

МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ
(НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Институт №8 «Компьютерные науки и прикладная математика»
Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

Лабораторная работа №2
по курсу «Программирование графических процессоров»

Обработка изображений на GPU. Фильтры.

Выполнил: Е.С. Пищик

Группа: 8О-406Б

Преподаватели: К.Г. Крашенинников,
А.Ю. Морозов

Москва, 2022

Условие

Цель работы. Научиться использовать GPU для обработки изображений. Использование текстурной памяти и двухмерной сетки потоков.

Вариант 2. Медианный фильтр.

Программное и аппаратное обеспечение

GPU via SSH:

Compute capability: 2.1
Name: GeForce GT 545
Total Global Memory: 3150381056
Shared memory per block: 49152
Registers per block: 32768
Warp size: 32
Max threads per block: (1024, 1024, 64)
Max block: (65535, 65535, 65535)
Total constant memory: 65536
Multiprocessors count: 3

CPU via SSH: Intel(R) Core(TM) i7-3770 CPU @ 3.40GHz

RAM via SSH: 16 Gb.

HDD via SSH: 471 Gb.

OS: Windows 10

OS via SSH: Ubuntu 16.04.6 LTS

IDE: Visual Studio Code

Compiler via SSH: nvcc

Метод решения

Проходим по каждому пикселю изображения, для каждого пикселя вычисляем окно при помощи радиуса, внутри окна сортируем массив значений при помощи гистограммы и находим медианный элемент при помощи префиксной суммы, устанавливаем значение каналов r, g, b для пикселя как медианные значения, а w - яркость оставляем прежней. Нахождение медианного элемента в окне производится по отдельности для каждого из каналов r, g, b.

Описание программы

Программа состоит из одного основного файла `gpu.cu`. Файл состоит из функций `median`, `kernel`, `main`. `median` - функция находит медианный элемент по гистограмме и количеству элементов в окне. `main` - основная функция программы, здесь происходит считывание входных данных, выделение памяти под изображение на host устройстве, выделение памяти под изображение на device устройстве (при помощи функций `cudaMalloc`), копирование данных с host на device (при помощи `cudaMemcpy`). При помощи функций `cudaEventCreate`, `cudaEventRecord`, `cudaEventSynchronize` происходит измерение времени работы алгоритма. После всех операций по выделению памяти, копированию векторов,

созданию переменных для подсчета времени запускается функция kernel на device устройстве. После выполнения алгоритма идет вывод в поток ошибок времени затраченного на алгоритм, очищение памяти на host устройстве и device устройстве (при помощи cudaFree). В самом начале мы создаем глобальную переменную tex, которая является нашей текстурой. Перед привязкой массива к текстуре мы выставаем различные параметры для текстуры, такие как нормализация координат, политика работы вне индексов изображения и т.д. При помощи cudaMallocArray и cudaMemcpyToArray мы копируем входное изображение в массив на device устройстве и при помощи cudaBindTextureToArray связываем массив и текстуру.

В функции ядра, мы просто вычисляем абсолютные номера потоков в двумерной сетке - переменные idx и idy. А также количество всех наших потоков в двумерной сетке - переменные offsetx и offsety. В самом ядре мы просто проходим по пикселям при помощи idx и idy, потом проходим окном для каждого пикселя и считаем гистограмму для r,g,b каналов, далее для каждого из каналов мы находим медианный элемент. Сохраняем новые значения в пиксель. При помощи tex2D(tex, x, y) мы получаем объект пикселя в виде uchar4 (x, y, z, w) из нашей текстуры tex.

```
__global__ void kernel(uchar4 *out, int w, int h, int r)
{
    int idx = blockDim.x * blockIdx.x + threadIdx.x;
    int idy = blockDim.y * blockIdx.y + threadIdx.y;
    int offsetx = blockDim.x * gridDim.x;
    int offsety = blockDim.y * gridDim.y;

    uchar4 p;

    int rhist[256], ghist[256], bhist[256];
    int red, green, blue, cnt, x_start, x_end, y_start, y_end;

    for(int y = idy; y < h; y += offsety) {
        for(int x = idx; x < w; x += offsetx) {
            cnt = 0;

            for(int i = 0; i < 256; ++i) {
                rhist[i] = 0;
                ghist[i] = 0;
                bhist[i] = 0;
            }

            x_start = (x - r >= 0) ? x - r : 0;
            x_end = (x + r < w) ? x + r : w - 1;
            y_start = (y - r >= 0) ? y - r : 0;
            y_end = (y + r < h) ? y + r : h - 1;
```

```

for(int m = y_start; m <= y_end; ++m) {
    for(int k = x_start; k <= x_end; ++k) {
        p = tex2D(tex, k, m);
        rhist[p.x] += 1;
        ghist[p.y] += 1;
        bhist[p.z] += 1;
        cnt += 1;
    }
}

red = median(rhist, cnt);
green = median(ghist, cnt);
blue = median(bhist, cnt);

out[x + y * w] = tex2D(tex, x, y);
out[x + y * w].x = red;
out[x + y * w].y = green;
out[x + y * w].z = blue;
}
}
}

