Escola de Engenharia Elétrica, Mecânica e de Computação Universidade Federal de Goiás





Laboratório de Microprocessadores e Microcontroladores

Experimento 3:

Temporizadores e Display LCD

Alunos:	Matrícula:	
	_	
	•	
•	•	

Prof. Dr. José Wilson Lima Nerys

Goiânia, 1° semestre de 2019

SUMÁRIO

l	Tempo	orizadores	3
2	_		
_	Dispia	y LCD	4
3	Ativid	ades do Experimento 3	5
	3.1 P	arte 1 – Temporizador nos Modos 0 e 1	5
		Execução no Simulador do Kit Didático	
		Execução no Kit Real	
	3.2 P	arte 2 – Onda Quadrada com Diferentes Períodos usando Temporizador	6
		•	
	3.2.2	Onda Quadrada com Período de 50 ms	6
	3.2.3	Onda Quadrada com Período de 1 s	7
	3.3 P	Parte 3 – Contagem Crescente e Decrescente no Display LCD	7
	3.3.1	Contagem Crescente	7
		Contagem Decrescente	
	3.3.3	Relógio no Display LCD	9

1 Temporizadores

O microcontrolador 8051 padrão tem dois temporizadores/contadores de 16 bits que podem trabalhar em 4 modos distintos, definidos através do registrador **TMOD**. Os bits do nibble superior do registrador **TCON** são usados no controle do temporizador/contador. O diagrama da Fig. 1 auxilia na análise do funcionamento.

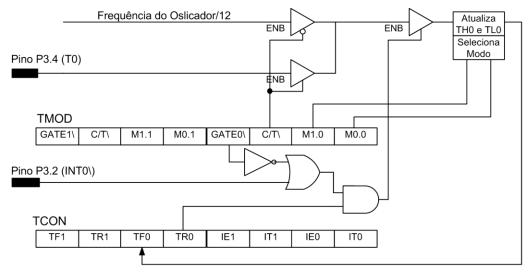


Fig. 1: Diagrama de blocos simplificado do temporizador/contador 0

Finalidade dos bits dos registradores **TMOD** e **TCON**:

- C/T\ define se o funcionamento é como contador (C/T\ = 1), ou como temporizador (C/T\ = 0). Como temporizador, o clock é interno, vindo do oscilador. A frequência é 1/12 da frequência do cristal oscilador. Como contador, o clock é externo, vindo através de T0 (P3.4).
- Gate\ define se o sinal de disparo do contador/temporizador vem através de software (bit TR0), ou de um sinal externo, através do pino INT0\ (P3.2). Se Gate\ = 0, o comando SETB TR0 dispara o contador/temporizador e CLR TR0 interrompe. Se Gate\ = 1, há duas possibilidades de disparo: habilita-se o disparo através do comando SETB TR0 e o disparo do temporizador/contador é feito através do pino P3.2, ou habilita-se o disparo através do pino P3.2 e faz-se o disparo através do comando SETB TR0.
- M1 e M0 define o modo de operação do contador/temporizador, como mostrado na Tabela 1.

	Tweeta 1. 110 des de operação des temporizadores							
M1	M0	Modo de Operação						
0	0	Modo 0 - Contador/Temporizador de 13 bits com divisor de frequência de até 32 vezes (32 x 255). Pode contar de 0 a 8.191 (0000 a 1FFF).						
0	1	Modo 1: Contador/Temporizador de 16 bits (pode contar até 65535)						
1	0	Modo 2: 2 contadores/temporizadores de 8 bits com recarga automática						
1	1	Modo 3: 2 contadores/temporizadores independentes de 8 bits (Modo 3 fica inativo para Contador/Temporizador 1)						

Tabela 1: Modos de operação dos temporizadores

- TR dispara o temporizador/contador quando Gate\ = 0. Habilita o disparo externo ou dispara o temporizador/contador quando Gate\ = 1.
- **TF** flag que é setada por hardware a cada final de contagem do temporizador/contador. Se a interrupção do temporizador/contador estiver habilitada, desvia para o endereço de atendimento da interrupção (endereço 0BH para o temporizador/contador zero e 1BH para o 1).

