

Curs 10

Teorema (Teorema funcțiilor implicate - cazul general). Fie $D \subset \mathbb{R}^{m+n}$ o mulțime deschisă,

$(x^0, y^0) \in D$, $x^0 = (x_1^0, \dots, x_m^0)$, $y^0 = (y_1^0, \dots, y_n^0)$ și

$F : D \rightarrow \mathbb{R}^n$, $F = (F_1, \dots, F_n)$ cu proprietățile:

1) $F(x^0, y^0) = 0_{\mathbb{R}^n} = (\underbrace{0, \dots, 0}_{\text{de } n \text{ ori}})$.

2) F_1, \dots, F_n sunt funcții de clasă C^1 .

3) $\frac{D(F_1, \dots, F_n)}{D(y_1, \dots, y_n)}(x^0, y^0) \stackrel{\text{def.}}{=} \begin{vmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y_1}(x^0, y^0) & \dots & \frac{\partial F_1}{\partial y_n}(x^0, y^0) \\ \frac{\partial F_2}{\partial y_1}(x^0, y^0) & \dots & \frac{\partial F_2}{\partial y_n}(x^0, y^0) \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial F_n}{\partial y_1}(x^0, y^0) & \dots & \frac{\partial F_n}{\partial y_n}(x^0, y^0) \end{vmatrix} \neq 0.$

Astunci există U o vecinătate deschisă a lui x^0 , există V o vecinătate deschisă a lui y^0 și există o unică funcție $f : U \rightarrow V$, $f = (f_1, \dots, f_n)$ astfel încât:

$$a) f(x^*) = y^*.$$

$$b) F(x, f(x)) = 0_{\mathbb{R}^n} \quad \forall x \in U.$$

c) f_1, \dots, f_m sunt funcții de clasa C^1 și

$$\frac{\partial f_1}{\partial x_i}(x) = - \frac{\frac{D(F_1, F_2, \dots, F_m)}{D(x_1, y_2, \dots, y_m)}(x, f(x))}{\frac{D(F_1, F_2, \dots, F_m)}{D(y_1, y_2, \dots, y_m)}(x, f(x))} \quad \forall x \in U, \forall i = \overline{1, m},$$

.....

$$\frac{\partial f_m}{\partial x_i}(x) = - \frac{\frac{D(F_1, \dots, F_{m-1}, F_m)}{D(y_1, \dots, y_{m-1}, x_i)}(x, f(x))}{\frac{D(F_1, \dots, F_{m-1}, F_m)}{D(y_1, \dots, y_{m-1}, y_m)}(x, f(x))} \quad \forall x \in U, \forall i = \overline{1, m}.$$

Extremă cu legături

Fie $f: E \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $A \subset E$ și a.e.t.

Definiție. 1) Spunem că a este punct de minim (respectiv maxim) local al funcției f relativ la mulțimea A dacă există $V \in \mathcal{V}_A$ a.ș.

$f(x) \geq f(a)$ (respectiv $f(x) \leq f(a)$) $\forall x \in V \cap A$.

2) Spunem că a este punct de extrem local al funcției f relativ la mulțimea A dacă

este punct de minim sau de maxim local al funcției f relativ la multimea A .

Observatie. Dacă $A = E$ se omite sintagma „relativ la A “.

Denumire alternativă. Punctele de extrem local ale lui f relative la multimea A se numesc și puncte de extrem local ale lui f conditionate de multimea A .

Fie $1 \leq k \leq n$, $g_1, \dots, g_k : E \rightarrow \mathbb{R}$ și sistemul

$$(1) \quad \begin{cases} g_1(x_1, \dots, x_n) = 0 \\ g_2(x_1, \dots, x_n) = 0 \\ \dots \\ g_k(x_1, \dots, x_n) = 0 \end{cases}$$

Fie $A = \{x \in E \mid g_1(x) = g_2(x) = \dots = g_k(x) = 0\}$.

Definiție. Punctele de extrem local ale funcției f conditionate de multimea A se numesc, în acest caz, puncte de extrem local ale funcției f

[cu legăturile $g_1(x)=0, g_2(x)=0, \dots, g_k(x)=0$.

