Введение

Алгоритм svdlapack представляет собой обёртку над подпрограммами библиотеки LAPACK для вычисления сингулярного разложения матрицы (SVD).

Библиотека LAPACK предоставляет высокоэффективные реализации алгоритмов линейной алгебры, оптимизированные для современных вычислительных архитектур. В проекте SLEPc (Scalable Library for Eigenvalue Problem Computations) реализован интерфейс к этим алгоритмам, позволяющий эффективно вычислять сингулярные разложения как плотных, так и разреженных матриц.

Алгоритм вычисления SVD

Алгоритм svdlapack использует подпрограммы LAPACK для вычисления SVD плотных матриц. Основные этапы алгоритма следующие:

1. Приведение матрицы к двухдиагональной форме

Первым шагом является приведение исходной матрицы A к двухдиагональной форме B с помощью ортогональных преобразований (отражений Хаусхолдера). Это записывается как:

$$A = Q_L B Q_R^{\mathsf{T}},$$

где:

- Q_L ортогональная матрица размера $m \times m$.
- Q_R ортогональная матрица размера $n \times n$.
- B двухдиагональная матрица размера $m \times n$, которая имеет ненулевые элементы только на главной диагонали и первой поддиагонали (для $m \ge n$) или наддиагонали (для m < n):

$$B = \begin{pmatrix} d_1 & e_1 & & & \\ & d_2 & e_2 & & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & d_{n-1} & e_{n-1} \\ & & & & d_n \end{pmatrix}.$$

Преобразование к двухдиагональная форме существенно сокращает вычислительную сложность последующих шагов, поскольку операции теперь выполняются над матрицей с простой структурой.

2. Вычисление SVD двухдиагональной матрицы

Для двухдиагональной матрицы B сингулярные значения и векторы вычисляются с использованием итеративных алгоритмов, специально адаптированных для такой структуры. Основные методы включают:

• QR-алгоритм для двухдиагональных матриц: Этот алгоритм применяет последовательность ортогональных преобразований для диагонализации двухдиагональной матрицы. Поскольку B имеет простую структуру, каждое итеративное преобразование может быть выполнено эффективно.

- Алгоритм Кобылыша—Рейша (Divide and Conquer): Этот метод разбивает матрицу на подматрицы меньшего размера, решает задачу для них и затем объединяет решения.
- Метод обобщённых квадратов (Golub–Kahan): Используется для вычисления сингулярных значений и векторов путём решения последовательности линейных систем.

В результате этого шага получаются диагональная матрица Σ с сингулярными значениями и ортогональные матрицы U_B и V_B , содержащие сингулярные векторы bidiagonal матрицы B:

$$B = U_B \Sigma V_B^{\top}.$$

Нужно обратить внимание, что код не содержит явной реализации конкретных алгоритмов, таких как QR-алгоритм для двухдиагональных матриц, Алгоритм Кобылыша—Рейша и метод Голуба—Кахана. Вместо этого, при вызове функции DSSolve через объект DS, LAPACK самостоятельно выбирает наиболее эффективный алгоритм для данной задачи.

3. Обратное преобразование сингулярных векторов

После вычисления SVD двухдиагональной матрицы B необходимо преобразовать полученные сингулярные векторы обратно к исходной матрице A:

$$U = Q_L U_B,$$
$$V = Q_R V_B.$$

Это достигается умножением сингулярных векторов U_B и V_B на ортогональные матрицы Q_L и Q_R , которые были получены на первом шаге. Поскольку Q_L и Q_R являются ортогональными, это преобразование не влияет на ортогональность сингулярных векторов.

Обобщённое сингулярное разложение (GSVD)

Обобщённое сингулярное разложение используется для пар матриц A и B размера $m \times n$ и $p \times n$ соответственно. Цель GSVD состоит в нахождении матриц U, V и X, удовлетворяющих:

$$A = U\Sigma_A X^\top, B = V\Sigma_B X^\top,$$

где:

- U ортогональная матрица размера $m \times m$.
- V ортогональная матрица размера $p \times p$.
- X обратимая матрица размера $n \times n$.
- Σ_A и Σ_B диагональные матрицы размера $m \times n$ и $p \times n$ соответственно, удовлетворяющие условию:

$$\Sigma_A^{\mathsf{T}} \Sigma_A + \Sigma_B^{\mathsf{T}} \Sigma_B = I_n.$$

 ${
m B~GSVD}$ сингулярные значения характеризуют относительные вклады матриц A и B в общее решение. Этот метод особенно полезен в задачах, где необходимо учитывать влияние двух различных систем или наборов данных.

Гармоническое сингулярное разложение (HSVD)

Гармоническое сингулярное разложение применяется в задачах, где матрица A связана с метрикой, заданной положительно определённой матрицей Ω . Цель HSVD — найти разложение:

$$A = U\Sigma V^{\top}$$
,

при условии, что:

• Векторы U ортонормированы относительно метрики Ω :

$$U^{\top}\Omega U = I_n,$$

где I_p — единичная матрица размера $p \times p$.

ullet Векторы V ортонормированы в стандартном смысле:

$$V^{\top}V = I_p.$$

При этом сингулярные значения σ_i и векторы u_i, v_i удовлетворяют следующим соотношениям:

$$Av_i = \sigma_i \Omega u_i,$$

$$A^{\top} \Omega u_i = \sigma_i v_i.$$

HSVD находит применение в задачах, где необходимо учитывать весовые коэффициенты или корреляции между элементами данных, например, во взвешенном методе наименьших квадратов или в обработке сигналов.