TEMĂ

-Electrotehnică-

Abstract Documentul de mai jos reprezintă tema mea la Electrotehnică, temă pe care am efecutat-o de-a lungul a opt zile, cu un timp de lucru mediu de 5-6 ore pe zi. Am urmărit îndeaproape metodele prezentate în breviarul de seminar pus la dispoziție pe acs.curs, cu ajutorul cărora am rezolvat cerințele propuse în temă.

Cu mult ajutor de pe paginile Overleaf, Stack Exchange, dar mai ales din arhiva pusă la dispoziție pe pagina de acs.curs (Template latex v4), sper că am reuşit să duc, cu succes, tema la bun sfârșit și să-i ofer un aspect cât se poate de plăcut.

Petruc Rareş Grupa 312CD Facultatea de Automatică și Calculatoare Universitatea POLITEHNICA din București 03.05.2020

Cuprins

1	Gen	Generarea unui circuit		
2	2.1	ode sistematice eficiente Tabel metode	5 5 5	
3	Generatorul echivalent de tensiune			
	3.1 3.2	Echivalarea circuitului față de bornele A și B	7 10	
	3.3	Punctul static de funcționare pentru dioda semiconductoare și generatorul echivalent	10	
4	Surse comandate			
	4.1	Transformare SIT în SUCI	13	
	4.2	Transformare SIC în SICU	14	
	4.3	Netlists	15	
5	Red	actare Latex	16	
6	Con	cluzii	17	
Bi	bliog	rafie	18	
A	Cod	Matlab	19	
D	Cod	Octovo	22	

1 Generarea unui circuit

Primul pas în generarea circuitului electric cu soluții întregi a fost construirea unei perechi de grafuri, unul de curenți și unul de tensiuni și a unui arbore, după care m-am ghidat în a pune curenți pe ramurile sale și tensiuni pe coarde.

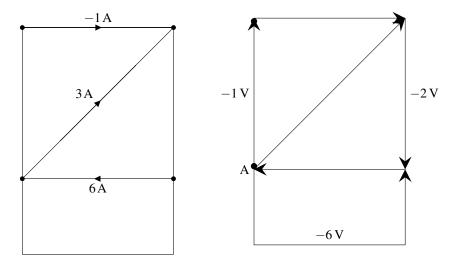


Figura 1: Grafurile inițiale: stânga - graful de curenți; dreapta - graful de tensiuni.

Al doilea pas în generarea circuitului a fost să completez grafurile și să verific corectitudinea completării cu ajutorul teoremei lui Tellegen.

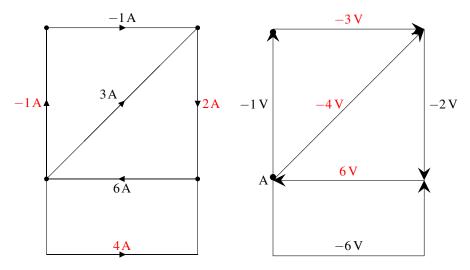


Figura 2: Soluția circuitului generat: stânga - graful de curenți; dreapta - graful de tensiuni.

$$P_R = (-1) \cdot (-1) + (6) \cdot 6 + 3 \cdot (-4) + (4) \cdot (-6) + (-1) \cdot (-3) + 2 \cdot (-2) = 0W,$$

$$P_G = 0W.$$
(1)

Relațiile din 1 validează corectitudinea valorilor curenților și tensiunilor, fapt pentru care putem trece la **pasul 3**, în care completăm laturile cu elementele cerute în cadrul cerinței, și stabilim și o serie de valori convenabile.

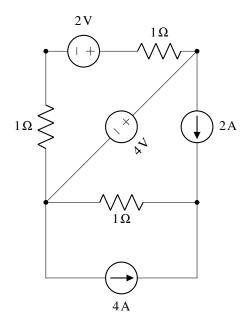


Figura 3: Circuit.

