Inatel

C209 – Computação Gráfica e Multimídia

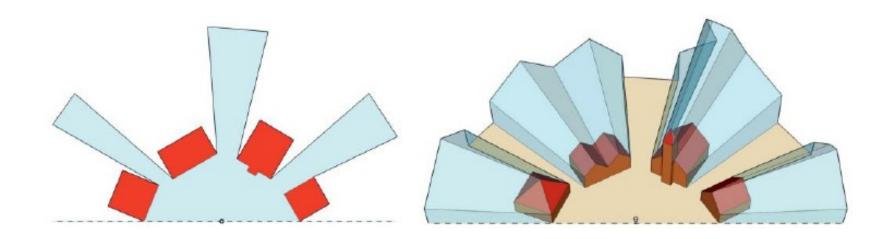
Realismo Visual e Iluminação Parte 1: Visibilidade

Marcelo Vinícius Cysneiros Aragão marcelovca90@inatel.br



O Problema de Visibilidade

- Numa cena tridimensional, normalmente, não é possível ver todas as superfícies de todos os objetos.
- Não queremos que objetos ou partes de objetos não visíveis apareçam na imagem.





O Problema de Visibilidade

- Problema importante que tem diversas ramificações
 - Descartar objetos que n\u00e3o podem ser vistos (culling)
 - Recortar objetos de forma a manter apenas as partes que podem ser vistas (clipping)
 - Desenhar apenas partes visíveis dos objetos
 - Em aramado (hidden-line algorithms)
 - Superfícies (hidden surface algorithms)
 - Sombras (visibilidade a partir de fontes luminosas)



Motivação

- Dispositivos matriciais sobrescrevem os objetos (aparecem os desenhados por último, quando há sobreposição).
 - Em 3D, se nada for feito para corrigir a ordem de desenho, a imagem é gerada incorretamente,
- Os algoritmos de visibilidade estruturam os objetos da cena, de modo a que sejam exibidos corretamente.



Algoritmos de Visibilidade

- Visibilidade é um problema complexo que não tem uma solução "ótima".
 - O que é ótima?
 - Pintar apenas as superfícies visíveis?
 - Pintar a cena em tempo mínimo?
 - Coerência no tempo?
 - Cena muda?
 - Objetos se movem?
 - Qualidade é importante?
 - Antialiasing
 - Aceleração por software ou hardware?



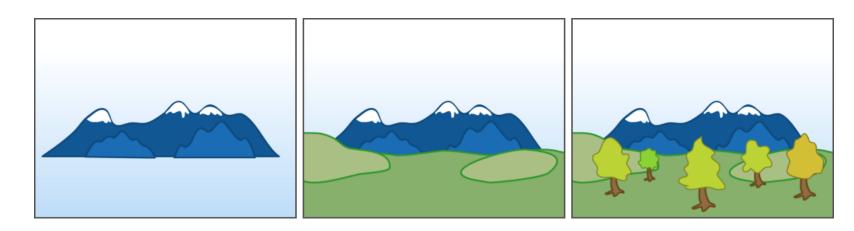
Complexidade do Problema

- Fatores que influenciam o problema
 - Número de pixels
 - Em geral procura-se minimizar o número total de pixels pintados
 - Resolução da imagem / depth buffer
 - Menos importante se rasterização é feita por hardware
 - Número de objetos
 - Técnicas de "culling"
 - Células e portais
 - Recorte pode aumentar o número de objetos



Algoritmo do Pintor

- Também conhecido como prioridade em Z (depth priority)
- Ideia é pintar objetos mais distantes (background) antes de pintar objetos próximos (foreground)



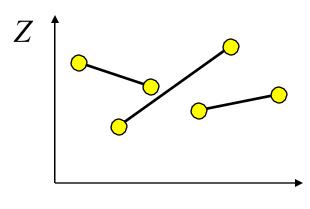
As montanhas distantes são pintadas primeiro, seguidas pelos campos próximos; finalmente, os objetos mais próximos nessa cena - as árvores - são pintadas.



Algoritmo do Pintor

- Requer que objetos sejam ordenados em Z
 - Complexidade O (N log N)
 - Pode ser complicado em alguns casos (vide imagem à esquerda)
 - Na verdade, a ordem n\u00e3o precisa ser total se proje\u00f3\u00f3es dos objetos n\u00e3o se interceptam (vide imagem \u00e0 direita)
 - Vantagem: não faz uso de máscara de pixels já pintados
 - Desvantagem: um mesmo pixel é pintado diversas vezes





Que ponto usar para determinar ordem?

