数值计算之美

SHU ZHI JI SUAN ZHI MEI

胡家威

http://hujiaweibujidao.github.io/



清华大学逸夫图书馆 · 北京

内容简介

本书是我对数值计算中的若干常见的重要算法及其应用的总结,内容还算比较完整。

本人才疏学浅,再加上时间和精力有限,所以本书不会详细介绍很多的概念,需要读者有一定的基础或者有其他的参考书籍,这里推荐参考文献中的几本关于数值计算的教材。

本书只会简单介绍下算法的原理,对于每个算法都会附上我阅读过的较好的参考资料以及算法的实现 (Matlab 或者其他语言),大部分代码是来源于参考文献 [1] 或者是经过我改编而成的,肯定都是可以直接使用的,需要注意的是由于 Latex 对代码的排版问题,导致中文注释中的英文字符经常出现错位,对于这种情况请读者自行分析,不便之处还望谅解。写下这些内容的目的是让自己理解地更加深刻些,顺便能够作为自己的 HandBook,如有错误之处,还请您指正,本人邮箱地址是:hujiawei090807@gmail.com。

目 录

第二章	非线性方程求解	1
2.1	二分法	1
2.2	牛顿法	2
2.3	割线法	3
2.4	逆二次插值法	4
2.5	Zeroin 算法	5
参考文献	祆	9

.II. 目 录

第二章 非线性方程求解

非线性方程 f(x) = 0 的解法有很多,本章主要介绍的方法有二分法、牛顿法、割线法、逆二次插值法、Zeroin 算法等等。

2.1 二分法

二分法很简单,每次计算区间中点处的函数值,判断它和区间右端点正负号的关系,然后将区间缩小一半进一步逼近方程的解。算法很简单,直接附上可以使用的源码,需要注意的是循环退出的条件一定要合适!

code/bisectionnm.m

```
function x = bisectionnm(F,a,b)
% 二分法求非线性方程的根
% F=@(x) x-sqrt(2);
% bisectionnm(F,1,2) %1.414213562373095
while (b-a) > eps*abs(b)
    x=(a+b)/2;
    if (sign(F(x))==sign(F(a)))
        a=x;
    else
        b=x;
    end
end
end
```

2.2 牛顿法

牛顿法是在函数 f(x) 上的当前点 x_n 处画一条切线,切线与 x 轴的交点,就是对方程解的下一个逼近值 x_{n+1} ,然后一直重复迭代下去直到满足阈值条件退出。其中 x_{n+1} 和 x_n 满足如下条件:

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$

牛顿法的优点是非常高效,减少了很多的迭代步骤,它是二次收敛的 (具体说明参考文献 [1](P106))。但是它有严重的缺陷: (1) 要求函数 f(x) 必须是光滑的;(2) 可能遇到 f'(x) 不好计算的情况; (3) 初始解要接近准确解。如果 f(x) 不具有连续的、有界的一阶、二阶导数,或者初始解没有足够接近准确解时,牛顿法可能收敛得很慢,或者根本不收敛。比较典型的例子就是下面的函数,用牛顿法求解时会出现迭代解一直往返于 x=a 的两侧。

$$f(x) = sign(x - a)\sqrt{|x - a|}$$

牛顿法的 Matlab 实现代码:

code/newtonnm.m

2.3 割线法

割线法使用最近两次迭代解构造出的有限差分近似,代替牛顿法中的求导数计算,它通过两个点画一条割线,割线与x轴的交点就是下一个迭代解,所以割线法需要两个初始的迭代值,迭代公式如下:

$$x_{n+1} = x_n - f(x_n) \frac{x_n - x_{n-1}}{f(x_n) - f(x_{n-1})}$$

割线法是超线性收敛的,优点是不需要显示计算 f'(x),却有和牛顿法接近的收敛速度。使用割线法可以解决上节中牛顿法不能收敛的函数 $f(x)=sign(x-a)\sqrt{|x-a|}$ 。下面是割线法的 Matlab 实现代码:

code/secantnm.m

```
function b = secantnm(F,a,b)
% 割线法求非线性方程的根
% F=@(x) x^2-2;
% secantnm(F,1,2) %1.414213562373095

while abs(b-a) > eps*abs(b)
    c=a;%保存上上次解
    a=b;%保存上次解
    b=b+(b-c)/(F(c)/F(b)-1);%计算这次的解
end
end
```

2.4 逆二次插值法

逆二次插值法 (Inverse Quadratic interpolation=IQI) 使用三个近似解来产生下一个迭代解。假设已知了三个值,a、b 和 c,以及对应的函数值,f(a)、f(b) 和 f(c),可以用一个抛物线来对这三个点进行插值,然后令抛物线与 x 轴的交点是下一个迭代解,但是问题是这种情况下抛物线与 x 轴不一定有交点! 所以,可以换成考虑关于 y 的二次函数,它是一个侧向抛物线 P(y),插值条件是:

$$a = P(f(a))$$
 $b = P(f(b))$ $c = P(f(c))$

这个抛物线一定与x 轴有交点,在交点处y = 0,对应的x = P(0) 为下一步迭代解。IQI 算法的问题是,多项式插值要求数据点的横坐标(此处即为f(a)、f(b) 和f(c)) 互不相同,但这是无法保证的。下面是 IQI 法的 Matlab 代码实现:

code/iqinm.m

```
function x = iqinm(F,a,b,c)
% 逆二次插值法求非线性方程的根
% F=@(x) sign(x-2)*sqrt(abs(x-2));
% iqinm(F,1,3,4) %2
while abs(c-b) > eps*abs(c)
%多项式插值,因为长度是,所以阶数是32
x=polyinterp([F(a),F(b),F(c)],[a,b,c],0);
a=b;
b=c;
c=x;
end
end
```

