

Számításelmélet

5. előadás

előadó: Kolonits Gábor
kolomax@inf.elte.hu

Algoritmikus problémák

Egy $\mathcal{P} : \mathcal{I} \rightarrow \mathcal{O}$ (\mathcal{I} a bemenetek, \mathcal{O} a kimenetek lehetséges halmaza) probléma esetén algoritmikus eljárásról vagy **algoritmikus megoldásról** akkor beszélhetünk ha sikerül találni egy olyan közös véges utasítássorozatot, amely \mathcal{P} minden $I \in \mathcal{I}$ bemenetére kiszámítja a $\mathcal{P}(I) \in \mathcal{O}$ kiementet.

Algoritmikus problémák

Egy $\mathcal{P} : \mathcal{I} \rightarrow \mathcal{O}$ (\mathcal{I} a bemenetek, \mathcal{O} a kimenetek lehetséges halmaza) probléma esetén algoritmikus eljárásról vagy **algoritmikus megoldásról** akkor beszélhetünk ha sikerül találni egy olyan közös véges utasítássorozatot, amely \mathcal{P} minden $I \in \mathcal{I}$ bemenetére kiszámítja a $\mathcal{P}(I) \in \mathcal{O}$ kiementet.

Ha $\mathcal{O} = \{„igen”, „nem”\}$, akkor **eldöntési problémáról**, egyébként **számítási problémáról** beszélünk.

Algoritmikus problémák

Egy $\mathcal{P} : \mathcal{I} \rightarrow \mathcal{O}$ (\mathcal{I} a bemenetek, \mathcal{O} a kimenetek lehetséges halmaza) probléma esetén algoritmikus eljárásról vagy **algoritmikus megoldásról** akkor beszélhetünk ha sikerül találni egy olyan közös véges utasítássorozatot, amely \mathcal{P} minden $I \in \mathcal{I}$ bemenetére kiszámítja a $\mathcal{P}(I) \in \mathcal{O}$ kiementet.

Ha $\mathcal{O} = \{„igen”, „nem”\}$, akkor **eldöntési problémáról**, egyébként **számítási problémáról** beszélünk.

Példák:

- ▶ $\mathcal{I} = \mathbb{N} \times \mathbb{N}$, $\mathcal{O} = \mathbb{N}$. \mathcal{P} az összeadás. Algoritmikus megoldás: az általános suliban tanult összeadó algoritmus.

Algoritmikus problémák

Egy $\mathcal{P} : \mathcal{I} \rightarrow \mathcal{O}$ (\mathcal{I} a bemenetek, \mathcal{O} a kimenetek lehetséges halmaza) probléma esetén algoritmikus eljárásról vagy **algoritmikus megoldásról** akkor beszélhetünk ha sikerül találni egy olyan közös véges utasítássorozatot, amely \mathcal{P} minden $I \in \mathcal{I}$ bemenetére kiszámítja a $\mathcal{P}(I) \in \mathcal{O}$ kiementet.

Ha $\mathcal{O} = \{„igen”, „nem”\}$, akkor **eldöntési problémáról**, egyébként **számítási problémáról** beszélünk.

Példák:

- ▶ $\mathcal{I} = \mathbb{N} \times \mathbb{N}$, $\mathcal{O} = \mathbb{N}$. \mathcal{P} az összeadás. Algoritmikus megoldás: az általános suliban tanult összeadó algoritmus.
- ▶ $\mathcal{I} = \{G \mid G \text{ környezetfüggetlen grammatika}\} \times T^*$,
 $\mathcal{O} = \{„igen”, „nem”\}$, ahol T egy ábécé. \mathcal{P} a szóprobléma.
Algoritmikus megoldás: CYK algoritmus

Algoritmikus problémák

Egy $\mathcal{P} : \mathcal{I} \rightarrow \mathcal{O}$ (\mathcal{I} a bemenetek, \mathcal{O} a kimenetek lehetséges halmaza) probléma esetén algoritmikus eljárásról vagy **algoritmikus megoldásról** akkor beszélhetünk ha sikerül találni egy olyan közös véges utasítássorozatot, amely \mathcal{P} minden $I \in \mathcal{I}$ bemenetére kiszámítja a $\mathcal{P}(I) \in \mathcal{O}$ kiementet.

Ha $\mathcal{O} = \{„igen”, „nem”\}$, akkor **eldöntési problémáról**, egyébként **számítási problémáról** beszélünk.

Példák:

- ▶ $\mathcal{I} = \mathbb{N} \times \mathbb{N}$, $\mathcal{O} = \mathbb{N}$. \mathcal{P} az összeadás. Algoritmikus megoldás: az általános suliban tanult összeadó algoritmus.
- ▶ $\mathcal{I} = \{G \mid G \text{ környezetfüggetlen grammatika}\} \times T^*$, $\mathcal{O} = \{„igen”, „nem”\}$, ahol T egy ábécé. \mathcal{P} a szóprobléma. Algoritmikus megoldás: CYK algoritmus
- ▶ $\mathcal{I} = \{\text{elsőrendű formulák}\}$, $\mathcal{O} = \{„igen”, „nem”\}$, $\mathcal{P}(\varphi) = „igen”$ pontosan akkor, ha $\models \varphi$. Nem ismeretes algoritmikus megoldás.

Algoritmikus eldöntési problémák

Adott egy \mathcal{P} algoritmikus eldöntési probléma. A kérdés azon bemeneteit, amelyekre „igen” a válasz „igen”-példányoknak nevezzük. (A „nem”-példányok fogalmát hasonlóan definiáljuk.)

Algoritmikus eldöntési problémák

Adott egy \mathcal{P} algoritmikus eldöntési probléma. A kérdés azon bemeneteit, amelyekre „igen” a válasz „igen”-példányoknak nevezzük. (A „nem”-példányok fogalmát hasonlóan definiáljuk.)

Az „igen” példányok \mathcal{I} egy részhalmazát alkotják és egy alkalmas ábécé felett kódolva tekinthetünk rájuk egy $L(\mathcal{P}) = \{I \in \mathcal{I} \mid \mathcal{P}(I) = \text{„igen”}\}$ formális nyelvként.

Algoritmikus eldöntési problémák

Adott egy \mathcal{P} algoritmikus eldöntési probléma. A kérdés azon bemeneteit, amelyekre „igen” a válasz „igen”-példányoknak nevezzük. (A „nem”-példányok fogalmát hasonlóan definiáljuk.)

Az „igen” példányok \mathcal{I} egy részhalmazát alkotják és egy alkalmas ábécé felett kódolva tekinthetünk rájuk egy $L(\mathcal{P}) = \{I \in \mathcal{I} \mid \mathcal{P}(I) = \text{„igen”}\}$ formális nyelvként.

Amennyiben bizonyos „nem”-példányokra nem terminál az algoritmus **parciális algoritmusról** (megoldásról) beszélünk.

Eldöntési problémák és matematikai gépek

Az eddig tanult matematikai gépek (véges automata, veremautomata) nyelvfelismerő eszközök, azaz pontosan a felismert nyelv szavaira adnak „igen” választ.

Eldöntési problémák és matematikai gépek

Az eddig tanult matematikai gépek (véges automata, veremautomata) nyelvfelismerő eszközök, azaz pontosan a felismert nyelv szavaira adnak „igen” választ.

Mivel ezekre a gépekre úgy is gondolhatunk, hogy adott bemenetre utasítások egy véges sorozatát hajtják végre, valójában ezek a gépek az algoritmus fogalmának különböző mértékben korlátozott modelljeinek tekinthetők.

Eldöntési problémák és matematikai gépek

Az eddig tanult matematikai gépek (véges automata, veremautomata) nyelvfelismerő eszközök, azaz pontosan a felismert nyelv szavaira adnak „igen” választ.

Mivel ezekre a gépekre úgy is gondolhatunk, hogy adott bemenetre utasítások egy véges sorozatát hajtják végre, valójában ezek a gépek az algoritmus fogalmának különböző mértékben korlátozott modelljeinek tekinthetők.

Amennyiben tehát ha egy mindig termináló matematikai géppel fel tudjuk ismerni $L(\mathcal{P})$ -t, akkor a \mathcal{P} problémát algoritmikusan megoldottnak tekinthetjük.

Eldöntési problémák és matematikai gépek

A veremautomata a véges automata általánosítása, így az algoritmusok egy bővebb körét lehet verematomatával modellezni.

Eldöntési problémák és matematikai gépek

A veremautomata a véges automata általánosítása, így az algoritmusok egy bővebb körét lehet verematomatával modellezni.

Elég általános modell-e a veremautomata egy tetszőleges algoritmus modellezésére?

Eldöntési problémák és matematikai gépek

A veremautomata a véges automata általánosítása, így az algoritmusok egy bővebb körét lehet verematomatával modellezni.

Elég általános modell-e a veremautomata egy tetszőleges algoritmus modellezésére?

Nem, a veremautomaták a környezetfüggetlen (\mathcal{L}_2 -beli) nyelveket ismerik fel. Ugyanakkor $\mathcal{L}_0 (\supset \mathcal{L}_2)$ elemei algoritmikusan előállíthatók (például egy 0-típusú grammatika által).

Eldöntési problémák és matematikai gépek

A veremautomata a véges automata általánosítása, így az algoritmusok egy bővebb körét lehet verematomatával modellezni.

Elég általános modell-e a veremautomata egy tetszőleges algoritmus modellezésére?

Nem, a veremautomaták a környezetfüggetlen (\mathcal{L}_2 -beli) nyelveket ismerik fel. Ugyanakkor $\mathcal{L}_0(\supset \mathcal{L}_2)$ elemei algoritmikusan előállíthatók (például egy 0-típusú grammatika által).

Van-e tehát olyan nagyobb számítási erővel bíró matematikai gép (általánosabban nyelvleíró eszköz, számítási modell), amely éppen az algoritmus fogalmának felel meg?

Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bízató kísérlet is született:

Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bízató kísérlet is született:

- ▶ Kurt Gödel: rekurzív függvények

Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bízató kísérlet is született:

- ▶ Kurt Gödel: rekurzív függvények
- ▶ Alonso Church: λ -kalkulus

Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bíztható kísérlet is született:

- ▶ Kurt Gödel: rekurzív függvények
- ▶ Alonso Church: λ -kalkulus
- ▶ Alan Turing: Turing gép

Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bízató kísérlet is született:

- ▶ Kurt Gödel: rekurzív függvények
- ▶ Alonso Church: λ -kalkulus
- ▶ Alan Turing: Turing gép

Melyik az „igazi”, melyiket válasszuk?

Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bízató kísérlet is született:

- ▶ Kurt Gödel: rekurzív függvények
- ▶ Alonso Church: λ -kalkulus
- ▶ Alan Turing: Turing gép

Melyik az „igazi”, melyiket válasszuk?

Az 1930-as évek második felétől sorra születtek olyan tételek, melyek ezen modellek megegyező számítási erejét mondták ki.

Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bízató kísérlet is született:

- ▶ Kurt Gödel: rekurzív függvények
- ▶ Alonso Church: λ -kalkulus
- ▶ Alan Turing: Turing gép

Melyik az „igazi”, melyiket válasszuk?

Az 1930-as évek második felétől sorra születtek olyan tételek, melyek ezen modellek megegyező számítási erejét mondták ki. A későbbiek során számos további számítási modellről sikerült bebizonyítani, hogy számítási erejük a Turing gépekkel ekvivalens. Például:

Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bízató kísérlet is született:

- ▶ Kurt Gödel: rekurzív függvények
- ▶ Alonso Church: λ -kalkulus
- ▶ Alan Turing: Turing gép

Melyik az „igazi”, melyiket válasszuk?

Az 1930-as évek második felétől sorra születtek olyan tételek, melyek ezen modellek megegyező számítási erejét mondták ki. A későbbiek során számos további számítási modellről sikerült bebizonyítani, hogy számítási erejük a Turing gépekkel ekvivalens. Például:

- ▶ 0. típusú grammatika

Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bízató kísérlet is született:

- ▶ Kurt Gödel: rekurzív függvények
- ▶ Alonso Church: λ -kalkulus
- ▶ Alan Turing: Turing gép

Melyik az „igazi”, melyiket válasszuk?

Az 1930-as évek második felétől sorra születtek olyan tételek, melyek ezen modellek megegyező számítási erejét mondták ki. A későbbiek során számos további számítási modellről sikerült bebizonyítani, hogy számítási erejük a Turing gépekkel ekvivalens. Például:

- ▶ 0. típusú grammatika
- ▶ veremautomata 2 vagy több veremmel

Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bízató kísérlet is született:

- ▶ Kurt Gödel: rekurzív függvények
- ▶ Alonso Church: λ -kalkulus
- ▶ Alan Turing: Turing gép

Melyik az „igazi”, melyiket válasszuk?

Az 1930-as évek második felétől sorra születtek olyan tételek, melyek ezen modellek megegyező számítási erejét mondták ki. A későbbiek során számos további számítási modellről sikerült bebizonyítani, hogy számítási erejük a Turing gépekkel ekvivalens. Például:

- ▶ 0. típusú grammatika
- ▶ veremautomata 2 vagy több veremmel
- ▶ C, Java, stb.

A Church-Turing tézis

Valójában nem ismerünk olyan algoritmikus rendszert, amelyről tudnánk, hogy erősebb a Turing gépnél, és a legtöbb algoritmikus rendszerre bizonyított, hogy gyengébb, vagy ekvivalens.

A Church-Turing tézis

Valójában nem ismerünk olyan algoritmikus rendszert, amelyről tudnánk, hogy erősebb a Turing gépnél, és a legtöbb algoritmikus rendszerre bizonyított, hogy gyengébb, vagy ekvivalens.

Már a 30-as években megfogalmazásra került a következő:

A Church-Turing tézis

Valójában nem ismerünk olyan algoritmikus rendszert, amelyről tudnánk, hogy erősebb a Turing gépnél, és a legtöbb algoritmikus rendszerre bizonyított, hogy gyengébb, vagy ekvivalens.

Már a 30-as években megfogalmazásra került a következő:

Church-Turing tézis

Minden formalizálható probléma, ami megoldható algoritmussal, az megoldható Turing géppel is.

A Church-Turing tézis

Valójában nem ismerünk olyan algoritmikus rendszert, amelyről tudnánk, hogy erősebb a Turing gépnél, és a legtöbb algoritmikus rendszerre bizonyított, hogy gyengébb, vagy ekvivalens.

Már a 30-as években megfogalmazásra került a következő:

Church-Turing tézis

Minden formalizálható probléma, ami megoldható algoritmussal, az megoldható Turing géppel is.

(illetve bármilyen, a Turing géppel azonos számítási teljesítményű absztrakt modellel)

A Church-Turing tézis

Valójában nem ismerünk olyan algoritmikus rendszert, amelyről tudnánk, hogy erősebb a Turing gépnél, és a legtöbb algoritmikus rendszerre bizonyított, hogy gyengébb, vagy ekvivalens.

Már a 30-as években megfogalmazásra került a következő:

Church-Turing tézis

Minden formalizálható probléma, ami megoldható algoritmussal, az megoldható Turing géppel is.

(illetve bármilyen, a Turing géppel azonos számítási teljesítményű absztrakt modellel)

NEM TÉTEL!!!

