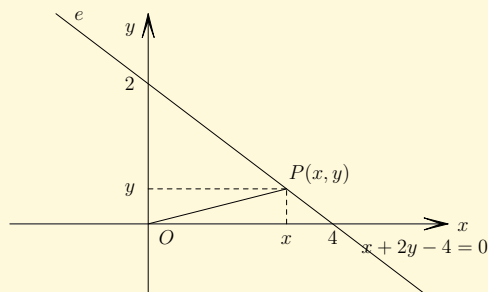


8. előadás
(2020. április 6.)

Feltételes szélsőértékek ($\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ függvényekre)

Motiváló példák

1. példa. *Pont és egyenes távolsága.*



Így is felfogható:

$$\overline{OP} = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\min_{P \in e} \overline{OP} = ?$$

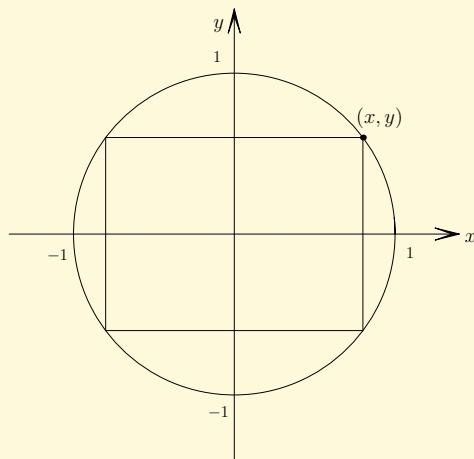
Feladat: Adott: $f(x, y) := x^2 + y^2$ ($(x, y) \in \mathbb{R}^2$)

$$g(x, y) := x + 2y - 4 \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

$$H_g := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid g(x, y) = 0\} \quad (\text{az egyenes pontjai})$$

Keressük az f függvény minimumát a H_g halmazon.

2. példa. *Határozzuk meg az egységsugarú körbe írt téglalapok között a maximális területű téglalapot.*



$$H_g := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 1\}$$

Feladat: Adott: $f(x, y) := 4xy$ $((x, y) \in \mathbb{R}^2)$

$$g(x, y) := x^2 + y^2 - 1 \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

$$H_g := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid g(x, y) = 0\} \quad (\text{a körvonal pontjai})$$

Keressük az f függvény maximumát a H_g halmazon.

Elemi megoldás: $xy \leq \frac{x^2 + y^2}{2} \implies$ négyzet.

Általánosan

- Feladat:** Adott:
- $U \subset \mathbb{R}^2$ nyílt halmaz,
 - $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ (célfüggvény),
 - $g : U \rightarrow \mathbb{R}$ (feltételfüggvény),

$$H_g := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid g(x, y) = 0\} \neq \emptyset.$$

Keressük az f függvény szélsőértékeit a H_g halmazon,
azaz határozzuk meg az $f|_{H_g}$ függvény szélsőértékeit.

Megjegyzés. „Jó esetben” a $H_g \subset \mathbb{R}^2$ halmaz egy síkbeli „görbe”.

Például, ha

$$g(x, y) := x^2 + y^2 - 1 \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2),$$

akkor a H_g halmaz az origó középpntú 1 sugarú körvonal.

Ha

$$g(x, y) := (x^2 + y^2)^2 - 2a^2(x^2 - y^2) \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2),$$

akkor H_g a korábban már megemlített *Bernoulli-féle lemniszkáta*.

Definíció. Legyen $U \subset \mathbb{R}^2$ nyílt halmaz. Tegyük fel, hogy $f, g : U \rightarrow \mathbb{R}$ adott függvények és

$$a \in H_g := \{z \in U \mid g(z) = 0\} \neq \emptyset.$$

Azt mondjuk, hogy az f függvénynek a $g = 0$ feltétel mellett az a pontban

- **feltételes abszolút maximuma van**, ha

$$f(x) \leq f(a), \quad \forall a \in \mathcal{D}_f \cap H_g;$$

- **feltételes lokális maximuma van**, ha

$$\exists K(a) \subset U : f(x) \leq f(a), \quad \forall x \in K(a) \cap H_g.$$

A **minimum**mal kapcsolatban hasonló fogalmakat kapunk, ha a fentiekben a \leq egyenlőtlenség helyett \geq -t írunk.

A korábbiakkal összhangban használjuk $f(a)$ -ra a *feltételes abszolút (lokális) maximum (minimum)*, illetve *szélsőérték*, továbbá a -ra a *feltételes abszolút (lokális) maximumhely (minimumhely)*, illetve *szélsőértékhely* elnevezést is.