Teorema următoare dă condiții necesare de existență pentru punctele de extrem local cu legături.

Teoremă (Teorema multiplicatorilor lui Lagrange).

Fie $a \in \mathbb{R}^n$ (i.e. verifică sistemul (1)). Desupunem că funcția f și funcțiile g_1, \dots, g_k au derivate parțiale continue pe o vecinătate V a lui a și că matricea $\begin{pmatrix} \frac{\partial g_i}{\partial x_j}(a) \\ \end{pmatrix}_{\substack{1 \leq i \leq k \\ 1 \leq j \leq n}}$ are rangul k (egal cu numărul ecuațiilor sistemului (1)).

Dacă a este punct de extrem local al funcției f conditionat de A , atunci există $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R}$ a.t.

$$(2) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial L}{\partial x_1}(a) = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial x_2}(a) = 0 \\ \cdots \cdots \cdots \\ \frac{\partial L}{\partial x_n}(a) = 0, \end{array} \right.$$

Unde $L: E \rightarrow \mathbb{R}$, $L(x) = f(x) + \sum_{i=1}^k \lambda_i g_i(x)$.

Definiție. 1) Orice punct $a = (a_1, \dots, a_n) \in E$ care verifică sistemul (1) (i.e. $a \in A$), cu proprietatea că $\text{rang} \left(\frac{\partial g_i}{\partial x_j}(a) \right)_{\substack{1 \leq i \leq k \\ 1 \leq j \leq n}} = k$ și care verifică și sis-

temul (2) pentru anumite valori $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R}$ se numește punct stationar al funcției f condiționat de A (sau cu legăturile $g_1(x) = 0, g_2(x) = 0, \dots, g_k(x) = 0$).

2) Coeficientii $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ de mai sus se numesc multiplicatorii lui Lagrange.

3) Funcția L se numește lagrangeianul problemei de extrem.

Observație. Valorile $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ se schimbă o dată cu punctul stationar a .

Observație. Teorema anterioară se poate enunța

astfel: „Orice punct de extrem local conditionat este punct stationar conditionat.”

Observatie. Reciproca acestei afirmații nu este, în general, adevărată, i.e. există puncte stationare conditionate care nu sunt puncte de extrem local conditionate.

Algoritm pentru determinarea punctelor stationare conditionate

Presupunem că E este multime deschisă și că funcțiile f, g_1, \dots, g_k au derivate parțiale continue pe E .

- 1) Se consideră funcția $L: E \rightarrow \mathbb{R}$, $L(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x}) + \sum_{i=1}^k \lambda_i g_i(\mathbf{x})$ (cu $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ nedeterminate).
- 2) Se formează sistemul cu $n+k$ ecuații, $n+k$ necunoscute $(x_1, \dots, x_n, \lambda_1, \dots, \lambda_k)$,

$$\frac{\partial L}{\partial x_1}(x) = 0$$

$$\frac{\partial L}{\partial x_2}(x) = 0$$

.....

$$\frac{\partial L}{\partial x_n}(x) = 0$$

$$g_1(x) = 0$$

.....

$$g_k(x) = 0$$

și se căută soluțiile acestuia.

3) Dacă $(a_1, \dots, a_m, \lambda_1, \dots, \lambda_k)$ este o soluție a sistemului de la 2) și $\text{rang} \left(\begin{matrix} \frac{\partial g_i}{\partial x_j}(a_1, \dots, a_m) \\ \hline 1 \leq i \leq k \\ 1 \leq j \leq m \end{matrix} \right) = k$, atunci (a_1, \dots, a_m) este punct stacionar al lui f condionat de A .

Observație. Printre aceste puncte stacionare condiționate se pot afla și punctele de extrem local condiționate.

Vom căuta acum condiții suficiente care să ne permită să identificăm, dintre punctele sta-

mare conditionate, pe acelea care sunt puncte de extrem local conditionate.

Fie $a = (a_1, \dots, a_n)$ un punct stationar al lui f conditionat de A . Aceasta înseamnă, pe de o parte, că $g_1(a) = 0, \dots, g_k(a) = 0$, iar pe de altă parte, că există k numere reale $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ a.t. să fie satisfăcut sistemul (2).

