### **Echtzeitbetriebssysteme**

#### Oliver Jack

Ernst-Abbe-Hochschule Jena Fachbereich Elektrotechnik und Informationstechnik

Sommersemester 2025



- Lernziele dieser Lerneinheit
- 2 Laufzeitmodelle
  - Threads und Tasks
  - Zustände
  - Prozesskontrolle
  - Zeitaspekte
  - Kernel-Level-Threads
  - User-Level-Threads
- Zusammenfassung

- Lernziele dieser Lerneinheit
- 2 Laufzeitmodelle
  - Threads und Tasks
  - Zustände
  - Prozesskontrolle
  - Zeitaspekte
  - Kernel-Level-Threads
  - User-Level-Threads
- Zusammenfassung

### Lernziele

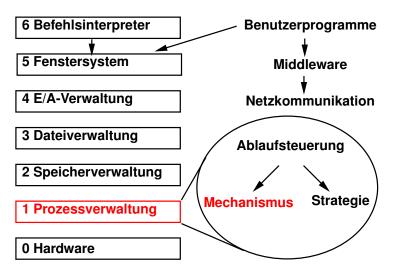
- Kenntnis von Threads und Tasks
- Kenntnis von Prozesszuständen
- Kenntnis von Prozesskontrollmechanismen.
- Kenntnis von Kernel-Level und User-Level-Threads.

- Lernziele dieser Lerneinheit
- 2 Laufzeitmodelle
  - Threads und Tasks
  - Zustände
  - Prozesskontrolle
  - Zeitaspekte
  - Kernel-Level-Threads
  - User-Level-Threads
- Zusammenfassung

- Lernziele dieser Lerneinheit
- 2 Laufzeitmodelle
  - Threads und Tasks
  - Zustände
  - Prozesskontrolle
  - Zeitaspekte
  - Kernel-Level-Threads
  - User-Level-Threads
- Zusammenfassung



## Funktionale Hierarchie moderner Betriebssysteme



# Prozessverwaltung (process management)

- Ein Prozess ist ein Objekt der Verwaltung mit Operationen zur geeigneten Manipulation.
- Prozessverwaltung besteht aus Prozessumschaltung (Mechanismus) und Scheduling (Strategie).
- Prozessverwaltung ist die zeitliche Zuordnung eines physischen Prozessors zu Prozessen, das heißt Multiplexing.
- Die primäre Unterbrechungsbehandlung wird durchgeführt.
- Eng verzahnt mit der Prozessverwaltung sind
  - Speichermanagement (Adressraum = Abstraktion des physischen Speichers),
  - Prozessinteraktion und -synchronisation (Konkurrenz, Kooperation).



### Thread und Task

#### **Thread**

- Threads sind virtuelle Prozessoren.
- Abstraktionen eines realen Prozessors
- Stellen Einheiten dar, die von einem Scheduler (Planer) bezüglich der Ressourcennutzung einzuplanen sind

#### Task

- Ein Task ist ein Rechenprozess.
- Ein Task besteht aus
  - ausführbarem Programmcode
  - eigenem Speicher(-bereich)
  - eigenen Variablen

Ein Task besistzt i.A. eine Priorität. Ein Task besitzt einen Zustand.

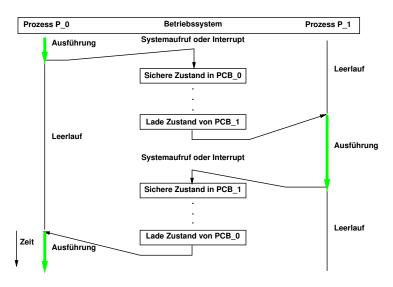
Threads und Tasks können dynamisch erzeugt und terminiert werden.

### Prozesse und Adressräume

- Ein (logischer) Adressraum eines Prozesses ist die Gesamtheit seiner gültigen Adressen, auf die er zugreifen kann.
- Moderne Prozessoren ermöglichen eine relative Adressierung durch Basisregister und stellen eine Speicherabbildungsfunktion (Memory Management Unit, MMU) zur Verfügung.
- Damit können beliebig viele logische Adressräume automatisch und gestreut auf den physikalischen Speicher abgebildet werden.
- Die Adressräume sind dadurch gegenseitig geschützt.
- Adressräume sind unabhängig von Prozessen zu sehen.



