# Ôn tập Vật Lí

Bùi Nhật Minh

Ngày 25 tháng 8 năm 2025

# Mục lục

Là	ði giớ	i thiệu		3
0	Kiế		toán học nền tảng	4
	0.1	Đồ thị		4
		0.1.1	Trục số một chiều	4
		0.1.2	Mặt phẳng hai chiều và hệ tọa độ vuông góc	7
		0.1.3	Không gian ba chiều và hướng tam diện	9
	0.2	Hàm s	ố một biến	11
		0.2.1	Định nghĩa hàm số, phương trình, bất phương trình và hệ	11
		0.2.2	Hàm đa thức	18
		0.2.3	Phép tính đại số trên hàm	29
		0.2.4	Hàm phân thức	30
		0.2.5	Phép hợp hai hàm số	
	0.3	Số ảo	và số phức	32
	0.4	Bài tậ	p tổng hợp	35
1	Cơ	bản củ	a xử lí số liệu trong vật lí	36
2	Chu	ıyển đ	ộng	39

# Lời giới thiệu

## Chương 0

## Kiến thức toán học nền tảng

Chương này bao gồm các kiến thức toán học cần thiết để xây dựng lí thuyết của môn vật lí (hoặc ít nhất để đọc tài liệu này), giả sử rằng ban đọc đã có một chút kiến thức đại số và hình học trung học phổ thông từ ghế nhà trường. Một điều cần lưu ý là chương này sẽ bao hàm những phần không nằm trong chương trình trung học phổ thông và có thể cả chương trình đại học. Mặc dù rằng là tác giả đã bao hàm rất nhiều toán trong chương, nhưng tác giả không có ý đinh viết để thay thế toàn bộ giáo trình toán. Các cuốn giải tích, đai số tuyến tính, hình học phẳng, hình học không gian, xác suất, và các cuốn giáo trình toán khác đều có vi trí đứng của chúng. Điều mà tác giả mong muốn tài liệu này có được chính là sự tổng hợp của kiến thức toán sao cho phù hợp với các ngành vật lí và sự bù đắp cho những lỗ hổng mà tác giả còn thấy ở tài liệu toán hiện hành ở Việt Nam. Kế như, trong tài liệu này, khi nhắc về hàm số, không có phần về đơn ánh hay toàn ánh. Những khái niêm này là vô cùng quan trong nếu tập trung chứng minh chặt chế các tính chất liên quan đến hàm số, nhưng không phục vụ nhiều trong ứng dụng thực tiễn. Thay vào đó, tài liệu được đưa thêm những dạng bài tập, như các dạng bài liên quan đến hàm số rời rạc được cho dưới dạng bảng, mà bạn đọc ít khả năng nhìn thấy ở trong những tài liệu khác. Không phải dạng bài tập mới là để bạn đọc trở nên hứng thú hơn, bởi dĩ tác giả khi soạn đáp án còn thấy chán, mà điều quan trọng là tìm ra nguyên nhân từ cái chán đó, và tìm cách chấm dứt triệt để cái chán bằng việc kết nối các bài toán lại với nhau, và rút ra một quy luật tổng quát giữa chúng. Suy cho cùng, sau khi bạn đọc làm nhiều bài tập, tác giả kì vọng, hơn cả việc ban đọc tính toán nhanh và thành thao (đương nhiên điều này cũng rất tốt), chính là việc hiểu rõ bản chất của các mảng lí thuyết và từ đó ứng dung vào các trường hợp khác nhau.

Thông thường, các tài liệu vật lí sẽ lược qua hay tối giản phần toán, với ba ngầm định. Thứ nhất, sẽ có tài liệu toán ứng dụng đi kèm với tài liệu vật lí. Thứ hai, vật lí không dùng nhiều đến lí thuyết toán chuyên sâu hay chứng minh chặt chẽ. Và thứ ba, vật lí không nên dùng đến các tính toán phức tạp mà nên tập trung nhiều vào phần thông hiểu lí thuyết và ứng dụng đời sống. Tuy nhiên, tác giả lại không định hướng tài liệu đi theo những quan điểm này. Các mô hình vật lí đều có toán học phụ trợ đằng sau và chứng minh toán học mới là thứ xây dựng mô hình để dự đoán tương lai. Lấy ví dụ, thuyết tương đối rộng của Anh-xtanh¹. Đây là thuyết có thể nói được kiểm chứng thực nghiệm nhiều lần nhất trong vật lí, và giống rất nhiều công trình vật lí hiện đại khác, được xây dựng từ bút, giấy, và nhiều công cụ toán và một chút góc nhìn sáng tạo của vật lí. Quay trở về hiện tại, theo tác giả, nếu như nhà vật lí hay kĩ sư mà không làm được toán cao cấp, thì có lẽ họ nên chuyển nghề. Cho nên, trong tài liệu này, tác giả không chỉ đưa nhiều toán, mà còn đưa ra toán theo con đường khác với con đường thông thường. Các lí thuyết bình thường được đặt ở cùng chỗ thì sẽ tách nhau ra, không phải là cố tình phức tạp hóa, mà là để thể hiện tính mạch lạc của toán, nhấn mạnh rằng toán có thể tư duy được chứ không chỉ là thuộc lòng một cách "tôn giáo hóa". Tác giả vẫn đưa một số lí thuyết dựa trên ngôn ngữ đời thường, nhưng nếu có thể, tác giả sẽ đưa định nghĩa hay chứng minh theo toán học thuần túy, dựa trên những lí thuyết đã có trước đó.

Có thể những kiến thức này đã cũ và bạn đọc chỉ muốn làm nóng lại kiến thức ở những phần cần thiết, thì bạn đọc có thể bỏ qua một vài phần của chương này. Nhưng nếu bạn đọc thấy những kiến thức này còn mới, còn nhiều lỗ hổng, thì bạn đọc nên đọc kĩ lưỡng. Hi vọng từ lí thuyết và bài tập, bạn đọc có thể hiểu được góc nhìn của tác giả về toán, và tự xây dựng cho mình một ma trận kiến thức riêng để phục vụ sau này.

## 0.1 Đồ thị

## 0.1.1 Trục số một chiều

Đồ thị là cầu nối đầu tiên giữa đại số và hình học mà chắc là ban đọc đã được học. Thông thường, nhắc

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Albert Einstein (1879 - 1955)

0.1. ĐỒ THỊ

đến đồ thị, chúng thường được dùng để biểu thị mặt phẳng hai chiều hoặc không gian ba chiều. Nhưng, đồ thị cơ bản nhất chỉ có một chiều, hay tên gọi khác là **trực số**.

Đặt một điểm O trên trục làm gốc tọa độ biểu diễn cho số 0, từ đó chúng ta có thể biểu diễn mọi số thực trên trục số này. Nói một cách không chính thống, với một số  $x_P$  dương bắt kì, đánh dấu cách O một đoạn bằng  $x_P$  đơn vị độ dài theo hướng trục, chúng ta có điểm P biểu diễn  $x_P$ . Viết tắt cách biểu diễn, được  $P(x_P)$ . Ngược lại, nếu chúng ta muốn đánh dấu số  $x_{P_-} = -x_P$  mang giá trị âm, chúng ta dịch ngược lại chiều trục như trên hình 0.1.

Khi có nhiều điểm ở trên đồ thị, chúng ta sẽ mong muốn tính những thông số liên quan tới những điểm đó. Do kiến thức toán hiện tại đang bị giới hạn, chúng ta sẽ chỉ tập trung vào một đặc điểm nhất định, **khoảng cách**. Trên một trục số như hình 0.2, cho hai điểm  $P(x_P)$  và  $Q(x_Q)$ , khoảng cách giữa chúng là

$$P_{-}(-x_{P})$$
  $O(0)$   $P(x_{P})$  Trục số

Hình 0.1: Trục số một chiều

$$\begin{array}{c|c}
d(P;Q) \\
\hline
Q(x_Q) & P(x_P)
\end{array} \xrightarrow{} x$$

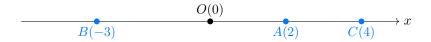
Hình 0.2: Khoảng cách trên trục số

$$d(P;Q) = \sqrt{(x_P - x_Q)^2} = |x_P - x_Q|.$$

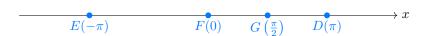
Bài 1: Biểu diễn nhóm các điểm sau trên trục số. Tính khoảng cách giữa hai điểm phân biệt bất kì trong nhóm đó.

- 1. A(2), B(-3), và C(4);
- 2.  $D(\pi)$ ,  $E(-\pi)$ , F(0), và  $G(\frac{\pi}{2})$ ;
- 3.  $H(0,\overline{3})$  và  $I(\sqrt{2})$ ;
- 4.  $J\left(\frac{355}{113}\right)$ ,  $K\left(\frac{9801}{2206\sqrt{2}}\right)$  và  $L\left(\sqrt[4]{\frac{2143}{22}}\right)$ ;
- 5. M(x) và N(2x) với  $x \in \mathbb{R}$ .

#### Lời giải bài 1:



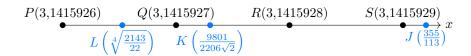
Hình 0.3: Trục số cho phần 1 của bài 1



Hình 0.4: Trục số cho phần 2 của bài 1



Hình 0.5: Trục số cho phần 3 của bài 1



Hình 0.6: Trục số cho phần 4 của bài 1

Ta có đồ thị cho các phần từ 1 đến 4 như các hình 0.3, 0.4, 0.5, và 0.6.

Cần lưu ý rằng, để biểu diễn thuận lợi nhất, các trục số khi biểu diễn số cần được chọn những tỉ lệ khác nhau và tại những vị trí khác nhau.

Các khoảng cách giữa hai điểm phân biệt đôi một là

$$\begin{split} d(A;B) &= d(B;A) = |2 - (-3)| = 5; \\ d(B;C) &= d(C;B) = |4 - (-3)| = 7; \\ d(C;A) &= d(A;C) = |4 - 2| = 2. \end{split}$$

2.

$$d(D; E) = d(E; D) = |\pi - (-\pi)| = 2\pi;$$

$$d(E; F) = d(F; E) = |(-\pi) - 0| = \pi;$$

$$d(F; G) = d(G; F) = \left| 0 - \frac{\pi}{2} \right| = \frac{\pi}{2};$$

$$d(G; D) = d(D; G) = \left| \frac{\pi}{2} - \pi \right| = \frac{\pi}{2};$$

$$d(D; F) = d(F; D) = |\pi - 0| = \pi;$$

$$d(E; G) = d(G; E) = \left| (-\pi) - \frac{\pi}{2} \right| = \frac{3\pi}{2}.$$

3.

$$d(H;I) = d(I;H) = \left|0,\overline{3} - \sqrt{2}\right| = \frac{1 - 3\sqrt{2}}{3};$$

4.

