Linguaggi di Programmazione

Marco Natali

Indice

Capitolo 1

Introduzione ai Paradigmi di Programmazione

Nel corso di Linguaggi di Programmazione ci occupiamo di 3 importanti paradigmi di di linguaggi quali i linguaggi logici, linguaggi funzionali e linguaggi predicativi.

Durante il corso, e soprattutto durante la vita futura lavorativa, si devono rispettare le regole standard di formattazione dei programmi come le regole google, regole gnu ed ecc... ossia nei programmi devono essere rispettate le seguenti regole:

- usare Emacs come editor in quanto indenta lui al meglio
- le linee di codice non devono essere più lunghe di 80 colonne
- inserire spazi tra gli operatori e uno spazio dopo , e punto e virgola ossia 2 + 3 e (4, 5).
- non inserire uno spazio tra il nome di una funzione/predicato e le parentesi ossia foo(4).
- inserire uno spazio tra un istruzione di controllo e logica e le parentesi ossia if $(4 \mid\mid 5)$
- non usare i commenti all'interno di un box perchè difficilmente mantenibile

I linguaggi di programmazione vengono classificati in base a dei paradigmi, ossia un modello di riferimento su come strutturare un programma, al fine di facilitare l'apprendimento di linguaggi similari:

• Imperative Languages: linguaggi basati sull'architettura di Von Neumann, base di tutti i calcolatori moderni, in cui il processore ha il compito di leggere e scrivere le celle di memoria durante l'esecuzione della computazione. Questa tipologia di linguaggi utilizza uno stile prescrittivo, ossia i programmi iterativi specificano una sequenza di istruzioni da eseguire per modificare lo stato del sistema e questo flusso può essere modificato soltanto con le strutture di controllo.

Fanno parte di questo paradigma il C/C++, i linguaggi Assembler, Pascal, Python, ...

• Logic Languages: linguaggi in cui un programma è una deduzione logica ossia ogni istruzione è una formula del linguaggio e noi interroghiamo il sistema per sapere se una formula del linguaggio fa parte della conoscenza rappresentata nel programma; questo paradigma viene utilizzato per la dimostrazione della correttezza di un programma, per rappresentare i database ed infine sta avendo un notevole utilizzo ultimamente nel campo dell'AI(Artificial Intelligence).

Fa parte di questo paradigma principalmente solo il Prolog e i suoi derivati.

• Functional Languages: linguaggi in cui il concetto di funzione è l'unica cosa importante per cui i programmi definiscono funzioni e l'esecuzione consiste nell'applicazione di uno o più funzioni agli argomenti.

Fanno parte di codesto paradigma i linguaggi Lisp, Common Lisp, Scheme, Javascript, ML, Ocaml, Haskell, R, ...

Ogni dei seguenti paradigmi può avere la presenza di linguaggi object oriented, come Java, C++, Comon Lisp, Python, ..., infatti il paradigma ad oggetti è ortogonale alla definizione dei seguenti paradigmi, anche se presume alcune features tipiche dei linguaggi imperativi.

1.1 Paradigma Imperativo

Il paradigma imperativo, come già visto durante la definizione dei diversi paradigmi, si occupa di eseguire una sequenza di istruzioni per effettuare la computazione infatti il paradigma imperativo è stato inventato più per la computazione "numerica" rispetto agli altri paradigmi.

La struttura del programma è composta da due componenti, una per rappresentare le strutture dati e l'altra per gli algoritmi:

- dichiarazione: istruzioni in cui vengono dichiarate le variabili, i tipi e le funzioni necessarie per effettuare la computazione, ossia vengono definite le strutture dati necessarie per eseguire la computazione voluta.
- definizione: istruzioni in cui vengono implementati gli algoritmi, per eseguire correttamente la computazione, attraverso l'utilizzo di istruzione facenti parte del linguaggio.

1.2 Paradigma Logico

La necessità di gestire le applicazione ad un maggiore livello di astrazione e di scrivere programmi il più concisi possibile ha spinto alla creazione di nuovi paradigmi, come quello logico che analizzeremo ora.

Il paradigma logico non è più basato sull'architettura di Von Neumann ma su concetti matematici, come la logica matematica, ed utilizza uno stile di programmazione descrittivo, ossia viene definito cosa fa parte e cosa no del problema da rappresentare.

Inoltre nella programmazione logica non è presente alcuna separazione netta tra gli algoritmi e le strutture dati e, come già visto nella separazione tra i vari paradigmi, un programma consiste nel descrivere un problema come una serie di sentenze del linguaggio ed interrogare il sistema, il quale effettua una deduzione sulla base della conoscenza rappresentata.

Un esempio di programma logico è il seguente:

Questo programma implementa la regolazione di lavorare per una compagnia e se due persone sono colleghi, anche se una trattazione completa del significato del codice presentato verrà dato nei successivi paragrafi.

1.3 Paradigma Funzionale

Il paradigma funzionale, come visto nel paradigma logico, viene usato per una programmazione simbolica, è basata su concetti matematici, adotta solitamente uno stile descrittivo di programmazione ed infine non vi è una completa separazione tra strutture dati ed algoritmi.

Il concetto fondamentale di questo paradigma è la funzione, che è una relazione tra due insiemi che associa un elemento del dominio uno e un solo elemento del codominio.

Dopo che è stata definita una funzione, possiamo applicarla su un elemento del dominio per ottenere un valutazione della funzione per cui un programma funzionale si riduce alla valutazione di una funzione per ottenere un valore, in cui in un linguaggio funzionale puro esso è determinato soltanto dalla funzione e non da i valori in memoria.

Questa assenza di effetti dati dalla memoria consiste nel definire una variabile come una costante matematica ossia il valore non è mutabile a differenza delle variabili nei linguaggi imperativi che sono una astrazione di una locazione in memoria.

Un programma funzionale, come già visto nella definizione dei vari paradigmi, consiste nella definizione di un insieme di funzioni, eventualmente ricorsive, e l'esecuzione di un programma consiste nell'applicazione di una funzione agli argomenti.

Esempio di programma funzionale:

1.4 Richiami sugli ambienti RunTime e architettura degli elaboratori

Per eseguire un programma in un qualsiasi linguaggio il sistema (ovvero il sistema operativo) deve mettere a disposizione un ambiente *run time*, che può essere anche una macchina virtuale, il quale fornisce almeno due funzionalità:

- mantenimento dello stato della computazione (program counter, limiti di memoria etc)
- gestione della memoria disponibile (fisica e virtuale)

La gestione della memoria avviene usando due aree concettualmente ben distinte con funzioni diverse:

- lo *Stack* serve per la gestione delle chiamate (soprattutto ricorsive) a procedure, metodi, funzioni etc...(record di attivazione).
- lo *Heap* serve per la gestione di strutture dati dinamiche (liste, alberi etc...)

I linguaggi logici e funzionali (ma anche Java) utilizzano pesantemente lo Heap dato che forniscono come strutture dati built-in liste e spesso vettori di dimensione variabile.

La gestione dei record di attivazione è stata affrontata nei corsi di Programmazione ed Architettura, a cui si può consultare i libri e gli appunti per rinfrescare la memoria.

La gestione della memoria, in particolare quella dinamica, può avvenire in maniera automatica, attraverso il $Garbage\ Collector$ che è usato da Python, Java, Lisp, Prolog ed altri, oppure in maniera manuale, come in C/C++ attraverso i comandi malloc(new) e free(delete).