Megjegyzés. A továbbiakban csak **lokális** szélsőértékekre fogalmazunk meg eredményeket.

1. megjegyzés. Az $f|_{H_g} \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ függvény szélsőértékeire *nem alkalmazhatók* az előző előadáson megfogalmazott tételek. Azokban ui. mindig feltettük, hogy a vizsgált pont az értelmezési tartomány *belső pontja*. Könnyen látható azonban, hogy a H_g halmaznak egyetlen pontja *sem belső pont*.

2. megjegyzés. A feltételes szélsőértékek vizsgálatára alkalmazható módszer kitalálója *Joseph Louis Lagrange* (1736–1813) francia matematikus. Ezért a szóban forgó módszert *Lagrange-szorzók* (vagy *Lagrange-féle multiplikátorok*) *módszerének* nevezzük.

1. tétel. (Szükséges feltétel a feltételes lokális szélsőértékre.)

Tegyük fel, hogy

- (a) $U \subset \mathbb{R}^2$ nyílt halmaz és az $f, g : U \rightarrow \mathbb{R}$ függvényeknek léteznek a parciális deriváltjaik és ezek folytonosak az U halmazon;
- (b) az $(x_0, y_0) \in U$ pontban az f függvénynek a $g = 0$ feltételre vonatkozóan feltételes lokális szélsőértéke van;
- (c) $g'(x_0, y_0) = (\partial_1 g(x_0, y_0), \partial_2 g(x_0, y_0)) \neq (0, 0)$.

*Ekkor van olyan $\lambda \in \mathbb{R}$ valós szám (ezt **Lagrange-szorzó**nak szokás nevezni), hogy az*

$$\mathcal{L}(x, y) := f(x, y) + \lambda g(x, y) \quad ((x, y) \in U)$$

Lagrange-függvénynek (x_0, y_0) stacionárius pontja, azaz

$$\mathcal{L}'(x_0, y_0) = (\partial_x \mathcal{L}(x_0, y_0), \partial_y \mathcal{L}(x_0, y_0)) = (0, 0).$$

A tétel alkalmazása:

1^o Képezzük az

$$\mathcal{L}(x, y) := f(x, y) + \lambda g(x, y) \quad ((x, y) \in U)$$

Lagrange függvényt.

2^o Az x, y, λ ismeretlenekre megoldjuk a következő egyenletrendszert:

$$\partial_x \mathcal{L}(x, y) = \partial_x f(x, y) + \lambda \partial_x g(x, y) = 0,$$

$$\partial_y \mathcal{L}(x, y) = \partial_y f(x, y) + \lambda \partial_y g(x, y) = 0,$$

$$g(x, y) = 0.$$

Az így kapott (x_0, y_0) pont(ok)ban *lehet(nek)* a feltételes lokális szélsőérték helyek.

Megjegyzés. Az $\mathcal{L}'(x_0, y_0) = (0, 0)$ csak *szükséges*, de *nem elégséges* feltétel a feltételes lokális szélsőértékre.

Tétel. (A feltételes lokális szélsőértékre vonatkozó másodrendű elégséges feltétel.)
Tegyük fel, hogy

- (a) $U \subset \mathbb{R}^2$ *nyílt halmaz és az $f, g : U \rightarrow \mathbb{R}$ függvényeknek léteznek a másodrendű parciális deriváltjaik és ezek folytonosak az U halmazon;*
- (b) *az $(x_0, y_0) \in U$ pontban a $\lambda_0 \in \mathbb{R}$ számmal teljesül a szükséges feltétel.*

Tekintsük ezzel a λ_0 számmal az

$$\mathcal{L}(x, y) := f(x, y) + \lambda_0 g(x, y) \quad ((x, y) \in U)$$

Lagrange-függvényt. Legyen

$$D(x_0, y_0; \lambda_0) := \det \begin{bmatrix} 0 & \partial_1 g(x_0, y_0) & \partial_2 g(x_0, y_0) \\ \partial_1 g(x_0, y_0) & \partial_{11} \mathcal{L}(x_0, y_0) & \partial_{12} \mathcal{L}(x_0, y_0) \\ \partial_2 g(x_0, y_0) & \partial_{21} \mathcal{L}(x_0, y_0) & \partial_{22} \mathcal{L}(x_0, y_0) \end{bmatrix}.$$

Ekkor,

*ha $D(x_0, y_0; \lambda_0) > 0 \implies (x_0, y_0)$ feltételes lokális **maximumhely**,*

*ha $D(x_0, y_0; \lambda_0) < 0 \implies (x_0, y_0)$ feltételes lokális **minimumhely**.*

1. megjegyzés. A fentiekben két változó és egy egyenlőségi feltétel mellett vizsgáltuk a feltételes szélsőérték-problémát. Az eredmények kiterjeszthetők arra az esetre is, amikor az f célfüggvény n -változós ($2 < n \in \mathbb{N}$), és ekkor az egyetlen $g = 0$ feltétel helyett több egyenlőségi feltételt is előírhatunk.