```

Результаты

CPU

h,w,r	936, 1664, 5	936, 1664, 7	1600, 2560, 7	1600, 2560, 10	4000, 6000, 5	4000, 6000, 15
Время, s	2.997	3.864	10.471	15.208	48.194	156.389

GPU kernel<<<dim3(32, 1), dim3(32, 1)>>>

h,w,r	936, 1664, 5	936, 1664, 7	1600, 2560, 7	1600, 2560, 10	4000, 6000, 5	4000, 6000, 15
Время, s	2.175	3.564	7.433	13.061	31.998	174.813

GPU kernel<<<dim3(1024, 1), dim3(1024, 1)>>>

h,w,r	936, 1664, 5	936, 1664, 7	1600, 2560, 7	1600, 2560, 10	4000, 6000, 5	4000, 6000, 15
Время, s	3.086	5.610	9.132	17.408	32.671	237.134

GPU kernel<<<dim3(8, 8), dim3(8, 8)>>>

h,w,r	936, 1664, 5	936, 1664, 7	1600, 2560, 7	1600, 2560, 10	4000, 6000, 5	4000, 6000, 15
Время, s	1.939	3.467	6.043	11.053	19.837	129.531

GPU kernel<<<dim3(16, 4), dim3(16, 4)>>>

h,w,r	936, 1664, 5	936, 1664, 7	1600, 2560, 7	1600, 2560, 10	4000, 6000, 5	4000, 6000, 15
Время, s	1.902	3.413	6.232	11.039	20.882	144.892

GPU kernel<<<dim3(16, 8), dim3(16, 8)>>>

h,w,r	936, 1664, 5	936, 1664, 7	1600, 2560, 7	1600, 2560, 10	4000, 6000, 5	4000, 6000, 15
Время, s	2.780	4.963	8.902	16.912	28.561	205.146

GPU kernel<<<dim3(32, 32) dim3(32, 32)>>>

h,w,r	936, 1664, 5	936, 1664, 7	1600, 2560, 7	1600, 2560, 10	4000, 6000, 5	4000, 6000, 15
Время, s	2.929	5.274	9.833	18.783	31.751	229.954

h,w,r = 4000,6000,1

Устройство	Время, s
CPU	33.605
GPU kernel<<<dim3(32, 1), dim3(32, 1)>>>	13.254
GPU kernel<<<dim3(1024, 1), dim3(1024, 1)>>>	6.048
GPU kernel<<<dim3(8, 8), dim3(8, 8)>>>	5.967
GPU kernel<<<dim3(16, 4), dim3(16, 4)>>>	6.102
GPU kernel<<<dim3(16, 8), dim3(16, 8)>>>	5.212
GPU kernel<<<dim3(32, 32) dim3(32, 32)>>>	5.338

original h,w,r = 936,1664,5



filtered h,w,r = 936,1664,5



original h,w,r = 1600,2560,7



filtered h,w,r = 1600,2560,7



original h,w,r = 4000,6000,5



filtered h,w,r = 4000,6000,5



Выводы

В данной лабораторной работе я изучил различные виды памяти на GPU, в частности научился работать с текстурной памятью. Использовал двумерную сетку потоков, изучил медианный фильтр и применил его к картинкам разного разрешения с разными радиусами. Скорость работы алгоритма зависит очень сильно от размера окна, где мы ищем медианный элемент, чем меньше значение радиуса, тем быстрее отрабатывает GPU по сравнению с CPU. Думаю что проблема замедления GPU, относительно CPU при больших значениях радиуса связано с тем, что мы обработку пикселей делаем параллельно, но вот обработка окна в два цикла и нахождение медианного элемента для каждого окна происходит стандартным образом.