Din fig. 3, reies următoarele caracteristici topologice ale circuitului:

Tabelul 1: Topologia circuitului.

Topologie
L = 6
N = 4
$n_{SIC} = 2$
$n_{SIT} = 1$

2 Metode sistematice eficiente

În cadrul acestui task, am analizat care ar fi cea mai eficientă metodă pentru rezolvarea circuitului generat in fig. 3 și, conform acesteia, am rezolvat circuitul.

2.1 Tabel metode

Din tabelul 1 reies următoarele date:

Tabelul 2: Tabel metode.

Metoda	Număr de ecuații
Kirchoff clasic	2L = 12
Kirchoff in curenți	L - N + 1 = 3
Kirchoff in tensiuni	N - 1 = 3
Curenți de coarde (curenți de bucle/curenți ciclici)	$L - N + 1 - n_{SIC} = 1$
Tensiuni în ramuri(poţentiale ale nodurilor dacă SIT formează un sub-	$N - 1 - n_{SIT} = 2$
graf conex)	

2.2 Rezolvarea circuitului cu metoda cea mai eficientă

Observăm din tabelul 2 că vom obține cel mai mic număr de ecuații pentru metoda curenților de coarde, motiv pentru care, mai departe, vom lucra cu aceasta.

Marchez cu roşu arborele normal şi generez bucla [1], buclă generată de coarda ce nu conține SIC.

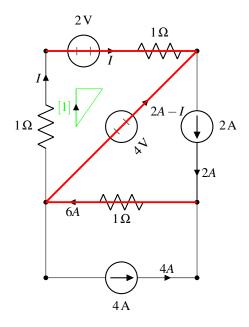


Figura 4: Circuit + arbore normal.

Scriem Kirchoff II pentru bucla independentă aleasă la pasul anterior:

$$[1]: 1 \cdot I + 1 \cdot I = 2 - 4, \tag{2}$$

din 2 reiese banal că:

$$2 \cdot I = -2 => I = -1 \text{ A}. \tag{3}$$

Acum putem completa grafurile de curenți și tensiuni (Fig. 5 și Fig. 6), și observăm că sunt identice cu grafurile generate în Fig. 2:

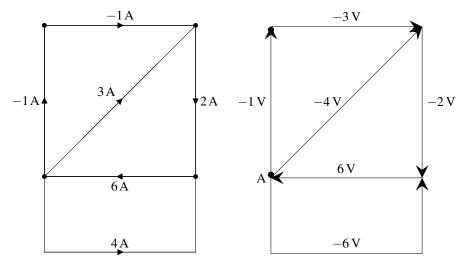


Figura 5: Graful de curenți.

Figura 6: Graful de tensiuni.

3 Generatorul echivalent de tensiune

3.1 Echivalarea circuitului față de bornele A și B

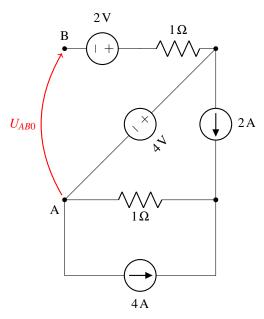


Figura 7: Circuitul activ, în gol.

Am ales rezistorul dintre punctele A şi B drept rezistor de sarcină. Mai intâi desenăm circuitul în gol şi marcăm sensul de referință al tensiunii de calculat (Fig. 7), completăm grafurile de curent (Fig. 8) şi tensiune (Fig. 9), cu raționamente simple: $0.A \qquad \qquad B \qquad -2 \, V$

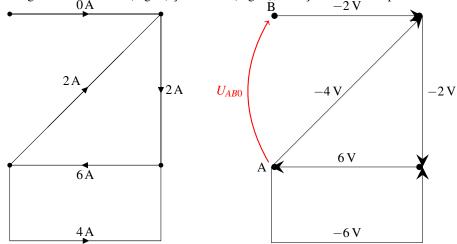


Figura 8: Graful de curenți al circuitului Figura 9: Graful de tensiuni al circuitului activ, în gol. activ, în gol.

