

密 级： 公开

中图分类号： TP391



湖南科技大学  
Hunan University of Science and Technology

博士学位论文

# 基于三重罗生门的多层次防护系统 设计与优化研究

研 究 生： 大蛇丸

导 师： 猿飞日斩 教授

学 科： 忍术工程

研 究 方 向： 忍术研究

2025 年 3 月



A Dissertation Submitted for the Doctor Degree

**Research on the Design and Optimization of  
Multi-Level Protection System Based on  
Triple Rashomon**

**Candidate:** Shewan Da

**Supervisor and Rank:** Professor Rizhan Yuanfei



# 基于三重罗生门的多层次防护系统设计与 优化研究

学 位 类 型	博士
作 者 姓 名	大蛇丸
作 者 学 号	2130050xxxx
学科(专业学位类别)	忍术工程
研究方向(专业领域)	忍术研究
导 师 姓 名 及 职 称	猿飞日斩 教授
实践导师姓名及职称	
所 在 学 院	木叶学院
论 文 提 交 日 期	2025 年 3 月



## 学位论文原创性声明

本人郑重声明：所呈交的论文是本人在导师的指导下独立进行研究所取得的研究成果。除了文中特别加以标注引用的内容外，本论文不包含任何其他个人或集体已经发表或撰写的成果作品。对本文的研究做出重要贡献的个人和集体，均已在文中以明确方式标明。本人完全意识到本声明的法律后果由本人承担。

作者签名：日期：年 月 日

## 学位论文版权使用授权书

本学位论文作者完全了解学校有关保留、使用学位论文的规定，同意学校保留并向国家有关部门或机构送交论文的复印件和电子版，允许论文被查阅和借阅。本人授权湖南科技大学可以将本学位论文的全部或部分内容编入有关数据库进行检索，可以采用影印、缩印或扫描等复制手段保存和汇编本学位论文。

涉密论文按学校规定处理。

作者签名：日期：年 月 日  
导师签名：日期：年 月 日





## 摘 要

中文摘要。

关键词：关键字 1；关键字 2；关键字 n



# Abstract

Abstract in English.

**Key Words:** Keyword 1; Keyword 2; Keyword N

## 目 录

摘 要	i
<b>Abstract</b>	<b>iii</b>
第 1 章 绪 论	1
第 2 章 第二章	2
2.1 第一节	2
2.1.1 第一小节	2
2.1.2 第二小节	2
2.1.3 第三小节	2
参考文献	5
附录 A 读学位期间所发表的学术论文	6
附录 B 读学位期间所参加的科研项目	7
致 谢	8

## 插图索引

图 2.1 示例图表.....	2
-----------------	---

附表索引

表 2.1 示例表格..... 2



# 第 1 章 绪 论

绪论。



## 第 2 章 第二章

### 2.1 第一节

#### 2.1.1 第一小节

##### (1) 第一小小节

图 2.1。



图 2.1 示例图表

三线表 2.1。

表 2.1 示例表格

A	B	C
foo	你好	世界
bar	Hello	World

#### 2.1.2 第二小节

#### 2.1.3 第三小节

##### (1) 第一小小节

行内公式,  $p = q * \frac{q}{p}$ ,  $\begin{bmatrix} a & b & c \end{bmatrix}$ 。

单行公式。

$$e = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n \quad (2.1)$$

多行公式 2.2。

$$\begin{aligned}1 + 1 * 2 - (2 - 1) &= 1 + 2 - 1 \\&= 3 - 1 \\&= 2\end{aligned}\tag{2.2}$$

多行公式（无序号）。

$$\begin{aligned}1 + 1 * 2 - (2 - 1) &= 1 + 2 - 1 \\&= 3 - 1 \\&= 2\end{aligned}$$

## (2) 第二小小节

引用 ResNet<sup>[1]</sup>，中文引用<sup>[2,3]</sup>。

## 总结与展望

总结。

## 参考文献

- [1] He K, Zhang X, Ren S, et al. Deep residual learning for image recognition. In: Proceedings of the IEEE conference on computer vision and pattern recognition. 2016: 770-778.
- [2] 李柏. 复杂约束下自动驾驶车辆运动规划的计算最优控制方法研究: [浙江大学博士学位论文]. 浙江大学, 2018.
- [3] 陈镛, 张民, 朱士兴, 等. 蓟县震旦亚界研究. 见: 中国地质科学院天津地质矿产研究所. 中国震旦亚界. 天津: 天津科学技术出版社, 1980: 56-114.

## 附录 A 读学位期间所发表的学术论文

### 1. 第三类永动机

## 附录 B 读学位期间所参加的科研项目

### 1. 第三类永动机

## 致 谢

致谢。