### Mesterséges Intelligencia

Mesterséges neurális hálózatok alapjai

### **FONTOS**

- Az alábbi anyag munkavázlat, hibákat tartalmazhat. Amennyiben hibát találnak, kérem, a portálon keresztül üzenetben jelezzék, hogy melyik heti előadás, vagy jegyzet melyik részében, milyen hibát véltek felfedezni!
- Az anyagok kizárólag a Széchenyi István Egyetem 2021-2022 tavaszi félévében Mesterséges Intelligencia kurzust felvett hallgatói számára készültek, kizárólag az adott félév kurzusaihoz használható fel!
- Az alábbi hivatkozásokon megnyitott minden fájl automatikusan begyűjti a hallgató különböző egyedi azonosítóit, mely alapján beazonosítható lehet. Ennek megfelelően a hivatkozásokat ne osszák meg egymással (különösen a kurzust nem hallgatókkal), mert abból az egyedi azonosítók visszakereshetők és a személyazonosság meghatározható!
- Az alábbi anyagra vonatkozóan minden jog fenntartva!
- Az anyagok bármely részének vagy egészének nyomtatása, másolása, megosztása, sokszorosítása, terjesztése, értékesítése módosítással vagy módosítás nélkül egyaránt szigorúan tilos!

#### A lecke főbb témakörei

- Biológiai neurális hálózatok
  - Neuronok és működésük
- Mesterséges neuron modell
- Perceptron modell
- Radiális bázisfüggvény neurális hálózatok
- Celluláris neurális hálózatok
- Kohonen-hálók

Biológiai neurális hálózatok

## Biológiai neurális hálózatok

- Az állatokban (így az emberekben is) megtalálható ideghálózat
- A fejlettebb állatok idegrendszerei nagyon összetettek, jellemzően két fő részre osztják
  - a központi idegrendszerre
    - · része az agy és a gerincvelő
  - a környéki idegrendszerre
    - például a szomatikus és az autonóm idegrendszer is tartozik

### Biológiai neurális hálózatok

- Maga az idegszövet két fő sejtcsoport alkotja
  - egyrészt az idegsejtek, vagyis a neuronok
    - amely az ingerület kezelésére szolgál
  - másrészt a gliasejtek
    - melyek többek között a támasztásért és az agy takarítási funkcióiért is felelősek
- Az összetett, intelligens viselkedési minták létrehozásában a neurális hálózatnak van szerepe, melyet az idegsejtek szinapszisokon keresztüli kommunikációja valósít meg

Biológiai neuron

### Biológiai neuron

- A neuronok tipikus felépítése
  - a sejttest,
  - melyben található a sejtmag,
  - sejttestből ágaznak ki a dendritek,
    - melyek az ingerületek (vagyis az információ) felvételét teszik lehetővé
  - valamint az axonok,
    - melyeken keresztül továbbításra kerül a dendritek által felvett információ
  - Az axonokat jellemzően egy zsírban gazdag, úgynevezett myelinhüvely védi
- az idegrendszer alapegységének tekinthetők
- az információ áramlásáért és feldolgozásáért felelősek

- Az emberi tudat és intelligencia az agyat alkotó megközelítőleg 90 (~+/-10) milliárd neuron és az e neuronok közötti kapcsolatok révén áll elő.
- Nagyon sokáig úgy tartották, hogy a neuronok az egyetlen olyan sejtek, melyekből nem keletkezik új az idősebb korban
  - a legújabb megfigyelések felnőttek esetében is alátámasztották új idegsejtek létrejöttét

Biológiai neuronok főbb típusai

## Biológiai neuronok főbb típusai

- Az idegrendszer különböző területein megtalálható, eltérő célú neuronok nagyon változatos jellemzőkkel bírnak, mind megjelenésben, mind biokémiai tulajdonságait tekintve.
- Többféle csoportosítás létezik

## Biológiai neuronok főbb típusai

- Struktúra szempontjából
  - · unipoláris neuronok
    - melyek az egyszerűbb állatokban, rovarokban a leggyakoribbak
  - pszeudounipoláris neuronok
    - a szenzoros neuronok, melyek fizikai és kémiai jelek érzékelésére szolgálnak (például a hőérzet, vagy az ízérzékelés)
    - jellemzően ketté ágazó axonnal rendelkeznek
  - bipoláris neuronok
    - pszudounipoláris neuronokhoz hasonlóan jellemzően a szaglás és látás érzékelésében játszanak szerepet
    - motoros neuronok az agytól a gerincig és a gerinctől az izmokig, szervekig találhatóak meg az idegrendszerünkben,
  - multipoláris poláris neuronok
    - egy axonnal és számos dendrittel rendelkeznek.