Reiese imediat din Fig.9 că: $U_{AB0} = -4 - (-2) = -2 \, \mathrm{V}, \tag{4} \label{eq:4}$

Calculul rezistenței circuitului pasivizat și în gol; Desenăm acum schema circuitului pasivizat și în gol:

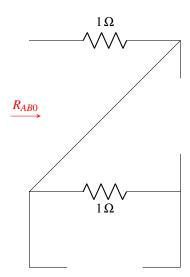


Figura 10: Circuitul pasiv, in gol.

Cum topologia circuitului este de tip serie-paralel, rezistența echivalentă se obține imediat:

$$R_{AB0} = 1 \Omega, (5)$$

Conform formulei Thvenin rezultă:

$$I_{AB} = \frac{U_{AB0}}{R_{AB0} + R_{AB}} = \frac{-2}{1+1} = -1 \,\text{A}.$$
 (6)

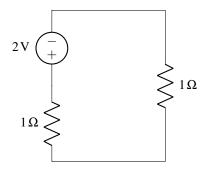
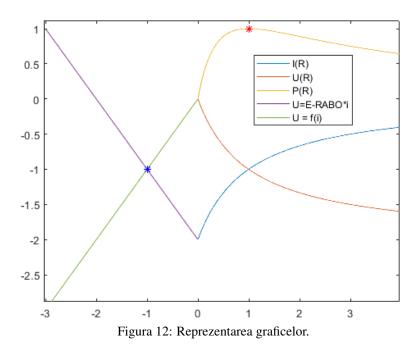


Figura 11: Schema generatorului echivalent.



Observăm în Fig. 12 marcat cu o steluță roșie punctul de coordonate (1, 1) (Ω, W) , punct corespunzător totodata perechii de valori: rezistența inițială, valoarea puterii pentru rezistența inițială, cât și perechii de valori: rezistența pentru care puterea e maximă și implicit valoarea acesteia.

Ne așteptam să se intample acest lucru, după cum putem vedea și în Fig. 13, unde R_{AB} este egal cu rezistența inițială și R_{ab} cu rezistența pentru care puterea este maximă, pentru că știm că puterea este maximă atunci când rezistența de sarcină, R_{AB} este egală cu rezistența echivalentă a rețelei pasivizate (R_{AB0}).

```
Command Window

>> RAB = 1; RAB0=1; UAB0=-2;
>> [Pmax, Rab] = grafice(RAB, RAB0, UAB0)

Pmax =

1.0000

Rab =

1.0025
```

Figura 13: Valori obținute pentru Pmax si rezistența asociată.

3.2 Punctul static de funcționare pentru rezistorul liniar și generatorul echivalent

Am reprezentat pe acelaşi grafic din Fig. 12 o steluţă de culoare albastră, ce reprezintă punctul static de funcționare aflat la intersecția dreptei de sarcină (dreapta marcată cu mov) cu caracteristica liniară a tensiunii la bornele rezistorului R_{AB} (dreapta marcată cu verde), având coordonatele (-1, -1) (Ω, W) .

3.3 Punctul static de funcționare pentru dioda semiconductoare și generatorul echivalent

Am ales I_S de ordinul pA si V_T de ordinul mV. Ca metoda numerică, am lucrat cu metoda bisecției pentru că este mai robustă și după cum reise din graficele din Fig. 14 sau Fig. 16, aveam posibilitatea ca în urma aplicării metodei tangentei sau secantei să ajung pe o porțiune unde aveam derivata 0, iar ca urmare, algoritmul divergea. Vreau să mențin aceeasi dreaptă de sarcină in cazul celor două grafice, unde dreapta de sarcina are formula:

$$i(u) = \frac{U_{ABO}}{R_{AB0}} - \frac{u}{R_{AB0}},$$
 (7)

