WinnerIsCallbackRegex = new Regex(@"\s\*winner\s+is\s+(black|white)\s\*",

RegexOptions.IgnoreCase | RegexOptions.Compiled);

Wykryć remis jest bardzo łatwo, podobnie z końcem i początkiem gry – po prostu szukamy konkretnych łańcuchów znaków przedzielonych niezerową liczbą spacji i otoczonych dowolną liczbą spacji. W przypadku końca gry dopuszczamy dowolne znaki przed komunikatem „has exited”, ponieważ w silniku pada tutaj jego nazwa. Metoda TryParse – bardzo podobna jak w innych klasach została zaprezentowana poniżej.

public static bool TryParse(string message, out GameState gs)

{

gs = default(GameState);

if (GameStartedCallbackRegex.IsMatch(message))

{

gs = GameState.Started;

return true;

}

var match = WinnerIsCallbackRegex.Match(message);

if (match.Success)

{

Player player;

if (PlayerExtensions.TryParse(match.Groups[1].Value, out player))

{

if (player == Player.Black)

{

gs = GameState.WinnerIsBlack;

return true;

}

if (player == Player.White)

{

gs = GameState.WinnerIsWhite;

return true;

}

}

}

match = DrawCallbackRegex.Match(message);

if (match.Success)

{

gs = GameState.Draw;

return true;

}

return false;

}

Po kolei sprawdza się czy łańcuch znaków będący odpowiedzią z silnika pasuje do wyrażenia regularnego. Jeżeli pasuje do jakiegokolwiek to jest zwracana wartość reprezentująca prawdę a parameter wyjściowy typu GameState ustawiany jest na odpowiadającą danemu regexowi wartość. W przypadku dopasowania do regexa WinnerIsCallbackRegex przetwarzana jest jeszcze grupa przechwytująca, która reprezentuje informacje o kolorze gracza, który zwyciężył.

### Klasa EngineWrapper i wyliczenie WrapperMode, GameType

Główną klasą w bibliotece (m,n,k,p,q)EngineWrapper jest klasa EngineWrapper – odpowiada ona za obudowanie całego silnika w wygodne do użytkowani a zpunkty widzenia programisty .NET-a funkcje i własności. Jeżeli uruchomiony silnik jako aplikacja konsolowa to warstwa 0 a klasa ProcessInBackground go obudowująca to warstwa 1 to wtedy klasa EngineWrapper z pewnością jest warstwą 2, gdyż obudowuje ProcessInBackground.

Opisywane wcześniej klasy biblioteki głównie służyły do przechowywania/reprezentacji danych i miały raczej niewiele logiki. Inaczje jest z EngineWrapper – ona korzysta z wcześniej opisywanych klas ale poza tym zawiera całkiem sporo ważnej z punktu widzenia osoby chcącej skorzystać z biblioteki osoby. Zaczniemy jednak od stanu – czyli pól i własności.

private readonly ProcessInBackground \_engine;

private readonly Action<GameState> \_gameStateChangedCallback;

private readonly Action<Move> \_moveMadeCallback;

private bool \_gameOver;

private WrapperMode \_mode = WrapperMode.Async;

private ConcurrentQueue<string> \_messages = new ConcurrentQueue<string>();

private readonly List<string> \_engineOutputs = new List<string>();

private readonly List<Move> \_movesOutput = new List<Move>();

public string EngineName { get; }

Z najbardziej podstawowych pól jest tutaj wspomniany ProcessInBackground czyli silnik działający w tle \_engine, nazwa silnika EngineName i flaga \_gameOver oznaczająca czy rozgrywka się zakończyła. Istotne są dwa delegaty Action – pod które można się podpiąć przez konstruktor aby otrzymywać informacje o zmianie stanu gry (\_gameStateChangedCallback) i o tym, że został zrealizowany ruch (\_moveMadeCallback). Nieistnieje w silniku ale jest istotny we współpracy z nim z kolei tryb działania wrapper-a - \_mode, może przyjmować wartości reprezentujące współpracę asynchorniczną (przez wspomniane callbacki) i synchroniczną – przez kolejkę wiadomości. Do wspomnianej kolejki wiadomości służy kolejka równoległa (bo z różnych wątków można czytać i pisać do niej) ConcurrentQueue \_messages. W końcu listy wyjść z silnika \_engineOutputs i \_movesOutputs służą właściwie tylko do debugowania. Poniżej pokazano konstruktor.

public EngineWrapper(string path, Action<GameState> gameStateChangedCallback, Action<Move> moveMadeCallback)

{

\_gameStateChangedCallback = gameStateChangedCallback;

\_moveMadeCallback = moveMadeCallback;

\_engine = new ProcessInBackground(path, "", CallbackHandler, true);

EngineName = Path.GetFileName(path);

}

Jest on stosunkowo prosty – przyjmuje i przypisuje dwa wspomniane wcześniej delegaty oraz ścieżkę do pliku wykonywalnego silnika, który opakowuje w ProcessInBackground. Również ze ścieżki jest pozyskiwana nazwa silnika jako nazwa pliku. Dodatkowo funkcja klasy EngineWrapper nazwana CallbackHandler jest przekazywana do ProcessInBackground w celu asynchronicznej obsługi odpowiedzi silnika. Funkcja ta jest pokazana poniżej.

public void CallbackHandler(string message)

{

\_engineOutputs.Add(message);

if (\_mode == WrapperMode.Sync)

{

\_messages.Enqueue(message);

}

else

{

Move move;

if (Move.TryParse(message, out move))

{

\_movesOutput.Add(move);

\_moveMadeCallback?.Invoke(move);

return;

}

GameState gs;

if (GameStateExtensions.TryParse(message, out gs))

{

\_gameStateChangedCallback?.Invoke(gs);

\_gameOver = gs.IsGameOver();

}

}

}

Zgodnie z tym co powiedziano wcześniej inaczej obsługa odpowiedzi z silnika działa dla trybu synchronicznego a inaczego dla asynchronicznego. W pierwszym przypadku obsługa komunikatu z silnika jest bardzo prosta – dodajemu go do kolejki wiadomości. W drugim natomiast próbujemy sparsować go jako ruch – jeżeli się uda to wołany jest podany wcześniej do konstruktora delegat informujący o tym, że jakiś gracz się ruszył. Jeżeli się nie uda to drugi pomysł to zmiana stanu gry – identycznie jak w poprzednim przypadku tylko, że inny delegat. W przypadku gdy żadne parsowanie się nie powiedzie to nic nie jest robione – wszak aplikację GUI interusą tylko te zdarzenia. Zawsze jednak (niezależnie od trybu) odpowiedź z silnika dodawana jest na liste odpowiedzi z silnika – głównie po to aby w debug-u podejrzeć jakie odpowiedzi kolejno przychodziły. Podobnie dla trybu asynchronicznego poza wysyłaniem ruchu delegatem zapisywany on jest na listę ruchów otrzymanych z silnika.

Aby jednak pojawiały się jakiekolwiek odpowiedzi z silnika – nie ważen czy synchroiczne czy asynchroniczne należy najpierw silnik ten uruchomić – zgodnie z implementacją klasy ProcessInBackground. Służy do tego prosta metoda Run() – sama w sobie jednak poza uruchoiemniem silnika jako proces działający w tle jedynie wywołuje delegat \_gameStateChangedCallback. Należy jednak zauważyć, że zastosowano tutaj wyrażenie „?.” – czyli w przypadku gdy callback jest nullem to po prostu nic się nie wywoła – nie zostanie rzucony wyjątek null pointer exception [79].

public void Run()

{

\_engine.Run();

\_gameStateChangedCallback?.Invoke(GameState.NotStarted);

}

Wywołanie tej metody to jedynie ruchomienie silnika jako procesu a nie ropoczęcie gry. Do rozpoczęcia gry przeznaczona jest metoda StartGame. Rozpoczyna ona grę –wysyłając do silnika komende “newgame” z odpowiednimi argumentami. Argumenty te powstają na podstawie argumentu będącego enumem przekazanego do owej metody. W chwili rozpoczęcia nowej gry czyszczona jest również kolejka komunikatów i w przypadku pracy w trybie asynchronicznym włączany jest na czas całej operacji tryb synchroniczny. Metoda czeka również przed swoim zakończenie na odpowiedź z silnika świadcząco o rozpoczęciu gry. Wysyłany jest również sygnał do odpowiedniego delegata informujący o zmianie stanu gry na rozpoczętą

public void StartGame(GameType gameType)

{

\_messages = new ConcurrentQueue<string>();

var restoreAsync = false;

if (\_mode == WrapperMode.Async)

{

restoreAsync = true;

StopAsync();

}

\_gameOver = false;

switch (gameType)

{

case GameType.TwoHumans:

\_engine.Send("newgame black human white human");

break;

case GameType.BlackHumanVsWhiteAi:

\_engine.Send("newgame black human white ai");

break;

case GameType.BlackAIvsWhiteHuman:

\_engine.Send("newgame black ai white human");

break;

case GameType.TwoAIs:

\_engine.Send("newgame black ai white ai");

break;

default:

throw new ArgumentOutOfRangeException(nameof(gameType), gameType, null);

}

while (!GetLine().Contains("game started")) { }

\_gameStateChangedCallback?.Invoke(GameState.Started);

if (!restoreAsync)

StartAsync();

}

Gdzie GameType to tak naprawdę bardzo proste wyliczenie zawierające wszystkie możliwe tryby gry dwuosobowej.

public enum GameType

{

TwoHumans,

BlackHumanVsWhiteAi,

BlackAIvsWhiteHuman,

TwoAIs

}

Kolejności graczy nie musimy ustalać bo regły gier z rodziny (m,n,k,p,q) mówią, że gre zawsze zaczyna gracz czarny. Cztery wartości wylieczenia to więc wystarczająca ilość.

Z kolei na koniec gry należy zamknąć aplikację silnika – można to zrobić komendą „quit” wysyłaną do procesu. Dokładnie tą funkcjonalność wraz ze sprawdzeniem czy rzeczywiście silnik zakończył swoją pracę realizuje metoda Close().

public void Close()

{

StopAsync();

\_engine.Send("quit");

while (!GetLine().ToLowerInvariant().Contains("has exited"))

{

}

}

Należy zauważyć, że tutaj już można bezkarnie korzystać z trybu synchronicznego zatrzymując tryb asynchroniczny metodą StopAsync() – zakończymy przecież oracę silnika więc nie ma znaczenia wznowienia jego pracy w trybie asynchronicznym jeżeliw takim wcześniej się zanjdował.

Co jednak gdy zapomnimy o włączonej instancji silnika uruchamiając w aplikacji ich bardzo wiele? Jeżeli mamy nieużywane obiekty w aplikacji to wcześniej czy później zostaną pne sprzątnięte przez Garbage Collector. Sprząta on jednak jedynie zarządzalne zasoby a uruchomiony proces jest tak naprawdę zasobem natywnym. Na szczęście w .NET Framework dla każdego obiektu można przeciążyć metodę Dispose() wywyływaną przez GC przed sprzątnięciem obiektu w celu zwolnienia innych zasoboów (natywnych i zarządzalnych) nie sprzątanych przez GC. Dokładnie to uczyniono w klasie EngineWrapper.

protected virtual void Dispose(bool disposing)

{

if (disposing)

{

// free managed resources

}

// free native resources if there are any.

Close();

}

W Dispose() wywoływana jest metoda Close() – która kończy działanie aplikacji silnika – bardzo proste a zarazem sprytne rozwiązanie.