2 Display LCD

O display de cristal líquido (LCD) é muito utilizado em aplicações com microcontroladores. Apresenta-se aqui o display LCD de 2 linhas x 16 colunas, cuja pinagem é mostrada na Fig. 2. O número de linhas e colunas é uma informação enviada na forma de comando para o LCD, numa rotina de inicialização necessária a cada vez que o LCD vai ser usado. Outras informações necessárias são: se o cursor vai ficar piscando, se a mensagem vai rolar para a esquerda ou para a direita, ou não vai rolar, se serão usados 4 ou 8 bits para os dados etc. A Tabela 2 mostra os sinais de controle para escrita e leitura do LCD. A Tabela 3 mostra as instruções mais comuns utilizadas no uso do LCD.

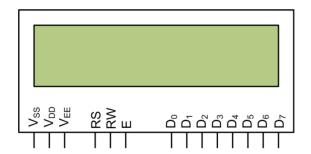


Fig. 2: Display LCD de 2 linhas por 16 colunas

Tabela 2: Habilitação do display LCD

	Tue tra 2. Trae may us to traping 202								
E	RW	RS	Operação						
0	×	×	Display desabilitado						
1	0	0	Escrita de Instrução no LCD						
1	0	1	Escrita de Dados no LCD						
1	1	0	Leitura de Instrução do LCD						
1	1	1	Leitura de Dados do LCD						

Tabela 3: instruções mais comuns utilizadas para o display LCD

DESCRIÇÃO	MODO	RS	R/W	Código (Hexa)
Display	Liga (sem cursor)	0	0	0C
	Desliga	0	0	0A/08
Limpa Display com Home cursor		0	0	01
Controle do Cursor	Liga	0	0	0E
	Desliga	0	0	0C
	Desloca para Esquerda	0	0	10
	Desloca para Direita	0	0	14
	Cursor Home	0	0	02
	Cursor Piscante	0	0	0D
	Cursor com Alternância	0	0	0F
Sentido de deslocamento do cursor ao	Para a esquerda	0	0	04
entrar com caractere	Para a direita	0	0	06
Deslocamento da mensagem ao entrar	Para a esquerda	0	0	07
com caractere	Para a direita	0	0	05
Deslocamento da mensagem sem	Para a esquerda	0	0	18
entrada de caractere	Para a direita	0	0	1C
Endereço da primeira posição	Primeira linha	0	0	80
	Segunda linha	0	0	C0

A Tabela 4 mostra o endereço em decimal de cada posição do LCD de 16 colunas x 2 linhas.

Tabela 4: Endereços em decimal do display LCD de 2 linhas x 16 colunas

	rabela 4. Endereços em decimai do dispiay LCD de 2 milias x 10 colunas															
Colunas	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
Linha 1	128	129	130	131	132	133	134	135	136	137	138	139	140	141	142	143
Linha 2	192	193	194	195	196	197	198	199	200	201	202	203	204	205	206	207

3 Atividades do Experimento 3

As atividades deste experimento estão previstas para serem executadas no Simulador Digital e, na sequência, no Kit Real. O programa de cada tarefa deve ser **digitado** e **compilado** no simulador **MCU8051** e **executados** no Simulador do Kit Didático do microcontrolador 8051 e no Kit Real.

3.1 Parte 1 – Temporizador nos Modos 0 e 1

3.1.1 Execução no Simulador do Kit Didático

No programa da Tabela 5 o **TEMPORIZADOR 0** é configurado para operar nos **MODOS 0** (13 bits) e o **TEMPORIZADOR 1**, no modo 1 (16 bits). As interrupções estão habilitadas, e são usadas para complementar os pinos P1.0 (para o Modo 0) e P1.7 (para o Modo 1), gerando, assim, uma onda quadrada com meio período correspondente ao tempo de cada contagem completa do temporizador.