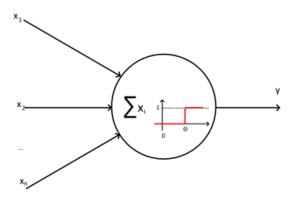
Szinapszis

### Szinapszis

- A neuronok szinapszisok révén alakítanak ki kapcsolatokat egymás között
  - lehetnek elektromos átvitelűek, a sejtmembránok közötti ioncsatornák révén,
  - vagy kémiaiak, az akciópotenciál (idegsejtek polarizációja és depolarizációja) hatására kibocsátott neurotranszmitterek révén,
    - melyek főként az idegrendszerben termelődő ingerületátvivő anyagok,
      - mint például dopamin, szerotonin vagy az oxitocin és az adrenalin és a dendriteken található különböző receptorok által továbbítják az információt.

- Az első biológiai neuronok működését modellező (mesterséges neuron) egység
- küszöbérték-logikai egység
- McCulloch és Pitts alkották meg
- durva modellje a (biológiai) neuronoknak
  - számos lényegi jellemzőt nem vesz figyelembe
  - azonban szerénysége ellenére viszonylag erős kifejezőerővel bír
- Alapvetően a bemenetekből, a kimenetből, valamint a feldolgozó egységből áll.

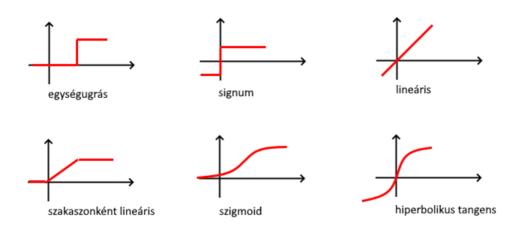
- bemenetén a többi neurontól (vagy bemenettől) származó értékek
  - · lényegében a szinapszist reprezentálja
- amennyiben több neuront kapcsolunk össze, akkor e kapcsolatok erősségét (a különböző neuronok kimenetéhez rendelt) súlytényezőkkel szokás reprezentálni.



- A feldolgozó egység határozza meg a mesterséges neuron kimenetét a bemenetek függvényében
- Az eredeti TLU modellben egy egyszerű küszöbfüggvényt alkalmaztak
- Ha a bemenetek (súlyozott)összege eléri a küszöb szintjét, akkor a kimeneten 1-es jelenik meg, ellenkező esetben 0 az eredmény
- A gyakorlatban azonban neuron kimenetének kiszámításához a szignumfüggvényt szokás alkalmazni,
  - vagyis megnézzük, hogy nemnegatív-e a (súlyozott)bemenetek összegének és a küszöbértéknek a különbsége

Tipikus aktivációs függvények

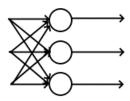
# Tipikus (hagyományos) aktivációs függvények



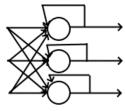
- önmagában egy nagyon primitív műveletet végző egység
- e módon működő neuronokat különböző konfigurációk (topológiák, architektúrák) szerint lehet egymáshoz kapcsolni
- együttesen már komplexebb problémák leírására is alkalmassá teszi
- A hálózatba kötött TLU-k képesek lineárisan szeparálható problémák megoldására
- Lineárisan szeparálhatónak tekintjük az Euklideszi térben lévő pontok két halmazát, ha létezik legalább egy olyan pont, egyenes, sík, vagy hipersík, amelynek egyik oldalán az egyik halmaz elemei, míg a másik oldalán a másik halmaz elemei találhatók.