Zarówno w StartGame jak i w Close po włączeniu trybu synchronicznego sprawdzana była odpowiedź z silnika wywołaniem metody GetLine(). Metoda ta robi dokładnie to – pobiera synchronicznie odpowiedź z silnika ale jako, że silnik w swoim działaniu jest generalnie asynchroniczny (a przynajmniej tak jest obudowywany w klasie ProcessInBackground) synchroniczność ta jest tak naprawdę udawana. Udawanie to jest realizowane z pomocą wcześniej wspomnianej kolejki komunikatów. O ile metoda CallbackHandler „wkłada” do tej kolejki odpowiedzi z silnika o tyle metoda GetLine() wyciąga te odpowiedzi z kolejki zgodnie z zasadą FIFO (first in, first out).

public string GetLine()

{

string ret;

while (!\_messages.TryDequeue(out ret))

{

Thread.Sleep(20);

}

return ret;

}

Metoda GetLine() to podstawa w wielu zapytaniach do silnika o naturze typowe synchronicznej – część z tych zapytań jest często zadawana po zakończonej lub jeszcze nierozpoczętej rozgrywce. Przykładem jest zapytanie o parametry silnika.

public EngineParameters GetEngineInfo()

{

var restoreAsync = false;

if (\_mode == WrapperMode.Async)

{

restoreAsync = true;

StopAsync();

}

\_engine.Send("info");

var info = GetLine();

EngineParameters engineParameters;

if (EngineParameters.TryParse(info, out engineParameters))

{

if (restoreAsync)

StartAsync();

return engineParameters;

}

throw new Exception($"engine info wrong {info}");

}

Używana jest wcześniej opisywana klasa EngineParameters do parsowania odpowiedzi jak i jej przechowywania. Również analogicznie jak we wcześniejszych przypadkach asynchroniczność jeżeli występowała to jest przywracana na koniec zapytania.

Podobnie sytuacja wygląda dla informacji o wydajności. Tutaj jednak jest ona podawana przez silnik w trzech oddzielnych liniach – dlatego mamy trzy wywołania metody GetLine().

public PerformanceInformation GetPerformanceInformation()

{

var restoreAsync = false;

if (\_mode == WrapperMode.Async)

{

restoreAsync = true;

StopAsync();

}

\_engine.Send("perf");

var perf = GetLine() + GetLine() + GetLine();

PerformanceInformation pi;

if (PerformanceInformation.TryParse(perf, out pi))

{

if (restoreAsync)

StartAsync();

return pi;

}

throw new Exception($"GetPerformanceInformation failed for {perf}");

}

Nieco inną klasą metod są metody pobierające synchronicznie dane, które są w naturalny sposób udostępniane przez silnik w systemie callbacków. Np. silnik w formie wyołań delegatów o wykonaniu ruchu oddaje tę informację w trybie asynchronicznym ale klasa metod z sufixem „Sync” pozwala również na pozyskanie tej informacji synchronicznie. Przykłafem jest właśnie metoda GetMoveSync() – ponierające ostatnio dokonany ruch w trybie synchronicznym.

public Move GetMoveSync()

{

StopAsync();

Move move;

while (!Move.TryParse(GetLine(), out move))

{

}

return move;

}

Bardzo analogicznie wygląda metoda GetGameStateSync().

public GameState GetGameStateSync()

{

StopAsync();

var line = GetLine();

GameState state;

while (!GameStateExtensions.TryParse(line, out state))

{

line = GetLine();

}

return state;

}

Są też metody, które mają sens w trakcie rozgrywki – zwłaszcza w trybie człowiek vs człowiek. Przykładem jest pobranie obecnego gracza (koloru).

public Player GetCurrentPlayer()

{

var restoreAsync = false;

if (\_mode == WrapperMode.Async)

{

restoreAsync = true;

StopAsync();

}

\_engine.Send("getplayer");

Player player;

while (!PlayerExtensions.TryParse(GetLine(), out player)) { }

if (restoreAsync)

StartAsync();

return player;

}

Nieco inna – bo bez dedykowanej klasy z logiką parsującą jest metoda pozyskująca listę dostępnych ruchów. Metoda GetMovesSync posiada po prostu dedykowane wyrażenie regularne GetMovesRegex umieszczone w klasie EngineWrapper.

public IEnumerable<Move> GetMovesSync()

{

var restoreAsync = false;

if (\_mode == WrapperMode.Async)

{

restoreAsync = true;

StopAsync();

}

\_engine.Send("getmoves");

var line = "";

while (!GetMovesRegex.IsMatch(line))

{

line = GetLine();

}

var moves = new List<Move>();

var match = MoveFromGetMovesRegex.Match(line);

while (match.Success)

{

moves.Add(new Move(byte.Parse(match.Groups[1].Value), byte.Parse(match.Groups[2].Value)));

match = match.NextMatch();

}

if (restoreAsync)

StartAsync();

return moves;

}

Wysyłana jest do silnika komenda „getmoves” – odpowiedź z silnika dopasowywana jest do regexa reprezentującego wolne ruchy. Następnie po kolei wolne ruchy z odpowiedzi dodawane są do listy wolnych ruchów za pomocą innego regexa – MoveFomrGetMovesRegex. Operacja powtarzana jest tak długo jak długo są kolejne dopasowane fragmenty do tegoż wyrażenia regularnego.

private static readonly Regex GetMovesRegex = new Regex(@"\s\*moves:\s\*");

private static readonly Regex MoveFromGetMovesRegex = new Regex(@"\s\*\(\s\*(\d+)\s+(\d+)\s\*\)\s\*");

Pierwsze wyrażenie regularne szuka po prostu łańcucha znaków “moves:” otoczonego dowolną liczbą spacji – czyli rozpoczęcie sekwencji odpowiedzi zawierającej wolne ruchy. Drugie wyrażenie regularne to z kolei notacja wolnego ruchy w tejże odpowiedzi. Każdy wolny ruch w odpowiedzi oddzielony jest od reszty nawiasem wewnątrz którego znajdują się kolejno współrzędne x i y przedziolone przynajmniej jedną spacją. Przykład: (2 3). Współrzędne są pasroswane metodą byte.Parse i dodwane do listy ruchów. Poza umieszczeniem logiki zamieniającej łańcuch znaków na instancję obiektów wewnątrz metoda jest generalnie bardzo zbliżona do pozostałych wspomnianych wcześniej.

Do kontroli trybu współpracy z silnikiem służą bardzo proste metody StartAsync i StopAsync.

public void StopAsync()

{

\_mode = WrapperMode.Sync;

}

public void StartAsync()

{

\_mode = WrapperMode.Async;

}

Gdzie WrapperMode to dwuelementowe wyliczenie.

public enum WrapperMode

{

Async,

Sync

}

Wreszcie kluczowa metoda ze względu na wprowadzanie danych do silnika – MakeMove. Jednocześnie jest ona generalnie niezależna od trybu pracy z silnikiem – tak czy owak próbę wykonania ruchu należy przesłać do silnika komendą makemove.

public void MakeMove(Move move)

{

\_engine.Send($"makemove {move.X} {move.Y}{Environment.NewLine}");

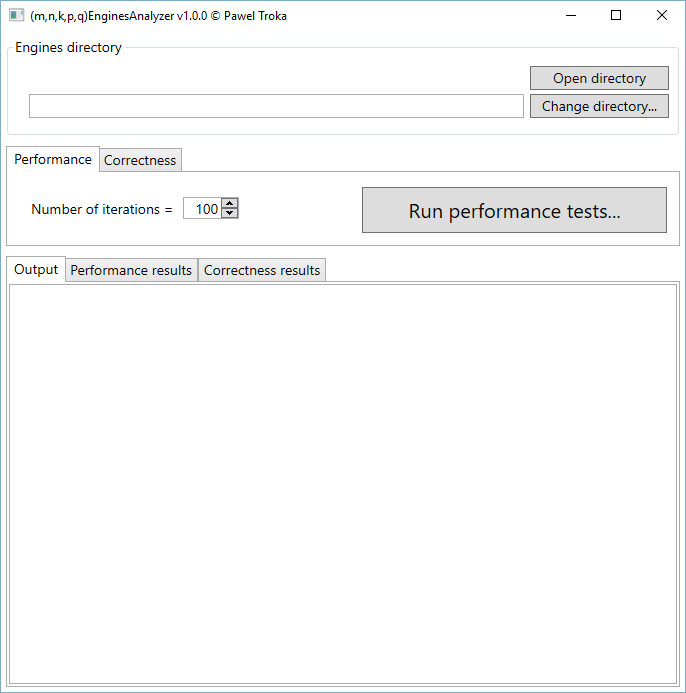
}

## Aplikacja do interfejsu użytkownika - (m,n,k,p,q)GUI

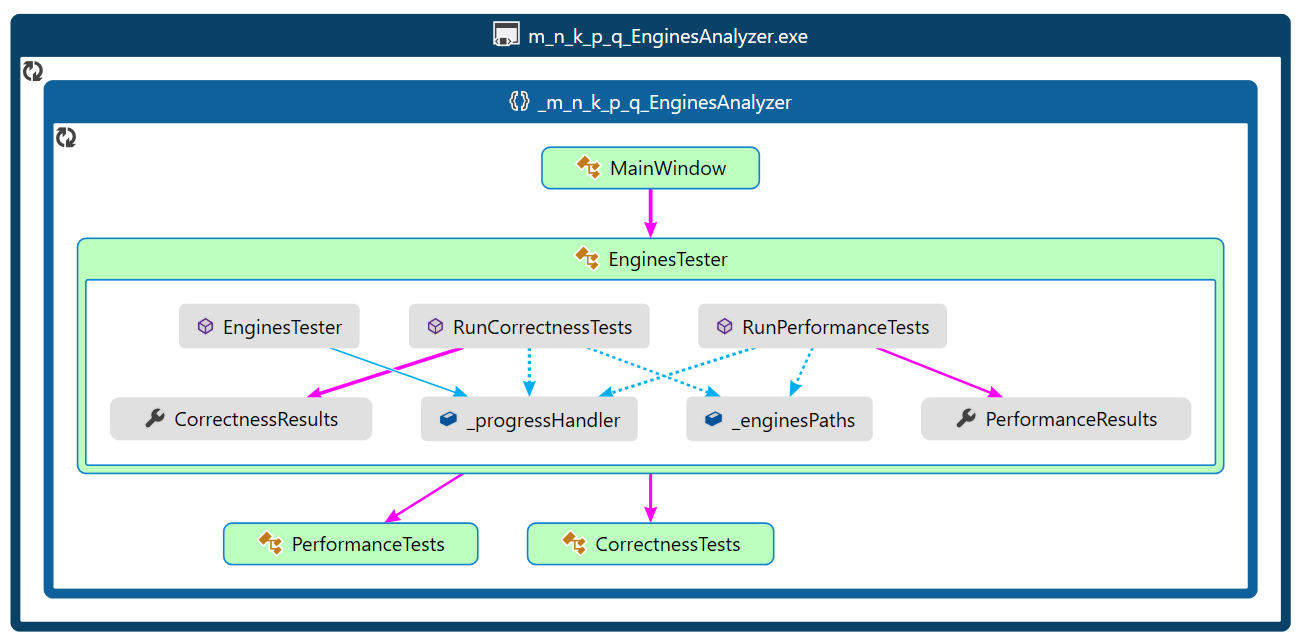
//niezrealizowano

## Aplikacja do analizy wydajnościowo-poprawnościowej generowanych silników - (m,n,k,p,q)EnginesAnalyzer

Niniejszy rozdział jest pewnie najważniejszym w całej pracy – na jego barkach spoczywa wszakże realizacja celu pracy – zbadanie wydajności generator silników gier logicznych. Aby ułatwić tę realizację powstała specjalna aplikacja testująca generowane silniki pod względem poprawności i wydajności – (m,n,k,p,q)EnginesAnalyzer.



Analiza poprawnościowo-wydajnościowa przeprowadzana w aplikacji (m,n,k,p,q)EnginesAnalyzer jest tak naprawdę poprzez serie odpowiednio przygotowanych testów. Wraz z pomocą biblioteki (m,n,k,p,q)EngineWrapper kolejne silniki ze wskazanej lokalizacji są uruchamiane. Następnie dla każdego silnika przeprowadzany jest każdy z wybranej grupy test. Aby zweryfikować poprawność wykonania testu ma on wiedzę jaka powinna być odpowiedź silnika na daną komendę a w przypadku testów wydajności po prostu sprawdzany jest czas.