# Prozessumschaltung



# Prozessumschaltung

- Systemsoftware erzwingt durch Zeitscheibenverfahren implizit eine zeitlich versetzte Ausführung der Threads.
- Es erfolgt ein Kontextwechsel: der Zustand des aktuell ausgeführten Threads wird gespeichert, der vorher gespeicherte Zustand eines anderen Threads wird vom Prozessor übernommen (Dispatcher).
- Auswahl des Kandidaten für den Kontextwechsel übernimmt der Scheduler: die Wahl hängt vom Optimierungsziel der Prozessverwaltung ab.
- Teil des Kontextwechsels kann ein Adressraumwechsel sein.
- Umschaltung kann erfolgen bei
  - Aufruf einer blockierenden E/A-Operation,
  - freiwilliger Abgabe des Prozessors (Yielding),
  - Eintreffen eines asynchronen Hardware-Interrupts, z. B. Timer.



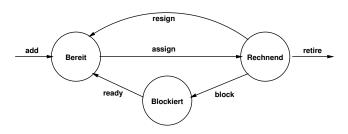
# **Verdrängung (preemption)**

- In vielen Einsatzgebieten sind nicht alle Prozesse/Threads von gleicher Wichtigkeit oder Dringlichkeit, was zur Verwendung von Prioritäten führt.
- Ziel ist es, zu jedem Zeitpunkt einen Prozess/Thread mit höchster Priorität auszuführen.
- Prozessumschaltung erfolgt sobald ein Prozess/Thread mit höherer
   Priorität als der des aktuell rechnenden bereit ist.
- Der rechnende Prozess/Thread wird durch einen h\u00f6her priorisierten verdr\u00e4ngt.

- Lernziele dieser Lerneinheit
- 2 Laufzeitmodelle
  - Threads und Tasks
  - Zustände
  - Prozesskontrolle
  - Zeitaspekte
  - Kernel-Level-Threads
  - User-Level-Threads
- Zusammenfassung



### Zustandsmodell



Rechnend Thread ist im Besitz eines physischen Prozessors.

**Blockiert** Thread wartet auf die Beendigung einer E/A-Operation oder Eintritt einer Synchronisationsbedingung.

**Bereit** Thread ist potentiell ausführbar, aber nicht im Besitz eines physischen Prozessors.



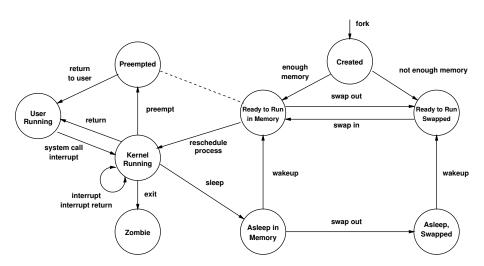
# Zustandsübergänge

- add Ein neuer Thread wird dynamisch in die Menge der bereiten Threads eingefügt.
- assign Durch Kontextwechsel wird einem bereiten Thread der Prozessor zugeordnet. Der ausgewählte Thread wird ausgeführt.
- **block** Bei Aufruf einer blockierenden E/A- oder Synchronisationsoperation wird dem rechnenden Thread der Prozessor entzogen.

# Zustandsübergänge

- ready Ein blockierter Thread wechselt nach Beendigung einer angestoßenen Operation in den Zustand "Bereit" und bewirbt sich um einen physischen Prozessor
- resign Einem rechnenden Thread wird der Prozessor, z. B. auf Grund eines Timer-Interrupts, vorzeitig entzogen. Er bewirbt sich erneut um einen Prozessor.
- retire Ein aktuell rechnender Thread terminiert und gibt den Prozessor ab. Belegte Hard- und Software-Ressourcen werden freigegeben.

### Prozesszustände in UNIX



## Umsetzung des Zustandsmodells

Thread-Zustand wird durch einen Prozesskontrollblock (PCB) beschrieben, der alle für die Prozessverwaltung nötigen Informationen enthält:

- eindeutige Identifikation PID,
- Speicherplatz zur Sicherung des Prozesszustands bei Kontextwechsel,
- Informationen über den Wartegrund im Fall eines blockierenden Threads,
- Adressrauminformationen, Verweis auf Adressraumbeschreibung,
- Zustandsinformationen und Statistiken für das Scheduling,
- Scheduling-Priorität.