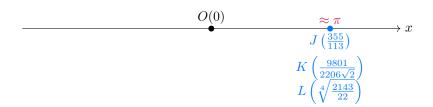
$$d(J;K) = d(K;J) = \left| \frac{355}{113} - \frac{9801}{2206\sqrt{2}} \right| = \frac{1566260 - 1107513\sqrt{2}}{498556} \approx 1,9034 \times 10^{-7};$$

$$d(K;L) = d(L;K) = \left| \frac{9801}{2206\sqrt{2}} - \sqrt[4]{\frac{2143}{22}} \right| = \frac{107811\sqrt{2} - 2206\sqrt[4]{22818664}}{48532} \approx 7,7431 \times 10^{-8};$$

$$d(L;J) = d(J;L) = \left| \sqrt[4]{\frac{2143}{22}} - \frac{355}{113} \right| = \frac{7810 - 113\sqrt[4]{22818664}}{2486} \approx 2,6777 \times 10^{-7};$$

Trong vật lí, việc tính toán chính xác đến như ở phần 4 là không cần thiết và nhiều khi còn không chính xác. Luôn luôn có sai số khi đo đạc, và trong phần lớn trường hợp, khi kết hợp sai số này vào trong tính toán thì các giá trị khoảng cách như trên gần như vô nghĩa. Cho nên, về mặt thực tiễn, chúng ta hoàn toàn có thể thay thế đồ thị của 4 như hình 0.7 và khi tính khoảng cách, chúng ta có thể tính xấp xỉ là

$$d(J,K) = d(K,J) \approx d(K,L) = d(L,K) \approx d(L,J) = d(J,L) \approx 0.$$



Hình 0.7: Xấp xỉ vị trí điểm trên trục số cho phần 4 của bài 1

Để vẽ được đồ thị cho phần 5, chúng ta sẽ xét vị trí tương đối giữa M, N kèm theo gốc O để quy chiếu như biểu diễn ở hình 0.8. Cụ thể, khi x>0, điểm M và N được biểu diễn thành hai điểm  $M_+$  và  $N_+$ . Tương tự, khi x<0, M và N biểu diễn hai điểm  $M_-$  và  $N_-$ . Một trường hợp đặc biệt là khi x=0, M và N đều có tọa độ là 0, cho nên hai điểm đó và gốc cùng chia sẻ vị trí với nhau.

$$\begin{array}{c|ccccc}
 & O(0) & & & & \\
 & N_{-}(2x) & M_{-}(x) & M_{0}(x) & M_{+}(x) & N_{+}(2x) & & \\
 & & N_{0}(2x) & & & & \\
\end{array}$$

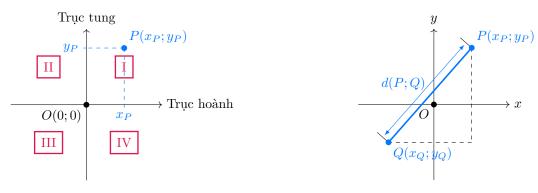
Hình 0.8: Ba trường hợp cho vị trí tương đối của  $M,\,N,\,O$  cho phần 5 của bài 1

Khoảng cách giữa hai điểm M và N luôn là

$$d(M; N) = d(N; M) = |x - 2x| = |x|.$$

0.1. ĐỒ THỊ

## 0.1.2 Mặt phẳng hai chiều và hệ toa đô vuông góc



Hình 0.9: Hệ tọa độ vuông góc

Hình 0.10: Khoảng cách giữa hai điểm

Mở rộng lên mặt phẳng hai chiều, nếu chúng ta đặt hai trực vuông góc với nhau và giao nhau tại gốc O(0) của mỗi trực, khi đó, chúng ta có thể xác định vị trị của điểm trên mặt phẳng chứa hai trực theo biểu diễn đại số bằng cách dóng điểm đó lên trực mà sau này được gọi là **tọa độ.** Đây được gọi là **trực hoành**, trực dọc được gọi là **trực tung.** Tùy trong từng trường hợp, vị trí và hướng chỉ của các trực có thể thay đổi. Với mỗi điểm, vị trí khi dóng điểm đó vào trực hoành gọi là **hoành độ**, vào trực tung gọi là **tung độ.** Tiếp tực lấy ví dụ từ hình 0.9, điểm P có tọa độ là  $(x_P; y_P)$  và được kí hiệu là  $P(x_P; y_P)$ . Thêm vào đó, hai trực chia mặt phẳng thành bốn **góc phần tư**, từ góc phần tư thứ I đến góc phần tư thứ IV bao gồm các điểm thỏa mãn tính chất sau:

- Góc phần tư thứ  $\mathbf{I}$ : x > 0 và y > 0;
- Góc phần tư thứ II: x < 0 và y > 0;
- Góc phần tư thứ III: x < 0 và y < 0;
- Góc phần tư thứ IV: x > 0 và y < 0.

Về mặt hình học, khi tọa độ được vẽ thông thường, góc phần tư thứ I nằm ở vị trí trên cùng bên phải, và các góc phần tư còn lại lần lượt được đánh số theo ngược chiều kim đồng hồ. Khi tọa độ bị thay đổi thì vị trí các góc phần tư cũng thay đổi theo, nhưng vẫn thỏa mãn điều kiện đại số ở trên. **Các điểm trên trực không xác định thuộc bất cứ góc phần tư nào.** 

Giống như trên trục một chiều, khi có hai điểm trên mặt phẳng thì chúng ta có thể tính khoảng cách giữa chúng. Một cách chi tiết, cho hai điểm  $P(x_P;y_P)$  và  $Q(x_Q;y_Q)$ , theo định lí Pi-ta-go, khoảng cách giữa hai điểm đó là

$$d(P;Q) = \sqrt{(x_P - x_Q)^2 + (y_P - y_Q)^2}$$

**Bài 2:** Biểu diễn các điểm sau trên hệ tọa độ vuông góc: A(2;3), B(-1;2), C(-3;0), D(0;4), P(12t;-3t), Q(20t;12t) (với  $t \in \mathbb{R}$ ). Xác định góc phần tư hoặc trục tọa độ của mỗi điểm. Sau đó, tính khoảng cách giữa những cặp điểm sau: A và B, C và D, P và Q.

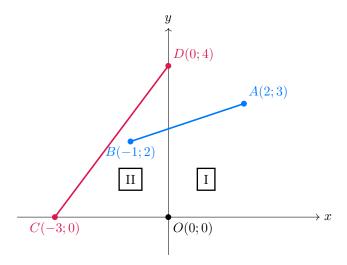
Lời giải bài 2:

Các góc phần tư hay trục số mà các điểm thuộc về có thể được xác định như hình 0.11. Theo một cách khác, về mặt đại số, có:

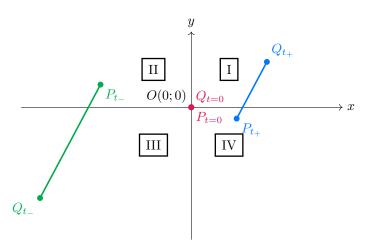
- A(2;3): x>0,  $y>0 \implies A$  thuộc góc phần tư thứ I;
- B(-1;2): x < 0,  $y > 0 \implies B$  thuộc góc phần tư thứ II;
- C(-3;0): x < 0,  $y = 0 \implies C$  thuộc trục hoành;
- D(0;4):  $x=0, y>0 \implies D$  thuộc trục tung;

Để xác định được vị trí của hai điểm P và Q, cần phải xét giá trị của t. Nếu t dương, thì P và Q sẽ có tọa độ là  $P_{t_+}(12t;-3t)$  và  $Q_{t_+}(20t;12t)$  với  $x_{P_{t_+}}>0$ ,  $y_{P_{t_+}}<0$  và  $x_{Q_{t_+}}>0$ ,  $y_{Q_{t_+}}>0$ . Khi này, chúng ta có thể kết luận rằng P thuộc góc phần tư thứ IV và Q thuộc góc phần tư thứ I. Ngược lại, nếu t âm, thì P và Q sẽ có tọa độ là  $P_{t_-}(12t;-3t)$  và  $Q_{t_-}(20t;12t)$  với  $x_{P_{t_-}}<0$ ,  $y_{P_{t_-}}>0$  và  $x_{Q_{t_-}}<0$ . Khi này, P

 $<sup>^2</sup>$ René Descartes (1596-1650)



Hình 0.11: Biểu diễn các điểm A, B, C, D trong bài 2



Hình 0.12: Biểu diễn các điểm P, Q trong bài 2 theo các trường hợp

thuộc góc phần tư thứ II và Q thuộc góc phần tư thứ III. Cuối cùng, nếu t=0, thì cả hai điểm đều có tọa độ là (0;0), tức là chúng trùng với gốc tọa độ.

Tóm tắt lại, xét các trường hợp về vị trí tương đối của P và Q như hình 0.12, chúng ta có:

$$\begin{cases} t>0 \implies P \in \text{góc phần tư thứ IV}, Q \in \text{góc phần tư thứ I} \\ t<0 \implies P \in \text{góc phần tư thứ II}, Q \in \text{góc phần tư thứ III} \\ t=0 \implies P = \text{gốc tọa độ}, Q = \text{gốc tọa độ} \end{cases}$$

Khoảng cách giữa những cặp điểm được yêu cầu là:

• 
$$d(A;B) = \sqrt{(2-(-1))^2 + (3-2)^2} = \sqrt{10} \approx 3,1623;$$

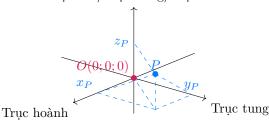
• 
$$d(C;D) = \sqrt{(-3-0)^2 + (0-4)^2} = 5;$$

• 
$$d(P;Q) = \sqrt{(12t - 20t)^2 + (-3t - 12t)^2} = 13|t|$$
.