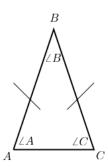
Capitolo 2

Logica Proposizionale e Predicativa

Effettuiamo ora un ripasso della logica proposizionale e predicativa, affrontata nel corso Fondamenti dell'Informatica, al fine di rivedere e perfezionare i concetti di logica necessari per la comprensione e la scrittura di programmi logici.

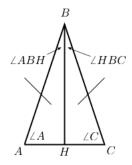
Partiamo con l'esempio di una semplice dimostrazione geometrica effettuata con le regole della logica:

Teorema 2.1. Dato un triangolo isoscele (con $\overline{AB} = \overline{BC}$) si ha che $\angle A$, ovvero l'angolo in A, e $\angle C$, ovvero l'angolo in C, sono uguali.



Dimostrazione. Si comincia la dimostrazione con l'elenco delle conoscenze pregresse:

- 1. se due triangoli sono uguali essi hanno lati e angoli uguali
- 2. se due triangoli hanno due lati e l'angolo sotteso uguale allora i due triangoli sono uguali
- 3. se viene definita la bisettrice di $\angle B$, \overline{BH} , si ha che $\angle ABH = \angle HBC$



Procediamo ora coi passi della dimostrazione:

- 1. $\overline{AB} = \overline{BC}$ per ipotesi
- 2. $\angle ABH = \angle HBC$ per la terza conoscenza pregressa
- 3. $\triangle HBC = \triangle ABH$ per la seconda conoscenza pregressa in quanto due lati sono uguali per ipotesi e dal passo precedente l'angolo sotteso ai due lati uguali è uguale in ambedue i triangoli.
- 4. $\angle A = \angle C$ per la prima conoscenza pregressa dato che $\triangle HBC = \triangle ABH$

Siamo così giunti alla fine della dimostrazione ma adesso vogliamo rappresentarla attraverso gli strumenti della logica al fine di rendere totalmente formale la dimostrazione per cui si effettua i seguenti passaggi:

- si è trasformata la seconda conoscenza pregressa in: se $\overline{AB} = \overline{BC}$ e $\overline{BH} = \overline{BH}$ e $\angle ABH = \angle HBC$ allora $\triangle ABH = \triangle HBC$
- si è trasformata la prima conoscenza pregressa in: se $\triangle ABH = \triangle HBC$ allora $\overline{AB} = \overline{BC}$ e $\overline{BH} = \overline{BH}$ e $\overline{AH} = \overline{HC}$ e $\angle ABH = \angle HBC$ e $\angle AHB = \angle CBH$ e $\angle A = \angle C$

Possiamo ora procedere col processo di formalizzazione, ossia il processo che ci permette di affermare $\overline{AB} = \overline{BC} \vdash \angle A = \angle C$ con \vdash simbolo di derivazione logica, che significa consegue, allora, ecc...

Assumendo $P=\{\overline{AB}=\overline{BC}, \angle ABH=\angle HBC, \overline{BH}=\overline{BH}\}$ ed avendo le seguenti conoscenze pregresse:

- 1. $\overline{AB} = \overline{BC} \wedge \overline{BH} = \overline{BH} \wedge \angle ABH = \angle HBC \rightarrow \triangle ABH = \triangle HBC$
- 2. $\triangle ABH = \triangle HBC \rightarrow \overline{AB} = \overline{BC} \wedge \overline{BH} = \overline{BH} \wedge \overline{AH} = \overline{HC} \wedge \angle ABH = \angle HBC \wedge \angle AHB = \angle CBH \wedge \angle A = \angle C$.

per ottenere $\overline{AB} = \overline{BC} \vdash \angle A = \angle C$ bisogna effettuare la seguente catena:

- 1. **P1:** $\overline{AB} = \overline{BC}$ preso da **P**
- 2. **P2:** $\angle ABH = \angle HBC$ preso da **P**
- 3. **P3:** $\overline{BH} = \overline{BH}$ preso da **P**
- 4. **P4:** $\overline{AB} = \overline{BC} \wedge \overline{BH} = \overline{BH} \wedge \angle ABH = \angle HBC$ preso da **P1, P2, P3** e dalla regola introduzione della congiunzione.

- 5. **P5:** $\triangle ABH = \triangle HBC$ da **P4**, dalla **regola 2** e dalla regola di inferenza detta **modus ponens**.
- 6. **P6:** $\overline{AB} = \overline{BC} \wedge \overline{BH} = \overline{BH} \wedge \overline{AH} = \overline{HC} \wedge \angle ABH = \angle HBC \wedge \angle AHB = \angle CBH \wedge \angle A = \angle C$ da **P5**, dalla **regola 1** e dalla regola **modus ponens**.
- 7. **P7:** $\angle A = \angle C$ da **P6** e dalla regola d'inferenza eliminazione della congiunzione

Abbiamo così dimostrato tutto anche per mezzo dei costrutti della logica

Definizione 1. Una dimostrazione del tipo F è conseguenza di S, dim, si indica con:

$$S \vdash F$$

ed è una sequenza:

$$dim = \langle P_1, P_2, ..., P_n \rangle$$

con:

- $P_n = F$
- $P_i \in S$ o con P_i ottenibile dalle $P_1, ..., P_{i-1}$ applicando una regola di inferenza

Un insieme di regole di inferenza costituisce la base di un calcolo logico, il quale ha lo scopo di manipolare le formule in modo unicamente sintattico al fine di stabilire una connessione tra un insieme di formule di partenza, dette assiemi e un insieme di conclusioni.

2.0.1 Logica Proporzionale

La logica proposizionale si occupa delle conclusioni che si possono trarre da un insieme di proposizioni, che definiscono sintatticamente la logica proposizionale, ma purtroppo è un linguaggio limitato che non si può generalizzare le proposizioni.

La sintassi di un linguaggio è composta da una serie di formule ben formate(FBF) definite induttivamente nel seguente modo:

- 1. Le costanti e le variabili proposizionali $\in FBF$ (chiamate atomi o letterali).
- 2. Se $A \in B \in FBF$ allora $(A \land B), (A \lor B), (\neg A), (A \to B), (A \iff B), TA$ e FA sono delle formule ben formate.
- 3. nient'altro è una formula

Esempio:

 $(P\wedge Q)\in Fbf$ è una formula ben formata $(PQ\wedge R)\not\in Fbf$ in quanto non si rispetta la sintassi del linguaggio definita.

La semantica di una logica consente di dare un significato e un interpretazione alle formule del Linguaggio.

Definizione 2. Sia data una formula proposizionale P e sia P_1, \ldots, P_n , l'insieme degli atomi che compaiono nella formula A. Si definisce come interpretazione una funzione $v: \{P_1, \ldots, P_n\} \mapsto \{T, F\}$ che attribuisce un valore di verità a ciascun atomo della formula A.

I connettivi della Logica Proposizionale hanno i seguenti valori di verità:

			_	-	
В	$A \wedge B$	$A\vee B$	$\neg A$	$A \Rightarrow B$	$A \iff B$
F	F	F	T	T	T
T	F	T	T	T	F
F	F	T	F	F	F
T	T	T	F	T	T
	F T F	$egin{array}{cccc} F & F \ T & F \ F & F \end{array}$	$\begin{array}{cccc} \mathbf{B} & A \wedge B & A \vee B \\ F & F & F \\ T & F & T \\ F & F & T \end{array}$	$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	$F \hspace{0.5cm} F \hspace{0.5cm} T \hspace{0.5cm} F \hspace{0.5cm} F$

La tavola di verità costituisce la semantica di un insieme di proposizioni mentre un calcolo logico dice come generare nuove formule logiche, ovvero espressioni sintattiche, a partire dagli assiomi e questo processo di generazione si chiama dimostrazione.