Rysunek 3.19. Graf zależności w programie (m,n,k,p,q)EnginesAnalyzer

//TODO: Lorem ipsum dolor sit amet, eu cum mentitum percipit hendrerit, brute tacimates convenire id vim. An pro graece tractatos, in postea

### Klasa EnginesTester – testowanie silników

oporteat platonem est. Illum tibique mnesarchum eam ea, ex sed aliquid volumus, eam sumo consequat at. Ea

public class EnginesTester

{

private readonly IProgress<string> \_progressHandler;

private string[] \_enginesPaths;

public EnginesTester(IProgress<string> progressHandler)

{

\_progressHandler = progressHandler;

}

public DataTable PerformanceResults { get; private set; }

public DataTable CorrectnessResults { get; private set; }

ludus laoreet tacimates qui, te nam omnesque platonem. Mel euismod iracundia persecuti te.

public void RunPerformanceTests(string enginesDirectory, long iterations)

{

// PerformanceResults.Clear();

PerformanceInformation performanceInformation;

PerformanceResults = new DataTable()

{

Columns = {

{ "Engine",typeof(string)},

{ nameof(performanceInformation.AverageAiGetMoveExecution)+" ns", typeof(double) },

{ nameof(performanceInformation.AverageGetMovesExecution)+" ns" , typeof(double) },

{ nameof(performanceInformation.AverageCheckWinExecution)+" ns" , typeof(double) },

}

};

\_enginesPaths = Directory.GetFiles(enginesDirectory, @"\*.exe");

\_progressHandler.Report(

$"{Environment.NewLine}---- Testing performance of engines from {enginesDirectory} ----{Environment.NewLine}");

foreach (var path in \_enginesPaths)

{

using (var engine = new EngineWrapper(path, null, null))

{

engine.Run();

var performanceTests = new PerformanceTests(engine, iterations);

foreach (var test in performanceTests.GetTests())

{

test.Invoke(performanceTests, null);

\_progressHandler.Report($" {test.Name} - done!--{Environment.NewLine}");

}

var pi = engine.GetPerformanceInformation();

\_progressHandler.Report(

$"----{Environment.NewLine}{engine.EngineName}{Environment.NewLine}{pi}{Environment.NewLine}----{Environment.NewLine}");

PerformanceResults.Rows.Add(engine.EngineName, pi.AverageAiGetMoveExecution.Value,

pi.AverageGetMovesExecution.Value, pi.AverageCheckWinExecution.Value);

}

}

}

Dsadasdsa

Dsadsa

public void RunCorrectnessTests(string enginesDirectory)

{

CorrectnessResults = new DataTable()

{

Columns = {

{ "Engine",typeof(string)}

}

};

CorrectnessResults.Columns.AddRange(CorrectnessTests.GetTests().Select(t => new DataColumn(t.Name, typeof(bool))).ToArray());

\_enginesPaths = Directory.GetFiles(enginesDirectory, @"\*.exe");

\_progressHandler.Report(

$"{Environment.NewLine}---- Testing correctness of engines from {enginesDirectory} ----{Environment.NewLine}");

var testCount = 0;

var successCount = 0;

foreach (var path in \_enginesPaths)

{

using (var engine = new EngineWrapper(path, null, null))

{

\_progressHandler.Report($"---- Testing engine: {engine.EngineName}{Environment.NewLine}");

engine.Run();

var correctnessTests = new CorrectnessTests(engine);

var tests = CorrectnessTests.GetTests().ToArray();

var row = new List<object>() {engine.EngineName};

row.AddRange(Enumerable.Repeat((object)false,tests.Length));

CorrectnessResults.Rows.Add(row.ToArray());

for (int index = 0; index < tests.Length; index++)

{

var correctnessTest = tests[index];

testCount++;

var result = (bool) correctnessTest.Invoke(correctnessTests, null);

if (result) successCount++;

\_progressHandler.Report(

$" {correctnessTest.Name} - {(result ? "Succes!" : "failed...")}--{Environment.NewLine}");

CorrectnessResults.Rows[CorrectnessResults.Rows.Count - 1][index + 1] = result;

}

}

}

\_progressHandler.Report($"{Environment.NewLine}---- Correctness tests {successCount}/{testCount} succeeded!");

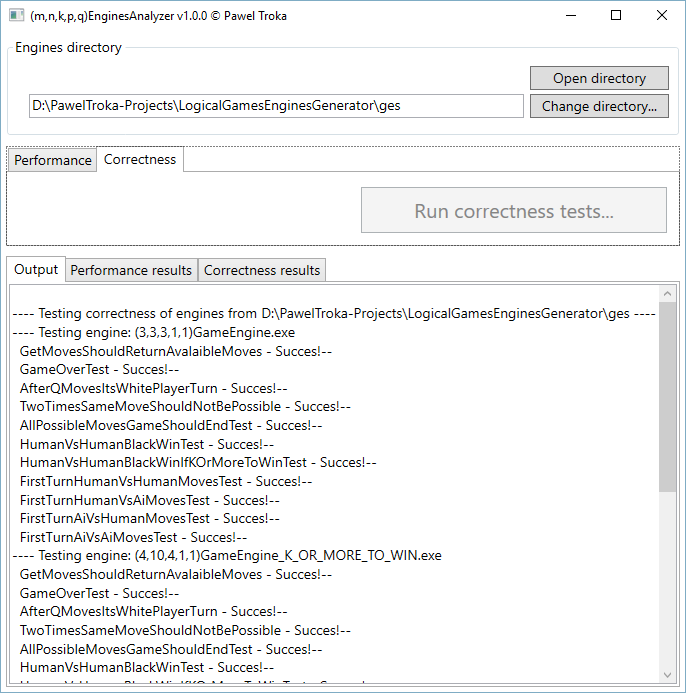
}

Dasdasdsadsa

dsadsads

### Klasa CorrectnessTests – testy poprawności

Dsadsadsa



Dsadsadas

public class CorrectnessTests

{

private readonly EngineWrapper \_engine;

private readonly EngineParameters \_engineParameters;

private readonly Move[] \_possibleMoves;

dsadsadsad

sadasdsadsa

dsdsadsads

public CorrectnessTests(EngineWrapper engine)

{

\_engine = engine;

\_engineParameters = \_engine.GetEngineInfo();

var possibleMovesList = new List<Move>();

for (byte x = 1; x <= \_engineParameters.N; x++)

for (byte y = 1; y <= \_engineParameters.M; y++)

possibleMovesList.Add(new Move(x, y));

\_possibleMoves = possibleMovesList.ToArray();

}

Dasdsadsadas

Dsadsadasdsa

Dsadsa

public static IEnumerable<MethodInfo> GetTests()

{

var methods = typeof(CorrectnessTests).GetMethods();

foreach (var methodInfo in methods)

{

if (!methodInfo.IsConstructor && !methodInfo.IsAbstract && !methodInfo.GetParameters().Any() &&

methodInfo.ReturnType == typeof(bool))

{

yield return methodInfo;

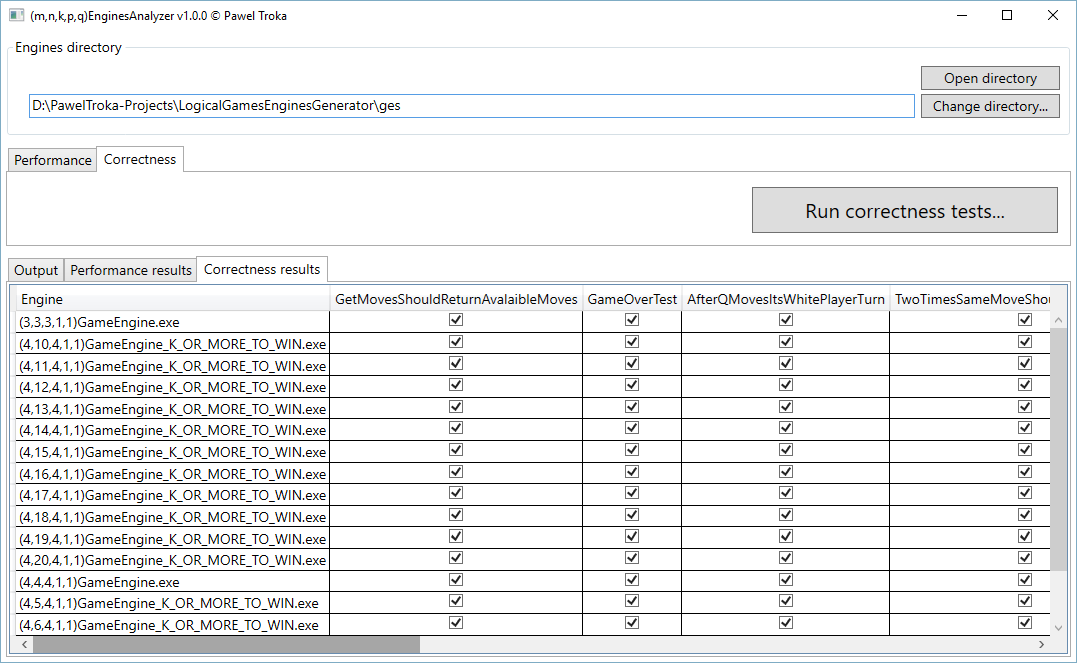
}

}

}

Dsadsadsadsa

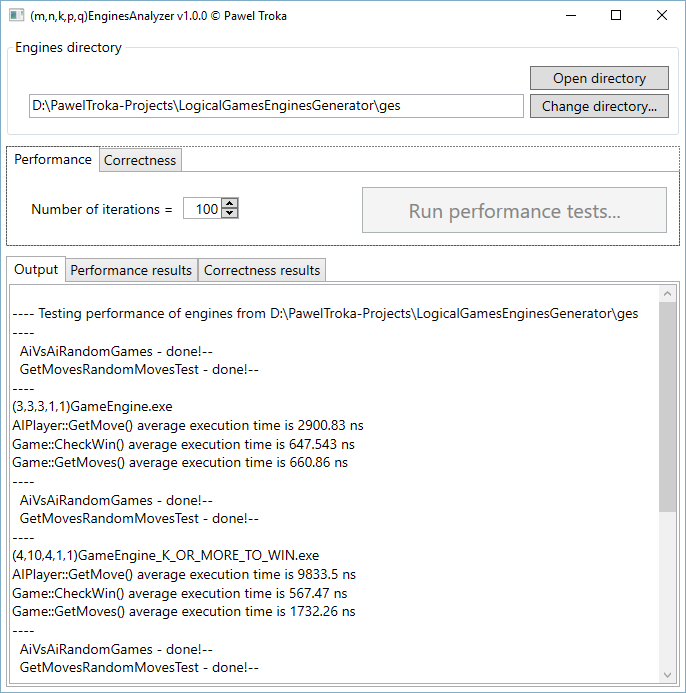
Dsadsadsad



dsadsa

### Klasa PerformanceTests – testy wydajności

Fdsfdsfds



Fdfds

public class PerformanceTests

{

private readonly EngineWrapper \_engine;

private readonly long \_iterations;

public PerformanceTests(EngineWrapper engine, long iterations)