- Lernziele dieser Lerneinheit
- 2 Laufzeitmodelle
  - Threads und Tasks
  - Zustände
  - Prozesskontrolle
  - Zeitaspekte
  - Kernel-Level-Threads
  - User-Level-Threads
- **3** Zusammenfassung



# Dispatcher (Monoprozessorsystem)

 Arbeitet auf Listen von PCBs, hier vereinfacht als abstrakter Datentyp dargestellt.

```
List(PCB) running = 0;
List(PCB) ready = 0;
List(PCB) blocked = 0;
```

Neuer Thread

```
Dispatcher.Add (NewPCB) {
 ready.Put(NewPCB);
```

Thread terminieren

```
Dispatcher.Retire (pid) {
 return running.Get(pid);
```

# **Dispatcher (Monoprozessorsystem)**

- Bei Kerneintritt: Sicherung des Prozessorzustands durch Funktion MO.ContextSave(reg\_save) in einem besonderen Speicherbereich reg\_save.
- Thread einem Prozessor zuordnen

```
Dispatcher.Assign () {
    PCB next;
    next = ready.Get();
    running.Put(next);
    M0.ContextRestore(next->r); /* r = Register */
}
```

Thread den Prozessor entziehen

```
Dispatcher.Resign () {
    PCB current;
    current = running.Get();
    current->r = reg_save; /* r = Register */
    ready.Put(current);
}
```

# **Dispatcher (Monoprozessorsystem)**

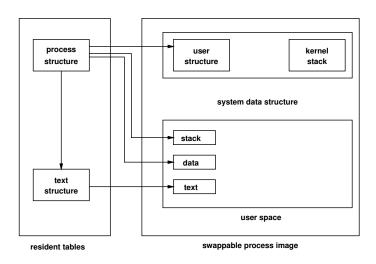
Thread in den Zustand "Bereit" setzen

```
Dispatcher.Ready (pid) {
    PCB p;
    p = blocked.Get(pid);
    ready.Put(p);
}
```

Thread blockieren

```
Dispatcher.Block () {
   PCB self;
   self = running.Get();
   self->r = reg_save;
   blocked.Put(self);
}
```

### **PCB** in UNIX



## Prozessverwaltung in UNIX

- Bei einem Systemaufruf läuft der Thread im Systemmodus, andernfalls im Benutzermodus.
- Ein Thread ist niemals simultan im Benutzer- und Systemmodus.
- Im Systemmodus wird der Kernel-Stack benutzt, andernfalls der Benutzer-Stack.
- Kernel-Stack und Benutzerstruktur formen das System-Daten-Segment.
- Prozessumschaltung erfolgt gemäß Zeitscheibenverfahren (round-robin), Takt 0,1 s mit 1 s Prioritätsanpassung.
- Jeder Thread besitzt eine Scheduling-Priorität, die dynamisch vom System geändert wird.
- Kernel-Threads haben h\u00f6here Priorit\u00e4t als Benutzer-Threads.
- Es findet keine Verdrängung von Kernel-Threads durch andere Kernel-Threads statt.



## Prozessverwaltung in UNIX

- Blockieren erfolgt durch die Kernel-Operation sleep
- Argument von sleep ist die Adresse einer Kernel-Datenstruktur bezüglich des erwarteten Ereignisses.
- Bei Eintreten des Ereignisses ruft der entsprechende System-Prozess ein wakeup mit der zugehörigen Adresse auf.
- Alle Threads, die ein sleep auf dieses Ereignis haben, werden in den "Bereit"-Status gesetzt.

### Prozesskontrolle auf Benutzerebene

- UNIX-Systemaufrufe fork, execve, wait und exit.
- fork erzeugt eine Kopie des originalen Prozesses mit dem selben Adressraum, Programm und Daten. Beide Prozesse, Eltern- und Kindprozess werden ausgeführt, bzw. sind bereit.
  - Der aufrufende Thread erhält als Rückgabewert die Prozessidentifikation des neu erzeugten Thread.
  - Der neu erzeugte Thread erhält als Rückgabewert 0.
- execve ersetzt in dem Prozess, in dem es aufgerufen wird, Adressraum, Programm und Daten und startet das Programm.
- exit terminiert den Prozess.
- Ein Elternprozess kann mit wait auf das exit-Ereignis seines/seiner Kindprozesse warten. Er ist dann blockiert.



