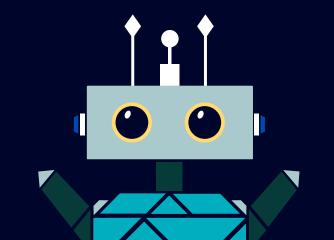


# neeeil it >

Workshop introdutório de Raspberry Pico W

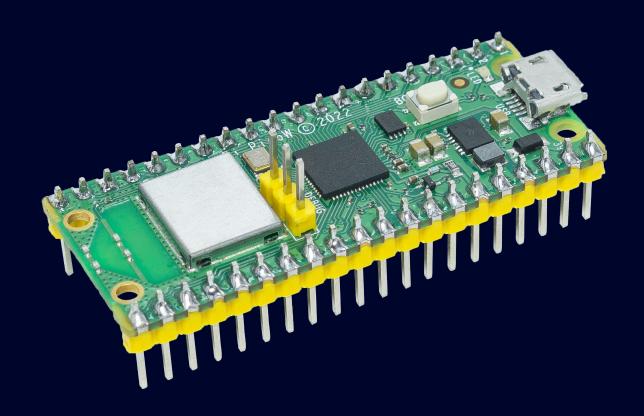


#NailTheFuture

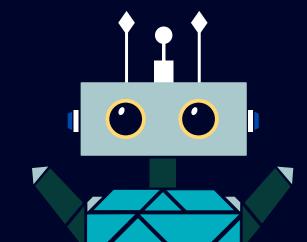


## Introdução

#### Raspberry Pico W



- Microcontrolador de baixo custo.
- Microprocessador RP2040 integrado.
- Dois cores de processamento.
- Comunicação sem fios integrada.
- 26 pinos de uso geral.



## Introdução

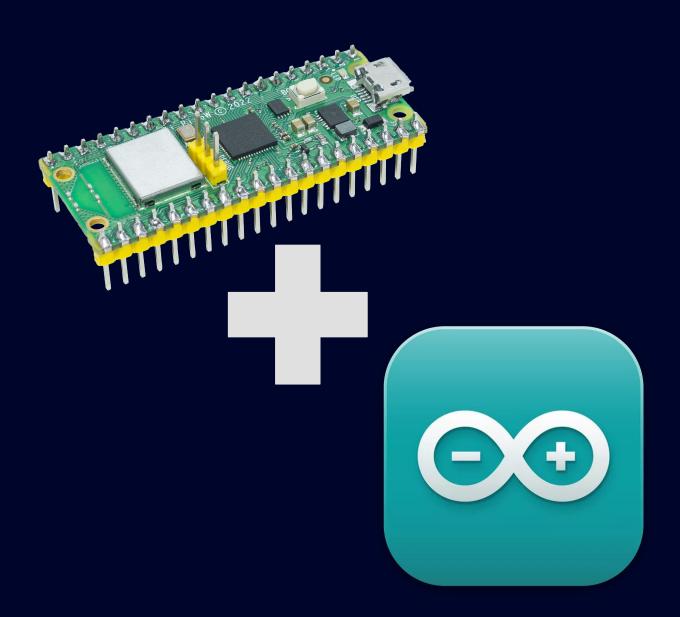
#### Arduino IDE 2



- Plataforma de desenvolvimento de programação de microcontroladores.
- Processo simples de escrever e carregar código para uma variedade de placas.

