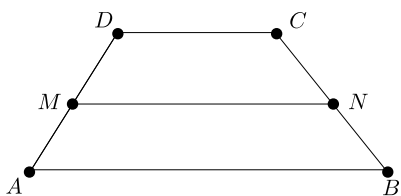


Esta lista tem como objetivo apresentar apenas alguns exercícios resolvidos que podem ajudar na compreensão da matéria. Esta lista não deve ser o seu único material de estudo!

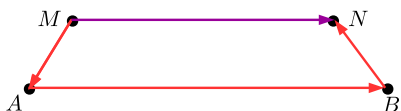
**Exercício 1.** Demonstre que o segmento que une os pontos médios dos lados não paralelos de um trapézio é paralelo às bases, e sua medida é a média aritmética das medidas das bases. Em outras palavras, queremos mostrar que

$$\overrightarrow{MN} = \frac{1}{2}\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{DC}.$$



Observe que podemos escrever (veja figura abaixo)

$$\overrightarrow{MN} = \overrightarrow{MA} + \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BN}. \quad (1)$$



De maneira análoga, também podemos ver que  $\overrightarrow{MN}$  pode ser escrito como

$$\overrightarrow{MN} = \overrightarrow{MD} + \overrightarrow{DC} + \overrightarrow{CN}. \quad (2)$$

Somando então (1) com (2), obtemos

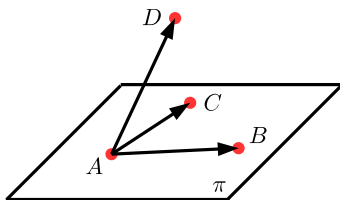
$$2\overrightarrow{MN} = \overrightarrow{MA} + \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BN} + \overrightarrow{MD} + \overrightarrow{DC} + \overrightarrow{CN}. \quad (3)$$

Agora, note que o vetor  $\overrightarrow{MA}$  tem mesmo comprimento e direção que  $\overrightarrow{MD}$ , porém com sentido oposto. Assim, temos  $\overrightarrow{MA} = -\overrightarrow{MD}$ . Usando o mesmo raciocínio, vemos que  $\overrightarrow{BN} = -\overrightarrow{CN}$ . Portanto, usando estas igualdades em (3), temos

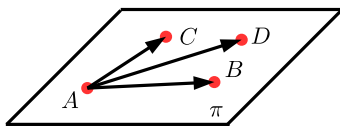
$$2\overrightarrow{MN} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{DC} \Rightarrow \overrightarrow{MN} = \frac{1}{2}\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{DC}.$$

**Exercício 2.** Determine se os pontos  $A = (1, 1, 1)$ ,  $B = (1, 0, 1)$ ,  $C = (0, 1, 0)$  e  $D = (1, -2, 1)$  pertencem a um mesmo plano, isto é, verifique se os pontos são coplanares.

Aqui, duas coisas podem acontecer. Podemos ter, por exemplo, a situação da figura abaixo, onde



os pontos não são coplanares, ou podemos ter o caso da próxima figura, onde os pontos são, de



fato, coplanares. Observe que os pontos são coplanares, somente se os vetores  $\overrightarrow{AB}$ ,  $\overrightarrow{AC}$  e  $\overrightarrow{AD}$  também são coplanares. Caso contrário, os pontos são não coplanares, somente se os vetores  $\overrightarrow{AB}$ ,  $\overrightarrow{AC}$  e  $\overrightarrow{AD}$  também são não coplanares. Para verificar se 3 vetores são, ou não, coplanares, basta fazer o produto misto destes 3 vetores (“Corolário” apresentado em aula). Façamos isto! Notemos que

$$\overrightarrow{AB} = (0, -1, 0), \quad \overrightarrow{AC} = (-1, 0, -1) \quad \text{e} \quad \overrightarrow{AD} = (0, -3, 0).$$

