【ICS】并发编程

特别感谢@Musicminion - Overview,本文档在他的笔记之上改造而成。

1. What 并发

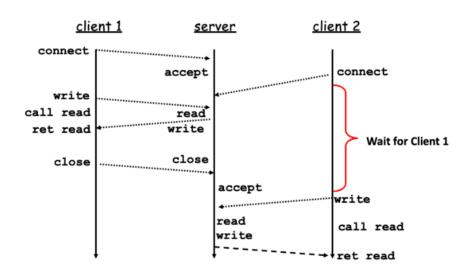
我们其实已经见过了一些并发的场景了:

- 硬件中断的handler
- shell

2. Why 并发编程

顺序执行的缺点:

• 以我们的Webserver为例子。我们之前实现的那个服务器要是遇到多个客户端在尝试链接的时候, 第二个客户端就会在那里等第一个结束,会一直阻塞在那里。



所以我们需要并发,可以分化出很多执行流,每一个客户端来了之后都分化出执行流,然后就可以了。

应用程序级别的并发很有用:

- 响应异步事件:我明明在做一些事情,这时候一个 signal 来了,有人要打扰我,并发可以实现一些 异步的事件的处理,在你做主线的同时,同时兼顾其他事情。等下面的 child 进程退出了之后我就 去回收一下。
- 在多处理器上并行计算(充分利用计算资源)

- 访问慢速I/O设备(如果只有一个执行流,就卡在那了,那我要是并发就能更快)
- 与人类交互(等用户反馈的时候,又可以做别的事情,用户输入可能要很久)
- 通过推迟工作减少延迟
- 为多个网络客户端提供服务

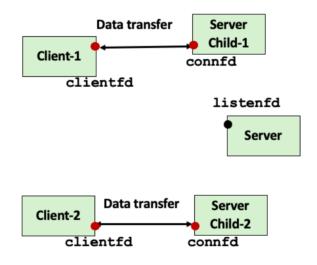
3. How 并发编程

• 并发编程: 在应用程序层面的并发

- 基本的方法有:
 - Processes、Threads、I/O multiplexing

3.1 基于进程的并发编程

我们可以用Process来实现并发,当有一个客户端来了之后,我就创建一个child-fd,然后父进程马上可以等待下一个链接,这样就很快。

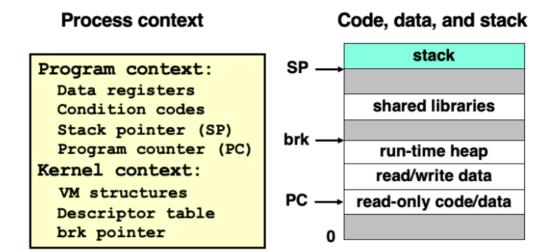


- 优点:逻辑清晰,可以提供多进程的服务
- 缺点:
 - 。 每个进程都有自己的空间,父子进程交互不了,只能通过signal通信,非常的麻烦。
 - 模型本身是比较清楚的,难点就在于你要去实现这些辅助的程序: handler、资源回收、解决共享困难。比如想要统计客户端传递了多少数据,很麻烦。
 - 。 最大的问题: 开销大,每次都拷贝了内存,开销太大。

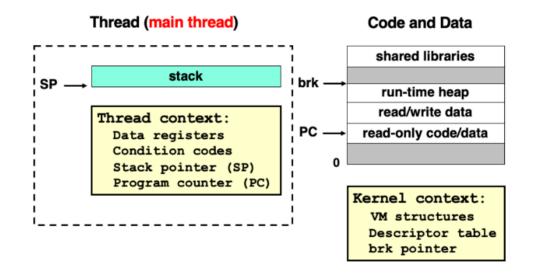
3.2 基于线程的并发编程

3.2.1 Ideas

进程的模型如下所示:



我们希望把进程做一个更细粒度的划分,让进程里面可以有多个控制流。怎么办?