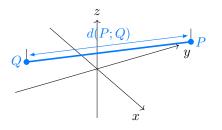
0.1.  $\overrightarrow{DO}$   $\overrightarrow{THI}$ 

## 0.1.3 Không gian ba chiều và hướng tam diện

Trục cao/Trục đứng/Trục sâu



Hình 0.13: Hệ tọa độ vuông góc ba chiều



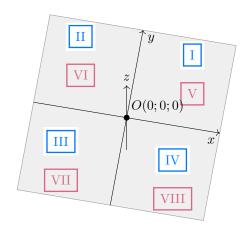
Hình 0.14: Khoảng cách giữa hai điểm trong không gian ba chiều

Đương nhiên sẽ có một vài trường hợp mà biểu diễn hai chiều không thể đủ. Khi này, mở rộng hơn nữa, chúng ta cũng có thể làm những điều trên không gian ba chiều tương tự với khi ở trục số một chiều hay mặt phẳng hai chiều. Khi đó, chúng ta sẽ có một hệ tọa độ ba chiều với ba trục vuông góc với nhau, được gọi là **hệ tọa độ vuông góc ba chiều**. Mỗi điểm trong không gian sẽ có tọa độ là (x; y; z) với x, y, z là các hoành độ, tung độ và cao độ tương ứng. Khoảng cách giữa hai điểm trong không gian ba chiều được tính theo công thức

$$d(P;Q) = \sqrt{(x_P - x_Q)^2 + (y_P - y_Q)^2 + (z_P - z_Q)^2}.$$

Và cũng tương tự như với mặt phẳng hai chiều, ba trục sẽ chia không gian thành tám phần, gọi là **góc phần tám không gian**. Các phần này được đánh số từ I đến VIII như sau: Nhìn từ phía dương của trục cao, các góc phần tám được đánh dấu ngược chiều kim đồng hồ như trong mặt phẳng hai chiều. Các góc phần tám I, II, III, IV nằm trên mặt phẳng Oxy và góc phần tám V, VI, VII, VIII nằm dưới mặt phẳng Oxy. Các góc phần tám này được biểu diễn trong hình 0.15. Về mặt đại số,

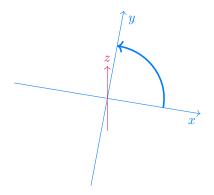
- Góc phần tám I: x > 0, y > 0, z > 0;
- Góc phần tám II: x < 0, y > 0, z > 0;
- Góc phần tám III: x < 0, y < 0, z > 0;
- Góc phần tám IV: x > 0, y < 0, z > 0;
- Góc phần tám V: x > 0, y > 0, z < 0;
- Góc phần tám VI: x < 0, y > 0, z < 0;
- Góc phần tám VII: x < 0, y < 0, z < 0;
- Góc phần tám VIII: x > 0, y < 0, z < 0.



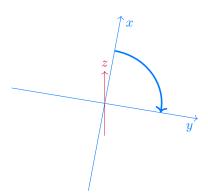
Hình 0.15: Góc phần tám không gian

Trên hệ tọa độ không gian, chúng ta cần phải quan tâm thêm xem là ba trục tạo thành hướng tam diện nào. Nhìn từ phía dương của trục cao, khi này, nếu trục hoành xoay sang trục tung theo hướng ngược chiều kim đồng hồ, thì hướng tam diện được gọi là hướng tam diện thuận. Ngược lại, nếu trục hoành xoay sang trục tung theo hướng cùng chiều kim đồng hồ, thì hướng tam diện được gọi là hướng tam diện nghịch. Một cách khác là dùng quy tắc bàn tay phải: nắm tay phải vào trục cao, khi này, ngón tay cái chỉ hướng của trục cao. Nếu hướng nắm ngón tay theo hương quay từ trục hoành sang trục tung, thì hướng tam diện là thuận. Ngược lại, nếu hướng nắm ngón tay theo hướng quay từ trục tung sang trục hoành, thì hướng tam diên là nghich.

Chúng ta đã có phân bổ vị trí của các góc phần tám trong hệ tọa độ tam diện thuận. Lặp lại lập luận với cùng biểu thức đại số, chúng ta có thể phân bổ vị trí của các góc phần tám trong hệ tọa độ tam diện nghịch. Thông thường, hệ tọa độ tam diện thuận được ưa dùng hơn.







Hình 0.17: Tam diện nghịch

**Bài 3:** Trung điểm của một đoạn thẳng AB là điểm M trong không gian khi và chỉ khi M thỏa mãn  $d(A;M)=d(B;M)=\frac{d(A;B)}{2}$ . Chứng minh rằng với tọa độ của M là

$$M\left(\frac{x_A+x_B}{2};\frac{y_A+y_B}{2};\frac{z_A+z_B}{2}\right)$$

thì M là trung điểm của đoạn thẳng nối hai điểm  $A(x_A; y_A; z_A)$  và  $B(x_B; y_B; z_B)$ . Vẽ ví dụ với A(1; 2; 3) và B(-1; 0; 4).

### Lời giải bài 3:

Áp dụng công thức khoảng cách để tính khoảng cách giữa hai điểm A và M, có:

$$d(A; M) = \sqrt{\left(x_A - \frac{x_A + x_B}{2}\right)^2 + \left(y_A - \frac{y_A + y_B}{2}\right)^2 + \left(z_A - \frac{z_A + z_B}{2}\right)^2}$$

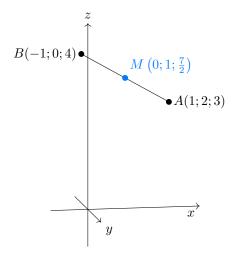
$$= \sqrt{\left(\frac{x_A - x_B}{2}\right)^2 + \left(\frac{y_A - y_B}{2}\right)^2 + \left(\frac{z_A - z_B}{2}\right)^2}$$

$$= \frac{1}{2}\sqrt{(x_A - x_B)^2 + (y_A - y_B)^2 + (z_A - z_B)^2} = \frac{d(A; B)}{2}.$$

Một cách tương tự, chúng ta cúng có  $d(B;M)=\frac{d(A;B)}{2}$ . Như vậy, M là trung điểm của đoạn thẳng nối hai điểm A và B. Qua đó, có được điều phải chứng minh.

Vẽ đồ thị ví dụ với A(1;2;3) và B(-1;0;4), chúng ta được đồ thị ở hình 0.18.

Công thức về vị trí tọa độ trung điểm được cho trong bài là công thức đơn giản và hữu dụng. Bạn đọc nên học thuộc công thức này.



Hình 0.18: Ví dụ với trung điểm M của A(1;2;3) và B(-1;0;4)

## 0.2 Hàm số một biến

## 0.2.1 Định nghĩa hàm số, phương trình, bất phương trình và hệ

Chúng ta gọi f là một **hàm số** (hay **hàm**) đi từ tập X đến tập Y khi và chỉ khi với mọi  $x \in X$ , gọi là **tập xác định**, thông qua mối liên hệ f có một và chỉ một  $y \in Y$  tương ứng với x. Câu vừa rồi có thể được tóm gọn trong một vài kí hiệu:

$$f: X \to Y$$
 $x \mapsto y$ 

Khi này, chúng ta có thể viết hàm số này dưới dạng biểu thức giải tích y = f(x), gọi y là hàm của x. Ngoài ra, cần phải để ý rằng, thông qua định nghĩa này, mặc dù mọi x trong X phải có đầu ra trong Y, không phải mọi y trong Y đều phải có đầu vào trong X. Nói cách khác, tập tất cả các giá trị đầu ra có thể của y = f(x), gọi là **tập giá trị**, là tập con của tập Y. Nếu x nằm ngoài tập giá trị x thì f(x) là **không xác định** và không nhận bất cứ giá trị nào.

Khi chúng ta có định nghĩa hàm số thì chúng ta cũng sẽ có những khái niệm liên quan. Khi f là một hàm số, thì bắt cứ giá trị a thuộc tập xác định để f(a)=0 đều được gọi là **nghiệm** của f. Mở rộng ra, với f và g là hai hàm số, bắt cứ giá trị a thỏa mãn f(a)=g(a) thì a được gọi là nghiệm của **phương trình** f(x)=g(x). Hơn thế nữa, nếu thay dấu = trong câu vừa trước bởi các dấu  $<,>,\leq^3,\geq^4,\neq$  thì chúng ta có định nghĩa cho nghiệm của **bất phương trình**<sup>5</sup>. Lấy ví dụ, với f và g là hai hàm số, giá trị a để  $f(a)\neq g(a)$  thì a được gọi là nghiệm của bất phương trình  $f(x)\neq g(x)$ . Kết hợp nhiều phương trình hay bất phương trình, chúng ta có một **hệ**. Ví dụ:

$$\begin{cases} f(x) = g(x) \\ \alpha(y) \neq \beta(z) \end{cases}.$$

Để thỏa mãn hệ thì mỗi thành phần trong hệ đều phải thỏa mãn. Một khái niệm liên quan mật thiết là **giải phương trình, bất phương trình, hay hệ** (để ngắn gọn, chúng ta sẽ gọi phương trình, bất phương trình và hệ thành một cụm từ chung là "phương bất hệ"). Để làm được việc này, yêu cầu cần tìm tất cả các bộ số đẻ phương bất hệ được cho thỏa mãn. Trong trường hợp phương trình luôn đúng với mọi giá trị trong tập xác định, thì phương trình này được gọi là **đẳng thức**. Một cách tương đương, nếu như bất phương trình đúng với tất cả các giá trị có thể của đầu vào thì được gọi là **bất đẳng thức**.

Nếu chỉ có số với chữ không thì hàm số sẽ trở nên rất nhàm chán, cho nên người ta đã nghĩ ra phương pháp biểu diễn hàm số qua đồ thị. Để biểu diễn một hàm số y=f(x) với x và y là hai số thực, cần vẽ tất cả các cặp tọa độ (x;y) thỏa mãn hàm f trên đồ thị. Trong trường hợp hàm có vô số điểm, chúng ta lấy một số giá trị để định hướng hình dạng của đồ thị và rồi sau đó nối các điểm lại<sup>6</sup>. Do hàm số biểu thị mối liên hệ giữa hai đại lượng, chúng ta dùng đồ thị hai chiều để biểu diễn mối liên hệ giữa chúng. Chúng ta sẽ lấy ví dụ cho hàm sau được cho trong bảng 0.1 với tập xác định chỉ có 5 số.

x	1	2	3	4	5
y = f(x)	1	2	5	2	3

Bảng 0.1: Ví dụ của y = f(x)

Chúng ta nhìn thấy rằng có 5 bộ số (x;y) là (1;2), (2;3), (3;4), (4;5), (5;6) thỏa mãn hàm f (theo đúng định nghĩa của hàm). Do đó, chúng ta có đồ thị như hình 0.19.