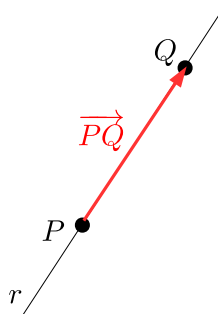
Assim, o produto misto pode ser calculado como o determinante da matriz que tem, nas linhas, as coordenadas dos vetores  $\overrightarrow{AB}$ ,  $\overrightarrow{AC}$  e  $\overrightarrow{AD}$ :

$$(\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}) \cdot \overrightarrow{AD} = \det \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & -3 & 0 \end{pmatrix} = 0.$$

Como o resultado deste produto misto é zero, temos que os vetores  $\overrightarrow{AB}$ ,  $\overrightarrow{AC}$  e  $\overrightarrow{AD}$  são coplanares e, portanto, os pontos são coplanares.

**Exercício 3.** Encontre as equações paramétricas da reta  $r$  e  $s$  que satisfazem  $r : \{x - 1 = \frac{y+1}{2} \text{ e } z = 1\}$  e  $s : \{\frac{x}{2} = \frac{z}{4} \text{ e } y = 1\}$ . Por fim, calcule a distância e a posição relativa entre elas.

Vamos encontrar primeiro a equação paramétrica da reta  $r$ . Para tanto, basta encontrarmos dois pontos  $P$  e  $Q$  em  $r$ . De fato, conhecendo estes dois pontos, podemos escolher  $V_1 = \overrightarrow{PQ}$  como sendo um vetor diretor para a reta  $r$  (veja figura abaixo).



Notemos que todo ponto com coordenadas  $(x, y, z)$  da reta  $r$  deve satisfazer

$$x - 1 = \frac{y + 1}{2} \text{ e } z = 1 \Rightarrow x = \frac{3}{2} + \frac{y}{2} \text{ e } z = 1.$$

Assim, devemos ter que todo ponto da reta  $r$  deve ter como coordenadas

$$(x, y, z) = \left( \frac{3}{2} + \frac{y}{2}, y, 1 \right).$$

Como não temos nenhuma restrição sobre  $y$ , segue que  $y$  pode assumir qualquer valor real. Fazendo  $y = 0$  e  $y = 1$ , obtemos  $P = (3/2, 0, 1)$  e  $Q = (2, 1, 1)$ , respectivamente. Logo, fazemos

$$V_1 = \overrightarrow{PQ} = (1/2, 1, 0).$$

Assim, sabemos um ponto por onde  $r$  passa, por exemplo  $P = (3/2, 0, 1)$ , e temos um vetor diretor  $V_1 = \overrightarrow{PQ} = (1/2, 1, 0)$ . Portanto, segue que

$$r : \begin{cases} x = \frac{3}{2} + \frac{1}{2}t \\ y = 0 + 1t \\ z = 1 + 0t \end{cases}, \text{ para todo } t \in \mathbb{R}. \quad (4)$$

Vejamos agora como fica a equação paramétrica da reta  $s$  com um raciocínio muito parecido. Notemos que todo ponto  $(x, y, z)$  da reta  $s$  deve satisfazer

$$\frac{x}{2} = \frac{z}{4} \text{ e } y = 1 \Rightarrow x = \frac{z}{2} \text{ e } y = 1.$$

Assim, devemos ter que todo ponto da reta  $r$  deve ter como coordenadas

$$(x, y, z) = (z/2, 1, z).$$

Como não temos nenhuma restrição sobre  $z$ , segue que  $z$  pode assumir qualquer valor real. Fazendo  $z = 0$  e  $z = 1$ , obtemos  $R = (0, 1, 0)$  e  $Z = (1/2, 1, 1)$ , respectivamente. Logo, escolhemos o seguinte vetor diretor para a reta  $s$ :

$$V_2 = \overrightarrow{RZ} = (1/2, 0, 1).$$

Portanto, segue que

$$s : \begin{cases} x = 0 + \frac{1}{2}t \\ y = 1 + 0t \\ z = 0 + 1t \end{cases}, \text{ para todo } t \in \mathbb{R}. \quad (5)$$

Agora que fizemos a primeira parte deste exercício, vamos encontrar a posição relativa destas duas retas.