Per ottenere nuove formule dagli assiomi si usa il calcolo proposizionale, che si base su regole di inferenza, ossia regole attraverso i quali si può derivare una nuova formula ben formata.

Le regole di inferenza analizzate sono le seguenti:

• Modus Ponens:

$$\frac{a \to b, \ a}{b}$$

• Modus Tollens:

$$\frac{a \to b, \neg b}{\neg a}$$

• Eliminazione e Introduzione di A:

$$\frac{P_1 \wedge P_2 \wedge \ldots \wedge P_n}{P_i}$$
 [Eliminazione di $\wedge]$

• $\frac{P_1,P_2,...,P_n}{P_1\wedge P_2\wedge...\wedge P_n}$ [Introduzione di $\wedge]$

• Introduzione di 🗸

$$\frac{a}{a \vee b}$$

Ecco altre regole utili:

• Terzo Escluso:

$$\frac{a \vee \neg a}{vero}$$

• Eliminazione di \neg :

$$\frac{\neg \neg a}{a}$$

• Eliminazione di A:

$$\frac{a \wedge vero}{a}$$

• Contraddizione:

$$\frac{a \vee \neg a}{}$$

ovvero da una contraddizione posso trarre qualsiasi conseguenza

Queste regole di inferenza fanno parte del calcolo naturale, detto anche di Gentzen, similare al calcolo tramite Tableaux visto nel corso di Fondamenti dell'informatica.

Questo tipo di calcolo consiste nel formalizzare i modi di derivare conclusioni a partire dalle premesse, ovvero di derivare direttamente un FBF mediante una sequenza di passi ben codificati.

La regola del modus ponens insieme al principio del terzo escluso, posso essere usati anche procedendo per assurdo alla dimostrazione di una data formula e ciò viene detto *principio di risoluzione*, affrontata poi quando analizziamo il linguaggio Prolog.

Una formula nella logica proposizionale può essere di tre diversi tipi:

valida o tautologica : la formula è soddisfatta da qualsiasi valutazione della Formula

Soddisfacibile non Tautologica :la formula è soddisfatta da qualche valutazione della formula ma non da tutte.

falsibicabile : la formula non è soddisfatta da qualche valutazione della formula.

Contraddizione : la formula non viene mai soddisfatta

Teorema 2.2. A è una formula valida se e solo se $\neg A$ è insoddisfacibile. A è soddisfacibile se e solo se $\neg A$ è falsibicabile

Si definisce modello, indicato con $M \models A$, tutte le valutazioni booleane che rendono vera la formula A. Si definisce contromodello, indicato con , tutte le valutazioni booleane che rendono falsa la formula A.

La logica proposizionale è decidibile, ossia posso sempre verificare il significato di una formula, infatti esiste una procedura effettiva che stabilisce la validità o no di una formula, o se questa ad esempio è una tautologia. In particolare il verificare se una proposizione è tautologica o meno è l'operazione di decibilità principale che si svolge nel calcolo proposizonale.

Definizione 3. Se $M \models A$ per tutti gli M, allora A è una tautologia e si indica $\models A$

Definizione 4. Se $M \models A$ per qualche M, allora A è soddisfacibile

Definizione 5. Se $M \models A$ non è soddisfatta da nessun M, allora A è insoddisfacibile

Una dimostrazione di una formula di una logica può venire tramite:

- Metodo diretto: Data un'ipotesi, attraverso una serie di passi si riesce a dimostrare la correttezza della Tesi
- Metodo per assurdo(non sempre accettato in tutte le logiche): Si nega la tesi ed attraverso una serie di passi si riesce a dimostrare la negazione delle ipotesi.

Teorema 2.3. Un apparato deduttivo R è completo se, per ogni formula $A \in Fbf$, $\vdash A \ implies \models A$

Teorema 2.4. Un apparato deduttivo R è corretto se, per ogni formula $A \in Fbf$, $\models A \ implies \vdash A$

2.0.2 Logica del primo ordine

La logica del primo ordine, chiamata anche logica predicativa, permette di quantificare i vari fatti ed introduce il concetto di funzione e predicato per poter esprimere delle proprietà su una serie di individui.

Un linguaggio predicativo L è composto dai seguenti insiemi di simboli:

- 1. insieme di variabili individuali(infiniti) x, y, z, \dots
- 2. connettivi logici $\land \lor \neg \rightarrow \iff$
- 3. quantificatori $\forall \exists$
- 4. simboli (,)
- 5. Costanti proposizionali T, F
- 6. simbolo di uguaglianza =, eventualmente assente

Questa è la parte del linguaggio tipica di ogni linguaggio del primo ordine poi ogni linguaggio definisce la propria segnatura ossia definisce in maniera autonomo:

- 1. insiemi di simboli di costante a, b, c, \ldots
- 2. simboli di funzione con arieta f, g, h, \dots
- 3. simboli di predicato P, Q, Z, \ldots con arietà

Esempio:Linguaggio della teoria degli insiemi

Costante:0

Predicati: (x, y), = (x, y)

Esempio:Linguaggio della teoria dei Numeri

Costante:0

Predicati: $\langle (x,y),=(x,y)\rangle$

Funzioni:succ(x),+(x,y),*(x,y)

Per definire le formule ben formate della logica predicativa bisogna prima definire l'insieme di termini e le formule atomiche.

Definizione 6. L'insieme TERM dei termini è definito induttivamente come segue

- 1. Ogni variabile e costante sono dei Termini
- 2. Se $t_1 ldots t_n$ sono dei termini e f è un simbolo di funzione di arietà n allora $f(t_1, \ldots, t_n)$ è un termine

Definizione 7. L'insieme ATOM delle formule atomiche è definito come:

- 1. T e F sono degli atomi
- 2. Se t_1 e t_2 sono dei termini, allora $t_1=t_2$ è un atomo
- 3. Se t_1, \ldots, t_n sono dei termini e P è un predicato a n argomenti, allora $P(t_1, \ldots, t_n)$ è un atomo.

Definizione 8. L'insieme delle formule ben formate(FBF) di L è definito induttivamente come

- 1. Ogni atomo è una formula
- 2. Se $A, B \in FBF$, allora $\neg A, A \land B, A \lor B, A \to B$ e $A \iff B$ appartengono alle formule ben formate
- 3. Se $A \in FBF$ e x è una variabile, allora $\forall xA$ e $\exists xA$ appartengono alle formule ben formate
- 4. Nient'altro è una formula

Definizione 9. L'insieme var(t) delle variabili di un termine t è definito come segue:

- $var(t) = \{t\}$, se t è una variabile
- $var(t) = \emptyset$ se t è una costante
- $var(f(t_1,\ldots,t_n)) = \bigcup_{i=1}^n var(t_i)$
- $var(R(t_1, \ldots, t_n)) = \bigcup_{i=1}^n var(t_i)$

Si definisce come *aperto* un termine che non contiene variabili altrimenti si definisce il termine come *chiuso*.

Le variabili nei termini e nelle formule atomiche possono essere libere in quanto gli unici operatori che "legano" le variabili sono i quantificatori.