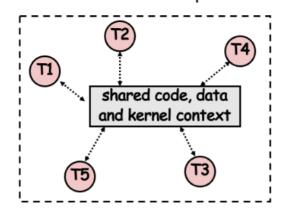


- 如上图所示,为什么需要stack?因为不同的执行流可能会调用不同的函数,栈帧都不一样,所以每一个子的控制流需要有自己的stack,此外子执行流还需要有自己的SP、PC、条件码、寄存器数据之类的。但是进程里面的Kernel Context可以分为VM Structure、描述符表等等的在创建多个执行流的时候不需要拷贝,不需要单独存一份自己的数据。
- 所以 线程是进程一个轻量的抽象,包含自己的上下文和Stack。他们可以共享内存空间、程序的代码段。 3
 3
 4
 5
 6
 7
 8
 9
 10
 11
 12
 13
 14
 15
 16
 17
 18
 19
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10</li
- 所以现在,每一个进程被创建的时候,都有一个main Thread,我们可以创建多个thread。他们都会共享一份全局变量,这样就方便了多个控制流的共享通讯。

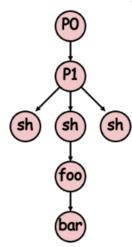
Thread和Process优点区别: 两方面

- 一个方面是它的创建,只需要创建一个进程的一部分,所以它的 overhead 比较小。
- 第二个就是在这些 thread 之间共享数据,或者互相通信交流,就通过我写变量,因为他们的全局变量都是共享的。

Threads associated with process foo



Process hierarchy



● 但是线程的缺点就是:隔离力度变小了,多个线程都能改全局变量,出现Bug的时候就更麻烦了。

3.2.2 Show Me the F**king Code

- 线程有两种,一种是detached线程,一种是joinable线程
 - 。 joinable需要被其他的线程回收或者杀死,必须要依靠其他的线程
 - detached thread 会自动的释放空间
- 默认情况下,线程都是joinable类型的;为了防止内存泄漏,每个可结合线程要么被其他线程显式 地收回,要么通过pthread_detach函数被分离。

其实在现实世界中,有很多场景使用的都是分离的线程。比如高性能的web服务器,我们需要在每次接收到网络请求的时候都创建对等线程;对于服务器而言,每次都显式地等待每个对等线程终止就是一件非常抽象的事情,因此干脆都分离得了,自生自灭去。

```
code/conc/echoservert.c
     #include "csapp.h"
3
    void echo(int connfd);
     void *thread(void *vargp);
    int main(int argc, char **argv)
8
         int listenfd, *connfdp;
         socklen_t clientlen;
10
         struct sockaddr_storage clientaddr;
11
         pthread_t tid;
13
         if (argc != 2) {
             fprintf(stderr, "usage: %s <port>\n", argv[0]);
             exit(0);
16
         }
17
         listenfd = Open_listenfd(argv[1]);
19
         while (1) {
20
             clientlen=sizeof(struct sockaddr_storage);
21
             connfdp = Malloc(sizeof(int));
             *connfdp = Accept(listenfd, (SA *) &clientaddr, &clientlen);
23
             Pthread_create(&tid, NULL, thread, connfdp);
24
         }
25
    }
26
27
    /* Thread routine */
28
    void *thread(void *vargp)
29
30
         int connfd = *((int *)vargp);
         Pthread_detach(pthread_self());
31
         Free(vargp);
32
         echo(connfd);
33
        Close(connfd);
34
35
        return NULL;
   }
36
                                                                           code/conc/echoservert.c
```

```
1 // 特别注意这一段代码:必须要重新分配空间
2 // 之前我们的connfdp是个全局变量,现在必须要给每个线程开一个对应的connectFD
3 // 不然在并发的情况下,后面一个connectFD就把前面的覆盖了
4 connfdp = Malloc(sizeof(int));
```

```
1 /* thread routine */
2 void *thread(void *vargp)
3 {
4
      int connfd = *((int *)vargp);
      // detach 自己执行完自己退出,不需要mainThread
5
      // 哪怕mainThread执行完成了,这个线程也可以继续执行!!
6
7
      Pthread_detach(pthread_self());
      // 记得释放空间
8
9
      Free(vargp);
      echo(connfd);
10
      Close(connfd);
11
12
      return NULL;
```

- 我们有 thread 概念了之后,操作系统是以线程为粒度进行调度的管理的,这样也就使得你的这个程序才能够真正的并行。每一个进程如果是一个顺序执行流,实际上是一个main线程。
- thread会被操作系统可能调度到多核心的CPU执行,所以不能对于多线程的情况做任何的假设。