Presupunem că lagrangeianul L admite derivate parțiale de ordinul doi pe o vecinătate a lui a și că acestea sunt continue în a .

Diferențiem relațiile sistemului (1) în a și obținem :

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial g_1}{\partial x_1}(a) dx_1 + \dots + \frac{\partial g_1}{\partial x_n}(a) dx_n = 0. \\ \frac{\partial g_2}{\partial x_1}(a) dx_1 + \dots + \frac{\partial g_2}{\partial x_n}(a) dx_n = 0. \\ \dots \dots \dots \\ \frac{\partial g_k}{\partial x_1}(a) dx_1 + \dots + \frac{\partial g_k}{\partial x_n}(a) dx_n = 0. \end{array} \right.$$

Dacă matricea acestui sistem liniar este
 $\left(\frac{\partial g_i(a)}{\partial x_j} \right)_{\substack{1 \leq i \leq k \\ 1 \leq j \leq n}}$, care are rangul k , se pot

exprima k diferențiale în funcție de celelalte
 $n-k$.

Presupunem că $\frac{D(g_1, \dots, g_k)}{D(x_{n-k+1}, \dots, x_n)}(a) \underset{\text{def.}}{=}$

$$= \begin{vmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x_{n-k+1}}(a) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial x_n}(a) \\ \frac{\partial g_2}{\partial x_{n-k+1}}(a) & \dots & \frac{\partial g_2}{\partial x_n}(a) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial g_k}{\partial x_{n-k+1}}(a) & \dots & \frac{\partial g_k}{\partial x_n}(a) \end{vmatrix} \neq 0, \text{ deci putem}$$

expriama dx_{n-k+1}, \dots, dx_n în funcție de
 dx_1, \dots, dx_{n-k} .

Putem scrie $\begin{cases} dx_{n-k+1} = \sum_{i=1}^{n-k} \theta_i^1 dx_i \\ \dots \\ dx_n = \sum_{i=1}^{n-k} \theta_i^n dx_i \end{cases}$.

Reamintim că $d^2 L(a) : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$,

$$d^2 L(a)(\underbrace{\underline{u}, \underline{v}}_{(u_1, \dots, u_n)} \underbrace{\underline{v}, \underline{v}}_{(v_1, \dots, v_n)}) = \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 L}{\partial x_i \partial x_j}(a) u_i v_j.$$

Puteam scrie $d^2 L(a) = \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 L}{\partial x_i \partial x_j}(a) dx_i dx_j$.

Înlocuim în expresia lui $d^2 L(a)$, $dx_{n-k+1},$

dx_{n-k+2}, \dots, dx_n cu relațiile (*) și considerăm

$$d^2 L(a)_{\text{leg}} = \sum_{i,j=1}^{n-k} A_{ij} dx_i dx_j, \text{ unde } A_{ij} \text{ rezultă}$$

din calcul ($d^2 L(a)_{\text{leg}} : \mathbb{R}^{n-k} \times \mathbb{R}^{n-k} \rightarrow \mathbb{R}$,

$$d^2 L(a)_{\text{leg}}(\underbrace{\underline{u}, \underline{v}}_{(u_1, \dots, u_{n-k})} \underbrace{\underline{v}, \underline{v}}_{(v_1, \dots, v_{n-k})}) = \sum_{i,j=1}^{n-k} A_{ij} u_i v_j).$$

1) Dacă $d^2 L(a)_{\text{leg}}$ este pozitiv definită (i.e.

$$d^2 L(a)_{\text{leg}}(\underline{u}, \underline{u}) \geq 0 \quad \forall \underline{u} \in \mathbb{R}^{n-k} \text{ și } d^2 L(a)_{\text{leg}}(\underline{u}, \underline{u}) =$$

= 0 dacă și numai dacă $\underline{u} = \underline{0}_{\mathbb{R}^{n-k}}$), atunci

a este punct de minim local al lui f condi-

tionat de A.

2) Dacă $d^2L(a)_{\text{leg}}$ este negativ definită (i.e.