Il campo di azione dei quantificatori si riferisce soltanto alla parte in cui si applica il quantificatore per cui una variabile si dice *libera* se non ricade nel campo di azione di un quantificatore altrimenti la variabile si dice *vincolata*.

Si aggiunge una nuova regola d'inferenza per la logica dei predicati, l'eliminazione del quantificatore universale \forall :

$$\frac{\forall x, T(..., x, ...), c \in C}{T(..., c, ...)}$$

Abbiamo altre regole di inferenza per il quantificatore esistenziale:

 \bullet Introduzione del quantificatore esistenziale $\exists :$

$$\frac{T(...,c,...),c\in C}{\exists x,T(...,x,...)}$$

• si hanno le seguente identità:

$$\exists x, \neg T(..., x, ...) \equiv \neg \forall x, T)..., x, ...)$$
$$\forall x, \neg T(..., x, ...) \equiv \neg \exists x, T(..., x, ...)$$

Capitolo 3

Prolog:Programmazione Logica

Dopo aver effettuato un ripasso della logica, incominciamo a considerare il Prolog e la programmazione logica: le basi del PROLOG (PROgramming in LOGic) sono state poste da Robert Kowalski e Marten Van Emdem, mentre la sua progettazione e implementazione, avvenuta nel 1972 a Marsiglia attraverso Alain Colmerauer e Philippe Roussel.

Si tratta di un linguaggio di programmazione logica basato sulle Clausole di Horn, ovvero un insieme di procedure attivate da una asserzione iniziale d'obiettivo e la procedura utilizzata da prolog per la computazione è il principio di risoluzione.

Un programma prolog è un formato da un insieme di istruzioni, rappresentanti un sottoinsieme di frasi ben formate della logica del primo ordine e il sistema prolog ha il fine di determinare se una data assunzione è verificata o meno nel programma e sotto quali eventuali vincoli ciò risulta verificato.

I componenti basilari di un programma prolog, rappresentanti tutti una clausola di Horn, sono:

Fatti: indica una relazione esistente tra due oggetti, che può venire chiama predicato.

```
worksFor(paolo, coop).
```

Query : chiede al sistema se una relazione esiste tra gli oggetti e quindi inizia una deduzione per stabilire se la query è una conseguenza diretta del programma, dopo l'applicazione del modus ponens universale per un numero finito di volte.

```
:- worksFor(paolo, trenord).
```

Regole : definisce una nuova relazione esistente tra gli oggetti, ossia permette di derivare una nuova conclusione da una serie di fatti e regole.

```
parent(X, Y) :- father(X, Y).
```

la testa della regola A, viene detta conseguenza mentre il corpo B_1, B_2, \ldots, B_n sono l'antecedente e il simbolo : — indica il simbolo logico di implicazione.

Una relazione può essere definita ricorsiva, e in questo caso necessita di due regole, una per il caso base e una per il caso passo.

I fatti e le regole sono quantificate universalmente mentre una query si intende sempre quantificata esistenzialmente, per cui una query risponde true se esiste un instanza α che verifica la query altrimenti risponde false.

Le query e le regole le abbiamo definite nella forma generale, ossia possiamo definire regole e query su congiunzioni di termini, infatti il simbolo "," rappresenta l'operatore logico and, perciò in caso più termini hanno lo stesso simbolo di variabile l'instanza α deve essere la stessa per stabilire se una query è una conseguenza diretta del programma.

Le regole stabiliscono una relazione di implicazione, indicato con il simbolo :-, infatti definiamo che risulta A se risulta verificato B_1, B_2, \ldots, B_n , ovviamente sempre dal punto di vista sintattico. Per vedere al meglio questo concetto di implicazione vediamo la definizione del concetto di nonno nel linguaggio Prolog:

```
grandfather(X, Y) :- father(X, Z), parent(Z, Y).
```

Questa relazione stabilisce che X è il nonno di Y se risulta che esiste un Z tale che X è padre di Z e Z è genitore di Y.

Ogni espressione prolog viene chiamata *Termine*, che può essere della seguente tipologia:

atomi : elemento base del sistema prolog e può essere rappresentato da un numero, qualsiasi sequenza racchiusa da (''), una sequenza di caratteri alfanumerici, con la lettera minuscola iniziale, e nel swprolog anche una stringa indica un atomo.

variabili : sequenza di caratteri alfanumerici, iniziata con la lettera maiuscola oppure con _ e vengono inizializzate quando il sistema prova a dimostrare una query.

Una variabile composta soltanto dal simbolo viene detta anonymous.

termini composti : termine composto da un funtore, simbolo rappresentante il nome di una funzione o predicato, e da una sequenza di termini all'interno di parentesi e separati da una virgola.

Un programma caricato nel sistema prolog rappresenta una base di conoscenza e questa base può venire rappresentata in vari modi:

- tutte le informazioni vengono rappresentate come argomenti in un'unica relazione e ciò può essere comodo solo per piccole relazioni dato che è difficile da mantenere e coprendere una relazione così definita.
- le informazioni vengono rappresentate con più relazione annidate tra di loro e ciò aumenta la leggibilità e la mantenibilità del programma prolog.
- tutte le relazioni possono essere rappresentate tramite lo schema XML

Per riuscire a stabilire se un goals è una conseguenza diretta del programma il sistema prolog utilizza il principio di risoluzione, utilizzato per effettuare la dimostrazione del programma, e il principio di unificazione, necessario come si evince dal nome per unificare le variabili presenti in una formula del programma.

3.1 Principio di Risoluzione

Il principio di risoluzione è una regola di inferenza generalizzata semplice e facilmente implementabile in un calcolatore, assieme all'algoritmo di unificazione, che opera su formule ben formate nella forma normale congiuntiva, in cui i letterali si chiamano clausole, e viene utilizzata per la dimostrazione di formule ben formate attraverso la refutazione per assurdo. La regola di inferenza ha la seguente forma:

$$\frac{p \vee r, \, s \vee r}{p \vee s} \qquad \frac{\neg r, \, r}{\bot}$$

dove:

- $p \lor s$ è la clausola risolvente
- \(\perp \) è la clausola vuota, che corrisponde all'aver creato una contraddizione con delle FBF,ossia posso dedurre qualsiasi cosa, compresa anche la clausola vuota(posso infatti dedurre qualsiasi cosa, anche la clausola vuota)

vediamo un'altra regola di inferenza: unit resolution

$$\frac{\neg p, \ q_1 \lor q_2 \lor \dots \lor q_k \lor p}{q_1 \lor q_2 \lor \dots \lor q_k}$$

o anche:

$$\frac{p,\ q_1 \vee q_2 \vee \ldots \vee q_k \vee \neg p}{q_1 \vee q_2 \vee \ldots \vee q_k}$$

è una regola di risoluzione molto generale, chiamata anche procedura di Davis-Putnam, e se una delle due clausole da risolvere è un *letterale* si parla di *unit resolution*.

Come esempio si può avere:

- non piove, piove e c'è il sole
- c'è il sole

Prolog per stabilire se un goal e/o regola risulta verificata utilizza la refutazione per assurdo, ossia data una proposizione P suppone che sia falsa ed applicando le regole di inferenza se risulta che $\neg P$ sarebbe assurdo afferma che P è verificata.