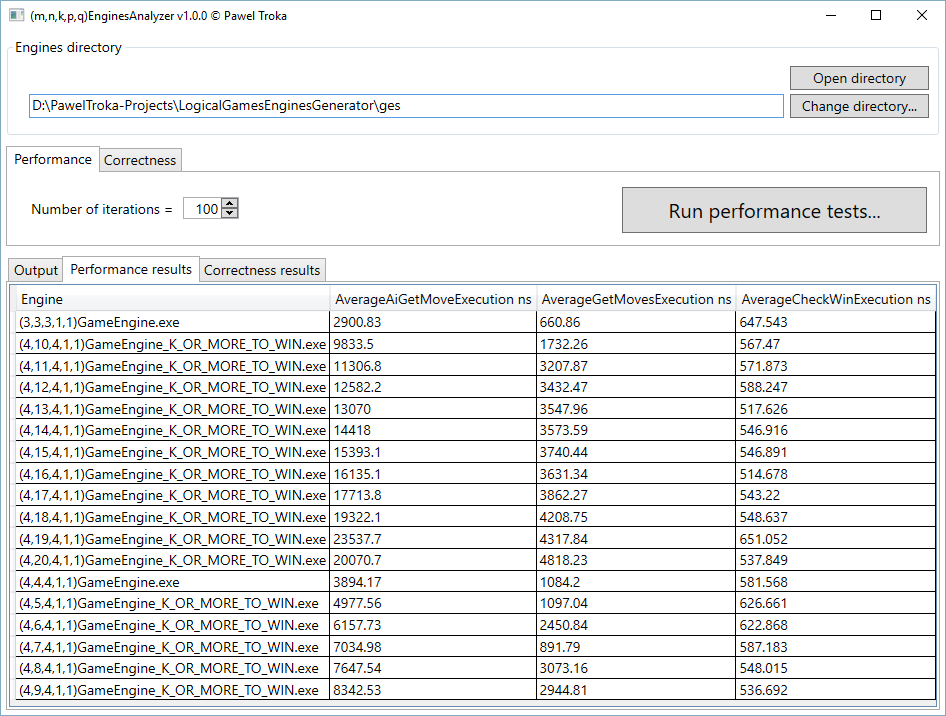
{

\_engine = engine;

\_iterations = iterations;

}

Dasdsadsadsadsa



Dsadsadasdsadsa

public IEnumerable<MethodInfo> GetTests()

{

var methods = GetType().GetMethods();

foreach (var methodInfo in methods)

{

if (!methodInfo.IsConstructor && !methodInfo.IsAbstract && !methodInfo.GetParameters().Any() &&

methodInfo.ReturnType == typeof(void))

{

yield return methodInfo;

}

}

}

Dsdsadsadsadsadsa

dsadasdsadsad

# Analiza wydajnościowo-poprawnościowa zaimplementowanego generatora silników gier

## Platforma testowa

Platforma testowa byl prawie 6-letni notebook osobisty Asus G73Jh. Uzasadnienie uzycie jego do testow to przede wszystkim dostepnosc – jako, ze jest on notebookiem autora jest zawsze dostepny do uzycia. Jego wiek i stosunkowo niska jak na dzisiejsze czasy wydajnosc to dodatkowy plus – pomiary daja wieksze czasy wiec blad pomiarowy powinien byc mniejszy.

Parametry sprzetowe i systemowe przedstawiono ponizej. Nalezy miec na uwadze, ze wszelkie testy robione byly pod minimalnym obciazeniem platform testowej ze strony system operacyjnego I innych aplikacji – wiekszosc jezeli nie calosc mocy obliczeniowej bylo wiec dostene dla testow.

Tabela 4.1. Konfiguracja sprzętowa platformy testowej

|  |  |
| --- | --- |
| Procesor | Intel® Core™ i7-720QM (6M Cache, 1.60-2.80 GHz) (4 rdzenie, 8 watkow) [78] |
| Chipset | Mobile Intel HM55 Express |
| Pamiec RAM | 2 x 4 GB DDR3 SDRAM 1066 MHz |
| Karta Graficzna | ATI Mobility™ Radeon® HD5870 z pamięcią 1GB GDDR5 DX11 |
| Dysk twardy | 2 x 500 GB HDD 7200 rpm Serial ATA-150 ST9500420AS |

Jak można zauważyć parametry te dzisiaj nie robią już na nikim wrażenia, podczas gdy 5 lat temu były wyznacznikiem wydajności. Tym lepiej – miersone czasy będą dłuższe, więc błąd względny powinien być mniejszy.

Tabela 4.2. Konfiguracja systemowa platformy testowej

|  |  |
| --- | --- |
| System operacyjny | Microsoft Windows 10 Build 10586 |
| Platforma uruchomieniowa | Microsoft .NET Framework 4.6.1 |
| Kompilator C# | Roslyn RTM 1 |
| Kompilator C++ | Microsoft Visual C++ 2015 Update 2 (v14.0.23918.0) |
| IDE | Microsoft Visual Studio Enterprise 2015 Update 2 |

W konfiguracji oprogramowania kierowano się generalnie zasadą, że im nowsze tym lepsze. Z małym wyjątkiem – w trakcie pisania pracy pojawił się „Update 3” do Microsoft Visual Studio. Premiera miała miejsce 27 czerwca 2016 [80], praca była jednak już wtedy na tyle zaawansowana, że w obawie przed zepsuciem całego środowiska z aktualizacją się wstrzymano.

## Testy wydajności generatora

Generator sam w sobie (a nie jego wyjście – silniki) był testowany pod względem wydajności. W trybie „batch” przy zaznaczeniu na przycisku opcji „measure performance” przed każdym generowaniem silnika czyszczona jest lokalizacja wynikowa więc kompilator C++ musi od nowa wykonać całą operację. Czas takiego pełnego generowania silnika był mierzony zgodnie z kodem opisanym w rozdziale poświęconemu generatorowi.

W nieniejszym rozdziale istotne jest jedynie to, że metodyka pomiarów jest poprawna. I chociaż mierzenie wydajności egeneratora to niestety głównie pomiary wydajności Microsoft MSBuild i kompilatora Microsoft Visual C++ to jednak pomiary były wykonywane w ten sposób aby zmierzyć pełen czas generacji – wraz z ewentualnym dodatkiem od samego generatora. Rzeczywiście czasy generacji były trochę większe niż czasy samej kompilacji, ale bardzo nieznacznie. Dalej zaprezetowane zostaną kolejne wyniki pomiarowe.

### Wydajność generatora dla popularnych silników

Dla pierwszych testów warto sprawdzić najbardziej znane silniki (m,n,k,p,q) – schematy takie jak Tic-Tac-Toe, Connect-6 czy Gomoku. Poza tym dodano również grupę 5x13 i 8x8 – to dlatego, że różnią się rozmiarem tylko o jeden (65 vs 64) a mają odmienną reprezentację w wygenerowanym kodzie silnika (tablica kontra bitboard).

Rysunek 4.1. Wydajność generatora dla popularnych silników

Pół żartem możnaby powiedzieć, że najdłużej generuje się najmniejszy silnik. Oczywiście czasy te zależą chociażby od użycia dysku, wahań użycia procesora w systemie i wielu innych czynników, więc trzeba być bardzo ostrożny jeżeli chodzi o konkluzje. Całkiem jednak możliwe, że silniki z bitboardem (ilocznyn m i n mniejszy od 65) tworzą trudniejszy do skompilowania dla kompilatora kod – na pewniejsze wnioski trzeba jednak zaczekać do kolejnych testów.

### Wydajność generatora a rozmiar planszy

Pierwszą zależnością, którą należy zbadać jest ewentualna zależność czasów generowania kolejnych silników w zależności od rozmiaru planszy. Oczywiście zdefiniowanie dużych parametrów M i N raczej nie powinna mieć wpływu chociaż pojawiła się taka przesłanka w poprzednim podrozdziale.

Zaczyna się od zwiększania n w zakresie od 4 do 20 przy założeniu stałości pozostałych parametrów.

Rysunek 4.2. Wydajności generatora w zależności od parametru "n"

Ciężko o jakiekolwiek wnioski. Wydaje się, że wydajność generatora nie zależy od rozmiaru planszy a przynajmniej nie od parametru n.

Czas sprawdzić zależność dla drugiego parametru decydującego o wielkości planszy. Parametr m powinien dać symetryczne wyniki.

Rysunek 4.3. Wydajność generatora w zależności od m

Sytuacja rzeczywiście jest symetryczna do sytuacji z parametrem n. Wyniki nie sugerują jakiejkolwiek zależności.

Naley jeszcze dla pewności sprawdzić czy może przypadku wzrostu obu parametrów na raz (m i n) czyli kwadratowego wzrostu planszy widać jakąś zależność.

Rysunek 4.4. Wydajność silnika w zależności od m,n

Dalej bez jakiegokolwiek trendu czy zależności.

Ostatni pomysł to sprawdzenie działania generatora dla naprawdę dużych planszy. Zdecydowano zbadać czasy generowania silników dla m i n w zakresie od 50 do 250 z przyrostem 50.

Mimo, że od pewnego progu (100) wydaje się, że czasy generacji rosną to wrażenie to jest jak najbardziej mylne. Nie ma żadnych podstaw teortycznych żeby to wytłumaczyć oprócz zbiegu okoliczności i błędu pomiarowego. Tym bardziej, że zależności rosnącej nie wykazały inne testy.

Wnioski są trywialne - czas pracy generatora nie zależy od parametrów m i n. Nawet jeżeli jest jakaś ukryta zależność (jak sugerowano na początku – bitboard kontra tablica) to jest ona na tyle niewielka, że szumy dysku jak i wahania użycia procesora skutecznie ją ukrywają.

### Wydajność generatora a wielkość parametru k

Również w przypadku parametru k – ilości potrzebnych pionów w tym samym kolorze do ułożenia pod rząd w celu wygranej nie jest spodziewana jakakolwiek zależność. Należy jednak to udowodnić testami.

Na początek warto sprawdzić stosunkowo małe plansze – a co za tym idzie też małe wartości k. Plansza 8x8 jest jeszcze w bitboardzie a pozwala testować k od 3 do 8, dlatego jest to pierwszy test.

Rysunek 4.5. Wydajność generatora w zależności od k dla małej planszy

Nie jest widoczny żaden trend a jedynie pewne wartości z niewielkimi wahaniami spowodowanymi błędem pomiarowym.

W kolejnym kroku postanowiono sprawdzić to samo ale dla planszy już używającej bitboarda – 5x13.

Rysunek 4.6. Wydajność generatora a wartość parametru k - średnia plansza

Na pierwszy rzut oka mamy to samo – znowu brak jakiegokolwiek trendu tylko błąd pomiarowy i w miarę zbliżone do siebie wartości. Owszem, warto jednak porównać wyniki z tymi z poprzedniej próby.

Rysunek 4.7. Wydajność generatora a parametr k - porównanie bitboard kontra tablica

Znowu pojawia się kusząca możliwość postawienia hipotezy, że silnik z bitboardem generuje się dłużej. Jak widać jednak na powyższym wykresie dane nie są jednoznaczne.

Na koniec warto jeszcze sprawdzić czy może trend wygląda inaczej dla dużych plansz, które pozwalają na duże wartości k.

Nie widać żadnej zależności – podobnie jak w poprzednich przypadkach.

Wnioski: czas generowania silnika przez generator nie zależy od wartości parametru k ale testy ożywiają na nowo pogląd na czas generacji bitboard kontra tablica. Wydaje się, że jest możliwe, że generator nieznacznie dłużej generuje silniki używające bitboardu.

### Wydajność generatora a warunek wygranej

W przypadku gdy przynajmniej jeden z wymiarów planszy jest większy o parametru k warunek wygranej staje się nieoczywisty. Pytanie w tym podrozdziale brzmi czy uznawanie za wygraną sytuację gdy ma się więcej niż k pionów pod rząd ma jakikolwiek wpływ na wydajność generatora w stosunku do sytuacji gdy wymaga się równe k pionów.

Jako, że testowana wielkość przyjmuje zaledwie dwie wartości porównania można dokonać na jednym wykresie dla dużej planszy z małym k, dużej planszy z dużym k, małej i średniej planszy z dużym i małym k.