$d^2L(a)_{\text{leg}}(u, u) \leq 0 \quad \forall u \in \mathbb{R}^{n-k}$ și $d^2L(a)_{\text{leg}}(u, u) = 0$

dacă și numai dacă $u = 0_{\mathbb{R}^{n-k}}$), atunci a este punct de maxim local al lui f conditionat de A.

Observatie. Desprece, conform algoritmului de mai sus, avem nevoie doar de $d^2L(a)_{\text{leg}}(u, u)$ și nu de $d^2L(a)_{\text{leg}}(u, v)$ (de aici rezultă că avem nevoie doar de $d^2L(a)(u, u)$ și nu de $d^2L(a)(u, v)$), în toate exercițiile, vom calcula doar $d^2L(a)(u, u)$ și $d^2L(a)_{\text{leg}}(u, u)$, adică, mereu $d\tilde{x}_i d\tilde{x}_j = d\tilde{x}_j d\tilde{x}_i$ și $i, j \in \{1, \dots, n\}$.

Exercitii. Fie $f: \overline{(0, \infty) \times (0, \infty) \times (0, \infty)} \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y, z) = xyz + xz + yz$. Să se determine punctele de extrem local ale funcției f cu legătura $xyz = 1$.

Solutie. Determinăm punctele stationare conditionate ale lui f. $E = (0, \infty)^3$ deschisă.

Fie $g: E \rightarrow \mathbb{R}$, $g(x, y, z) = xyz - 1$ ($g = g_1$) și $A = \{(x, y, z) \in E \mid g(x, y, z) = 0\}$.

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = y + z \quad \forall (x, y, z) \in E.$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = x + z \neq (x, y, z) \in E.$$

$$\frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = x + y \neq (x, y, z) \in E.$$

$$\frac{\partial g}{\partial x}(x, y, z) = yz \neq (x, y, z) \in E.$$

$$\frac{\partial g}{\partial y}(x, y, z) = xz \neq (x, y, z) \in E.$$

$$\frac{\partial g}{\partial z}(x, y, z) = xy \neq (x, y, z) \in E.$$

$\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}, \frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial y}, \frac{\partial g}{\partial z}$ continue per E.

$$\text{rang} \left(\begin{array}{ccc} \frac{\partial g}{\partial x}(x, y, z) & \frac{\partial g}{\partial y}(x, y, z) & \frac{\partial g}{\partial z}(x, y, z) \end{array} \right) = \\ = \text{rang} (yz \ xz \ xy) = 1 \neq (x, y, z) \in E.$$

$$\text{Fix } L: E \rightarrow \mathbb{R}, \quad L(x, y, z) = f(x, y, z) + \lambda g(x, y, z) =$$

$$= xy + xz + yz + \lambda(xyz - 1).$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial L}{\partial x}(x, y, z) = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial y}(x, y, z) = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial z}(x, y, z) = 0 \\ g(x, y, z) = 0 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} y + z + \lambda yz = 0 \\ x + z + \lambda xz = 0 \\ x + y + \lambda xy = 0 \\ xyz = 1. \end{array} \right.$$

Scădem prima ecuație din a doua și obținem:

$$x-y+\lambda z(x-y)=0 \Leftrightarrow (x-y)(1+\lambda z)=0 \Leftrightarrow x=y \text{ sau } \lambda z=-1.$$

Bazul 1. $x=y$

$$x+y+\lambda xy=0 \Leftrightarrow 2x+\lambda x^2=0 \Leftrightarrow x(2+\lambda x)=0 \Leftrightarrow$$
$$\Leftrightarrow \lambda x=-2 \Leftrightarrow x=-\frac{2}{\lambda}.$$

\uparrow
 $x \in (0, \infty)$

Dacă $x=y$ rezultă că $y=-\frac{2}{\lambda}$.

$$y+z+\lambda yz=0 \Leftrightarrow -\frac{2}{\lambda}+z+x(-\frac{2}{\lambda})z=0 \Leftrightarrow$$
$$\Leftrightarrow -\frac{2}{\lambda}+z-2z=0 \Leftrightarrow z=-\frac{2}{\lambda}.$$

$$xyz=1 \Leftrightarrow -\frac{8}{\lambda^3}=1 \Leftrightarrow \lambda=-2.$$

Dacă $x=y=z=1$.