Le formule del linguaggio Prolog sono *clausole di Horn*, definite nelle seguenti regole. Ogni FBF può essere in *forma normale a clausola*:

• formula normale congiunta: congiunzione di disgiunzioni o di negazione di predicati (sia positivi che negativi):

$$\wedge_i(\vee_i L_{ij})$$

Esempio 1. ecco degli esempi:

$$- (p(x) \vee q(x,y) \vee \neg t(z)) \wedge (p(w) \vee \neg s(u) \vee \neg r(v))$$

$$- (\neg t(z)) \lor (p(w) \lor \neg s(u)) \land (p(x) \lor s(x) \lor q(y))$$

che sono riscrivibili come:

$$t(z) \to p(x) \lor q(x,y)$$

e

$$s(u) \wedge r(v) \to p(w)$$

• forma normale disgiunta: disgiunzione di congiunzioni o di negazione di predicati (sia positivi che negativi)

$$\vee_i(\wedge_i L_{ij})$$

Le clausole con un solo letterale positivo solo le *clausole di Horn*, con lo presenza o meno di letterali negativi, e un programma in prolog è una collezione di *clausole di Horn*.

Ovviamente non tutte le formule ben formate possono rappresentate tramite le clausole di Horn per cui il Prolog è un sottoinsieme della logica del Primo Ordine

Attraverso questa restrizione nel 1974 Kowalski produsse un interpretazione procedurale delle dimostrazione e ciò diventò la base della semantica di ogni sistema prolog.

3.2 Principio di Unificazione

Il principio di unificazione è il cuore del modello di computazione dei programmi logici ed è alla base della deduzione automatica e dell'uso dell'inferenza logica nell'intelligenza artificiale.

Per poter definire il principio di unificazione introduciamo le seguenti definizioni:

- Un termine t è un instanza comune di t_1 e t_2 se esistono le sostituzioni α_1 e α_2 che rendono t uguale a $\alpha_1 t_1$ e a $\alpha_2 t_2$.
- Un termine s è un termine generale del termine t se t è un'istanza di s ma s non è un istanza di t.
- Un termine s è una variante alfabetica del termine t se t è un istanza di s e s è un istanza di t.

L'unificazione tra due termini consiste nell'effettuare una sostituzione che rende i due termini identici per cui c'è una relazione chiusa con l'instanza comune di due termini.

Il principio di unificazione consiste nel trovare il mgu(Most general unifier), l'unificazione la cui instanza comune è un termine generale, e in caso non lo trova riporta un fallimento. Presentiamo ora alcuni esempi per capire come funziona il Mgu:

```
Mgu(foo(bar(42), baz), foo(X, Y)) /* ->{X/bar (42), Y/baz}
ovvero X deve essere bar(42) e Y baz*/
Mgu(foo(X), foo(bar(Y)))
Mgu(foo(bar(42), baz), foo(X, Y)) /* ->{X/bar (y), Y_:G001}
ovvero non si ha soluzione */
```

L'Mgu non è altro che il risultato finale della procedura di valutazione del Prolog; il modo più semplice per vedere se l'unificazione funziona è usare "=", ovvero, ricollegandoci al codice sopra:

```
?-42 = 42.
Yes
?-42 = X.
X = 42 \% per rendere vera l'affermazione serve x = 42
Yes
?-foo(bar, 42) = foo(bar, X).
X = 42
Yes
?- foo(Y, 42) = foo(bar, X).
Y = bar
X = 42
Yes
?- foo(bar(42), baz) = foo(X, Y).
X = bar(42)
Y = baz
Yes
?-foo(X) = foo(bar(Y)).
X = bar(Y)
Y = \_G001
Yes
?- foo(42, bar(X), trillian) = foo(Y, bar(Y), X).
```

Si definisce una lista in Prolog racchiudendo gli elementi (termini e/o variabili logiche) della lista tra parentesi quadre [e]e separandoli da virgole. Gli elementi di una lista in Prolog possono essere termini qualsiasi o liste. La lista vuota si indica con []. Una lista non vuota si può dividere in testae coda:

- $\bullet\,$ la testa è il primo elemento della lista
- $\bullet\,$ la coda rappresenta tutto il resto ed è sempre una lista

Presentiamo ora degli esempi di liste in Prolog:

```
[a, b, c] % a è la testa e [b, c] la coda[a, b] % a è la testa e [b] la coda
```

```
[a] % a è la testa e [] la coda
[[a]] % [a] è la testa e [] la coda
[[a, b], c] % [a, b] è la testa e [c] la coda
[[a, b], [c], d] % [a, b] è la testa e [[c], d] la coda
```

Prolog possiede uno speciale operatore usato per distinguere tra l'inizio e la coda di una lista: l'operatore /:

```
?- [X | Ys] = [mia, vincent, jules, yolanda].
X = mia
Ys = [vincent, jules, yolanda]
Yes
?- [X, Y | Zs] = [the, answer, is, 42].
X = the
Y = answer
Zs = [is, 42]
Yes
?- [X, 42 | _] = [41, 42, 43, foo(bar)].
X = 41
Yes
```

La lista vuota // in prolog è gestita come una lista speciale:

```
?-[X | Ys] = [].
```

Nonostante le liste sono definite di default in Prolog, con anche molte operazioni implementate come append, length ed ecc..., si può definire una libreria personale per gestire le liste infatti questo è il codice per implementare una lista in Prolog:

```
%%%% -*- Mode:Prolog -*-
%%%% Libreria per gestire le liste
%%%% e le sue operazioni elementari.
%Definizione di Lista
lists([]).
lists([X| Xs]) :-
          lists(Xs).
%Operazione lengthList/2 per calcolare
%la lunghezza di una lista.
lengthList([], 0).
lengthList([X | Xs], R) :-
    lists([X | Xs]),
    lengthList(Xs, M),
    R is M+1.
%predicato is_empty/1 per stabilire se una lista è vuota
is_empty([]).
```

```
%Predicato member/2 per stabilire se un elemento appartine o meno alla lista
member(X, [X | Xs]).
member(X, [Y | Ys]) :- member(X, Ys).
%Predicato appendList/3 per effettuare la concatenazione di due liste
appendList([], X, X).
appendList([X | Xs], Y, [X | Z]):-
    appendList(Xs, Y, Z).
%Predicato nth/3 per ottenere l'elemento n-esimo
nth(0, X, X).
nth(N, [_| X], X) :-
    N1 is N-1,
    nth(N1, X, X).
%Predicato insert/3 per inserire un elemento in una lista
insert(X, [], X).
insert(X, Y, [X | Y]).
%predicato delete/3 per eliminare un elemento di una lista
delete(X, X, []).
delete(X, [X | Xs], Xs).
%predicato search/2 per ricercare un elemento di una lista
search(X, X).
search(X, [Y | Ys]) :-
    search(X, Ys).
%predicato min/2 per calcolare il minimo degli elementi di una lista
min(X, X).
min([X | Xs], X) :-
    min(Xs, Z),
    X < Z.
min([X | Xs], Z):-
    min(Xs, Z),
    Z < X.
%predicato max/2 per calcolare il massimo degli elementi di una lista
max(X, X).
max([X | Xs], X) :-
    max(Xs, Z),
    X > Z.
\max([X \mid Xs], Z) :-
    \max(Xs, Z),
    Z > X.
%% end of file lists.pl
```