- Topológia szerint alapvetően négy fő csoportba oszthatóak a neurális hálók:
  - az egyrétegű (single-layer), előrecsatolt (feedforward) hálózatok
  - az egyrétegű, visszacsatolt (recurrent, feedback, vagy interactive) hálózatok
  - · a többrétegű (multilayer), előrecsatolt hálózatok
  - a többrétegű, visszacsatolt hálózat
- A mesterséges neurális hálózatok esetén az azonos szinten lévő neuronokat úgynevezett rétegekbe (layer) rendezik
- Amennyiben a hálózatnak egyetlen bemeneti és egyetlen kimeneti rétege van, akkor egyrétegű hálózatról beszélünk
- Többrétegű hálók esetében a bemeneti- és kimeneti rétegek közötti összes többi réteget rejtett réteg(ek)nek hívjuk, melyekből több is lehet a hálózatban
- Rétegenként a neuronok száma eltérő lehet
- Az előrecsatolt hálózatok esetén a bemeneti réteg felől szigorúan csak a kimeneti réteg irányába halad az információ, míg visszacsatolt hálózatoknál az egyes neuronok kimenete az azonos, vagy korábbi rétegek bementére is rá lehet kötve, vagyis az információ visszacsatolásra kerül.

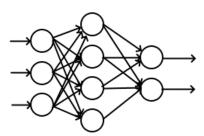
## Tipikus (hagyományos) topológiák



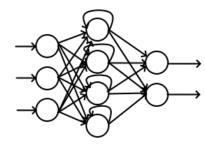
egyrétegű előrecsatolt



egyrétegű visszacsatolt



többrétegű előrecsatolt



többrétegű visszacsatolt

- Sekély, vagyis shallow hálónak nevezik a (jellemzően) maximum egyetlen rejtett réteggel rendelkező modelleket
- A modern népszerű megoldások esetén az úgynevezett mély (deep) neurális hálók a modell architektúrájára utalnak
  - a mély megoldások jellemzően jóval több rejtett réteggel rendelkeznek
- Természetesen ugyanannyi neuron felhasználásával készíthető sekély és mély hálózati topológia is
  - a vizsgálatok megmutatták, hogy a több réteggel rendelkező megoldások komplexebb modellek megalkotására is képesek.
- Természetesen a fentiektől eltérő, más jellegű hálózati topológiák is megfigyelhetőek a területen, mint például az Elman, Jordan, vagy a versengő (competitive) hálók. A topológia nagyban meghatározza a neurális háló által modellezhető problémák körét.

- a mesterséges neurális hálózatok valóban könnyen implementálható, egyszerű alkotóelemekből felépülő, nagyon hatékony modell megalkotására képesek
- A mesterséges neuronok változatos működése, összekapcsolásaik elrendezése, valamint a rendszer paraméterei egyaránt hatással vannak a hálózat által reprezentált modellre (vagyis lényegében a tudásra)
- E jellemzők (neuron típus, háló elrendezése, súlytényezők stb.) ideális meghatározása azonban egy nagyon bonyolult folyamat
  - egyes neurális hálózatok esetén ez csak kompromisszumok révén oldható meg
  - jellemzően a háló tanulási folyamata során történik.

- A neurális hálózatoknál is alkalmazott gépi tanulás technikák alapvetően három fő kategóriába sorolhatók (paradigma szerint)
  - (1) felügyelt (supervised);
  - (2) nem felügyelt (unsupervised);
  - illetve (3) megerősítéses (reinforcement) tanulás

- A tanulás módja alapján két fő csoportba sorolhatóak a neurális hálózatoknál használt tanuló algoritmusok:
  - (1) a struktúra;
  - illetve (2) a paraméter tanulás.