Liniile 14 atât din Fig. 15, cât și din Fig. 17, reprezintă valoarea oricărei din caracteristici (a diodei sau a generatorului echivalent) in punctul r. Vom avea 2 cazuri:

Cazul 1 (Polarizare directă):

$$i(u) = I_S(e^{\frac{u}{V_T}} - 1).$$
 (8)

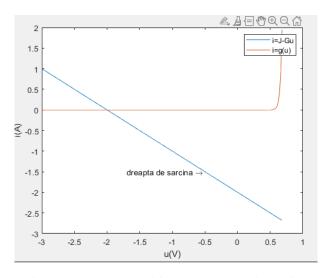


Figura 14: Dependența i functie de u (polarizare directă).

Observăm că valoarea PSF se invârte in jurul valorii de (-2, 0) (V, A), deci avem grijă ca intervalul pentru codul metodei bisecției, din Fig. 23 să contină pe "-2".

```
1 function [res] = f(x)
       RAB0 = 1;
 2
 3
       Is = 3 * 10^{(-12)};
 4
       vT = 0.025;
       UAB0 = -2;
        % res se obtine prin scaderea graficului
 6
       % diodei semiconductoare din graficul
 8
       % dreptei de sarcina
 9
       res = UAB0/RAB0-x/RAB0-Is*(e^(x/vT)-1);
10 endfunction
11
12
   [r, err, steps] = bisection(@f, -4, 0, 1e-12, 100);
13 r
14 -2/1-r/1
15 steps
r = -2.0000
ans = -2.7285e-12
steps = 42
```

Figura 15: Valori obținute în urma rulării codului pentru cazul de polarizare directă.

Observăm din Fig. 15 că în urma rulării codului, obținem valorile la care ne așteptăm dupa numai 42 de pași.

Cazul 2 (Polarizare inversă):

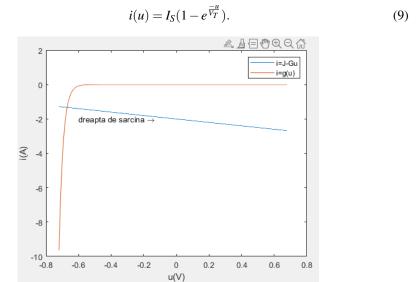


Figura 16: Depende i funcție de u (polarizare inversă).

Observăm că valoarea PSF se învârte in jurul valorii de (-0.7, -1) (V, A), deci avem grijă ca intervalul pentru codul metodei bisecției, din Fig. 23 să conțină "-0.7".

```
function [res] = f(x)
 2
        RAB0 = 1;
 3
        Is = 3 * 10^{(-12)};
        vT = 0.025;
 4
        UAB0 = -2;
 5
        % res se obtine prin scaderea graficului
        % diodei semiconductoare din graficul
 8
        % dreptei de sarcina
 9
        res = UAB0/RAB0-x/RAB0-Is*(1-e^(-x/vT));
10
   endfunction
11
    [r, err, steps] = bisection(@f, -4, 0, 1e-12, 100);
12
13
   r
14
   -2/1-r/1
15
    steps
r = -0.67043
ans = -1.3296
steps = 42
```

Figura 17: Valori obținute în urma rulării codului pentru cazul de polarizare inversă.

Observăm din Fig. 17 că in urma rulării codului, obținem valorile la care ne așteptăm numai dupa 42 de pași.

4 Surse comandate

În cadrul acestei cerințe, am avut de generat două circuite diferite, având o SUCI, respectiv o SICU și de a le simula in LTSPICE. Atașez netlistul figurilor 19 și 21 in 22.

4.1 Transformare SIT în ȘUCI

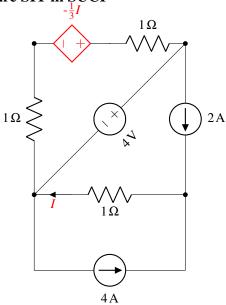


Figura 18: Circuit generat prin înlocuirea SIT cu SUCI.