In Prolog la base di conoscenza è nascosta ed è accessibile solo tramite opportuni comandi o tramite ambiente di programmazione per cui bisogna poter

caricare un insieme di fatti e regole nell'ambiente Prolog, nel nostro caso SW-Prolog. Per farlo si ha il comando *consult*, che appare come un predicato da valutare (un goal) e prende almeno un termine che denota un file come argomento, file che deve contenere fatti e regole

```
?- consult('guida-astrostoppista.pl').
Yes
?- consult('Projects/Lang/Prolog/Code/esempi-liste.pl').
Yes
```

il predicato reconsult deve invece essere usato quando si vuole ricaricare un file (ovvero un data o knowledge base) nell'ambiente Prolog. L'effetto è di prendere i predicati presenti nel file, rimuoverli completamente dal data base interno e di reinstallarli utilizzando le nuove definizioni:

```
?- reconsult('guida-astrostoppista.pl').
Yes
% A questo punto la base di dati Prolog contiene il
% nuovo contenuto del file.
?- reconsult(user). % Notare il sotto-prompt.
|- foo(42).
|- friends(zaphod, trillian).
|- ^D
Yes

% A questo punto la base di dati Prolog contiene i due
% fatti inseriti manualmente.
?- friends(zaphod, W).
W = trillian
Yes
```

Il Prolot lavora su strutture ad albero e anche i programmi sono strutture dati manipolabili con predicati *extra-logici* per cui il prolog usa la ricorsione invece dell'assegnamento.

Vediamo ora un programma che effettua la somma tra due numeri naturali:

```
sum(0, X, X).

sum(s(X), y, s(Z)) -: sum(X, Y, Z).

con s(n) interpretato come il successore (0 = 0, s(0) = 1, s(s(0)) = 2, ...).

Quando viene specificato un goal esso viene confrontato con tutte le clausole di programma, che usa il procedimento di negazione e di trasformazione in sintassi Prolog come viene mostrato in dettaglio con questo esempio:
```

• interroghiamo il programma:

```
\exists X \ sum(s(0), 0, X) \ \{X / s(0)\}  \exists W \ sum(s(s(0)), s(0), W) \ \{W / s(s(s(0)))\}
```

dove $\{X\,/\,s(0)\}$ e $\{W\,/\,s(s(s(0)))\}$ sono le sostituzioni che rappresentano il risultato

• usiamo il procedimento di negazione e trasformazione in sintassi:

```
:- sum(s(0), 0, N). %{N / s(0)}
:- sum(s(s(0)), s(0), W). %{W / s(s(s(0)))}
con\{N/s(0)\} e\{W/s(s(s(0)))\} che sono le sostituzioni.
```

Una computazione corrisponde al tentativo di dimostrare, tramite la regola di risoluzione, che una formula segue logicamente da un programma e si ha inoltre che si deve determinare una sostituzione per le variabili del goal per cui la query segue logicamente dal programma:

Esempio 2. Sia dato il programma P e la query:

$$:- p(t1, t2, ..., tm).$$

se X1,..., Xn sono le variabili in t1,..., tm, il significato della query è:

$$\exists X1, ..., Xn . p(t1, t2, ..., tm)$$

e si cerca una sostituzione:

$$s = \{X1 / s1, ..., Xn / sn\}$$

con gli s i termini tali per cui:

$$P \vdash s[p(t1, t2, ..., tm)]$$

Dato un insieme di clausole di Horn è possibile derivare la clausola vuota solo se c'è almeno una clausola senza testa, ovvero una query G_0 , in cui si deve dimostrare che da $P \cup G_0$ si può derivare la clausola e ciò avviene per assurdo col principio di risoluzione.

Nel prossimo sottoparagrafo vediamo come effuttua la risoluzione il sistema Prolog, che per efficienza usa una forma particolare di risoluzione.

3.2.1 Risoluzione ad Input Lineare (SLD)

Il sistema Prolog dimostra la veridicità di un goal eseguendo una sequenza di passi di risoluzione, il cui ordine di esecuzione determina sistemi di prova più o meno efficienti.

In Prolog la risoluzione avviene sempre fra l'ultimo goal derivato in ciascun passo e una *clausola di programma* e questa forma è detta *Risoluzione-SLD*, dove le sentenze lineari sono le clausole di Horn.

Esempio 3. partiamo dal goal G_i :

$$G_i \equiv ? - A_{i, 1}, ..., A_{i, m}.$$

e dalla regola:

$$A_r : - B_{r,1}, ..., B_{r,k}.$$

se esiste un unificatore σ tale che $\sigma[A_r] = \sigma[A_{i,1}]$ allora si ottiene il nuovo goal:

$$G_{i+1} \equiv B'_{r,1}, ..., B'_{r,k}, A'_{i,1}, ..., A'_{i,m}.$$

che è un passo di risoluzione eseguito dal sistema Prolog (con $\sigma[A_{i,m}] = A'_{i,m}$ 4 $\sigma[B_{i,m}] = B'_{i,m}$. La scelta di unificare il primo sottogoal di G_i è arbitraria infatti si sarebbe potuto scegliere un arbitario sottogoal di G_i .

Esempio 4. partiamo dal goal G_i :

$$G_i \equiv ? - A_{i,1}, ..., A_{i,m}.$$

e dalla regola (ovvero dal **fatto**): A_r . se esiste un unificatore σ tale che $\sigma[A_r] = \sigma[A_{i,1}]$ allora si ottiene il nuovo goal:

$$G_{i+1} \equiv A'_{i,2}, ..., A'_{i,m}.$$

che ha dimensioni minori di G_i avendo m-1 sottogoal

Nella risoluzione SLD si possono avere i seguenti risultati:

- successo: si genera la clausola vuota, ovvero se per n finito G_n è uguale alla clausola vuota $G_n \equiv :-$
- insuccesso finito: se per n finito G_n non è uguale alla clausola vuota $G_n \equiv :-$ e non è più possibile derivare un nuovo risolvente da G_n ed una clausola d programma
- successo infinito: se è sempre possibile derivare nuovi risolventi tutti diversi dalla clausola vuota

La sostituzione di risposta è la sequenza di unificatori usati ed applicata alle variabili nei termini del goal iniziale determina la risposta finale restituita dal sistema Prolog.

Durante il processo di generazione di goal intermedi si costruiscono delle varianti dei letterali e delle clausole coinvolti mediante larinominazione di variabili infatti una variante per una clausola C é la clausola C' ottenuta da C rinominando le sue variabili

Esempio 5. esempio:

```
p(X) := q(X, g(Z)).
% è uguale alla clausola con variabili rinominate: p(X1) := q(X1, g(FooFrobboz)).
```

Possono esserci più clausole di programma utilizzabili per applicare la risoluzione con il goal corrente ed esistono diverse strategie di ricerca:

- in profondità (Depth First): si sceglie una clausola e si mantiene fissa questa scelta, finché non si arriva alla clausola vuota o alla impossibilità di fare nuove risoluzioni; in questo ultimo caso si riconsiderano le scelte fatte precedentemente
- in ampiezza (Breadth First): si considerano in parallelo tutte le possibili alternative

Ogni sistema di programmazione logica sceglie la propria strategia e il Prolog ha deciso di adottare una strategia di risoluzione in profondità con Backtracking, ossia la possibilità di ritornare indietro e provare tutte le possibilità, al fine di avere così un risparmio di memoria anche se non è una strategia completa per le clausole di Horn.

Introduciamo ora l'importante argomento degli alberi di derivazione, per analizzare come un sistema Prolog effettua la computazione e quali passi esegue per riuscire a stabilire se una data query deriva dal programma o meno.

