Introdução - Interpolação Polinomial

A poluição é uma importante preocupação em cidades devido à sua influência na saúde e no meio ambiente. Para monitorar e entender a concentração de poluentes atmosféricos em uma determinada região, sensores podem ser utilizados. No entanto, os sensores podem não estar disponíveis em todos os pontos desejados devido a restrições. Por exemplo, em uma área urbana extensa, pode ser difícil implantar sensores em todos os locais. Para contornar essa problema, pode-se usar a interpolação, um método que permite estimar valores desconhecidos entre os pontos medidos. Nesse contexto, a interpolação polinomial pode ser aplicada para estimar a concentração de poluentes atmosféricos em locais não cobertos pelo sensor. Ela utiliza os valores medidos nos pontos disponíveis e cria um polinômio que passa por esses pontos, permitindo inferir os valores em pontos intermediários. Isso é útil para obter uma visão mais completa da distribuição de poluentes atmosféricos em uma área urbana, mesmo quando a cobertura dos sensores é limitada.

Metodologia - Polinômio Interpolador de Lagrange

O método de Lagrange utiliza uma método polinomial para a interpolação, ou seja, ele encontra um polinômio que se ajusta perfeitamente aos pontos conhecidos. A ideia central do método é construir um conjunto de polinômios de grau N (onde N é o número de pontos conhecidos) e combiná-los de forma ponderada para obter o polinômio interpolador. Para cada ponto conhecido, é criado um polinômio de Lagrange associado a esse ponto. Esse polinômio é calculado de tal forma que ele é igual a 1 no ponto correspondente e igual a 0 em todos os outros pontos conhecidos. Isso garante que o polinômio interpolador passe exatamente pelos pontos desejados. Uma das vantagens do método de Lagrange é que ele é relativamente simples de entender e implementar. No entanto, à medida que o número de pontos conhecidos aumenta, o cálculo dos polinômios de Lagrange e do polinômio interpolador pode se tornar computacionalmente mais exigente.

A função de interpolação de Lagrange pode ser definida da seguinte maneira:

 $f(x) = \Sigma [y_j * L_j(x)], Onde:$

f(x) é o valor interpolador da concentração de poluentes atmosféricos em um ponto desejado(x).

y_i é a concentração de poluentes atmosféricos medida no ponto j.

 $L_{j}(x)$ é o polinômio de Lagrange do ponto j.

Vamos supor que temos três pontos de medição disponíveis: $(x_1, y_1) = (2, 4)$, $(x_2, y_2) = (5, 9)$ e $(x_3, y_3) = (7, 11)$. Vamos calcular o valor interpolado da concentração de poluentes atmosféricos em um ponto x = 4.

Implementação Computacional

```
Python > 🗣 Interpolação.py > ...
      import numpy as np
     import matplotlib.pyplot as plt
      def lagrange interpolation(x, x values, y values):
         Função que realiza a interpolação de Lagrange.
          Argumentos:
         x -- O ponto em que queremos estimar a concentração de poluentes atmosféricos.
         x values -- Lista das coordenadas x dos pontos de medição.
         y values -- Lista das coordenadas y (concentração de poluentes) dos pontos de medição.
         Retorna:
         O valor interpolado da concentração de poluentes no ponto x.
         n = len(x values)
         interpolated value = 0.0
         for i in range(n):
             # Calcula o polinômio de Lagrange Li(x) para o ponto i
             polynomial = 1.0
             for j in range(n):
                 if i != j:
                      polynomial *= (x - x values[j]) / (x values[i] - x values[j])
             # Multiplica o polinômio de Lagrange pelo valor de y correspondente ao ponto i
             interpolated value += y values[i] * polynomial
         return interpolated value
```

```
Python > 🕏 Interpolação.py > ...
                      polynomial *= (x - x values[j]) / (x values[i] - x values[j])
             # Multiplica o polinômio de Lagrange pelo valor de y correspondente ao ponto i
             interpolated value += y values[i] * polynomial
         return interpolated value
     # Pontos de medição conhecidos
     x \text{ values} = [2, 5, 7]
     y values = [4, 9, 11]
     x interpolation = 4
     # Calcula o valor interpolado
     interpolated value = lagrange interpolation(x interpolation, x values, y values)
     print(f"0 valor interpolado da concentração de poluentes em x = {x interpolation} é: {interpolated value}")
     # Cria uma lista de valores x para plotagem suave da função original e do polinômio interpolador
     x plot = np.linspace(min(x values), max(x values), 100)
     y plot = lagrange interpolation(x plot, x values, y values)
    # Plotagem da função original, dos pontos de medição e do polinômio interpolador
     plt.plot(x plot, y plot, label='Polinômio Interpolador')
     plt.plot(x values, y values, 'ro', label='Pontos da Função')
     plt.plot(x interpolation, interpolated value, 'go', label='Ponto Interpolado')
     plt.xlabel('x')
     plt.ylabel('Concentração de Poluentes')
     plt.title('Interpolação de Lagrange')
     plt.legend()
     plt.grid(True)
57 plt.show()
```



Resultados

O código fornece uma solução para o problema de interpolação de Lagrange com base em pontos de medição de concentração de poluentes atmosféricos em uma determinada área urbana. No exemplo fornecido, temos três pontos de medição conhecidos: (2,4), (5,9) e (7,11), que representam as coordenadas x (posição) e y (concentração de poluentes). Desejamos estimar a concentração de poluentes em um ponto específico x = 4. Ao executar o código, ele calcula o valor interpolado usando o método de Lagrange e fornece o resultado corretamente. No exemplo, o valor interpolado da concentração de poluentes em x = 4 é aproximadamente 7.6. Através do gráfico, podemos observar como o polinômio de Lagrange se ajusta aos pontos de medição disponíveis e nos permite estimar o valor da concentração de poluentes em pontos intermediários. No exemplo, o ponto interpolado em x = 4 está localizado próximo aos pontos de medição e representa uma estimativa razoável com base nas informações disponíveis.