หุ่นยนต์ 2000

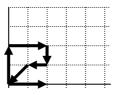
หน่วยสำรวจดาวอังคารได้นำหุ่นยนต์รุ่น 1000 มาใช้เป็นเวลาเกือบ 50 ปีแล้ว

หุ่นยนต์รุ่น 1000 เป็นหุ่นที่เดินไปมาบนระนาบสองมิติ หุ่นยนต์รุ่น 1000 นี้จะรับชุดคำสั่งให้เดินไป ในทิศทางต่าง ๆ โดยชุดคำสั่งจะประกอบด้วยคำสั่งที่ระบุทิศทางเหนือ ใต้ ตะวันออก และตะวันตก และ คำสั่งให้กลับมาที่จุดเริ่มต้น ซึ่งระบุด้วยอักษร N S E W และ Z ตามลำดับ สำหรับแต่ละคำสั่งที่ไม่ใช่คำสั่ง กลับไปยังจุดเริ่มต้น หุ่นยนต์จะเคลื่อนไปในทิศทางที่ระบุในคำสั่งเป็นระยะหนึ่งหน่วย

พิจารณาตัวอย่างชุดคำสั่งด้านล่างนี้

NNEESWZEE

สำหรับชุดคำสั่งดังกล่าว หุ่นยนต์ที่เริ่มต้นเคลื่อนที่จากตำแหน่ง (0,0) จะเดินในลักษณะตามรูปด้านล่าง



หุ่นยนต์จะมีตำแหน่งสุดท้ายเป็นตำแหน่ง (2,0)

ไม่นานมานี้ หน่วยสำรวจดาวอังคารได้งบประมาณเพื่อปรับปรุงอุปกรณ์ สิ่งแรกที่พวกเขาคิดถึงคือ การซื้อหุ่นยนต์รุ่น 2000 ซึ่งเป็นรุ่นใหม่ล่าสุดมาใช้ นอกจากประสิทธิภาพที่เพิ่มขึ้นแล้ว หุ่นรุ่นนี้มีลักษณะ คล้ายกับคนมากขึ้นอีกด้วย กล่าวคือหุ่นนั้นมีทิศทางหน้าหลัง

ด้วยสาเหตุดังกล่าว หุ่นยนต์รุ่น 2000 จะรับชุดคำสั่งที่แตกต่างไป หุ่นยนต์รุ่น 2000 เมื่อเริ่มต้น จะหันหน้าไปในทิศทางทิศเหนือ และรับชุดคำสั่งที่ประกอบไปด้วยคำสั่งย่อยคือ เดินหน้า หันขวา และ กลับไปยังจุดเริ่มต้น ซึ่งระบุด้วยอักษร FR และ Z ตามลำดับ

เมื่อหุ่นได้รับคำสั่งเดินหน้า หุ่นยนต์จะเคลื่อนที่ไปเป็นระยะทาง 1 หน่วยไปในทิศทางที่มันหันหน้า ไปอยู่ คำสั่งหันซ้ายและหันขวาจะทำให้หุ่นเปลี่ยนทิศที่มันหันหน้าอยู่ และคำสั่งให้กลับไปที่จุดเริ่มต้นจะทำ ให้หุ่นกลับไปที่จุดเริ่มต้นและหันหน้าไปในทิศเหนือเสมอ

ชุดคำสั่งของหุ่นยนต์รุ่น 2000 ที่ทำให้หุ่นเคลื่อนที่เหมือนหุ่นยนต์รุ่น 1000 ที่ได้รับชุดคำสั่ง NNEESWZEE คือ FFRFFRFRFZRFF

	หน้าที่ 2 จากทั้งหมด 2 หน้า
	ชื่อโจทย์: robot2000

สังเกตว่า ชุดคำสั่งอื่น ๆ เช่น FRRRFRFRRRRFRFRFZRFFR ก็ทำให้หุ่นเคลื่อนที่เหมือนกับ หุ่นรุ่น 1000 เช่นกัน แต่มีการหมุนที่ไร้ประโยชน์อยู่ด้วย (เช่นในส่วน RRRR ที่ทำให้หุ่นหมุนรอบตัวเอง หรือ คำสั่ง R คำสั่งสุดท้ายที่ไม่จำเป็น)

สิ่งที่หน่วยสำรวจกังวลในการเปลี่ยนรุ่นหุ่นยนต์ก็คือ คำสั่งที่ใช้บังคับหุ่นที่พวกเขามีอยู่เป็นคำสั่ง สำหรับหุ่นรุ่น 1000 เท่านั้น ช่วยพวกเขาแปลงคำสั่งให้เป็นคำสั่งของหุ่นรุ่น 2000 ที่ไม่มีการหมุนที่ไร้ ประโยชน์ด้วย ในตำแหน่งสุดท้ายหุ่นยนต์รุ่น 2000 จะหันหน้าไปในทิศทางใดก็ได้

งานของคุณ

จงเขียนโปรแกรมรับชุดคำสั่งของหุ่นยนต์รุ่น 1000 จากนั้นคำนวณหาคำสั่งของหุ่นยนต์รุ่น 2000 ที่ทำให้ หุ่นยนต์เคลื่อนที่แบบเดียวกัน โดยคำสั่งที่หาได้นั้นจะต้องไม่มีคำสั่งที่ทำให้เกิดการหมุนที่ไร้ประโยชน์ ข้อมูลนำเข้า

มีบรรทัดเดียว เป็นชุดคำสั่งสำหรับหุ่นยนต์รุ่น 1000 ชุดคำสั่งนี้จะเป็นสตริงความยาวไม่เกิน 100 ตัวอักษร และจะประกอบไปด้วยตัวอักษร N S E W และ Z เท่านั้น

ข้อมูลส่งออก

มีบรรทัดเดียว ประกอบไปด้วยชุดคำสั่งของหุ่นยนต์รุ่น 2000 ที่ทำให้หุ่นยนต์เคลื่อนที่เหมือนกับหุ่นยนต์รุ่น 1000 ที่ได้รับชุดคำสั่งจากข้อมูลนำเข้า ชุดคำสั่งนี้จะต้องไม่มีคำสั่งที่ทำให้เกิดการหมุนที่ไร้ประโยชน์ ตัวอย่างข้อมูลนำเข้าและส่งออก

ตัวอย่างข้อมูลนำเข้า 1	ตัวอย่างข้อมูลส่งออก 1
NNEESWZEE	FFRFFRFRFZRFF
ตัวอย่างข้อมูลนำเข้า 2	ตัวอย่างข้อมูลส่งออก 2
NENENENE	FRFRRFRFRRRFRFRRFRF

ข้อจำกัดของโปรแกรม

โปรแกรมของคุณต้องทำงานภายในเวลา 1 วินาที และใช้หน่วยความจำไม่เกิน 32 MB