### Prozesskontrolle auf Benutzerebene

```
cpid = fork();
if (cpid == 0) { /* Programmcode Kindprozess */ }
else { /* Programmcode Elternprozess */ }
cpid = fork();
if (cpid == 0) { execve ( Pfadname, Argumente, Environment ); }
else { /* ... */ wait(); /* ... */ }
execve ( Pfadname, Argumente, Environment );
/* POSIX: neuer Thread im selben Adressraum */
int pthread_create (
  pthread t *tid, /* Thread—Id */
  pthread_attr_t *attr, /* UL- oder KL-Thread, Stackposition und -größe, */
                            /* Schedulingsinfo */
  void * (*start) (void *), /* Startfunktion */
  void *arg) /* Argument */
/* POSIX: Terminierung eines Threads */
int pthread_cancel ( pthread_t t )
```

### **Definition**

#### Team

- Speichergekoppelte Tasks heißen ein Team
- Anderer Begriff: Leichgewichtige Tasks (Lightweight Tasks)
- Mehrere Threads benutzen
  - denselben physikalischen Prozessor und
  - einen gemeinsamen Speicheradressraum.

### Threads eines

Teams Adress -raum

Implementierung des ganzen Teams auf einem einzigen Rechner

### **Definition**

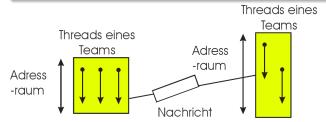
### Nachrichtengekoppelte Tasks

- Jeder Task besteht aus einem einzigen Thread,
- Tasks
  - haben keinen gemeinsamen Adressraum und
  - kommunizieren über Nachrichten miteinander.
- Implementierung auf Mehrrechnersystemen bietet sich an

### **Definition**

#### Nachrichtengekoppelte Teams

- Kombination der beiden Laufzeitmodelle
- Nachrichtengekoppelte Tasks und speichergekoppelte Tasks (Teams)
- Innerhalb eines Teams: Threads interagieren über den gemeinsamen Speicher
- Threads aus verschiedenen Teams: Kommunikation über Nachrichten



- Lernziele dieser Lerneinheit
- Laufzeitmodelle
  - Threads und Tasks
  - Zustände
  - Prozesskontrolle
  - Zeitaspekte
  - Kernel-Level-Threads
  - User-I evel-Threads



### Zeitaspekte

 Kreieren eines neuen Threads innerhalb eines Teams dauert nicht so lange wie kreieren eines neuen Teams (Messungen an UNIX-ähnlichen Systemen: Faktor 10)

## Zeitaspekte

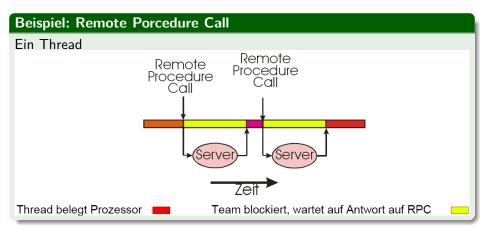
- Kreieren eines neuen Threads innerhalb eines Teams dauert nicht so lange wie kreieren eines neuen Teams (Messungen an UNIX-ähnlichen Systemen: Faktor 10)
- Beenden eines Threads ist kürzer als Beenden eines Teams

## Zeitaspekte

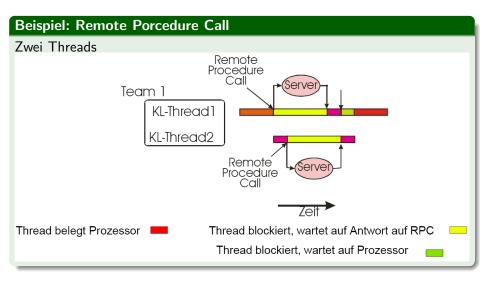
- Kreieren eines neuen Threads innerhalb eines Teams dauert nicht so lange wie kreieren eines neuen Teams (Messungen an UNIX-ähnlichen Systemen: Faktor 10)
- Beenden eines Threads ist kürzer als Beenden eines Teams
- Umschalten zwischen Threads ist kürzer als zwischen Teams

- Kreieren eines neuen Threads innerhalb eines Teams dauert nicht so lange wie kreieren eines neuen Teams (Messungen an UNIX-ähnlichen Systemen: Faktor 10)
- Beenden eines Threads ist kürzer als Beenden eines Teams
- Umschalten zwischen Threads ist kürzer als zwischen Teams
- Kommunikation zwischen Threads braucht keinen Kernel-Eingriff

## Zeitaspekte

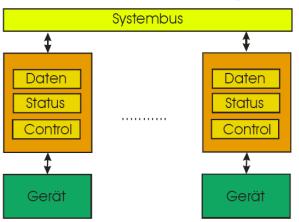


## Zeitaspekte



## Erweiterung der elementaren Laufzeitmodelle

- Kontrollierter Gerätezugriff durch die Laufzeitumgebung notwendig
- Typischer Anschluss von Geräten (memory mapped)



 Für harte Echtzeitanforderungen ist der vollständige Entzug der Gerätekontrolle problematisch

- Für harte Echtzeitanforderungen ist der vollständige Entzug der Gerätekontrolle problematisch
- Einflussmöglichkeiten auf die Zuteilungsstrategien für Prozessor und Speicher durch Anwendung notwendig.

