

# Autómatas en dos direcciones

Clase 13

IIC2223 / IIC2224

Prof. Cristian Riveros

# ¿cuánto se parece un autómata a un algoritmo?

## ¿cuáles son las diferencias?

1. Memoria.
2. “Movimiento” de la máquina.

En esta clase, veremos como agregar **movimiento en dos direcciones**

# Outline

2DFA

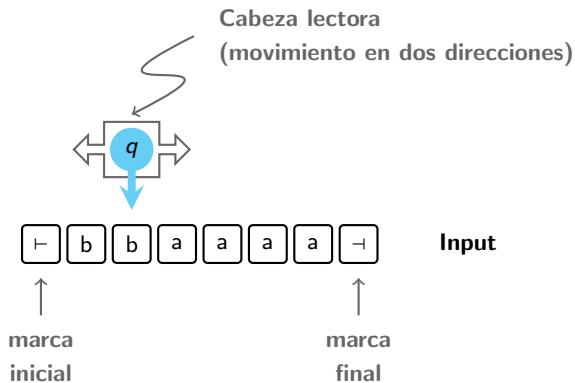
2DFA vs DFA

# Outline

2DFA

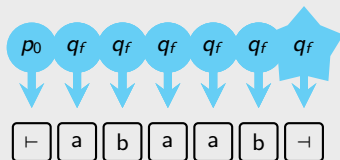
2DFA vs DFA

# Autómatas finitos deterministas en **dos direcciones**



# Autómatas finitos deterministas en dos direcciones

## Ejemplo



# Autómatas finitos deterministas en dos direcciones

## Definición

Un autómata finito determinista en 2 direcciones (2DFA) es una estructura:

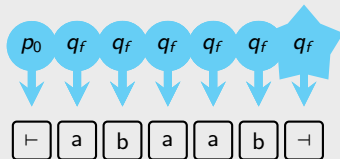
$$\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \vdash, \dashv, \delta, q_0, q_f)$$

- $Q$  es un conjunto finito de estados.
- $\Sigma$  es el alfabeto de input.
- $\vdash$  y  $\dashv$  son las marcas (símbolos) iniciales y finales.
- $\delta : Q \times (\Sigma \cup \{\vdash, \dashv\}) \rightarrow Q \times \{\leftarrow, \rightarrow\}$  es la **función parcial de transición**.
- $q_0$  es el estado inicial.
- $q_f$  es el estado final.

# Autómatas finitos deterministas en dos direcciones

## Ejemplo

$$L = \{ w \in \Sigma^* \mid (\#a(w) = 0 \bmod 3) \text{ y } (\#b(w) = 0 \bmod 2) \}$$



	$\vdash$	$a$	$b$	$\dashv$
$q_0$	$(q_0, \rightarrow)$	$(q_1, \rightarrow)$	$(q_0, \rightarrow)$	$(p_0, \leftarrow)$
$q_1$	-	$(q_2, \rightarrow)$	$(q_1, \rightarrow)$	-
$q_2$	-	$(q_0, \rightarrow)$	$(q_2, \rightarrow)$	-
$p_0$	$(q_f, \rightarrow)$	$(p_0, \leftarrow)$	$(p_1, \leftarrow)$	-
$p_1$	-	$(p_1, \leftarrow)$	$(p_0, \leftarrow)$	-
$q_f$	-	$(q_f, \rightarrow)$	$(q_f, \rightarrow)$	-



# Configuración de un 2DFA

Sea:

- Un 2DFA  $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \vdash, \dashv, \delta, q_0, q_f)$ .
- Una palabra  $w = a_1 a_2 \dots a_n \in \Sigma^*$ .

Defina  $a_0 = \vdash$  y  $a_{n+1} = \dashv$  tal que el input se define como:

$$a_0 a_1 \dots a_n a_{n+1} = \vdash \cdot w \cdot \dashv$$

Una **configuración** de  $\mathcal{A}$  sobre  $w$  viene dado por un par:

$$(q, i) \in Q \times \{0, \dots, n+1\}$$

- $q$  es el **estado actual** del autómata.
- $i$  es la **posición actual** de la cabeza lectora.

# Configuración de un 2DFA

Sea:

- Un 2DFA  $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \vdash, \dashv, \delta, q_0, q_f)$ .
- Una palabra  $w = a_1 a_2 \dots a_n \in \Sigma^*$ .

Se define la relación de **siguiente configuración**  $\xrightarrow{\mathcal{A}}$  de  $\mathcal{A}$  sobre  $w$  como:

$$(p, i) \xrightarrow{\mathcal{A}} (q, j)$$

tal que:

- Si  $\delta(p, a_i) = (q, \rightarrow)$ , entonces  $(p, i) \xrightarrow{\mathcal{A}} (q, i + 1)$ .
- Si  $\delta(p, a_i) = (q, \leftarrow)$ , entonces  $(p, i) \xrightarrow{\mathcal{A}} (q, i - 1)$ .

