

# Questão 6

In [73]: `using LinearAlgebra`

In [68]: `A = [1.133 5.281; 24.140 -1.210]`  
`b = [6.414, 22.93]`

Out[68]: 2-element Vector{Float64}:  
6.414  
22.93

In [69]: `function subs_reg(A, b)`  
    `n = length(b)`  
    `x = Vector{Float64}(undef, n)`  
    `for i = n:-1:1`  
        `ld = b[i]`  
        `for j = i + 1:n`  
            `ld -= round(A[i, j]*x[j], digits = 3)`  
        `end`  
        `x[i] = round(ld / A[i, i], digits = 3)`  
    `end`  
    `x .= round.(x, digits = 3)`  
    `return x`  
`end`  
  
`function subs_prog(A, b)`  
    `n = length(b)`  
    `x = Vector{Float64}(undef, n)`  
    `x[1] = b[1]/A[1, 1]`  
    `for i = 2:n`  
        `x[i] = (b[i] - dot(A[i, 1:i], x[1:i]))/A[i, i]`  
    `end`  
    `x .= round.(x, digits = 3)`  
    `return x`  
`end`

Out[69]: subs\_prog (generic function with 1 method)

In [72]: *# Fatoracao LU de uma matriz A sem pivoteamento*  
`function preLU(A)`

```

n, _ = size(A)
L = one(A)
U = copy(A)
for i = 1:n - 1
    for j = i + 1:n
        coef = round(U[j, i] / U[i, i], digits = 3)
        L[j, i] = coef
        U[j, i] = 0.0
        U[j, i + 1:end] .-= coef .* U[i, i + 1:end]
    end
end
L .= round.(L, digits = 3)
U .= round.(U, digits = 3)
return L, U
end

preL, preU = preLU(A)
prey = subs_prog(preL, b)
prex = subs_reg(preU, prey)
println("Solucao          = ", prex)
println("Verificacao, Ax = ", A*prex)
println("lado direito    = ", b)

```

```

Solucao          = [0.48, 4.239]
Verificacao, Ax = [22.929999, 6.45801]
lado direito     = [22.93, 6.414]

```

In [71]:

```

# Fatoracao LU de uma matriz A com pivoteamento parcial
function PLU(A)
    n, _ = size(A)
    P = collect(1:n)
    L = one(A)
    U = copy(A)
    for i = 1:n - 1
        # Busca o maior pivot em valor absoluto
        maxind = argmax(abs.(U[i:end, i])) + i - 1
        # Troca as linhas de lugar e guarda a informação.
        U[i, i:end], U[maxind, i:end] = U[maxind, i:end], U[i, i:end]
        L[i, 1:i-1], L[maxind, 1:i-1] = L[maxind, 1:i-1], L[i, 1:i-1]
        P[i], P[maxind] = P[maxind], P[i]
    end
end

```

```

# Continua com a fatoração LU.
for j = i + 1:n
    coef = round(U[j, i] / U[i, i], digits = 3)
    L[j, i] = coef
    U[j, i] = 0.0
    U[j, i + 1:end] .-= coef .* U[i, i + 1:end]
end

end

P .= round.(P, digits = 3)
L .= round.(L, digits = 3)
U .= round.(U, digits = 3)
return P, L, U
end

P, L, U = PLU(A)
b = b[P]
y = subs_prog(L, b)
x = subs_reg(U, y)
println("Solucao          = ", x)
println("Verificacao, Ax = ", A*x)
println("lado direito    = ", b)

```

```

Solucao          = [1.0, 1.0]
Verificacao, Ax = [6.414, 22.93]
lado direito     = [22.93, 6.414]

```

Como podemos ver, a solução do sistema sem pivoteamento foi mais distante da resposta exata que a solução com pivoteamento. Isso aconteceu, pois provavelmente houve erro de cancelamento no primeiro caso, mas não no segundo.