A Church-Turing tézis

Valójában nem ismerünk olyan algoritmikus rendszert, amelyről tudnánk, hogy erősebb a Turing gépnél, és a legtöbb algoritmikus rendszerre bizonyított, hogy gyengébb, vagy ekvivalens.

Már a 30-as években megfogalmazásra került a következő:

Church-Turing tézis

Minden formalizálható probléma, ami megoldható algoritmussal, az megoldható Turing géppel is.

(illetve bármilyen, a Turing géppel azonos számítási teljesítményű absztrakt modellel)

NEM TÉTEL!!!

A Church-Turing tézis nem bizonyítható, hiszen nem egy formális matematikai állítás, az algoritmus intuitív fogalmát használja.

A Church-Turing tézis

Valójában nem ismerünk olyan algoritmikus rendszert, amelyről tudnánk, hogy erősebb a Turing gépnél, és a legtöbb algoritmikus rendszerre bizonyított, hogy gyengébb, vagy ekvivalens.

Már a 30-as években megfogalmazásra került a következő:

Church-Turing tézis

Minden formalizálható probléma, ami megoldható algoritmussal, az megoldható Turing géppel is.

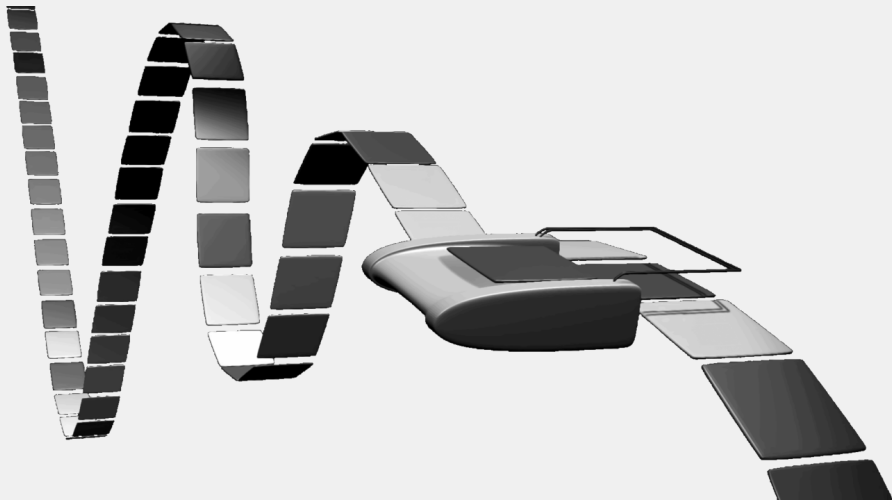
(illetve bármilyen, a Turing géppel azonos számítási teljesítményű absztrakt modellel)

NEM TÉTEL!!!

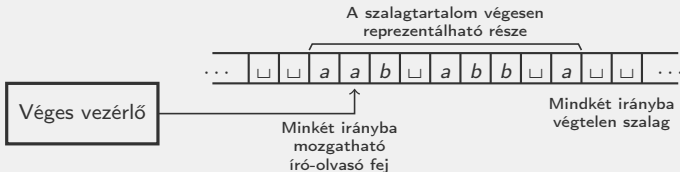
A Church-Turing tézis nem bizonyítható, hiszen nem egy formális matematikai állítás, az algoritmus intuitív fogalmát használja.

Ha elfogadjuk a tézis igazságát, a Turing gép (illetve bármely a Turing gépekkel ekvivalens modell) informálisan tekinthető az algoritmus matematikai modelljének.

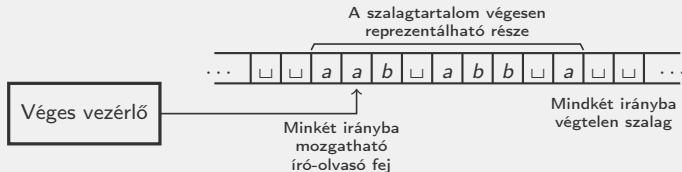
Turing gépek



Turing gépek – Informális kép

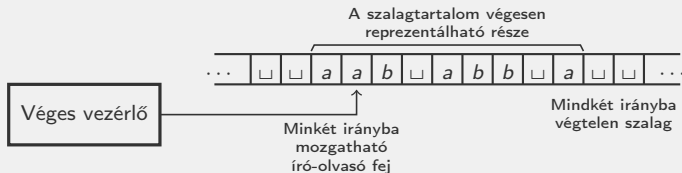


Turing gépek – Informális kép



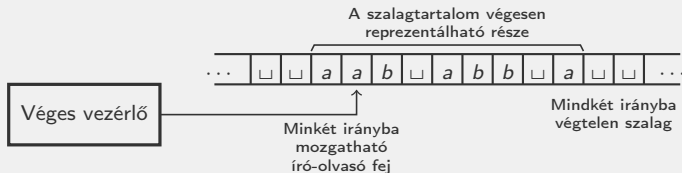
- ▶ a Turing gép (TG) az algoritmus egyik lehetséges modellje

Turing gépek – Informális kép



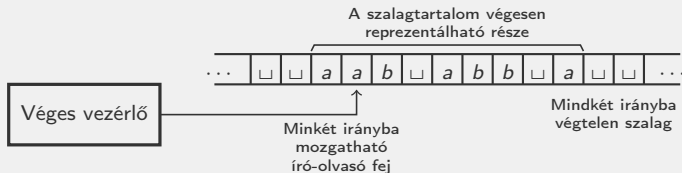
- ▶ a Turing gép (TG) az algoritmus egyik lehetséges modellje
- ▶ a TG egyetlen programot hajt végre (de bármely inputra!!!), azaz tekinthető egy célszámítógépnek.

Turing gépek – Informális kép



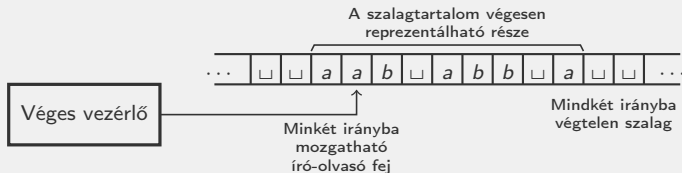
- ▶ a Turing gép (TG) az algoritmus egyik lehetséges modellje
- ▶ a TG egyetlen programot hajt végre (de bármely inputra!!!), azaz tekinthető egy célszámítógépnek.
- ▶ informálisan a gép részei a vezérlőegység (véges sok állapottal), egy mindkét irányba végtelen szalag, és egy mindkét irányba lépni képes író-olvasó fej

Turing gépek – Informális kép



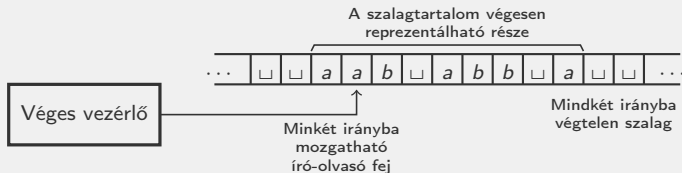
- ▶ a Turing gép (TG) az algoritmus egyik lehetséges modellje
- ▶ a TG egyetlen programot hajt végre (de bármely inputra!!!), azaz tekinthető egy célszámítógépnek.
- ▶ informálisan a gép részei a vezérlőegység (véges sok állapottal), egy mindkét irányba végtelen szalag, és egy mindkét irányba lépni képes író-olvasó fej
- ▶ kezdetben egy input szó van a szalagon (ε esetén üres), a fej ennek első betűjéről indul, majd a szabályai szerint működik.

Turing gépek – Informális kép



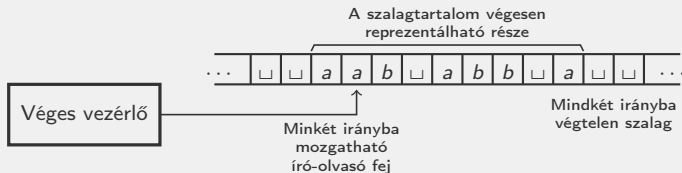
- ▶ a Turing gép (TG) az algoritmus egyik lehetséges modellje
- ▶ a TG egyetlen programot hajt végre (de bármely inputra!!!), azaz tekinthető egy célszámítógépnek.
- ▶ informálisan a gép részei a vezérlőegység (véges sok állapottal), egy mindkét irányba végtelen szalag, és egy mindkét irányba lépni képes író-olvasó fej
- ▶ kezdetben egy input szó van a szalagon (ε esetén üres), a fej ennek első betűjéről indul, majd a szabályai szerint működik.

Turing gépek – Informális kép



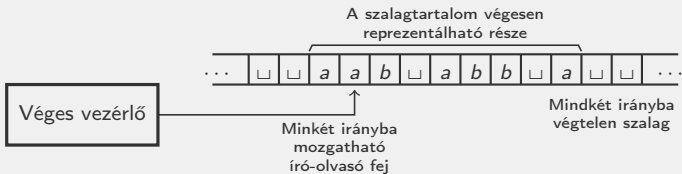
- ▶ a Turing gép (TG) az algoritmus egyik lehetséges modellje
- ▶ a TG egyetlen programot hajt végre (de bármely inputra!!!), azaz tekinthető egy célszámítógépnek.
- ▶ informálisan a gép részei a vezérlőegység (véges sok állapottal), egy mindkét irányba végtelen szalag, és egy mindkét irányba lépni képes író-olvasó fej
- ▶ kezdetben egy input szó van a szalagon (ε esetén üres), a fej ennek első betűjéről indul, majd a szabályai szerint működik. Ha eljut az elfogadó állapotába elfogadja, ha eljut az elutasító állapotába elutasítja az inputot.

Turing gépek – Informális kép

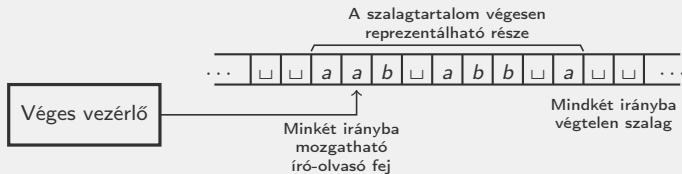


- ▶ a Turing gép (TG) az algoritmus egyik lehetséges modellje
- ▶ a TG egyetlen programot hajt végre (de bármely inputra!!!), azaz tekinthető egy célszámítógépnek.
- ▶ informálisan a gép részei a vezérlőegység (véges sok állapottal), egy mindkét irányba végtelen szalag, és egy mindkét irányba lépni képes író-olvasó fej
- ▶ kezdetben egy input szó van a szalagon (ε esetén üres), a fej ennek első betűjéről indul, majd a szabályai szerint működik. Ha eljut az elfogadó állapotába elfogadja, ha eljut az elutasító állapotába elutasítja az inputot. Van egy harmadik lehetőség is: nem jut el soha a fenti két állapotába, "végtelen ciklusba" kerül.

Turing gépek – Informális kép

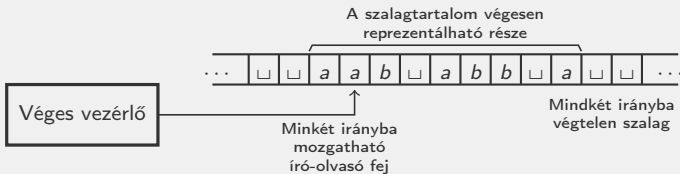


Turing gépek – Informális kép



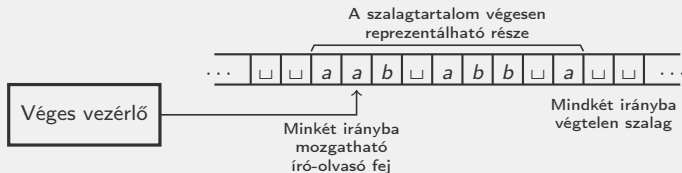
- ▶ a gép alapértelmezetten determinisztikus, minden (nem megállási) konfigurációnak van és egyértelmű a rákövetkezője.

Turing gépek – Informális kép



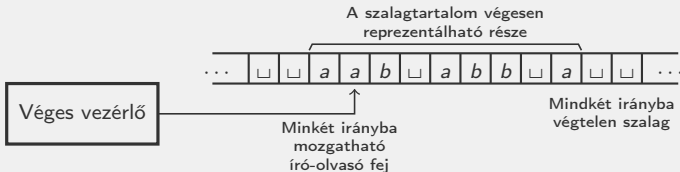
- ▶ a gép alapértelmezetten determinisztikus, minden (nem megállási) konfigurációnak van és egyértelmű a rákövetkezője.
- ▶ végtelen szalag: potenciálisan végtelen tár

Turing gépek – Informális kép



- ▶ a gép alapértelmezetten determinisztikus, minden (nem megállási) konfigurációnak van és egyértelmű a rákövetkezője.
- ▶ végtelen szalag: potenciálisan végtelen tár
- ▶ egy \mathcal{P} probléma példányait egy megfelelő ábécé felett elkódolva a probléma „igen”-példányai egy $L(\mathcal{P})$ formális nyelvet alkotnak. $L(\mathcal{P})$ (és így a probléma maga is) algoritmikusan eldönthető, ha van olyan mindig termináló Turing gép, mely pontosan $L(\mathcal{P})$ szavait fogadja el.

Turing gépek – Informális kép



- ▶ a gép alapértelmezetten determinisztikus, minden (nem megállási) konfigurációnak van és egyértelmű a rákövetkezője.
- ▶ végtelen szalag: potenciálisan végtelen tár
- ▶ egy \mathcal{P} probléma példányaikat egy megfelelő ábécé felett elkódolva a probléma „igen”-példányai egy $L(\mathcal{P})$ formális nyelvet alkotnak. $L(\mathcal{P})$ (és így a probléma maga is) algoritmikusan eldönthető, ha van olyan mindig termináló Turing gép, mely pontosan $L(\mathcal{P})$ szavait fogadja el.
- ▶ a Church-Turing tézis értelmében informálisan úgy gondolhatjuk, hogy éppen a TG-pel eldönthető problémák (nyelvek) az algoritmikusan eldönthető eldöntési problémák.

Turing gépek

Definíció

A **Turing gép** (továbbiakban sokszor röviden TG) egy $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ rendezett hetes

Turing gépek

Definíció

A **Turing gép** (továbbiakban sokszor röviden TG) egy

$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ rendezett hetes , ahol

- ▶ Q az állapotok véges, nemüres halmaza,

Turing gépek

Definíció

A **Turing gép** (továbbiakban sokszor röviden TG) egy

$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ rendezett hetes , ahol

- ▶ Q az állapotok véges, nemüres halmaza,
- ▶ $q_0, q_i, q_n \in Q$, q_0 a kezdő- q_i az elfogadó- és q_n az elutasító állapot,

Turing gépek

Definíció

A **Turing gép** (továbbiakban sokszor röviden TG) egy

$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ rendezett hetes , ahol

- ▶ Q az állapotok véges, nemüres halmaza,
- ▶ $q_0, q_i, q_n \in Q$, q_0 a kezdő- q_i az elfogadó- és q_n az elutasító állapot,
- ▶ Σ és Γ ábécék, a bemenő jelek illetve a szalagszimbólumok ábécéje úgy, hogy $\Sigma \subseteq \Gamma$ és $\sqcup \in \Gamma \setminus \Sigma$.