## ¿cómo ejecuto mi 2DFA?

Sea:

- Un 2DFA  $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \vdash, \dashv, \delta, q_0, q_f)$ .
- El input  $w = a_1 a_2 \dots a_n \in \Sigma^*$ .

Una **ejecución** (o run)  $\rho$  de  $\mathcal{A}$  sobre  $w$  es una secuencia de configuraciones:

$$\rho : (p_0, i_0) \rightarrow (p_1, i_1) \rightarrow \dots \rightarrow (p_m, i_m)$$

- $p_0 = q_0$  y  $i_0 = 0$ .
- $(p_j, i_j) \xrightarrow{\mathcal{A}} (p_{j+1}, i_{j+1}) \quad \forall j \in [0, m-1]$

Una ejecución  $\rho$  de  $\mathcal{A}$  sobre  $w$  es de **aceptación** si:

$$p_m = q_f \quad \text{y} \quad i_m = n + 1$$

# Lenguaje aceptado por un 2DFA

Sea un autómata  $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \vdash, \dashv, \delta, q_0, q_f)$  y  $w \in \Sigma^*$ .

## Definiciones

- $\mathcal{A}$  **acepta**  $w$  si hay una ejecución de  $\mathcal{A}$  sobre  $w$  que es de **aceptación**.
- El **lenguaje aceptado por**  $\mathcal{A}$  se define como:

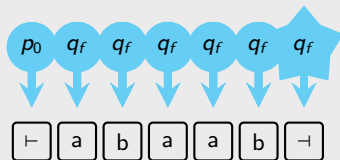
$$\mathcal{L}(\mathcal{A}) = \{w \in \Sigma^* \mid \mathcal{A} \text{ acepta } w\}$$

Un 2DFA puede parar por error o NO parar nunca!

¿cuál es la ejecución de este autómata?

### Ejemplo

$$L = \{ w \in \Sigma^* \mid (\#a(w) = 0 \bmod 3) \text{ y } (\#b(w) = 0 \bmod 2) \}$$



	$\vdash$	$a$	$b$	$\neg$
$q_0$	$(q_0, \rightarrow)$	$(q_1, \rightarrow)$	$(q_0, \rightarrow)$	$(p_0, \leftarrow)$
$q_1$	-	$(q_2, \rightarrow)$	$(q_1, \rightarrow)$	-
$q_2$	-	$(q_0, \rightarrow)$	$(q_2, \rightarrow)$	-
$p_0$	$(q_f, \rightarrow)$	$(p_0, \leftarrow)$	$(p_1, \leftarrow)$	-
$p_1$	-	$(p_1, \leftarrow)$	$(p_0, \leftarrow)$	-
$q_f$	-	$(q_f, \rightarrow)$	$(q_f, \rightarrow)$	-

# Outline

2DFA

2DFA vs DFA

## 2DFA vs lenguajes regulares

Para todo lenguaje regular  $L$  existe un 2DFA  $\mathcal{A}$ :

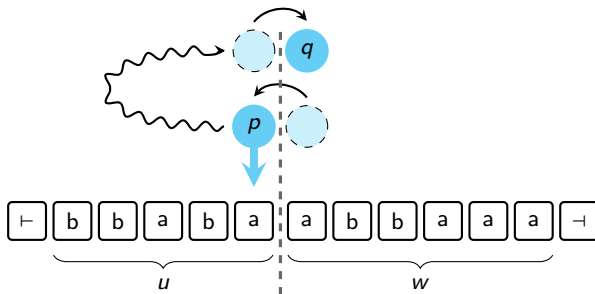
$$L = \mathcal{L}(\mathcal{A})$$

En otras palabras,  $\text{DFA} \subseteq \text{2DFA}$ .

¿són los 2DFA mas poderosos que los DFA?

Demostraremos que NO!

¿cuánta información puede almacenar un 2DFA?

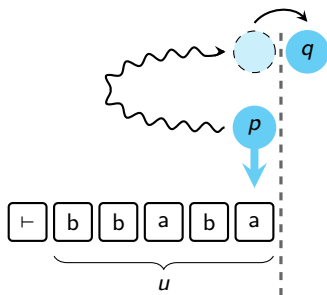


*"Cada vez que  $\mathcal{A}$  cruce de  $w$  a  $u$  en el estado  $p$ ,  
 $\mathcal{A}$  cruzará de regreso en el estado  $q$ ."*

este comportamiento solo depende de  $u$  y no de  $w$ !