A primeira pergunta que fazemos para o estudo da posição relativa de duas retas é:  $V_1$  (vetor diretor de  $r$ ) e  $V_2$  (vetor diretor de  $s$ ) são paralelos? Vejamos:

$$V_1 \text{ é paralelo a } V_2 \iff \text{existe } \alpha \in \mathbb{R} \text{ tal que } V_1 = \alpha V_2 \iff (1/2, 1, 0) = \alpha(1/2, 0, 1).$$

Note que não podemos encontrar nenhum  $\alpha$  tal que a equação acima seja verdadeira. Logo,  $V_1$  e  $V_2$  não são paralelos.

Temos então duas possibilidades: as retas são reversas ou concorrentes. Fazemos então a seguinte pergunta:  $\overrightarrow{P_1P_2} \cdot (V_1 \times V_2) = 0$ ? Neste caso  $P_1$  é um ponto da reta  $r$  e  $P_2$  um ponto da reta  $s$ . Escolhendo  $P_1 = P$  e  $P_2 = R$ , vemos que  $\overrightarrow{P_1P_2} = (-3/2, 1, -1)$ . Ademais, temos

$$V_1 \times V_2 = (1/2, 1, 0) \times (1/2, 0, 1) = \det \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1/2 & 1 & 0 \\ 1/2 & 0 & 1 \end{pmatrix} = (1, -1/2, -1/2).$$

Logo, segue que

$$\overrightarrow{P_1P_2} \cdot (V_1 \times V_2) = (-3/2, 1, -1) \cdot (1, -1/2, -1/2) = -3/2 \neq 0.$$

Portanto, as retas são reversas.

Só nos resta agora calcular a distância entre elas. Como

$$\|V_1 \times V_2\| = \sqrt{(1)^2 + (-1/2)^2 + (-1/2)^2} = \sqrt{3/2},$$

temos que a distância entre duas retas reversas é dada por

$$\text{dist}(r, s) = \frac{|\overrightarrow{P_1P_2} \cdot (V_1 \times V_2)|}{\|V_1 \times V_2\|} = \frac{|-3/2|}{\sqrt{3/2}} = \frac{3\sqrt{2}}{2\sqrt{3}}.$$

**Exercício 4.** Encontre a reta  $r$  que dista  $\sqrt{20}/3$  do ponto  $P = (1, 0, 1)$ , está contida no plano  $\pi : x - 4y + z = 0$  e é paralela à reta

$$s : \begin{cases} x = 1 + 2t \\ y = 1 + t \\ z = 2t \end{cases}, \text{ para todo } t \in \mathbb{R}.$$

Para conhecer a reta  $r$ , basta encontrarmos um vetor diretor para a reta e um ponto  $Q$  por onde ela passa. Como sabemos que  $r$  é paralela à reta  $s$ , podemos escolher  $V = (2, 1, 2)$  como nosso vetor diretor para a reta  $r$  (observe que 2, 1 e 2 são os múltiplos escalares de  $t$  nas equações paramétricas da reta  $s$ ). Assim, só nos resta encontrar um ponto  $Q = (x_0, y_0, z_0)$  por onde  $r$  passa.

Sabemos que  $r$  está em  $\pi$ . Logo, todo ponto de  $r$  deve satisfazer a equação do plano  $\pi$ . Em particular, o ponto  $Q$  deve estar em  $\pi$ . Logo,

$$x_0 - 4y_0 + z_0 = 0 \Rightarrow x_0 = 4y_0 - z_0 \Rightarrow Q = (4y_0 - z_0, y_0, z_0).$$

Ademais, sabemos pela fórmula da distância entre ponto e reta que

$$\text{dist}(P, r) = \frac{\|\overrightarrow{QP} \times V\|}{\|V\|}.$$

Assim, vamos calcular  $\overrightarrow{QP} \times V$ :

$$\overrightarrow{QP} \times V = (1 - 4y_0 + z_0, -y_0, 1 - z_0) \times (2, 1, 2) = \det \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 - 4y_0 + z_0 & -y_0 & 1 - z_0 \\ 2 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Logo, temos

$$\overrightarrow{QP} \times V = (-2y_0 + z_0 - 1, 8y_0 - 4z_0, -2y_0 + z_0 + 1).$$