Turing gépek

Definíció

A **Turing gép** (továbbiakban sokszor röviden TG) egy

$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ rendezett hetes, ahol

- ▶ Q az állapotok véges, nemüres halmaza,
- ▶ $q_0, q_i, q_n \in Q$, q_0 a kezdő- q_i az elfogadó- és q_n az elutasító állapot,
- ▶ Σ és Γ ábécék, a bemenő jelek illetve a szalagszimbólumok ábécéje úgy, hogy $\Sigma \subseteq \Gamma$ és $\sqcup \in \Gamma \setminus \Sigma$.
- ▶ $\delta : (Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, S, R\}$ az átmenet függvény.

Turing gépek

Definíció

A **Turing gép** (továbbiakban sokszor röviden TG) egy

$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ rendezett hetes, ahol

- ▶ Q az állapotok véges, nemüres halmaza,
- ▶ $q_0, q_i, q_n \in Q$, q_0 a kezdő- q_i az elfogadó- és q_n az elutasító állapot,
- ▶ Σ és Γ ábécék, a bemenő jelek illetve a szalagszimbólumok ábécéje úgy, hogy $\Sigma \subseteq \Gamma$ és $\sqcup \in \Gamma \setminus \Sigma$.
- ▶ $\delta : (Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, S, R\}$ az átmenet függvény.
 δ az egész $(Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma$ -n értelmezett függvény.

Turing gépek

Definíció

A **Turing gép** (továbbiakban sokszor röviden TG) egy

$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ rendezett hetes, ahol

- ▶ Q az állapotok véges, nemüres halmaza,
- ▶ $q_0, q_i, q_n \in Q$, q_0 a kezdő- q_i az elfogadó- és q_n az elutasító állapot,
- ▶ Σ és Γ ábécék, a bemenő jelek illetve a szalagszimbólumok ábécéje úgy, hogy $\Sigma \subseteq \Gamma$ és $\sqcup \in \Gamma \setminus \Sigma$.
- ▶ $\delta : (Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, S, R\}$ az átmenet függvény.
 δ az egész $(Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma$ -n értelmezett függvény.

$\{L, S, R\}$ elemeire úgy gondolhatunk mint a TG lépéseinek irányai (balra, helyben marad, jobbra).

Turing gépek

Definíció

A **Turing gép** (továbbiakban sokszor röviden TG) egy

$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ rendezett hetes, ahol

- ▶ Q az állapotok véges, nemüres halmaza,
- ▶ $q_0, q_i, q_n \in Q$, q_0 a kezdő- q_i az elfogadó- és q_n az elutasító állapot,
- ▶ Σ és Γ ábécék, a bemenő jelek illetve a szalagszimbólumok ábécéje úgy, hogy $\Sigma \subseteq \Gamma$ és $\sqcup \in \Gamma \setminus \Sigma$.
- ▶ $\delta : (Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, S, R\}$ az átmenet függvény.
 δ az egész $(Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma$ -n értelmezett függvény.

$\{L, S, R\}$ elemeire úgy gondolhatunk mint a TG lépéseinek irányai (balra, helyben marad, jobbra). (Valójában elég lenne 2 irány: A helyben maradó lépések helyettesíthetők egy jobbra és egy balra lépéssel egy, csak erre az átmenetre használt új állapoton keresztül.)

A Turing gépek konfigurációi

A TG működtetését a gép konfigurációival írhatjuk le.

A Turing gépek konfigurációi

A TG működtetését a gép konfigurációival írhatjuk le.

Definíció

Az uqv szó az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép egy **konfigurációja** ha $q \in Q$, $u, v \in \Gamma^*$ és $v \neq \varepsilon$.

A Turing gépek konfigurációi

A TG működtetését a gép konfigurációival írhatjuk le.

Definíció

Az uqv szó az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép egy **konfigurációja** ha $q \in Q$, $u, v \in \Gamma^*$ és $v \neq \varepsilon$.

Az uqv konfiguráció egy tömör leírás a TG aktuális helyzetéről, mely a gép további működése szempontjából minden releváns információt tartalmaz:

A Turing gépek konfigurációi

A TG működtetését a gép konfigurációival írhatjuk le.

Definíció

Az uqv szó az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép egy **konfigurációja** ha $q \in Q$, $u, v \in \Gamma^*$ és $v \neq \varepsilon$.

Az uqv konfiguráció egy tömör leírás a TG aktuális helyzetéről, mely a gép további működése szempontjából minden releváns információt tartalmaz:

- ▶ a szalag tartalma uv (uv előtt és után a szalagon már csak \sqcup van),

A Turing gépek konfigurációi

A TG működtetését a gép konfigurációival írhatjuk le.

Definíció

Az uqv szó az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép egy **konfigurációja** ha $q \in Q$, $u, v \in \Gamma^*$ és $v \neq \varepsilon$.

Az uqv konfiguráció egy tömör leírás a TG aktuális helyzetéről, mely a gép további működése szempontjából minden releváns információt tartalmaz:

- ▶ a szalag tartalma uv (uv előtt és után a szalagon már csak \sqcup van),
- ▶ a gép a q állapotban van és

A Turing gépek konfigurációi

A TG működtetését a gép konfigurációival írhatjuk le.

Definíció

Az uqv szó az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép egy **konfigurációja** ha $q \in Q$, $u, v \in \Gamma^*$ és $v \neq \varepsilon$.

Az uqv konfiguráció egy tömör leírás a TG aktuális helyzetéről, mely a gép további működése szempontjából minden releváns információt tartalmaz:

- ▶ a szalag tartalma uv (uv előtt és után a szalagon már csak \sqcup van),
- ▶ a gép a q állapotban van és
- ▶ az író-olvasó fej a v szó első betűjén áll.

A Turing gépek konfigurációi

A TG működtetését a gép konfigurációival írhatjuk le.

Definíció

Az uqv szó az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép egy **konfigurációja** ha $q \in Q$, $u, v \in \Gamma^*$ és $v \neq \varepsilon$.

Az uqv konfiguráció egy tömör leírás a TG aktuális helyzetéről, mely a gép további működése szempontjából minden releváns információt tartalmaz:

- ▶ a szalag tartalma uv (uv előtt és után a szalagon már csak \sqcup van),
- ▶ a gép a q állapotban van és
- ▶ az író-olvasó fej a v szó első betűjén áll.

Két konfigurációt azonosnak tekintünk, ha csak balra/jobbra hozzáírt \sqcup -ekben térnek el egymástól. (Például $\sqcup abq_2 \sqcup$ és $abq_2 \sqcup \sqcup$.)

A Turing gépek konfigurációi

A TG működtetését a gép konfigurációival írhatjuk le.

Definíció

Az uqv szó az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép egy **konfigurációja** ha $q \in Q$, $u, v \in \Gamma^*$ és $v \neq \varepsilon$.

Az uqv konfiguráció egy tömör leírás a TG aktuális helyzetéről, mely a gép további működése szempontjából minden releváns információt tartalmaz:

- ▶ a szalag tartalma uv (uv előtt és után a szalagon már csak \sqcup van),
- ▶ a gép a q állapotban van és
- ▶ az író-olvasó fej a v szó első betűjén áll.

Két konfigurációt azonosnak tekintünk, ha csak balra/jobbra hozzáírt \sqcup -ekben térnek el egymástól. (Például $\sqcup abq_2 \sqcup$ és $abq_2 \sqcup \sqcup$.)

Amennyiben a fej egy u szó utáni első üres cellán áll a q állapotban, akkor ennek az $uq \sqcup$ konfiguráció felel meg.

A Turing gépek konfigurációi

A gép egy $u \in \Sigma^*$ -beli szóhoz tartozó **kezdőkonfigurációja** a $q_0 u \sqcup$ szó. (Vagyis $q_0 u$, ha $u \neq \varepsilon$ és $q_0 \sqcup$, ha $u = \varepsilon$).

A Turing gépek konfigurációi

A gép egy $u \in \Sigma^*$ -beli szóhoz tartozó **kezdőkonfigurációja** a $q_0 u \sqcup$ szó. (Vagyis $q_0 u$, ha $u \neq \varepsilon$ és $q_0 \sqcup$, ha $u = \varepsilon$).

Elfogadó konfigurációi azon konfigurációk, melyre $q = q_i$.

A Turing gépek konfigurációi

A gép egy $u \in \Sigma^*$ -beli szóhoz tartozó **kezdőkonfigurációja** a $q_0 u \sqcup$ szó. (Vagyis $q_0 u$, ha $u \neq \varepsilon$ és $q_0 \sqcup$, ha $u = \varepsilon$).

Elfogadó konfigurációi azon konfigurációk, melyre $q = q_i$.

Elutasító konfigurációi azon konfigurációk, melyre $q = q_n$.

A Turing gépek konfigurációi

A gép egy $u \in \Sigma^*$ -beli szóhoz tartozó **kezdőkonfigurációja** a $q_0 u \sqcup$ szó. (Vagyis $q_0 u$, ha $u \neq \varepsilon$ és $q_0 \sqcup$, ha $u = \varepsilon$).

Elfogadó konfigurációi azon konfigurációk, melyre $q = q_i$.

Elutasító konfigurációi azon konfigurációk, melyre $q = q_n$.

Az elfogadó és elutasító konfigurációkat együttesen **megállási konfigurációknak** nevezzük.

A Turing gépek konfigurációi

A gép egy $u \in \Sigma^*$ -beli szóhoz tartozó **kezdőkonfigurációja** a $q_0 u \sqcup$ szó. (Vagyis $q_0 u$, ha $u \neq \varepsilon$ és $q_0 \sqcup$, ha $u = \varepsilon$).

Elfogadó konfigurációi azon konfigurációk, melyre $q = q_i$.

Elutasító konfigurációi azon konfigurációk, melyre $q = q_n$.

Az elfogadó és elutasító konfigurációkat együttesen **megállási konfigurációknak** nevezzük.

Megjegyzés: Miért $q_0 u \sqcup$ és nem $q_0 u$ a kezdőkonfiguráció?

A Turing gépek konfigurációi

A gép egy $u \in \Sigma^*$ -beli szóhoz tartozó **kezdőkonfigurációja** a $q_0 u \sqcup$ szó. (Vagyis $q_0 u$, ha $u \neq \varepsilon$ és $q_0 \sqcup$, ha $u = \varepsilon$).

Elfogadó konfigurációi azon konfigurációk, melyre $q = q_i$.

Elutasító konfigurációi azon konfigurációk, melyre $q = q_n$.

Az elfogadó és elutasító konfigurációkat együttesen **megállási konfigurációknak** nevezzük.

Megjegyzés: Miért $q_0 u \sqcup$ és nem $q_0 u$ a kezdőkonfiguráció?

Azért, hogy ne legyen két eset. $u = \varepsilon$ esetén ugyanis $q_0 u = q_0$ nem is konfiguráció. Ha $u = \varepsilon$, akkor a fej egy tetszőleges üres celláról indulhat, azaz $q_0 \sqcup$ a kezdőkonfiguráció. Ha $u \neq \varepsilon$, akkor a $q_0 u \sqcup$ és $q_0 u$ ugyanaz a konfiguráció.

Egylépéses konfigurációátmenet

Jelölés C_M : az M TG konfigurációinak halmaza.

Egylépéses konfigurációátmenet

Jelölés C_M : az M TG konfigurációinak halmaza.

Definíció

Egy $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép $\vdash \subseteq C_M \times C_M$ **egylépéses konfigurációátmenet** relációját az alábbiak szerint definiáljuk.

Egylépéses konfigurációátmenet

Jelölés C_M : az M TG konfigurációinak halmaza.

Definíció

Egy $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép $\vdash \subseteq C_M \times C_M$ **egylépéses konfigurációátmenet** relációját az alábbiak szerint definiáljuk.

Legyen $uqav$ egy konfiguráció, ahol $a \in \Gamma$, $u, v \in \Gamma^*$.

Egylépéses konfigurációátmenet

Jelölés C_M : az M TG konfigurációinak halmaza.

Definíció

Egy $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép $\vdash \subseteq C_M \times C_M$ **egylépéses konfigurációátmenet** relációját az alábbiak szerint definiáljuk.

Legyen $uqav$ egy konfiguráció, ahol $a \in \Gamma$, $u, v \in \Gamma^*$.

- ▶ Ha $\delta(q, a) = (r, b, R)$, akkor $uqav \vdash ubrv'$, ahol $v' = v$, ha $v \neq \varepsilon$, különben $v' = \sqcup$,
- ▶ ha $\delta(q, a) = (r, b, S)$, akkor $uqav \vdash urbv$,
- ▶ ha $\delta(q, a) = (r, b, L)$, akkor $uqav \vdash u'rcbv$, ahol $c \in \Gamma$ és $u'c = u$, ha $u \neq \varepsilon$, különben $u' = u$ és $c = \sqcup$.

Egylépéses konfigurációátmenet

Jelölés C_M : az M TG konfigurációinak halmaza.

Definíció

Egy $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép $\vdash \subseteq C_M \times C_M$ **egylépéses konfigurációátmenet** relációját az alábbiak szerint definiáljuk.

Legyen $uqav$ egy konfiguráció, ahol $a \in \Gamma$, $u, v \in \Gamma^*$.

- ▶ Ha $\delta(q, a) = (r, b, R)$, akkor $uqav \vdash ubrv'$, ahol $v' = v$, ha $v \neq \varepsilon$, különben $v' = \sqcup$,
- ▶ ha $\delta(q, a) = (r, b, S)$, akkor $uqav \vdash urbv$,
- ▶ ha $\delta(q, a) = (r, b, L)$, akkor $uqav \vdash u'rcbv$, ahol $c \in \Gamma$ és $u'c = u$, ha $u \neq \varepsilon$, különben $u' = u$ és $c = \sqcup$.

Példa: Tegyük fel, hogy $\delta(q_2, a) = (q_5, b, L)$ és $\delta(q_5, c) = (q_1, \sqcup, R)$. Legyen továbbá $C_1 = bcq_2a\sqcup b$, $C_2 = bq_5cb\sqcup b$, $C_3 = b\sqcup q_1b\sqcup b$.

Egylépéses konfigurációátmenet

Jelölés C_M : az M TG konfigurációinak halmaza.

Definíció

Egy $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ Turing gép $\vdash \subseteq C_M \times C_M$ **egylépéses konfigurációátmenet** relációját az alábbiak szerint definiáljuk.

Legyen $uqav$ egy konfiguráció, ahol $a \in \Gamma$, $u, v \in \Gamma^*$.

- ▶ Ha $\delta(q, a) = (r, b, R)$, akkor $uqav \vdash ubrv'$, ahol $v' = v$, ha $v \neq \varepsilon$, különben $v' = \sqcup$,
- ▶ ha $\delta(q, a) = (r, b, S)$, akkor $uqav \vdash urbv$,
- ▶ ha $\delta(q, a) = (r, b, L)$, akkor $uqav \vdash u'rcbv$, ahol $c \in \Gamma$ és $u'c = u$, ha $u \neq \varepsilon$, különben $u' = u$ és $c = \sqcup$.

