

Flattening task scheduling

Adott az feladatok egy $A = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$ halmaza, amelyek végrehajtása egy közös erőforrás használatával lehetséges.

Egyre az 1 feladattal lehet foglalkozni és ez nem szakítható meg. Minden a_i feladatnak adott t_i elvégzési ideje és egy d_i határideje.

Feladat: határozzuk meg A -beli feladatok egy maximális részhalmozatát $\{a_{i_1}, a_{i_2}, \dots, a_{i_k}\}$ részhalmozatát, amelyre a következők teljesülnek.

- minden a_{i_j} ($1 \leq j \leq k$) feladathoz hozzátartozik egy $s_{i_j} \geq 0$ kezdési és egy f_{i_j} befejezési időpont úgy, hogy $f_{i_j} - s_{i_j} = t_{i_j}$ és $f_{i_j} \leq d_{i_j}$
- $[s_{i_j}, f_{i_j}]$ és $[s_{i_1}, f_{i_1}]$ intervallumok páronként diszjunktak ($1 \leq j < k \leq k$)

Algoritmus

- T.f.h a feladatok határidejű szint monoton növekvően rendelkez
- ha nem, akkor rendelkezűt 0-t

$$d_1 \leq d_2 \leq \dots \leq d_n$$

- A kiválasztott feladatokat egy $|H|$ halmazban fogjuk tárolni
- kezdetben $H := \emptyset$

- Minden $1 \leq i \leq n$ esetén

- megpróbálunk d_i -t H -hoz

- ha $\sum_{a_j \in H} t_j > d_i$, akkor törlődjünk egy befoglalt

elégési idejű feladatot H -ból

- H -beli feladatokat az első naptól kezdve, szintet növelve, a határidejű szint monoton növekvő sorrendben osztjuk be

Helyesígy

- Felcélj \boxed{H} az algoritmus által adott indexesít
- biztos, hogy itt minden feladat határidőre előztil
- A feladatok \boxed{H} száma szerint teljes indukcióval bizonyítható
- helyesígy (azaz, hogy H optimális)
- $H \sim n=1$ ✓
- Ha $n \geq 1$, t.f.h. $n-1$ esetén H optimális
- Ha H az összes feladatot tartalmazó, akkor minden esetben optimális
- t.f.h. van olyan feladat, amely nem szerepel H -ban, legyen $\boxed{a_i}$, amelyet előzőről költ az algoritmus H -ból $\boxed{a_i}$
- hogy zívvel

- t.f.h. $\left[\frac{0}{i} \right]$ optimális megoldás van szerepel $\left[a_i \right]$,
 mivel $\sum_{j=1}^i t_j > d_i$: a_1, a_2, \dots, a_i feladatok között van olyan
 $\left[a_i \right]$, amely nem szerepel \mathcal{O}' -ben
- legyen $\left[0 \right]$ az az ütemezés, amit úgy kapunk \mathcal{O}' -ből,
 hogy az a_i feladatot becsúszjuk $d_i - \epsilon$ -re, majd
 a feladatok az első ütemből kezdve szüntethetül jütemeztül
- a_1, a_2, \dots, a_i közül való \mathcal{O} -beli feladatok a későbbi idejűkig
 elcsúsznak, hiszen ugyanazt a helyet foglalják el, ha $a_1, \dots, a_{i-1}, a_{i+1}, \dots, a_n$ -t
 osztjuk be, $t_2 \geq t_0$ miatt $a_{i+1}, a_{i+2}, \dots, a_n$ közül \mathcal{O} -beliek
 szintén elcsúsznak időre
- ebből az következik, hogy \mathcal{O} is optimális

- H -beli feladatok száma nem lehet több, mint O -beliéd, mivel O optimális, azaz $|O| \geq |H|$

- Ha a mákó algoritmust $A \setminus \{a_2\}$ halmozón futtatjuk szintén H -t kapjuk

\Downarrow
az indukció feltétel szerint ez
optimális $A \setminus \{a_2\}$ -ra

- O -ban is csak $A \setminus \{a_2\}$ -beli feladatok vannak, így
 $|O| \leq |H|$

$|O| \leq |H|$
 H -beli feladatok száma meggyezik O -beli feladatok
számával

\Downarrow
 H is optimális.