Desta forma,

$$\|\overrightarrow{QP} \times V\| = \sqrt{(-2y_0 + z_0 - 1)^2 + (8y_0 - 4z_0)^2 + (-2y_0 + z_0 + 1)^2}$$

e

$$\|V\| = \sqrt{2^2 + 1^2 + 2^2} = 3.$$

Como o exercício exige que a distância da reta  $r$  ao ponto  $P$  seja  $\sqrt{20}/3$ , devemos ter

$$\frac{\sqrt{20}}{3} = \text{dist}(P, r) = \frac{\|\overrightarrow{QP} \times V\|}{\|V\|} = \frac{\sqrt{(-2y_0 + z_0 - 1)^2 + (8y_0 - 4z_0)^2 + (-2y_0 + z_0 + 1)^2}}{3}.$$

Portanto,

$$(-2y_0 + z_0 - 1)^2 + (8y_0 - 4z_0)^2 + (-2y_0 + z_0 + 1)^2 = 20,$$

implicando

$$72y_0^2 - 72y_0z_0 + 18z_0^2 + 2 = 20. \quad (6)$$

Assim, qualquer ponto  $Q = (4y_0 - z_0, y_0, z_0)$  satisfazendo (6) garante o que queremos. Se, por exemplo,  $y_0 = 0$ , temos, pela equação (6), que

$$18z_0^2 + 2 = 20 \Rightarrow z_0 = \pm 1.$$

Logo, um ponto que satisfaz as nossas exigências é  $Q = (4y_0 - z_0, y_0, z_0) = (-1, 0, 1)$ . Assim, a reta  $r$  fica descrita como

$$r : \begin{cases} x = -1 + 2t \\ y = t \\ z = 1 + 2t \end{cases}, \text{ para todo } t \in \mathbb{R}.$$

**Exercício 5.** Determinar a equação da reta definida pela interseção entre os planos

$$\pi_1 : x + y + z - 1 = 0 \quad \text{e} \quad \pi_2 : x + y - 2 = 0,$$

ou seja,

$$r := \begin{cases} x + y + z - 1 = 0 \\ x + y - 2 = 0 \end{cases}.$$

Encontre também o ângulo formado entre  $\pi_1$  e  $\pi_2$ .

Determinar a reta  $r$  é o mesmo que determinar todos os pontos  $P = (x, y, z)$  que satisfazem, simultaneamente, as equações dos planos  $\pi_1$  e  $\pi_2$ . Assim, devemos encontrar  $x, y$  e  $z$  tais que

$$\begin{cases} x + y + z = 1 \\ x + y = 2 \end{cases}.$$

Da segunda equação, temos  $x = 2 - y$ . Substituindo este resultado na primeira equação, segue que  $z = -1$ . Logo, segue que todo ponto  $P = (x, y, z) = (2 - y, y, -1)$  está na interseção dos dois planos, ou seja, os pontos de coordenadas  $(2 - y, y, -1)$  definem a nossa reta  $r$ . Como não existe nenhuma restrição sobre  $y$ , temos que  $y$  pode assumir qualquer valor em  $\mathbb{R}$ . Assim, podemos fazer  $y = t$  para todo  $t \in \mathbb{R}$ . Portanto,  $(x, y, z) = (2 - y, y, -1) = (2 - t, t, -1)$ , e assim,

$$r : \begin{cases} x = 2 - t \\ y = t \\ z = -1 \end{cases}, \text{ para todo } t \in \mathbb{R}.$$

Só nos resta agora calcular o ângulo entre  $\pi_1$  e  $\pi_2$ . Recordemos que

$$\cos(\pi_1, \pi_2) = \frac{|N_1 \cdot N_2|}{\|N_1\| \|N_2\|},$$

sendo  $N_1$  e  $N_2$  vetores normais associados aos planos  $\pi_1$  e  $\pi_2$ , respectivamente. No nosso exercício, temos  $N_1 = (1, 1, 1)$  e  $N_2 = (1, 1, 0)$ . Logo,