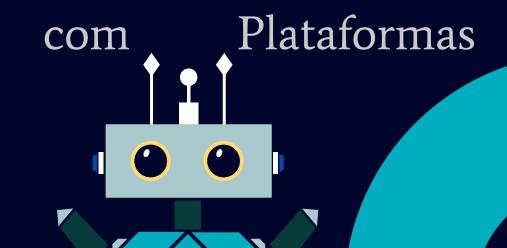
## Introdução

#### Pico W + Arduino IDE 2



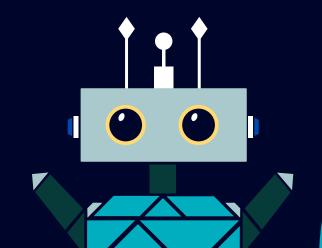
#### Vantagens:

- Familiaridade;
- Grande Comunidade e Recursos;
- Facilidade de Uso;
- Suporte a Bibliotecas;
- IntegraçãoExistentes;



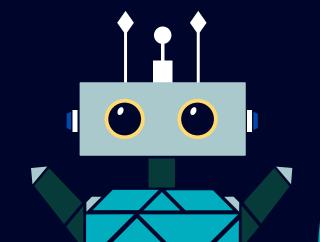


1. Instalar o Arduino IDE 2: <a href="https://www.arduino.cc/en/software">https://www.arduino.cc/en/software</a>



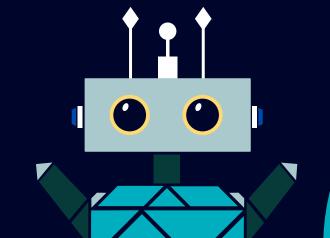


- 1. Instalar o Arduino IDE 2: <a href="https://www.arduino.cc/en/software">https://www.arduino.cc/en/software</a>
- 2. Adicione o Suporte para a Raspberry Pi Pico:





- 1. Instalar o Arduino IDE 2: https://www.arduino.cc/en/software
- 2. Adicione o Suporte para a Raspberry Pi Pico:
  - a. Abrir Arduino IDE 2: Clique em "File" -> "Preferences..."





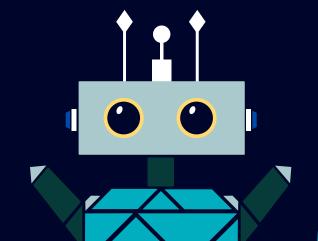
- 1. Instalar o Arduino IDE 2: <a href="https://www.arduino.cc/en/software">https://www.arduino.cc/en/software</a>
- 2. Adicione o Suporte para a Raspberry Pi Pico:
  - a. Abrir Arduino IDE 2: Clique em "File" -> "Preferences..."
  - b. Colar o link no campo "URLs Adicionais de Gerenciamento de Placas": <a href="https://github.com/earlephilhower/arduino-pico/releases/download/global/package\_rp2040\_index.json">https://github.com/earlephilhower/arduino-pico/releases/download/global/package\_rp2040\_index.json</a>



- 1. Instalar o Arduino IDE 2: <a href="https://www.arduino.cc/en/software">https://www.arduino.cc/en/software</a>
- 2. Adicione o Suporte para a Raspberry Pi Pico:
  - a. Abrir Arduino IDE 2: Clique em "File" -> "Preferences..."
  - b. Colar o link no campo "URLs Adicionais de Gerenciamento de Placas": <a href="https://github.com/earlephilhower/arduino-pico/releases/download/global/package\_rp2040\_index.json">https://github.com/earlephilhower/arduino-pico/releases/download/global/package\_rp2040\_index.json</a>
  - c. Clique em "OK" para fechar a janela de preferências.

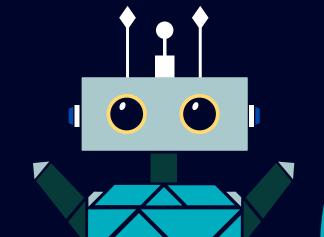


- 1. Instalar o Arduino IDE 2: <a href="https://www.arduino.cc/en/software">https://www.arduino.cc/en/software</a>
- 2. Adicionar o Suporte para a Raspberry Pi Pico.
- 3. Instalar a Placa Raspberry Pi Pico:



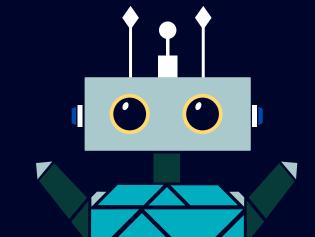


- 1. Instalar o Arduino IDE 2: <a href="https://www.arduino.cc/en/software">https://www.arduino.cc/en/software</a>
- 2. Adicionar o Suporte para a Raspberry Pi Pico
- 3. Instalar a Placa Raspberry Pi Pico:
  - a. Clique em "Ferramentas" -> "Placas" -> "Gerenciador de Placas...".