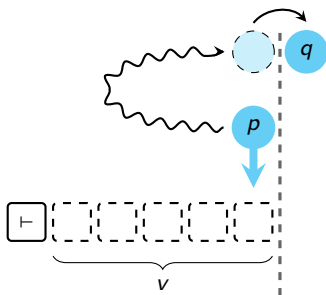
## ¿cuánta información puede almacenar un 2DFA?



Para cada  $u \in \Sigma^*$  definimos la función  $T_u : Q \cup \{\bullet\} \rightarrow Q \cup \{\perp\}$  tal que:

- $T_u(p) = q$  ssi desde  $(p, |u|)$  cruza en la config.  $(q, |u| + 1)$ .
- $T_u(p) = \perp$  ssi desde  $(p, |u|)$  nunca cruza de  $u$ .
- $T_u(\bullet) = q$  ssi desde  $(q_0, 0)$  cruza por 1era vez con  $(q, |u| + 1)$ .
- $T_u(\bullet) = \perp$  ssi desde  $(q_0, 0)$  nunca cruza de  $u$ .

¿cuánta información puede almacenar un 2DFA?



Suponga ahora que tenemos una palabra  $v$  tal que:

$$T_v = T_u$$

Entonces,  $v$  es **indistinguible** de  $u$  según  $\mathcal{A}$

En otras palabras,  $u \cdot w \in \mathcal{L}(\mathcal{A}) \Leftrightarrow v \cdot w \in \mathcal{L}(\mathcal{A})$  para todo  $w \in \Sigma^*$ .

# Recordatorio: Teorema de Myhill-Nerode

Sea  $L \subseteq \Sigma^*$  cualquier lenguaje.

## Definición (Relación de Myhill-Nerode)

Una relación de equivalencia  $\equiv$  en  $\Sigma^*$  es de **Myhill-Nerode** para  $L$  si:

1.  $\equiv$  es una **congruencia por la derecha**:

$$u \equiv v \text{ entonces } u \cdot w \equiv v \cdot w \quad \forall w \in \Sigma^*$$

2.  $\equiv$  **refina**  $L$ .

$$u \equiv v \text{ entonces } (u \in L \Leftrightarrow v \in L)$$

3. El número de clases de equivalencia de  $\equiv$  es **finita**.

# Recordatorio: Teorema de Myhill-Nerode

## Definición

Dado un lenguaje  $L \subseteq \Sigma^*$ , se define la relación de equivalencia  $\equiv_L$  como:

$$u \equiv_L v \quad \text{si, y solo si,} \quad (u \cdot w \in L \Leftrightarrow v \cdot w \in L) \quad \forall w \in \Sigma^*$$

## Teorema de Myhill-Nerode

Sea  $L \subseteq \Sigma^*$ . Las siguientes propiedades son equivalentes:

1.  $L$  es **regular**.
2. existe una **relación de Myhill-Nerode** para  $L$ .
3. la relación  $\equiv_L$  tiene una cantidad **finita** de clases de equivalencia.

# ¿cuánta información puede almacenar un 2DFA?

1. La relación  $\equiv_T$  entre palabras en  $\Sigma^*$  tal que:

$$u \equiv_T v \quad \text{si, y solo si,} \quad T_u = T_v$$

es una **relación de equivalencia**.

2.  $\equiv_T$  es una **congruencia por la derecha**. ( $u \equiv_T v \Rightarrow \forall w. u \cdot w \equiv_T v \cdot w$ )
3.  $\equiv_T$  **refina** a  $\mathcal{L}(\mathcal{A})$ . ( $u \equiv_T v \Rightarrow (u \in L \Leftrightarrow v \in L)$ )
4. La relación  $\equiv_T$  tiene una **cantidad finita** de clases de equivalencia.

$$T : Q \cup \{\bullet\} \rightarrow Q \cup \{\perp\}$$

¿cuántas funciones  $T$  existen?

$\equiv_{\mathcal{L}(\mathcal{A})}$  tiene una cantidad **finita** de **clases de equivalencia**.

## 2DFA aceptan solo lenguajes regulares

### Teorema

Para todo 2DFA  $\mathcal{A}$  existe un DFA  $\mathcal{A}'$  tal que:

$$\mathcal{L}(\mathcal{A}) = \mathcal{L}(\mathcal{A}')$$

Por lo tanto, 2DFA  $\equiv$  DFA.

¿cómo construimos el DFA?

# Cierre de clase

En esta clase vimos:

1. Autómatas con movimiento en dos direcciones (2DFA).
2. Demostramos que todos los 2DFA definen lenguajes regulares.
3. Uso del Teorema de Myhill-Nerode.

**Próxima clase:** Algoritmos para evaluación de autómatas.