- Für harte Echtzeitanforderungen ist der vollständige Entzug der Gerätekontrolle problematisch
- Einflussmöglichkeiten auf die Zuteilungsstrategien für Prozessor und Speicher durch Anwendung notwendig.
- Teilweise Kontrolle über E/A-Aktivitäten

- Für harte Echtzeitanforderungen ist der vollständige Entzug der Gerätekontrolle problematisch
- Einflussmöglichkeiten auf die Zuteilungsstrategien für Prozessor und Speicher durch Anwendung notwendig.
- Teilweise Kontrolle über E/A-Aktivitäten
- Erweiterung des Thread-Konzeptes um Mechanismen zur anwendungsspezifischen Zuteilung von Prozessoren zu Threads

- Für harte Echtzeitanforderungen ist der vollständige Entzug der Gerätekontrolle problematisch
- Einflussmöglichkeiten auf die Zuteilungsstrategien für Prozessor und Speicher durch Anwendung notwendig.
- Teilweise Kontrolle über E/A-Aktivitäten
- Erweiterung des Thread-Konzeptes um Mechanismen zur anwendungsspezifischen Zuteilung von Prozessoren zu Threads
- Einführung von Prioritäten

- Für harte Echtzeitanforderungen ist der vollständige Entzug der Gerätekontrolle problematisch
- Einflussmöglichkeiten auf die Zuteilungsstrategien für Prozessor und Speicher durch Anwendung notwendig.
- Teilweise Kontrolle über E/A-Aktivitäten
- Erweiterung des Thread-Konzeptes um Mechanismen zur anwendungsspezifischen Zuteilung von Prozessoren zu Threads
- Einführung von Prioritäten
- Seitenaustauschverfahren einschränken



Bei Ein-Ausgabe unbedingt erforderlich (I/O-Locking)

- Bei Ein-Ausgabe unbedingt erforderlich (I/O-Locking)
- Seite, auf die bei I/O zugegriffen werden soll, darf während der I/O-Operation nicht ausgelagert werden

- Bei Ein-Ausgabe unbedingt erforderlich (I/O-Locking)
- Seite, auf die bei I/O zugegriffen werden soll, darf während der I/O-Operation nicht ausgelagert werden
- Echtzeitbetrieb: Harte Zeitbedingungen können bei unkontrolliertem Ein- und Auslagern nicht eingehalten werden: Zugriffszeit auf Speicherhierarchie nicht vorhersagbar

- Bei Ein-Ausgabe unbedingt erforderlich (I/O-Locking)
- Seite, auf die bei I/O zugegriffen werden soll, darf während der I/O-Operation nicht ausgelagert werden
- Echtzeitbetrieb: Harte Zeitbedingungen können bei unkontrolliertem Ein- und Auslagern nicht eingehalten werden: Zugriffszeit auf Speicherhierarchie nicht vorhersagbar
  - Anwendungen können virtuelle Adressbereiche vom Seitenaustauschverfahren ausschließen.

- Bei Ein-Ausgabe unbedingt erforderlich (I/O-Locking)
- Seite, auf die bei I/O zugegriffen werden soll, darf während der I/O-Operation nicht ausgelagert werden
- Echtzeitbetrieb: Harte Zeitbedingungen können bei unkontrolliertem Ein- und Auslagern nicht eingehalten werden: Zugriffszeit auf Speicherhierarchie nicht vorhersagbar
  - Anwendungen können virtuelle Adressbereiche vom Seitenaustauschverfahren ausschließen.
  - Ressource Arbeitsspeicher wird für die anderen Programmteile knapper

- Bei Ein-Ausgabe unbedingt erforderlich (I/O-Locking)
- Seite, auf die bei I/O zugegriffen werden soll, darf während der I/O-Operation nicht ausgelagert werden
- Echtzeitbetrieb: Harte Zeitbedingungen können bei unkontrolliertem Ein- und Auslagern nicht eingehalten werden: Zugriffszeit auf Speicherhierarchie nicht vorhersagbar
  - Anwendungen können virtuelle Adressbereiche vom Seitenaustauschverfahren ausschließen.
  - Ressource Arbeitsspeicher wird für die anderen Programmteile knapper
  - Zulässigkeit der Anwendung dieser Methode nur bei entsprechender Privilegstufe