Algoritmo Reverso do Pintor

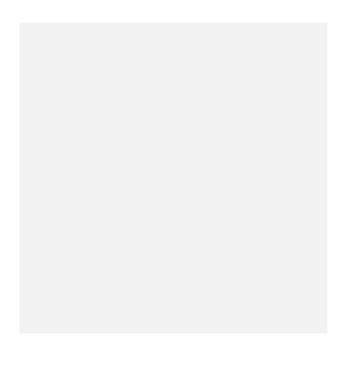
- Polígonos são pintados de frente para trás
- É mantida uma máscara que delimita quais porções do plano já foram pintadas
 - Máscara é um polígono genérico (pode ter diversas componentes conexas e vários "buracos")
- Ao considerar cada um novo polígono P
 - Recortar contra a máscara M e pintar apenas P M
 - Máscara agora é M + P
- Vantagem: cada pixel é pintado somente uma vez
- Desvantagem: máscara pode tornar-se complexa

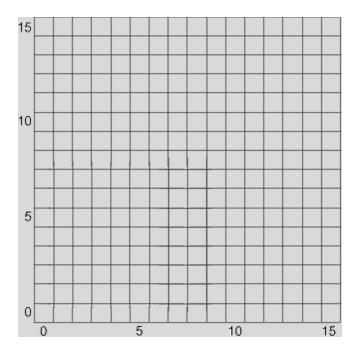


- Método que opera no espaço da imagem
- Manter, para cada pixel, um valor de profundidade (z-buffer ou depth buffer)
- Início da renderização
 - *Buffer* de cor = cor de fundo
 - *z-buffer* = profundidade máxima
- Durante a rasterização de cada polígono, cada pixel passa por um teste de profundidade
 - Se a profundidade do pixel for menor que a registrada no z-buffer
 - Pintar o pixel (atualizar o buffer de cor)
 - Atualizar o buffer de profundidade
 - Caso contrário, ignorar



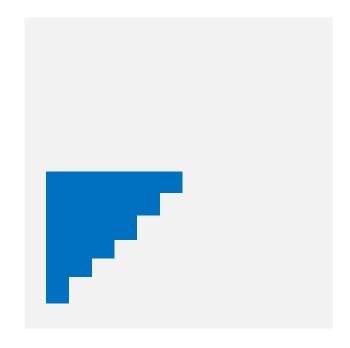
- Exemplo:
 - Desenhar os seguintes objetos:
 - 1° Polígono: (1,1,5), (7,7,5), (1,7,5)
 - 2° Polígono: (4, 5, 9), (10, 5, 9), (10, 9, 9), (4, 9, 9)
 - 3° Polígono: (2, 8, 3), (2, 3, 8), (7, 3, 3)

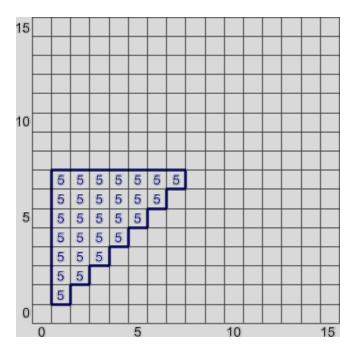






- Exemplo:
 - Desenhar os seguintes objetos:
 - 1° Polígono: (1,1,5), (7,7,5), (1,7,5)
 - 2º Polígono: (4, 5, 9), (10, 5, 9), (10, 9, 9), (4, 9, 9)
 - 3° Polígono: (2, 8, 3), (2, 3, 8), (7, 3, 3)

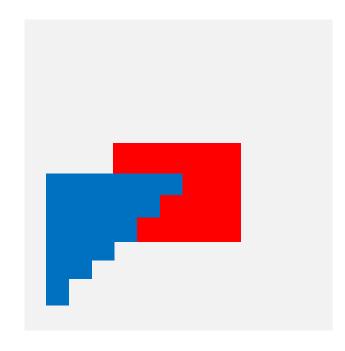


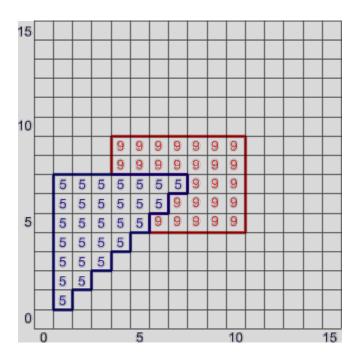




• Exemplo:

- Desenhar os seguintes objetos:
 - 1° Polígono: (1,1,5), (7,7,5), (1,7,5)
 - 2º Polígono: (4, 5, 9), (10, 5, 9), (10, 9, 9), (4, 9, 9)
 - 3° Polígono: (2, 8, 3), (2, 3, 8), (7, 3, 3)

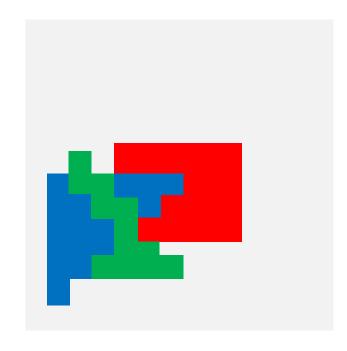


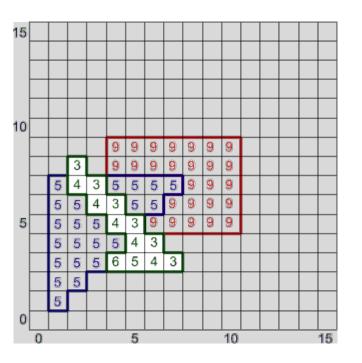




• Exemplo:

- Desenhar os seguintes objetos:
 - 1º Polígono: (1,1,5), (7,7,5), (1,7,5)
 - 2° Polígono: (4, 5, 9), (10, 5, 9), (10, 9, 9), (4, 9, 9)
 - 3° Polígono: (2, 8, 3), (2, 3, 8), (7, 3, 3)



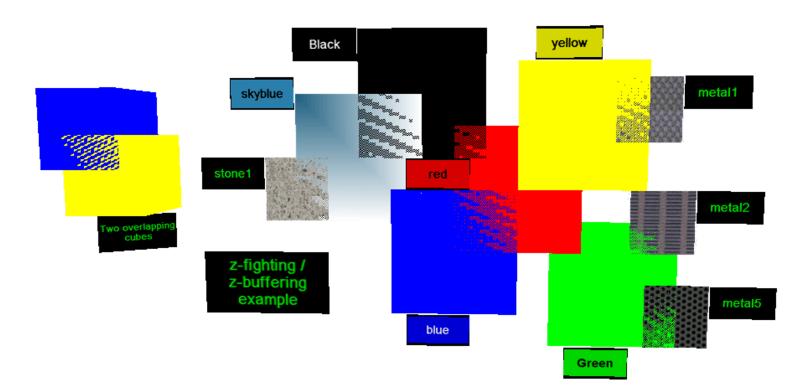




- Vantagens:
 - Simples e comumente implementado em Hardware
 - Objetos podem ser desenhados em qualquer ordem
- Desvantagens:
 - Rasterização independe de visibilidade
 - Lento se o número de polígonos é grande
 - Erros na quantização de valores de profundidade podem resultar em imagens inaceitáveis -> Stitching
 - Dificulta o uso de transparência ou técnicas de anti- serrilhamento
 - É preciso ter informações sobre os vários polígonos que cobrem cada pixel

Inate Z-Buffer e Z-Fighting (Stitching)

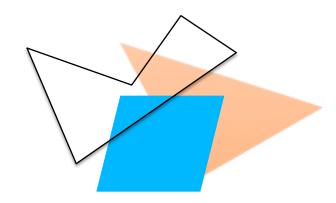
- É um fenômeno que ocorre quando 2 ou mais primitivas têm valores próximos (ou iguais) no z-buffer.
- Ocorre muito entre polígonos coplanares, onde duas faces ocupam essencialmente o mesmo espaço.
- Os pixels afetados são renderizados com fragmentos de um polígono ou o outro arbitrariamente, de acordo com a precisão do z-buffer.

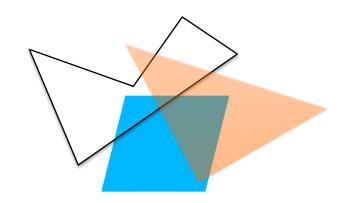




Z-Buffer e Transparência

- Se há objetos semi-transparentes, a ordem de renderização é importante
- Após a renderização de um objeto transparente, atualiza-se o z-buffer?
 - Sim → novo objeto por trás não pode mais ser renderizado
 - Não → z-buffer fica incorreto
- Soluções
 - Estender o z-buffer → A-buffer
 - Pintar de trás para frente → Algoritmo do pintor
 - Necessário de qualquer maneira, para realizar transparência com blending (canal alfa)