Tabela 4: Geração de onda quadrada nos modos 0 e 1

Rótulo	Instrução
	ORG 00H
	LJMP INICIO
	ORG 0BH
	CPL P1.0
	RETI
	ORG 1BH
	CPL P1.7
	RETI

Rótulo	Instrução
	ORG 30H
INICIO:	MOV SP,#2FH
	MOV IE,#8AH; IE = 1000 1010
	MOV TMOD,#10H
	SETB TR0
	SETB TR1
	SJMP \$
	END

Visualize a onda quadrada nos Pinos P1.0 e P1.7 usando o osciloscópio digital do Proteus. Meça os períodos das ondas para os modos 0 e 1 do temporizador e anote na Tabela 5.

Tabela 5: Período da onda quadrada nos modos 0 e 1

	Simu	lador	Kit Real			
Grandeza	Modo 0	Modo 1	Modo 0	Modo 1		
	(Pino P1.0)	(Pino P1.7)	(Pino P1.0)	(Pino P1.7)		
Período da onda quadrada						
Frequência da onda quadrada						

Obs.: Frequência do cristal oscilador: 11,0592MHz

3.1.2 Execução no Kit Real

Grave o programa da Tabela 4 no microcontrolador da família 8051 e registre na Tabela 5 o período e a frequência das ondas resultantes. Responda às questões a seguir.

Questão 1 – Qual é a função da instrução MOV IE,#8AH no programa?

Questão 2 – Qual é a função da instrução MOV TMOD,#10H no programa?

3.2 Parte 2 – Onda Quadrada com Diferentes Períodos usando Temporizador

3.2.1 Onda Quadrada com Período de 100 ms

O programa da Tabela 6 usa o temporizador zero para gerar uma onda quadrada com período de 100 ms no pino P1.0, com interrupção. O cristal oscilador é de 11,0592 MHz. Simule o programa no **Simulador do Kit Didático** e execute no **Kit Real**.

Tabela 6: Geração de onda quadrada no modo 1 do temporizador zero

Rótulo	Mnemônico
	ORG 00H
	LJMP INICIO
	ORG 0BH
	MOV TH0,#HIGH(19455)
	MOV TL0,#LOW(19455)
	CPL P1.0
	RETI

Rótulo	Mnemônico
	ORG 30H
INICIO:	MOV SP, #2FH
	MOV IE,#82H
	MOV TMOD,#01H
	MOV TH0,#HIGH(19455)
	MOV TL0,#LOW(19455)
	SETB TR0
	SJMP \$
	END

Anote na Tabela 7 o valor do período da onda quadrada resultante da execução do programa da Tabela 6.

Tabela 7: Valor medido para a onda quadrada no pino P1.0

Recarga (TH0/TL0) (decimal)	Simu	lador	Kit Real		
	Período (ms)	Frequência (kHz)	Período (ms)	Frequência (kHz)	
19455					

3.2.2 Onda Quadrada com Período de 50 ms

No caso do item anterior, de uma onda quadrada com período de 100 ms, meio período da onda quadrada corresponde a 50 ms (50.000 μ s). Como o cristal oscilador é de 11,0592 MHz, o período de máquina é 1,085069 μ s (12 / 11,0592). Assim, 50.000 μ s/1,085069 μ s = 46.080. Ou seja, a recarga do temporizador, para se obter uma onda quadrada com período de 100 ms, é:

$$TH0/TL0 = 65.535 - 46080 = 19455$$

A partir dessa informação, calcule a recarga necessária para gerar uma onda de 50 ms. Execute no simulador digital e no kit real e registre o resultado na Tabela 7, junto com o valor de recarga.

3.2.3 Onda Quadrada com Período de 1 s

A Tabela 8 mostra o programa da Tabela 6. Complete a subrotina do temporizador zero, que deve ser adaptada para gerar uma onda quadrada de 1 s.

O registrador R0, com valor 10 (decimal), deve ser usado para contar o tempo de 500 ms (10 x 50 ms) para o meio período da onda quadrada.