Dato un programma logico P, un goal G_i e una regola di calcolo R si ha che un albero SLD per $P \cup G_i$ via R è definito sulla base del processo di prova visto precedentemente:

- ciascun **nodo** dell'albero è un goal (possibilmente vuoto)
- la radice dell'albero SLD è il goal G_0
- dato il nodo: : $-A_1,...,A_{m-1},A_m,A_{m+1},...,A_k$ se A_m è il sottogoal selezionato dalla regola di calcolo R, allora questo nodo (genitore) ha un nodo figlio per ciascuna clausola del tipo:

$$C_i \equiv A_i : - B_{i,1}, ..., B_{i,q}$$

$$C_k \equiv A_k$$

di P tale che A_i e A_M (A_K e A_m) sono unificabili attraverso la sostituzione più generale σ .

Il nodo figlio è etichettato con la clausola goal

$$: - \sigma[A_1, ..., A_{m-1}, B_{i,i}, ..., B_{i,q}, A_{m+1}, ..., A_k]$$
$$: - \sigma[A_1, ..., A_{m-1}, A_m, A_{m+1}, ..., A_k]$$

e il ramo dal nodo padre al figlio è etichettato dalla sostituzione σ e dalla clausola selezionata C_i o $C_k.$

Il nuovo nodo : - non ha figli.

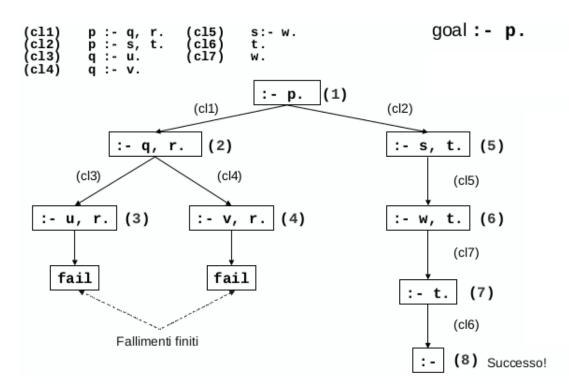
La regola R è variabile. Si ha:

- regola Left-most: ovvero si ha la scelta del sottogoal più a sinistra
- regola Right-most: ovvero si ha la scelta del sottogoal più a destra
- si può avere la scelta di un sottogoal a caso
- se si ha un modo per decider il miglior sottogoal

Ogni sistema logico decide la propria modalità di applicazione della regola e il sistema Prolog utilizza sempre la regola left-most.

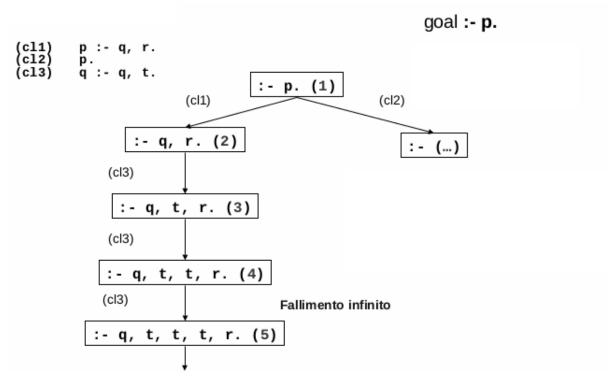
L'albero SLD, generato implicitamente dal sistema Prolog, ordina i figli di un nodo secondo l'ordine dall'alto verso il basso delle regole e dei fatti del programma P.

Esempio 6. Ecco un esempio:



Ad ogni ramo di un albero SLD corrisponde una derivazione SLD e ogni ramo che termina con il nodo vuoto : —; la regola di calcolo influisce sulla struttura dell'albero per quanto riguarda l'ampiezza e la profondità ma tuttavia non influisce sulla correttezza e completezza.

Esempio 7. Ecco un altro esempio, con fallimento infinito, dove la clausola vuota può essere generata ma il Prolog non è in grado di trovare questa soluzione dato che la sua strategia di percorrimento dell'albero (implicito) di soluzioni è depth-first con backtracking:



Esempio 8.

3.2.2 Cut e Backtracking

Introduciamo ora il predicato Cut, il quale permette di controllare il backtracking, in quanto si tagliano certe possibilità di ritornare indietro nelle scelte durante la computazione.

Il predicato cut si indica con ! e il Prolog effettua un'interpretazione procedurale, sempre per il fatto che viene eseguito su un calcolatore.

Come abbiamo affermato precedentemente, le clausole nel data base di un programma Prolog vengono considerate "da sinistra, verso destra" e "dall'alto al basso" per cui se un (sotto)goal fallisce, allora il dimostratore Prolog, sceglie un'alternativa, scandendo "dall'alto" verso "il basso" la lista delle clausole. Questa procedurà può venire controllata dal cut infatti per esempio:

```
a :- b1, b2, ..., bk, !, ..., bn.
```

Questo è l'effetto del cut:

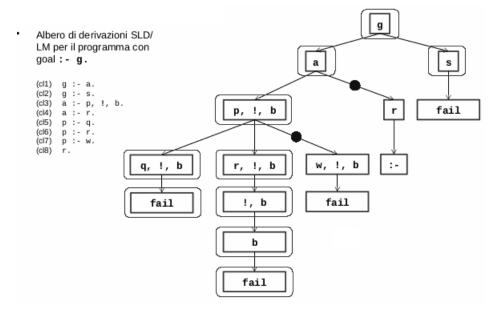
- se il goal corrente G unifica con a e $b_1, ..., b_k$ hanno successo, allora il dimostratore si impegna inderogabilmente alla scelta di C per dimostrare G.
- \bullet ogni clausola alternativa (successiva, in basso) per a che unifica con G viene ignorata
- se un qualche b_j con j>k fallisse, il backtracking si fermerebbe al cut e le altre scelte sono rimosse dall'albero di derivazione

ullet quando il backtracking raggiunge il cut, allora il cut fallisce e la ricerca procede dall'ultimo punto di scelta prima che G scegliesse C

Il Prolog per la gestione della computazione utilizza due stack, struttura dati di tipo lifo:

- stack delle scelte:
- stack delle computazioni:

vediamo un albero di derivazione in caso di cut:

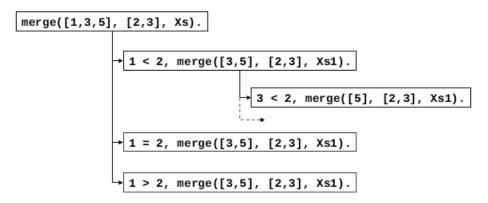


Si hanno due tipi di cut:

- green cut: utili per esprimere "determinismo" (e quindi per rendere più efficiente il programma)
- red cut: usati per soli scopi di efficienza, hanno per caratteristica principale quella di omettere alcune condizioni esplicite in un programma e, soprattutto, quella di modificare la semantica del programma equivalente senza cuts. Hanno degli effetti indesiderabili ma sono utili per cui vanno maneggiati con cura per evitare gli effetti negativi.

consideriamo il seguente codice:

vediamo cosa succede:



Solo la prima clausola ha successo, le altre due falliscono al momento del confronto numerico; ciononostante tutte e tre le clausole vengono considerate

consideriamo la seguente query:

```
?- merge([], [], Xs).

Xs = [];

Xs = [];

False.
```

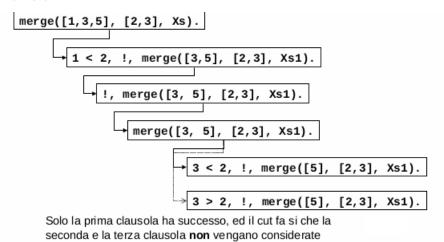
si ha una soluzione di troppo. Un programma Prolog si dice **deterministico** quando una sola delle clausole serve (o si vorrebbe servisse) per provare un dato goal. Si usano quindi i green cuts:

```
ui merge([X | Xs], Ys, Zs).
merge([], Ys, Ys) :- !.
merge(Xs, [], Xs) :- !.
```

```
?- merge([], [], Xs).
Xs = [];
False.
```

ovvero:

ottenendo:



il programma del minimo diventa:

```
minimum(X, Y, X) :- X =< Y, !.
minimum(X, Y, Y) :- Y < X, !.
```

qui il secondo cut è ridondante ma viene messo per simmetria.