Bazul 2. $\lambda z=-1$.

$$\lambda z=-1 \Leftrightarrow z=-\frac{1}{\lambda}.$$

$$x+z+\lambda xz=0 \Leftrightarrow x-\frac{1}{\lambda}+x(-\frac{1}{\lambda})=0 \Leftrightarrow$$
$$\Leftrightarrow x-\frac{1}{\lambda}-x=0 \Leftrightarrow -\frac{1}{\lambda}=0, \text{ contradicție.}$$

Singurul punct stationar al funcției f cu legătura $g(x, y, z) = 0$ este $(1, 1, 1)$.

$$\text{sturm } L(x, y, z) = xy + xz + yz - 2(xy - 1) \neq 0 \quad \forall (x, y, z) \in E.$$

$$\frac{\partial^2 L}{\partial x^2}(x, y, z) = 0 \quad \forall (x, y, z) \in E$$

$$\frac{\partial^2 L}{\partial y^2}(x, y, z) = 0 \quad \forall (x, y, z) \in E$$

$$\frac{\partial^2 L}{\partial z^2}(x, y, z) = 0 \quad \forall (x, y, z) \in E.$$

$$\frac{\partial^2 L}{\partial x \partial y}(x, y, z) = 1 - 2z = \frac{\partial^2 L}{\partial y \partial x}(x, y, z) \neq 0 \quad \forall (x, y, z) \in E.$$

$$\frac{\partial^2 L}{\partial x \partial z}(x, y, z) = 1 - 2y = \frac{\partial^2 L}{\partial z \partial x}(x, y, z) \neq 0 \quad \forall (x, y, z) \in E.$$

$$\frac{\partial^2 L}{\partial y \partial z}(x, y, z) = 1 - 2x = \frac{\partial^2 L}{\partial z \partial y}(x, y, z) \neq 0 \quad \forall (x, y, z) \in E.$$

Toate aceste derivate parțiale de ordinul doi

sunt continue pe E .

$$\frac{\partial^2 L}{\partial x^2}(1, 1, 1) = \frac{\partial^2 L}{\partial y^2}(1, 1, 1) = \frac{\partial^2 L}{\partial z^2}(1, 1, 1) = 0$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 L}{\partial x \partial y}(1, 1, 1) &= \frac{\partial^2 L}{\partial y \partial x}(1, 1, 1) = \frac{\partial^2 L}{\partial x \partial z}(1, 1, 1) = \frac{\partial^2 L}{\partial z \partial x}(1, 1, 1) = \\ &= \frac{\partial^2 L}{\partial y \partial z}(1, 1, 1) = \frac{\partial^2 L}{\partial z \partial y}(1, 1, 1) = -1. \end{aligned}$$

$$d^2 L(1,1,1) = -2(dx dy + dx dz + dy dz).$$

Diferențiem legătura $xyz=1$.

$$yz dx + xz dy + xy dz = 0.$$

În punctul $(1,1,1)$ ultima egalitate devine:

$$dx + dy + dz = 0 \Leftrightarrow dz = -dx - dy.$$

$$\begin{aligned} \text{Avem } d^2 L(1,1,1)_{\text{leg}} &= -2 (dx dy + dx(-dx - dy) + \\ &+ dy(-dx - dy)) = -2 (\cancel{dx dy} - \cancel{dx^2} - \cancel{dx dy} - \cancel{dy dx} - \\ &- \cancel{dy^2}) = 2(dx^2 + dx dy + dy^2) = 2\left(\frac{1}{2}dx + dy\right)^2 + \\ &+ 2 \cdot \frac{3}{4}dx^2. \end{aligned}$$

Deci $d^2 L(1,1,1)_{\text{leg}}$ este pozitiv definită, i.e. $(1,1,1)$ este punct de minim local al funcției f cu legătura $g(x,y,z)=0$. \square

Denumire alternativă. Punctele staționare condiționate se numesc și puncte critice conditionate.