

## 1. WYBRANE FUNKCJE OGÓLNE I PLIKI DYSKOWE

### 1.1. Pomiar czasu wykonania programu

&lt;windows.h&gt;

DWORD **GetTickCount**(void)Funkcja zwraca liczbę **milisekund**, jakie upłynęły od momentu startu systemu.DWORD StartTime = **GetTickCount**() // aktualny czas - moment rozpoczęcia{ **WYKONYWANY\_KOD\_PROGRAMU** ; }DWORD ElapsedTime = **GetTickCount**() - StartTime;

```
DWORD Start = GetTickCount();
long ile = pow(10, 6);
for(long i=0; i<ile; i++);
cout<<GetTickCount() - Start;
```

```
Obieg1: 102664578
Obieg2: 102664640
Obieg3: 102664703
Obieg4: 102664765
Obieg5: 102664828
Obieg6: 102664890
Obieg7: 102664953
Obieg8: 102665015
Obieg9: 102665078
```

```
#include <iostream>
#include <Windows.h>
using namespace std;
int main() // TickCount1
{
    DWORD OldTime = GetTickCount();
    DWORD ActualTime = 0;
    int n = 0;
    while(n < 9) {
        ActualTime = GetTickCount();
        if((ActualTime - OldTime) >= 50) {
            n++;
            cout << "Obieg" << n << ": " << ActualTime << endl;
            OldTime = ActualTime;
        }
    }
    cout << "\nWcisnij Enter"; // cin.get();
    return 0;
}
```

Program **TickCount2** co 50 ms wyświetla stan licznika milisekund.

Po upływie 4 294 967 295 milisekund (po 49.7 dniach) -od momentu uruchomienia systemu Windows- licznik zostaje wyzerowany a jego zwiększanie rozpoczyna się od nowa.

Systemowy licznik milisekund to 32-bitowa zmienna (DWORD), która umożliwia przechowywanie liczb w przedziale od 0 do 4 294 967 295.

```
#include <iostream>
#include <cmath>
#include <Windows.h>
using namespace std;

int main() // TickCount2
{
    DWORD OldTime, ActualTime = 0, Time = 0;
    OldTime = GetTickCount();
    for (long k=0; k < 99000; k++) log(pow((pow(sin(k)+1.1, 3.3)), 2.2));
    ActualTime = GetTickCount();
    Time = ActualTime - OldTime;
    cout << Time<< endl;
    cout << "\nWcisnij Enter";
    // cin.get();
    return 0;
}
```

### 1.2. Pomiar czasu wykonania wątku

Funkcja **GetThreadTimes** zwraca ilość czasu CPU wykorzystanego przez wątek.

```
BOOL GetThreadTimes( HANDLE hThread, // uchwyt wątku
                     LPFILETIME lpCreationTime, // czas utworzenia
                     LPFILETIME lpExitTime, // czas wyjścia
                     LPFILETIME lpKernelTime, // czas jądra
                     LPFILETIME lpUserTime // czas użytkownika
                     )
```

**lpCreationTime** – wskaźnik na strukturę **FILETIME**, zawierającą czas utworzenia wątku.**lpExitTime** - wskaźnik na strukturę **FILETIME**, zawierającą czas usunięcia wątku.

Jeśli wątek nadal działa, czas wyjścia jest niezdefiniowany.

Thread creation and exit times are points in time expressed as the amount of time that has elapsed since midnight on January 1, 1601 at Greenwich, England.

**lpKernelTime** -wskaźnik na strukturę **FILETIME**, zawierającą czas zużyty przez wątek na wykonywanie kodu systemu operacyjnego.**lpUserTime** -wskaźnik na strukturę **FILETIME**, zawierającą czas zużyty przez wątek na wykonanie kodu aplikacji.

Thread kernel mode and user mode times are amounts of time.

For example, if a thread has spent one second in kernel mode, this function will fill the **FILETIME** structure specified by **lpKernelTime** with a 64-bit value of ten million.

