

Оглавление

0.1	Многочлены от оператора	1
0.2	Циклические подпространства	3
0.3	Минимальный многочлен оператора	5

0.1 Многочлены от оператора

Обозначение. $a_1, \dots, a_n \neq \odot \iff$ не все они равны нулю

Теорема 1 (ядро и образ многочлена от оператора). \mathcal{A} – оператор на V , p – многочлен, $\mathcal{B} = p(\mathcal{A})$
Тогда $\ker \mathcal{B}$ и $\operatorname{Im} \mathcal{B}$ – инвариантные подпространства относительно \mathcal{A}

Доказательство. По лемме,

$$\mathcal{A} \circ \mathcal{B} = \mathcal{B} \circ \mathcal{A} \quad (1)$$

- $\ker \mathcal{B}$

$$v \in \ker \mathcal{B} \implies \mathcal{B}(v) = 0 \implies \mathcal{A}(\mathcal{B}(v)) = 0 \stackrel{(1)}{\implies} \mathcal{B}(\mathcal{A}(v)) = 0 \implies \mathcal{A}(v) \in \ker \mathcal{B}$$

- $\operatorname{Im} \mathcal{B}$

$$v \in \operatorname{Im} \mathcal{B} \implies v = \mathcal{B}(w) \implies \mathcal{A}(v) = \mathcal{A}(\mathcal{B}(w)) \stackrel{(1)}{=} \mathcal{B}(\mathcal{A}(w))$$

□

Определение 1. \mathcal{A} – оператор на V , $v \in V$

- Аннулятором v называется такой многочлен p , что $p(\mathcal{A})(v) = 0$
- Минимальным аннулятором v называется многочлен наименьшей степени среди ненулевых аннуляторов

Замечание. Минимальный аннулятор задаётся с точностью до умножения на константу

Примеры.

1. v – с. в., соответствующие λ (т. е. $\mathcal{A}v = \lambda v$)

$$\mathcal{B} = \mathcal{A} - \lambda \mathcal{E} \quad \mathcal{B}(v) = \mathcal{A}(v) - \lambda \mathcal{E}(v) = \lambda v - \lambda v = 0$$

Найдём p , такой что $\mathcal{B} = p(\mathcal{A})$:

$$p(t) = t - \lambda$$

$p(t)$ – минимальный аннулятор

2. $\mathcal{A} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\mathcal{A} : x \mapsto Ax, \quad A = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

(а) Докажем, что $p(t) = (t - 2)^2$ – аннулятор $\forall v$:

Найдём матрицу оператора $p(\mathcal{A}) = (\mathcal{A} - \mathcal{E})^2$:

$$(A - 2E)^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

(b) Возьмём теперь $Q(t) = t - 2$

Найдём v , такие что $Q(t)$ – аннулятор v :

$$(\mathcal{A} - 2\mathcal{E})(v) = 0$$

$$\mathcal{A}(v) = 2v$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$v = \begin{pmatrix} 0 \\ y \end{pmatrix}$$

Свойства.

1. V – конечномерно. Тогда

(a) у любого вектора существует ненулевой аннулятор

(b) если P_0 – минимальный аннулятор, то $\deg P_0 \leq \dim V$

Доказательство. Пусть $n := \dim V$

Докажем, что $\exists P : \deg P \leq n$, P – аннулятор, $P \neq 0$

Возьмём

$$\underbrace{v_1 \mathcal{A}(v), \mathcal{A}^2(v), \dots, \mathcal{A}^n(v)}_{n+1 \text{ вектор}}$$

Они ЛЗ, т. к. их больше, чем размерность пространства. Значит,

$$\exists a_i \neq 0 : a_0 v + a_1 \mathcal{A}(v) + \dots + a_n \mathcal{A}^n(v) = 0$$

Подойдёт $P(t) = a_n t^n + \dots + a_1 t + a_0$

□

2. P_1, \dots, P_k – аннуляторы v

Тогда

\forall многочл. Q_1, \dots, Q_k многочлен $S(t) = Q_1(t)P_1(t) + \dots + Q_k(t)P_k(t)$ – аннулятор

Доказательство. Пусть $\mathcal{B}_i := P_i(\mathcal{A})$, $\mathcal{C}_i = Q_i(\mathcal{A})$, $\mathcal{D} = S(\mathcal{A})$

$$\mathcal{D}(v) = \mathcal{C}_1 \left(\underbrace{\mathcal{B}_1(v)}_{=0} \right) + \dots + \mathcal{C}_k \left(\underbrace{\mathcal{B}_k(v)}_{=0} \right) = \mathcal{C}_1(0) + \dots + \mathcal{C}_k(0) = 0$$