Példa: Tegyük fel, hogy $\delta(q_2, a) = (q_5, b, L)$ és $\delta(q_5, c) = (q_1, \sqcup, R)$. Legyen továbbá $C_1 = bcq_2a \sqcup b$, $C_2 = bq_5cb \sqcup b$, $C_3 = b \sqcup q_1b \sqcup b$.
Ekkor $C_1 \vdash C_2$ és $C_2 \vdash C_3$.

Többlépéses konfigurációátmenet

Többlépéses konfigurációátmenet: \vdash reflexív, tranzitív lezártja, azaz:

Definíció

$A \vdash^* \subseteq C_M \times C_M$ **többlépéses konfigurációátmenet** relációját a következőképpen definiáljuk: $C \vdash^* C' \Leftrightarrow$

- ▶ ha $C = C'$ vagy
- ▶ ha $\exists n > 0 \wedge C_1, C_2, \dots, C_n \in C_M$, hogy $\forall 1 \leq i \leq n-1$ -re $C_i \vdash C_{i+1}$ valamint $C_1 = C$ és $C_n = C'$.

Többlépéses konfigurációátmenet

Többlépéses konfigurációátmenet: \vdash reflexív, tranzitív lezártja, azaz:

Definíció

$A \vdash^* \subseteq C_M \times C_M$ **többlépéses konfigurációátmenet** relációját a következőképpen definiáljuk: $C \vdash^* C' \Leftrightarrow$

- ▶ ha $C = C'$ vagy
- ▶ ha $\exists n > 0 \wedge C_1, C_2, \dots, C_n \in C_M$, hogy $\forall 1 \leq i \leq n-1$ -re $C_i \vdash C_{i+1}$ valamint $C_1 = C$ és $C_n = C'$.

Ekvivalens definíció:

$$C \vdash^* C' \Leftrightarrow (C = C') \vee (\exists C'' \text{ konfiguráció: } (C \vdash^* C'') \wedge (C'' \vdash C'))$$

Többlépéses konfigurációátmenet

Többlépéses konfigurációátmenet: \vdash^* reflexív, tranzitív lezártja, azaz:

Definíció

$A \vdash^* \subseteq C_M \times C_M$ **többlépéses konfigurációátmenet** relációját a következőképpen definiáljuk: $C \vdash^* C' \Leftrightarrow$

- ▶ ha $C = C'$ vagy
- ▶ ha $\exists n > 0 \wedge C_1, C_2, \dots, C_n \in C_M$, hogy $\forall 1 \leq i \leq n-1$ -re $C_i \vdash C_{i+1}$ valamint $C_1 = C$ és $C_n = C'$.

Ekvivalens definíció:

$$C \vdash^* C' \Leftrightarrow (C = C') \vee (\exists C'' \text{ konfiguráció: } (C \vdash^* C'') \wedge (C'' \vdash C'))$$

Példa: (folytatás) Legyen C_1, C_2, C_3 ugyanaz, mint a fenti példában. Mivel $C_1 \vdash C_2$ és $C_2 \vdash C_3$ is teljesült, ezért $C_1 \vdash^* C_1$, $C_1 \vdash^* C_2$, $C_1 \vdash^* C_3$ is fennállnak.

A Turing gép által felismert nyelv; felismerhető/eldönthető nyelv

Az M TG által felismert nyelv

$$L(M) = \{u \in \Sigma^* \mid q_0 u \sqcup \vdash^* x q_i y \text{ valamely } x, y \in \Gamma^*, y \neq \varepsilon\text{-ra}\}.$$

A Turing gép által felismert nyelv; felismerhető/eldönthető nyelv

Az M TG által felismert nyelv

$$L(M) = \{u \in \Sigma^* \mid q_0 u \sqcup \vdash^* x q_i y \text{ valamely } x, y \in \Gamma^*, y \neq \varepsilon\text{-ra}\}.$$

Figyeljük meg, hogy $L(M)$ csak Σ feletti szavakat tartalmaz.

A Turing gép által felismert nyelv; felismerhető/eldönthető nyelv

Az M TG által felismert nyelv

$$L(M) = \{u \in \Sigma^* \mid q_0 u \sqcup \vdash^* x q_i y \text{ valamely } x, y \in \Gamma^*, y \neq \varepsilon\text{-ra}\}.$$

Figyeljük meg, hogy $L(M)$ csak Σ feletti szavakat tartalmaz.

Definíció

Egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelv **Turing-felismerhető**, ha $L = L(M)$ valamely M TG-re.

A Turing gép által felismert nyelv; felismerhető/eldönthető nyelv

Az M TG által felismert nyelv

$$L(M) = \{u \in \Sigma^* \mid q_0 u \sqcup \vdash^* x q_i y \text{ valamely } x, y \in \Gamma^*, y \neq \varepsilon\text{-ra}\}.$$

Figyeljük meg, hogy $L(M)$ csak Σ feletti szavakat tartalmaz.

Definíció

Egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelv **Turing-felismerhető**, ha $L = L(M)$ valamely M TG-re.

Definíció

Egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelv **eldönthető**, ha létezik olyan M TG, mely minden bemeneten megállási konfigurációba jut és $L(M) = L$.

A Turing gép által felismert nyelv; felismerhető/eldönthető nyelv

Az M TG által felismert nyelv

$$L(M) = \{u \in \Sigma^* \mid q_0 u \sqcup \vdash^* x q_i y \text{ valamely } x, y \in \Gamma^*, y \neq \varepsilon\text{-ra}\}.$$

Figyeljük meg, hogy $L(M)$ csak Σ feletti szavakat tartalmaz.

Definíció

Egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelv **Turing-felismerhető**, ha $L = L(M)$ valamely M TG-re.

Definíció

Egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelv **eldönthető**, ha létezik olyan M TG, mely minden bemeneten megállási konfigurációba jut és $L(M) = L$.

A Turing-felismerhető nyelveket szokás **rekurzívan felsorolhatónak** (vagy *parciálisan rekurzívnak*, vagy *félíg eldönthetőnek*) az eldönthető nyelveket pedig **rekurzívnak** is nevezni.

A Turing gép által felismert nyelv; felismerhető/eldönthető nyelv

Az M TG által felismert nyelv

$$L(M) = \{u \in \Sigma^* \mid q_0 u \sqcup \vdash^* x q_i y \text{ valamely } x, y \in \Gamma^*, y \neq \varepsilon\text{-ra}\}.$$

Figyeljük meg, hogy $L(M)$ csak Σ feletti szavakat tartalmaz.

Definíció

Egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelv **Turing-felismerhető**, ha $L = L(M)$ valamely M TG-re.

Definíció

Egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelv **eldönthető**, ha létezik olyan M TG, mely minden bemeneten megállási konfigurációba jut és $L(M) = L$.

A Turing-felismerhető nyelveket szokás **rekurzívan felsorolhatónak** (vagy *parciálisan rekurzívnak*, vagy *félíg eldönthetőnek*) az eldönthető nyelveket pedig **rekurzívnak** is nevezni.

RE és R

A rekurzívan felsorolható nyelvek osztályát RE -vel, a rekurzív nyelvek osztályát pedig R -rel jelöljük:

RE és R

A rekurzívan felsorolható nyelvek osztályát RE -vel, a rekurzív nyelvek osztályát pedig R -rel jelöljük:

Definíció

$RE = \{L \mid \exists M \text{ Turing gép, amelyre } L(M) = L\}.$

$R = \{L \mid \exists M \text{ minden inputra megálló Turing gép, melyre } L(M) = L\}.$

Nyilván $R \subseteq RE$.

RE és R

A rekurzívan felsorolható nyelvek osztályát RE -vel, a rekurzív nyelvek osztályát pedig R -rel jelöljük:

Definíció

$RE = \{L \mid \exists M \text{ Turing gép, amelyre } L(M) = L\}.$

$R = \{L \mid \exists M \text{ minden inputra megálló Turing gép, melyre } L(M) = L\}.$

Nyilván $R \subseteq RE$.

- ▶ Igaz-e hogy minden nyelv RE -beli?
- ▶ Igaz-e hogy $R \subset RE$?

Válasz: későbbi előadáson.

A Turing gépek futási ideje

Definíció

Egy M TG futási ideje (időigénye) az u szóra t ($t \geq 0$), ha M az u -hoz tartozó kezdőkonfigurációból t lépésben (konfigurációátmenettel) jut el megállási konfigurációba. Ha nincs ilyen szám, akkor M futási ideje az u szóra végtelen.

A Turing gépek futási ideje

Definíció

Egy M TG futási ideje (időigénye) az u szóra t ($t \geq 0$), ha M az u -hoz tartozó kezdőkonfigurációból t lépésben (konfigurációátmenettel) jut el megállási konfigurációba. Ha nincs ilyen szám, akkor M futási ideje az u szóra végtelen.

Definíció

Legyen $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ egy függvény. Azt mondjuk, hogy M egy $f(n)$ időkorlátos gép (vagy M $f(n)$ időigényű), ha minden $u \in \Sigma^*$ input szóra M futási ideje az u szón legfeljebb $f(|u|)$.

A Turing gépek futási ideje

Definíció

Egy M TG futási ideje (időigénye) az u szóra t ($t \geq 0$), ha M az u -hoz tartozó kezdőkonfigurációból t lépésben (konfigurációátmenettel) jut el megállási konfigurációba. Ha nincs ilyen szám, akkor M futási ideje az u szóra végtelen.

Definíció

Legyen $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ egy függvény. Azt mondjuk, hogy M egy $f(n)$ időkorlátos gép (vagy M $f(n)$ időigényű), ha minden $u \in \Sigma^*$ input szóra M futási ideje az u szón legfeljebb $f(|u|)$.

Gyakran megelégszünk azzal, hogy a pontos időkorlát helyett jó aszimptotikus felső korlátot adjunk az időigényre.

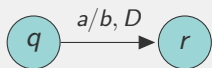
Turing gépek – Példa

Feladat: Készítsünk egy M Turing gépet, melyre
 $L(M) = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}$!

Turing gépek – Példa

Feladat: Készítsünk egy M Turing gépet, melyre
 $L(M) = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}$!

Az **átmenetdiagram**.



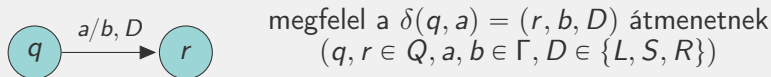
megfelel a $\delta(q, a) = (r, b, D)$ átmenetnek
($q, r \in Q, a, b \in \Gamma, D \in \{L, S, R\}$)

Turing gépek – Példa

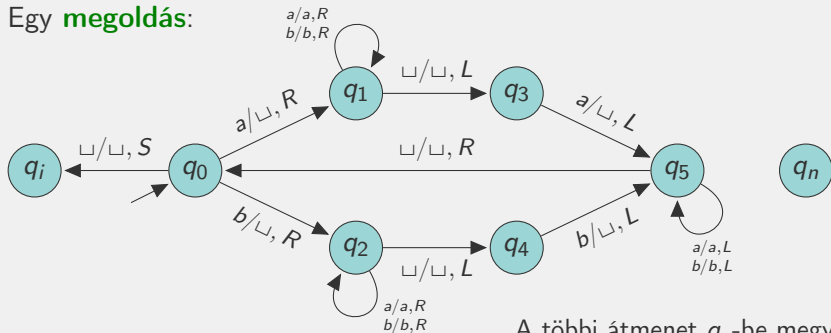
Feladat: Készítsünk egy M Turing gépet, melyre

$$L(M) = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}!$$

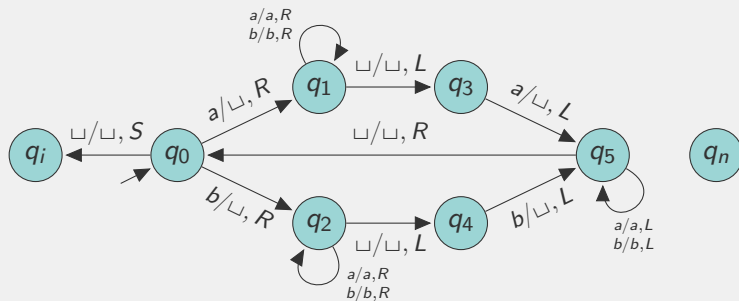
Az **átmenetdiagram**.



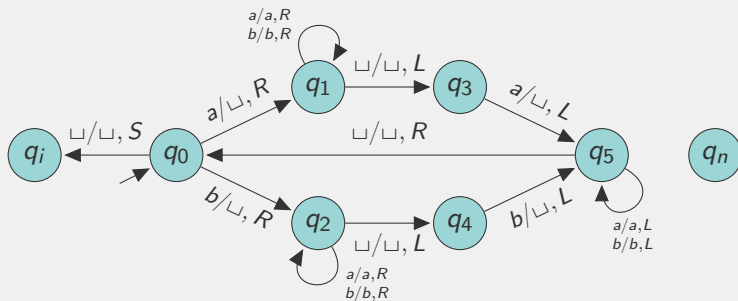
Egy **megoldás:**



Turing gépek – Példa (folyt.)