Rezistența de transfer este egală cu $-\frac{1}{3}$, iar din Fig. 19, se observă echivalența cu grafurile de curenți și tensiuni, reprezentate în Fig. 5, respectiv Fig. 6

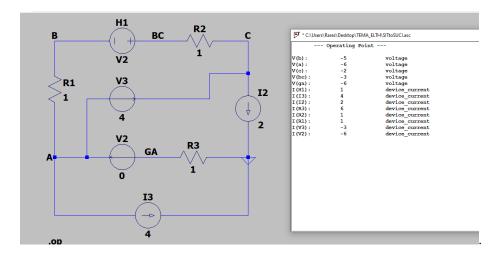


Figura 19: Reprezentarea cirucitului din Fig. 18 in LTspice.

4.2 Transformare SIC în SICU

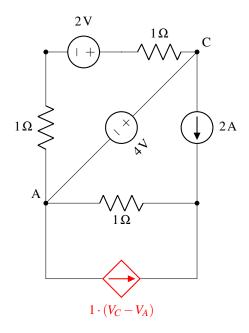


Figura 20: Circuit generat prin înlocuirea SIC cu SICU.

Conductanța de transfer este egală cu 1, iar din Fig. 21, se observă echivalența cu grafurile de curent și tensiune reprezentate în Fig. 5, respectiv Fig. 6.

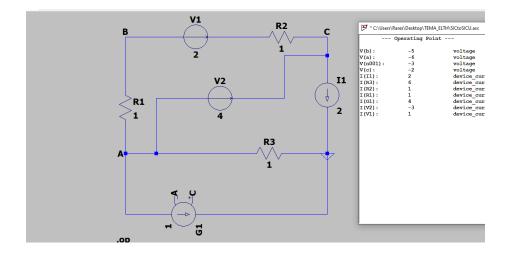


Figura 21: Reprezentarea circuitului din Fig. 20 in LTspice.

4.3 Netlists

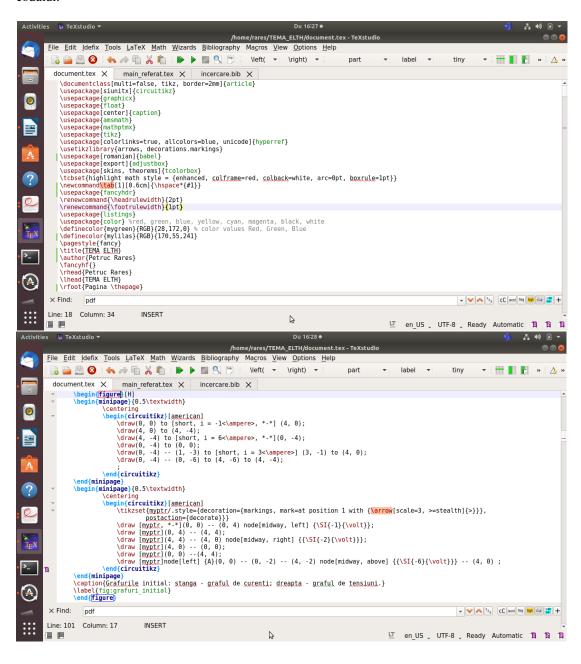
 SPICE Netlist: C:\Users\Rares\Desktop\TEMA_ELTH\SITtoS
 SPICE Netlist: C:\Users\Rares\Desktop\TEMA_ELTH\SICtoSICU.net

