

Cosas a verificar

Cables conectados	
Ruedas limpias	
Ruedas infladas	
Pixy calibrada: Bloques definidos Lineas detectadas Reconocimiento de los bloques Detección exclusiva (Solo lo que queremos) Ajustar inclinación pixy	
MPU calibrado	
Batería cargada	
Programa del Arduino Nano cargado	
Programa del ESP32 cargado	
Luz frontal cargada	
Ultrasonidos calibrados	
Ultrasonidos intactos	
Servo funcionando No se calienta	
Drivers funcionando No se calientan	
Motor no se calienta	
Botón funcionando	
Indicador de voltaje funcionando	
Esponjas en su lugar	
El numero de vueltas está bien	
Las signatures están bien	
Calibrar Servo	
El coche está bien colocado en medio	