Tabela 8: Onda quadrada de 1 s

	i docid o.
Rótulo	Mnemônico
	ORG 00H
	LJMP INICIO
	ORG 0BH
	MOV TH0,#HIGH(19455)
	MOV TL0,#LOW(19455)
	RETI

Rótulo	Mnemônico
	ORG 30H
INICIO:	MOV SP, #2FH
	MOV IE,#82H
	MOV TMOD,#01H
	MOV TH0,#HIGH(19455)
	MOV TL0,#LOW(19455)
	MOV R0,#10
	SETB TR0
	SJMP \$
	END

Tabela 9: Onda quadrada de 1s

Grandeza	Simulador	Kit Real
Período da onda quadrada		
Frequência da onda quadrada		

3.3 Parte 3 – Contagem Crescente e Decrescente no Display LCD

3.3.1 Contagem Crescente

O programa da Tabela 10 mostra no display LCD uma contagem decimal crescente de **0000** a **9999**. O byte superior da contagem é guardado em R1 e o byte inferior em R0. O display LCD está conectado à porta P0. Os pinos P3.5, P3.6 e P3.7 são pinos de controle do display.

Tabela 10: Contagem no display LCD

	Rótulo	Mnemônico		Rótulo	Mnemônico
1		RS EQU P3.5	74	CONTAGEM:	
2		RW EQU P3.6	75		ADD A,#01H
3		EN EQU P3.7	76		DA A
4		LCD EQU P0	77		MOV R0,A
5			78		JNC V4
6		ORG 00H	79		
7		LJMP INICIO	80		MOV A,R1
8			81		ADD A,#01H
9		ORG 30H	82		DA A
10	INICIO:	MOV SP,#2FH	83		MOV R1,A
11		MOV R0,#00	84	V4:	NOP
12		MOV R1,#00	85		RET
13		MOV R7,#00H	86		
14		LCALL INICIA	87	DISPLAY:	MOV A,#0F0H
15		LCALL LINHA1	88		ANL A,R1
16		LCALL LINHA2	89		SWAP A
17			90		ORL A,#30H
18	REPETE:	LCALL CONTAGEM	91		LCALL MOSTRA4
19		LCALL DISPLAY	92		
20		LCALL ATRASO	93	·	

21		LCALL ATRASO		94		MOV A,#0FH
22		LCALL ATRASO		95		ANL A,R1
23		SJMP REPETE		96		ORL A,#30H
24				97		LCALL TEXTO_WR
25	INICIA:	MOV A,#38H		98		
26		LCALL INSTR_WR		99		MOV A,#0F0H
27		MOV A,#38H	1 1	100		ANL A,R0
28		LCALL INSTR_WR		101		SWAP A
29		MOV A,#0EH		102		ORL A,#30H
30		LCALL INSTR_WR		103		LCALL TEXTO_WR
31		MOV A,#06H		104		
32		LCALL INSTR_WR		105		MOV A,#0FH
33		MOV A,#01H		106		ANL A,R0
34		LCALL INSTR_WR	+ +	107		ORL A,#30H
35		RET		108		LCALL TEXTO_WR
36				109		RET
37	I INH Δ1·	MOV A,R7	+ +	110		KL1
38	LIMII.	MOV PR,R/	+ +	111	MOSTRA4:	DUSH ACC
39		MOV DI TR,#MSGI MOVC A,@A+DPTR	+	112	MOSTKA4.	MOV A,#202
40		CJNE A,#0FFH,V1	+	113		LCALL INSTR_WR
41		RET	+ +	114		POP ACC
42	V1:	LCALL TEXTO_WR	+	115		LCALL TEXTO_WR
43	V 1.	INC R7	+	116		RET
43		SJMP LINHA1	+	117		REI
45		SJMP LINHAI	+ +	118	ATRASO LCD:	MOV D4 #10
	I INIII A 2.	MOV A #102	+	118		
46	LINHA2:	MOV A,#192	+		V 0:	MOV R5,#80
47		LCALL INSTR_WR	+	120		DJNZ R5,\$
48	110	MOV R7,#00H	-	121		DJNZ R4,V6
49	V3:	MOV A,R7	+ +	122		RET
50		MOV DPTR,#MSG2	-	123	4.FFD 4.GO	MOM DA 1150
51		MOVC A,@A+DPTR	-	124		MOV R4,#50
52		CJNE A,#0FFH,V2	-	126	V5:	MOV R5,#250
53		RET	_	127		DJNZ R5,\$
54			1	128		DJNZ R4,V5
55	V2:	LCALL TEXTO_WR		129		RET
56		INC R7	1	130	14964 55 2465	
57		SJMP V3		131	MSG1: DB 'MICRO	CONTROLADOR', 0FFH
58			\perp	132		
59	INSTR_WR:	SETB EN		133	MSG2:	DB 'CONTAGEM: ',0FFH
60		CLR RW		134		
61		CLR RS	\bot	135	FIM:	
62		MOV LCD, A	\perp	136		END
63		CLR EN	\perp	137		
64		LCALL ATRASO_LCD	\perp	138		
65		RET	\perp			
66			\perp			
67	TEXTO_WR:					
68		CLR RW				-
69		SETB RS				
70		MOV LCD, A				
71		CLR EN				
72		LCALL ATRASO_LCD				
73		RET				

