孟令昶

18515600789 | caumlc@163.com | 中共党员 | 山东蓬莱

◆教育背景

中国农业大学 信息与电气工程学院 人工智能系 - 自动化专业

成绩:3.94/4.0 GPA 排名:1 / 28 综合素质测评排名:1 / 28

◆个人技能及成果

主修课程: 自控原理、电力电子技术、电机与拖动基础、检测与自动化仪表、信号与系统、电路

数字图像处理、人工智能导论、微机原理、数字&模拟电子技术、设计与制图基础等

常用软件: Matlab 编程仿真建模、Multisim/Proteus 电路仿真、Solidworks 设计制图、Latex 排版

Paddle / Pycharm / QT / Keil / Visual Studio / Vivado / R Studio 程序设计、Altium Designer 制板

英语能力: 四级 557 / 六级 482

主要成果:《Image Segmentation of Intestinal Polyps Using Attention Mechanism Based on

Convolutional Neural Network》(待发表,目标 JCR2 区 HEALTH CARE SCIENCES SERVICES)

软件著作权 6 篇 (已授权):

《基于 MATLAB 的多功能农产品分级系统》,《基于 MATLAB 的苹果品质鉴定分级系统》

《基于 MATLAB 的玉米长势分析系统》、《基于 MATLAB 的植株比值植被数计算系统》、

《基于 MATLAB 的玉米籽粒分级系统》,《基于 QT 和 MSP430 智能鸡舍监测与控制系统》

实用新型专利1项(待发表):

《一种电吹风用红酒热缩封口胶帽聚热连接装置》

获奖情况: 国家奖学金 / 校长奖学金 (全校 20 人) / 金龙鱼奖学金 / 学业一等奖学金 / 三好学生

第七届"互联网+"创新创业大赛北京赛区复赛三等奖、美国大学生数学建模竞赛二等奖

"国才杯"英语阅读和写作大赛二/三等奖、中国农业大学数学建模竞赛一等奖

◆项目经历

2020.06 - 2020.12 基于 RFID 和机器视觉的智能导引小车及移动终端研发 课题研究

项目概述: 利用树莓派 4B 开发板研发一台具有智能避障和智能导引功能的机器人小车

个人职责: 1. 利用 RFID 电子信标和二维码检测识别实现在固定环境中的智能导引功能

-负责人- 2. 基于传感器组、舵机和摄像头利用 MobileNet / Haar 分类器实现智能避障功能

2020.06 - 2020.07 基于 FPGA 全自主焊接开发的智能声控小车 课程设计

项目概述: 利用 Basvs3 板研发一台实现赛段规定动作且有避障、声控、车况显示功能的小车

个人职责: 1. 电源/驱动/黑线检测/避障/声控/车况检测等模块的设计、仿真与实际电路焊接

-负责人- 2. 结合上述各子功能模块与 Basys3 开发板进行 Verilog 程序设计与调试

2021.01 - 2021.02 基于物联网的家庭智能鸡舍监测与控制系统 课程设计

项目概述: 利用 MSP430 板实现"边缘端-移动端-云端"三端互联的鸡舍监测与控制系统开发

个人职责: 1. 利用 QT 开发移动端上位机控制软件,实现 UART/TCP 两种方式对系统的监控

-负责人- 2. 实现边缘端环境因素的监控与实时显示、数据存储及预警系统的开发

2021.02 - 2021.04 基于 Matlab 数字图像处理的花卉涨势分析研究 课题研究

项目概述: 对采集到的花卉照片进行自适应滤波、梯度算法图像增强、HSI 空间下的图像分割

得到花卉目标,之后再进行开闭运算等图形学处理,利用区域标记法求出不同大小花朵的占比,进而研究花卉的涨势。过程中还对比了不同算法对各处理过程的

处理效果。

2021.06 - 2021.09 基干深度学习的新冠肺炎 X 光照片法诊断 课题研究

项目概述: 利用 ViT 预训练模型进行迁移学习实现基于 X 光照片对患者的新冠肺炎诊断

个人职责: 1. 从 Kaggle 收集病毒性流感/正常/新冠确诊三类 X 光照片,使用 labelme 打标

-负责人- 2. 利用 VGG、ResNet、ViT 及自创的 COVID-VGG 等模型测试在本问题上的效果

2021.09 – 2021.11 基于 Swin_B Transformer 网络实现 40 种垃圾分类 课程设计

项目概述: 基于百度 Paddle 框架搭建激活函数为 Gelu 的 Swin_B 网络,对数据集进行同类和

混类增强,利用学习率预热、标签平滑、网络层冻结及多增强测试等方法配置训

练和验证过程,提高准确率,实现 40 种常见垃圾的分类,结果准确率 94.51%。

2021.12 - 2022.01 基于 ResNet101 迁移学习解决猫 12 分类问题 课程设计

项目概述: 用 VGG16 对数据集进行特征可视化分析,发现简单模型对特征提取不够充分且小

数据集从头开始训练的模型可能无法提取到普遍特征,故利用 ResNet 进行迁移学

习,采用投票机制、Mixup 等方法优化了数据类间相似度大的影响,准确率 96%。

2021.12 - 至今 "AI 牛"----开创农机无人作业新时代 国创项目

项目概述: 实现基于组合导航、多传感器融合感知算法和多机协同任务规划的无人农机开发

个人职责: 1. 对固定障碍物预先扫描获得有关信息,通过高精度电子导航地图进行管理,作

- 核心成员 - 为机组路径规划的基本约束。

2. 针对作物及临时障碍物,基于摄像头、激光雷达、毫米波雷达等,建立其识别

模型,为自主避障提供参考。

◆综合能力

2019.09 - 至 今 信电 192 班、自动 191 班 班长兼学习委员

2019.12 - 2020.01 信电学院元旦晚会暨颁奖典礼 主持人

2020.06 - 2020.07 庆祝中国共产党成立 100 周年大会 学生志愿者

2020.09 - 2020.09 山东省蓬莱第一中学新学期高考动员 受邀演讲

2020.10 - 2020.11 中国农业大学冬奥倒计时亮灯庆典 主持人

2021.12 - 至 今 信电自动化党支部 组织委员

◆自我评价

脚踏实地 永远向上 – 善于表达 敢于挑战 – 100%投入任务 习惯换位思考 – 淡泊随和 不甘落后