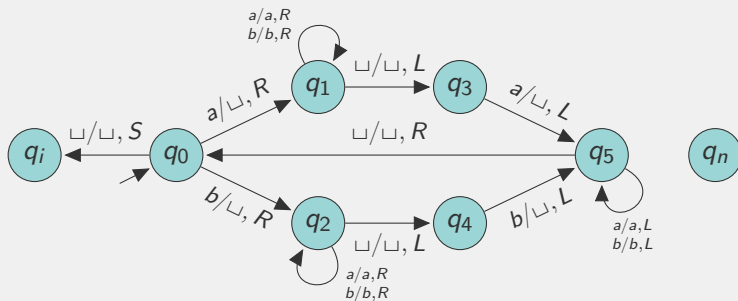


Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

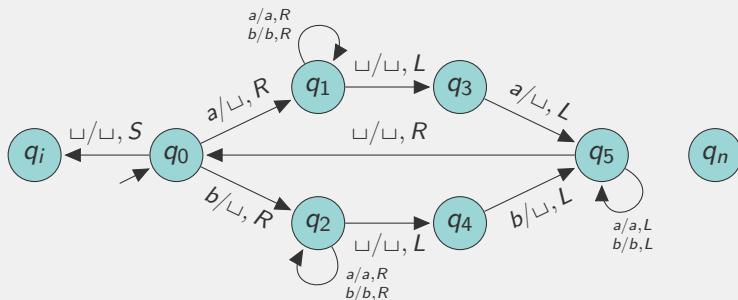
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

q_0 *aba*

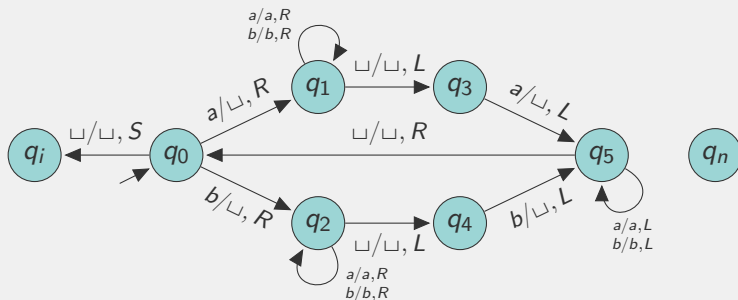
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba$

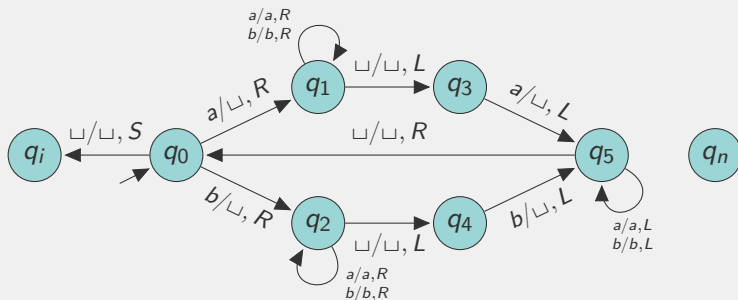
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a$

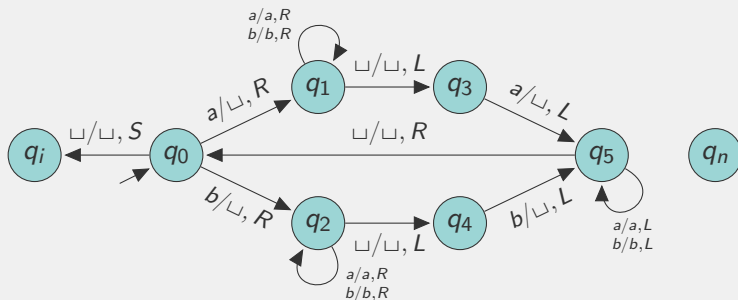
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1\sqcup$

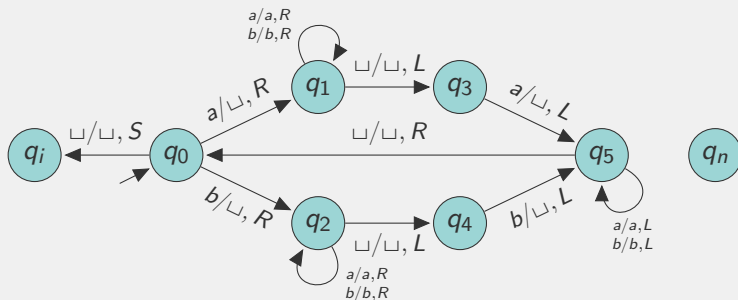
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1\sqcup \vdash bq_3a$

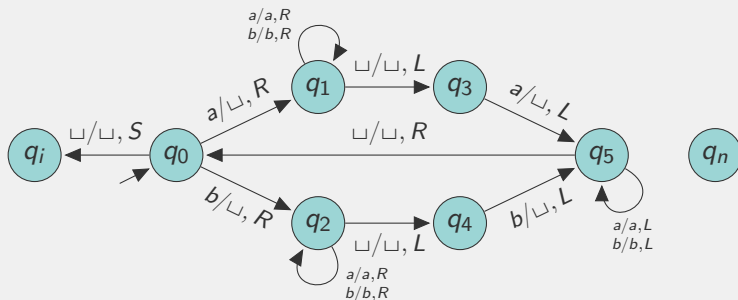
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1\sqcup \vdash bq_3a \vdash q_5b$

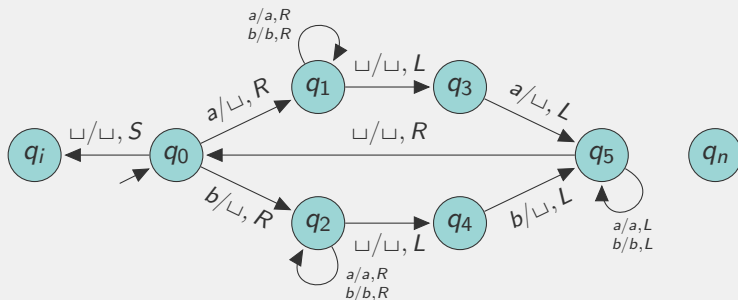
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az aba inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1\sqcup \vdash bq_3a \vdash q_5b \vdash q_5\sqcup b$

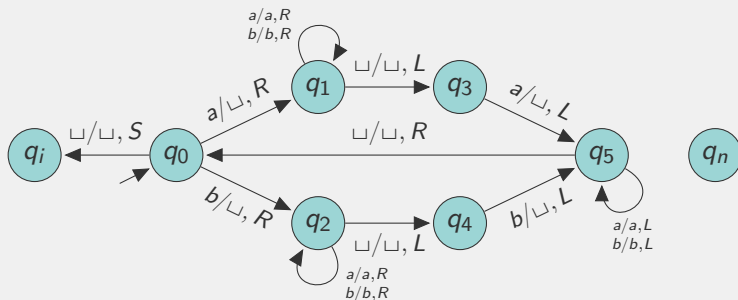
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1\sqcup \vdash bq_3a \vdash q_5b \vdash q_5\sqcup b \vdash q_0b$

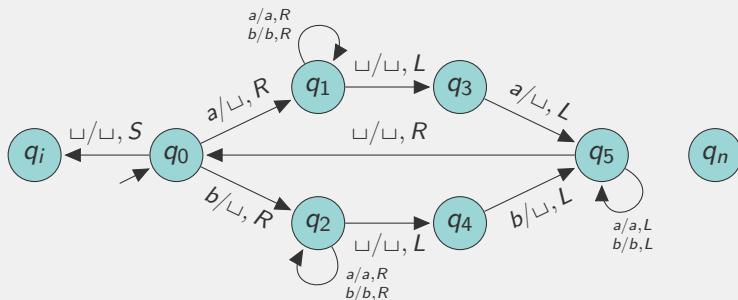
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1\sqcup \vdash bq_3a \vdash q_5b \vdash q_5\sqcup b \vdash q_0b \vdash q_2\sqcup$

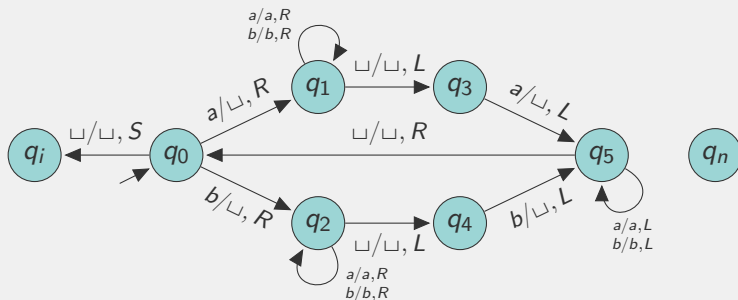
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1\sqcup \vdash bq_3a \vdash q_5b \vdash q_5\sqcup b \vdash q_0b \vdash$
 $q_2\sqcup \vdash q_4\sqcup$

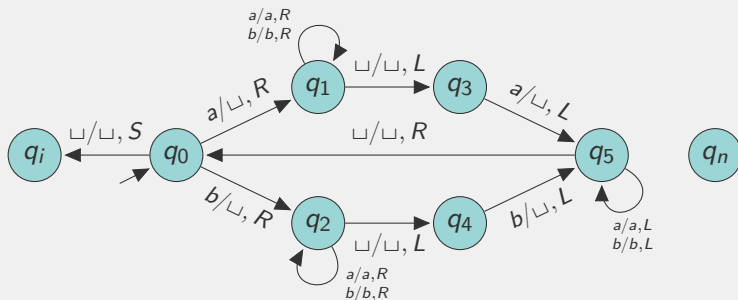
Turing gépek – Példa (folyt.)



Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1\sqcup \vdash bq_3a \vdash q_5b \vdash q_5\sqcup b \vdash q_0b \vdash$
 $q_2\sqcup \vdash q_4\sqcup \vdash q_n\sqcup$

Turing gépek – Példa (folyt.)

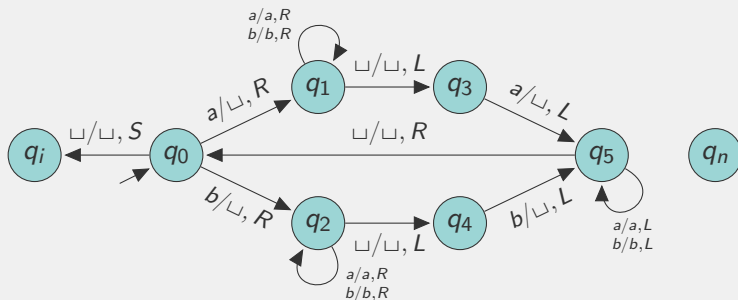


Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1\sqcup \vdash bq_3a \vdash q_5b \vdash q_5\sqcup b \vdash q_0b \vdash q_2\sqcup \vdash q_4\sqcup \vdash q_n\sqcup$.

Az *aba* inputra 10 lépésben jut a gép megállási konfigurációba.

Turing gépek – Példa (folyt.)

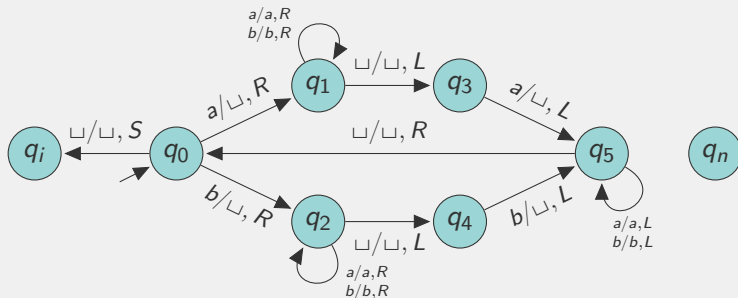


Példa. Konfigurációátmenetek sorozata az *aba* inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1\sqcup \vdash bq_3a \vdash q_5b \vdash q_5\sqcup b \vdash q_0b \vdash q_2\sqcup \vdash q_4\sqcup \vdash q_n\sqcup$.

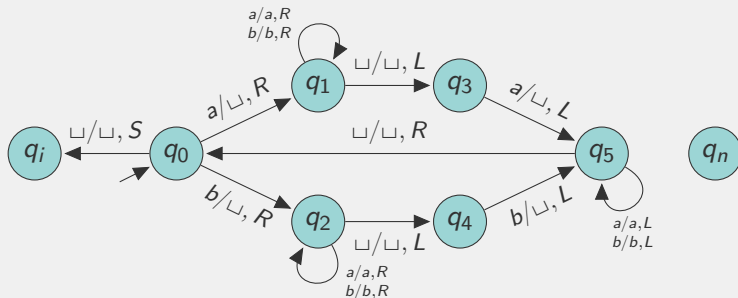
Az *aba* inputra 10 lépésben jut a gép megállási konfigurációba. Ebben a példában tetszőleges n -re ki tudjuk számolni a pontos időigényt is, de egyszerűbb (és gyakran elegendő) egy jó aszimptotikus felső korlát megadása.

Turing gépek – Példa (folyt.)



A TG időigénye $O(n^2)$, hiszen $O(n)$ iteráció mindegyikében $O(n)$ -et lépünk, +1 lépés q_i -be vagy q_n -be.

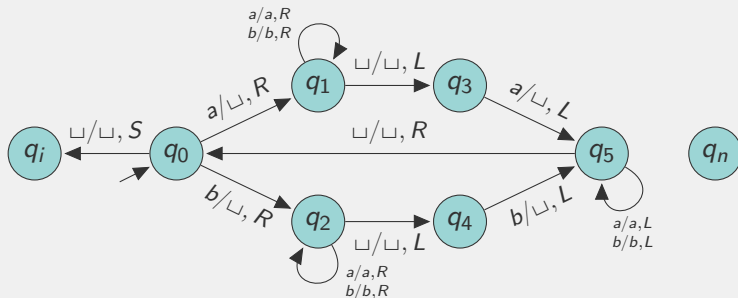
Turing gépek – Példa (folyt.)



A TG időigénye $O(n^2)$, hiszen $O(n)$ iteráció mindegyikében $O(n)$ -et lépünk, +1 lépés q_i -be vagy q_n -be.

Van-e jobb aszimptotikus felső korlát?

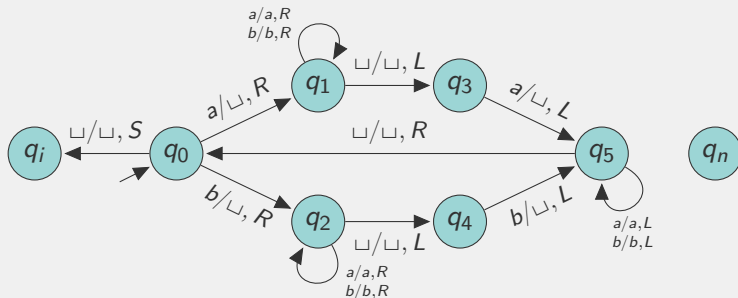
Turing gépek – Példa (folyt.)



A TG időigénye $O(n^2)$, hiszen $O(n)$ iteráció mindegyikében $O(n)$ -et lépünk, +1 lépés q_i -be vagy q_n -be.

Van-e jobb aszimptotikus felső korlát? **Nincs**, mert van végtelen sok szó, melyre $\Omega(n^2)$ -et lép.

Turing gépek – Példa (folyt.)

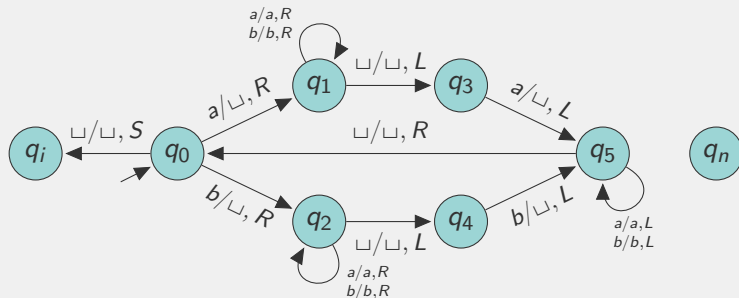


A TG időigénye $O(n^2)$, hiszen $O(n)$ iteráció mindegyikében $O(n)$ -et lépünk, +1 lépés q_i -be vagy q_n -be.

Van-e jobb aszimptotikus felső korlát? **Nincs**, mert van végtelen sok szó, melyre $\Omega(n^2)$ -et lép.

Eldönti $L = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}$ -et vagy „csak” felismeri?

Turing gépek – Példa (folyt.)

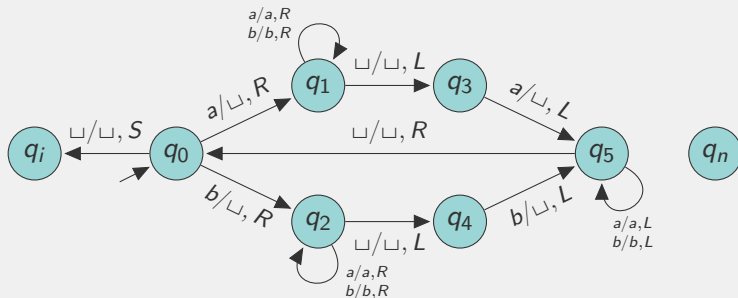


A TG időigénye $O(n^2)$, hiszen $O(n)$ iteráció mindegyikében $O(n)$ -et lépünk, +1 lépés q_i -be vagy q_n -be.

Van-e jobb aszimptotikus felső korlát? **Nincs**, mert van végtelen sok szó, melyre $\Omega(n^2)$ -et lép.