# Wichtige Aspekte

## **Explizites Sperren durch die Anwendung**

Detaillierte Kenntnisse über den Aufbau des virtuellen Adressraums und der gegenseitigen Abhängigkeiten von Teiladressräumen notwendig

## Wichtige Aspekte

### **Explizites Sperren durch die Anwendung**

Detaillierte Kenntnisse über den Aufbau des virtuellen Adressraums und der gegenseitigen Abhängigkeiten von Teiladressräumen notwendig

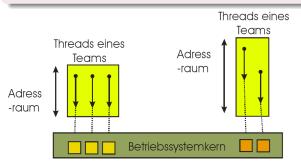
#### Beispiele

- Programmbereiche und die entsprechenden Datenbereiche gemeinsam sperren
- Bibliotheksfunktionen vor dem Verdrängen bewahren, wenn sie aus einem im Speicher festgesetzten Programmbereich aufgerufen werden.

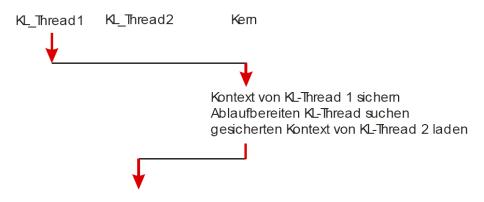
## Lerneinheit 2. Laufzeitmodelle

- 1 Lernziele dieser Lerneinheit
- 2 Laufzeitmodelle
  - Threads und Tasks
  - Zustände
  - Prozesskontrolle
  - Zeitaspekte
  - Kernel-Level-Threads
  - User-Level-Threads
- 3 Zusammenfassung

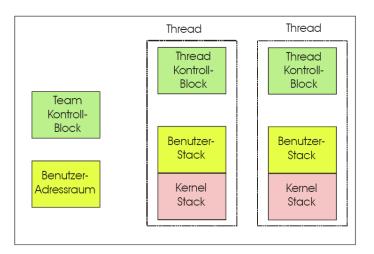
- Einheiten, die vom Scheduler ausgewählt werden, um ihnen nacheinander bzw. verzahnt den Prozessor zuzuteilen.
- Umschaltung zwischen zwei solchen Threads erfordert immer die Übergabe der Kontrolle an den Betriebssystemkern



## **Thread-Wechsel**



## **Multithreaded Teammodell**



#### Fall 1: Beide Threads gehören zu unterschiedlichen Teams

- Kontextwechsel bedeutet Adressraumwechsel
  - Ändern des Segment- und des Seitentabellenbasisregisters
  - Ungültigsetzen der Einträge der Translation-Lookaside-Tabelle (TLB).
- Unmittelbare Zusatzzeiten sind gering (Umspeicherung einiger Register)
- Mittelbare Folgekosten: Neuaufbau des TLB und des Cache-Inhalts führen zunächst zu längeren Zugriffszeiten auf die Speicherhierarchie (schwergewichtig)

#### Fall 2: Beide Threads im selben Team

- Adressraum muss nicht gewechselt werden.
- Trotzdem Verzögerung: Lokalitätsmenge ändert sich.

#### Fall 2: Beide Threads im selben Team

- Adressraum muss nicht gewechselt werden.
- Trotzdem Verzögerung: Lokalitätsmenge ändert sich.

#### Strategie

Betriebssystem wird bevorzugt jeweils einen ablaufbereiten Thread im selben Team auswählen

## Nachteile von Kernel-Level-Threads

- Einschalten des Betriebssystems zur Durchführung des Threadwechsels
- Aus Schutzgründen: Trap-Aufruf (System-Aufruf)
- Teuer im Vergleich zu einem Prozeduraufruf (dauern z.B. doppelt so lang).

• Instruktionen zum Systemaufruf sind aufwendig

- Instruktionen zum Systemaufruf sind aufwendig
- Durch Wechsel des Adressraums oder zumindest der Lokalitätsmenge entstehen zusätzliche Verzögerungszeiten

- Instruktionen zum Systemaufruf sind aufwendig
- Durch Wechsel des Adressraums oder zumindest der Lokalitätsmenge entstehen zusätzliche Verzögerungszeiten
- Die Ausführung allgemeiner Verwaltungsfunktionen des Betriebssystems erzeugt zusätzliche Verarbeitungszeiten

- Instruktionen zum Systemaufruf sind aufwendig
- Durch Wechsel des Adressraums oder zumindest der Lokalitätsmenge entstehen zusätzliche Verzögerungszeiten
- Die Ausführung allgemeiner Verwaltungsfunktionen des Betriebssystems erzeugt zusätzliche Verarbeitungszeiten
- Beim Aufruf der Betriebssystemfunktion aus dem Kern heraus, kann ein Wechsel zu einem anderen Team (= anderen Adressraum) stattfinden.

