

Оглавление

0.1	Вычисление кривизны	1
0.2	Вычисление кручения	3
0.3	Натуральные уравнения	3

0.1 Вычисление кривизны

$r = \vec{f}(t)$

Как вычислить кривизну k через эту параметризацию?

Есть перепараметризация $\vec{f}(t) = \vec{g}(s)$, s – натуральный параметр

$$|\vec{g}'(s)| = 1 \quad k = |g''(s)|$$

$$s(t) = \int_{t_0}^t |f'(\tau)| \, d\tau \quad s'(t) = |f'(t)|$$

$$f(t) = g(s(t))$$

$$f'(t) = g'(s(t)) \cdot s'(t)$$

$$f''(t) = g'' \cdot s'^2 + g' \cdot s''$$

g'' – то, что нам нужно, но мешает s'' (там будет производная от модуля, это не очень хорошо)

Домножим векторно на f' ($= g' s'$):

$$f'' \times f' = (\vec{g}'' s'^2) \times \vec{g}' s' + \underbrace{(\vec{g}' s'') \times \vec{g}' s'}_{=0}$$

$$f'' \times f' = s'^3 \cdot (g'' \times g')$$

$$|f'' \times f'| = |s'|^3 \cdot \underbrace{|g''|}_{=k} \cdot \underbrace{|g'|}_{=1} \cdot \underbrace{\sin(\widehat{g'', g'})}_{=1}$$

$$|f'' \times f'| = |f'|^3 \cdot k$$

$$k = \frac{|f' \times f''|}{|f'|^3}$$

Примеры (общие формулы для разных способов задания кривой).

1. Кривая задана на плоскости, в явном виде

$$y = f(x)$$

$$\begin{cases} x = t \\ y = f(t) \\ z = 0 \end{cases}$$

$\vec{r} = (t, f(t), 0)$ – то, что в формуле было \vec{f}

$$\vec{r}' = (1, f', 0), \quad \vec{r}'' = (0, f'', 0), \quad r' \times r'' = (0, 0, f'')$$

$$k = \frac{|f''|}{(1 + f'^2)^{3/2}}$$

2. В полярных координатах

$$r = r(\varphi)$$

$$\begin{cases} x = r(\varphi) \cos \varphi \\ y = r(\varphi) \sin \varphi \\ z = 0 \end{cases}$$

$$\vec{f}(t) = (r \cos \varphi, r \sin \varphi, 0), \quad f' = (r' \cos \varphi - r \sin \varphi; r' \sin \varphi + r \cos \varphi; 0)$$

Напоминание. $|f'| = \sqrt{r'^2 + r^2}$

Напоминание. $(f \cdot g)'' = f''g + 2f'g' + f'g''$

$$(f \cdot g)^{(n)} = f^{(n)}g + \ln^1 f^{(n-1)}g' + \ln^2 f^{(n-2)}g'' + \dots$$

$$f'' = (r'' \cos \varphi - 2r' \sin \varphi - r \cos \varphi; r'' \sin \varphi + 2r' \cos \varphi - r \sin \varphi; 0)$$

Векторно умножаем два вектора с нулевой третьей координатой, получаем вектор с единственной третьей ненулевой координатой:

$$f' \times f'' = \begin{pmatrix} 0; 0; \end{pmatrix}$$

$$(r' \cos \varphi - r \sin \varphi)(r'' \sin \varphi + 2r' \cos \varphi - r \sin \varphi) - (r' \sin \varphi + r \cos \varphi)(r'' \cos \varphi - 2r' \sin \varphi - r \cos \varphi)$$

$$\begin{aligned} |f' \times f''| &= \\ &= |r'r'' \cos \varphi \sin \varphi + 2r'^2 \cos^2 \varphi - r'r \cos \varphi \sin \varphi - r''r \sin^2 \varphi - 2r'r \cos \varphi \sin \varphi + \\ &+ r^2 \sin^2 \varphi - r''r' \cos \varphi \sin \varphi + 2r'^2 \sin^2 \varphi + r'r \sin \varphi \cos \varphi - rr'' \cos^2 \varphi + 2rr' \cos \varphi \sin \varphi + r^2 \cos \varphi| = \\ &= 2r'^2 - r''r + r^2 \end{aligned}$$

$$k = \frac{r''r - 2r'^2 - r^2}{(r^2 + r'^2)^{3/2}}$$

3. $f(t) = (x(t), y(t), z(t))$

$$f' = (x', y', z'), \quad f'' = (x'', y'', z''), \quad f'' \times f' = (y''z' - z''y'; z''x' - x''z'; x''y' - y''x')$$

$$k = \frac{\sqrt{(y''z' - z''y')^2 + (z''x' - x''z')^2 + (x''y' - y''x')^2}}{(x'^2 + y'^2 + z'^2)^{3/2}}$$

Теорема 1. $k(t) = 0 \iff$ кривая является частью прямой (отрезком)

Доказательство.