Após a inicialização do LCD, através das sub-rotinas INICIA, LINHA1 e LINHA2, o processamento pula para a rotina principal do programa, trecho da linha 18 à linha 23. A partir desse trecho todas as outras sub-rotinas são chamadas.

Execute o programa no simulador do kit didático e no kit real e responda às questões.

Questão 1: Qual é a função das sub-rotinas INSTR_WR (linhas 59 a 65) e TEXTO_WR (linhas 67 a 73)?

Questão 2: Como funciona a sub-rotina CONTAGEM, das linhas 74 a 85?

Questão 3: Como funciona a sub-rotina DISPLAY, das linhas 87 a 109.

3.3.2 Contagem Decrescente

A Tabela 11 mostra a sub-rotina contagem, usada na contagem crescente no display LCD. Modifique essa sub-rotina de modo a resultar em uma contagem decrescente de 9999 a 0000. Verifique o resultado apenas no simulador do kit didático.

Tabela 11: Sub-rotinas para as contagens crescente e decrescente no display LCD

	; CONTAGEM DE 0000 A 9999		; CONTAGEM DE 9999 A 0000
CONTAGEM:	MOV A,R0	CONTAGEM:	
	ADD A,#01H		
	DA A		
	MOV R0,A		
	JNC V4		
	MOV A,R1		
	ADD A,#01H		
	DA A		
	MOV R1,A		
V4:	NOP		
	RET		

3.3.3 Relógio no Display LCD

A Tabela 12 é uma adaptação do programa da Tabela 10. Ao invés de uma contagem comum, o programa mostra uma contagem de horas, minutos e segundos.

Tabela 12: Relógio mostrado em Display LCD

	Rótulo	Mnemônico
1		RS EQU P3.5
2		RW EQU P3.6
3		EN EQU P3.7
4		LCD EQU P0
5		
6		HORA EQU 10H
7		MIN EQU 11H
8		SEG EQU 12H
9		
10		ORG 00H
11		LJMP INICIO
12		
13		ORG 0BH
14		LJMP ATRASO
15		
16		ORG 30H
17	INICIO:	MOV SP,#2FH
18		MOV IE,#82H

	Rótulo	Mnemônico
80		MOV SEG,#00
81		MOV A,MIN
82		ADD A,#01H
83		DA A
84		MOV MIN,A
85		CJNE A,#60H,V4
86		
87		MOV MIN,#00H
88		MOV A,HORA
89		ADD A,#01H
90		DA A
91		MOV HORA,A
92		CJNE A,#24H,V4
93		MOV SEG,#00
94		MOV MIN,#00
95		MOV HORA,#00
96	V4:	NOP
97	_	RET