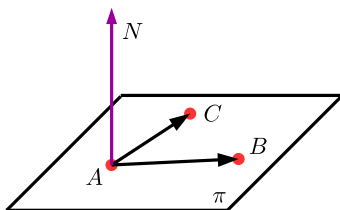
$$N_1 \cdot N_2 = 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 + 1 \cdot 0 = 2, \quad \|N_1\| = \sqrt{3} \text{ e } \|N_2\| = \sqrt{2}.$$

Assim,  $\cos(\pi_1, \pi_2) = \frac{2}{\sqrt{6}}$ , e portanto, o ângulo  $\theta$  formado por  $\pi_1$  e  $\pi_2$  é  $\theta = \arccos\left(\frac{2}{\sqrt{6}}\right)$ .

**Exercício 6.** Estude a posição relativa de  $r$  e  $\pi$ , sendo

$$r : \begin{cases} x = 1 + 3t \\ y = 1 + 2t \\ z = 1 + t \end{cases}, \text{ para todo } t \in \mathbb{R},$$

e  $\pi$  o plano que contém os pontos  $A = (1, 1, 3)$ ,  $B = (2, 0, 4)$  e  $C = (1, 2, 6)$ .



A primeira pergunta que fazemos para o estudo da posição relativa entre uma reta e um plano é:  $V$  (vetor diretor da reta) e  $N$  (vetor normal do plano) são ortogonais (ou seja,  $V \cdot N = 0$ )? Para responder esta pergunta, precisamos identificar  $V$  e  $N$  no nosso problema.

Um vetor diretor para a reta  $r$  é  $V = (3, 2, 1)$ . Entretanto, o vetor  $N$  não pode ser encontrado de forma imediata, uma vez que não temos a equação do plano  $\pi$ . Observe que  $N$  deve ser um vetor ortogonal aos vetores  $\overrightarrow{AB}$  e  $\overrightarrow{AC}$  (ver figura acima). Sabemos que o vetor resultante do produto vetorial  $\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}$  é ortogonal a  $\overrightarrow{AB}$  e  $\overrightarrow{AC}$ . Vamos então calcular este produto vetorial:

$$\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} = (1, -1, 1) \times (0, 1, 3) = \det \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} = (-4, -3, 1).$$

Assim, fazemos  $N = (-4, -3, 1)$ . Calculemos então o produto escalar entre  $V$  e  $N$ :

$$V \cdot N = -17 \neq 0.$$

Logo, temos que  $V$  e  $N$  não são ortogonais, implicando que  $r$  e  $\pi$  são concorrentes.

**Exercício 7.** Estude a posição relativa das retas  $r$  e  $s$ , sendo que  $r$  passa pelos pontos  $A = (1, 2, 3)$  e  $B = (1, 3, 6)$ , e  $s$  é a reta dada por  $x = y - 1 = z$ .

A primeira pergunta que fazemos para o estudo da posição relativa de duas retas é:  $V_1$  (vetor diretor de  $r$ ) e  $V_2$  (vetor diretor de  $s$ ) são paralelos? Para responder esta pergunta, precisamos identificar  $V_1$  e  $V_2$  no nosso exercício. Façamos isto!

Note que um vetor diretor para a reta  $r$  é  $V_1 = \overrightarrow{AB} = (0, 1, 3)$ . Para encontrarmos um vetor diretor para a reta  $s$ , podemos enxergar  $x = y - 1 = z$  na forma simétrica:

$$\frac{x-0}{\textcircled{1}} = \frac{y-1}{\textcircled{1}} = \frac{z-0}{\textcircled{1}}.$$

Recordemos que os números circulados acima podem ser escolhidos como coordenadas de um vetor diretor para a reta  $s$ . Logo,  $V_2 = (1, 1, 1)$ . Agora, será que  $V_1$  e  $V_2$  são paralelos? Vejamos:

$$V_1 \text{ é paralelo a } V_2 \iff \text{existe } \alpha \in \mathbb{R} \text{ tal que } V_1 = \alpha V_2 \iff (0, 1, 3) = \alpha(1, 1, 1).$$

Note que não podemos encontrar nenhum  $\alpha$  tal que a equação acima seja verdadeira. Logo,  $V_1$  e  $V_2$  não são paralelos.

