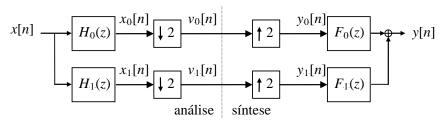
### Processamento Digital de Sinal Trabalho Prático № 4 – Banco de Filtros de 2 Canais de Reconstrução Perfeita

### Descrição

Neste trabalho pretende-se implementar um banco de filtros de dois canais, maximamente decimado e de reconstrução perfeita (PR) com filtros QMF ("Quadrature Mirror Filters"). O esquema a implementar é o da figura seguinte, onde a relação entre os filtros deriva da solução paraunitária.



O filtro análise  $H_0(z)$ , FIR, de comprimento N=36, passa-baixo, com resposta a impulso  $h_0[n]$ , tem os seguintes coeficientes (não tem fase linear):

h0=[...
0.074088731801707 0.313398921217245 0.596411460394921 0.572232242836783 0.136800277183280 -0.263693327291677,...
-0.188880560852887 0.128670638896552 0.16110885341112 -0.070664426843748 -0.127338395900939 0.044484718467773,...
0.098090567102992 -0.031988886996564 -0.074005520243534 0.025406142155816 0.054360760452705 -0.021225452713612,...
-0.038501762462150 0.017864117805954 0.025969901555583 -0.014690181914019 -0.016410874668589 0.011563575682919,...
0.099473939050820 -0.008573333083088 -0.004770298813289 0.005885767808813 0.001872030114699 -0.003660062664404,...
-0.000326048733191 0.001992796646105 -0.000296972271980 -0.000990559147496 0.000720924535220 -0.0001704293822245];

#### Trabalho Prático

### 1. Construção do banco de filtros PR-QMF de 2 canais.

- a) Copie os coeficientes  $h_0[n]$  fornecidos (código Matlab) e coloque-os no script. Construa depois as respostas a impulso dos filtros  $H_1(z)$ ,  $F_0(z)$  e  $F_1(z)$  da seguinte forma:
  - 1) Defina a variável h@til com coeficientes por ordem inversa dos de h@;
  - 2) Construa h1 por troca de sinal dos coeficientes de h0til de ordem par (n=0,2,4,...,N-2);
  - 3) Construa fo e f1 com os valores de ho e h1 por ordem inversa,

As respostas pretendidas correspondem às seguintes definições:

$$\begin{split} h_1[n] &= (-1)^{n+1} h_0[N-1-n] = (-1)^{n+1} \tilde{h}_0[n] \\ f_0[n] &= h_0[N-1-n] = \tilde{h}_0[n] \\ f_1[n] &= h_1[N-1-n] = \tilde{h}_1[n] \end{split} , n = 0, \dots, N-1.$$

- b) Calcule a resposta em frequência dos 4 filtros usando DFTs de 1024 amostras (em vez de freqz). Defina um vetor de frequências de 513 pontos de forma a fazer um plot do módulo das respostas em frequência dos filtros de análise, no intervalo  $[0,\pi]$  (frequência em radianos), [0,1] (frequência normalizada) ou  $[0,f_s/2]$  (frequência em Hertz). Use letras maiúsculas para as respostas. Verifique que os pares de respostas apresentam simetria de espelho em quadratura (OMF).
- c) Calcule a resposta em frequência global do banco de filtros sabendo que a função de transferência é  $H(z) = \frac{1}{2} \left[ H_0(z) F_0(z) + H_1(z) F_1(z) \right]$ .

Verifique que o ganho é constante e que a fase é linear. Para tal faça o plot da fase de  $H(e^{j\omega})$ , com unwrap(angle(H))/pi, e determine (exatamente) o declive da reta de fase. Diga depois qual vai ser o atraso (constante), em amostras, provocado pelo sistema.

# Processamento Digital de Sinal Trabalho Prático Nº 4 – Banco de Filtros de 2 Canais de Reconstrução Perfeita

- d) Calcule a resposta a impulso do sistema global (por transformada de z inversa da equação dada na alínea anterior; use o comando conv). Determine o ganho e atraso do banco de filtros. Para verificar que a reconstrução é perfeita, faça um plot desta resposta a impulso e verifique que é apenas um impulso. De seguida, faça um plot da resposta sem a amostra central (impulso) de forma a verificar que os valores obtidos são nulos (com 11 algarismos significativos corretos).
- e) Determine a autocorrelação (determinística) de  $h_0[n]$ , r[n], que corresponde à função  $R(z) = H_0(z)H_0(z^{-1})$ . Use o comando r=conv(h0,h0til), mas tome em atenção que a amostra de índice 0 se situa a meio do vetor gerado: plot(-(N-1):N-1,r). Verifique que esta autocorrelação é nula nas amostras pares, exceto em n=0, e que, portanto, se trata da solução paraunitária.

