

## 18. Factorización de Matrices

### 18.1. Descomposición LU

No siempre es posible hallar esta factorización. Permutando adecuadamente las filas, si es posible.

El comando es **LUdecomposition[M]**. La salida está formada por tres objetos. **El primero es una matriz donde se encuentran mezcladas las matrices  $L$  y  $U$ .** El segundo es un vector de permutaciones. El tercer resultado solamente tiene interés cuando los cálculos se realizan en coma flotante. Debido a estas peculiaridades del comando, podemos pedirle la descomposición a **WolframAlpha**, escribiendo:

**LU decomposition of [Matriz]**

#### Ejercicios

Realizar la descomposición LU de la matriz:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 4 & -1 & -3 \\ -2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

#### Nuevas funciones

**LUdecomposition.**

## 18.2. Descomposición QR

La descomposición QR de una matriz  $A$  consiste en encontrar dos matrices  $Q$  y  $R$ , tales que:

- $A = Q \cdot R$
- $Q$  es una matriz ortogonal ( $Q \cdot Q^t = \text{Id}$ )
- $R$  es triangular superior.

El comando **QRDecomposition[M]** nos proporciona dos matrices  $Q$  y  $R$  que cumplen:

$$\text{Transpose}[Q] \cdot R = A$$

Para saber si una matriz es ortogonal podemos realizar el producto de la matriz por su transpuesta o también utilizar el comando **OrthogonalMatrixQ[M]**.

### Ejercicios

Realizar la descomposición QR de la matriz:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 4 & -1 & -3 \\ -2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

### Nuevas funciones

**QRDecomposition, OrthogonalMatrixQ.**

## 18.3. Descomposición de Choleski

Dada una matriz simétrica y definida positiva, se puede encontrar una base ortonormal, donde la matriz se reduce a la identidad. A nivel matricial, ello implica la existencia de una matriz  $L$  que cumple:

$$L \cdot L^t = A$$

Dicha matriz  $L$  se puede elegir que sea triangular inferior. Esto es conocido como descomposición de Cholesky, que se puede obtener con **CholeskyDecomposition[M]**. El resultado de este comando es una matriz  $L$  **triangular superior** que cumple:

$$\text{Transpose}[L] \cdot L = A$$

Para saber si una matriz es definida positiva utilizamos **PositiveDefiniteMatrixQ[M]**

### Ejercicios

Realizar la descomposición de Choleski de la matriz:

$$\begin{pmatrix} 4 & 12 & -16 \\ 12 & 37 & -43 \\ -16 & -43 & 98 \end{pmatrix}$$

### Nuevas funciones

**CholeskyDecomposition**, **PositiveDefiniteMatrixQ**.

## 18.4. Descomposición de Schur

Dado un espacio vectorial complejo, y una matriz con coeficientes complejos  $A$ , es posible (debido a que los complejos son algebraicamente cerrados) encontrar una matriz  $P$  tal que:

$$P^* \cdot A \cdot P$$

sea triangular.

Para obtener la transpuesta conjugada empleamos **ConjugateTranspose[M]**. Para saber si una matriz es unitaria podemos multiplicar la matriz por su compleja conjugada o podemos emplear el comando **UnitaryMatrixQ[M]**.

El comando **SchurDecomposition[M]** nos proporciona una matriz unitaria  $U$  y una matriz triangular  $T$  que cumplen:

$$U \cdot T \cdot \text{ConjugateTranspose}[U] = A$$

### Ejercicios

Realiza la descomposición de Schur de la matriz:

$$\begin{pmatrix} -149 & -50 & -154 \\ 537 & 180 & 546 \\ -27 & -9 & -25 \end{pmatrix}$$

### Nuevas funciones

**ConjugateTranspose, UnitaryMatrixQ, SchurDecomposition.**