2. megjegyzés. A gyakorlat felvet számos olyan szélsőérték-problémát, amelyekben a változókra tett korlátozó feltételek *nem egyenlőségekkel*, hanem *egyenlőtlenségekkel* adottak. Az ilyen típusú problémákat *(lineáris) programozási feladatoknak* hívják. Vizsgálatukhoz nem az *analízis*, hanem a *lineáris algebra* eszköztárát lehet felhasználni.

3. megjegyzés. Most a feltételt megadó $g(x, y) = 0$ egyenletről lesz szó. Tegyük fel, hogy ebből az egyenletből (például) az y változó kifejezhető az x változó *függvényeként*, azaz létezik olyan $\varphi \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ függvény, amelyre $g(x, \varphi(x)) = 0$ teljesül. A $H_g = \{(x, y) \mid g(x, y) = 0\} \subset \mathbb{R}^2$ halmaz tehát a φ függvény garfikonja, ami „jó” esetben egy síkbeli „görbe”.

Az f függvénynek a H_g halmaz pontjaiban felvett értékeit a $h(x) := f(x, \varphi(x))$ valós-valós függvénnyel lehet kifejezni.

A kétváltozós függvényekre vonatkozó feltételes szélsőérték-problémát a szóban forgó esetben a h egyváltozós függvény szélsőérték-problémájára lehet visszavezetni.

Az esetek „többségében” a $g(x, y) = 0$ egyenletből nem lehet (például) az y változót kifejezni az x változó explicit függvényeként (vagy lehet, de csak nagyon bonyolult módon).

Vannak és fontosak azonban azok az eredmények, amelyek az egyenlet *megoldhatóságára*, vagyis a fentiekben megemlített φ függvénynek a *létezésére* adnak feltételeket, és φ explicit alakjáról semmit sem állítanak.

Implicit függvények

(Egyenletek megoldása)

Probléma. Adott: $f \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ olyan függvény, amelyre
 $H := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid f(x, y) = 0\} \neq \emptyset.$

Kérdés:

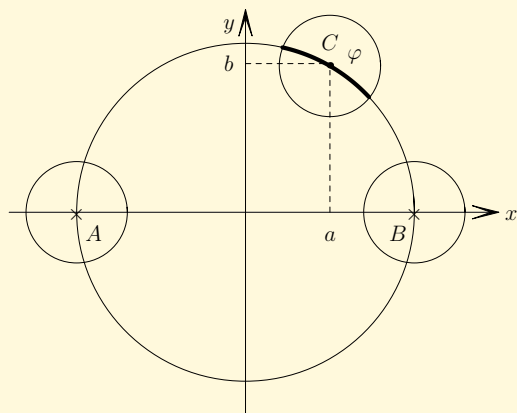
$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Megoldható-e az} \\ f(x, y) = 0 \\ \text{egyenlet } y\text{-ra?} \end{array} \right\} \iff \left\{ \begin{array}{l} \text{Van-e olyan } \varphi \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}: \\ f(x, \varphi(x)) = 0? \end{array} \right\}$$

Definíció. Legyen $f \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ egy adott függvény. Ha létezik olyan $I \subset \mathbb{R}$ nyílt intervallum és $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ függvény, hogy

$$f(x, \varphi(x)) = 0 \quad (\forall x \in I),$$

akkor azt mondjuk, hogy a φ függvény az $f(x, y) = 0$ *implicit alakban van megadva*; másképpen fogalmazva: φ *megoldása* az $f(x, y) = 0$ implicit egyenletnek.

A probléma vizsgálata: Legyen $f(x, y) := x^2 + y^2 - 1$ $((x, y) \in \mathbb{R}^2)$.



- Csak lokális tétel várható.
- C környezetében $\exists \varphi$.
- $A(-1, 0)$ és $B(1, 0)$ környezetében $\nexists \varphi$.

Mi jellemzi A -t és B -t?

Észrevétel: $\partial_2 f(x, y) = 2y \implies \partial_2 f(A) = \partial_2 f(B) = 0$.

A többi C pontban (ahol $\exists \varphi$) $\partial_2 f(C) \neq 0$.

Szerencse: az általános esetben is ezen múlik a φ függvény létezése.