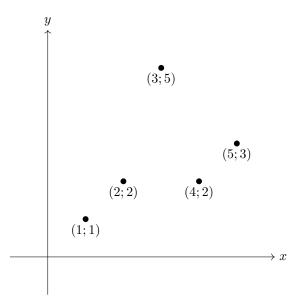
$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{n\'eu } x \in \mathbb{Q} \\ 0 & \text{n\'eu } x \notin \mathbb{Q} \end{cases}$$

 $<sup>^3{\</sup>rm Còn}$ những kí hiệu khác cho dấu nhỏ hơn hoặc bằng là  $\leqq,\leqslant.$ 

 $<sup>^4</sup>$ Còn những kí hiệu khác cho dấu lơn hơn hoặc bằng là  $\geq$ ,  $\geqslant$ .

 $<sup>^5</sup>$ Ngoài những dấu biểu diễn bất phương trình được kể, còn những dấu như ≮ (không nhỏ hơn), ≯ (không lớn hơn), ≴, ½ hay ≰ (không nhỏ hơn hoặc bằng), ½, ½ hay ≱ (không lớn hơn hoặc bằng), và những dấu bị nguyền rủa ≶ (nhỏ hơn hoặc lớn hơn), ⋚ hay ⋚ (nhỏ hơn, lớn hơn hoặc bằng). Bạn đọc có thể sẽ muốn thêm các dấu ℥ (không nhỏ hơn hay lớn hơn) và cặp dấu ℥, ℥ (không nhỏ hơn, lớn hơn hay bằng) làm dấu cho bất phương trình. Tuy nhiên, trên tập số thực, ℥ tương đương với dấu =, và bất phương trình với ℥, ℥ thì không bao giờ thỏa mãn. Về mặt ứng dụng, ngoài những môn nặng về nền tảng của toán như đại số cao cấp, những dấu kể trên gần như không bao giờ được sử dụng.

 $<sup>^6</sup>$ Mặc dù vậy, vẫn có trường hợp mà cách vẽ này hoàn toàn bất lực. Ví dụ như hàm Đi-rích-lê:



Hình 0.19: Đồ thị cho ví dụ của y = f(x) được cho ở bảng 0.1

Một cách tương tự, chúng ta cũng có thể biểu diễn phương bất hệ thông qua việc vẽ đồ thị chứa các nghiệm của phương bất hệ đó. Có bao nhiêu ẩn số trong phương bất hệ, đồ thị sẽ có bấy nhiêu chiều. Giả sử như bạn đọc cần biểu diễn phương trình  $x^2-1=0$  với x xác định trên tập số thực. Để biểu diễn được phương trình này, trước hết cần phải thực hiện giải nó. Tác giả kì vọng bạn đọc có thể thực hiện được những biến đổi sau:

$$x^{2} - 1 = 0$$

$$\iff x^{2} = 1$$

$$\iff x \in \{-1, 1\}.$$

Do phương trình chỉ có một ẩn nên chúng ta sẽ chọn trục số một chiều biểu diễn x để thể hiện nghiệm của phương trình này, như hình 0.20.



Hình 0.20: Biểu diễn nghiệm của  $x^2 - 1 = 0$ 

Về mặt lợi ích của việc sử dụng đồ thị, biểu diễn hình học các đại lượng đại số là một trong những cách hữu hiệu để mở rộng cảm nhân về đối tương đang nghiên cứu.

**Bài 4:** Mỗi phần trong bài tập sau bao gồm mối liên hệ giữa x và y. Trong mỗi phần, y có phải là hàm của x hay không? Trong trường hợp y là hàm số của x, xác định tập xác định và tập giá trị của hàm số đó. Còn trong trường hợp ngược lại, giải thích tại sao y lại không phải là hàm số của x.

	x	1	2	3	4	5				
1.	y	2	3	4	5	$\frac{3}{6}$	_;			
2.	x	0	-	1 :	1	2	-3			
۷.	y	0	0	(	)	0	0	;		
3.	x	15	5	15		16	10	6	17	
J.	y	123	3	134	5	78	42	26	348	,
4.	x	C	)	-1	.7	:	3		55	-17
4.	y	45	86	102	24	45		4	586	1024

5. x là số chỉ tháng và y là số ngày trong tháng x.

#### Lời giải bài 4:

- 1. y là hàm của x với tập xác định  $X = \{1; 2; 3; 4; 5\}$  và tập giá trị  $Y = \{2; 3; 4; 5; 6\}$ .
- 2. y là hàm của x với tập xác định  $X = \{0; -1; 1; 2; -3\}$  và tập giá trị  $Y = \{0\}$ .
- 3. y không phải là hàm của x do khi x có giá trị 15 thì y có hai giá trị 123 và 134.
- 4. y là hàm của x với tập xác định  $X = \{0; -17; 3; 55\}$  và tập giá trị  $Y = \{4586; 1024\}$ . Lưu ý rằng bảng có côt bị lặp.
- 5. y không là hàm của x do khi x=2 thì y có hai giá trị 28 và 29. Mặc dù cách viết có thể ám chỉ y=f(x) với f là hàm số đại diện cho số ngày trong tháng, nhưng f không phải là hàm số do điều ngoại lệ.

**Bài 5:** Vẽ đồ thị của phương trình  $\mathcal{P}$ , với các định nghĩa được cho. Hàm có tập xác định là bộ số đầu vào cho ở trong bảng. Để ý số ẩn của phương trình để chon số chiều của đồ thi cho phù hợp.

1	x	-1	1	-2	2	-3	3	$ \begin{cases} var \mathcal{P} : f(x) = 0; \end{cases} $
1.	f(x)	0	0	4	3	7	0	$\left[\begin{array}{c} \operatorname{va} P : f(x) = 0; \\ \end{array}\right]$

#### Lời giải bài 5:

1.  $\mathcal{P}$  là phương trình chỉ có một ẩn x, do đó đồ thị của  $\mathcal{P}$  chỉ là đồ thị một chiều trên một trục số biểu diễn cho x.

Có ba giá trị để f(x) bằng 0:  $x \in \{-1; 1; -3\}$ . Chúng ta có đồ thị của  $\mathcal{P}$  ở hình 0.21.

2. Tập xác định của f(x) là  $\{-1; 1; -2; 2; -3; 3\}$ , do đó, để  $\mathcal{P}$  thỏa mãn thì x chỉ có thể nhận các giá trị trong vùng tập xác định.

Kẻ bảng so sánh:

x	-1	1	-2	2	-3	3
f(x)	0	0	4	3	7	0
$x^2 - 1$	0	0	3	3	7	7

Bảng 0.2: Giá trị của f(x) và  $x^2 - 1$  ứng với x

Nhận thấy rằng  $\mathcal{P}$  chỉ đúng khi  $x \in \{-1; 1; -3; 2\}$  và chúng ta có đồ thị là hình 0.22.

- 3. Nhìn vào bảng được cho, có f(x) = g(x) khi và chỉ khi  $x \in \{2; 3; 4\}$ . Do đó, đồ thị của  $\mathcal{P}$  có được như hình 0.23.
- 4.  $\mathcal{P}$  là phương trình có hai ẩn x và y, do đó đồ thị của  $\mathcal{P}$  là một mặt phẳng hai chiều. Coi như trục hoành biểu diễn cho x và trục tung biểu diễn cho y.

Để có thể vẽ được đồ thị của  $\mathcal{P}$ , hiển nhiên nhìn ra được rằng cần phải có những điểm (x;y) để hai giá trị f(x) và g(y) bằng nhau. Và để làm được điều đó, trước hết, chúng ta sẽ tìm xem giá trị bằng nhau của f(x) với g(y) này bằng bao nhiêu. Gọi chung giá trị bằng nhau này là  $B_n$ . Kể lại bảng so sánh thành bảng 0.3, với  $B_n$  là giá trị đầu ra và x, y là giá trị lần lượt đưa vào hai hàm f và g để có giá trị đầu ra đó. Và từ đó, chúng ta có đồ thị của  $\mathcal{P}$  là hình 0.24.



Hình 0.21: Đồ thị phần 1 bài 5



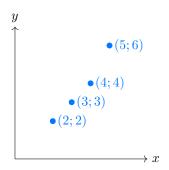
Hình 0.22: Đồ thị phần 2 bài 5



Hình 0.23: Đồ thị phần 3 bài 5

$B_n$	3	5	7	11
x	2	3	4	5
y	2	3	4	6

Bảng 0.3: Giá trị của x và y ứng với  $B_n$ 



Hình 0.24: Đồ thị phần 4 bài 5

5.  $\mathcal{P}$  là phương trình có hai ẩn x và b, do đó đồ thị của  $\mathcal{P}$  là một mặt phẳng hai chiều. Coi như trục hoành biểu diễn cho x và trục tung biểu diễn cho b.

Tính giá trị của b từ f(x):

$$f(x) = 2b - 1$$

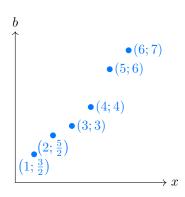
$$\iff b = \frac{f(x) + 1}{2}$$

x	1	2	3	4	5	6
f(x)	2	3	5	7	11	13
b	$\frac{3}{2}$	$\frac{5}{2}$	3	4	6	7

Bảng 0.4: Giá trị của b ứng với x

 $\iff b=\frac{f(x)+1}{2}.$  Bảng 0.4: Giá Từ đây, chúng ta có thể thêm giá trị của b vào bảng được cho thành bảng 0.4.

Qua bảng đó, vẽ được đồ thị của  $\mathcal{P}$  như hình 0.25.



Hình 0.25: Đồ thị phần 5 bài 5

6. Nhìn vào bảng định nghĩa được cho, f(x) có thể nhân các giá tri là  $\{0; 3; 4; 7\}$ .

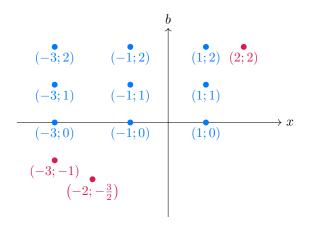
Trường hợp 1: Khi  $f(x) \neq 0$ , chỉ có một giá trị đầu vào cho f sao cho f(x) đạt được giá trị đầu ra. Ví dụ, chỉ có đầu vào x = 2 mới có f(x) = 3. Do đó, khi  $f(x) \neq 0$ , x=2b-1. Biến đổi đại số cơ bản để có  $b=\frac{x+1}{2}$ . Lập bảng 0.5 để thấy được mối quan hệ giữa x và b.

x	-2	2	-3
$b = \frac{x+1}{2}$	$-\frac{3}{2}$	2	-1

Bảng 0.5: Giá trị của cặp (x;b) với  $f(x) \neq 0$ 

Trường hợp 2: Khi f(x) = 0, x và 2b - 1 có thể nhận bất cứ giá trị nào trong tập  $\{-1, 1, -3\}$ . Từ đó, có thể chọn  $x \in \{-1; 1; 3\}$  và giải đại số để chọn  $b \in \{\frac{-1+1}{2}; \frac{1+1}{2}; \frac{3+1}{2}\} = \{0; 1; 2\}$ . Các cặp (x; b) thỏa mãn là  $(x; b) \in \{(-1; 0); (-1; 1); (-1; 2); (1; 0); (1; 1); (1; 2); (-3; 0); (-3; 1); (-3; 2)\}$ .