That is the number of 100-nanosecond units in one second.

### 1.3. Czas i Data

int **GetTimeFormat**(

```
LCID Locale, // locale for which time is to be formatted
DWORD dwFlags, // flags specifying function options
CONST SYSTEMTIME *lpTime, // time to be formatted
LPCTSTR lpFormat, // time format string
LPTSTR lpTimeStr, // pointer to a buffer that receives the formatted time string.
int cchTime // size, in bytes or characters, of the buffer
);
```

int **GetDateFormat**(

```
LCID Locale,
DWORD dwFlags,
CONST SYSTEMTIME *lpDate,
LPCTSTR lpFormat,
LPTSTR lpDateStr,
int cchDate,
);
```

```
#include <windows.h>
#include <iostream>
using namespace std;

int main() // Czas
{
    char buf[256];
    GetTimeFormat(NULL, 0, NULL, NULL, buf, 255);
    cout<<buf<<endl;
    GetDateFormat(NULL, NULL, NULL, NULL, buf, 255);
    cout<<buf<<endl;
    cout << "\nWcisnij Enter"; cin.get();
    return 0;
}
```

23:04:50

2013-10-04

**VOID GetSystemTime()**

```
LPSYSTEMTIME lpSystemTime // address of system time structure
);
```

Function retrieves the current system date and time.

The system time is expressed in Coordinated Universal Time (UTC).

**lpSystemTime** - points to a SYSTEMTIME structure to receive the current system date and time.

The time copied to the SYSTEMTIME structure may not be the same as the local time - the date and time of day for your time zone

**BOOL SystemTimeToFileTime()**

```
CONST SYSTEMTIME *lpSystemTime, // address of system time to convert
LPTIMEFILETIME lpFileTime // address of buffer for converted file time
);
```

Function converts a system time to a file time.

**lpSystemTime** -points to a SYSTEMTIME structure that contains the time to be converted.

The wDayOfWeek member of the SYSTEMTIME structure is ignored.

**lpFileTime** -points to a FILETIME structure to receive the converted system time.

If the function succeeds, the return value is nonzero.

If the function fails, the return value is zero.

❑ **SYSTEMTIME** structure represents a date and time using individual members.

```
typedef struct _SYSTEMTIME { // st
    WORD wYear;
    WORD wMonth; // January = 1, February = 2, and so on
    WORD wDayOfWeek; // Sunday = 0, Monday = 1, and so on
    WORD wDay;
    WORD wHour;
    WORD wMinute;
    WORD wSecond;
    WORD wMilliseconds;
} SYSTEMTIME;
```

It is not recommended that you add and subtract values from the SYSTEMTIME structure to obtain relative times. Instead, you should:

-Convert the SYSTEMTIME structure to a FILETIME structure.

-Copy the resulting FILETIME structure to a LARGE\_INTEGER structure.

-Use normal 64-bit arithmetic on the LARGE\_INTEGER value.

❑ **FILETIME** structure is a 64-bit value representing the number of 100-nanosecond intervals since January 1, 1601.

```
typedef struct _FILETIME { // ft
    DWORD dwLowDateTime; // specifies the low-order 32 bits of the file time
    DWORD dwHighDateTime; // specifies the high-order 32 bits of the file time
} FILETIME;
```

It is not recommended that you add and subtract values from the FILETIME structure to obtain relative times.

Instead, you should

-Copy the resulting FILETIME structure to a LARGE\_INTEGER structure.

-Use normal 64-bit arithmetic on the LARGE\_INTEGER value.

❑ **LARGE\_INTEGER** structure is used to represent a 64-bit signed integer value.

```
typedef union _LARGE_INTEGER {
    struct {
        DWORD LowPart; // specifies the low-order 32 bits
        LONG HighPart; // specifies the high-order 32 bits
    };
    LONGLONG QuadPart; // Specifies a 64-bit signed integer
} LARGE_INTEGER;
```

The LARGE\_INTEGER structure is actually a union.