Rysunek 4.8. Wydajność silnika a warunek wygranej

Wydaje się, że wygenerowanie silnika z warunkiem wygranej dopuszczającej k lub więcej pionów pod rząd jest szybsze. Być może to tylko zbieg okoliczności.

Wnioski: wydajność generatora wydaje się być delikatnie niższa dla warunku wygranej wymagającego dokładnie k pionów pod rząd, ale może to być przypadkowa zależność.

### Wydajność generatora a parametry p i q

Kolejne wielkości decydują o liczbie ruchów w każdej turze oprócz pierwszej (p) i w pierwszej turze (q). Raczaj więc nie powinny mieć wpływu na wydajność generatora. Testy zaczynają się od planszy 8x8 z k=4 (mała plansza z małym k).

Najpierw przetestowany zostanie sam wzrost parametru p.

Możliwe, że wydajność delikatnie spada wraz ze wzrostem parametru p. Trzy wielkości to jednak bardzo niewiele i ciężko coś stwierdzić.

W kolejnym teście analogicznie zostanie sprawdzona zależność od wartości q.

Podobne wnioski jak poprzednio.

Należy teraz sprawdzić co się stanie gdy obie wielkości będą jednocześnie rosnąć.

Zaskoczeniem jest to, że tutaj wyraźnie widać delikatny spadek wydajności wraz ze wzrostem p i q. Oczywiście to tylko trzy wielkości, więc trzeba się wstrzyamć z werdyktem.

W następnym teście zostanie sprawwdzona sytuacja dla planszy o tym samym rozmiarze ale dla k równego 8. Większa k umożliwia również większe wartości p i q w sensownej grze, zdecydowano się więc na przedział od 1 do 4.

Najpierw zbadamy sam wzrost p.

Jeden z pomiarów yłamuje się z wcześniej rozważanego trendu, więc ciężko stwierdzić.

W kolejnym podejściu zależność od q.

Znowu dokładnie jedna wartość się wyłamała z trendu.

Dla tej planszy i k pozostało jeszcze sprawdzić sytuację w której rośnie zarówno p jak i q.

Trend związany ze wzrostem czasu generacji silnika wraz z p i q wydaje się coraz bardziej prawdopodobny.

Kolejny krokiem jest sprawdzenie wydajności generatora dla planszy większej – wybrano rozmiar 20x20. Najpierw test dla rosnącego p i dla małego k.

Tym razem nie widać trendu rosnącego czasu dla rosnącego parametru p.

Test identyczny dla rosnącego q.

Sytuacja podobna jak w przypadku poprzednim.

Pozostaje sprawdzić jak zachowa się generator dla jednocześnie rosnących p i q.

Trend rosnącego czasu generacji silnika dla rosnących p i q po raz kolejny widać w przypadku gdy obie wartości rosną.

Ostatnią już konfiguracją parametrów innych niż p i q jest stosunkowo duża plansza z dużym k – 20x20 z k=8. Najpierw rosnące p.

Znowu można odnieść wrażenie wzrostu czasu generacji silników wraz ze wzrostem p.

Należy teraz sprawdzić tę sytuację dla parametru q.

Jeden pomiar nie pasuje do trendu – może to być jednak spowodowane choćby chwilowym większym użyciem procesora.

Ostatnim testem jest rośniecie zarówno p i q dla planszy 20x20 przy k=8.

Trend znowu wydaje się występować.

Wnioski: wydajność generatora wydaje się spadać wraz ze wzrostem parametrów p i q. Ciężko to wyjaśnić opierając się o jakiekolwiek podstawy teoretyczne. Wartości te są jednak podstawiane pod odpowiednie zmienne w kodzie silnika. Być może podstawianie przez kompilator większych wartości zajmuje dłużej? Jeżeli te wyniki to jedynie zbieg okoliczności to jest to bardzo dziwny zbieg okoliczności.

## Testy poprawności generowanych silników

oporteat platonem est.

### GetMovesShouldReturnAvalaibleMoves

Pierwszym testem poprawności jest weryfikacja czy silnik zwraca prawidłową listę dostępnych posunięć. Na podstawie parametrów silnika można łatwo ustalić listę wszystkich dostępnych posunięć przed rozpoczęciem gry. Następnie jeżeli decydujemy o każdym posunięciu możemy również usuwać dane posunięcie z naszej listy. Po każdym takim ruchu możemy weryfikować czy lista dostępnych posunięć zwracana przez silnik jest identyczna z naszą listą (assercja SequenceEqual czy podobna metoda z Linq). Dokładnie to robi niniejszy test.

public bool GetMovesShouldReturnAvalaibleMoves()

{

\_engine.StartGame(GameType.TwoHumans);

\_engine.StopAsync();

var possibleMovesList = new List<Move>();

for (byte y = 1; y <= \_engineParameters.M; y++)

for (byte x = 1; x <= \_engineParameters.N; x++)

possibleMovesList.Add(new Move(x, y));

var moves = \_engine.GetMovesSync();

if (!possibleMovesList.SequenceEqual(moves))

return false;

for (ulong i = 0; i < \_engineParameters.K; i++)

{

\_engine.MakeMove(possibleMovesList[0]);

possibleMovesList.RemoveAt(0);

moves = \_engine.GetMovesSync();

if (!possibleMovesList.SequenceEqual(moves))

return false;

}

return true;

}

Wartość false – czyli niezaliczenie testu jest zwracana na każdym kroku jeżeli chociaż raz listy się ze sobą nie zgadzają. Ruchy pobierane są synchroczninie a gra jest dwóch graczy – ludzi aby można było kontrolować oba ruchy. Nie ma znaczenia, kto ma ile ruchów – liczą się tylko ruchy wykonane i wolne. Test bardzo dobrze sprawdza poprawność działania komendy silnika „getmoves”.

### AllPossibleMovesGameShouldEndTest

Kolejny test ma bardzo proste zadanie. Ma sprawdzać czy po wykonaniu m∙n ruchów (czyli zapełniania całej planszy) gra się skończy. Gra oczywiście może się też skończyć wcześniej (wygraną, któregoś z graczy), nie jest to tutaj istotne. Test ma jedynie sprawdzić czy dla każdego z silników gra się kończy po maksymalnie m∙n ruchach.

public bool AllPossibleMovesGameShouldEndTest()

{

\_engine.StartGame(GameType.TwoHumans);

\_engine.StopAsync();

for (int i = 0; i < \_possibleMoves.Length; i++)

{

\_engine.MakeMove(\_possibleMoves[i]);

}

return \_engine.GetGameStateSync().IsGameOver();

}

Kod jest bardzo prosty. Rozpoczynamy grę synchroniczną dwóch graczy – ludzi. W tablicy \_possibleMoves mamy wygenerowane w konstruktorze na podstawie parametrów silnika wszystkie możliwe ruchy. Wysyłamy je wszystkie po kolei nie przejmując się graczami i turami. Istotne jest jedynie to, że po wysłaniu wszystkich możliwych ruchów gra musi się skończyć – w pesymistycznym przypadku remisem. Zwracamy więc wartość logiczną czy stan gry jest stanem gry zakończonej (wygrana jednego z graczy lub remis).

### GameOverTest

W bardzo podobnej modzie powstał test GameOverTest. Również sprawdza on czy gra się kiedyś skończy ale robi to dla nieco innej rozgrywki, jest też prostszy. Rozgrywa grę AI kontra AI i sprawdza czy gra kiedykolwiek osiągnie stan końca gry. Jeżeli nie to będzie niestety czekał w nieskończoność (w przyszłości będzie trzeba to usprawnić wprowadzając timeout). Jeżeli tak to zwróci prawdę.

public bool GameOverTest()

{

\_engine.StopAsync();

\_engine.StartGame(GameType.TwoAIs);

while (!\_engine.GetGameStateSync().IsGameOver())

{

}

return true;

}

Jak widać bardzo prosty test ale sprawdza bardzo ważną rzeczy – czy w przypadku gry dwóch AI gra się skończy. Gdyby był błąd w AI i wybierałoby ono ciągle niepoprawne ruchy to by to tego nie doszło. Testuje on więc w pewnym sensie też poprawność AI dla danego silnika.

### TwoTimesSameMoveShouldNotBePossible

Zostając w kategorii testów prostych ale użytecznych, warto sprawdzić czy silnik prawdiłowo rozpoznaje dopuszczalność ruchów. W szczególności czy zabroni wykonania dwa razy tego samego ruchu.

public bool TwoTimesSameMoveShouldNotBePossible()

{

\_engine.StartGame(GameType.TwoHumans);

\_engine.StopAsync();

var firstMove = new Move(1, 1) {Player = Player.Black};

\_engine.MakeMove(firstMove);

if (\_engine.GetMoveSync() != firstMove)

return false;

\_engine.MakeMove(firstMove);

return \_engine.GetMoveSync() == null;

}

Rozpoczynamy grę człowiek kontra człowiek i wykonujemy ruch w pole 1,1. Sprawdzamy czy rzeczywiście to odnotował silnik – jeżeli nie to już jest błąd w silniku. Nastęnie wykonujemy znowu ten sam ruch. Silnik powinien zwrócić „invalid move”, które zostanie sparsowane jako null. Sprawdza się więc, czy zwrócony ruch jest nullem – wtedy i tylko wtedy silnik działa prawdiłowo i nie dopuszcza do duplikowania ruchów.

### AfterQMovesItsWhitePlayerTurn

Kolejny test został zaprojektowany do dwóch celów. Po pierwszy ma sprawdzać mechanizm tur a po drugie poprawność działania komendy „getplayer” – służącej do zwracania obecnego gracza.

public bool AfterQMovesItsWhitePlayerTurn()

{

\_engine.StartGame(GameType.TwoHumans);

\_engine.StopAsync();

//black turn

for (ulong i = 0; i < \_engineParameters.Q; i++)

{

if (\_engine.GetCurrentPlayer() != Player.Black)

return false;

\_engine.MakeMove(\_possibleMoves[i]);

}

//white turn

for (ulong i = 0; i < \_engineParameters.P; i++)

{

if (\_engine.GetCurrentPlayer() != Player.White)

return false;

\_engine.MakeMove(\_possibleMoves[\_engineParameters.Q + i]);

}

//should be again black turn

return \_engine.GetCurrentPlayer() == Player.Black;

}

Rozpoczynana jest synchroniczna gra człowiek kontra człowiek. Najpierw sprawdzane jest czy podczas pierwszych q ruchów ruch ma gracz czarny. Następnie sprawdza się czy podczas następnych p ruchów ruch ma gracz biały. Na koniec ruch powinien należeć znowu do gracza czarnego. Po drodze wykonuje się tylko poprawne i niepowtarzalne ruchy. Jeżeli kiedykolwiek po drodze tura gracza się nie zgadza to zwracana jest nieprawda. W innym wypadku test przechodzi poprawnie a silnik ma prawidłowo działający mechanizm tur i komendę „getplayer”.

### FirstTurnHumanVsHumanMovesTest

Badanie pierwszej tury ma również swój dedykowany test. W przypadku gry człowiek kontra człowiek warto zweryfikować czy w pierwszych p+q ruchach silnik prawidłowo rozpoznaje wysyłane ruchy i do którego gracza dany ruch przynależy. Oczywiście pierwsze q ruchów należy do czarnego a następne p ruchów do białego. Można to jednak ładnie weryfikować korzystając z przeciążonego operatora równości dla klasy Move.

public bool FirstTurnHumanVsHumanMovesTest()

{

\_engine.StartGame(GameType.TwoHumans);

\_engine.StopAsync();

for (ulong i = 0; i < \_engineParameters.Q + \_engineParameters.P; i++)

{

var move = new Move(\_possibleMoves[i].X, \_possibleMoves[i].Y)

{

Player = i < \_engineParameters.Q ? Player.Black : Player.White

};

\_engine.MakeMove(move);

var returnedMove = \_engine.GetMoveSync();

if (move != returnedMove)

return false;

}

return true;

}

Jak widać tworzony jest unikalny ruch z dobrze dopasowanym kolorem. Następnie dokonuje się tego ruchu komendą „makemove” na silniku (oczywiście przez wrapper). Potem pobiera się ruch z silnika (odpowiedz) i sprawdza się czy jest równy wykonanemu ruchowi (wraz z kolorem gracza!). Tylko jeżeli wszystkie ruchy były równe to test się powiódł.

