## Numerikus módszerek 1.

## 2. ZÁRTHELYI

2020. május 15.

Programtervező informatikus Bsc szak

Gyak.vez. neve \_\_\_\_\_\_ Név \_\_\_\_\_

Gyak. ideje \_\_\_\_\_\_ Neptun kód \_\_\_\_\_

Pontszám \_\_\_\_\_

1. (4 pont) Igazolja, hogy  $\mathbf{D}$  diagonális mátrix és a  $\|.\|_p$  vektornormából indukált mátrixnorma esetén  $\|\mathbf{D}\|_p = \max_{i=1}^n |d_{ii}|.$ 

**2.** (14 pont) Számítsa ki az  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$  mátrix kondíciószámát az 1-es, 2-es és Frobenius mátrixnormában!

3. (10 pont) A  $\begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$   $\cdot \mathbf{x} = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$  lineáris egyenletrendszerre írja fel a Jacobi-iterációt!

- a) Bizonyítsa a konvergenciát!
- b) Írja fel a hibabecslését!

c) Hány lépést kell tennünk a  $10^{-3}$  pontosság eléréséhez, ha  $\mathbf{x}^{(0)} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ ?

4. (8 pont) A  $\begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \cdot \mathbf{x} = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$  lineáris egyenletrendszerre írja fel a Gauss–Seidel-iterációt!

- a) Bizonyítsa a konvergenciát!
- **b)** Számítsa ki  $\mathbf{x}^{(1)}$  -et a koordinátás alakjában, ha  $\mathbf{x}^{(0)} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ !

c) Hasonlítsa össze a Jacobi és a Gauss-Seidel iteráció a gyorsaságát tetszőleges kezdővektor esetén!

5. (6 pont) A  $\begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \cdot \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$  lineáris egyenletrendszerre írjuk fel a Richardson-iterációt!

- a) Pontosan mely p paraméter értékekre konvergens?
- b) Mi az optimális paraméter és mennyi ekkor a kontrakciós együttható?
- c) Írja fel tetszőleges kezdővektor esetén a hibabecslést!

**6.** (8 pont) Mi lesz a  $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 4 & 1 \\ 4 & 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$  mátrix  $J = \{(1,4), (2,1), (4,3)\}$  pozícióhalmazra

illeszkedő részleges LU-felbontása? Határozza meg az L, U és Q mátrixokat!