1. tétel. (Egyváltozós implicitfüggvény-tétel.) Legyen $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ nyílt halmaz és $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$. Tegyük fel, hogy

- (a) f folytonosan deriválható Ω -n,
- (b) az $(a, b) \in \Omega$ pontban $f(a, b) = 0$ és $\partial_2 f(a, b) \neq 0$.

Ekkor

1° van olyan $K(a) =: U$ és $K(b) =: V$ nyílt halmaz \mathbb{R} -ben, hogy minden $x \in U$ ponthoz létezik egyetlen $\varphi(x) \in V$, amelyre $f(x, \varphi(x)) = 0$;

2° az így definiált $\varphi : U \rightarrow V$ függvény folytonosan deriválható U -n és

$$\varphi'(x) = -\frac{\partial_1 f(x, \varphi(x))}{\partial_2 f(x, \varphi(x))} \quad (x \in U).$$

1. megjegyzés. Világos, hogy $\varphi(a) = b$. A φ függvényt az $f(x, \varphi(x)) = 0$ ($x \in U$) egyenlőség „implicit” (= nem kifejtett, burkolt, rejtett) módon definiálja. Innen származik a tétel neve.

2. megjegyzés. Másként: Ha $f \in C^1(\mathbb{R}^2)$, akkor az $f(x, y) = 0$ egyenlet megoldható y -ra x függvényében minden olyan (a, b) pont valamely környezetében, amelyben $f(a, b) = 0$ és $\partial_2 f(a, b) \neq 0$.

2. tétel. (Implicitfüggvény-tétel az általános esetben.) Legyenek $\Omega_1 \subset \mathbb{R}^{n_1}$, $\Omega_2 \subset \mathbb{R}^{n_2}$ nyílt halmazok ($n_1, n_2 \in \mathbb{N}$) és $f : \Omega_1 \times \Omega_2 \rightarrow \mathbb{R}^{n_2}$. Tegyük fel, hogy,

- (a) f folytonosan deriválható az $\Omega_1 \times \Omega_2$ halmazon,
- (b) az $(a, b) \in \Omega_1 \times \Omega_2$ pontban $f(a, b) = 0$ és $\det \partial_2 f(a, b) \neq 0$.

Ekkor

1^o létezik a -nak olyan $K(a) =: U_1 \subset \Omega_1$ és b -nek olyan $K(b) =: U_2 \subset \Omega_2$ környezete, hogy minden $x \in U_1$ ponthoz létezik egyetlen $\varphi(x) \in U_2$, amelyre $f(x, \varphi(x)) = 0 \in \mathbb{R}^{n_2}$;

2^o az így definiált $\varphi : U_1 \rightarrow U_2$ függvény folytonosan deriválható U_1 -en és

$$\varphi'(x) = - [\partial_2 f(x, \varphi(x))]^{-1} \cdot \partial_1 f(x, \varphi(x)) \quad (x \in U_1).$$

1. megjegyzés. A tételben $\partial_2 f(a, b)$ jelöli az f függvény második változócsoporthoz szerinti parciális deriváltját az (a, b) pontban. Ez az alábbi módon definiált $n_2 \times n_2$ -típusú mátrix:

$$\partial_2 f(a, b) := (\mathbb{R}^{n_2} \supset \Omega_2 \ni y \mapsto f(a, y) \in \mathbb{R}^{n_2})'_{y=b} \in \mathbb{R}^{n_2 \times n_2}$$

A $\partial_1 f(a, b)$ derivált definíciója hasonló.

2. megjegyzés. A tételnek egyenletrendszerek *megoldhatóságával* kapcsolatos értelmezés is adható.

Legyen $n_1, n_2 \in \mathbb{N}$, $x = (x_1, x_2, \dots, x_{n_1}) \in \mathbb{R}^{n_1}$, $y = (y_1, y_2, \dots, y_{n_2}) \in \mathbb{R}^{n_2}$ és $f = (f_1, f_2, \dots, f_{n_2}) \in \mathbb{R}^{n_1} \times \mathbb{R}^{n_2} \rightarrow \mathbb{R}^{n_2}$.