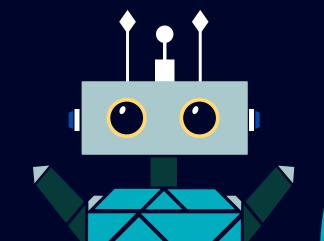


- 1. Instalar o Arduino IDE 2: <a href="https://www.arduino.cc/en/software">https://www.arduino.cc/en/software</a>
- 2. Adicionar o Suporte para a Raspberry Pi Pico.
- 3. Instalar a Placa Raspberry Pi Pico:
  - a. Clique em "Ferramentas" -> "Placas" -> "Gerenciador de Placas...".
  - b. Pesquise por "Pico" e instale a opção "Raspberry Pi Pico/RP2040".





- 1. Instalar o Arduino IDE 2: https://www.arduino.cc/en/software
- 2. Adicionar o Suporte para a Raspberry Pi Pico.
- 3. Instalar a Placa Raspberry Pi Pico.
- 4. Selecionar a Placa e a Porta:

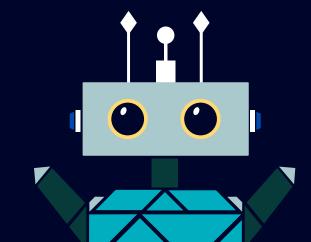




- 1. Instalar o Arduino IDE 2: <a href="https://www.arduino.cc/en/software">https://www.arduino.cc/en/software</a>
- 2. Adicionar o Suporte para a Raspberry Pi Pico
- 3. Instalar a Placa Raspberry Pi Pico
- 4. Selecionar a Placa e a Porta:
  - a. Volte para o menu "Ferramentas" e selecione a placa "Raspberry Pi Pico W" em "Placa" -> "Raspberry Pi Pico/RP2040".

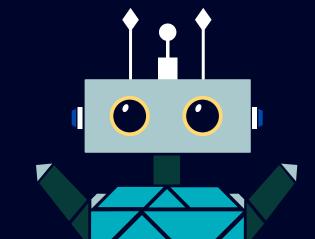


- 1. Instalar o Arduino IDE 2: <a href="https://www.arduino.cc/en/software">https://www.arduino.cc/en/software</a>
- 2. Adicionar o Suporte para a Raspberry Pi Pico.
- 3. Instalar a Placa Raspberry Pi Pico.
- 4. Selecionar a Placa e a Porta.
- 5. Testar conexão:





- 4. Selecionar a Placa e a Porta.
- 5. Testar conexão:
  - a. Carrega um exemplo de teste simples, como o "Blink", clicando em "Arquivo"
    - -> "Exemplos" -> "01.Basics" -> "Blink".
  - b. Carrega o código clicando no botão "Carregar" (ícone de seta para a direita).





#### Dicas:

- Caso não estejas a conseguir estabelecer ligação com a Pico, desconecta a placa do computador e, em seguida, conecta ao computador mantendo premido o botão "BOOTSEL" presente na pico.
- Caso exista múltiplas portas "COMx", é provalvel que a pico seja a que tenha o número maior.

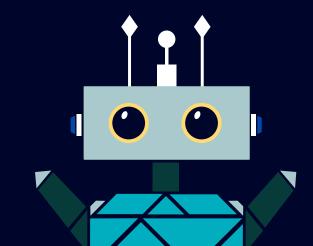


- Definição de entradas e saídas:
  - o pinMode:

Define se o pino vai ser usado como entrada ou como saída.