Cuối cùng, kết hợp hai trường hợp, chúng ta có đồ thị cho  $\mathcal{P}$ :



Hình 0.26: Đồ thị phần 6 bài 5

7.  $\mathcal{P}$  là phương trình có ba ẩn a, b và c, do đó đồ thị của  $\mathcal{P}$  là một không gian ba chiều với các trục hoành, trục tung và trục cao tương ứng là a, b và c.

Theo  $\mathcal{P}$ , chúng ta cần phải chọn ba số trong tập giá trị của f để hai trong ba số có tổng bằng số còn lại. Từ bảng, nhận thấy rằng, chỉ có thể có hai tổng 4+3=7 và 0+0=0.

Chúng ta cần tìm tất cả các bộ ba (a, b, c) thỏa mãn f(a) + f(b) = f(c). Xét hai trường hợp sau:

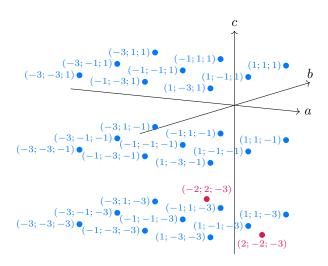
Trường hợp 1: Tổng hai số khác 0. Để f(a) + f(b) = f(c), chỉ có thể xảy ra khi 3 + 4 = 7. Do đó, (f(a); f(b); f(c)) phải là (3; 4; 7) hoặc (4; 3; 7). Tra ngược lại bảng giá trị, chúng ta có hai nghiệm:

- $f(a) = 3, f(b) = 4 \implies a = 2, b = -2$ . Và
- $f(a) = 4, f(b) = 3 \implies a = -2, b = 2.$

Chỉ có f(-3) = 7 nên c = -3.

Trường hợp 2: Tất cả bằng 0. Khi f(a) = f(b) = f(c) = 0, từ bảng định nghĩa, f(x) = 0 khi  $x \in \{-3; -1; 1\}$ . Do đó, a, b, c có thể nhận bất kỳ giá trị nào trong tập  $\{-3; -1; 1\}$ . Có tổng cộng  $3^3 = 27$  bộ ba thỏa mãn trong trường hợp này.

Kết hợp hai trường hợp, đồ thị của  $\mathcal{P}$  sẽ gồm 29 điểm trong không gian 3 chiều (2 điểm từ trường hợp 1 và 27 điểm từ trường hợp 2), được biểu diễn trong hình 0.27.



Hình 0.27: Đồ thị phần 7 bài 5

**Bài 6:** Vẽ đồ thị của bất phương trình  $\mathcal{P}$ , với các định nghĩa đã cho. Hàm có tập xác định là bộ số đầu vào cho ở trong bảng.

1	x	0	1	2	3	4	5	$\mathcal{D} \cdot f(m) = 2$
1.	f(x)	-1	-3	-4	-2	-1	-3	$\left  \text{vá } \mathcal{P} : f(x) \neq -3; \right $

9	x	-10	-8	-2	2	8	10	
۷.	$\alpha(x)$	4	8	0	1	6	8	$\left  \begin{array}{c} \operatorname{va} P : \alpha(x) < 0, \\ \end{array} \right $

9	x	0	6	2	-7	-6	3	$\begin{cases} v \\ v \\ \end{pmatrix} \mathcal{P} : \beta(x) > x;$
Э.	$\beta(x)$	4	7	10	3	10	9	$ \operatorname{va} P: \rho(x) > x;$

4	x	-10	-8	-2	2	8	10	x	0	6	2	-7	-6	3	$ \frac{1}{2} \sum_{n} \mathcal{D}_{n,n}(n) > 2\beta(n) $
4.	$\alpha(x)$	4	8	0	1	6	8	$\beta(x)$	4	7	10	3	10	9	, và $\mathcal{P}: \alpha(x) \geq 2\beta(y)$ .

#### Lời giải bài 6:

1. Phần này tương đối đơn giản. Kiểm tra trên bảng, chúng ta thấy f(x) = -3 khi  $x \in \{2; 5\}$ . Thêm vào đó, tập xác định của f là  $\{0; 1; 2; 3; 4; 5\}$ . Do đó,  $f(x) \neq -3$  khi  $x \in \{0; 1; 3; 4\}$ .

Đồ thị của  $\mathcal{P}$  là hình 0.28 ở bên.

2. Tra bảng trực tiếp, các giá trị  $\alpha(x)$  không bao giờ nhỏ hơn 0. Chúng ta không xét giá trị x ngoài bảng do không thuộc tập xác định của hàm  $\alpha$ . Do đó,  $\alpha(x) < 0$  là bất phương trình vô nghiệm.

Và qua đó, vẽ được đồ thị của  $\mathcal{P}$  là trục không đánh dấu như hình 0.29.



Hình 0.28: Đồ thị phần 1 bài 6



Hình 0.29: Đồ thị phần 2 bài 6

3. Xét trên tập xác định của  $\beta$ , chúng ta có  $\beta(x) > x$  với mọi x nằm trên bảng được cho. Một cách đơn giản, chúng ta có đồ thị là hình 0.30.



Hình 0.30: Đồ thị phần 3 bài 6

4. Chúng ta có thể kiểm tra trực tiếp 36 cặp (x;y) và sau đó vẽ đồ thị. Sau đây, tác giả sẽ chỉ những góc nhìn để có thể giảm số trường hợp cần kiểm tra.

Để ý rằng, giá trị lớn nhất có thể của  $\alpha(x)$  là 8. Mặt khác, để  $\mathcal{P}$  thỏa mãn thì

$$\alpha(x) \ge 2\beta(y)$$
 $\iff \beta(y) \le \frac{\alpha(x)}{2}.$ 

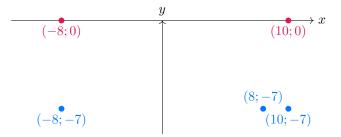
Qua đó, giá trị lớn nhất có thể của  $\beta(y)$  là 4. Theo bảng định nghĩa,  $\beta(y)$  chỉ có thể nhận hai giá trị là 3 hoặc 4.

Trường hợp 1:  $\beta(y) = 3 \iff y = -7$ . Khi này, để  $\alpha(x) \ge 2\beta(x)$  hay  $\alpha(x) \ge 6$  thì  $\alpha(x)$  có thể nhận giá trị 8 hoặc 6. Do đó,

$$\alpha(x) = 6 \implies x = 8;$$
  
 $\alpha(x) = 8 \implies x \in \{-8; 10\}.$ 

Trường hợp 2:  $\beta(y)=4\iff y=0$ . Khi này, để  $\alpha(x)\geq 8$  thì  $\alpha(x)$  chỉ có thể nhận bằng 8. Do đó,  $x\in\{-8;10\}$ .

Từ đây, chúng ta có đồ thị 0.31.



Hình 0.31: Đồ thị phần 4 bài 6

**Bài 7:** Vẽ đồ thị của hệ phương trình  $\mathcal{P}$ , với các định nghĩa đã cho. Hàm có tập xác định là bộ số đầu vào cho ở trong bảng.

1.	$\begin{array}{c c} x & 0 \\ \hline f(x) & -1 \end{array}$	1 -1	2 -1	$\begin{array}{c} 3 \\ -2 \end{array}$	4 -3	$\begin{bmatrix} 5 \\ -3 \end{bmatrix}$	g(y)	0 -1	-2 $-2$	4 -3	$-6 \\ -7$	8 -8	
	$\begin{array}{c c} z & -1 \\ \hline h(z) & 2 \end{array}$	1 1	$ \begin{array}{c c} -2 \\ \hline 0 \\ \end{array} $	0 -1 -	$ \begin{array}{c c} -4 \\ -2 \end{array} $	$\frac{4}{-3}$ và	$\mathcal{P}:f(x)$	g(x) = g	(x) =	h(x);			
2.	$\begin{array}{ c c c c } \hline x & 0 \\ \hline f(x) & -1 \\ \hline \end{array}$	1 -1	2 -1	$\begin{array}{c} 3 \\ -2 \end{array}$	4 -3	$\begin{bmatrix} 5 \\ -3 \end{bmatrix}$	g(y)	0 -1	$\begin{vmatrix} -2 \\ -2 \end{vmatrix}$	4 -3	$-6 \\ -7$	8 -8	$ \begin{array}{c c} -10 \\ \hline -9 \end{array} $
	$\begin{array}{c c} z & -1 \\ \hline h(z) & 2 \end{array}$	1 1	$ \begin{array}{c c} -2 \\ \hline 0 \\ \end{array} $	0 -1 -	$ \begin{array}{c c} -4 \\ -2 \end{array} $	$\frac{4}{-3}$ và	$\mathcal{P}:f(a)$	g(g) = g	(b) = 1	h(c);			
3.	$\begin{array}{c c} x & 0 \\ \hline f(x) & -1 \end{array}$	1 -1	2 -1	$\begin{array}{c} 3 \\ -2 \end{array}$	4 -3	$\begin{bmatrix} 5 \\ -3 \end{bmatrix}$	g(y)	0 -1	-2 $-2$	4 -3	$-6 \\ -7$	8 -8	$ \begin{array}{c c} -10 \\ \hline -9 \end{array} $
	$\begin{array}{c c} z & -1 \\ \hline h(z) & 2 \end{array}$	1 1	$ \begin{array}{c c} -2 \\ \hline 0 \end{array} $	0 -1 -	-4 -2	$\frac{4}{-3}$ và	$\mathcal{P}: \begin{cases} f \\ f \end{cases}$	f(o) = f(p+1)	g(p) $1) = h$	(q)			
4.	$\begin{array}{c c} x & 0 \\ \hline f(x) & -1 \end{array}$	1 -1	$\begin{vmatrix} 2 \\ -1 \end{vmatrix}$	$\begin{array}{c} 3 \\ -2 \end{array}$	4 -3	$\begin{bmatrix} 5 \\ -3 \end{bmatrix}$	g(y)	0 -1	$ \begin{array}{ c c c c c c c c c c c c c c c c c c c$	4 -3	$-6 \\ -7$	8 -8	$ \begin{array}{c c} -10 \\ \hline -9 \end{array} $
	$\begin{array}{c c} z & -1 \\ h(z) & 2 \end{array}$	1 1	$ \begin{array}{c c} -2 \\ 0 \end{array} $	0 -	$ \begin{array}{c c} -4 \\ -2 \end{array} $	$\frac{4}{-3}$ và	$\mathcal{P}: \begin{cases} f \\ g \end{cases}$	f(m) = f(n) = f(n)	= n $h(w)$				

## Lời giải bài 7:

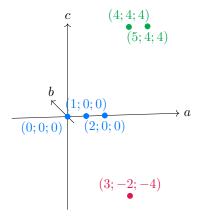
1. Giá trị đầu vào để f, g, h đều có cùng một đầu ra là  $x \in \{0, 4\}$ . Vậy, chúng ta có đồ thị như hình 0.32.