3.3 基于I/O多路复用的并发编程

3.3.1 Idea

- 如果你是开饭店的,那么有很多客人,你想扩大经营怎么办?
 - **进程**: 你在旁边又开了一家店,里面桌椅板凳、都需要复制一份,开销很大
 - 线程: 在原来的饭店里面放了更多的桌子
 - **IO多路复用**: 你雇了一个非常nb的服务员。一个客人来了之后,他把他迎进来; 然后隔壁桌的客人要点菜了,你就冲过去给人家点菜; 然后第三个客人来了,他这边点菜完了,服务员就可以跑过去服务第三个人。

说实话这玩意我第一次学的时候没学懂。后面看了蒋炎岩的os的前几讲状态机的东西,稍微能够理解了一些:

- 每个客人就是一个状态机;它要点菜、埋单,就要各种状态转移;
- 我们还是只有一个服务员,服务员做的事情就是通过 select 检测每个人的状态,一旦说某个人 准备好转移了,服务员就冲过去帮你做状态的转移。
- 所以,整个的逻辑就是"事件驱动"的(event-driven)

ChatGPT

IO多路复用和多线程都是用于处理并发IO操作的技术,但它们有一些关键的区别:

1. 并发模型:

- IO多路复用: 使用单个线程来监听多个IO事件, 一旦有IO事件就绪, 就会通知线程进行处理。 因此, IO多路复用是一种单线程并发模型。
- 多线程:使用多个线程来处理并发的IO操作,每个线程负责处理一个IO事件。因此,多线程是 一种多线程并发模型。

2. 资源消耗:

- IO多路复用:由于使用单个线程来处理多个IO事件,因此线程的创建和销毁开销较小,相比于 多线程模型,资源消耗更低。
- **多线程**:每个线程都需要占用一定的内存资源,并且线程的创建和销毁开销较大,尤其是在大规模并发的情况下,资源消耗相对较高。

3. 编程模型:

- IO多路复用:通常需要使用特定的API或库函数来实现,例如在Linux下可以使用select、poll、epoll等,或者在高级语言中使用相关的库函数来实现。
- 多线程:通常使用线程库或语言提供的多线程机制来创建和管理线程,如Java的Thread类、 C++的std::thread等。

4. 话用场景:

- IO多路复用: 适用于IO密集型的场景,即大部分时间都是在等待IO操作完成,如网络服务器等
- **多线程**: 适用于CPU密集型的场景,即大部分时间都是在执行计算密集型的任务,如图像处理、数据计算等。

总的来说,IO多路复用适用于IO密集型的场景,可以降低系统的资源消耗;而多线程适用于CPU密集型的场景,可以充分利用多核CPU的性能优势。在实际应用中,可以根据具体的场景和需求选择合适的并发处理技术。

() C C C

3.3.2 → Show Me the F**king Code

#include <sys/select.h>

Return nonzero count of ready descriptors, -1 on error

· select()

- Sleeps until one or more file descriptors in the set readset are ready for reading
- Returns the number of ready descriptors and sets each bit of readset to indicate the ready status of its corresponding descriptor

readset

- bit vector (max FD_SETSIZE bits) that indicates membership in a descriptor set
- if bit k is 1, then descriptor k is a member of the descriptor set

maxfd

- Cardinality of the readset
- tests descriptors 0, 1, 2, ..., maxfd-1 for set membership

```
/* clear all bits in fdset. */
void FD_ZERO(fd_set *fdset);
/* clear bit fd in fdset */
void FD_CLR(int fd, fd_set *fdset);
/* turn on bit fd in fdset */
void FD_SET(int fd, fd_set *fdset);
/* Is bit fd in fdset on? */
int FD_ISSET(int fd, *fdset);
```

You

io多路复用中的readset是什么

0

ChatGPT

在IO多路复用中,`readset`通常是一个用于表示可读文件描述符集合的数据结构。它是一种用于向操作系统指示应该监听哪些文件描述符的机制。当文件描述符中有数据可读时,操作系统会通知程序,从而使程序可以执行相应的读取操作。

在使用`select`、`poll`或`epoll`等IO多路复用的机制时,通常会创建一个`readset`,用于存储需要监听的文件描述符。程序将需要监听的文件描述符添加到`readset`中,然后将`readset`传递给IO多路复用的相关函数,如`select()`、`poll()`或`epoll_wait()`。这样,当其中任何一个文件描述符上有数据可读时,操作系统会通知程序,程序就可以进行相应的读取操作。