If your compiler has built-in support for 64-bit integers, use the QuadPart member to store the 64-bit integer.

Otherwise, use the LowPart and HighPart members to store the 64-bit integer.

#### 1.4. Funkcje działające na pamięci RAM

```
VOID CopyMemory( // function copies a block of memory from one location to another
    PVOID Destination, // points to the starting address of the copied block's destination
    CONST VOID * Source, // points to the starting address of the block of memory to copy.
    DWORD Length // specifies the size, in bytes, of the block of memory to copy.
);
```

If the source and destination blocks overlap, the results are undefined

```
VOID FillMemory( // function fills a block of memory with a specified value
    PVOID Destination, // points to the starting address of the block of memory to fill.
    DWORD Length, // specifies the size, in bytes, of the block of memory to fill.
    BYTE Fill // specifies the byte value with which to fill the memory block.
);
```

```
VOID ZeroMemory( // function fills a block of memory with zeros
    PVOID Destination, // points to the starting address of the block of memory to fill with zeros.
    DWORD Length // specifies the size, in bytes, of the block of memory to fill with zeros.
);
```

```
VOID MoveMemory( // function moves a block of memory from one location to another
    PVOID Destination, // points to the starting address of the destination of the move.
    CONST VOID * Source, // points to the starting address of the block of memory to move.
    DWORD Length // specifies the size, in bytes, of the block of memory to move.
);
```

The source and destination blocks may overlap.

#### 1.5. Funkcja GetLastError

DWORD **GetLastError()**

Funkcja zwraca 32-bitowy kod błędu wykrytego w wątku, który można przetłumaczyć na użyteczną postać.

**winerror.h** -- error code definitions for the Win32 API functions.

<http://www.carrona.org/winerror.html>

Po wykryciu błędu wewnątrz funkcji następuje skojarzenie numeru kodu błędu z wątkiem wywołującym za pomocą **lokalnego magazynu wątków** (*thread-local storage*).

|                           |      |
|---------------------------|------|
| ERROR_INVALID_FUNCTION    | 1    |
| ERROR_FILE_NOT_FOUND      | 2    |
| ERROR_PATH_NOT_FOUND      | 3    |
| ERROR_TOO_MANY_OPEN_FILES | 4    |
| ERROR_ACCESS_DENIED       | 5    |
| ERROR_FILE_EXISTS         | 80   |
| ERROR_DISK_FULL           | 112  |
| ERROR_SEM_TIMEOUT         | 121  |
| ERROR_SEM_NOT_FOUND       | 187  |
| ERROR_FILE_ENCRYPTED      | 6002 |

Wątki mogą działać niezależnie, nie zakłócając sobie nawzajem zwracanych kodów błędów.

Po zakończeniu działania funkcji o wystąpieniu błędu informuje jej wartość zwracana.

Rodzaj napotkanego błędu udostępnia funkcja **GetLastError**:

→ **GetLastError** zwraca **ostatni błąd wygenerowany przez wątek**.

← **Jeśli** wątek wywoła funkcję, która zakończy się pomyślnie, poprzedni kod błędu nie zostanie nadpisany i nie będzie wskazywał powodzenia.

Większość funkcji stosuje się do tej reguły.

Niektóre funkcje mogą kończyć się **powodzeniem** z **wielu** powodów:

- udało utworzyć się taki obiekt,
- obiekt o podanej nazwie już istnieje.

**Czasami aplikacja musi znać dokładnie przyczynę powodzenia.**

Do przekazania tej informacji wykorzystuje się mechanizm **kodu ostatniego błędu**.

Po **pomyślnym** wykonaniu niektórych funkcji dodatkowe informacje uzyskuje się wywołując **GetLastError**.

Dokumentacja SDK zawiera informację, czy dana funkcja zachowuje się w taki sposób.

## 1.6. Funkcje plikowe (Obiekty plików)

**Obiekty plików** to konstrukcje **trybu jądra**, są zasobami systemowymi i mogą być:

- współdzielone przez wiele procesów trybu użytkownika,
- chronione zabezpieczeniami bazującymi na obiektach oraz obsługiwać synchronizację.