- A tanulási megoldások további szempontok szerint is csoportosítható, mint például a tanulás lefolyása:
  - (1) online;
  - (2) offline

- 1958, Rosenblatt
  - Cornell Egyetem
- tanulni is képes neurális hálózat
- hardverként is kivitelezésre került
- nem más, mint egy előrecsatolt, egyrétegű, TLUkból álló hálózat

- Többrétegű perceptron (Multi-Layer Perceptron, MLP)
  - a be- és kimeneti rétegeken túl legalább egy, vagy több rejtett réteggel is rendelkezik
  - Kezdetben a perceptronok is bináris működésűek voltak (a TLU-hoz hasonlóan)
    - belátható, hogy kizárólag lineáris neuron modellek esetén meghatározható egy ekvivalens be- és kimeneti rétegből álló háló
    - Rájöttek, hogy az aktivációs függvény lecserélésével sokkal komplexebb modelleket is megalkothatnak
      - különösképp a szigmoid átviteli függvényt (és a hasonló függvényt, mint a hiperbolikus tangens) kezdték alkalmazni (de az eredeti perceptron bináris kimenetű)
        - Ez lett általánosan az előrecsatolt neurális háló (Feed Forward Neural Network, FFNN)

- A rétegek számával sokkal komplexebb műveletek végrehajtására is képessé váltak a perceptronok
  - · nagy népszerűségre tettek szert.
- Azonban a leírható modellek bonyolultságával együtt egy új probléma is megjelent
  - az ideális paraméterek (bias és/vagy súlytényezők, küszöb értékek) megtalálása
  - · különösen nagy rétegszám esetén.
- Az akkori hardverek kapacitása nem tette lehetővé, hogy az ilyen mély hálók esetén hatékonyan megtalálják az ideális paramétereket, ami jelentősen visszavetette az ilyen típusú megoldások alkalmazását (sokan a tartóvektor-gépek, support vector machine felé fordultak, melyek esetén könnyebb az ideális paraméterek meghatározása).

- A leggyakoribb alkalmazások a különböző osztályozási feladatok területén figyelhetők meg,
  - beszéd- és képfelismerés külön kiemelendő
- Bebizonyították, hogy az MLP-k univerzális approximátororok
  - tetszőleges nem lineáris függvény közelíthető meg elégséges neuronszám esetén, így regresszió analízis segítségével alkothatók modellek

Radiális Bázisfüggvény Hálók

#### Celluláris Neurális Hálózatok

- Chua és Yang, 1988
- Egyszerű analóg feldolgozóegységek (cellák) hálózata
  - Természetesen diszkrét rendszereken is megvalósítják
  - Képes a boole-függvények kifejezésére, de akkori elterjedésének oka a masszívan párhuzamos architektúra, ami nagyon gyors jelfeldolgozást tett lehetővé
    - Gyakran alkalmazták kamerákba ágyazott számítógépeken különböző jelfeldolgozási célokra, másodpercenként több tízezer képkockát képes feldolgozni
- Számos változata létezik

#### Celluláris Neurális Hálózatok

- Minden cella kapcsolatban áll a közvetlen szomszédjával
- A legjellemzőbb elrendezés a 2-Dimenziós, de más megoldások is fellelhetőek a szakirodalomban

Celluláris neurális hálózatok

#### Celluláris Neurális Hálózatok

- Chua és Yang, 1988
- Egyszerű analóg feldolgozóegységek (cellák) hálózata
  - Természetesen diszkrét rendszereken is megvalósítják
  - Képes a boole-függvények kifejezésére, de akkori elterjedésének oka a masszívan párhuzamos architektúra, ami nagyon gyors jelfeldolgozást tett lehetővé
    - Gyakran alkalmazták kamerákba ágyazott számítógépeken különböző jelfeldolgozási célokra, másodpercenként több tízezer képkockát képes feldolgozni
- Számos változata létezik

#### Celluláris Neurális Hálózatok

- Minden cella kapcsolatban áll a közvetlen szomszédjával
- A legjellemzőbb elrendezés a 2-Dimenziós, de más megoldások is fellelhetőek a szakirodalomban

Önszervező, Kohonen hálók

- Az önszervező (vagy önrendező) hálók (Self-Organizing Map, SOM)
- elméletét Teuvo Kohonen mutatta be 1981-ben
- Sokdimenziós adatok hatékony vizualizálására alkalmas
  - a dimenziók egy hálóba (map) redukálása (diszkretizálása) révén
    - · csökkenti az adat mennyiségét a hasonlóságok alapján
    - megőrzi a legfontosabb topológiai információkat és a metrikus kapcsolatokat az elsődleges adatelemek között
- Gondolhatunk rá úgyis, mint egy absztrakciós eljárásra
- A leggyakrabban 2-dimenziós kimenetű (vagyis a redukált adathalmazú, a hálójú) formában találkozhatunk vele, de előfordul 1-, vagy ritkábban akár több-dimenziós változat is