Hình 0.32: Đồ thị phần 1 bài 7

- 2. Trước hết, cần tìm những giá trị chung trong tập giá trị của f, g, h. Nhận thấy rằng, có -1, -2 và -3 là những giá trị chung trong đó.
  - Với đầu ra là -1, chúng ta có f(a)=g(b)=h(c)=-1. Từ đó, chúng ta có  $a\in\{0;1;2\}$  và b=c=0.
  - Trong trường hợp kết quả của hàm là -2, f(a) = g(b) = h(c) = -2. Từ đó, bộ ba (a;b;c) có giá trị là (3;-2;-4).
  - Trong trường hợp kết quả của hàm là -3, f(a) = g(b) = h(c) = -3. Từ đó,  $(a; b; c) \in \{(4; 4; 4); (5; 4; 4)\}$ .

Kết hợp ba trường hợp, xây dựng không gian tọa độ, chúng ta có hình 0.33.

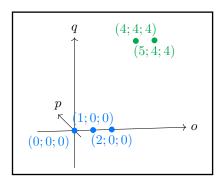


Hình 0.33: Đồ thị phần 2 bài 7

3. Để f và g nhận cùng một giá trị thì giá trị đầu ra đó, theo bảng định nghĩa được cho, kết quả mà hàm trả ra phải là -1, -2 hoặc -3.

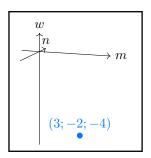
- Tại f(o) = g(p) = -1,  $o \in \{0; 1; 2\}$  và p = 0. Từ đó, f(p+1) = f(1) = -1. Khi này,  $h(q) = -1 \iff q = 0$ .
- Tại f(o) = g(p) = -2, sau khi tra bảng, chúng ta thấy được rằng  $\begin{cases} o = 3 \\ p = -2 \end{cases}$ ; suy ra f(p+1) = f(-1), Tuy nhiên, -1 không thuộc tập xác định của f. Vậy, chúng ta sẽ loại trường hợp này.
- Tại f(o) = g(p) = -3,  $o \in \{4; 5\}$  và p = 4. Từ đó, f(p+1) = f(5) = -3. Khi này,  $h(q) = -3 \iff q = 4$ .

Cuối cùng, vẽ đồ thị để được hình 0.34.



Hình 0.34: Đồ thị phần 3 bài 7

4. Theo đề, chúng ta cần tìm những bộ (m;n;w) thỏa mãn  $\mathcal{P}$ , trong đó có g(n)=h(w). Cho nên, n phải thuộc tập xác định của g. Nhìn vào bảng, tập xác định đó là  $\{0;-2;4;-6;8;-10\}$ . Tuy nhiên, cũng có f(m)=n, cho nên n vừa phải thuộc tập giá trị của f, hay  $n\in\{-1;-2;-3\}$ . Lấy giao của hai tập đó, chúng ta có n=-2. Từ đó, giải f(m)=-2 để có m=3. Thêm vào đó,  $h(w)=g(-2)=-2\iff w=-4$ . Bô số duy nhất thỏa mãn hệ phương trình  $\mathcal{P}$  là (m;n;w)=(3;-2;-4). Đồ thi của  $\mathcal{P}$  là hình 0.35.



Hình 0.35: Đồ thị phần 4 bài 7

## 0.2.2 Hàm đa thức

Một dạng hàm quen thuộc, được giới thiệu trong chương trình học trung học phổ thông, là đa thức. Nhưng trước khi chúng ta nhắc lại về đa thức, chúng ta sẽ nhắc lại về đơn thức. Hàm **đơn thức**<sup>7</sup> là một hàm được viết dưới dạng

$$f(x) = ax^n$$

với a là một số thực và biến x được mũ lên một số nguyên không âm n. Trong chương sau, chúng ta sẽ đề cập về vấn đề hàm số mũ mà thay n bằng số mũ thực. Tạm thời, chúng ta sẽ có định nghĩa **số mũ** như sau:

$$x^n = \prod_{i=1}^n (x) = \underbrace{x \times x \times \cdots \times x}_{n \text{ lần}}.$$

Trong trường hợp n = 0 thì  $x^n = x^0 = 1$ .

Hàm đa thức thông thường được biểu diễn dưới dạng tổng của các đơn thức

$$f(x) = P_n(x) = \sum_{i=0}^{n} (a_i x^i) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$$

 $<sup>^{7}</sup>$ Chúng ta sẽ đề cập đến đơn thức và đa thức nhiều biến khi đến phần hàm nhiều biến

với n là một số nguyên không âm,  $a_i$  là các số thực, gọi là các **hệ số**, với mọi i nguyên nằm trong đoạn [0, n] và  $a_n \neq 0$ . Khi này, n được gọi là **bậc** của đa thức. Mọi giá trị  $x \in \mathbb{R}$  đều thuộc tập xác định của hàm đa thức f(x). Ví dụ:

- $f(x) = 2x^2 + 3x + 1$  là một đa thức bậc 2 với các hệ số  $a_2 = 2$ ,  $a_1 = 3$ ,  $a_0 = 1$ ;
- $g(y) = y^3 4y$  là một đa thức bậc 3 với các hệ số  $b_3 = 1$ ,  $b_2 = 0$ ,  $b_1 = -4$ ,  $b_0 = 0$ ;
- h(z) = 5 là một đa thức bậc 0 với hệ số  $c_0 = 5$ ;

Tính toán một số giá trị mẫu:

- $p(1) = 7 \cdot 1^4 2 \cdot 1^2 + 9 = 14$  với  $q(t) = 7t^4 2t^2 + 9$  là một đa thức bậc 4 với các hệ số  $d_4 = 7$ ,  $d_3 = 0$ ,  $d_2 = -2$ ,  $d_1 = 0$ ,  $d_0 = 9$ ;
- $q(2) = -3 \cdot 2 + 8 = 2$  với q(r) = -3r + 8 là một đa thức bậc 1 với các hệ số  $e_1 = -3$ ,  $e_0 = 8$ .

Khi đa thức có bậc bằng 0, hay  $f=P_0=a_0$ , thì được gọi là **đa thức hằng** hay **hàm hằng**. Một trường hợp đặc biệt là khi f=0 (hay f(x)=0 với mọi x). Nếu hàm này là đa thức, theo định nghĩa, hàm này chỉ có duy nhất hệ số đầu  $a_0=0$ . Tuy nhiên, cũng theo định nghĩa thì hệ số đầu phải khác 0. Vì vậy, hàm không có bậc và không được gọi là đa thức. Nhưng, do hàm nhận giá trị cố định với mọi x nên vẫn được gọi là hàm hằng  $^8$ .

Bài 8: Phác thảo đồ thi của những hàm sau:

1. 
$$f(x) = x + 2$$
;

5. 
$$f(x) = 2;$$

2. 
$$f(x) = x^2 + 2x + 3$$
;

6. 
$$f(x) = 36x^4 + 28x^3 - 3x^2 - 6x - 1$$
;

3. 
$$f(x) = -2x^2 + 5x - 6$$
;

7. 
$$f(x) = -x^6 + x^2 - 4x - 2$$
;

4. 
$$f(x) = x^3 - 9x^2 + 24x - 16$$
;

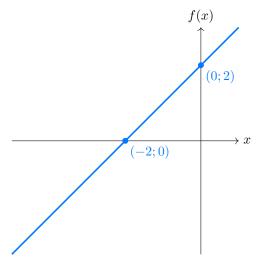
8. 
$$f(x) = -x^7 + x$$
.

### Lời giải bài 8:

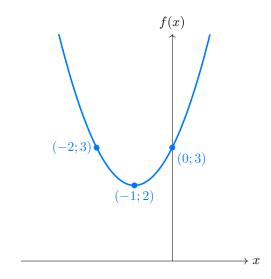
Bạn đọc có thể dùng những phần mềm vẽ đồ thị để nhanh chóng có hình vẽ. Tuy nhiên, nếu không có thiết bị điện tử thì bạn đọc vẫn có thể vẽ đồ thị bằng giấy và bút bằng cách lấy nhiều điểm ví dụ cho x và tính toán giá tri f(x) và sau đó nối chúng lai với nhau.

Bạn đọc có thể để ý rằng là không phải lúc nào cũng đặt gốc tọa độ ở vị trí chính giữa và tỉ lệ xích trên hai trục không phải là giống nhau. Trong nhiều trường hợp, việc ép đặt gốc ở giữa và giữ tỉ lệ giống nhau trên các trục sẽ làm cho đồ thị lệch ra khỏi khu vực vẽ. Điều quan trọng nhất của những bài vẽ đồ thị trong vật lí không chỉ là căn ke chính xác vị trí từng điểm, mà còn là nhận ra được dáng điệu của đồ thị và vị trí tương đối giữa các điểm trên đồ thị đó. Qua đó, chúng ta rút ra được những tính chất toán học cần thiết để phục vụ những yêu cầu cụ thể trong bài tập ứng dụng.