Temos então duas possibilidades: as retas são reversas ou concorrentes. Fazemos então a seguinte pergunta:  $\overrightarrow{P_1P_2} \cdot (V_1 \times V_2) = 0$ ? Neste caso  $P_1$  é um ponto da reta  $r$  e  $P_2$  um ponto da reta  $s$ . Sabemos que  $r$  passa por  $A$ , logo podemos fazer  $P_1 = A = (1, 2, 3)$ . Ademais, olhando novamente para a forma simétrica de  $s$

$$\frac{x-\textcircled{0}}{1} = \frac{y-\textcircled{1}}{1} = \frac{z-\textcircled{0}}{1},$$

vemos que os números circulados acima apresentam as coordenadas de um ponto por onde a reta  $s$  passa. Assim, fazemos  $P_2 = (0, 1, 0)$ , e portanto,  $\overrightarrow{P_1P_2} = (-1, -1, -3)$ . Calculemos então  $V_1 \times V_2$ :

$$V_1 \times V_2 = \det \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = (-2, 3, -1).$$

Portanto, temos

$$\overrightarrow{P_1P_2} \cdot (V_1 \times V_2) = (-1, -1, -3) \cdot (-2, 3, -1) = 2 \neq 0$$

. Logo, temos que as retas  $r$  e  $s$  são reversas.

**Exercício 8.** Seja

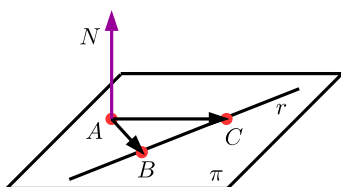
$$r : \begin{cases} x = 1 + 2t \\ y = -1 + 2t \\ z = 1 + t \end{cases}, \text{ para todo } t \in \mathbb{R}. \quad (7)$$

Encontre a equação do plano  $\pi$  que passa pelo ponto  $A = (1, 0, 1)$  e que contém a reta  $r$ .



Para definir a equação do plano  $\pi$ , precisamos de um ponto por onde o plano passa e de um vetor normal  $N$ . Já sabemos que o plano passa por  $A = (1, 0, 1)$ . Agora só nos resta encontrar um vetor normal  $N$ . Para tanto, vamos nos recordar do Exercício 6 que fizemos. Observe que, neste exercício, pudemos encontrar o vetor  $N$  conhecendo 3 pontos distintos por onde o plano passa. Assim, se encontrarmos 3 pontos não colineares por onde  $\pi$  passa, então saberemos definir nosso vetor  $N$ . Façamos isto!

Observando a figura abaixo, percebemos que basta encontrarmos dois pontos  $B$  e  $C$  em  $r$  para termos os 3 pontos desejados, e assim, definirmos  $N = \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}$ . Fazendo  $t = 0$  em (7), obtemos



o ponto  $B = (1, -1, 1)$  em  $r$ . Similarmente, fazendo  $t = 1$ , obtemos  $C = (3, 1, 2)$  em  $r$ . Logo, temos

$$\overrightarrow{AB} = (0, -1, 0) \quad \text{e} \quad \overrightarrow{AC} = (2, 1, 1).$$

Portanto,

$$N = \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} = (0, -1, 0) \times (2, 1, 1) = \det \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} = (-1, 0, 2).$$

Assim, já sabemos que a equação do plano será

$$\pi : -1 \cdot x + 0 \cdot y + 2 \cdot z + d = 0 \Rightarrow \pi : -x + 2z + d = 0, \text{ para algum } d \in \mathbb{R}.$$

Para descobrir quem é  $d$ , basta substituírmos as coordenadas do ponto  $A = (1, 0, 1)$ , por onde o plano passa, na equação do plano acima

$$-1 + 2 \cdot 1 + d = 0 \Rightarrow -1 + 2 + d = 0 \Rightarrow d = -1.$$

Portanto, a equação do plano  $\pi$  fica:

$$\pi : -x + 2z - 1 = 0.$$