## Lerneinheit 2. Laufzeitmodelle

- Lernziele dieser Lerneinheit
- 2 Laufzeitmodelle
  - Threads und Tasks
  - Zustände
  - Prozesskontrolle
  - Zeitaspekte
  - Kernel-Level-Threads
  - User-Level-Threads
- Zusammenfassung

Anwendung organisiert, gestützt auf Bibliotheksfunktionen (Thread package), die Threadverwaltung.

 Kreieren eines Threads, d.h. Aufruf der entsprechenden Bibliotheksfunktion (Prozeduraufruf)

# Anwendung organisiert, gestützt auf Bibliotheksfunktionen (Thread package), die Threadverwaltung.

- Kreieren eines Threads, d.h. Aufruf der entsprechenden Bibliotheksfunktion (Prozeduraufruf)
- Kreieren: Zuweisen einer entsprechenden Datenstruktur

# Anwendung organisiert, gestützt auf Bibliotheksfunktionen (Thread package), die Threadverwaltung.

- Kreieren eines Threads, d.h. Aufruf der entsprechenden Bibliotheksfunktion (Prozeduraufruf)
- Kreieren: Zuweisen einer entsprechenden Datenstruktur
- Kreieren: Einweisen in eine Liste bereiter Threads

### Anwendung organisiert, gestützt auf Bibliotheksfunktionen (Thread package), die Threadverwaltung.

- Kreieren eines Threads, d.h. Aufruf der entsprechenden Bibliotheksfunktion (Prozeduraufruf)
- Kreieren: Zuweisen einer entsprechenden Datenstruktur
- Kreieren: Einweisen in eine Liste bereiter Threads
- Verwalten: Scheduling-Algorithmus

 Arbeiten ausschließlich im Benutzeradressraum (Kontextwechsel entspricht Prozeduraufruf)

- Arbeiten ausschließlich im Benutzeradressraum (Kontextwechsel entspricht Prozeduraufruf)
- Threadverwaltung des Kerns weiß nichts von der Existenz solcher Threads.

- Arbeiten ausschließlich im Benutzeradressraum (Kontextwechsel entspricht Prozeduraufruf)
- Threadverwaltung des Kerns weiß nichts von der Existenz solcher Threads.
- Kern betrachtet das Team als einen einzigen Thread und weist ihm einen der Zustände bereit, ablaufend, blockiert zu.

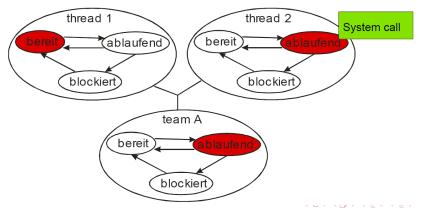
- Arbeiten ausschließlich im Benutzeradressraum (Kontextwechsel entspricht Prozeduraufruf)
- Threadverwaltung des Kerns weiß nichts von der Existenz solcher Threads.
- Kern betrachtet das Team als einen einzigen Thread und weist ihm einen der Zustände bereit, ablaufend, blockiert zu.
- Die Bibliotheksfunktionen weisen den Threads entsprechende Zustände zu

- Arbeiten ausschließlich im Benutzeradressraum (Kontextwechsel entspricht Prozeduraufruf)
- Threadverwaltung des Kerns weiß nichts von der Existenz solcher Threads
- Kern betrachtet das Team als einen einzigen Thread und weist ihm einen der Zustände bereit, ablaufend, blockiert zu.
- Die Bibliotheksfunktionen weisen den Threads entsprechende Zustände zu
- Zustände haben nicht unbedingt die Bedeutung, die ihrem Namen entspricht



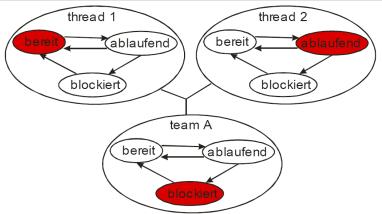
#### Team A besteht aus Thread 1 und Thread 2