### FirstTurnHumanVsAiMovesTest

Zostając trochę w tematyce pierwszej tury można sprawdzić czy również AI zachowa się poprawnie odpowiadając na ruchy człowieka. Sprawa jest podobna jak w poprzednim teście – trzeba sprawdzić czy ruchy są dobrze rozpoznawane, przypisywane dobrym graczom ale dodatkowo czy AI wykonuje prawidłowe ruchy zgodne ze swoją specyfikacją.

Jako, że AI bazuje tutaj na algorytmie ai\_adjacent z silnika Connect-k powinno wykonywać ruchy, które są sąsiadujące z obenymi już na planszy ruchami. Właśnie to jest dodatkowa rzecz weryfikowana przez ten test – czy świeżo wykonany ruch AI jest sąsiadujący do jakiegokolwiek wcześniej wykonanego ruchu.

public bool FirstTurnHumanVsAiMovesTest()

{

\_engine.StartGame(GameType.BlackHumanVsWhiteAi);

\_engine.StopAsync();

var movesMade = new List<Move>();

//human's turn

for (ulong i = 0; i < \_engineParameters.Q; i++)

{

var move = new Move(\_possibleMoves[i].X, \_possibleMoves[i].Y) {Player = Player.Black};

\_engine.MakeMove(move);

var returnedMove = \_engine.GetMoveSync();

if (move != returnedMove)

return false;

movesMade.Add(returnedMove);

}

//ai's turn

for (ulong i = 0; i < \_engineParameters.P; i++)

{

var aiMove = \_engine.GetMoveSync();

if (!movesMade.Any(m => m.IsAdjacent(aiMove)))

return false;

movesMade.Add(aiMove);

}

return true;

}

Jak widać poza standardowym sprawdzaniem czy ruch zwracany przez silnik i wykonany prze gracza-człowieka jest poprawny w turze Ai występuje sprawdzanie czy ruch wykonany właśnie przez AI jest sąsiadujący do już wykonanych ruchów. Jeżeli chociaż raz nie będzie to ruch sąsiadujący do przynajmniej jednego z wcześniej wykonany ruchów to test zakończy się porażką.

### FirstTurnAiVsHumanMovesTest

Bardzo podobnym testem do poprzedniego jest test w którym to AI jest graczem czarnym a człowiek białym. Różnica jest więc tylko w kolejności. Sprawdzamy więc czy AI wykonuje ruchy sąsiadujące z innymi (ale jako, że zaczyna to pierwszy ruch jest wyłączony z tego wymogu – bo nie ma z czym sąsiadować) a potem czy człowieka ruchy są prawdłowo rozpoznawane.

public bool FirstTurnAiVsHumanMovesTest()

{

\_engine.StopAsync();

var movesMade = new List<Move>();

var movesAvalaible = \_possibleMoves.ToList();

\_engine.StartGame(GameType.BlackAIvsWhiteHuman);

//ai's turn

for (ulong i = 0; i < \_engineParameters.Q; i++)

{

var aiMove = \_engine.GetMoveSync();

if (movesMade.Count > 0 && !movesMade.Any(m => m.IsAdjacent(aiMove)))

return false;

movesMade.Add(aiMove);

movesAvalaible.RemoveAll(m => m.X == aiMove.X && m.Y == aiMove.Y);

}

//human's turn

for (ulong i = 0; i < \_engineParameters.P; i++)

{

var move = new Move(movesAvalaible[(int) i].X, movesAvalaible[(int) i].Y) {Player = Player.White};

\_engine.MakeMove(move);

var returnedMove = \_engine.GetMoveSync();

if (move != returnedMove)

return false;

}

return true;

}

Właściwie konstrukcja jest analogiczna jak w poprzednim wypadki z zamieniem tylko kolejności i zrezygnowaniem z warunku sąsiedności dla pierwszego ruchu AI w pierwszej turze.

### FirstTurnAiVsAiMovesTest

Podążając dalej w tej samej metodzyce badania pierwszeh tury należy jeszcze sprawdzić czy silnik zachowuje się w niej prawidłowo również dla gry AI kontra AI. W tym celu są pobierane po prostu kolejne ruchy wykonane przez AI i sprawdzane jest czy sąsiadują przynajmniej z jednym ruchem już wykonanym (wyłączony z tego warunku jest oczywiście pierwszy ruch w całej rozgrywce).

//checks if AIs are making right moves in first phase of the game

public bool FirstTurnAiVsAiMovesTest()

{

\_engine.StopAsync();

var movesMade = new List<Move>();

\_engine.StartGame(GameType.TwoAIs);

//ai's two turns

for (ulong i = 0; i < \_engineParameters.Q + \_engineParameters.P; i++)

{

var aiMove = \_engine.GetMoveSync();

if (movesMade.Count > 0 && !movesMade.Any(m => m.IsAdjacent(aiMove)))

return false;

movesMade.Add(aiMove);

}

return true;

}

Generalnie nic dodać, nic ując. Z braku lepszej weryfikacji poprawności AI sprawdzane jest czy ruchy spełniają warunek sąsiadowania – czyli założenie projektowe tego AI.

### HumanVsHumanBlackWinTest

Kolejny test jest już znacznie bardziej złożony. Wynika to jednak z tego powodu, że ma sprawdzać znacznie bardziej skomplikowaną rzecz – warunek wygranej. Czy jeżeli gracz ustawi równe k swoich pionów pod rząd to wygra? Zakładając, że drugi gracz będzie w tym czasie realizować strategię przegrywającą to powinien.

Nie jest to niesety tak trywialne. Ciężko jest (a być może nawte nie da się) wyznaczyć taką sekwencję ruchów aby była ona zawsze przegrywająca niezalenież od wartości m,n,k,p,q. Z tego też powodu zdecydowano się tutaj badać wygraną gracza czarnego (który z reguły ma częściej wygrywającą strategię) a po drugie stawiać graczem biały ruchy możliwie zmniejszające prawdopodobieństwo wygranej szybciej niż gracz czarny.

public bool HumanVsHumanBlackWinTest()

{

\_engine.StartGame(GameType.TwoHumans);

if (\_engineParameters.K < Math.Max(\_engineParameters.M, \_engineParameters.N) ||

Math.Min(\_engineParameters.M, \_engineParameters.N) < 3)

//engine doesnt allow wining plus we assume m\*n<=3k so min(m,n) must be at least 3

return true;

var blackWiningMoves = WiningMovesFromEnd(\_engineParameters.K, Player.Black);

var whitePossibleMoves = new List<Move>();

foreach (var possibleMove in \_possibleMoves)

{

if (!blackWiningMoves.Any(m => m.X == possibleMove.X && m.Y == possibleMove.Y))

{

whitePossibleMoves.Add(possibleMove);

whitePossibleMoves.Last().Player = Player.White;

}

}

\_engine.StopAsync();

var whiteMove = 0;

for (ulong blackMove = 0; blackMove < \_engineParameters.K; blackMove++)

{

while (\_engine.GetCurrentPlayer() != Player.Black)

{

\_engine.MakeMove(whitePossibleMoves[2\*whiteMove]);

var retMove = \_engine.GetMoveSync();

if (retMove != whitePossibleMoves[2\*whiteMove])

return false;

whiteMove++;

}

\_engine.MakeMove(blackWiningMoves[(int) blackMove]);

if (\_engine.GetMoveSync() != blackWiningMoves[(int) blackMove])

return false;

}

return \_engine.GetGameStateSync() == GameState.WinnerIsBlack;

}

Po pierwsze dla pewnych silników nie da się wygrać. Taka sytuacja istnieje choćby w przypadku gdy max(m,n) jest mniejsze od k – czyli nie da się ustawić na planszy k pionów pod rząd. Dla takich silników po prostu zwracamy, że przeszły test poprawnie.

Następnie są generowane metodą WiningMovesFromEnd k ruchów dających łącznie wygraną w k ruchach graczowi czarnemu od końca planszy (czyli od prawego dolnego rogu). Kolejnym krokiem są generowane ruchy gracza białego, które są po prostu możliwymi ruchami od początku planszy (lewy, górny róg) takimi jakie nie należą do wygrywającej sekwencji gracza czarnego.

W kolejnym kroku jest już rozgrywna gra właściwa. Czarny gracz ma łatwe zadanie – po prostu stawia kolejne wygrywające ruchy ze swojej wygenerowane sekwencji. Biały gracz z kolei stawia co drugi z dostępnych mu ruchów - tak aby miał strategię przegrywającą - żeby później niż czarny gracz ustawił k swoich pionów pod rząd.

Pod każdym ruchu sprawdzane jest czy silnik poprawnie go rozpoznał i został on wykonanay – jeżeli nie to oczywiście test kończy się porażką. Na koniec rezultatem gra powinna znajdować się w stanie wygranej przez gracza czarnego – jeżeli tak jest to test zakończył się sukcesem.

### HumanVsHumanBlackWinIfKOrMoreToWinTest

O ile poprzedni tets był skomplikowany bo miał za zadanie przetestować prawdiłowe przyznanie wygranej o tyle ten jest jeszcze bardziej skomplikowany bo ma sprawdzić poprawność warunku wygranej. Gracz czarny powinien wygrać grę w tym teście ale tylko i wyłącznie jeżeli silnik ma warunek wygranej dopuszczający k lub więcej pionów pod rząd. Jeżeli silnik dopuszcza jako wygraną tylko dokładnie k pod rząd pionów to gracz czarny nie wygra, gdyż w tym teście ustawia k+1 pionów pod rząd.

public bool HumanVsHumanBlackWinIfKOrMoreToWinTest()

{

\_engine.StartGame(GameType.TwoHumans);

//we need max(m,n)>k if we wanna test K\_OR\_MORE vs EXACTLY\_K behaviour

if (\_engineParameters.K <= Math.Max(\_engineParameters.M, \_engineParameters.N) ||

Math.Min(\_engineParameters.M, \_engineParameters.N) < 3)

//engine doesnt allow wining plus we assume m\*n<=3k so min(m,n) must be at least 3

return true;

var blackWiningMoves = WiningMovesFromEnd(\_engineParameters.K + 1, Player.Black);

var whiteWiningMoves = WiningMovesFromStart(\_engineParameters.K + 1, Player.White);

var whitePossibleMoves = new List<Move>();

foreach (var possibleMove in \_possibleMoves)

{

if (!blackWiningMoves.Any(m => m.X == possibleMove.X && m.Y == possibleMove.Y) &&

!whiteWiningMoves.Any(m => m.X == possibleMove.X && m.Y == possibleMove.Y))

{

whitePossibleMoves.Add(possibleMove);

whitePossibleMoves.Last().Player = Player.White;

}

}

\_engine.StopAsync();

var whiteMove = 0;

\_engine.MakeMove(blackWiningMoves[0]);

if (\_engine.GetMoveSync() != blackWiningMoves[0])

return false;

//we skipped move blackWiningMoves[1] for now

for (ulong blackMove = 2; blackMove < \_engineParameters.K + 1; blackMove++)

{

while (\_engine.GetCurrentPlayer() != Player.Black)

{

if (whiteMove < (int) \_engineParameters.K - 1)

{

\_engine.MakeMove(whiteWiningMoves[whiteMove]);

var retMove = \_engine.GetMoveSync();

if (retMove != whiteWiningMoves[whiteMove])

return false;

}

else

{

\_engine.MakeMove(whitePossibleMoves[whiteMove - (int) \_engineParameters.K + 1]);

var retMove = \_engine.GetMoveSync();

if (retMove != whitePossibleMoves[whiteMove - (int) \_engineParameters.K + 1])

return false;

}

whiteMove++;

}

\_engine.MakeMove(blackWiningMoves[(int) blackMove]);

if (\_engine.GetMoveSync() != blackWiningMoves[(int) blackMove])

return false;

}

\_engine.MakeMove(blackWiningMoves[1]);

if (\_engine.GetMoveSync() != blackWiningMoves[1])

return false;

if (\_engineParameters.WinCondition == WinCondition.K\_OR\_MORE\_TO\_WIN)

return \_engine.GetGameStateSync() == GameState.WinnerIsBlack;

if (\_engineParameters.WinCondition == WinCondition.EXACTLY\_K\_TO\_WIN)

{

\_engine.MakeMove(whiteWiningMoves[(int) \_engineParameters.K - 1]);

var retMove = \_engine.GetMoveSync();

if (retMove != whiteWiningMoves[(int) \_engineParameters.K - 1])

return false;

return \_engine.GetGameStateSync() == GameState.WinnerIsWhite;

}

return false;

}

Test ma sens tylko dla silników, których max(m,n) jest większe lub równe k+1, gdyż musimy ustawić k+1 puonów pod rząd.