- \Leftarrow — очевидно (у линейной функции вторая производная равна нулю)
- \Rightarrow

Рассмотрим натуральную параметризацию $g(s)$

По условию, $g''(s) = 0$

Значит, $g(s)$ — линейная функция (решаем простенький дифур, получаем)

□

0.2 Вычисление кручения

Как кручение вычисляется в натуральной параметризации?

$$g' = v, \quad g'' = v' = k \cdot n, \quad g''' = k'n + kn' \underset{\text{Френе}}{=} k'n + k(-k\vec{v} + \kappa\vec{b})$$

$$(g', g'', g''') = (\vec{v}, k\vec{n}, k'n - k^2\vec{v} + k\kappa\vec{b}) = k^2 \underbrace{\kappa}_{=1} (v, n, b)$$

$$\kappa = \frac{(g', g'', g''')}{k^2}$$

$$v = \vec{f}(t) = \vec{g}(s) = g(s(t))$$

$$f' = g' \cdot s'$$

$$f'' = g'' s'^2 + g' s''$$

Напоминание. $(g')' = g'' s'$ (как сложная функция)

$$f''' = g''' \cdot s'^3 + g'' 2s' \cdot s'' + g' s' s'' = g''' s'^3 + 3g'' s'' s' + g' s'''$$

Избавимся от s'' и s''' :

Напоминание. $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = (\vec{a}, \vec{b} + \lambda\vec{c}, \vec{c})$

$$(f', f'', f''') = \left(\vec{g}' s'; g'' s'^2 + \vec{g}' s''; g''' s'^3 + 3g'' s'' s' + g' s''' \right) = \underbrace{|f'|}_{s'}^6 (g', g'', g''') = |f'|^6 k^2 \kappa$$

$$\kappa = \frac{(f', f'', f''')}{k^2 |f'|^6}$$

Напоминание.

$$k = \frac{|f' \times f''|}{|f'|^3}$$

$$\kappa = \frac{(f', f'', f''')}{|f' \times f''|^2}$$

Замечание. Кручение определено только для бигулярной кривой ($\iff k \neq 0$)

Теорема 2. $\kappa = 0 \iff$ кривая плоская

Доказательство. Докажем в натуральной параметризации:

По формуле Френе, $b' = -\kappa \vec{n}$

$b' = 0$, если $\kappa = 0$

Значит, $b = \text{const} \implies$ все соприкасающиеся плоскости параллельны

То есть, все соприкасающиеся плоскость – это одна и та же плоскость (есть объяснение на рисунке) \square

0.3 Натуральные уравнения

Теорема 3. Кривая задаётся кривизной и кручением (с точностью до положения в пространстве)

Доказательство. Пусть есть две кривые, у которых $k_1 = k_2$ и $\kappa_1 = \kappa_2$

Рассмотрим $\vec{g}_1(s); \vec{g}_2(s)$ – натуральные параметризации

Совместим так, чтобы

$$\begin{cases} v_1(s_0) = v_2(s_0) \\ n_1(s_0) = n_2(s_0) \\ b_1(s_0) = b_2(s_0) \end{cases}$$

Это и означает “с точностью до положения в пространстве”

Рассмотрим функцию

$$f(s) = \vec{v}_1(s) \cdot \vec{v}_2(s) + \vec{n}_1(s) \cdot \vec{n}_2(s) + \vec{b}_1(s) \cdot \vec{b}_2(s)$$

$f(s_0) = 3$ (скалярное произведение соотв. функций равно 1)

При этом, $f(s) \leq 3$ (по тем же соображениям)

$f(s) = 3 \iff v_1 = v_2, n_1 = n_2, b_1 = b_2$ в точке s

Хотим доказать, что $f(s) = 3$ везде

Возьмём производную:

$$f'(s) = v'_1 v_2 + v_1 v'_2 + n'_1 n_2 + n_1 n'_2 + b'_1 b_2 + b_1 b'_2$$

Распишем по формуле Френе:

$$f'(s) = k_1 n_1 v_2 + k_2 v_1 n_2 - k_1 v_1 n_2 + \kappa_1 b_1 n_2 - k_2 n_1 v_2 + \kappa_2 n_1 b_2 - \kappa_1 n_1 b_2 - \kappa_2 b_1 n_2 \underset{\substack{k_1=k_2 \\ \kappa_1=\kappa_2}}{=} 0$$

□