**Utworzenie w jądrze ObiektuPliku** wymaga wywołania funkcji **CreateFile**.

Funkcja może służyć do otwierania plików, strumieni plików, dysków, partycji, konsoli i innych.

HANDLE **CreateFile**(

|                       |                                |                                              |
|-----------------------|--------------------------------|----------------------------------------------|
| LPCTSTR               | <i>lpFileName,</i>             | // pointer to name of the file (np.: "COM1") |
| DWORD                 | <i>dwDesiredAccess,</i>        | // access (read-write) mode                  |
| DWORD                 | <i>dwShareMode,</i>            | // share mode                                |
| LPSECURITY_ATTRIBUTES | <i>lpSecurityAttributes,</i>   | // pointer to security attributes (NULL)     |
| DWORD                 | <i>dwCreationDistribution,</i> | // how to create                             |
| DWORD                 | <i>dwFlagsAndAttributes,</i>   | // file attributes                           |
| HANDLE                | <i>hTemplateFile</i>           | // handle to file with attributes to copy    |

);

Zwraca **uchwyt** ObiektuPliku, gdy zakończona jest powodzeniem,

w przeciwnym razie wartość błędu: **INVALID\_HANDLE\_VALUE**

**lpFileName:** nazwa pliku, który ma być utworzony/otworzony (ścieżka nieobowiązkowa);

**dwDesiredAccess:** 0 –można jedynie odczytać atrybuty pliku,

GENERIC\_READ -plik do czytania,

GENERIC\_WRITE -plik do pisania,

GENERIC\_READ | GENERIC\_WRITE –plik do czytania i pisania.

**dwShareMode:** definiuje metodę dzielenia się plikiem

0 -dalsze próby otwarcia tego pliku nie powiedą się,

FILE\_SHARE\_READ

-dalsze próby otwarcia tego pliku z GENERIC\_WRITE nie powiedą się,

FILE\_SHARE\_WRITE

-dalsze próby otwarcia tego pliku z GENERIC\_READ nie powiedą się,

FILE\_SHARE\_READ | FILE\_SHARE\_WRITE

-dalsze próby otwarcia tego pliku powiedą się.

**dwCreationDistribution:** **CREATE\_NEW**, **CREATE\_ALWAYS**,

OPEN\_EXISTING, OPEN\_ALWAYS,

TRUNCATE\_EXISTING

**dwFlagsAndAttributes:** FILE\_ATTRIBUTE\_ARCHIVE,

FILE\_ATTRIBUTE\_COMPRESSED,

FILE\_ATTRIBUTE\_HIDDEN,

FILE\_ATTRIBUTE\_NORMAL,

FILE\_ATTRIBUTE\_OFFLINE,

FILE\_ATTRIBUTE\_READONLY,

FILE\_ATTRIBUTE\_SYSTEM,

FILE\_ATTRIBUTE\_TEMPORARY.

BOOL **ReadFile**(

|              |                              |                                         |
|--------------|------------------------------|-----------------------------------------|
| HANDLE       | <i>hFile,</i>                | // handle of file to read               |
| LPVOID       | <i>lpBuffer,</i>             | // address of buffer that receives data |
| DWORD        | <i>nNumberOfBytesToRead,</i> | // number of bytes to read              |
| LPDWORD      | <i>lpNumberOfBytesRead,</i>  | // address of number of bytes read      |
| LPOVERLAPPED | <i>lpOverlapped</i>          | // address of structure for data (NULL) |

);

BOOL **WriteFile**(

|              |                                |                                                         |
|--------------|--------------------------------|---------------------------------------------------------|
| HANDLE       | <i>hFile,</i>                  | // handle to file to write to                           |
| LPCVOID      | <i>lpBuffer,</i>               | // pointer to data to write to file                     |
| DWORD        | <i>nNumberOfBytesToWrite,</i>  | // number of bytes to write                             |
| LPDWORD      | <i>lpNumberOfBytesWritten,</i> | // pointer to number of bytes written                   |
| LPOVERLAPPED | <i>lpOverlapped</i>            | // pointer to structure needed for overlapped I/O, NULL |

