

Legközelebbi pontpár

Adott $P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$ pontthalmaz a síkon

$p_i = (x_i, y_i)$ és $p_j = (x_j, y_j)$ távolsága

$$\sqrt{(x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2}$$

Adjunk algoritmust a legközelebbi pontpár meghatározására!

← Naïv megoldás: vegyük az összes pontpárt és vegyük
az közül a legkisebb távolságot

költség: $\binom{n}{2} = \frac{n(n-1)}{2}$

$$T(n) = O(n^2)$$

D&Q megoldás

- Minden rekurzív hívásnál át adásna kerülnek P egy Q névterhelésének pontjai
 - egy x koordinátát szorint rendezett X tömbben
 - egy y $\text{---} \text{---} \text{---}$ Y tömbben
- Az algoritmus elején rendeztül a pontokat (nem minden rekurzív hívásnál)
- Rekurzív hívások
 - ha $|Q| \leq 3 \Rightarrow$ pontosan: válaszlat
 - ha $|Q| > 3 \Rightarrow$ keresünk egy "l" fixzó legs egyszerű, ami Q_1 és Q_2 -re osztja

$$\bullet |Q_L| = \lceil |Q|/2 \rceil$$

$$|Q_R| = \lfloor |Q|/2 \rfloor$$

$\rightarrow Q_L$ minden pontján l bal oldalán van
nagy illészkedő $l-ne$

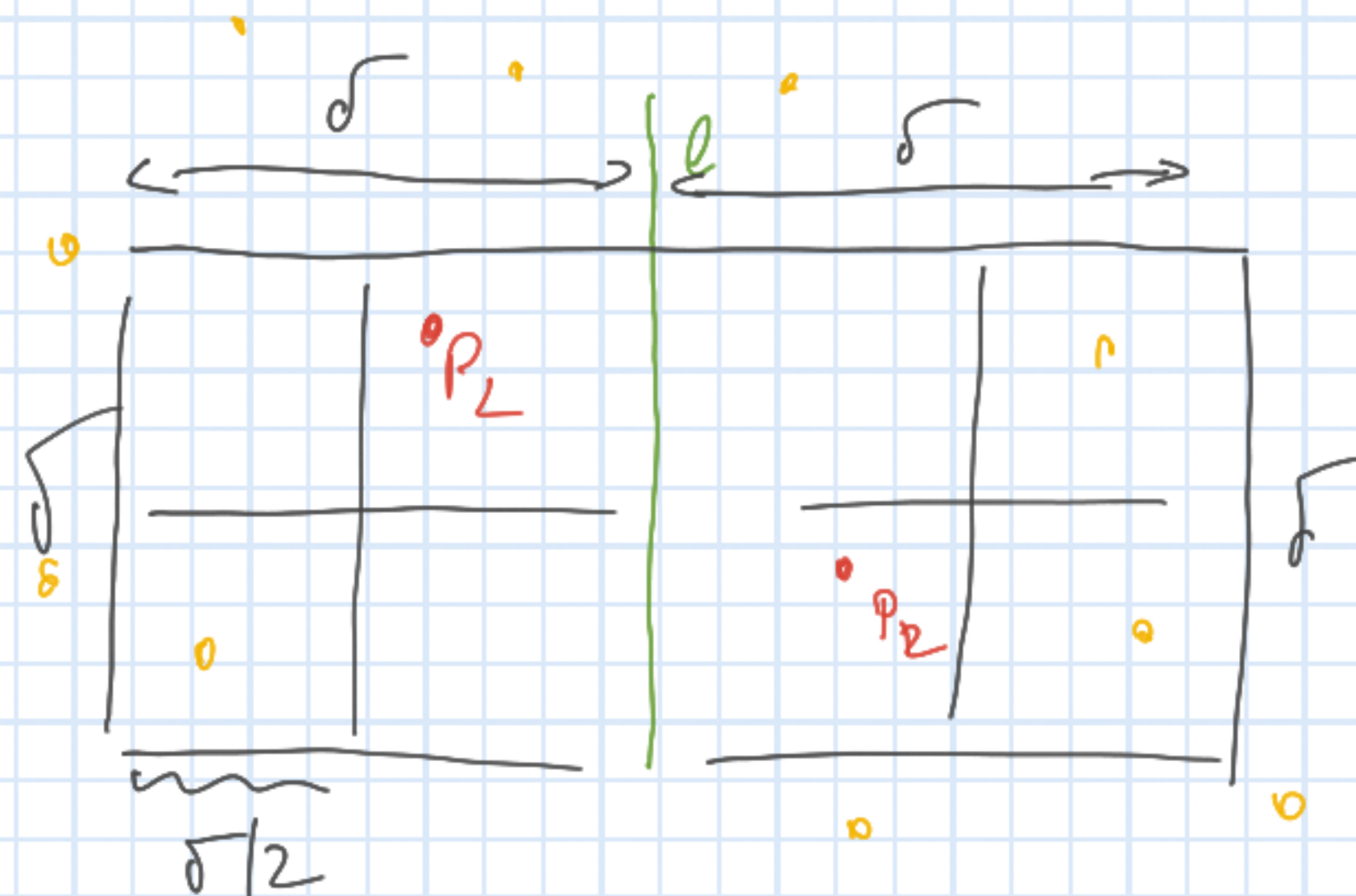
$\rightarrow Q_R$ minden pontján l jobb oldalán van
nagy illészkedő $l-ne$