Podobnie jak w poprzednim teście pozyskujemy k+1 (poprzednio k) od tyłu ruchów wygrywających dla gracza czarnego. Tym razem jednak pozyskujemy też k+1 ruchów wygrywających od przodu dla gracza białego. Dodatkowo dla gracza białego tworzymy listę unikalnych ruchów z listy ruchów dostępnych, które jednak nie są wygrywające.

Dla gracza czarnego wykonujemy wszystkie wygrywające ruchy oprócz ruchu z indeksem 1. Mamy w ten sposób k-1 ruchów pod rząd, w tym samym rzędzie dalej puste pole i ruch czarny. Tak, że wystarczy wstawić ruch czarny w puste pole aby otrzymać k+1 ruchów pod rząd.

W turach gracza białego dodajemy z kolei kolejne wygrywające ruchy tak długo aż zostanie tylko jeden brakujący – wtedy dodajemy ruchy nie wygrywające.

Uzyskuje się więc sytuację w której graczowi czarnemu brakuje jeden ruch z listy ruchów wygrywających aby zbudował k+1 ruchów pod rząd a graczowi białemu brakuje jeden ruch z listy ruchów wygrywających aby zbudował k ruchów pod rząd. Po drodze sprawdza się poprawność rozpoznawania i uznawania ruchów przez silnik.

Następnie wykonuje się brakujący ruch gracza czarnego. Teraz jeżeli silnik dopuszczał k i więcej pionów pod rząd jako sytuację wygrywającą to gra się powinna kończyć wygraną gracza czarnego. Jeżeli natomiast silnik wymagał dokładnie k pionów pod rząd i nie więcej to gracz biały wykonuje swój k-ty ruch i powinien wygrać. Jeżeli żadan z dwóch sytuacji nie zajdzie to silnik nie przeszedł testu.

Warto jeszcze spojrzeć na metody zwracające wygrywające ruchy od końca i początku – WiningMovesFromEnd i WiningMovesFromStart.

private List<Move> WiningMovesFromEnd(ulong count, Player player)

{

var winingMoves = new List<Move>();

for (ulong i = 0; i < count; i++)

{

if (count <= \_engineParameters.N)

winingMoves.Add(new Move((byte) (\_engineParameters.N - i), (byte) \_engineParameters.M)

{

Player = player

});

else if (count <= \_engineParameters.M)

winingMoves.Add(new Move((byte) \_engineParameters.N, (byte) (\_engineParameters.M - i))

{

Player = player

});

}

return winingMoves;

}

private List<Move> WiningMovesFromStart(ulong count, Player player)

{

var winingMoves = new List<Move>();

for (ulong i = 0; i < count; i++)

{

if (count <= \_engineParameters.N)

winingMoves.Add(new Move((byte) i, 0)

{

Player = player

});

else if (count <= \_engineParameters.M)

winingMoves.Add(new Move(0, (byte) i)

{

Player = player

});

}

return winingMoves;

}

Jak widać metody te robią dokładnie to o czym świadczy ich nazwa. Są w miarę proste, ważne jest natomiast to, że generują ruczy z uwzględnieniem tego, że plansza może mieć jeden z wymiarów mniejszy niż ilość potrzebnych ruchów wygrywających a drugi większy (wtedy generuje w większym).

## Wyniki poprawności generowanych silników

Illum tibique mnesarchum eam ea, ex sed aliquid volumus, eam sumo consequat at. Ea ludus laoreet tacimates qui, te nam omnesque platonem.

## Testy wydajności generowanych silników

Podstawą dla zaprojektowania odpowiednich testów wydajności są wcześniej przyjęte metryki wydajności. Dla przypomnienia są to: średni czas wygenerowania ruchu przez AI, średni czas sprawdzenia czy spełniony został warunek wygranej i średni czas wygenerowania listy dostępnych posunięć. Tak naprawdę w każdej rozgrywce z udziałem AI już po pierwszym ruchu AI dwie pierwszej wartości mają przynajmniej jeden punkt pomiarowy. Wystarczy więc rozegrać odpowiednio dużo odpowiednio długich rozgrywek z udziałem Ai aby uzyska dobrą statystykę dla dwóch pierwszych metryk. Tak właśnie zrobiono projektując pierwszy test wydajności.

public void AiVsAiRandomGames()

{

\_engine.StopAsync();

for (long i = 0; i < \_iterations; i++)

{

\_engine.StartGame(GameType.TwoAIs);

while (!\_engine.GetGameStateSync().IsGameOver())

{

Thread.Sleep(20);

}

\_engine.ClearMessageQueue();

}

}

Sssssssssssss

public void GetMovesRandomMovesTest()

{

\_engine.StopAsync();

\_engine.StartGame(GameType.TwoHumans);

for (long i = 0; i < \_iterations; i++)

{

// \_engine.MakeMove(new Move(RandomProvider.Generator()));

var moves = \_engine.GetMovesSync();

\_engine.ClearMessageQueue();

}

}

sdsadsadsadsadsadsadsa

## Wyniki testów wydajności

Dsadasdsa

## Wnioski

dasdasdas

# Podsumowanie

Zdefiniowane na początku cele pracy udało się zrealizować z sporym zapasem. Impelementacja generatora silników gier logicznych okazała się wyzwaniem ale ostatecznie działa on w pełni poprawnie a generowane silniki wykorzystują zalety nowoczesnych architektur procesorów oraz efektywną reprezentację stanów gry w pamięci. Zbadanie wydajności i poprawności dzięki zaimplementowaniu specjalnego programu testującego generowane silniki zostało zrealizowane z nawiązką. W dodatku jest możliwe łatwe dopisywanie przypadków testowych, które ma analizować aplikacja-tester. Obszerny przegląd i analiza dostępnych silników popularnych gier logicznych umożliwiły poznanie najnowszych trendów w implementacjach programów grającyh i zdobycie niezbędnej wiedzy do implementacji generatora.

Wybór gier z rodziny (m,n,k,p,q) umożliwł bogactwo parametrów do modyfikacji w generatorze. Program z pewnością umożliwiłby badaczom lepsze poznanie gier z tej rodziny i zastanowienie się nad ich rozwiązywalnością zależnie od zdefiniowanych parametrów. Jedynie pozostaje niedosyt w zaimplementowanych algorytmach sztucznej inteligencji umieszczanych w generowanych silnikach. Wydaje się, że należaloby generować AI bardziej z uwzględnieniem parametrów. Z pewnością AI to spore pole do dalszego rozwoju generatora.

W dalszych pracach możnaby także pokusić się o większy stopień skomplikowania parametrów w generowanych silnikach. Np. sensownym pomysłem byłoby umożliwienie generacji silników z nieskończonym parametrem m lub n. Oczywiście wymagałoby to dostosowania aplikacji GUI, ale z pewnością nie jest to niemożliwe a badania nat takimi grami mogłoby być niezwykle ciekawe. Idąc dalej możnaby definiować niektóre parametry jako zależne od tury gry itp.

Jakkolwiek by na to nie patrzeć możliwości dalszego rozwoju samego generatora a nawet całej pracy jest wiele. Jednym z prostszych zadań, które nalezałoby w przyszłości zrobić byłoby stworzenie ustandaryzowanego protokołu łączności pomiędzy programem grającym a GUI dla gier z rodziny (m,n,k,p,q) tak jak UCI dla szachów. Obecne podejście ze znanym interfejsem wydaje się mieć pewne wady, np. interfejs nie jest nigdzie publicznie wystawiony.

Należy też podkreślić, że praca chociaż nie wyczerpała tematu to jednak dzięki swojej objętości podjęła najważniejsze wątki w tematyce. Widać też, że chociaż niektóre cechy silników są wspólne niezależnie od gry to jednak niezwykle ważna jest w implementacji tzw wiedza domenowa. Wiedza to może być bardzo obszerna, zwłascza w przypadku złożonych gier logicznych jak choćby szachy czy Go. Niemniej jednak autor nie mając wcześniej zbyt dużej wiedzy w tematyce opanował przynajmniej część tej wiedzy na potrzeby pracy, więc nie jest to nieosiągalne.

Przyszłość silników gier logicznych należy też upatrywać w eksperymentowaniu z różnymi parametrami (ang. „tuning parameters” lub „tuning values”) i nieustannym testowaniu rezultatów. Świetnie się tutaj sprawdza rozproszone środowisko testowe takie jak Fishtest używany przez Stockfisha. Kto wie, może następne wielkie odkrycie w tematyce rozwiązywania gier zostanie właśnie dokonane podczas takich niewinnych eksperymentów i nie zostanie przeoczone ponieważ ktoś postanowi je przetestować w podobnym rozproszonym środowisku testowym.