- Betriebssystem hat dem Team A den Prozessor zugeteilt
- Thread-Bibliothek führt Thread 1 im Zustand bereit und Thread 2 im Zustand ablaufend



### Annahmen: Thread 2 fordert Dienst vom Betriebssystem zur Durchführung einer Ein- Ausgabe

- Kern blockiert Team A
- Bibliotheksfunktionen führen Thread 2 als ablaufend

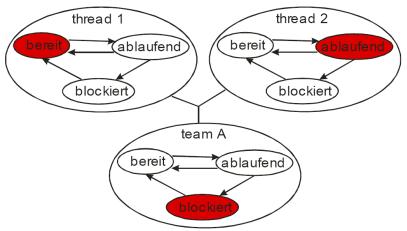


#### Vorteile von Benutzerthreads

- Reduktion des Overheads für Threadwechsel
- Scheduling der Threads kann anwendungsspezifisch vorgenommen werden
- Unabhängigkeit vom Betriebssystem

#### Problem bei Benutzerthreads

Kern kann den Prozessor in der gezeigten Situation nicht an Thread 1 vergeben.



• Da viele Dienstanforderungen an den Kern blockierend sind, werden häufig alle Threads eines Teams gemeinsam blockiert

- Da viele Dienstanforderungen an den Kern blockierend sind, werden häufig alle Threads eines Teams gemeinsam blockiert
- In einer Multiprozessoranwendung können die Benutzerthreads nicht verschiedenen Prozessoren zugeordnet werden.

- Da viele Dienstanforderungen an den Kern blockierend sind, werden häufig alle Threads eines Teams gemeinsam blockiert
- In einer Multiprozessoranwendung können die Benutzerthreads nicht verschiedenen Prozessoren zugeordnet werden.
- Gegen die Intention: Anwendungsprogrammierer sollen sich nicht um Threadverwaltung kümmern müssen.

- Da viele Dienstanforderungen an den Kern blockierend sind, werden häufig alle Threads eines Teams gemeinsam blockiert
- In einer Multiprozessoranwendung können die Benutzerthreads nicht verschiedenen Prozessoren zugeordnet werden.
- Gegen die Intention: Anwendungsprogrammierer sollen sich nicht um Threadverwaltung kümmern müssen.

Die meisten Betriebssysteme (z.B. Windows, Solaris, Linux, OS/2), bieten alle beschriebenen Möglichkeiten der Thread-Realisierung.

# Varianten von Echtzeitbetriebssystemen

Merkmale	Interruptsteuerung	Zeitscheiben- steuerung	Einfacher Schedu- Ier	Prioritätssteuerung
Betriebssystemkern	nein	nein	zum Teil	ja
Unterscheidung Rechenprozesse und Interrupts	nein	nein	ja	ja
Verarbeitungs- geschwindigkeit	maximal	schnell	mittel	designabhängig
Mittlerer Speicher- bedarf	< 100 Byte	> 500 Byte	< 5 KByte	< 50 KByte
Programmkontext	Interrupt Service Routine (ISR)	ISR und IDLE Loop	ISR und Prozes- skontext	ISR und Prozes- skontext
Kontextwechsel (Mehraufwand)	nicht vorhanden	wenig Mehrauf- wand Prozessorre- gistersicherung	erhöhter Mehrauf- wand Rechenpro- zesswechsel und Interruptwechsel; Prozessorregister- variablen zu sichern	hoher Mehrauf- wand Rechenpro- zesswechsel und Interruptwechsel; Prozessorregister- variablen zu sichern
Portabilität (Pro- zessorwechsel)	nicht möglich	bedingt möglich	mit Anpassung möglich	sehr einfach mög- lich

Quelle: Michael P. Witzak: Echtzeitbetriebssysteme. 2000. Franzis Verlag. Poing.

#### Lerneinheit 2. Laufzeitmodelle

- Lernziele dieser Lerneinheit
- 2 Laufzeitmodelle
  - Threads und Tasks
  - Zustände
  - Prozesskontrolle
  - Zeitaspekte
  - Kernel-Level-Threads
  - User-Level-Threads
- Zusammenfassung

### Laufzeitmodelle

- beziehen sich auf Threads und Tasks
- basieren auf Prozesszuständen
- definieren Prozesskontrollmechanismen als Zustandsübergänge
- Threads können zu Teams zusammengefasst werden
- Es gibt Kernel-Level-Threads und Benutzerthreads (User-Level-Threads)