Dưới đây là đồ thị của các hàm đa thức trong bài:

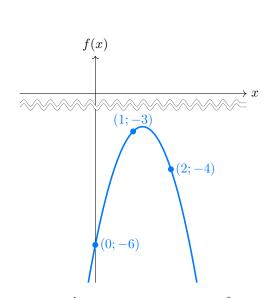


Hình 0.36: Đồ thị của hàm f(x) = x + 2

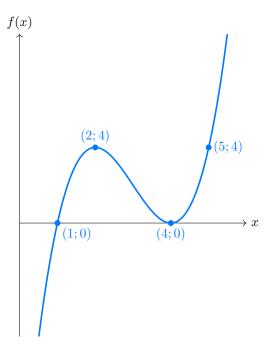


Hình 0.37: Đồ thi của hàm  $f(x) = x^2 + 2x + 3$ 

 $<sup>^8</sup>$ Đa số những nhà toán học không coi f=0 là đa thức bậc 0 do nhiều tính chất của đa thức bị phá vỡ khi gặp trường hợp này. Tuy nhiên, nhiều người vẫn coi f=0 là đa thức không có bậc. Trong tài liệu này, tác giả không coi 0 là đa thức, nhưng vẫn coi là hàm hằng.

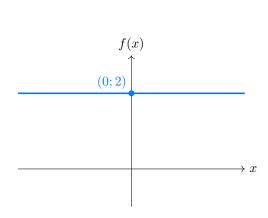


Hình 0.38: Đồ thị của hàm  $f(x) = -2x^2 + 5x - 6$ 

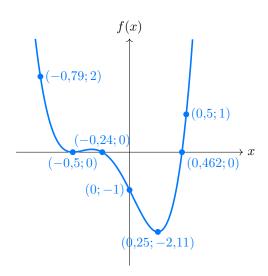


Hình 0.39: Đồ thị của hàm  $f(x)=x^3-9x^2+24x-16$ 

 $\mathring{\mathrm{O}}$  hình 0.38, đồ thị có đoạn díc dắc. Ý nghĩa của cách vẽ này là để cắt bỏ phần đồ thị không cần thiết.

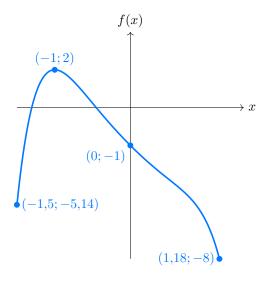


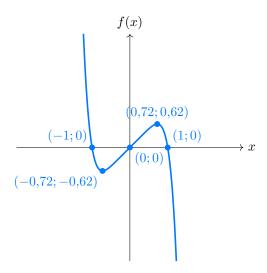
Hình 0.40: Đồ thị của hàm f(x) = 2



Hình 0.41: Đồ thị của hàm  $f(x)=36x^4+28x^3-3x^2-6x-1$ 

21





Hình 0.42: Đồ thị của hàm  $f(x) = -x^6 + x^2 - 4x - 2$ 

Hình 0.43: Đồ thị của hàm  $f(x) = -x^7 + x$ 

**Bài 9:** Giải những phương trình sau. Các phương trình đều có ẩn là  $x \in \mathbb{R}$ .

1. 
$$3x - 7 = 0$$
;

2. 
$$x - 9 = 5x + 3$$
;

3. 
$$\frac{1}{v}\cdot x - \frac{1}{v}\cdot x_0 = t,$$
 với  $v,\,x_0,\,t$  là những tham số thực;

4. 
$$6x^2 - 5x - 21 = 0$$
:

5. 
$$5x^2 - 50x + 125 = 0$$
;

6. 
$$x^2 + 2x + 4 = 0$$
;

7. 
$$x^2 + 2x + 4 = 8$$
;

8. 
$$5x^2 - 20x + 20 = x^2 - 4$$
;

9. 
$$\frac{1}{2}kx^2+\frac{1}{2}mv^2=\frac{1}{2}kx_0^2,$$
 với  $k,\,m,\,v,\,x_0$  là những tham số thực;

10. 
$$x^3 - \frac{11}{6} \cdot x^2 + x - \frac{1}{6} = 0;$$

11. 
$$2x^3 - 2x^2 + 2x - 2 = 6 + 6x^2$$
;

12. 
$$x^4 + 2x^3 - x^2 - 2x = 0$$
;

13. 
$$-x^4 - 3x^2 = -5$$
;

14. 
$$x^4 + 1 = 3x^3 + x^2 + 3x$$
.

## Lời giải bài 9:

1. Biến đổi tương đương phương trình để có:

$$3x - 7 = 0$$

$$\iff 3x = 7$$

$$\iff x = \frac{7}{3}$$

Vậy tập nghiệm của phương trình là  $\left\{\frac{7}{3}\right\}$ .

2. Chuyển số hạng có thừa số x về một phía, và số hạng tự do về phía còn lại để được:

$$x - 9 = 5x + 3$$

$$\iff (x - 9) + (9 - 5x) = (5x + 3) + (9 - 5x)$$

$$\iff -4x = 12$$

$$\iff x = -3.$$

Vậy tập nghiệm của phương trình là  $\{-3\}$ .

3. Để giải phương trình có chứa tham số, chúng ta cần viết lại ẩn x dưới dạng một biểu thức chỉ chứa tham số và hằng số. Cụ thể,

$$\frac{1}{v} \cdot x - \frac{1}{v} \cdot x_0 = t$$

$$\iff \frac{x}{v} = t + \frac{x_0}{v}$$

$$\iff x = vt + x_0.$$

Vậy nghiệm của phương trình là  $\{vt + x_0\}$ .

4. Nếu như bạn đọc chưa biết, nếu như một đa thức f(x) nhận x=a là nghiệm thì f(x) có thể được viết thành tích của (x-a) nhân một đa thức g(x) với bậc nhỏ hơn 1 so với f(x). Và nếu g(x) lại có nghiệm x=b thì chúng ta có thể viết g(x)=(x-b)h(x) và qua đó có thể viết lại f(x)=(x-a)(x-b)h(x). Một cách tổng quát nhất, nếu như f(x) là phương trình bậc n có n nghiệm  $a_1,a_2,\cdots,a_n$  thì có thể viết lại

$$f(x) = A \prod_{i=1}^{n} (x - a_i) = A(x - a_1)(x - a_2) \cdots (x - a_n)$$

với A là hệ số của số hạng có bậc lớn nhất trong đa thức f(x).

Nhẩm nghiệm (bằng cách bấm máy tính) phương trình thì có  $x = -\frac{3}{2}$  và  $x = \frac{7}{3}$ . Chúng ta kì vọng có thể viết lại phương trình dưới dạng  $6\left(x - \left(-\frac{3}{2}\right)\right)\left(x - \frac{7}{3}\right) = 0$ . Thực vậy, thực hiện phân tích nhân tử để có:

$$6x^{2} - 5x - 21 = 0$$

$$\iff 6x^{2} - 14x + 9x - 21 = 0$$

$$\iff 2x(3x - 7) + 3(3x - 7) = 0$$

$$\iff (2x + 3)(3x - 7) = 0$$

$$\iff \begin{bmatrix} 2x + 3 = 0 \\ 3x - 7 = 0 \end{bmatrix} \iff \begin{bmatrix} x = -\frac{3}{2} \\ x = \frac{7}{3} \end{bmatrix}.$$

Vậy phương trình có nghiệm là  $\left\{-\frac{3}{2}; \frac{7}{3}\right\}$ .

$$5x^{2} - 50x + 125 = 0$$

$$\iff 5(x^{2} - 10x + 25) = 0$$

$$\iff 5(x - 5)^{2} = 0$$

$$\iff x - 5 = 0$$

$$\iff x = 5$$

Vây tập nghiệm của phương trình có một phần tử duy nhất {5}.

6. Với những phương trình liên quan tới đa thức bậc hai không thể nhẩm ngay được nghiệm, chúng ta sẽ sử dụng phương pháp tách bình phương. Với phương trình được cho:

$$x^{2} + 2x + 4 = 0$$

$$\iff x^{2} + 2x + 1 = -3$$

$$\iff (x+1)^{2} = -3.$$

$$(0.1)$$

Một số thực nhân với chính nó sẽ ra một số không âm. Cho nên phương trình 0.1 không thể đúng. Vậy phương trình vô nghiệm trên tâp số thực.

7.

$$x^{2} + 2x + 4 = 8$$

$$\iff x^{2} + 2x + 1 = 5$$

$$\iff (x+1)^{2} = 5$$

$$\iff \begin{bmatrix} x+1 = \sqrt{5} \\ x+1 = -\sqrt{5} \end{bmatrix}$$

$$\iff \begin{bmatrix} x = \sqrt{5} - 1 \\ x = -\sqrt{5} - 1 \end{bmatrix}$$

Vậy tập nghiệm của phương trình là  $\left\{\sqrt{5}-1; -\sqrt{5}-1\right\}$ .

8. Phần này tác giả làm khác so với phần 2. Chuyển đổi toàn bộ phương trình về một vế để đưa về dạng

phương trình f(x) = 0:

$$5x^{2} - 20x + 20 = x^{2} - 4$$

$$\iff 4x^{2} - 20x + 24 = 0$$

$$\iff 4(x^{2} - 5x + 6) = 0$$

$$\iff 4(x^{2} - 2x - 3x + 6) = 0$$

$$\iff 4(x(x - 2) - 3(x - 2)) = 0$$

$$\iff 4(x - 3)(x - 2) = 0$$

$$\iff \begin{bmatrix} x - 3 = 0 \\ x - 2 = 0 \end{bmatrix} \iff x \in \{3; 2\}.$$

Vậy phương trình có tập nghiệm  $\{3; 2\}$ .

9. Nhân cả hai vế với 2 để khử phân số trong phương trình:

$$\frac{1}{2}kx^{2} + \frac{1}{2}mv^{2} = \frac{1}{2}kx_{0}^{2}$$

$$\iff kx^{2} + mv^{2} = kx_{0}^{2}.$$
(0.2)

Xong, thực hiện chuyển vế để giữ thừa số chứa  $x^2$  ở một bên, phương trình 0.2 tương đương với

$$(0.2) \iff kx^2 = kx_0^2 - mv^2$$
$$\iff x^2 = x_0^2 - \frac{mv^2}{k}.$$

Với trường hợp  $x_0^2 - \frac{mv^2}{k} < 0$  thì phương trình vô nghiệm do  $x^2$  không thể âm. Trong trường hợp còn lại, lấy căn bậc hai hai vế để có

$$x \in \left\{\sqrt{x_0^2 - \frac{mv^2}{k}}; -\sqrt{x_0^2 - \frac{mv^2}{k}}\right\}.$$

Tại giá trị đặc biệt mà khi  $x_0^2 = \frac{mv^2}{k}$  thì tập nghiệm suy biến thành  $\{0\}$ .

