

CPE KU SRC

ห่นุยนต์ 2000

Level



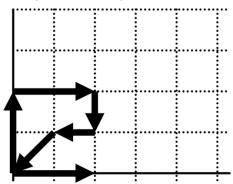
Problem

หน่วยสำรวจดาวอังคารได้นำหุ่นยนต์รุ่น 1000 มาใช้เป็นเวลาเกือบ 50 ปีแล้ว
หุ่นยนต์รุ่น 1000 เป็นหุ่นที่เดินไปมาบนระนาบสองมิติ หุ่นยนต์รุ่น 1000 นี้จะรับชุดคำสั่งให้เดินไป ในทิศทางต่างๆ โดยชุดคำสั่ง
จะประกอบด้วยคำสั่งที่ระบ**ท**ุศทางเหนือ ใต้ ตะวันออก และตะวันตกและคำสั่งให้กลับมาที่จุดเริ่มต้น ซึ่งระบุด้วยอักษร N S E W
และ Z ตามลำดับ สำหรับแต่ละคำสั่งที่ไม่ใช่คำสั่ง กลับไปยังจุดเริ่มต้น หุ่นยนต์จะเคลื่อนไปในทิศทางที่ระบุในคำสั่งเป็นระยะหนึ่ง
หน่วย

พิจารณาตัวอย่างชดุคำสั่งด้านล่างนี้

NNEESWZEE

สำหรับชุดคำสั่งดังกล่าว หุ่นยนต์ที่เริ่มต้นเคลื่อนที่จากตำแหนง่ (0,0) จะเดินในลักษณะตามรูปด้านล่าง



หมู่ยนต์จะมีตำแหน่งสดุท้ายเป็นตำแหน่ง (2,0)

ไม่นานมานี้หน่วยสำรวจดาวอังคารได้งบประมาณเพื่อปรับปรุงอุปกรณ์ สิ่งแรกที่พวกเขาคิดถึงคือ การซื้อหุ่นยนต์รุ่น 2000 ซึ่งเป็นรุ่นใหม่ล่าสุดมาใช้ นอกจากประสิทธิภาพที่เพิ่มขึ้นแล้ว หุ่นรุ่นนี้ฎีลักษณะคล้ายกับคนมากขึ้นอีกด้วย กล่าวคือหุ่นนั้น มีทิศทางหน้าหลัง

ด้วยสาเหตุดังกล่าว หุ่นยนต์รุ่น 2000 จะรับชุดคำสั่งที่แตกต่างไป หุ่นยนต์รุ่น 2000 เมื่อเริ่มต้นจะ หันหน้าไปในทิศทาง ทิศเหนือ และรับชุดคำสั่งที่ประกอบไปด้วยคำสั่งย่อยคือ เดินหน้า หันขวา และกลับไป ยังจุดเริ่มต้น ซึ่งระบุด้วยอักษร F R และ Z ตามลำดับ

เมื่อหุ่นได้รับคำสั่งเดินหน้า ห่นุยนต์จะเคลื่อนที่ไปเป็นระยะทาง 1 หน่วยไปในทิศทางที่มันหันหน้า ไปอฐ่คำสั่งหันซ้าย และหันขวาจะทำให้หุ่นเปลี่ยนทิศที่มันหันหน้าอฐ่และคำสั่งให้กลับไปที่จุดเริ่มต้นจะทำ ให้หุ่นกลับไปที่จดุเริ่มต้นและหันหน้าไปใน ทิศเหนือเสมอ

ชุดคำสั่งของหุ่นยนต์รุ่น 2000 ที่ทำให้หุ่นเคลื่อนที่เหมือนหุ่นยนต์รุ่น 1000 ที่ได้รับชุดคำสั่ง NNEESWZEE คือ FFREFREZREF



Programming Skills Development Laboratory

CPE KU SRC

สังเกตุว่า ชุดคำสั่งอื่นๆ เช่น FRRRFRFRRRRFRFRFRF ก็ทำให้หุ่นเคลื่อนที่เหมือนกับ หุ่นรุ่น 1000 เช่นกัน แต่ฎ่ การหมุนที่ไร้ประโยชน์อยู่ด้วย (เช่นในส่วน RRRR ที่ทำให้หุ่นหมุ่นรอบตัวเอง หรือ คำสั่ง R คำสั่งสุดท้ายที่ไม่จำเป็น)

สิ่งที่หน่วยสำรวจกังวลในการเปลี่ยนรุ่นหุ่นยนต์ก็คือ คำสั่งที่ใช้บังคับหุ่นที่พวกเขามีอยู่เป็นคำสั่ง สำหรับหุ่นรุ่น 1000 เท่านั้น) ช่วยพวกเขาแปลงคำสั่งให้เป็นคำสั่งของหุ่นรุ่น 2000 ที่ไม่มีการหมุ่นที่ไร้ ประโยชน์ด้วย ในตำแหน่งสุดท้ายหุ่นยนต์รุ่น 2000 จะหันหน้าไปในทิศทางใดก็ได้

งานของคุณ

จงเขียนโปรแกรมรับชุดคำสั่งของหุ่นยนต์รุ่น 1000 จากนั้นคำนวณหาคำสั่งของหุ่นยนต์รุ่น 2000 ที่ทำให้ หุ่นยนต์เคลือน ที่แบบเดียวกัน โดยคำสั่งที่หาได้นั้นจะต้องไม่มู่คำสั่งที่ทำให้เกิดการหมุ่นที่ไร้ประโยชน์

Constraints

Memory limit: 32 MB

Time limit: 1 s

Input

มีบรรทดัเดียว เป็นชุดคำสั่งสำหรับหุ่นยนต์รุ่น 1000 ชุดคำสั่งนี้จะเป็นสตริงความยาวไม่เกิน 100 ตัวอักษร และจะ ประกอบไปด้วยตัวอักษร N S E W และ Z เท่านั้น

Output

มีบรรทัดเดียว ประกอบไปด้วยชุดคำสั่งของห่นุยนต์รุ่น 2000 ที่ทำให้หมู่ยนต์เคลื่อนที่เหมือนกับหุ่นยนต์รุ่น 1000 ที่ ได้รับชุดคำสั่งจากข้อมูลนำเข้า ชุดคำสั่งนี้จะต้องไม่มู่คำสั่งที่ทำให้เกิดการหมุนที่ไร้ประโยชน์

Example

Input	Output
NNEESWZEE	FFRFFRFZRFF
NENENE	FRFRRFRFRRFRFRFFF

Pseudo Code

No Pseudo Code