#### 2. Implementação do banco de filtros de 2 canais

a) Implemente uma função em Matlab que, dadas duas respostas a impulso h0 e h1 bem como uma entrada x, retorna as duas saídas de um banco de filtros de 2 canais a serem transmitidas/armazenadas, v0 e v1 (ver figura inicial). Implemente também uma função para fazer a síntese. As funções devem ter os seguintes protótipos, e devem cumprir o que está enunciado no texto de ajuda (que se obtém fazendo help Analysis2 e help Synthesis2).

```
function [v0,v1] = Analysis2(h0,h1,x)
%Aplica x[n] ao banco de filtros de 2 canais com respostas a impulso
%h0 e h1 e decima as saídas por 2. Retorna estas saídas, v0 e v1, com metade
%do comprimento de x. A entrada x deve ser um vetor coluna com comprimento par.

function y = Synthesis2(f0,f1,v0,v1)
%Expande v0[n] e v1[n] por 2 e aplica-os ao banco de filtros de síntese de 2
%canais com respostas a impulso f0 e f1.
%As entradas v0 e v1 têm de ter o mesmo comprimento.
%Sintetiza a saída, y, num vetor coluna de comprimento duplo de v0 e v1.
```

Deve testar (dentro das rotinas) as condições definidas na ajuda, e deve emitir mensagens de erro quando estas não forem verificadas. Deve usar o comando filter (e não conv, pois conv gera sinal de comprimento Nx+Nh-1) para que entrada e saída tenham o mesmo comprimento.

**b)** Use as funções para analisar e sintetizar um sinal de áudio com os filtros calculados. Meça o máximo erro de reconstrução e comente.

No final da aula entregue o script que produziu, na "Submissão de Trabalhos" do Nónio.

# Processamento Digital de Sinal Trabalho Prático Nº 4 – Banco de Filtros de 2 Canais de Reconstrução Perfeita

Os números em formato IEEE com precisão double têm a seguinte representação binária:

|1| 11 | 52 | (N° de bits: total 64) |s|exp |mantissa| (sinal, s (1 bit), expoente, exp (11 bits) e mantissa 52 bits)

sendo o número dado por:  $x = (1-2s) \times 2^{\exp(-102s)} \times (1 + \sum_{n=1}^{52} b_n 2^{-n}),$ 

onde s é sinal do número (1 bit: 1=negativo; 0=positivo); exp é o expoente base 2 com excesso 1023, e mantissa é o valor fracionário na forma <1,mantissa> com bits  $b_n$  e onde o um à esquerda da vírgula é assumido. Assim, o número 1,0 tem representação em hexadecimal: num2hex(1)= 3FF000000000000 (s=0; exp=0x3FF=1023 e mantissa=0). O próximo número é 3FF0000000000001, com um bit a 1 na última posição da mantissa, representando  $2^{-52}$ , sendo então o número  $1+2^{-52}$ . Logo a diferença para 1 é eps= $2^{-52}$  =2.22E-16. Este facto indica que não podemos ter precisão maior que cerca de 15 algarismos significativos na representação com números em formato *double* de 64 bits.

Verifique o seguinte resultado e explique porque não é zero:

 $\log(\sqrt{2}^2)/\log(2) - 1$  %devia ser zero... num2hex( $\log(\sqrt{2}^2)/\log(2)$ ) %verificar qual o bit da mantissa responsável.

Use esta ajuda: help eps e o tópico Floating-Point Numbers.

O número máximo nesta representação é um número com expoente 2046=1023+1023 (pois exp=2047 está reservado para Inf e NaN), e com a mantissa completamente preenchida de 1's, a que corresponde o valor (ver abaixo) de  $2-2^{-52}$ :

dec2hex(2046) %7FE

A mantissa completamente preenchida corresponde a:  $\sum_{n=0}^{52} 2^{-n} = \frac{1 - 2^{-53}}{1 - \frac{1}{2}} = 2 - 2^{-52} \approx 2$ . Assim, o

maior número é realmax= $2^{1023} \times (2-2^{-52}) = 2^{1024}-2^{971} \approx 2^{1024}$ . Mas o valor  $2^{1024}$  já é representado como infinito (Inf = 7FF000000000000).

Da mesma forma, o número positivo mais pequeno que se pode representar tem expoente de base 2 igual a -1022 (exp = 1 = -1022+1023) e mantissa 0:

2^(-1022) % 2.225073858507201e-308 realmin % 2.225073858507201e-308

O valor exp=0 é reservado para representar o zero (0.0) que tem todos os 64 bits a zero, o que é muito conveniente em inicialização de *arrays* com valores a zero em memória (8 bytes a zero por cada double).