);

DWORD **SetFilePointer**(

|        |                              |                                                         |
|--------|------------------------------|---------------------------------------------------------|
| HANDLE | <i>hFile,</i>                | // handle of file                                       |
| LONG   | <i>lDistanceToMove,</i>      | // number of bytes to move file pointer                 |
| PLONG  | <i>lpDistanceToMoveHigh,</i> | // address of high-order word of distance to move, NULL |
| DWORD  | <i>dwMoveMethod</i>          | // how to move: FILE_BEGIN, FILE_CURRENT, FILE_END      |

);

If the function fails, the return value is **0xFFFFFFFF**.

DWORD **GetFileSize**(

|         |                       |                                                                   |
|---------|-----------------------|-------------------------------------------------------------------|
| HANDLE  | <i>hFile,</i>         | // handle of file to get size of                                  |
| LPDWORD | <i>lpFileSizeHigh</i> | // address of high-order word for file size (NULL if not require) |

);

Function retrieves the size, in bytes, of the specified file

If the function fails and *lpFileSizeHigh* is NULL, the return value is **0xFFFFFFFF**.

The handle must have been created with either GENERIC\_READ or GENERIC\_WRITE access to the file.

Program **Plik1** otwiera **istniejący** tekstowy plik dyskowy i dokonuje odczytu jego zawartości korzystając wyłącznie z funkcji systemu operacyjnego Windows.

zawartość pliku Plik1.txt

123456789 Tekst tego pliku  
zawiera tylko dwa wiersze tekstu.

```
#include <windows.h>           // CreateFile   SetFilePointer   ReadFile
#include <cstdlib>
#include <stdio>
using namespace std;
#define BYTESToREAD 150          // liczba znaków do odczytania
DWORD INVALID_SET_FILE = 0xFFFFFFFF;
int main()                      // Plik1
{
    DWORD OFFSET = 7;           // liczba znaków, które zostaną opuszczone
    DWORD readed = 0;           // liczba znaków odczytanych
    HANDLE hFile;               // Uchwyt do pliku
    char Wy[BYTESToREAD];       // bufor Wy
    char nameFile[33] = "Plik1.txt"; // "D:\\Plik1.txt";
    hFile = CreateFile(         // -----utworzenie pliku do odczytu
        nameFile,               // Nazwa pliku
        GENERIC_READ,           // Tylko czytanie z pliku
        FILE_SHARE_READ,       // Współdzielenie czytania z pliku
        NULL,                   // Standardowe parametry bezpieczeństwa
        OPEN_EXISTING,          // Plik musi istnieć
        FILE_ATTRIBUTE_NORMAL,  // Atrybuty standardowe
        NULL);
    if (hFile == INVALID_HANDLE_VALUE) { printf("CreateFile error %d.\n", GetLastError());
                                        getchar(); return (1); }

    DWORD dwPtr = SetFilePointer( // -----ustawienie miejsca odczytu w pliku
        hFile,                  // Uchwyt do pliku wcześniej utworzonego
        OFFSET,                 // Liczba bajtów do przesunięcia
        NULL,                   // Używany przy dużych plikach
        FILE_BEGIN);           // Ustawienie na początek pliku

    if (dwPtr == INVALID_SET_FILE) { printf("SetFilePointer error %d.\n", GetLastError());
                                    getchar(); return (2); }

    BOOL bResult = ReadFile(      // -----odczyt z pliku
        hFile,                   // Uchwyt pliku
        Wy,                      // Tablica Wyjściowa
        BYTESToREAD,             // Liczba bajtów do wczytania
        &readed,                 // pointer na liczbę rzeczywiście wczytanych bajtów
        NULL);

    if (!bResult) { printf("ReadFile error %d.\n", GetLastError()); getchar(); return (3); }

    if (readed == BYTESToREAD) printf("Pełny Odczyt zakończony pomyslnie\n");
    else printf("?? Wczytano %d ze %d bajtów założonych.\n", readed, BYTESToREAD);

    CloseHandle(hFile);
    puts(Wy);
    // getchar();
    return 0;
}
```