总的来说,`readset`是用于表示可读文件描述符集合的数据结构,用于在IO多路复用中指示应该监听哪些文件描述符。

The best way to understand select is to study a concrete example. Figure 12.6 shows how we might use select to implement an iterative echo server that also accepts user commands on the standard input. We begin by using the open_listenfd function from Figure 11.19 to open a listening descriptor (line 16), and then using FD_ZERO to create an empty read set (line 18):

	listenfd		stdin	
	3	2	1	0
$read_set(\emptyset)$:	0	0	0	0

Next, in lines 19 and 20, we define the read set to consist of descriptor 0 (standard input) and descriptor 3 (the listening descriptor), respectively:

	listenfd		stdin	
	3	2	1	0
read_set ({0,3}):	1	0	0	1

At this point, we begin the typical server loop. But instead of waiting for a connection request by calling the accept function, we call the select function, which blocks until either the listening descriptor or standard input is ready for reading (line 24). For example, here is the value of ready_set that select would return if the user hit the enter key, thus causing the standard input descriptor to

become ready for reading:

	listenfd	stdin		
	3	2	1	0
ready_set ({0}):	0	0	0	1

Once select returns, we use the FD_ISSET macro to determine which descriptors are ready for reading. If standard input is ready (line 25), we call the command function, which reads, parses, and responds to the command before returning to the main routine. If the listening descriptor is ready (line 27), we call accept to get a connected descriptor and then call the echo function from Figure 11.22, which echoes each line from the client until the client closes its end of the connection.

While this program is a good example of using select, it still leaves something to be desired. The problem is that once it connects to a client, it continues echoing input lines until the client closes its end of the connection. Thus, if you type a command to standard input, you will not get a response until the server is finished with the client. A better approach would be to multiplex at a finer granularity, echoing (at most) one text line each time through the server loop.

code/conc/select.c

```
#include "csapp.h"
    void echo(int connfd);
    void command(void);
    int main(int argc, char **argv)
        int listenfd, connfd;
        socklen_t clientlen;
9
        struct sockaddr_storage clientaddr;
10
        fd_set read_set, ready_set;
11
12
         if (argc != 2) {
             fprintf(stderr, "usage: %s <port>\n", argv[0]);
13
14
15
        listenfd = Open_listenfd(argv[1]);
16
17
         FD_ZERO(&read_set);
                                          /* Clear read set */
18
         FD_SET(STDIN_FILENO, &read_set); /* Add stdin to read set */
19
20
         FD_SET(listenfd, &read_set); /* Add listenfd to read set */
21
         while (1) {
             ready_set = read_set;
             Select(listenfd+1, &ready_set, NULL, NULL, NULL);
             if (FD_ISSET(STDIN_FILENO, &ready_set))
                 command(); /* Read command line from stdin */
             if (FD_ISSET(listenfd, &ready_set)) {
28
                 clientlen = sizeof(struct sockaddr_storage);
29
                 connfd = Accept(listenfd, (SA *)&clientaddr, &clientlen);
                 echo(connfd); /* Echo client input until EOF */
30
31
                 Close(connfd);
            }
32
         }
33
    }
34
35
36
    void command(void) {
37
        char buf[MAXLINE];
38
        if (!Fgets(buf, MAXLINE, stdin))
39
            exit(0); /* EOF */
40
        printf("%s", buf); /* Process the input command */
    }
41

    code/conc/select.c
```

4. Synchronization 同步

4.1 并发bug杀人事件

共享变量:

取决于有没有多个线程都访问,无论是全局变量、Local变量、static变量,只要被多个线程访问 (比如通过指针访问)就是共享变量

```
1 #include "csapp.h"
2 #define NITERS 100000000
3 void *count(void *arg){
4   int i;
5   for (i=0; i<NITERS; i++)</pre>
```

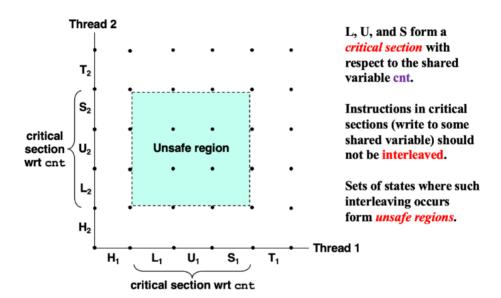
```
6 cnt++;
7
         return NULL;
8 }
9
10 /* shared variable */
11 unsigned int cnt = 0;
12
13
14 int main()
15 {
      pthread_t tid1, tid2;
16
17
      Pthread_create(&tid1, NULL, count, NULL);
18
19
      Pthread_create(&tid2, NULL, count, NULL);
     Pthread_join(tid1, NULL);
20
      Pthread_join(tid2, NULL);
21
      17
22
      if (cnt != (unsigned)NITERS*2)
23
24
       printf("B00M! cnt=%d\n", cnt);
       else
25
26
       printf("OK cnt=%d\n", cnt);
       exit(0);
27
28 }
```