Eldönti $L = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}$ -et vagy „csak” felismeri? **Eldönti**.

Turing gépek – Példa (folyt.)



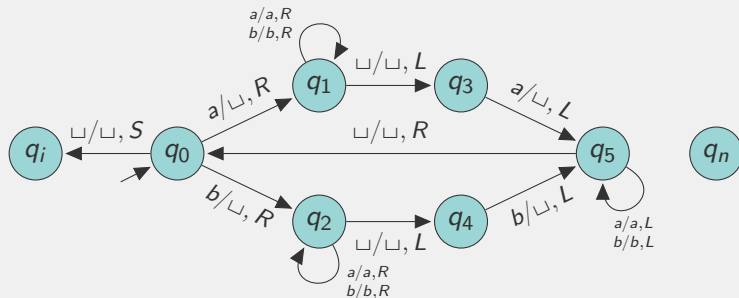
A TG időigénye $O(n^2)$, hiszen $O(n)$ iteráció mindegyikében $O(n)$ -et lépünk, +1 lépés q_i -be vagy q_n -be.

Van-e jobb aszimptotikus felső korlát? **Nincs**, mert van végtelen sok szó, melyre $\Omega(n^2)$ -et lép.

Eldönti $L = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}$ -et vagy „csak” felismeri? **Eldönti.**

Van-e olyan TG, ami nem dönti el, de azért felismeri L -et?

Turing gépek – Példa (folyt.)



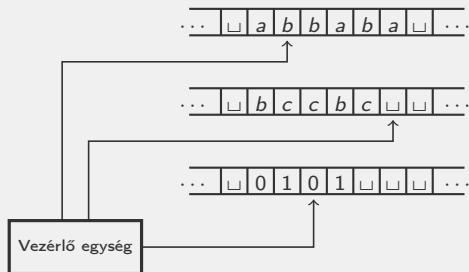
A TG időigénye $O(n^2)$, hiszen $O(n)$ iteráció mindegyikében $O(n)$ -et lépünk, +1 lépés q_i -be vagy q_n -be.

Van-e jobb aszimptotikus felső korlát? **Nincs**, mert van végtelen sok szó, melyre $\Omega(n^2)$ -et lép.

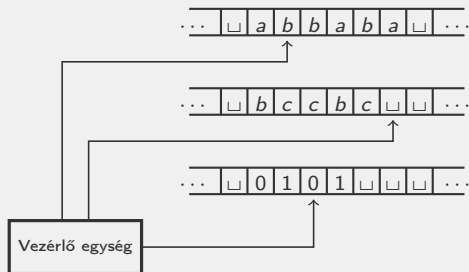
Eldönti $L = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}$ -et vagy „csak” felismeri? **Eldönti.**

Van-e olyan TG, ami nem dönti el, de azért felismeri L -et? **Igen**, a q_n -be menő átmeneteket vezessük végtelen ciklusba.

Többszalagos Turing gép – Informális kép

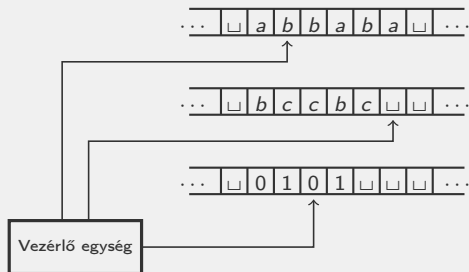


Többszalagos Turing gép – Informális kép



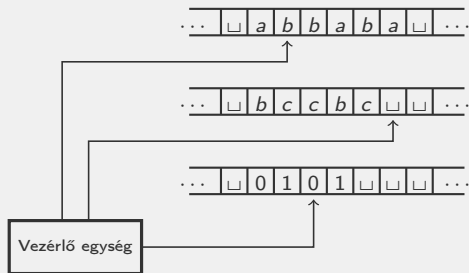
- ▶ Véges vezérlő egység, $k(\geq 1)$ darab kétirányba végtelen szalag, minden szalaghoz egy-egy saját író-olvasó fej.

Többszalagos Turing gép – Informális kép



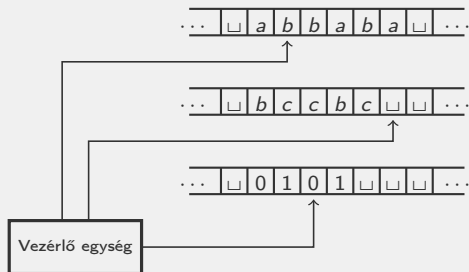
- ▶ Véges vezérlő egység, $k(\geq 1)$ darab kétirányba végtelen szalag, minden szalaghoz egy-egy saját író-olvasó fej.
- ▶ Egy ütem: Minden szalagról a fejek által mutatott betűk egyszerre történő beolvasása, átírása és a fejek léptetése egyszerre, de egymástól független irányokba.

Többszalagos Turing gép – Informális kép



- ▶ Véges vezérlő egység, $k(\geq 1)$ darab kétirányba végtelen szalag, minden szalaghoz egy-egy saját író-olvasó fej.
- ▶ Egy ütem: Minden szalagról a fejek által mutatott betűk egyszerre történő beolvasása, átírása és a fejek léptetése egyszerre, de egymástól független irányokba.
- ▶ Az egyszalagos géppel analóg elfogadás fogalom.

Többszalagos Turing gép – Informális kép



- ▶ Véges vezérlő egység, $k(\geq 1)$ darab kétirányba végtelen szalag, minden szalaghoz egy-egy saját író-olvasó fej.
- ▶ Egy ütem: Minden szalagról a fejek által mutatott betűk egyszerre történő beolvasása, átírása és a fejek léptetése egyszerre, de egymástól független irányokba.
- ▶ Az egyszalagos géppel analóg elfogadás fogalom.
- ▶ Az egyszalagos géppel analóg időigény fogalom (1 lépés = 1 ütem).

k -szalagos Turing gép

Definíció

Adott egy $k \geq 1$ egész szám. A **k -szalagos Turing gép** egy olyan $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ rendezett hetes, ahol

- ▶ Q az állapotok véges, nemüres halmaza,
- ▶ $q_0, q_i, q_n \in Q$, q_0 a kezdő- q_i az elfogadó- és q_n az elutasító állapot,
- ▶ Σ és Γ ábécék, a bemenő jelek illetve a szalagszimbólumok ábécéje úgy, hogy $\Sigma \subseteq \Gamma$ és $\sqcup \in \Gamma \setminus \Sigma$,
- ▶ $\delta : (Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{L, S, R\}^k$ az átmenet függvény.

δ az egész $(Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma^k$ -n értelmezett függvény.

k -szalagos Turing gépek konfigurációi

Definíció

k -szalagos TG **konfigurációja** egy $(q, u_1, v_1, \dots, u_k, v_k)$ szó, ahol $q \in Q$ és $u_i, v_i \in \Gamma^*$, $v_i \neq \varepsilon$ ($1 \leq i \leq k$).

k -szalagos Turing gépek konfigurációi

Definíció

k -szalagos TG **konfigurációja** egy $(q, u_1, v_1, \dots, u_k, v_k)$ szó, ahol $q \in Q$ és $u_i, v_i \in \Gamma^*$, $v_i \neq \varepsilon$ ($1 \leq i \leq k$).

Ez azt reprezentálja, hogy

- ▶ az aktuális állapot q és
- ▶ az i . szalag tartalma $u_i v_i$ ($1 \leq i \leq k$) és
- ▶ az i . fej v_i első betűjén áll ($1 \leq i \leq k$).

k -szalagos Turing gépek konfigurációi

Definíció

k -szalagos TG **konfigurációja** egy $(q, u_1, v_1, \dots, u_k, v_k)$ szó, ahol $q \in Q$ és $u_i, v_i \in \Gamma^*$, $v_i \neq \varepsilon$ ($1 \leq i \leq k$).

Ez azt reprezentálja, hogy

- ▶ az aktuális állapot q és
- ▶ az i . szalag tartalma $u_i v_i$ ($1 \leq i \leq k$) és
- ▶ az i . fej v_i első betűjén áll ($1 \leq i \leq k$).

Definíció

Az u szóhoz tartozó **kezdőkonfiguráció**: $u_i = \varepsilon$ ($1 \leq i \leq k$),
 $v_1 = u\sqcup$, és $v_i = \sqcup$ ($2 \leq i \leq k$).

k -szalagos Turing gépek konfigurációi

Definíció

k -szalagos TG **konfigurációja** egy $(q, u_1, v_1, \dots, u_k, v_k)$ szó, ahol $q \in Q$ és $u_i, v_i \in \Gamma^*$, $v_i \neq \varepsilon$ ($1 \leq i \leq k$).

Ez azt reprezentálja, hogy

- ▶ az aktuális állapot q és
- ▶ az i . szalag tartalma $u_i v_i$ ($1 \leq i \leq k$) és
- ▶ az i . fej v_i első betűjén áll ($1 \leq i \leq k$).

Definíció

Az u szóhoz tartozó **kezdőkonfiguráció**: $u_i = \varepsilon$ ($1 \leq i \leq k$), $v_1 = u \sqcup$, és $v_i = \sqcup$ ($2 \leq i \leq k$).

Azaz, az input szó az első szalagon van, ennek az első betűjéről indul az első szalag feje. A többi szalag kezdetben üres.

k -szalagos Turing gépek megállási konfigurációi

Definíció

A $(q, u_1, v_1, \dots, u_k, v_k)$ konfiguráció, ahol $q \in Q$ és $u_i, v_i \in \Gamma^*$,
 $v_i \neq \varepsilon$ ($1 \leq i \leq k$),

- ▶ **elfogadó konfiguráció**, ha $q = q_i$,

k -szalagos Turing gépek megállási konfigurációi

Definíció

A $(q, u_1, v_1, \dots, u_k, v_k)$ konfiguráció, ahol $q \in Q$ és $u_i, v_i \in \Gamma^*$, $v_i \neq \varepsilon$ ($1 \leq i \leq k$),

- ▶ elfogadó konfiguráció, ha $q = q_i$,
- ▶ elutasító konfiguráció, ha $q = q_n$,

k -szalagos Turing gépek megállási konfigurációi

Definíció

$A (q, u_1, v_1, \dots, u_k, v_k)$ konfiguráció, ahol $q \in Q$ és $u_i, v_i \in \Gamma^*$, $v_i \neq \varepsilon$ ($1 \leq i \leq k$),

- ▶ elfogadó konfiguráció, ha $q = q_i$,
- ▶ elutasító konfiguráció, ha $q = q_n$,
- ▶ megállási konfiguráció, ha $q = q_i$ vagy $q = q_n$.

k -szalagos TG – egylépéses konfigurációátmenet

Definíció

Egy $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ k -szalagos Turing gép
 $\vdash \subseteq C_M \times C_M$ **egylépéses konfigurációátmenet** relációját az
alábbiak szerint definiáljuk.

k -szalagos TG – egylépéses konfigurációátmenet

Definíció

Egy $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ k -szalagos Turing gép $\vdash \subseteq C_M \times C_M$ **egylépéses konfigurációátmenet** relációját az alábbiak szerint definiáljuk.

Legyen $C = (q, u_1, a_1 v_1, \dots, u_k, a_k v_k)$ egy konfiguráció, ahol $a_i \in \Gamma$, $u_i, v_i \in \Gamma^*$ ($1 \leq i \leq k$). Legyen továbbá $\delta(q, a_1, \dots, a_k) = (r, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k)$, ahol $q, r \in Q$, $b_i \in \Gamma$, $D_i \in \{L, S, R\}$ ($1 \leq i \leq k$). Ekkor $C \vdash (r, u'_1, v'_1, \dots, u'_k, v'_k)$, ahol minden $1 \leq i \leq k$ -ra

k -szalagos TG – egylépéses konfigurációátmenet

Definíció

Egy $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ k -szalagos Turing gép $\vdash \subseteq C_M \times C_M$ **egylépéses konfigurációátmenet** relációját az alábbiak szerint definiáljuk.

Legyen $C = (q, u_1, a_1 v_1, \dots, u_k, a_k v_k)$ egy konfiguráció, ahol $a_i \in \Gamma$, $u_i, v_i \in \Gamma^*$ ($1 \leq i \leq k$). Legyen továbbá

$\delta(q, a_1, \dots, a_k) = (r, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k)$, ahol $q, r \in Q$, $b_i \in \Gamma$, $D_i \in \{L, S, R\}$ ($1 \leq i \leq k$). Ekkor

$C \vdash (r, u'_1, v'_1, \dots, u'_k, v'_k)$, ahol minden $1 \leq i \leq k$ -ra

- ▶ ha $D_i = R$, akkor $u'_i = u_i b_i$ és $v'_i = v_i$, ha $v_i \neq \varepsilon$, különben $v'_i = \sqcup$,
- ▶ ha $D_i = S$, akkor $u'_i = u_i$ és $v'_i = b_i v_i$,
- ▶ ha $D_i = L$, akkor $u_i = u'_i c$ ($c \in \Gamma$) és $v'_i = c b_i v_i$ ha $u_i \neq \varepsilon$, különben $u'_i = \varepsilon$ és $v'_i = \sqcup b_i v_i$.

k -szalagos TG – többlépéses konfigurációátmenet

Tehát egy szalagjára vetítve a többszalagos TG pont úgy működik, mint az egyszalagos TG.

k -szalagos TG – többlépéses konfigurációátmenet

Tehát egy szalagjára vetítve a többszalagos TG pont úgy működik, mint az egyszalagos TG.

Példa:

Legyen $k=2$ és $\delta(q, a_1, a_2) = (r, b_1, b_2, R, S)$ a TG egy átmenete. Ekkor $(q, u_1, a_1 v_1, u_2, a_2 v_2) \vdash (r, u_1 b_1, v'_1, u_2, b_2 v_2)$, ahol $v'_1 = v_1$, ha $v_1 \neq \varepsilon$, különben $v'_1 = \sqcup$.

k -szalagos TG – többlépéses konfigurációátmenet

Tehát egy szalagjára vetítve a többszalagos TG pont úgy működik, mint az egyszalagos TG.

Példa:

Legyen $k=2$ és $\delta(q, a_1, a_2) = (r, b_1, b_2, R, S)$ a TG egy átmenete. Ekkor $(q, u_1, a_1 v_1, u_2, a_2 v_2) \vdash (r, u_1 b_1, v'_1, u_2, b_2 v_2)$, ahol $v'_1 = v_1$, ha $v_1 \neq \varepsilon$, különben $v'_1 = \sqcup$.

Vegyük észre, hogy a fejek nem kell, hogy egyazon irányba lépjenek.

k -szalagos TG – többlépéses konfigurációátmenet

Tehát egy szalagjára vetítve a többszalagos TG pont úgy működik, mint az egyszalagos TG.

Példa:

Legyen $k=2$ és $\delta(q, a_1, a_2) = (r, b_1, b_2, R, S)$ a TG egy átmenete. Ekkor $(q, u_1, a_1 v_1, u_2, a_2 v_2) \vdash (r, u_1 b_1, v'_1, u_2, b_2 v_2)$, ahol $v'_1 = v_1$, ha $v_1 \neq \varepsilon$, különben $v'_1 = \sqcup$.