?? Wczytano 56 ze 150 bajtów założonych

89 Tekst tego pliku  
zawiera tylko dwa wiersze tekstu.

☹️|< #

### Zagadka. Co robi program **Plik1\_a** ?

Wyjaśnić mechanizmy, które prowadzą do danego wyniku.

```
// plik danych: Plik1_a.txt musi istnieć na dysku
// zawartosc pliku danych Plik1_a.txt: Kanapa Bandur Rendus Murdek Rumbus

#include <windows.h>
#include <cstdlib>
#include <stdio>
using namespace std;

int main()                      // Plik1_a
{
    DWORD readed = 0;
    HANDLE hFile;
    char S[5][7], nameFile[33] = "Plik1_a.txt";
    int i;
    hFile = CreateFile( nameFile, GENERIC_READ, FILE_SHARE_READ, NULL, OPEN_EXISTING,
                        FILE_ATTRIBUTE_NORMAL, NULL );
    if (hFile == INVALID_HANDLE_VALUE) { printf("CreateFile error %d.\n", GetLastError()); getchar(); return (1); }

    BOOL bResult = ReadFile( hFile, S, 100, &readed, NULL );
    if (!bResult) { printf("ReadFile error %d.\n", GetLastError()); getchar(); return (3); }

    for (i=0; i<5; i++) S[i][6] = '\0';
    for (i=0; i<5; i++) puts(S[i]);
    CloseHandle(hFile);
    return 0;
}
```

### Zadanie 1.1

Napisać program, który zapisze do pliku dyskowego wektor 20-elementowy liczb double.

### Zadanie 1.1a

Plik dyskowy zawiera 20 liczb typu double, zapisanych w postaci binarnej.

Napisać program, który wprowadzi do wektora:

- całą zawartość pliku,
- sześć pierwszych liczb,
- kilka środkowych liczb.

### Zadanie 1.2

Napisać program, który zapisze do pliku dyskowego macierz M[8][11] liczb double.

### Zadanie 1.2a

Plik dyskowy zawiera macierz M[8][11] liczb double, zapisaną w postaci binarnej.

Napisać program, który wprowadzi:

- zawartości całego pliku do macierzy,
- cztery pierwsze wiersze do macierzy,
- szósty wiersz do wektora.

➔ W zadaniach Operacje Dyskowe realizować wyłącznie funkcjami systemu operacyjnego.



## ANEKS 1. Obsługa portu szeregowego COM

BOOL **GetCommState**(

```
HANDLE hFile, // handle of communications device The CreateFile function returns this handle.  
LPDCB lpDCB // address of device-control block structure: DCB structure  
); If the function succeeds, the return value is nonzero.
```

BOOL **SetCommState**(

```
HANDLE hFile, // handle of communications device  
LPDCB lpDCB // address of device-control block structure  
); If the function succeeds, the return value is nonzero.
```

