

Stwierdzenie 1. X_k jest \mathcal{F}_k -adaptowany, τ moment zatrzymania, wtedy X_τ jest \mathcal{F}_τ -mierzalne na $\{\tau < \infty\}$.

Twierdzenie 2 (Doob optional sampling). $(X_n, \mathcal{F}_n)_{n \geq 0}$ (nad, pod)martynał, $\tau_1 \leq \tau_2 \leq N < \infty$ dwa momenty zatrzymania. Wtedy $(X_{\tau_i}, \mathcal{F}_{\tau_i})$ jest (nad, pod)martynałem, tzn. $\mathbb{E}(X_{\tau_2} | \mathcal{F}_{\tau_1})(\leq, \geq) = X_{\tau_1}$ p.n.

W szczególności $\mathbb{E}X_{\tau_2}(\leq, \geq) = \mathbb{E}X_{\tau_1}$.

Uwaga 3. Założenie $\tau_2 \leq N < \infty$ jest kluczowe!

Twierdzenie 4 (tożsamość Walda). X_1, X_2, \dots iid, $\mathbb{E}|X_1| < \infty$, $S_0 = 0$, $S_n = X_1 + \dots + X_n$, $\mathcal{F}_0 = \{\emptyset, \Omega\}$, $\mathcal{F}_n = \sigma(X_1, \dots, X_n)$, τ moment zatrzymania względem \mathcal{F}_n taki, że $\mathbb{E}\tau < \infty$.

Wtedy $\mathbb{E}S_\tau = \mathbb{E}\tau \mathbb{E}X_1$.

Fakt 5. S_n jak wyżej, $a \in \mathbb{Z}$, $\tau_a = \inf\{n : S_n = a\}$. Wówczas $\tau_a < \infty$ p.n., czyli symetryczne błądzenie losowe na \mathbb{Z} z prawdopodobieństwem 1 odwiedza każdy punkt \mathbb{Z} .

Twierdzenie 6 (o zbieżności p.n. dla martynałów). $(X_n, \mathcal{F}_n)_{n \geq 0}$ nadmartynał taki, że $\sup_n \mathbb{E}X_n^- < \infty$. Wówczas $X = \lim_{n \rightarrow \infty} X_n$ istnieje p.n. oraz $\mathbb{E}|X| < \infty$.

Poniższe służą dowodowi twierdzenia.

Fakt 7. (x_n) ciąg, wtedy $\lim x_n$ istnieje w szerszym sensie (tzn. być może jest nieskończona) wtw, gdy $\forall_{a < b, a, b \in \mathbb{Q}} U_a^b((x_n)) < \infty$, gdzie U_a^b to liczba przejść w górę przez przedział $[a, b]$ dla ciągu (x_n) .

Lemat 8. $(X_n)_{n=0}^m$ nadmartynał, $U_a^b(m)$ liczba przejść przez $[a, b]$ dla (X_n) do chwili m . Wtedy $\mathbb{E}U_a^b(m) \leq \frac{1}{b-a} \mathbb{E}(X_m - a)^- \leq \frac{1}{b-a} (\mathbb{E}X_m^- + a^+)$

Fakt 9. Dla nadmartynału $(X_n)_{n \geq 0}$ NWSR:

- $\sup_n \mathbb{E}|X_n| < \infty$,
- $\sup_n \mathbb{E}X_n^- < \infty$,
- $\lim_n \mathbb{E}X_n^- < \infty$.