\rightarrow szétválogatjuk a pontokat x -ből, y -ből $x_L, x_R - bc$
 $y_L, y_R - bc$

- Definíció van keresőre a legkisebb pontpár $(x_L, y_L) - bc$
és $(x_R, y_R) - bc$

Q_L
- Legyen a min. távolság Q_L -ben δ_L Q_R -ben δ_R
legyen $\delta := \min(\delta_L, \delta_R)$

- A megoldás vagy az egyik nemracionális hívás által adott δ távolságú pont, vagy egy olyan, melynek egyik pontja $P_1 \in Q_1$, $P_2 \in Q_2$
 - Ekkor: ezek között van-e δ körüli távolságú
 - ha igen pár van \Rightarrow egyik pontja nem lehet δ -nál távolabb L -tól
 - Ekvivalens K -ből L -ból legfeljebb δ távolságú pontokat $\Rightarrow K'$ -be
 - $\forall p \in K'$ -re bebizonyosítható az, hogy K' -beli pontokat, melyek távolsága $\leq \delta$



Költség: $T(n) = 2T(n/2) + O(n)$

= legfeljebb 7 pontot kell vizsgálni $O(n \log n)$

— ez az l -re szimmetrikus $\delta \times 2\delta$ méretű téglalapban van

— az „hisz udgyatban” nem lehet 1-nél több pont V' -ben

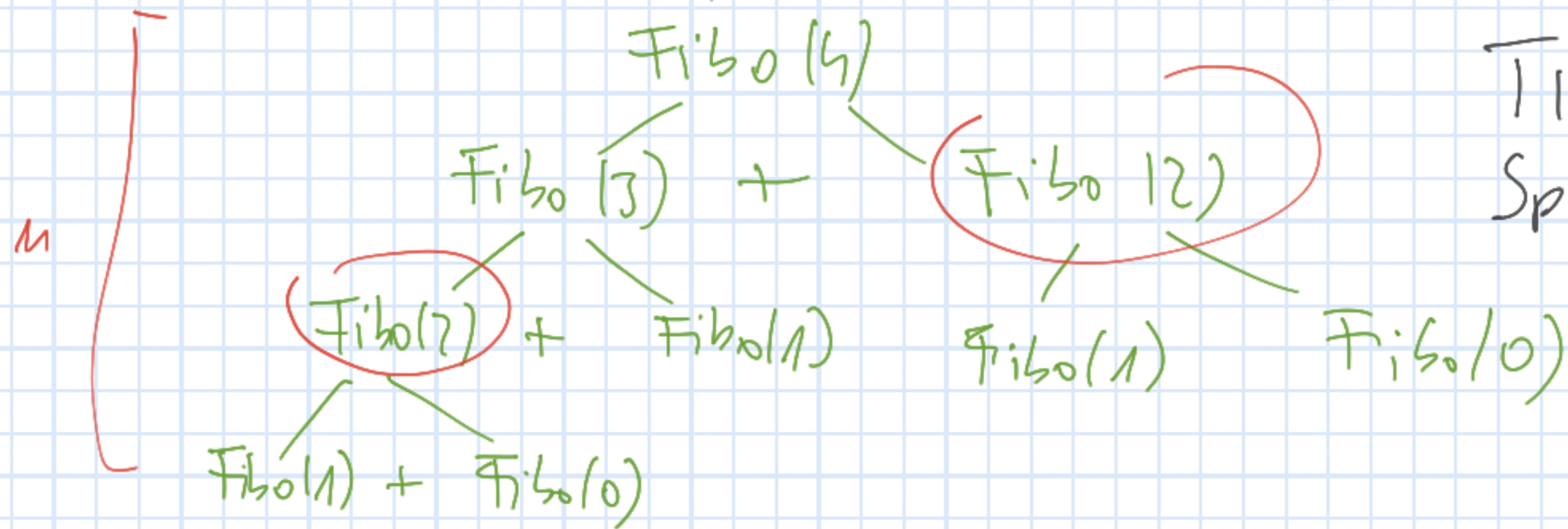
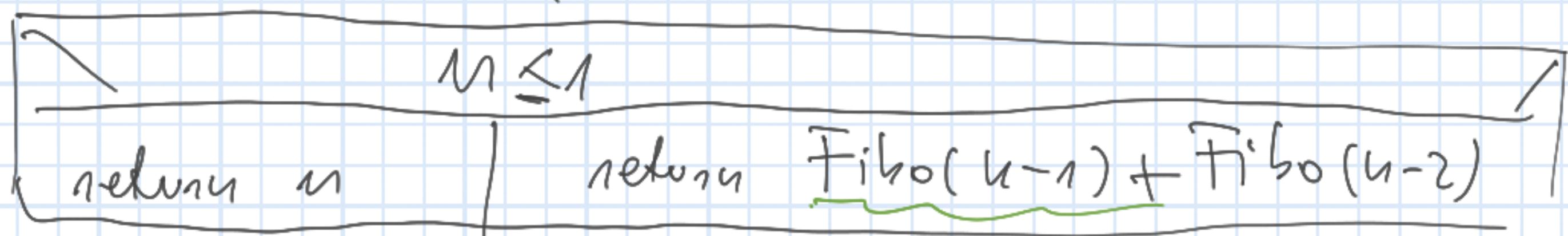
alól: $\frac{\delta}{2} \cdot \sqrt{2} = \delta \left(\frac{\sqrt{2}}{2} \right) < \delta$

