

Numerikus módszerek 2B.

11–12. előadás: Numerikus integrálás

Dr. Bozsik József

ELTE IK

2020. november 26 – december 3.

- 1 Numerikus integrálás
- 2 Newton–Cotes típusú kvadratura formulák
- 3 Hibaformulák
- 4 Összetett formulák

- 1 Numerikus integrálás
- 2 Newton–Cotes típusú kvadratura formulák
- 3 Hibaformulák
- 4 Összetett formulák

Feladat: az

$$\int_a^b f(x) dx$$

Riemann integrál közelítő kiszámítása.

Kézenfekvő lenne a definícióval (alsó- és felső közelítő összegekkel vagy Riemann közelítő összeggel) számolni, azonban így túl sokat kellene számolnunk a pontosabb eredmény eléréséhez.

→ Nem gazdaságos.

Alkalmazási területei a matematikában:

- Amikor a primitív függvény nem állítható elő zárt alakban.
- Az analitikus integrálás túl bonyolult lenne.
- Terület, térfogat, ívhossz számításnál.
- Differenciálegyeletek numerikus módszereinél a módszerek konstrukciójakor.

Példa: Számítsuk ki a következő integrálok értékét!

$$\int_0^1 e^{-x^2} dx = ?, \quad \int_0^\pi \cos(x^2) dx = ?$$

Ötlet:

Tekintsük az $a \leq x_0 < x_1 < \dots < x_n \leq b$ felosztást. Közelítsük az $f(x)$ függvényt az interpolációs polinomjának Lagrange-alakjával, $L_n(x)$ -el.

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) dx &\approx \int_a^b L_n(x) dx = \int_a^b \sum_{k=0}^n f(x_k) \ell_k(x) dx = \\ &= \sum_{k=0}^n f(x_k) \underbrace{\int_a^b \ell_k(x) dx}_{=: A_k} = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \end{aligned}$$

Megj.: A_k csak az alappontoktól függ, f -től nem.

Definíció: Interpolációs kvadratúra formulák

- 1 A $\sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ formulát *kvadratúra formulának* nevezzük.
- 2 A kvadratúra formula *interpolációs típusú*, ha $A_k = \int_a^b \ell_k(x) dx$ ($k = 0, \dots, n$).

Tétel: Pontossági tétel

$$\forall f \in P_n\text{-re } \int_a^b f(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$
$$\Leftrightarrow A_k = \int_a^b \ell_k(x) dx \quad (k = 0, \dots, n)$$

Megjegyzés.: A $\sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ képletben $2(n+1)$ szabad paraméter van: A_k, x_k , így a legfeljebb n -edfokú polinomokra való pontosság kevésnek tűnik.

Kvadratúra formula típusok:

① Newton–Cotes típus:

Az $\{x_i : i = 0, \dots, n\}$ alappontok egyenletes felosztású pontok $[a; b]$ -n.

② Csebisev típus:

$A_k \equiv A$ ($k = 0, \dots, n$).

③ Gauss típus:

maximális $(2n+1)$ fokszámig pontos formulák.

- 1 Numerikus integrálás
- 2 Newton–Cotes típusú kvadratúra formulák**
- 3 Hibaformulák
- 4 Összetett formulák

Newton–Cotes típusú kvadratúra formulák:

$$x_k = x_0 + kh$$

- **Zárt formulák ($Z(n)$):** a és b alappont

$$h = \frac{b-a}{n} \text{ és } k = 0, \dots, n, \text{ azaz } x_0 = a, x_n = b.$$

- **Nyílt formulák ($Ny(n)$):** a és b *nem* alappont

$$h = \frac{b-a}{n+2}, \quad k = 1, \dots, n+1, \text{ azaz } x_0 = a+h, x_n = b-h.$$

A N-C formulák együtthatóit a definíció mellett más módon is meghatározhatjuk.

A P_n -re való pontosság az integrál linearitása miatt azonos az $1, x, x^2, \dots, x^n$ hatványfüggvényekre való pontossággal. Ebből A_k -ra LER-t írhatunk fel:

$$\int_a^b 1 \, dx = b - a = A_0 + A_1 + \dots + A_n$$

$$\int_a^b x \, dx = \frac{1}{2}(b^2 - a^2) = A_0x_0 + A_1x_1 + \dots + A_nx_n$$

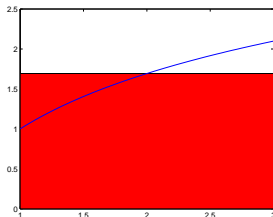
.....

$$\int_a^b x^n \, dx = \frac{1}{n+1} (b^{n+1} - a^{n+1}) = A_0x_0^n + A_1x_1^n + \dots + A_nx_n^n$$

A kapott LER mátrixa a Vandermonde-mátrix transzponáltja.