□

3. $P_0(t)$ – минимальный аннулятор. Тогда

$$P(t) \text{ – аннулятор} \iff P(t) : P_0(t)$$

Доказательство. Поделим с остатком:

$$P(t) = Q(t)P_0(t) + R(t), \quad \deg R < \deg P_0$$

• \Leftarrow

$$R(t) = 0, \quad P(t) = \underbrace{P_0(t)}_{\text{аннулятор}} Q(t) - \text{аннулятор (по (2.))}$$

• \Rightarrow

$$R(t) = \underbrace{P(t)}_{\text{аннул.}} - Q(t) \underbrace{P_0(t)}_{\text{аннул.}} - \text{аннулятор (по (2.))}$$

□

4. Минимальный аннулятор – единственный с точностью до ассоциированности (умножения на обратимый, т. е. на константу)

Доказательство.

$$\exists P_1, P_2 - \text{мин. аннул.} \Rightarrow \underbrace{P_1}_{\text{аннул.}} : \underbrace{P_2}_{\text{мин. аннул.}}$$

□

0.2 Циклические подпространства

Определение 2. \mathcal{A} – оператор на V , $v \in V$

Циклическим подпространством, порождённым v называется минимальное по включению инвариантное подпространство, содержащее v

Теорема 2 (базис циклического подпространства). $k \in \mathbb{N}$ такое, что:

1. $v, \mathcal{A}(v), \dots, \mathcal{A}^{k-1}(v)$ ЛНЗ
2. $v, \mathcal{A}(v), \dots, \mathcal{A}^{k-1}(v), \mathcal{A}^k(v)$ ЛЗ

Тогда первый набор является базисом циклического подпространства, порождённого v

Доказательство. Пусть U – циклическое, порождённое v

$$U - \text{инвар.} \Rightarrow v \in U \Rightarrow \mathcal{A}v \in U \Rightarrow \underbrace{\mathcal{A}^2 v}_{=\mathcal{A}(\mathcal{A}(v))} \in U \Rightarrow \dots$$

$$v, \mathcal{A}v, \dots, \mathcal{A}^{k-1}v \in U$$

Они ЛНЗ. Чтобы доказать, что это базис, надо доказать, что они прождают U :

Положим $W = \langle v, \mathcal{A}v, \dots, \mathcal{A}^{k-1}v \rangle$

Докажем, что $W = U$:

- Докажем, что W – инвар.:
 $\mathcal{A}^k v$ – ЛК $v, \mathcal{A}v, \dots, \mathcal{A}^{k-1}v$

$$w \in W, \quad w = a_0 v + \dots + a_{k-1} \mathcal{A}^{k-1} v$$

$$\mathcal{A}(w) = a_0 \mathcal{A}v + \dots + a_{k-2} \mathcal{A}^{k-1} v + \underbrace{a_{k-1} \mathcal{A}^k v}_{\text{ЛК } v, \dots, \mathcal{A}^{k-1} v}$$

Значит, w является ЛК $v, \dots, \mathcal{A}^{k-1}v$

- Докажем, что W – минимальное:

Докажем, что если W_1 инвариантно и $v \in W_1$, то $W \subset W_1$:

$$\left. \begin{array}{l} W_1 \text{ инвар.} \\ v \in W_1 \end{array} \right\} \Rightarrow \mathcal{A}v \in W_1, \quad \left. \begin{array}{l} W_1 \text{ инвар.} \\ \mathcal{A}v \in W_1 \end{array} \right\} \Rightarrow \mathcal{A}^2v \in W_1, \quad \dots, \quad \underbrace{\mathcal{A}^i v}_{\text{порожд. } W} \in W_1 \Rightarrow \Rightarrow W_1 \subset W$$

□

Пример. $\mathcal{A} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\mathcal{A} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+y \\ y+z \\ z \end{pmatrix}$$

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathcal{A}(v_1) = v_1$$

Циклическое подпространство – $\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$

$$v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathcal{A}(v_2) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathcal{A}^2(v_2) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Они все лежат в плоскости $X, Y, 0$, а их три штуки. Значит, они ЛЗ

Циклическое подпространство – $\langle v_2, \mathcal{A}(v_2) \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$

$$v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathcal{A}(v_3) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathcal{A}^2(v_3) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Они ЛНЗ. Размерность нашего пространства – 3, значит, если добавить четвёртый вектор, они будут ЛЗ

Циклическое подпространство – \mathbb{R}^3

Теорема 3 (циклическое подпространство и минимальный аннулятор). V – конечномерное

\mathcal{A} – оператор на V , $v \in V$, U – цикл. подпр-во, порождённое v

χ – хар. многочлен \mathcal{A} на U

Тогда χ – минимальный аннулятор v

Доказательство. Пусть k такое, что

1. $v, \mathcal{A}v, \dots, \mathcal{A}^{k-1}v$ ЛНЗ
2. $v, \mathcal{A}v, \dots, \mathcal{A}^{k-1}v, \mathcal{A}^k v$ ЛЗ

Пусть a_i , не все равные нулю, такие, что

$$a_0 v + a_1 \mathcal{A}v + \dots + a_{k-1} \mathcal{A}^{k-1}v + a_k \mathcal{A}^k v = 0$$