- az agyban is megfigyelhető jelenségre vezethető vissza
  - azonos érzékelésért felelős neuronok egymáshoz nagyon közeli területen helyezkednek el
  - és az azonos, vagy nagyon hasonló stimulusra (pl. orientáció, frekvencia) aktiválódó neuronok az adott területen belül is egymáshoz közel helyezkednek el
- A Kohonen hálók esetén a bemeneti réteg (vagy vektor) minden elemét hozzákötjük a háló minden neuronjához (csomópontok, vagy node-ok a számítási, vagy computational rétegben)
  - · lényegében teljesen összekötött rétegről van szó
- A neuronok itt nem rendelkeznek semmilyen feldolgozási funkcióval
- a bemeneti vektor értékei és az egyes neuronok súlytényezői közötti eltérést veszi figyelembe
- Az a súlytényező kerül kiválasztásra, amelyik a legkisebb diszkriminancia értékkel rendelkezik, ahol a diszkriminanciafüggvény leggyakrabban Euklideszi távolság, azonban lehet másféle is, mint például a koszinusz távolság.

- A tanításhoz egy kezdeti súlytényező konfigurációt kell létrehozni
- jellemzően ezres nagyságrendű mintakészletre van szükség
  - tanulási ciklus során egyet-egyet véletlenszerűen kiválasztva átadunk a hálónak
    - Az adott minta vektorhoz legjobban illeszkedő súlyokkal rendelkező csomópontot (Best Matching Unit, BMU, legjobban illeszkedő egység, vagy győztes neuron) megkeressük a diszkriminanciafüggvény segítségével,
    - majd úgy módosítjuk a súlyt, hogy az még jobban hasonlítson a mintához (vagyis csökkenjen a diszkriminancia értéke)
    - Nem csak a BMU súlytényezőjét módosítjuk, hanem az azzal szomszédos neuronokét is, szintén úgy, hogy jobban illeszkedjen az aktuális mintához, azonban a végrehajtható módosítás (tanulás) mértéke a BMU-tól való távolsággal fordítottan arányos
    - Ez a folyamat ismétlődik
  - a tanulás előrehaladtával a súlytényező egyre kisebb mértékű módosítását engedjük csak meg, a figyelembe vett szomszédos csomópontok száma is csökken
    - Erre azért van szükség, hogy kezdetben gyors, jelentős változások mehessenek végbe, majd egyre kisebb, finomhangolás jellegű módosítások történjenek.

- Számos területen alkalmaz(t)ák nem felügyelt tanulási képessége miatt
  - az olyan területeken, mint a klaszterezés, vizualizálás, adatszervezés, jellemzés és felfedezés
- Több változata is fellelhető a szakirodalomban,
  - Learning Vector Quantization (LVQ)
    - felügyelt tanítást igénylő feladatok esetén is alkalmazzák, mint például az osztályozás és mintafelismerés.

#### Felhasznált források

- · https://www.asimovinstitute.org/neural-network-zoo-prequel-cells-layers/
- · https://www.asimovinstitute.org/neural-network-zoo/
- . M. L. Minsky and S. A. Papert, Perceptrons (expanded edition), The MIT Press, 1988.
- L. Fausett, Fundamentals of Neural Networks: architectures, algorithms, and applications, Prentice-Hall, 1994.
- R. Callan, The Essence of Neural Networks, Prentice Hall, 1999.
- S. Haykin, Neural Networks: A Comprehensive Foundation (2nd edition), Prentice-Hall, 1999.
- J. E. Moody and C. Darken, Fast learning in networks of locally-tuned processing units, Neural Computation, 1(2), pp. 281-294, 1989.
- L. O. Chua and L. Yang, Cellular neural networks: Theory. IEEE Transactions on circuits and systems, 35(10), pp. 1257-1272, 1988.
- T. Kohonen, The self-organizing map, Proceedings of the IEEE, 78(9), pp. 1464-1480, 1990.