Érintő formula (Ny(0))

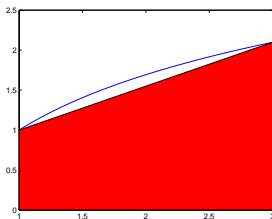
$$\int_a^b f \approx (b - a) \cdot f\left(\frac{a+b}{2}\right) =: E(f)$$



Trapéz formula (Z(1)) és Simpson formula (Z(2))

Trapéz formula (Z(1))

$$\int_a^b f \approx \frac{b-a}{2} \cdot (f(a) + f(b)) =: T(f)$$



Simpson formula (Z(2))

$$\int_a^b f \approx \frac{b-a}{6} \cdot \left(f(a) + 4 \cdot f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right) =: S(f)$$

- ① Numerikus integrálás
- ② Newton–Cotes típusú kvadratura formulák
- ③ Hibaformulák**
- ④ Összetett formulák

Tétel (Emlékeztető): Az integrálszámítás középértéktétele

Ha $f \in C[a; b]$ és $g \geq 0$, ekkor $\exists \xi \in (a; b)$:

$$\int_a^b fg = f(\xi) \cdot \int_a^b g.$$

Tétel: Az érintő formula hibája

Ha $f \in C^2[a; b]$, ekkor $\exists \eta \in [a; b]$:

$$\int_a^b f - E(f) = \frac{(b-a)^3}{24} \cdot f''(\eta).$$

Tétel: A trapéz formula hibája

Ha $f \in C^2[a; b]$, ekkor $\exists \eta \in [a; b]$:

$$\int_a^b f - T(f) = -\frac{(b-a)^3}{12} \cdot f''(\eta).$$

Tétel: A Simpson formula hibája

Ha $f \in C^4[a; b]$, ekkor $\exists \eta \in [a; b]$:

$$\int_a^b f - S(f) = -\frac{(b-a)^5}{2880} \cdot f^{(4)}(\eta).$$

- ① Numerikus integrálás
- ② Newton–Cotes típusú kvadratura formulák
- ③ Hibaformulák
- ④ Összetett formulák

Trapéz összetett formula

$[a; b]$ -t m egyenlő részre osztjuk és minden részintervallumon trapéz formulát ($T(f)$) alkalmazunk.

Trapéz összetett formula (Trapéz szabály)

$$\int_a^b f \approx \frac{b-a}{2m} \cdot \left(f(a) + 2 \sum_{k=1}^{m-1} f(x_k) + f(b) \right) =: T_m(f)$$

Megj.: A megjegyzendő együttható sorozat: 1, 2, 2, \dots , 2, 2, 1.

Tétel: A trapéz összetett formula hibája

Ha $f \in C^2[a; b]$, ekkor $\exists \eta \in [a; b]$:

$$\int_a^b f - T_m(f) = -\frac{(b-a)^3}{12m^2} \cdot f''(\eta).$$

Legyen m páros és $[a; b]$ -t m egyenlő részre osztjuk, majd az $I_k := [x_{2k-2}, x_{2k}]$, ($k = 1, \dots, \frac{m}{2}$) részintervallumokra Simpson formulát ($S(f)$) alkalmazunk. Vagyis a belső felezőpontokat is megszámoztuk, így $\frac{m}{2}$ Simpson formulát használunk.

A Simpson összetett formula (Simpson szabály)

$$S_m(f) := \frac{b-a}{3m} \cdot \left(f(a) + 4 \sum_{k=1}^{\frac{m}{2}} f(x_{2k-1}) + 2 \sum_{k=1}^{\frac{m}{2}-1} f(x_{2k}) + f(b) \right)$$
$$\int_a^b f \approx S_m(f)$$

Megj.: A megjegyzendő együttható sorozat:

$1, 4, 2, 4, \dots, 4, 2, 4, 1.$

Tétel: A Simpson összetett formula hibája

Ha $f \in C^4[a; b]$, ekkor $\exists \eta \in [a; b]$:

$$\int_a^b f - S_m(f) = -\frac{(b-a)^5}{180m^4} \cdot f^{(4)}(\eta).$$

Megjegyzés:

- Az érintő formulából is készíthető összetett formula az előzőekhez hasonlóan.
- Ha $f \in C^2[a; b]$ illetve $f \in C^4[a; b]$, akkor $m \rightarrow \infty$ esetén

$$T_m(f) \rightarrow \int_a^b f, \text{ illetve } S_m(f) \rightarrow \int_a^b f$$

m^2 illetve m^4 nagyságrendben.