• Exemplo:

```
pinMode(pushButton, INPUT);
pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
```



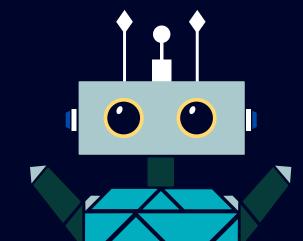


- Leitura de entradas:
  - o digitalRead:

Leitura de uma entrada digital. Retorna "HIGH" ou "LOW".

o analogRead:

Leitura de uma entrada analógica. Retorna um número inteiro entre 0 e 4095.



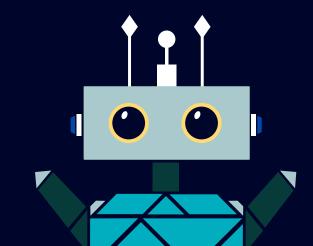


- Controlo de saídas
  - o digitalWrite:

Escrita de um valor digital numa saída.

• Exemplo:

digitalWrite(LED\_BUILTIN, HIGH);





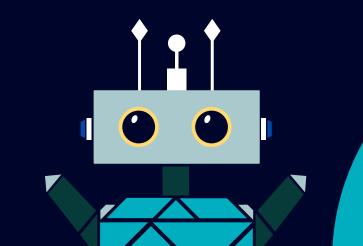
- Controlo de saídas em PWM
  - analogWrite:

Geração de uma onda quadrada com um duty cycle definido pelo utilizador. O duty cycle pode variar entre 0 (sempre desligado) a 255 (sempre ligado)

 Exemplo: analogWrite(LED\_BUILTIN, 128);

o analogWriteFreq:

Define a frequência do PWM usado. Pode ir de 100Hz a 1MHz.





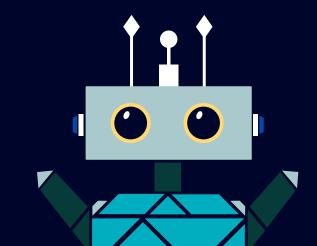
#### Funcionamento da Pico:

• setup:

Função que corre uma vez quando o programa inicializa.

• loop:

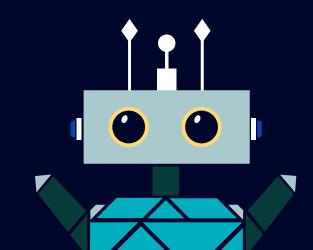
Função que corre está sempre a correr.





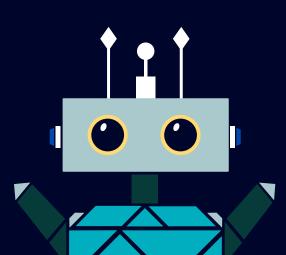
#### Exemplo:

```
void setup() {
 pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
 pinMode(pushButton, INPUT);
void loop() {
 if (digitalRead(pushButton))
   digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
 else
    digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
 delay(100);
```





#### Exemplo:





Funcionamento das Interrupções:

• attachInterrupt:

Função que corre uma vez quando um evento acontece

• Exemplo:

attachInterrupt(digitalPinToInterrupt(pushButton), pressedISR, RISING)

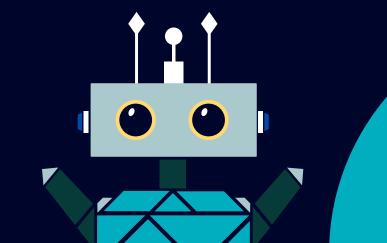
MODES:

LOW: pin is low,

CHANGE: pin changes value

**RISING**: pin goes from low to high,

FALLING: pin goes from high to low.



#### Desafio



Cria um programa que controle a luminosidade do led presente na pico usando o botão "BOOTSEL" de maneira que cada clique (premir + largar) do botão altere em 25% a luminosidade do led. Caso a luminosidade seja 100% quando o botão é premido, o led desliga.