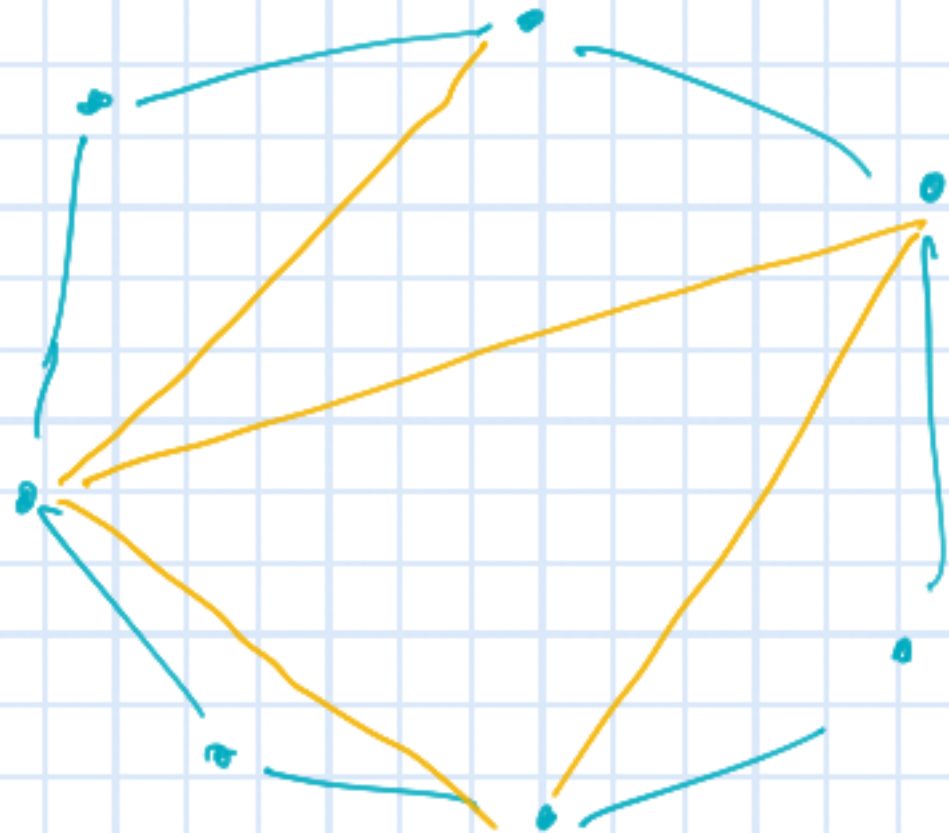
Költség

- Helyi feladatok nyilvántartása elvégzési idő szerint
 - célzó maximum kapacitást kihasználva
 - keresési költség: $O(\log n)$
 - a maximum beírása: $O(1)$
- Típusok nyilvántartása H-ban lévő feladatok elvégzési idejének összegét
 - \Rightarrow költség szükségessége $O(1)$ időben eldönthető
- Keresési rendezés: $O(n \log n)$
- Összesítés: $O(n \log n)$