typedef **struct \_DCB** { // **dcb** setting for a **serial** communications device.

```
DWORD DCBlength; // sizeof(DCB)  
DWORD BaudRate; // current baud rate  
DWORD fBinary: 1; // binary mode, no EOF check  
DWORD fParity: 1; // enable parity checking  
DWORD fOutxCtsFlow: 1; // CTS output flow control  
DWORD fOutxDsrFlow: 1; // DSR output flow control  
DWORD fDtrControl: 2; // DTR flow control type  
DWORD fDsrSensitivity: 1; // DSR sensitivity  
DWORD fTXContinueOnXoff: 1; // XOFF continues Tx  
DWORD fOutX: 1; // XON/XOFF out flow control  
DWORD fInX: 1; // XON/XOFF in flow control  
DWORD fErrorChar: 1; // enable error replacement  
DWORD fNull: 1; // enable null stripping  
DWORD fRtsControl: 2; // RTS flow control  
DWORD fAbortOnError: 1; // abort reads/writes on error  
DWORD fDummy2: 17; // reserved  
WORD wReserved; // not currently used  
WORD XonLim; // transmit XON threshold  
WORD XoffLim; // transmit XOFF threshold  
BYTE ByteSize; // number of bits/byte, 4-8  
BYTE Parity; // 0-4=no, odd, even, mark, space  
BYTE StopBits; // 0,1,2 = 1, 1.5, 2  
char XonChar; // Tx and Rx XON character  
char XoffChar; // Tx and Rx XOFF character  
char ErrorChar; // error replacement character  
char EofChar; // end of input character  
char EvtChar; // received event character  
WORD wReserved1; // reserved; do not use  
} DCB;
```

| DB-9 | Nazwa | Funkcja | Opis złącza szeregowego                           |
|------|-------|---------|---------------------------------------------------|
| 1    | DCO   | We      | Data Carrier Detect -sygnalizacja wykrycia nośnej |
| 2    | RXD   | We      | Receive Data -odbiór danych                       |
| 3    | TxO   | Wy      | Transmit Data -nadawanie danych                   |
| 4    | DTR   | Wy      | Data Terminal Ready -gotowość do nadawania danych |
| 5    | GND   | masa    | System Ground -masa                               |
| 6    | DSR   | We      | Data Set Ready -gotowość do odbioru danych        |
| 7    | RTS   | Wy      | Request to Send -żądanie transmisji               |
| 8    | CST   | We      | Clear to Send -kasowanie transmisji               |
| 9    | RI    | We      | Ring Indicator -sygnał dzwonienia                 |

Program **CommTest1** ilustruje wykorzystanie **CreateFile** do komunikacji z portem szeregowym.

```
#include <windows.h> // port szeregowy COM  
#include <stdio.h>  
int main(int argc, char *argv[ ]) // CommTest1  
{  
    DCB dcb;  
    HANDLE hCom;  
    BOOL OK;  
    CHAR *CommPort = "COM1";  
    hCom = CreateFile(  
        CommPort, // nazwa pliku / Urządzenia  
        GENERIC_READ | GENERIC_WRITE, // tryb zapisu i odczytu  
        0, // zablokowane współdzielenie  
        NULL, // nie określamy atrybutów bezpieczeństwa  
        OPEN_EXISTING, // należy użyć OPEN_EXISTING  
        0, // nie używamy trybu overlapped I/O  
        NULL // dla urządzeń NULL  
    );  
    if (hCom == INVALID_HANDLE_VALUE) { // gdy operacja CreateFile nie powiodła się  
        switch (GetLastError( )) {  
            case 2: printf("Nie wykryto portu %s.\n", CommPort); break;  
            case 3: printf("Port %s jest zajęty", CommPort); break;  
            default: printf("CreateFile error %d.\n", GetLastError());  
        }  
        getchar(); return (1);  
    }  
    OK = GetCommState(hCom, &dcb); // -----pobiera konfigurację portu  
    if (!OK) { printf("GetCommState error %d.\n", GetLastError()); getchar(); return (2); }  
    // -----DCB: 57,600 bps, 8 data bits, no parity, 1 stop bit.  
    dcb.BaudRate = CBR_57600;  
    dcb.ByteSize = 8;  
    dcb.Parity = NOPARITY;  
    dcb.StopBits = ONESTOPBIT;  
    OK = SetCommState(hCom, &dcb); // -----ustawianie parametrów portu  
    if (!OK) { printf("SetCommState error %d.\n", GetLastError()); getchar(); return (3); }  
    printf("Pomyślna konfiguracja portu %s.\n", CommPort);  
    CloseHandle(hCom);  
    // getchar();  
    return (0);  
}
```