2.5 Zeroin 算法

Zeroin 算法的核心思想就是将二分法的可靠性和割线法与 IQI 法的收敛速度结合起来。算法步骤:

- (1) 选取初始值 a 和 b,使得 f(a) 和 f(b) 的正负号正好相反;
- (2) 使用一步割线法,得到a和b之间的一个值c;
- (3) 重复下面的步骤, 直到 $|b-a| < \epsilon |b|$ 或者 f(b) = 0;
- (4) 重新排列 a、b 和 c (可能需要经过两轮), 使得:
- -f(a) 和 f(b) 的正负号相反;
- $-|f(b)| \le |f(a)|;$
- -c 的值为上一步 b 的值。
- (5) 如果 $c \neq a$, 执行 IQI 算法中的一步迭代;
- (6) 如果 c = a, 执行割线法中的一步迭代;
- (7) 如果执行一步 IQI 算法或者割线法得到的近似解在区间 [a, b] 内,接受这个解为 c;
- (8) 如果这个解不在区间 [a,b] 内,执行一步二分法得到 c。

从算法迭代过程可以看出: b 是当前最优解,|f(b)| 最接近 0, c 是次最优解 (也就是 b 的上一次值),[b,a] 是有根区间。算法按照"IQI 法、割线法、二分法"的优先顺序来计算下一步迭代解,保证较快的收敛速度,每次迭代都使得有根区间缩小,并且会抛弃"不满意"的 IQI 或者割线法得到的解 (例如解脱离了有根区间或者没有使得有根区间缩小等情况)。下面给出参看文献 [1] 中对Matlab 中 fzero 方法的精简版本 fzerotx 代码,需要注意的是循环退出的条件以及接受迭代解的判断条件,比较复杂,我没理解,可以自己去看源码实现:

code/fzerotx.m

```
function b = fzerotx (F, ab, varargin)
%FZEROTX Textbook version of FZERO
    x = fzerotx(F,[a,b]) tries to find a zero of F(x) between a and
   b.
    F(a) and F(b) must have opposite signs. fzerotx returns one
%
    end point of a small subinterval of [a,b] where F changes sign.
%
    Arguments beyond the first two, fzerotx (F, [a,b], p1, p2, ...),
%
    are passed on, F(x, p1, p2, ...).
%
%
    Examples:
%
       fzerotx(@sin,[1,4])
%
       MATLAB6: F = inline('sin(x)'); fzerotx(F,[1,4])
%
       MATLAB7: F = \omega(x) \sin(x); fzerotx (F, [1, 4])
% Initialize.
a = ab(1):
b = ab(2);
fa = feval(F, a, varargin {:});
fb = feval(F, b, varargin {:});
if sign(fa) == sign(fb)
   error ('Function must change sign on the interval')
end
c = a;
fc = fa;
d = b - c;
e = d;
% Main loop, exit from middle of the loop
while fb \sim=0
  % The three current points, a, b, and c, satisfy:
        f(x) changes sign between a and b.
   %
   %
        abs(f(b)) \le abs(f(a)).
```

```
c = previous b, so c = might = a.
%
% The next point is chosen from
     Bisection point, (a+b)/2.
%
%
     Secant point determined by b and c.
%
    Inverse quadratic interpolation point determined
%
    by a, b, and c if they are distinct.
if sign(fa) == sign(fb)
   a = c; fa = fc;
   d = b - c; e = d;
end
if abs(fa) < abs(fb)
   c = b; b = a; a = c;
   fc = fb; fb = fa; fa = fc;
end
% Convergence test and possible exit
m = 0.5*(a - b);
to1 = 2.0 * eps * max(abs(b), 1.0);
if (abs(m) \le tol) | (fb == 0.0)
   break
end
% Choose bisection or interpolation
if (abs(e) < tol) \mid (abs(fc) \le abs(fb))
   % Bisection
   d = m:
   e = m;
else
   % Interpolation
   s = fb/fc;
   if (a == c)
      % Linear interpolation (secant)
      p = 2.0 * m * s;
```

```
q = 1.0 - s;
      else
         % Inverse quadratic interpolation
         q = fc/fa;
         r = fb/fa:
         p = s*(2.0*m*q*(q - r) - (b - c)*(r - 1.0));
         q = (q - 1.0)*(r - 1.0)*(s - 1.0);
      end;
      if p > 0, q = -q; else p = -p; end;
     % Is interpolated point acceptable
      if (2.0*p < 3.0*m*q - abs(tol*q)) & (p < abs(0.5*e*q))
         e = d;
         d = p/q;
      else
         d = m;
         e = m;
      end;
   end
  % Next point
   c = b;
   fc = fb;
   if abs(d) > tol
     b = b + d;
   else
      b = b - sign(b-a)*tol;
   fb = feval(F, b, varargin \{:\});
end
```

参考文献

- [1] Numerical Computing with Matlab. Cleve B. Moler.
 - 中文翻译版本《Matlab 数值计算》,喻文健,机械工业出版社,2006,6 网站资源:
 - (1)Cleve Moler 撰写的教科书
 - (2)数值计算交互演示网站
- [2] 数值分析与算法,喻文健,清华大学出版社,2012,1
- [3] Numerical Methods: An introduction with Applications Using Matlab. Amos Gilat. Vish Subramaniam, 2010, 10
- [4] Data Mining Algorithms In R.

网站资源:

WikiBook: Data Mining Algorithms In R