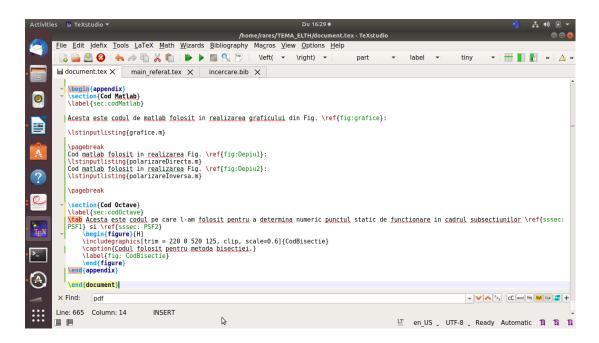
```
R1 B A 1
                             R1 B A 1
V1 N001 B 2
R2 C BC 1
V2 A GA 0
                             R2 C N001 1
R3 0 GA 1
                             V2 C A 4
I2 C O 2
                             R3 0 A 1
                             I1 C 0 2
V3 C A 4
                             G1 A 0 C A 1
н1 вс в v2 -0.33333334
                              .op
.op
                              . backanno
.backanno
                              .end
.end
```

Figura 22: Netlisturile pentru simulările din Fig. 19 (în stânga) și din Fig. 21 (în dreapta).

5 Redactare Latex

În redactarea temei, am folosit LATEX. Adaug mai jos câteva capturi de ecran ale codului:





6 Concluzii

A fost o tema frumoasă, care ne-a trecut printr-o mică parte din materia studiată. Faptul că de această dată a trebuit ca noi să generăm un circuit şi să facem tot ce s-a facut la seminar pe circuitul nostru a fost foarte interesant. În opinia mea, redactarea in Latex este o idee foarte bună, întrucat se pot realiza lucruri foarte diferite fată de alte preparatoare de documente, prin multitudinea pachetelor puse la dispoziția utilizatorului şi personal, nu am întâmpinat probleme mari în redactarea documentului.

Bibliografie

[1] Gabriela Ciuprina, Daniel Ioan, Mihai Popescu, Sorin Lup, Ruxandra Bărbulescu, Electrotehnica - Breviar de Seminar, Document actualizat la 23 aprilie 2020.

- [2] Template latex v4
- [3] https://tex.stackexchange.com/questions/75116/what-can-i-use-to-typeset-matlab-code-in-my-document
- [4] https://tex.stackexchange.com/questions/122945/coloured-shadowed-boxes-around-equations/122952
- [5] https://tex.stackexchange.com/
- [6] https://www.overleaf.com/