19		MOV TMOD,#01H
20		MOV TH0,#HIGH(19455)
21		MOV TL0,#LOW(19455)
22		MOV SEG,#00
23		MOV MIN,#00
24		MOV HORA,#00
25		MOV R0,#20
26		MOV R7,#00H
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
27		LCALL INICIA
28		LCALL LINHA1
29		SETB TR0
30		
31	REPETE:	LCALL HORARIO
	KEFETE.	
32		LCALL DISPLAY
33		JNB F0,\$
34		CLR F0
35		SJMP REPETE
36		
37	INICIA:	MOV A,#38H
38		LCALL INSTR_WR
39		MOV A,#38H
40		LCALL INSTR_WR
41		MOV A,#0EH
42		LCALL INSTR_WR
43		MOV A,#06H
44		LCALL INSTR_WR
45		MOV A,#01H
46		LCALL INSTR_WR
47		RET
48		KLI
49	LINHA1:	MOV A,R7
50		MOV DPTR,#MSG1
51		MOVC A,@A+DPTR
52		CJNE A,#0FFH,V1
53		RET
54	V1:	LCALL TEXTO_WR
55		INC R7
56		SJMP LINHA1
57		BUILD ENVIRON
	11.10mp 11.1p	arms 717
58	INSTR_WR:	SETB EN
59		CLR RW
60		CLR RS
61		MOV LCD, A
62		CLR EN
63		LCALL ATRASO_LCD
64		RET
65		
66	TEXTO WR:	SETB EN
	TEATU_WK:	
67		CLR RW
68		SETB RS
69		MOV LCD, A
70		CLR EN
71		LCALL ATRASO_LCD
72		RET
73		
74	HORARIO:	MOV A,SEG
75		ADD A,#01H
76		DA A
77		MOV SEG,A
78		CJNE A,#60H,V4
79		
	1	