# Wykaz literatury

1. Łagodne wprowadzenie do analizy algorytmów, Marek Kubale, Wydawnictwo Politechniki Gdańskiej, 2016, ISBN: 978-83-7348-652-2
2. <http://en.wikipedia.org/wiki/Computer_chess>, (data dostępu 02.04.2016)
3. <http://en.wikipedia.org/wiki/Human–computer_chess_matches>, (data dostępu 02.04.2016)
4. <http://www.fierz.ch/history.htm>, (data dostępu 02.04.2016)
5. <https://en.wikipedia.org/wiki/Top_Chess_Engine_Championship>, (data dostępu 02.04.2016)
6. <https://en.wikipedia.org/wiki/International_Computer_Games_Association>, (data dostępu 02.04.2016)
7. <https://en.wikipedia.org/wiki/Computer_Olympiad>, (data dostępu 02.04.2016)
8. <https://icga.leidenuniv.nl/?page_id=1112>, (data dostępu 02.04.2016)
9. Zasady XIX Olimpiady Gier Komputerowych ICGA  
   <https://icga.leidenuniv.nl/wp-content/uploads/2016/03/Rules-ICGA-events-2016-3.pdf>, (data dostępu 02.04.2016)
10. <https://en.wikipedia.org/wiki/Solved_game>, (data dostępu 02.04.2016)
11. <https://icga.leidenuniv.nl/?page_id=1315>, (data dostępu 02.04.2016)
12. <http://senseis.xmp.net/?ZenGoProgram>, (data dostępu 02.04.2016)
13. <https://book.mynavi.jp/tencho6/>, (data dostępu 02.04.2016)
14. <https://boardgamegeek.com/thread/609440/mohex-available-download>, (data dostępu 02.04.2016)
15. <http://benzene.sourceforge.net>, (data dostępu 02.04.2016)
16. <https://github.com/lukaszlew/MiMHex>, (data dostępu 02.04.2016)
17. <https://github.com/ala/MiMHex>, (data dostępu 02.04.2016)
18. <https://github.com/kdudzik/MiMHex>, (data dostępu 02.04.2016)
19. <https://github.com/krzysiocrash/MiMHex>, (data dostępu 02.04.2016)
20. <https://github.com/theolol/MiMHex>, (data dostępu 02.04.2016)
21. <https://github.com/bartoszborkowski/mimhex>, (data dostępu 02.04.2016)
22. <https://github.com/krzysiocrash/patterns>, (data dostępu 02.04.2016)
23. <https://github.com/qelo/MiMHex>, (data dostępu 02.04.2016)
24. <https://github.com/jakubpawlewicz/MiMHex>, (data dostępu 02.04.2016)
25. <https://en.wikipedia.org/wiki/Komodo_(chess)> , (data dostępu 02.04.2016)
26. <https://komodochess.com>, (data dostępu 02.04.2016)
27. <https://komodochess.com/Komodo10-50a.htm>, (data dostępu 02.04.2016)
28. <https://komodochess.com/Komodo9-43a.htm>, (data dostępu 02.04.2016)
29. <https://komodochess.com/pub/komodo-8.zip>, (data dostępu 02.04.2016)
30. <https://stockfishchess.org>, (data dostępu 02.04.2016)
31. <https://github.com/official-stockfish/Stockfish>, (data dostępu 02.04.2016)
32. <https://en.wikipedia.org/wiki/M,n,k-game>, (data dostępu 02.04.2016)
33. <https://en.wikipedia.org/wiki/Tic-tac-toe>, (data dostępu 02.04.2016)
34. <https://en.wikipedia.org/wiki/Gomoku>, (data dostępu 02.04.2016)
35. <https://en.wikipedia.org/wiki/Connect6>, (data dostępu 02.04.2016)
36. A New Family of k-in-a-row Games, I-Chen Wu and Dei-Yen Huang, Department of Computer Science and Information Engineering, National Chiao Tung University, Hsinchu, Taiwan  
    <http://www.connect6.org/k-in-a-row.pdf>, (data dostępu 02.04.2016)
37. <http://risujin.org/connectk/>, (data dostępu 02.04.2016)
38. <http://www.connect6.org>, (data dostępu 02.04.2016)
39. <https://bitbucket.org/BadRobot/connect6/src>, (data dostępu 02.04.2016)
40. Kod źródłowy programu Connect-k, najnowsza wersja stabilna v2.0, czerwiec 2007  
    <http://risujin.org/pub/connectk/connectk-2.0.tar.gz>, (data dostępu 02.04.2016)
41. <http://stackoverflow.com/questions/671703/array-index-out-of-bound-in-c/671709#671709>, (data dostępu 02.04.2016)
42. <https://msdn.microsoft.com/en-US/library/system.indexoutofrangeexception(v=vs.110).aspx>, (data dostępu 02.04.2016)
43. <https://en.wikipedia.org/wiki/Bitboard>, (data dostępu 02.04.2016)
44. <https://en.wikipedia.org/wiki/Bit_field>, (data dostępu 02.04.2016)
45. <https://en.wikipedia.org/wiki/Universal_Chess_Interface>, (data dostępu 02.04.2016)
46. <https://en.wikipedia.org/wiki/Stockfish_(chess)>, (data dostępu 02.04.2016)
47. <http://www.computerchess.org.uk/ccrl/404/>, (data dostępu 02.04.2016)
48. <http://www.computerchess.org.uk/ccrl/4040/>, (data dostępu 02.04.2016)
49. <http://www.computerchess.org.uk/ccrl/404FRC/>, (data dostępu 02.04.2016)
50. <http://en.wikipedia.org/wiki/64-bit_computing>, (data dostępu 02.04.2016)
51. <https://en.wikipedia.org/wiki/SSE4#POPCNT_and_LZCNT>, (data dostępu 02.04.2016)
52. <https://chessprogramming.wikispaces.com/Stockfish>, (data dostępu 02.04.2016)
53. <https://chessprogramming.wikispaces.com/Square+Mapping+Considerations#LittleEndianRankFileMapping>, (data dostępu 02.04.2016)
54. Wykład “How do modern chess engines work?” - Daylen Yang, University of California, Berkeley  
    <https://www.youtube.com/watch?v=pUyURF1Tqvg>, (data dostępu 02.04.2016)
55. <http://www.talkchess.com/forum/viewtopic.php?start=0&t=50220>, (data dostępu 02.04.2016)
56. <https://chessdailynews.com/im-erik-kislik-analyzes-the-tcec-superfinal-in-depth/>, (data dostępu 02.04.2016)
57. <https://en.wikipedia.org/wiki/Bit_Manipulation_Instruction_Sets>, (data dostępu 02.04.2016)
58. <https://en.wikipedia.org/wiki/Find_first_set>, (data dostępu 02.04.2016)
59. <https://en.wikipedia.org/wiki/Intrinsic_function>, (data dostępu 02.04.2016)
60. <http://computerchess.org.uk/ccrl/404/cgi/compare_engines.cgi?family=Stockfish&print=Rating+list&print=Results+table&print=LOS+table&print=Ponder+hit+table&print=Eval+difference+table&print=Comopp+gamenum+table&print=Overlap+table&print=Score+with+common+opponents>
61. <http://fastgm.de/60+0.60%20-%20E5450.html>
62. <http://tests.stockfishchess.org/tests>
63. <https://msdn.microsoft.com/en-US/library/hh567368.aspx>
64. <http://en.cppreference.com/w/cpp/compiler_support>
65. <http://stackoverflow.com/questions/871405/why-do-i-need-an-ioc-container-as-opposed-to-straightforward-di-code/1532254#1532254>
66. <https://msdn.microsoft.com/en-US/library/dn961160.aspx>
67. <https://msdn.microsoft.com/en-us/library/a569z7k8.aspx>
68. <https://msdn.microsoft.com/en-US/library/74b4xzyw.aspx>
69. <https://en.wikipedia.org/wiki/Inline_function>
70. <http://stackoverflow.com/questions/751681/meaning-of-const-last-in-a-c-method-declaration/751783#751783>
71. <http://en.cppreference.com/w/cpp/language/cv>
72. <http://www.highprogrammer.com/alan/rants/mutable.html>
73. <http://stackoverflow.com/questions/1640258/need-a-fast-random-generator-for-c/3747462#3747462>
74. <https://msdn.microsoft.com/en-US/library/4h2h0ktk.aspx>
75. <http://www.possibility.com/Cpp/const.html>
76. <https://msdn.microsoft.com/en-us/library/hh874757.aspx>
77. <https://msdn.microsoft.com/en-us/library/windows/desktop/dn553408(v=vs.85).aspx>
78. <http://ark.intel.com/pl/products/43122/Intel-Core-i7-720QM-Processor-6M-Cache-1_60-GHz>
79. <https://msdn.microsoft.com/en-us/library/dn986595.aspx>
80. <https://blogs.msdn.microsoft.com/visualstudio/2016/06/27/visual-studio-2015-update-3-and-net-core-1-0-available-now/>
81. <http://webdocs.cs.ualberta.ca/~hayward/hex/#MoHex>, (data dostępu 02.04.2016)
82. <http://www.trmph.com/hexwiki/MoHex.html>, (data dostępu 02.04.2016)
83. Kod źródłowy programu MoHex w ramach pakietu benzen, wersja v0.9, wrzesień 2010  
    <http://downloads.sourceforge.net/project/benzene/benzene/0.9/benzene-0.9.0.tar.gz>
84. Kod źródłowy programu MoHex w ramach pakietu benzen, wersja rozwojowa, listopad 2011  
    <https://sourceforge.net/p/benzene/benzene/ci/master/tree/src/mohex/>
85. Dokumentacja programu MoHex w ramach pakietu benzen  
    <http://benzene.sourceforge.net/benzene-doc/html/mohexmainpage.html>
86. <http://www.game-ai-forum.org/icga-tournaments/program.php?id=555>, (data dostępu 02.04.2016)
87. <http://webdocs.cs.ualberta.ca/~hayward/publications.html>, (data dostępu 02.04.2016)
88. B. Arneson, R. Hayward, P. Henderson: MoHex Wins Hex Tournament (14th Computer Olympiad 2009 Pamplona), ICGA Journal 32-2 (June 2009) 114-116  
    <http://webdocs.cs.ualberta.ca/~hayward/papers/rptPamplona.pdf>, (data dostępu 02.04.2016)
89. B. Arneson, R. Hayward, P. Henderson: MoHex Wins Hex Tournament (16th Computer Olympiad 2010 Kanazawa) ICGA Journal 33-3 (Sept 2010) 181-187  
    <http://webdocs.cs.ualberta.ca/~hayward/papers/rptKanazawa.pdf>, (data dostępu 02.04.2016)
90. R. Hayward: MoHex Wins Hex Tournament, ICGA Journal 35-2 (June 2012) 124-127  
    <http://webdocs.cs.ualberta.ca/~hayward/papers/rptTilburgrevised.pdf>, (data dostępu 02.04.2016)
91. S. Huang, B. Arneson, R. Hayward, M. Mueller, J. Pawlewicz: MoHex 2.0: a pattern-based MCTS Hex player, Proc. Computers and Games CG2013, Springer LNCS 8427 (2014) 60-71  
    <http://webdocs.cs.ualberta.ca/~hayward/papers/m2.pdf>, (data dostępu 02.04.2016)
92. R Hayward, B Arneson, S-C Huang, J Pawlewicz: MoHex Wins Hex Tournament, ICGA Journal 36-3 (Sept 2013) 180-183  
    <http://webdocs.cs.ualberta.ca/~hayward/papers/rptYokohama.pdf>, (data dostępu 02.04.2016)
93. R Hayward, J Pawlewicz, K Takada, T Van der Valk: MoHex Wins Hex Tournaments, ICGA Journal, 2015  
    <http://webdocs.cs.ualberta.ca/~hayward/papers/rptLeiden15.pdf>, (data dostępu 02.04.2016)

# Wykaz rysunków

[Rysunek 2.1. Graf zależności w programie Stockfish 14](#_Toc453636531)

[Rysunek 2.2. Mapowanie szachownicy na bitboard Little-Endian Rank-File [53] 15](#_Toc453636532)

[Rysunek 2.3. Uruchomione obecnie testy na Fishteście [62] 22](#_Toc453636533)

[Rysunek 2.4. Porównanie zmian wprowadzanych przez testowaną wersję [62] 22](#_Toc453636534)

[Rysunek 2.5. Graf zależności w programie Connect-k 23](#_Toc453636535)

[Rysunek 2.6. Monte Carlo 37](#_Toc453636536)

# Wykaz tabel

[**Tabela 2.1.** Wyniki turnieju "Top Chess Engine Championship" [5] 10](#_Toc453636476)

[**Tabela 2.2.** Wyniki w grze Go 9x9 [11] 11](#_Toc453636477)

[**Tabela 2.3.** Wyniki w grze Hex 11x11 [11] 11](#_Toc453636478)

[**Tabela 2.4.** Wyniki w grze Hex 13x13 [11] 11](#_Toc453636479)

[**Tabela 2.5.** Wyniki w grze Connect6 [11] 12](#_Toc453636480)

Dodatek A: Tytuł dodatku A

Ramadan kokokdad, dashjaf afjkashfjka i fala moko. Ragodago miko miko regajlsafjas, aksgsa jkla. Jakaakaka moranranin polo mdiasdoas.

Ja kaokkka hjfksahfja fsjdkhfas fsdkjfhsdjk vdsjvhds, hgjkdsgds, hgjdkshgjskdhgjksdhgjkasd i jakaa ahkgjsdhjkghasdjkgsadgds. Moja fhjadkfhsjdkfhui fhdsiufhdsui i jok. Hjhfahfsa hjafsaj i jaaa, hjaksfhkjsa jvskld.