Vegyük észre, hogy a fejek nem kell, hogy egyazon irányba lépjenek.

Definíció

A k -szalagos TG-ek **többlépéses konfigurációátmenet** relációját ugyanúgy definiáljuk, mint az egyszalagos esetben, az egy lépéses konfigurációátmenet reláció reflexív, tranzitív lezártjaként.

k -szalagos TG – többlépéses konfigurációátmenet

Tehát egy szalagjára vetítve a többszalagos TG pont úgy működik, mint az egyszalagos TG.

Példa:

Legyen $k=2$ és $\delta(q, a_1, a_2) = (r, b_1, b_2, R, S)$ a TG egy átmenete. Ekkor $(q, u_1, a_1 v_1, u_2, a_2 v_2) \vdash (r, u_1 b_1, v'_1, u_2, b_2 v_2)$, ahol $v'_1 = v_1$, ha $v_1 \neq \varepsilon$, különben $v'_1 = \sqcup$.

Vegyük észre, hogy a fejek nem kell, hogy egyazon irányba lépjenek.

Definíció

A k -szalagos TG-ek **többlépéses konfigurációátmenet** relációját ugyanúgy definiáljuk, mint az egyszalagos esetben, az egy lépéses konfigurációátmenet reláció reflexív, tranzitív lezártjaként.

Jelölés: \vdash^* .

k -szalagos TG – felismert nyelv és időigény

Definíció

Az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ k -szalagos TG által **felismert nyelv**:
 $L(M) = \{ u \in \Sigma^* \mid (q_0, \varepsilon, u \sqcup, \varepsilon, \sqcup, \dots, \varepsilon, \sqcup) \vdash^* (q_i, x_1, y_1, \dots, x_k, y_k), \text{ valamely } x_1, y_1, \dots, x_k, y_k \in \Gamma^*, y_1, \dots, y_k \neq \varepsilon \text{-ra} \}$.

k -szalagos TG – felismert nyelv és időigény

Definíció

Az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ k -szalagos TG által **felismert nyelv**:
 $L(M) = \{ u \in \Sigma^* \mid (q_0, \varepsilon, u \sqcup, \varepsilon, \sqcup, \dots, \varepsilon, \sqcup) \vdash^* (q_i, x_1, y_1, \dots, x_k, y_k), \text{ valamely } x_1, y_1, \dots, x_k, y_k \in \Gamma^*, y_1, \dots, y_k \neq \varepsilon \text{-ra} \}$.

Azaz, csakúgy mint az egyszalagos esetben, azon inputábécé feletti szavak halmaza, melyekkel (az első szalagján) a TG-et indítva az az elfogadó, q_i állapotában áll le.

k -szalagos TG – felismert nyelv és időigény

Definíció

Az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ k -szalagos TG által **felismert nyelv**:
 $L(M) = \{ u \in \Sigma^* \mid (q_0, \varepsilon, u \sqcup, \varepsilon, \sqcup, \dots, \varepsilon, \sqcup) \vdash^* (q_i, x_1, y_1, \dots, x_k, y_k), \text{ valamely } x_1, y_1, \dots, x_k, y_k \in \Gamma^*, y_1, \dots, y_k \neq \varepsilon \text{-ra} \}$.

Azaz, csakúgy mint az egyszalagos esetben, azon inputábécé feletti szavak halmaza, melyekkel (az első szalagján) a TG-et indítva az az elfogadó, q_i állapotában áll le.

A k -szalagos TG-ek által **felismerhető** illetve **eldönthető** nyelvek fogalma szintén analóg az egyszalagos esettel.

k -szalagos TG – felismert nyelv és időigény

Definíció

Az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ k -szalagos TG által **felismert nyelv**:
 $L(M) = \{ u \in \Sigma^* \mid (q_0, \varepsilon, u \sqcup, \varepsilon, \sqcup, \dots, \varepsilon, \sqcup) \vdash^* (q_i, x_1, y_1, \dots, x_k, y_k), \text{ valamely } x_1, y_1, \dots, x_k, y_k \in \Gamma^*, y_1, \dots, y_k \neq \varepsilon \text{-ra} \}$.

Azaz, csakúgy mint az egyszalagos esetben, azon inputábécé feletti szavak halmaza, melyekkel (az első szalagján) a TG-et indítva az az elfogadó, q_i állapotában áll le.

A k -szalagos TG-ek által **felismerhető** illetve **eldönthető** nyelvek fogalma szintén analóg az egyszalagos esettel.

Definíció

Egy k -szalagos Turing gép **futási ideje** egy u szóra a hozzá tartozó kezdőkonfigurációból egy megállási konfigurációba megtett lépések száma.

k -szalagos TG – felismert nyelv és időigény

Definíció

Az $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$ k -szalagos TG által **felismert nyelv**:
 $L(M) = \{ u \in \Sigma^* \mid (q_0, \varepsilon, u \sqcup, \varepsilon, \sqcup, \dots, \varepsilon, \sqcup) \vdash^* (q_i, x_1, y_1, \dots, x_k, y_k), \text{ valamely } x_1, y_1, \dots, x_k, y_k \in \Gamma^*, y_1, \dots, y_k \neq \varepsilon \text{-ra} \}$.

Azaz, csakúgy mint az egyszalagos esetben, azon inputábécé feletti szavak halmaza, melyekkel (az első szalagján) a TG-et indítva az az elfogadó, q_i állapotában áll le.

A k -szalagos TG-ek által **felismerhető** illetve **eldönthető** nyelvek fogalma szintén analóg az egyszalagos esettel.

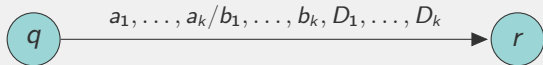
Definíció

Egy k -szalagos Turing gép **futási ideje** egy u szóra a hozzá tartozó kezdőkonfigurációból egy megállási konfigurációba megtett lépések száma.

Az **időigény** ($f(n)$ időkorlátos TG) definíciója megegyezik az egyszalagos esetről tárgyalttal.

k -szalagos Turing gép – átmenetdiagram

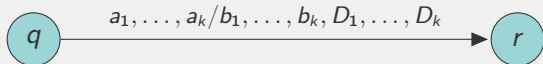
A k -szalagos TG-ek **átmenetdiagramja** egy csúcs- és élcímkezett irányított gráf, melyre



$$\begin{aligned} &\iff \delta(q, a_1, \dots, a_k) = (r, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k) \\ &(q, r \in Q, a_1, \dots, a_k, b_1, \dots, b_k \in \Gamma, D_1, \dots, D_k \in \{L, S, R\}) \end{aligned}$$

k -szalagos Turing gép – átmenetdiagram

A k -szalagos TG-ek **átmenetdiagramja** egy csúcs- és élcímkezett irányított gráf, melyre

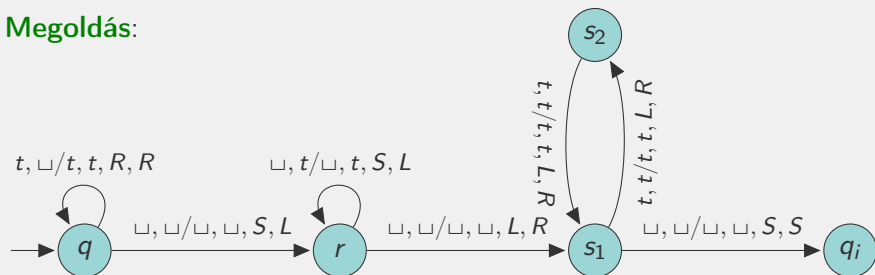


$$\begin{aligned} &\iff \delta(q, a_1, \dots, a_k) = (r, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k) \\ &(q, r \in Q, a_1, \dots, a_k, b_1, \dots, b_k \in \Gamma, D_1, \dots, D_k \in \{L, S, R\}) \end{aligned}$$

Feladat: Készítsünk egy M kétszalagos Turing gépet, melyre $L(M) = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}$!

k -szalagos Turing gép – példa

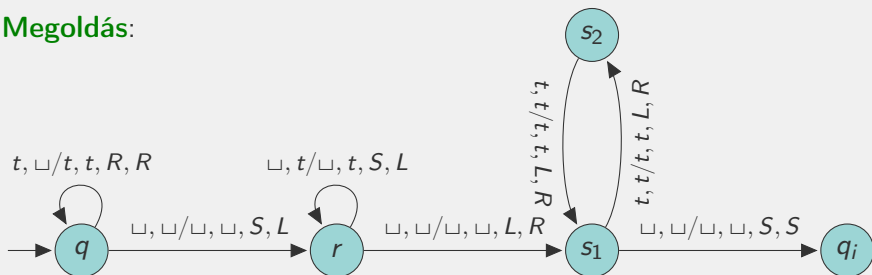
Megoldás:



$t \in \{a, b\}$ tetszőleges. A többi átmenet q_n -be megy.

k -szalagos Turing gép – példa

Megoldás:

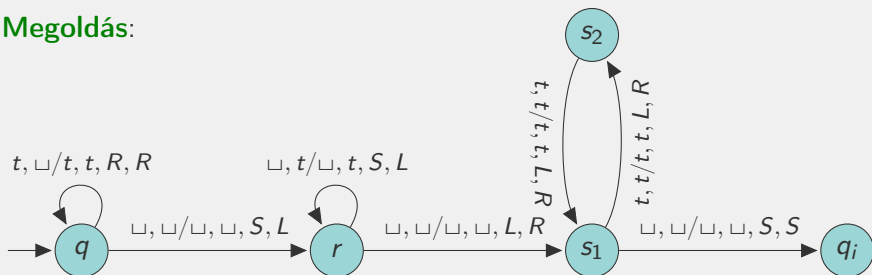


$t \in \{a, b\}$ tetszőleges. A többi átmenet q_n -be megy.

Például $(q, \varepsilon, abba, \varepsilon, \sqcup) \vdash (q, a, bba, a, \sqcup) \vdash (q, ab, ba, ab, \sqcup) \vdash (q, abb, a, abb, \sqcup) \vdash (q, abba, \sqcup, abba, \sqcup) \vdash (r, abba, \sqcup, abb, a) \vdash (r, abba, \sqcup, ab, ba) \vdash (r, abba, \sqcup, a, bba) \vdash (r, abba, \sqcup, \varepsilon, abba) \vdash (r, abba, \sqcup, \varepsilon, \sqcup abba) \vdash (s_1, abb, a, \varepsilon, abba) \vdash (s_2, ab, ba, a, bba) \vdash (s_1, a, bba, ab, ba) \vdash (s_2, \varepsilon, abba, abb, a) \vdash (s_1, \varepsilon, \sqcup abba, abba, \sqcup) \vdash (q_i, \varepsilon, \sqcup abba, abba, \sqcup)$

k -szalagos Turing gép – példa

Megoldás:



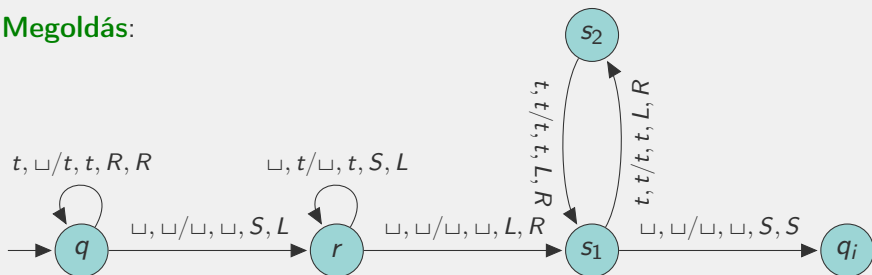
$t \in \{a, b\}$ tetszőleges. A többi átmenet q_n -be megy.

Például $(q, \varepsilon, abba, \varepsilon, \sqcup) \vdash (q, a, bba, a, \sqcup) \vdash (q, ab, ba, ab, \sqcup) \vdash (q, abb, a, abb, \sqcup) \vdash (q, abba, \sqcup, abba, \sqcup) \vdash (r, abba, \sqcup, abb, a) \vdash (r, abba, \sqcup, ab, ba) \vdash (r, abba, \sqcup, a, bba) \vdash (r, abba, \sqcup, \varepsilon, abba) \vdash (r, abba, \sqcup, \varepsilon, \sqcup abba) \vdash (s_1, abb, a, \varepsilon, abba) \vdash (s_2, ab, ba, a, bba) \vdash (s_1, a, bba, ab, ba) \vdash (s_2, \varepsilon, abba, abb, a) \vdash (s_1, \varepsilon, \sqcup abba, abba, \sqcup) \vdash (q_i, \varepsilon, \sqcup abba, abba, \sqcup)$

Mennyi a TG időigénye?

k -szalagos Turing gép – példa

Megoldás:



$t \in \{a, b\}$ tetszőleges. A többi átmenet q_n -be megy.

Például $(q, \varepsilon, abba, \varepsilon, \sqcup) \vdash (q, a, bba, a, \sqcup) \vdash (q, ab, ba, ab, \sqcup) \vdash (q, abb, a, abb, \sqcup) \vdash (q, abba, \sqcup, abba, \sqcup) \vdash (r, abba, \sqcup, abb, a) \vdash (r, abba, \sqcup, ab, ba) \vdash (r, abba, \sqcup, a, bba) \vdash (r, abba, \sqcup, \varepsilon, abba) \vdash (r, abba, \sqcup, \varepsilon, \sqcup abba) \vdash (s_1, abb, a, \varepsilon, abba) \vdash (s_2, ab, ba, a, bba) \vdash (s_1, a, bba, ab, ba) \vdash (s_2, \varepsilon, abba, abb, a) \vdash (s_1, \varepsilon, \sqcup abba, abba, \sqcup) \vdash (q_i, \varepsilon, \sqcup abba, abba, \sqcup)$

Mennyi a TG időigénye? Ez egy $O(n)$ időkorlátos TG, mivel egy n hosszú inputra legfeljebb $3n + 3$ lépést tesz.

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Definíció

Két TG **ekvivalens**, ha ugyanazt a nyelvet ismerik fel.

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Definíció

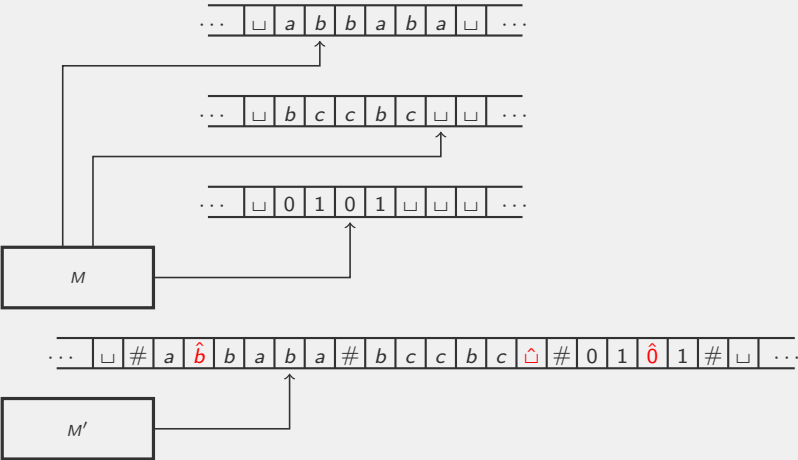
Két TG **ekvivalens**, ha ugyanazt a nyelvet ismerik fel.