Optimális trianguláció

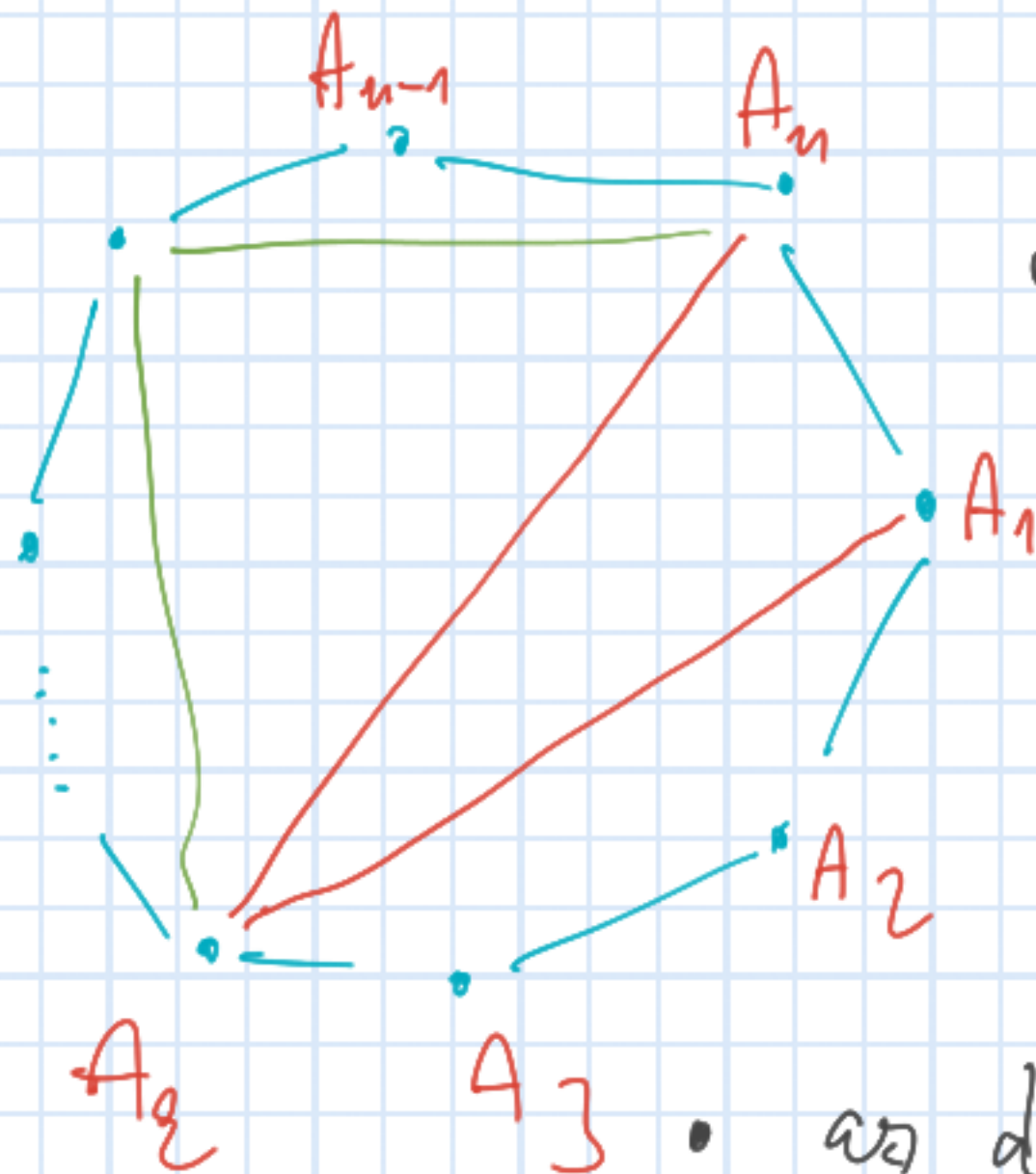
Egy n csúsból álló konvex sokszöget szeretnénk
kisméretűre bontani, úgy, hogy a csúszok közötti távolság
minimális. Az átlók nem metszhetik egymást.

Feladat: a Δ -ok összterülete legyen minimális \equiv
az átlók összhoza legyen minimális.



DP megoldás

— Dehát probléma: • konvex sokszöget egy egyenesel elvágyva két konvex sokszöget kapunk



• észlelnünk egy olyan háromszélet, amelynek az egyik Δ -e $A_1 A_n$ oldala: látszik.

\rightarrow legyen a 3. csúcs $A_2 \Rightarrow A_1 A_n A_2 \Delta$

• efter után elég $\underbrace{A_1 A_2 \dots A_2}_{\text{konvex}}$ és $\underbrace{A_2 \dots A_{n-1} A_n}_{\text{konvex}}$

sokszög optimalis triangulációját vizsgáljuk:

• az általános esetben ott minimalis, ha a Δ -ok területének összege minimalis

• legyen $2 \leq i \leq n$ az $A_i A_{i-1} \dots A_j$ sokszög optim. triang. megtalálása

- Optimális részfeladat

- Tekintsük $R[i, j]$ feladat egy optimális megoldását, legyen az $A_i A_j$ oldala illeszkedő $\Delta A_i A_j A_k$
- ekkor az optimális trianguláció $A_i A_{i+1} \dots A_k$

$A_k \dots A_{j-1} A_j$ növekvőre először optimális triangulációk ezen növekvőre.
 hisz...

- rekurzív m. v.

- jelölje $R[i, j]$ optimális megoldásuk az önszámítást $C[i, j]$

$$C[i, j] = \begin{cases} 0, & \text{ha } i+2 > j \\ \overline{A_i A_{i+1}} + \overline{A_i A_{i+2}} + \overline{A_{i+1} A_{i+2}}, & \text{ha } i+2 = j \\ \min_k \{ C[i, k] + C[k, j] + (\overline{A_i A_j} + \overline{A_i A_k} + \overline{A_k A_j}) \}, & \text{ha } i+2 < j \end{cases}$$

$k \in [i+1 \dots j-1]$

— a feladatot általában költjük ki, az optimális megoldás
elérhető $O(n, m)$ cellában

- egy optimális megoldáshoz kifizér el a választott
2 elemet

— Költség

- $O(n^2)$ cella
- egy cella kifizetése: $O(n)$
- összesen: $O(n^3)$