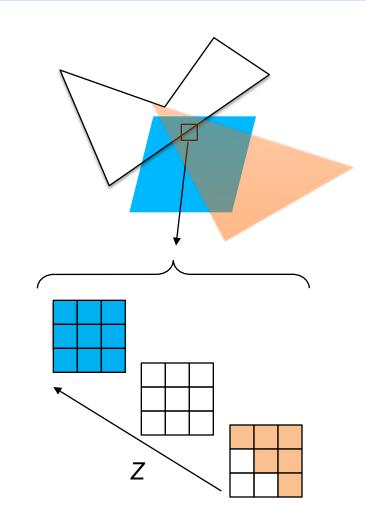






A-Buffer

- Melhoramento da idéia do z-buffer
- Permite implementação de transparência e de filtragem (anti-aliasing)
- Para cada pixel manter lista ordenada por z onde cada nó contém
 - Máscara de subpixels ocupados
 - Cor ou ponteiro para o polígono
 - Valor de z (profundidade)





A-Buffer

- Fase 1: Polígonos são rasterizados
 - Se pixel completamente coberto por polígono e polígono é opaco
 - Inserir na lista removendo polígonos mais profundos
 - Se o polígono é transparente ou não cobre totalmente o pixel
 - Inserir na lista

- Fase 2: Geração da imagem
 - Máscaras de subpixels são misturadas para obter cor final do pixel



A-Buffer

Vantagens

- Faz mais do que o z-buffer
- Ideia da máscara de subpixels pode ser usada com outros algoritmos de visibilidade

Desvantagens

- Implementação (lenta) por software
- Problemas do z-buffer permanecem
 - Erros de quantização em z
 - Todos os polígonos são rasterizados

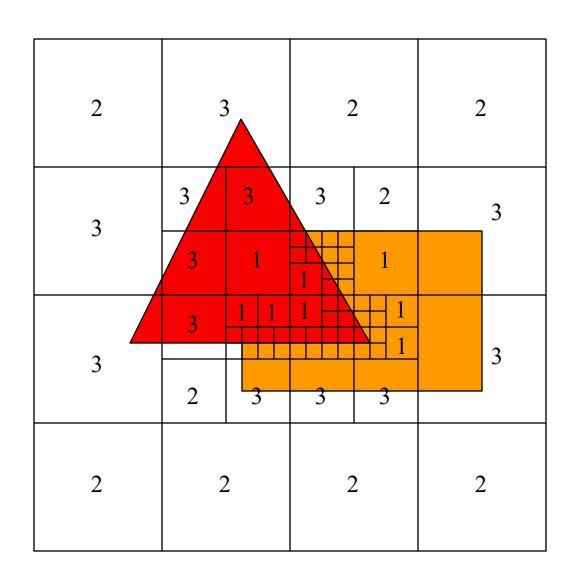


Algoritmo de Warnock

- Subdivide o espaço da imagem para explorar coerência de área
- Sabemos como pintar uma determinada sub-região da imagem se:
 - 1. Um polígono cobre a região totalmente e em toda região é mais próximo que os demais
 - 2. Nenhum polígono a intercepta
 - 3. Apenas um polígono a intercepta
- Se a sub-região não satisfaz nenhum desses critérios, é subdividida recursivamente à maneira de uma quadtree
 - Se sub-região se reduz a um pixel, pintar o polígono com menor profundidade



Algoritmo de Warnock





Algoritmo de Warnock

Vantagens

- Explora coerência de área
 - Apenas áreas que contêm arestas precisam ser subdivididas até o nível de pixel
- Pode ser adaptado para suportar transparência
- Levando a recursão até tamanho de subpixel, pode-se fazer filtragem de forma elegante
- Pinta cada pixel apenas uma vez

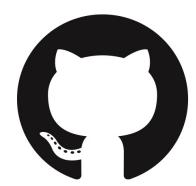
Desvantagens

- Testes s\(\tilde{a}\) lentos
- Aceleração por hardware improvável



Pseudocódigos

- Z-Buffer
 - https://raw.githubusercontent.com/marcelovca90inatel/C209/master/pseudocodigos/z-buffer.txt
- A-Buffer
 - https://raw.githubusercontent.com/marcelovca90inatel/C209/master/pseudocodigos/a-buffer.txt



- Warnock
 - https://raw.githubusercontent.com/marcelovca90-inatel/C209/master/pseudocodigos/warnock.txt