Una volta che il programma ha fallito la prima clausola (ovvero il test X=<Y) al sistema Prolog non rimane che controllare la clausola seguente.

Riscrivo in maniera non simmetrica:

```
minimum(X, Y, X) :- X =< Y, !.

minimum(X, Y, Y).
```

Qui si ha un red cut dato che taglia solo delle soluzioni, portando anche a risultati errati, infatti minimum(2,5,5) risulta verificato.

3.3 Aritmetica in Prolog

Il Prolog fornisce dei predicati standard per gestire ed effettuare le operazioni aritmetiche, i quali a differenza dei soliti predicati che derivano dalla logica, questi effettuano ed eseguono le operazioni direttamente usando l'hardware,

perdendo la possibilità di effettuare l'instanzazione tramite l'unificazione ma dovendola fare direttamente alla chiamata dei predicati aritmetici. Il Prolog prevede ed usa gli operatori matematici, con la loro relativa precedenza, +-*/I predicati standard comunemente usato per la gestione dell'aritmetica sono i seguenti:

- >(Expr1, Expr2): stabilisce se Expr1 è maggiore dell'Expr2
- <(Expr1,Expr2): stabilisce se Expr1 è minore di Expr2
- <=(Expr1,Expr2): vero se Expr1 è minore o uguale a Expr2
- >=(Expr1,Expr2): verificato se Expr1 è maggiore di Expr2
- =(Expr1,Expr2): verificato se Expr1 è diverso ad Expr2
- \bullet =(Expr1,Expr2): verificato se l'Expr1 viene valutata come l'Expr2
- is(Number,Expr2): verificato se Number è la valutazione di Expr2

Esempi:

3.3.1 Predicati Meta-Logici

Vediamo il predicato:

```
celsius_fahrenheit(C, F) :- C is 5/9 * (F - 32).
```

Questo predicato non è invertibile infatti si deve decidere qual è l'input e qual è l'output ma per risolvere il problema usiamo i predicati meta-logici, introdotti in questo paragrafo.

La ragione dell'impossibilità di invertire deriva dall'uso che abbiamo fatto di vari predicati aritmetici nel corpo dei predicati (>, <, =<, is, etc), infatti per poter usare i predicati aritmetici che usano direttamente l'hardware abbiamo sacrificato la semantica dei nostri programmi.

I predicati meta-logici principali trattano le variabili come oggetti del linguaggio e ci permettono di riscrivere molti programmi che usano i predicati aritmetici di sistema come predicati dalla semantica "corretta" ed dal comportamento invertibile.

I comuni predicati predicati importanti:

- var(X): vero se X è una variabile logica
- nonvar(X): vero se X non è una variabile logica
- integer(X): risulta verificato se X è un intero
- number(X): risulta verificato se X è un numero

ovvero:

```
?- var(foo).
False
?- var(X).
True
?- nonvar(42).
True
?- integer(45).
True
?- integer(abc).
False
il nostro programma dei gradi diventa:
celsius_fahrenheit(C, F) :-
```

celsius_fahrenheit(C, F) : var(C), nonvar(F), C is 5/9 * (F - 32).

celsius_fahrenheit(C, F) : var(F), nonvar(C), F is (9/5 * C) + 32

con var decido che clausola usare e l'uso di questi predicati ci permette di scrivere programmi efficienti e semanticamente corretti.

3.3.2 Ispezione dei termini

Posso chiedere a prolog se ho a che fare con termini atomici o scomposti, con i seguenti predicati:

- \bullet atomic(X): vero se X è un numero od una costante
- compound(X): vero se non atomic(X)

Ho anche per manipolare un termine *Term*:

- functor(Term, F, Arity), vero se Term è un termine, con Arity argomenti, il cui funtore (simbolo di funzione o di predicato) è F
- arg(N, Term, Arg), vero se l'N-esimo argomento di Term è Arg
- Term = ... L questo predicato, = ..., viene chiamato (per motivi storici) univ; è vero quando L è una lista il cui primo elemento è il funtore di Term ed i rimanenti elementi sono i suoi argomenti

ovvero:

```
?- functor(foo(24), foo, 1).
YES
?- functor(node(x, _, [], []), F, 4).
F = node
Yes
?- functor(Term, bar, 2).
Term = bar(_0,_1)
Yes
?- arg(3, node(x, _, [], []), X).
X = []
Yes
```

```
?- arg(1, father(X, lot), haran).
X = haran
Yes
?- father(haran, lot) = .. Ts.
Ts = [father, haran, lot]
Yes
?- father(X, lot) = .. [father, haran, lot].
X = haran
Yes
```

3.3.3 Programmazione di ordine superiore

Quando si formula una domanda per il sistema Prolog, ci si aspetta una risposta che è un'istanza (individuale) derivabile dalla knowledge base.

Col backtracking ne abbiamo una alla volta, se le voglio tutte si entra nel campo della logica del secondo ordine ma per riuscire ad avere tutte le soluzioni o si vuolealtri modi per acceder agli insiemi in Prolog si ha questi predicati:

- findall(Template, Goal, Set):
 - Vero se Set contiene tutte le istanze di Template che soddisfano Goal
 - Le istanze di Template vengono ottenute mediante backtracking
- bagof(Template, Goal, Bag):
 - Vero se Bag contiene tutte le alternative di Template che soddisfano Goal
 - Le alternative vengono costruite facendo backtracking solo se vi sono delle variabili libere in Goal che non appaiono in Template
 - È possibile dichiarare quali variabili non vanno considerate libere al fine del backtracking grazie alla sintassi Var^G come Goal; In questo caso Var viene pensata come una variabile esistenziale
- setof(Template, Goal, Set), che si comporta come bagof, ma Set non contiene soluzioni duplicate

ovvero:

```
/* findall */
?- findall(C, father(X, C), Kids).
C = _0
X = _1
Kids = [abraham, nachor, haran, isaac, lot, milcah, yiscah]
Yes.
/* bagof */
?- bagof(C, father(X, C), Kids).
C = _0
X = terach
```

```
KIDS = [abraham, haran, nachor];
C = _0
X = haran
KIDS = [lot, yiscah, milcah];
C = _0
X = abraham
KIDS = [isaac];
NO.

/* bagof con variabile esistenziale */
?- bagof(C, X^father(X, C), Kids).
C = _0
X = _1
Kids = [abraham, haran, lot, yiscah, nachor, isaac, milcah];
NO.
```