- 这个例子是开了两个线程,每个线程执行一个for循环,把一个全局变量cnt++
- 最终的结果不是200000000,因为哪怕最简单的cnt++在汇编里面也是多个指令

```
1 movq cnt(%rip),%rdx # Load
2 addq %rdx # Update
3 movq %rdx,cnt(%rip) # Store
```

Asm code for thread i

```
movq (%rdi), %rcx #i:-4(%ebp)
                          testq %rcx, %rcx
       Head (H<sub>i</sub>)
                          jle .L2
                          movl $0, %eax
                   .L3:
  Load cnt (Li)
                          movq cnt(%rip),%rdx # Load
Update cnt (Ui)
                                                # Update
                          addq %rdx
 Store cnt (S<sub>i</sub>)
                          movq %rdx,cnt(%rip) # Store
                          addg $1,%rax
      Tail (T_i)
                          cmpq %rcx, %rax
```



4.2 信号量

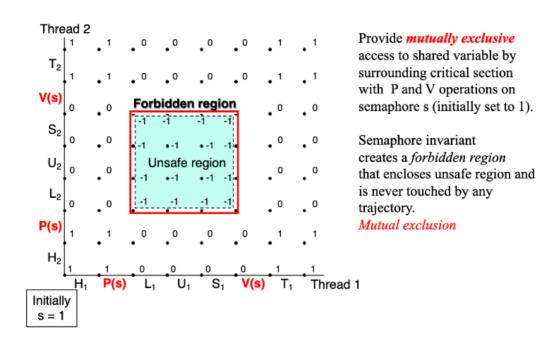
- 所以我们希望,不要让两个人同时修改某个全局变量。我们可以用信号量来实现。
 - P(s):

```
1 while (s == 0)
2     wait();
3 s--;
```

• V(s):

```
1 s++;
```

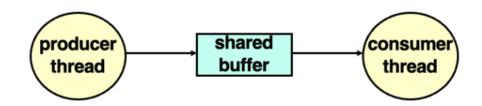
• s 就是信号量的大小,如果我们保证只能有一个线程访问,设置s值为1。一旦一个现场执行了P函数,后面的其他线程想要拿到信号量,就不可能!必须等待。只有当那个线程释放了锁,也就是说执行了V函数,其他的线程等待才会结束。



- 信号量有下面几种
 - counting semaphores: 比如系统有10个资源,有100个线程并发执行,每个线程只能拿一个资源,我们就可以使用counting semaphores,把刚刚说的s设置为10,当s被减小到0的时候,其他的线程就会等待;
 - binary semaphores: 就是类比上面的例子, s=1, 只能有一个线程访问。
- 经典案例:生产者消费者问题、读者写者问题。

4.3 生产者消费者问题

 问题概述:生产者消费者问题就是生产者往一个buffer生产东西,消费者从里面读取东西。Buffer 里面大小是有限的。



- 假设Buffer里面可以放很多东西,producer往里面放东西,每个东西是一个slot单位。Producer只有当Buffer有空位的,才能往里面放东西,他的操作就是把 item 往里面放到这个 buffer 的位置里面,然后他需要去通知consumer。(并不一定要直接通知,可能是通过信号量的值改变,然后Consumer自己就停止等待了)
- 速度的协调: 东西没有生产出来,消费者就不能拿到。
- 读写的协调:写的时候你可能写了一半,写的不完整,那可能被读到就会有问题。

4.4 读写者问题

TODO 看书吧

5. Take away messages

Processes

- Hard to share resources: Easy to avoid unintended sharing
- High overhead in adding/removing clients

Threads

- Easy to share resources: Perhaps too easy
- Medium overhead
- Not much control over scheduling policies
- Difficult to debug: event orderings not repeatable

I/O Multiplexing

- Tedious and low level
- Total control over scheduling
- Very low overhead
- Cannot create as fine grained a level of concurrency
- Does not make use of multi-core