A Cod Matlab

Acesta este codul de matlab folosit în realizarea graficului din Fig. 12:

```
1 % functie ce primeste ca parametri rezistenta
  % de sarcina, rezistenta retelei pasiviziate si valoarea
 % tensiunii de mers in gol
  % si returneaza valoare puterii maxime
  % si rezistenta pentru care se obtine aceasta valoare
  function [P_max, Rab] = grafice (RAB, RABO, UABO)
      % generam o gama de valori convenabile
      % pentru rezistenta
      R = linspace(0,4,400);
10
      % scriem formula curentului
12
      % functie de rezistenta
      % si plotam graficul
      I = UAB0./(R+RAB0);
      plot(R, I);
      % avem grija sa nu se stearga
      % graficul la inserarea altuia
      hold on
21
      % scriem formula tensiunii la borne
      % si plotam graficul
23
      U = R./(R + RAB0) * (UAB0);
      plot(R, U);
2.5
      % scriem formula puterii absorbita de
      % rezistor si plotam graficul
      P = (R./((R+RAB0).^2))*(UAB0)^2;
      plot(R, P);
      % calculam P_max ce reiese din grafic
      % si indexul corespunzator din gama
33
      % de valori oferite corespunzatoare
      % valorii rezistentei, pentru care puterea
      % este maxima
      [P_{-}max, index] = max(P);
      % rezistenta pentru care puterea e maxima
      % (nu este cea exacta, intrucat gama de
      % valori furnizata este relativ mica, insa
41
      % se apropie de valoarea reala (1 ohm))
```

```
Rab = R(index);
43
      % Stim ca U = E - i*RAB0
45
      % in cazul meu tensiune electromotoare
      % este egala cu tensiunea in gol trimisa
      % ca parametru functiei
      E = UAB0;
      % dau un set de valori convenabile petru
52
      % curent
      i = [-3:1:0.1];
      % reprezint grafic tensiunea functie de celelalte
      % tensiuni din circuit prin aplicarea Kirch. II
      u1 = UAB0 - i*RAB0;
       plot(i, u1);
      % reprezint grafic tensiunea la bornele rezistorului
      u2 = i*RAB;
62
       plot(i, u2);
      % din calcul simplu reiese
      % ca punctul de intersectie al graficelor ul si u2
      % este (-1, -1) pe care il si marcam in reprezentare
      % cu o steluta albastra
       plot(-1, -1, 'b*');
      % calculam puterea pentru rezistenta initiala
      % si marcam punctul corespunzator de pe grafic
      % cu o steluta verde
      Pi = (RAB/((RAB+RAB0)^2))*(UAB0)^2;
       plot (RAB, Pi, 'g*');
      % marcam punctul pentru care puterea este maxima
       plot(Rab, P_max, 'r*');
      % marcam legendele celor 5 grafice trasate
      \label{eq:legend} \mbox{legend('I(R)', 'U(R)', 'P(R)', 'U=E-RABO*i', 'U = f(i'))} \\
          )');
  end
```

```
Cod matlab folosit în realizarea Fig. 14:
  function [] = polarizareDirecta (UABO, RABO, Is, Vt)
       function[res] = f(u, UAB0, RAB0)
           res = UAB0/RAB0 - u./RAB0;
       end
       function[res]=f2(u, Is, Vt)
          res = Is *(exp(1).^(u/Vt)-1);
       end
      % u se masoara in Volti
11
      % i se masoara in Amperi
12
       u = linspace(-3, 0.68, 200);
       plot(u, f(u, UAB0, RAB0));
       hold on
15
       plot(u, f2(u, Is, Vt));
16
       xlabel('u(V)')
       ylabel('i(A)')
18
19
       txt = 'dreapta de sarcina \rightarrow';
20
       text(-1.7, -1.5, txt, 'HorizontalAlignment', 'left')
22
       legend('i=J-Gu', 'i=g(u)');
23
24
  end
  Cod matlab folosit în realizarea Fig. 16:
  function [] = polarizareInversa (UABO, RABO, Is, Vt)
2
       function[res] = f(u, UAB0, RAB0)
           res = UAB0/RAB0 - u./RAB0;
       end
       function[res]=f2(u, Is, Vt)
          res = Is*(1 - exp(1).^(-u/Vt));
       end
10
      % u se masoara in Volti
11
      % i se masoara in Amperi
12
       u = linspace(-0.72, 0.68, 200);
       plot(u, f(u, UAB0, RAB0));
14
       hold on
       plot(u, f2(u, Is, Vt));
16
       xlabel('u(V)')
```

```
ylabel('i(A)')

txt = 'dreapta de sarcina \rightarrow';
text(-1.7, -1.5, txt, 'HorizontalAlignment', 'left')

legend('i=J-Gu', 'i=g(u)');
txt = 'dreapta de sarcina \rightarrow';
text(-0.6, -2, txt, 'HorizontalAlignment', 'left')

end
```

B Cod Octave

Acesta este codul pe care l-am folosit pentru a determina numeric punctul static de funcționare în cadrul subsecțiunilor 3.2 si 3.3

```
function [r, err, steps] = bisection(f, a, b, tol, max steps)
3
        steps = 0;
4
        while 1
5
 6
            r = (a + b)/2;
7
8
            if feval(f, a) * feval(f, r) < 0
9
10
11
                b = r;
12
13
            else
14
15
                a = r;
16
17
            endif
18
19
            err = b-a;
20
            if ((++steps == max_steps) || (err < tol))</pre>
21
22
23
                return;
24
25
            endif
26
27
        endwhile
28
29 endfunction
```

Figura 23: Codul folosit pentru metoda bisecției.