

Metapapier / Arbeitsaufteilung

Seminararbeit- SELMA

Name	Praktischer Teil	Theoretischer Teil
Thorsten Hilbradt	Zuarbeit zur Spurerkennung durch Einarbeitung in die Funktionen der Computer Vision insbesondere der Python Bibliothek OpenCV/cv2.	Einleitung Computer Vision
Simon Scapan	Programmieren der Datenstrecke zur Spurerkennung und einbringen des Know How in der Bildbearbeitung. Zusätzlich erarbeiten und umsetzen der Funktion zur Steuerung des Fahrzeuges. Leitung der Testphasen und umfassendes Projektmanagement.	Spurerkennung
Andreas Bernrieder	Trainieren des YOLO Modells zur Objekterkennung und damit einhergehend Vorbereitung der Daten. Es mussten zuerst Bilder aufgenommen und gelabelt werden, um diese zu benutzen. Des Weiteren wurde die Distanzberechnung entwickelt. Anleiten der Testphase zur Objekterkennung als Sachverständiger.	Objekterkennung
Jan Niklas Brebeck	Umbau des Fahrzeugs und herstellen der Schnittstellen für den Raspberry Pi. Programmieren des Skriptes, welches die Quelltexte der Spur und Objekt Erkennung benutzt und die Interaktion zum Fahrzeug herstellt. Insbesondere die Datenwege von der Kamera zu den Funktionen und der Rückweg des Lenkeinschlages zum Fahrzeug. Sachverständiger für die Bedienung des Fahrzeugs und Aufbau der monitoring Funktion über ein mobiles Wireless Netzwerk zur Überprüfung der Spur und Objekterkennung während der Tests.	Raspberry Pi Car