

# FUNZIONI MATLAB® PER LE WAVELET INTERPOLANTI

SILVIA BERTOLUZZA

## 1. FRAMEWORK

Le wavelet interpolanti simmetriche hanno l'equazione di dilatazione che può essere scritta nella forma seguente:

$$\theta(x) = \theta(2x) + \sum_{k=1}^N a_k (\theta(2x - (2k - 1)) + \theta(2x + (2k - 1))).$$

Sono costruite come autocorrelazione delle funzioni scala  $\varphi$  di Daubechies. I coefficienti  $a_k$  verificano la relazione:

## 2. STRUTTURE DATI

**base.** È una struttura che include tutti i dati che servono per descrivere e manipolare una base di onde interpolanti:

- **base.a:** il filtro che compare nell'equazione di dilatazione per la funzione  $\theta$ ;
- **base.J:** il livello di raffinamento usato per costruire i vettori dei valori della funzione theta e delle sue derivate;
- **base.L:**  $\text{supp}(\theta) = [-L, L]$ ;
- **base.P:** grado dei polinomi riproducibili esattamente
- **base.J0:**  $J_0 = \lceil \log_2(L) \rceil$  è il livello minimo richiesto dalle modifiche di bordo
- **base.THETA:** matrice le cui colonne contengono i valori nei punti diadici della funzione  $\theta$  e delle sue derivate prima e seconda.

**grid.** È una struttura dati che descrive un'insieme di punti diadici. In dimensione due abbiamo

- **grid.j0:** livello coarse della griglia (scalare)
- **grid.npoints:** numero di punti
- **grid.j:**  $(x, y) = 2^{-j}(k_x, k_y) \rightarrow j$
- **grid.kx:**  $(x, y) = 2^{-j}(k_x, k_y) \rightarrow k_x$
- **grid.ky:**  $(x, y) = 2^{-j}(k_x, k_y) \rightarrow k_y$
- **grid.x:**  $(x, y) = 2^{-j}(k_x, k_y) \rightarrow x$
- **grid.y:**  $(x, y) = 2^{-j}(k_x, k_y) \rightarrow y$
- **grid.b:** 1 if the point is on the boundary, 0 otherwise. NB. It could be used to distinguish different boundary portions.

*Remark 2.1.* (Nota  $\times$  me) non c'è per ora il tipo, perché ho usato solo le funzioni di tipo 2)

*Remark 2.2.* a meno che  $j = j_0$ , la coppia  $(k_x, k_y)$  non può essere formata da due numeri pari.

*Remark 2.3.* Grazie alla corrispondenza tra punti e funzioni, la struttura **grid** viene usata anche per rappresentare lo spazio discreto generato dalle funzioni corrispondenti ai punti.

### 3. FUNZIONI

**start.** Dato **nw** dispari (indicativo della wavelet di Daubechies di partenza) ed un livello massimo **J** costruisce una struttura **base**. Uso:

```
>> base = start(nw,J)
```

*Remark 3.1.*  $\mathbf{nw} \geq 3 \Rightarrow \theta \in C^2$ ,  $\mathbf{nw} \geq 1 \Rightarrow \theta \in C^0$

**uniform2d.** Costruisce una struttura di tipo **grid** corrispondente ad una griglia uniforme di passo  $2^{-j_{max}}$ . La griglia è organizzata in scale multiple, con livello  $coarse = 2^{-J_0}$ . Uso:

```
>> grid = uniform2d(j0,jmax)
```

*Remark 3.2.* di solito si usa  $j_0 = \mathbf{base.J0}$ .

**operator2d.** Costruisce la matrice di rigidità ottenuta tramite metodo di collocazione usando lo spazio generato dalle funzioni di **space** (struttura di tipo **grid**) e collocando nei punti della griglia **grid** per un operatore di tipo

$$Au = \sum_{i=0}^2 \sum_{j=0}^{2-i} c_{i,j} \partial_x^i \partial_y^j u$$

I coefficienti  $c_{i,j}$  sono passati tramite una matrice  $3 \times 3$  **coefs**: **coefs(i+1,j+1)** =  $c_{i,j}$ . Uso:

```
>> S = operator2d(space,grid,coefs,base)
```

*Remark 3.3.* Esempi di matrici per operatori particolari:

$$\begin{aligned} u &\leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ -\Delta u &\leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \beta_x u_x + \beta_y u_y &\leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & \beta_x & 0 \\ \beta_y & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

**appendbc2d.** Data una matrice di rigidità **S** e un vettore right hand side **f** costruisce una matrice di rigidità **Sb** ed un vettore **fb** modificati in modo che la soluzione del sistema lineare **Sb y = fb** verifich condizioni al contorno di Dirichlet omogenee. Uso:

```
>> [stiffb,fb] = appendbc2d(stiff,mass,f,grid,truesol)
```

**l2\_error.** Dati i coefficienti `u` di una soluzione approssimata e una stringa che individui una function che calcola la soluzione esatta, valuta la norma  $L^2$  della differenza.

```
>> [errl2] = l2_error(u,space,base,truesol);
```

*Remark 3.4.* Esempio di una funzione soluzione esatta (che deve poter ammettere input multipli)

```
function z=soluzione(x,y);
z = zeros(size(x));
% z=sin(x)+cos(y);
```

**adapt.** Data una griglia `grid` e i coefficienti `u` di una funzione definita sulla griglia, e due tolleranze `tolr` e `tolc`, costruisce una nuova griglia `newgrid` e l'interpolata `newu` nello spazio corrispondente. Uso

```
>> [newgrid,newu] = adapt(grid,u,tolr,tolc)
```

**plot2d.** Dati i valori `z` di una funzione nei punti della griglia `grid`, plotta la funzione usando una griglia di plottaggio uniforme  $10 \times 10$ . Uso:

```
>> plot2d(z,grid)
```

*Remark 3.5.* Dati i coefficienti della funzione sulla griglia `grid`, i valori nei punti si ottengono moltiplicando per la matrice di massa (costruita con `operator2d`).

**Funzioni ausiliarie.** . Le funzioni `buildcol`, `convolution`, `extrapolate`, `filtro`, `refine`, `restriction`, `valori` e `wavelet` sono funzioni ausiliarie che non vengono mai chiamate direttamente.

**Utilities.** . Le funzioni `soluzione`, `rhs`, `uno`, e `zero` sono funzioni che prendono in input vettori `x` e `y` e ritornano `z`. Possono essere usate come right hand side, valore al bordo o soluzione vera. Ad esempio per costruire il right hand side si fa

```
>> f = rhs(grid.x,grid.y)
E-mail address: silvia.bertoluzza@imati.cnr.it
```