Tekintsük az $f(x, y) = 0$ egyenletrendszert, amelyet komponensekre bontott alakban így írhatunk fel:

$$f_1(x_1, x_2, \dots, x_{n_1}; y_1, y_2, \dots, y_{n_2}) = 0,$$

$$f_2(x_1, x_2, \dots, x_{n_1}; y_1, y_2, \dots, y_{n_2}) = 0,$$

$$\vdots$$

$$f_{n_2}(x_1, x_2, \dots, x_{n_1}; y_1, y_2, \dots, y_{n_2}) = 0.$$

Itt az y_1, y_2, \dots, y_{n_2} számok az ismeretlenek és x_1, x_2, \dots, x_{n_1} a paraméterek. Felteesszük, hogy *ismerjük* ennek egy megoldását, azaz tudjuk, hogy az $a = (a_1, a_2, \dots, a_{n_1})$ paraméter esetén $b = (b_1, b_2, \dots, b_{n_2})$ egy megoldás, vagyis $f(a, b) = 0$. A fenti egyenletrendszerből szeretnénk kifejezni az y_1, y_2, \dots, y_{n_2} ismeretleneket az x_1, x_2, \dots, x_{n_1} paraméterek függvényében. A 2. tétel szerint ez minden a -hoz közeli x esetén megtehető, ha f folytonosan deriválható és $\partial_2 f(a, b) \neq 0$; a megoldások egyértelműek és x -nek folytonosan deriválható függvényei.

Inverz függvények

$(\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ típusú függvények)

Emlékeztető. Valós-valós függvények inverzének a létezésére, illetve az inverz függvény deriválhatóságára több eredményt ismertünk meg. Most a következő *lokális* jellegű állításra emlékeztetünk:

Tegyük fel, hogy az $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ ($I \subset \mathbb{R}$ nyílt intervallum) függvény folytonosan deriválható I -n és egy $a \in I$ pontban $f'(a) \neq 0$. Ekkor

1° f lokálisan invertálható, azaz $\exists K(a) =: U$ és $\exists K(f(a)) =: V$,

$f|_U : U \rightarrow V$ függvény bijekció (következésképpen invertálható),

2° az f^{-1} inverz függvény folytonosan deriválható V -n és

$$(*) \quad (f^{-1})'(y) = \frac{1}{f'(f^{-1}(y))} \quad (y \in V).$$

Megjegyzés. Érdeemes felidézni az állítás bizonyítását, valamint a $(*)$ képlet geometriai jelentését.

A többváltozós esetben hasonló állítás érvényes.

1. tétel. (Inverzfüggvény-tétel.) Legyen $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz és $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$.
Tegyük fel, hogy,

(a) f folytonosan deriválható Ω -n,

(b) az $a \in \Omega$ pontban $\det f'(a) \neq 0$.

Ekkor

1^o f lokálisan invertálható, azaz van olyan $K(a) =: U$ és $K(f(a)) =: V$,
hogy az $f|_U : U \rightarrow V$ bijekció (következésképpen invertálható),

2^o az f^{-1} inverz függvény folytonosan deriválható V -n és

$$(**) \quad (f^{-1})'(y) = [f'(f^{-1}(y))]^{-1} \quad (y \in V).$$

1. megjegyzés. Az inverz függvény létezése a többváltozós esetben minőségileg bonyolultabb az egyváltozós esetnél; ez tehát egy olyan pont, ahol az egyváltozós analógia létezik ugyan, a immár nem elegendő.

2. megjegyzés. Az f függvény explicit alakjának az ismeretében f^{-1} helyettesítési értékeire általában nincs explicit képlet; viszont $(**)$ alapján a derivált helyettesítési értékei az f' helyettesítési értékeinek felhasználásával már kiszámíthatók.

3. megjegyzés. A tételnek egyenletrendszerek megoldásával kapcsolatos értelmezés is adható. Legyen $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ és $y = (y_1, y_2, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$. Jelölje $f_i \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ($i = 1, 2, \dots, n$) az f függvény koordinátafüggvényeit: $f = (f_1, f_2, \dots, f_n) \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$. Tekintsük az

$$f(x) = y$$

egyenletet. A komponensekre bontott alakba írva kapjuk az n egyenletből álló

$$f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = y_1,$$

$$f_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = y_2,$$

$$\vdots$$

$$f_n(x_1, x_2, \dots, x_n) = y_n$$

egyenletrendszert, amelyben az y_1, y_2, \dots, y_n számokat paramétereknek tekintjük, és x_1, x_2, \dots, x_n az ismeretlenek.

Legyen $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in \mathcal{D}_f$ és $b = (b_1, b_2, \dots, b_n) := f(a)$. Tegyük fel, hogy f folytonosan deriválható az a pont egy $k(a) \subset \mathcal{D}_f$ környezetében, továbbá teljesül (a könnyen ellenőrizhető) $\det f'(a) \neq 0$ feltétel. Ekkor a fenti tétel azt állítja, hogy az egyenletrendszer megoldható az x_1, x_2, \dots, x_n ismeretlenekre az y_1, y_2, \dots, y_n paraméterek függvényében, ha az x és az y pontokat a és b elegendően kicsiny környezetére korlátozzuk; a megoldás egyértelmű és folytonosan differenciálható.