Значит, $a_k \neq 0$ (т. к. $v, \dots, \mathcal{A}^{k-1}v$ ЛНЗ)

Делим на a_k , НУО считая что $a_k = 1$:

$$\mathcal{A}^k v + \dots + a_1 \mathcal{A}v + a_0 v = 0$$

Положим $P(t) := t^k + a_{k-1}t^{k-1} + \dots + a_1 t + a_0 \Rightarrow P(t)$ – аннулятор

Докажем, что $P(t)$ – минимальный. Пусть это не так:

$$\exists Q'(t) = b_m t^m + \dots + t_0, \quad Q \neq 0, \quad Q - \text{аннул.}, \quad m < k$$

$$b_m \mathcal{A}^m v + \dots + b_0 v = 0$$

$b_i \neq 0 \implies \mathcal{A}^m v, \dots, v$ – ЛЗ – \nexists (это был не первый момент линейной зависимости)

Докажем, что $P(t) = \pm \chi$:

Знаем, что

$v, \dots, \mathcal{A}^{k-1} v$ – базис U

Матрица $\mathcal{A} \Big|_U$ в этом базисе:

$$A = \begin{pmatrix} v & \mathcal{A}v & \dots & \mathcal{A}^{k-2}v & \mathcal{A}^{k-1}v \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -a_0 \\ 1 & 0 & \dots & \cdot & -a_1 \\ 0 & 1 & \dots & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \cdot \\ 1 & 1 & \dots & 1 & -a_{k-1} \end{pmatrix}$$

В первом столбце (начиная со второй строки) – координаты $\mathcal{A}v = 0 \cdot v + 1 \cdot \mathcal{A}v + 0 \cdot \dots$

Во втором столбце – координаты $\mathcal{A}^2 v$

.....

В последнем столбце – координаты $\mathcal{A}^k v$

$$\chi_A(t) = \begin{vmatrix} -t & 0 & 0 & \dots & 0 & -a_0 \\ 1 & -t & 0 & \dots & 0 & -a_1 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & -t & 0 & -a_{k-2} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & -a_{k-1} - t \end{vmatrix}$$

Прибавим ко 2-й строке 1-ю, умноженную на $1/t$

Прибавим к 3-й строке 2-ю, умноженную на $1/t$

$$\chi(t) = \begin{vmatrix} -t & 0 & 0 & \dots & 0 & -a_1 \\ 0 & -t & 0 & \dots & 0 & -a_1 - \frac{a_0}{t} \\ 0 & 0 & -t & \dots & 0 & -a_2 - \frac{a_1}{t} - \frac{a_0}{t^2} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & \cdot & \cdot & \cdot & 0 & t - a_{k-1} - \frac{a_{k-2}}{t} - \dots - \frac{a_1}{t^{k-2}} - \frac{a_0}{t^{k-1}} \end{vmatrix}$$

Это будет $(-1)^k P(t)$

□

0.3 Минимальный многочлен оператора

Определение 3. Многочлен $P(t)$ аннулирует \mathcal{A} , если $P(\mathcal{A}) = 0$

Замечание. Он является аннулятором для всех векторов

Пример. $\mathcal{A} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\mathcal{A} : X \mapsto \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} X$$

$$P(t) = (t-2)^2 - \text{аннулирует } \mathcal{A}$$

$$Q(t) = t-2 \text{ не аннулирует } \mathcal{A}, \text{ т. к. } \begin{pmatrix} Q(\mathcal{A}) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Определение 4. Минимальным многочленом оператора \mathcal{A} называется ненулевой многочлен наименьшей степени, аннулирующий \mathcal{A}

Свойства. \mathcal{A} – оператор на V

1. P_1, \dots, P_k аннулируют \mathcal{A}

Тогда для любых многочленов Q_1, \dots, Q_k многочлен $S(t) = P_1(t)Q_1(t) + \dots + P_k(t)Q_k(t)$ аннулирует \mathcal{A}

Доказательство. $\forall v \quad P_i - \text{аннулятор } v \implies S(\mathcal{A}) - \text{аннулятор } v \implies S \text{ аннулирует } \mathcal{A} \quad \square$

2. P_0 – минимальный многочлен для \mathcal{A} . Тогда

$$P \text{ аннулирует } \mathcal{A} \iff P : P_0$$

Доказательство. Пусть $P = P_0Q + R$

- Если $P : P_0$, то $P = P_0Q \xRightarrow[1.]{\implies} P \text{ аннулирует } \mathcal{A}$
- Если $P \text{ аннулирует } \mathcal{A}$, то $R = P - P_0Q \text{ аннулирует } \mathcal{A} \xRightarrow[1.]{\implies} R = 0 \implies P : P_0$

\square

3. Минимальный многочлен \mathcal{A} единственен с точностью до ассоциирования