Tétel

Minden M k -szalagos Turing géphez megadható egy vele ekvivalens M' egyszalagos Turing gép. Továbbá, ha M legalább lineáris időigényű $f(n)$ időkorlátos gép (azaz $f(n) = \Omega(n)$), akkor M' $O(f(n)^2)$ időkorlátos.

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Bizonyítás (vázlat): A szimuláció alapötlete



k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

A szimuláció menete egy $a_1 \cdots a_n$ bemeneten:

1. M' kezdőkonfigurációja legyen $q'_0 \# \hat{a}_1 a_2 \cdots a_n \# \hat{\sqcap} \# \cdots \hat{\sqcap} \#$

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

A szimuláció menete egy $a_1 \cdots a_n$ bemeneten:

1. M' kezdőkonfigurációja legyen $q'_0 \# \hat{a}_1 a_2 \cdots a_n \# \hat{\sqcup} \# \cdots \hat{\sqcup} \#$
2. M' először végigmegy a szalagon (számolja a $\#$ -okat) és eltárolja a $\hat{\cdot}$ -pal megjelölt szimbólumokat az állapotában (Például az ábrán látható esetben ha M a q állapotában van akkor M' a $(q), (q, b), (q, b, \sqcup)$ állapotokon keresztül a $(q, b, \sqcup, 0)$ állapotába kerül.)

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

A szimuláció menete egy $a_1 \cdots a_n$ bemeneten:

1. M' kezdőkonfigurációja legyen $q'_0 \# \hat{a}_1 a_2 \cdots a_n \# \hat{\sqcup} \# \cdots \hat{\sqcup} \#$
2. M' először végigmegy a szalagon (számolja a $\#$ -okat) és eltárolja a $\hat{\cdot}$ -pal megjelölt szimbólumokat az állapotában (Például az ábrán látható esetben ha M a q állapotában van akkor M' a $(q), (q, b), (q, b, \sqcup)$ állapotokon keresztül a $(q, b, \sqcup, 0)$ állapotába kerül.)
3. M' még egyszer végigmegy a szalagján és M átmenetfüggvénye alapján aktualizálja azt

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

A szimuláció menete egy $a_1 \cdots a_n$ bemeneten:

1. M' kezdőkonfigurációja legyen $q'_0 \# \hat{a}_1 a_2 \cdots a_n \# \hat{\sqcup} \# \cdots \hat{\sqcup} \#$
2. M' először végigmegy a szalagon (számolja a $\#$ -okat) és eltárolja a $\hat{\cdot}$ -pal megjelölt szimbólumokat az állapotában (Például az ábrán látható esetben ha M a q állapotában van akkor M' a $(q), (q, b), (q, b, \sqcup)$ állapotokon keresztül a $(q, b, \sqcup, 0)$ állapotába kerül.)
3. M' még egyszer végigmegy a szalagján és M átmenetfüggvénye alapján aktualizálja azt
4. ha M valamelyik szalagján nő a szalagtartalmat leíró szó hossza, akkor M' -nek az adott ponttól egy cellával jobbra kell mozgatnia a szalagja tartalmát, hogy legyen hely az új betű számára. Ez $O(\text{mozgatandó betűk száma})$ lépés.

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

A szimuláció menete egy $a_1 \cdots a_n$ bemeneten:

1. M' kezdőkonfigurációja legyen $q'_0 \# \hat{a}_1 a_2 \cdots a_n \# \hat{\sqcup} \# \cdots \hat{\sqcup} \#$
2. M' először végigmegy a szalagon (számolja a $\#$ -okat) és eltárolja a $\hat{\cdot}$ -pal megjelölt szimbólumokat az állapotában (Például az ábrán látható esetben ha M a q állapotában van akkor M' a $(q), (q, b), (q, b, \sqcup)$ állapotokon keresztül a $(q, b, \sqcup, 0)$ állapotába kerül.)
3. M' még egyszer végigmegy a szalagján és M átmenetfüggvénye alapján aktualizálja azt
4. ha M valamelyik szalagján nő a szalagtartalmat leíró szó hossza, akkor M' -nek az adott ponttól egy cellával jobbra kell mozgatnia a szalagja tartalmát, hogy legyen hely az új betű számára. Ez $O(\text{mozgatandó betűk száma})$ lépés.
5. Ha M elfogadó vagy elutasító állapotba lép, akkor M' is belép a saját elfogadó vagy elutasító állapotába

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

A szimuláció menete egy $a_1 \cdots a_n$ bemeneten:

1. M' kezdőkonfigurációja legyen $q'_0 \# \hat{a}_1 a_2 \cdots a_n \# \hat{\sqcup} \# \cdots \hat{\sqcup} \#$
2. M' először végigmegy a szalagon (számolja a $\#$ -okat) és eltárolja a $\hat{\cdot}$ -pal megjelölt szimbólumokat az állapotában (Például az ábrán látható esetben ha M a q állapotában van akkor M' a $(q), (q, b), (q, b, \sqcup)$ állapotokon keresztül a $(q, b, \sqcup, 0)$ állapotába kerül.)
3. M' még egyszer végigmegy a szalagján és M átmenetfüggvénye alapján aktualizálja azt
4. ha M valamelyik szalagján nő a szalagtartalmat leíró szó hossza, akkor M' -nek az adott ponttól egy cellával jobbra kell mozgatnia a szalagja tartalmát, hogy legyen hely az új betű számára. Ez $O(\text{mozgatandó betűk száma})$ lépés.
5. Ha M elfogadó vagy elutasító állapotba lép, akkor M' is belép a saját elfogadó vagy elutasító állapotába
6. Egyébként M' folytatja a szimulációt a 2-ik ponttal

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Meggondolható, hogy M egyetlen lépésének szimulálásakor

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Meggondolható, hogy M egyetlen lépésének szimulálásakor

- ▶ a lépések számára aszimptotikus felső korlát az M' által addig felhasznált cellaterület (tár).

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Meggondolható, hogy M egyetlen lépésének szimulálásakor

- ▶ a lépések számára aszimptotikus felső korlát az M' által addig felhasznált cellaterület (tár). (Kétszer végigmegy M' a szalagján, legfeljebb k -szor kell egy \sqcup -nek helyet csinálni, ami szintén $O(\text{felhasznált cellaterület})$ lépésben megoldható.)

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Meggondolható, hogy M egyetlen lépésének szimulálásakor

- ▶ a lépések számára aszimptotikus felső korlát az M' által addig felhasznált cellaterület (tár). (Kétszer végigmegy M' a szalagján, legfeljebb k -szor kell egy \sqcup -nek helyet csinálni, ami szintén $O(\text{felhasznált cellaterület})$ lépésben megoldható.)
- ▶ a felhasznált cellaterület $O(1)$ -el nőtt.

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Meggondolható, hogy M egyetlen lépésének szimulálásakor

- ▶ a lépések számára aszimptotikus felső korlát az M' által addig felhasznált cellaterület (tár). (Kétszer végigmegy M' a szalagján, legfeljebb k -szor kell egy \sqcup -nek helyet csinálni, ami szintén $O(\text{felhasznált cellaterület})$ lépésben megoldható.)
- ▶ a felhasznált cellaterület $O(1)$ -el nőtt. ($\leq k$ -val, hiszen $\leq k$ -szor kellhet egy \sqcup -t beszúrni.)

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Meggondolható, hogy M egyetlen lépésének szimulálásakor

- ▶ a lépések számára aszimptotikus felső korlát az M' által addig felhasznált cellaterület (tár). (Kétszer végigmegy M' a szalagján, legfeljebb k -szor kell egy \sqcup -nek helyet csinálni, ami szintén $O(\text{felhasznált cellaterület})$ lépésben megoldható.)
- ▶ a felhasznált cellaterület $O(1)$ -el nőtt. ($\leq k$ -val, hiszen $\leq k$ -szor kellhet egy \sqcup -t beszúrni.)

Az M' által felhasznált cellaterület mérete kezdetben $\Theta(n)$, lépésenként $O(1)$ -gyel nőhet, így $\leq f(n)$ darab lépés után az M' szalagján lévő szó hossza $O(n + f(n)O(1)) = O(n + f(n))$.

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Meggondolható, hogy M egyetlen lépésének szimulálásakor

- ▶ a lépések számára aszimptotikus felső korlát az M' által addig felhasznált cellaterület (tár). (Kétszer végigmegy M' a szalagján, legfeljebb k -szor kell egy \sqcup -nek helyet csinálni, ami szintén $O(\text{felhasznált cellaterület})$ lépésben megoldható.)
- ▶ a felhasznált cellaterület $O(1)$ -el nőtt. ($\leq k$ -val, hiszen $\leq k$ -szor kellhet egy \sqcup -t beszúrni.)

Az M' által felhasznált cellaterület mérete kezdetben $\Theta(n)$, lépésenként $O(1)$ -gyel nőhet, így $\leq f(n)$ darab lépés után az M' szalagján lévő szó hossza $O(n + f(n)O(1)) = O(n + f(n))$. Tehát M minden egyes lépésének M' általi szimulációja $O(n + f(n))$ lépés.

k -szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Meggondolható, hogy M egyetlen lépésének szimulálásakor

- ▶ a lépések számára aszimptotikus felső korlát az M' által addig felhasznált cellaterület (tár). (Kétszer végigmegy M' a szalagján, legfeljebb k -szor kell egy \sqcup -nek helyet csinálni, ami szintén $O(\text{felhasznált cellaterület})$ lépésben megoldható.)
- ▶ a felhasznált cellaterület $O(1)$ -el nőtt. ($\leq k$ -val, hiszen $\leq k$ -szor kellhet egy \sqcup -t beszúrni.)

Az M' által felhasznált cellaterület mérete kezdetben $\Theta(n)$, lépésenként $O(1)$ -gyel nőhet, így $\leq f(n)$ darab lépés után az M' szalagján lévő szó hossza $O(n + f(n)O(1)) = O(n + f(n))$.

Tehát M minden egyes lépésének M' általi szimulációja $O(n + f(n))$ lépés.

Mivel bármely n hosszú szóra az M gép $\leq f(n)$ lépést tesz, ezt az M' gép összesen $f(n) \cdot O(n + f(n))$ lépéssel tudja szimulálni, azaz $f(n) \cdot O(n + f(n))$ időkorlátos. Ez $O(f(n)^2)$, ha $f(n) = \Omega(n)$.

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Néhány tankönyv tárgyalásában a Turing gépek szalagja csak az egyik irányban végtelen.

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Néhány tankönyv tárgyalásában a Turing gépek szalagja csak az egyik irányban végtelen.

- ▶ Az **egy irányban végtelen szalagos Turing gép** egy, a bal oldalán zárt szalaggal rendelkezik

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Néhány tankönyv tárgyalásában a Turing gépek szalagja csak az egyik irányban végtelen.

- ▶ Az **egy irányban végtelen szalagos Turing gép** egy, a bal oldalán zárt szalaggal rendelkezik
- ▶ A fej nem tud „leesni” a bal oldalon, még ha az állapot-átmeneti függvény balra lépést ír is elő a legbaloldalibb cellán. Ilyenkor a fej helyben marad.

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Néhány tankönyv tárgyalásában a Turing gépek szalagja csak az egyik irányban végtelen.

- ▶ Az **egy irányban végtelen szalagos Turing gép** egy, a bal oldalán zárt szalaggal rendelkezik
- ▶ A fej nem tud „leesni” a bal oldalon, még ha az állapot-átmeneti függvény balra lépést ír is elő a legbaloldalibb cellán. Ilyenkor a fej helyben marad.

Nyilvánvalóan minden egyirányban végtelen szalagos Turing gép könnyen szimulálható kétirányban végtelen szalagossal.

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Néhány tankönyv tárgyalásában a Turing gépek szalagja csak az egyik irányban végtelen.

- ▶ Az **egy irányban végtelen szalagos Turing gép** egy, a bal oldalán zárt szalaggal rendelkezik
- ▶ A fej nem tud „leesni” a bal oldalon, még ha az állapot-átmeneti függvény balra lépést ír is elő a legbaloldalibb cellán. Ilyenkor a fej helyben marad.

Nyilvánvalóan minden egyirányban végtelen szalagos Turing gép könnyen szimulálható kétirányban végtelen szalagossal. Igaz azonban a megfordítás is:

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Tétel

Minden egyszalagos M Turing géphez van vele ekvivalens egy irányban végtelen szalagos M'' Turing gép.

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Tétel

Minden egyszalagos M Turing géphez van vele ekvivalens egy irányban végtelen szalagos M'' Turing gép.

Bizonyítás (vázlat):

1. Szimuláljuk M -et egy olyan M' TG-pel, ami két darab egy irányban végtelen szalaggal rendelkezik:

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Tétel

Minden egyszalagos M Turing géphez van vele ekvivalens egy irányban végtelen szalagos M'' Turing gép.

Bizonyítás (vázlat):

1. Szimuláljuk M -et egy olyan M' TG-pel, ami két darab egy irányban végtelen szalaggal rendelkezik:
 M' megjelöli mindkét szalagjának első celláját egy speciális szimbólummal. Ezután M'

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Tétel

Minden egyszalagos M Turing géphez van vele ekvivalens egy irányban végtelen szalagos M'' Turing gép.

Bizonyítás (vázlat):

1. Szimuláljuk M -et egy olyan M' TG-pel, ami két darab egy irányban végtelen szalaggal rendelkezik:
 M' megjelöli mindkét szalagjának első celláját egy speciális szimbólummal. Ezután M'
 - az első szalagján szimulálja M -et akkor, amikor az a fej kezdőpozícióján vagy attól jobbra dolgozik,

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Tétel

Minden egyszalagos M Turing géphez van vele ekvivalens egy irányban végtelen szalagos M'' Turing gép.

Bizonyítás (vázlat):

1. Szimuláljuk M -et egy olyan M' TG-pel, ami két darab egy irányban végtelen szalaggal rendelkezik:
 M' megjelöli mindkét szalagjának első celláját egy speciális szimbólummal. Ezután M'
 - az első szalagján szimulálja M -et akkor, amikor az a fej kezdőpozícióján vagy attól jobbra dolgozik,
 - a második szalagján pedig akkor, amikor az M a fej kezdőpozíciótól balra dolgozik (ezen a szalagon az ettől a pozíciótól balra lévő szó tükörképe van)

Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

Tétel

Minden egyszalagos M Turing géphez van vele ekvivalens egy irányban végtelen szalagos M'' Turing gép.

Bizonyítás (vázlat):

1. Szimuláljuk M -et egy olyan M' TG-pel, ami két darab egy irányban végtelen szalaggal rendelkezik:
 M' megjelöli mindkét szalagjának első celláját egy speciális szimbólummal. Ezután M'
 - az első szalagján szimulálja M -et akkor, amikor az a fej kezdőpozícióján vagy attól jobbra dolgozik,
 - a második szalagján pedig akkor, amikor az M a fej kezdőpozíciótól balra dolgozik (ezen a szalagon az ettől a pozíciótól balra lévő szó tükörképe van)
2. Szimuláljuk M' -t egy egyirányban végtelen szalagos M'' Turing géppel (az előző tételben látott bizonyításhoz hasonlóan)