98 99 DISPLAY: MOV A,#196 100 102 MOV A,#0F0H 103 ANL A,HORA 104 SWAP A 105 ORL A,#30H 106 LCALL TEXTO_WR 107 108 MOV A,#0FH 109 ANL A,HORA 110 ORL A,#30H 111 LCALL TEXTO_WR 112 MOV A,#: 113 MOV A,#: 114 LCALL TEXTO_WR 115 116 MOV A,#0F0H 117 ANL A,MIN 118 SWAP A 119 ORL A,#30H 120 LCALL TEXTO_WR 121 MOV A,#0FH 122 MOV A,#0FH 123 ANL A,MIN 124 ORL A,#30H 125 LCALL TEXTO_WR 126 MOV A,#0FH 131 ANL A,MIN 127 MOV A,#0FH 130 MOV A,#0FH 131 ANL A,MIN 134 LCALL TEXTO_WR 135 LCALL TEXTO_WR 130 MOV A,#0F0H 131 ANL A,SEG 132 SWAP A 133 ORL A,#30H 134 LCALL TEXTO_WR 135 MOV A,#0FH 136 MOV A,#0FH 137 ANL A,SEG 138 ORL A,#30H 134 LCALL TEXTO_WR 135 MOV A,#0FH 136 MOV A,#0FH 137 ANL A,SEG 138 ORL A,#30H 134 LCALL TEXTO_WR 135 MOV A,#0FH 136 MOV A,#0FH 137 ANL A,SEG 138 ORL A,#30H 139 LCALL TEXTO_WR 140 RET 141 ATRASO_LCD: MOV R4,#10 143 V6: MOV R4,#10 144 DJNZ R5,S 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 155 WOY NO,#20 156 MOV R0,#20 157 NOP 154 RETI			
DISPLAY: MOV A,#196	00		
100		DIODI 11	MONA HIDS
101		DISPLAY:	
102			LCALL INSTR_WR
103	101		
103	102		MOV A,#0F0H
104	103		
105			*
106			
107			
108			LCALL TEXTO_WR
109	107		
109	108		MOV A,#0FH
110	109		
111			
112			
113			LCALL TEATO_WK
114			
115			
116	114		LCALL TEXTO _WR
116	115		
117	116		MOV A.#0F0H
118			
119			
120			
121			
MOV A,#0FH 123	120		LCALL TEXTO_WR
123	121		
123	122		MOV A,#0FH
124			*
125			
126			
MOV A,#':' LCALL TEXTO_WR 129 130 MOV A,#0F0H 311 ANL A,SEG 132 SWAP A 133 ORL A,#30H LCALL TEXTO_WR 135			LCALL TEXTO_WR
128			
130	127		MOV A,#':'
130	128		LCALL TEXTO _WR
130			_
131			MOV A #0F0H
132			
133			
134			
135			
MOV A,#0FH	134		LCALL TEXTO_WR
MOV A,#0FH	135		
137			MOV A.#0FH
138 ORL A,#30H 139 LCALL TEXTO_WR 140 RET 141 142 142 ATRASO_LCD: MOV R4,#10 143 V6: MOV R5,#80 144 DJNZ R5,\$ 145 DJNZ R4,V6 146 RET 147 MOV TH0,#HIGH(19455) 149 MOV TL0,#LOW(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155 RETI			
139			·
140 RET 141 142 142 ATRASO_LCD: MOV R4,#10 143 V6: MOV R5,#80 144 DJNZ R5,\$ 145 DJNZ R4,V6 146 RET 147 MOV TH0,#HIGH(19455) 149 MOV TL0,#LOW(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155 RETI			,
141 142 ATRASO_LCD: MOV R4,#10 143 V6: MOV R5,#80 144 DJNZ R5,\$ 145 DJNZ R4,V6 146 RET 147 ATRASO: MOV TH0,#HIGH(19455) 149 MOV TL0,#LOW(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: 154 RETI 155 RETI			i
142 ATRASO_LCD: MOV R4,#10 143 V6: MOV R5,#80 144 DJNZ R5,\$ 145 DJNZ R4,V6 146 RET 147 ATRASO: MOV TH0,#HIGH(19455) 149 MOV TL0,#LOW(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: 154 RETI 155 RETI	140		RET
143 V6: MOV R5,#80 144 DJNZ R5,\$ 145 DJNZ R4,V6 146 RET 147 ATRASO: MOV TH0,#HIGH(19455) 149 MOV TL0,#LOW(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155 RETI	<u>14</u> 1		
143 V6: MOV R5,#80 144 DJNZ R5,\$ 145 DJNZ R4,V6 146 RET 147 ATRASO: MOV TH0,#HIGH(19455) 149 MOV TL0,#LOW(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155 RETI	142	ATRASO_LCD:	MOV R4,#10
144 DJNZ R5,\$ 145 DJNZ R4,V6 146 RET 147 I48 149 MOV TH0,#HIGH(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155 RETI			·
145 DJNZ R4,V6 146 RET 147 148 149 MOV TH0,#HIGH(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155 RETI		. 0.	,
146 RET 147 I48 149 MOV TH0,#HIGH(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155 RETI			
147 148 ATRASO: MOV TH0,#HIGH(19455) 149 MOV TL0,#LOW(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155 RETI			,
148 ATRASO: MOV TH0,#HIGH(19455) 149 MOV TL0,#LOW(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155 RETI			KEI
149 MOV TL0,#LOW(19455) 150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155 RETI			
150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI	148	ATRASO:	MOV TH0,#HIGH(19455)
150 DJNZ R0,V5 151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI	149		MOV TL0,#LOW(19455)
151 MOV R0,#20 152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155			, , ,
152 SETB F0 153 V5: NOP 154 RETI 155			
153 V5: NOP 154 RETI 155			*
154 RETI 155			
155		V5:	
	154		RETI
156 MCC1. DD 'DELOCIO DICITAL.' OFFU	155		
130 MOOL, IDD KELOCHO DICH AL JUEER	156	MSG1:	DB 'RELOGIO DIGITAL:',0FFH
157 NISOT. DE RELEGIO BIGITAE., 91111		1,1501.	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,
			END
158 END	138		END

Questão única: Qual é a finalidade da flag F0 na instrução JNB F0,\$ (linha 33) e na instrução SETB F0 (linha 152)?