Q_L -ben és Q_R -ben a min. táv δ

— $\forall p \in V'$ pontja elég a műveletre 7 pontot vizsgálni
• legyen az isz távot min δ' , ha $\delta' < \delta \Rightarrow$ akkor Q -ba a min δ'

0, 1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, ...

Fibo(n)



Time = $O(2^n)$
Space = $O(n)$

Fibo(n)

fib := [0, 1]

i := 2 .. n

fib[i] := fib[i-1] + fib[i-2]

return fib[n]

$T(n) = O(n)$

Space $O(n)$

Mátrixok szorzása

Adott n db mátrix: A_1, A_2, \dots, A_n

Szeretnénk kiszámítani az $[A_1 A_2 \dots A_n]$ szorzatot

A mátrixok szorzása asszociatív, bármilyen zárójelzés ugyanazt az eredményt adja

$$\text{Pl.: } A_1(A_2 A_3) = (A_1 A_2)A_3$$

A zárójelzés módja befolyásolja a kiértékelt háltszámot

Feladat: A_i mátrix $p_{i-1} \times p_i$, keressük $A_1 A_2 \dots A_n$ szorzat azon zárójelzését, amely minimalizálja a szorzat kiszámításához szükséges skálák (elemek) szorzatok számát.

Példa: $A_1 : 10 \times 100$

$A_2 : 100 \times 5$

$A_3 : 5 \times 50$

$A_1 A_2 A_3$ azo azat kiértékelés

• $(A_1 A_2) A_3$ sorint: $\underbrace{A_1 A_2}_X \quad 10 \cdot 5 \cdot 100 = 5000 \text{ szorzás}$
 $X A_3 \quad 10 \cdot 50 \cdot 5 = 2500 \text{ szorzás}$ } $\Sigma 7500$

• $A_1 (A_2 A_3)$ sorint: $\underbrace{A_2 A_3}_X \quad 100 \cdot 50 \cdot 5 = 25000$
 $A_1 X \quad 100 \cdot 50 \cdot 10 = 50000$ } $\Sigma 75000$

Nálv m.o.: összes zárdjelzés megvizsgálása, exponenciálisan sok

DP m.o.

— Optimális zárdjelzés szerkezetek

- Vegyük $A_i A_{i+1} \dots A_j$ szorzatot, ennek eredménye $A_{i..j}$

- Ha $i < j$, akkor az optimális zárdjelzés $A_i A_{i+1} \dots A_j$ -t

2 részre vágja A_l és A_{l+1} között $i \leq l < j$

- Ertékművelet $A_{i..l}$ és $A_{l+1..j}$ műveletet összerakozva $A_{i..j}$ -t

- költség: $A_{i..l}$, $A_{l+1..j}$ költsége + kellőül összerakásuk
költsége

• észrevettem: $A_i A_{i+1} \dots A_j$ optimális felbontás

$A_i A_{i+1} \dots A_k$ és $A_{k+1} \dots A_j$ szorzata felbontása is optimális

— ha pl.: $A_i A_{i+1} \dots A_k$ szorzata lehet kisebb rész felbontás
akkor $A_i A_{i+1} \dots A_j$ optimális felbontás az

első részt kisebb részre bontva $A_i A_{i+1} \dots A_j$ lehet
kisebbség felbontás alapján \downarrow

OPTIMALIS FELBONTÁSRA TULAJDONSA