Vậy, phương trình có nghiệm là

$$\begin{cases} \left\{\sqrt{x_0^2 - \frac{mv^2}{k}}; -\sqrt{x_0^2 - \frac{mv^2}{k}}\right\} & \text{n\'eu } x_0^2 - \frac{mv^2}{k} \ge 0\\ \emptyset & \text{n\'eu } x_0^2 - \frac{mv^2}{k} < 0 \end{cases}.$$

10. Phân tích thừa số với để ý rằng 1,  $\frac{1}{2}$  và  $\frac{1}{3}$  là nghiệm:

$$x^{3} - \frac{11}{6} \cdot x^{2} + x - \frac{1}{6} = 0$$

$$\iff x^{3} - x^{2} - \frac{5}{6}x^{2} + \frac{5}{6}x + \frac{1}{6}x - \frac{1}{6} = 0$$

$$\iff x^{2} (x - 1) - \frac{5}{6}x(x - 1) + \frac{1}{6}(x - 1) = 0$$

$$\iff (x - 1) \left(x^{2} - \frac{5}{6}x + \frac{1}{6}\right) = 0$$

$$\iff (x - 1) \left(x^{2} - \frac{1}{2}x - \frac{1}{3}x + \frac{1}{6}\right) = 0$$

$$\iff (x - 1) \left(x \left(x - \frac{1}{2}\right) - \frac{1}{3}\left(x - \frac{1}{2}\right)\right) = 0$$

$$\iff (x - 1) \left(x - \frac{1}{2}\right) \left(x - \frac{1}{3}\right) = 0$$

$$\iff \begin{bmatrix} x - 1 = 0 \\ x - \frac{1}{2} = 0 \\ x - \frac{1}{3} = 0 \end{bmatrix}$$

$$\iff \begin{bmatrix} x = 1 \\ x = \frac{1}{2} \\ x = \frac{1}{3} \end{bmatrix}$$

Cuối cùng, như chúng ta đã dự đoán, phương trình có nghiệm là  $\left\{1;\frac{1}{2};\frac{1}{3}\right\}$ .

11. Có một cách là chuyển phương trình về một vế rồi nhẩm nghiệm. Dưới đây, tác giả sẽ trình bày một góc nhìn khác để giải bài toán này.

$$2x^{3} - 2x^{2} + 2x - 2 = 6 + 6x^{2}$$

$$\iff (2x^{3} + 2x) - (2x^{2} + 2) = 6x^{2} + 6$$

$$\iff 2x(x^{2} + 1) - 2(x^{2} + 1) = 6(x^{2} + 1)$$

$$\iff (2x - 2)(x^{2} + 1) = 6(x^{2} + 1).$$
(0.3)

Để ý rằng, do  $x^2 \ge 0$  nên  $x^2 + 1 \ge 1 > 0$ . Chúng ta đã chỉ ra rằng  $x^2 + 1 \ne 0$ , và qua đó, chúng ta có thể an toàn chia hai vế của 0.3 cho  $x^2 + 1$  để có:

$$2x - 2 = 6$$

$$\iff x = 4.$$

Vây phương trình có nghiêm là {4}.

12. Dễ dàng thấy được có thể phân tích thừa số của đa thức được cho như sau:

$$x^{4} + 2x^{3} - x^{2} - 2x = 0$$

$$\iff x(x^{3} + 2x^{2} - x - 2) = 0$$

$$\iff x(x+2)(x^{2} - 1) = 0$$

$$\iff x(x+2)(x-1)(x+1) = 0.$$

Chia làm 4 trường hợp:  $\begin{bmatrix} x=0\\ x+2=0\\ x-1=0\\ x+1=0 \end{bmatrix}$  và giải từng trường hợp một để c<br/>ó $x\in\{0;-2;1;-1\}.$ 

Vậy phương trình có bộ nghiệm là  $\{0; -2; 1; -1\}$ .

13. Đặt  $f = x^2$  để đưa từ đa thức bậc bốn về đa thức bậc hai như sau:

$$-x^{4} - 3x^{2} = -5$$

$$\iff -ff^{2} - 3ff = -5$$

$$\iff ff^{2} + 3ff - 5 = 0.$$

Giải phương trình bậc hai này bằng công thức nghiệm, chúng ta có:

14. Bài tập này dành cho những bạn chuyên toán thuần hơn là về ứng dụng. Nhận thấy rằng x=0 không là nghiệm của phương trình. Chia cả hai vế của phương trình cho  $x^2 \neq 0$  để có

$$x^2 + \frac{1}{x^2} = 3x + 1 + \frac{3}{x}. ag{0.4}$$

Đặt  $y=x+\frac{1}{x}$ , bình phương hai vế để có  $y^2=\left(x+\frac{1}{x}\right)^2=x^2+\frac{1}{x^2}+2$  hay  $x^2+\frac{1}{x^2}=y^2-2$ . Thay vào 0.4, chúng ta có:

$$y^2 - 2 = 3y + 1$$
$$\iff y^2 - 3y - 3 = 0.$$

Giải phương trình này bằng công thức nghiệm:

$$y = \frac{3 + \sqrt{3^2 - 4 \cdot (-3)}}{2} = \frac{3 + \sqrt{21}}{2}$$

$$y = \frac{3 - \sqrt{3^2 - 4 \cdot (-3)}}{2} = \frac{3 - \sqrt{21}}{2}$$
(0.5)

Giải phương trình  $x + \frac{1}{x} = y$ . Nếu chúng ta nhân cả tử và mẫu với x, chúng ta sẽ có phương trình với đa thức bậc hai theo ẩn x:

$$x^2 - yx + 1 = 0.$$

Cũng dùng công thức nghiệm để giải phương trình này để được:

$$\begin{bmatrix} x = \frac{y + \sqrt{y^2 - 4}}{2} \\ x = \frac{y - \sqrt{y^2 - 4}}{2} \end{bmatrix}.$$

Do  $x \in \mathbb{R}$  nên giá trị trong dấu khai căn  $y^2-4$  phải không nhỏ hơn 0. Kiểm tra hai giá trị y tìm được từ 0.5, chúng ta thấy  $y=\frac{3+\sqrt{21}}{2}$  thỏa mãn điều kiện này. Thay thế trực tiếp để tìm được tập nghiệm của phương trình. Cuối cùng, chúng ta có được  $x \in \left\{\frac{3+\sqrt{21}+\sqrt{14+6\sqrt{21}}}{2}; \frac{3+\sqrt{21}-\sqrt{14+6\sqrt{21}}}{2}\right\}$ .

**Bài 10:** Giải các bất phương trình sau. Các bất phương trình đều có ẩn là  $x \in \mathbb{R}$ .

1. 
$$4x + 7 < 0$$
;

$$2. -8x - 16 > 0$$
:

3. 
$$x-2 \ge -2x+5$$
:

4. 
$$x^2 + 6x + 10 < 0$$
:

5. 
$$x^2 - 11x + 30 > 0$$
:

6. 
$$-3x^2 + 15x - 12 > -2x^2 + 10x - 12$$
:

7. 
$$-x^4 + 18x^2 - 77 > 0$$
:

8. 
$$x^7 \ge x$$
.

Lời giải bài 10:

1.

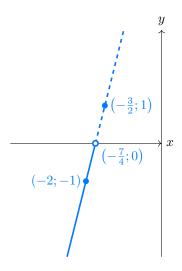
$$4x + 7 < 0$$

$$\iff 4x < -7$$

$$\iff x < -\frac{7}{4}.$$

Tập nghiệm của bất phương trình là  $\left(-\infty; -\frac{7}{4}\right)$ .

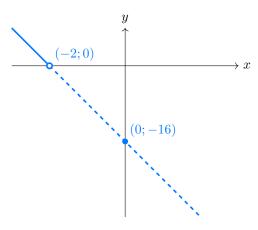
Để kiểm chứng lại kết quả, chúng ta sẽ sử dụng đồ thị của hàm số f(x)=4x+7 và kiểm tra xem những điểm nào trên đồ thị có giá trị nhỏ hơn 0 như hình 0.44. Chúng ta không nhận giá trị tại nút nên tại điểm giao với trục hoành, chúng ta vẽ đường tròn rỗng thay vì hình tròn.



Hình 0.44: Đồ thị biểu diễn 4x+7 và khoảng nhỏ hơn 0

$$-8x-16>0$$
  $\iff -8x>16$    
  $\iff x<-2.$  (Chia cho số âm thì đổi dấu bất phương trình.)

Tập nghiệm của bất phương trình là  $(-\infty; -2)$ .

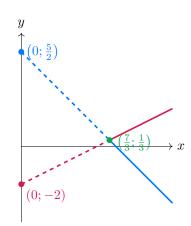


Hình 0.45: Đồ thị biểu diễn -8x - 16 và khoảng lớn hơn 0

3.

$$x-2 \ge -2x+5$$
 
$$\iff x+2x \ge 5+2$$
 
$$\iff 3x \ge 7$$
 
$$\iff x \ge \frac{7}{3}.$$

Tập nghiệm của bất phương trình là  $\left\lceil \frac{7}{3}; \infty \right\rceil$ .



Hình 0.46: Đồ thị của  $x-2 \ge -2x+5$ 

4. Để ý rằng  $x^2 + 6x + 10 = (x^2 + 6x + 9) + 1 = (x+3)^2 + 1 \implies x^2 + 6x + 10 \ge 1$ . Do đó,  $x^2 + 6x + 10 \le 0$ không có nghiệm.

5.

$$x^2 - 11x + 30 > 0$$
  $\iff (x - 5)(x - 6) > 0.$  (Phân tích đa thức thành nhân tử.) (0.6)

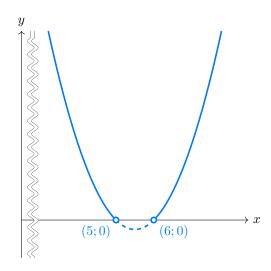
Do 0.6, nên nghiệm của (x-5)(x-6) = 0 hay  $x \in \{5, 6\}$ không là nghiệm của 0.6.

Với 
$$5 < x < 6$$
, 
$$\begin{cases} x-5>0 \\ x-6<0 \end{cases}$$
 cho nên  $(x-5)(x-6)<0$ . Trường hợp này không thỏa mãn  $0.6$ .

Với 
$$x < 5$$
, 
$$\begin{cases} x - 5 < 0 \\ x - 6 < 0 \end{cases}$$
 cho nên  $(x - 5)(x - 6) > 0$  (Tích hai số âm là một số dương.) thỏa mãn  $(0.6)$ .

Với 
$$x > 6$$
,  $\begin{cases} x - 5 > 0 \\ x - 6 > 0 \end{cases} \implies (x - 5)(x - 6) > 0$  thỏa

Vậy tập nghiệm của bất phương trình này là  $(-\infty; 5) \cup$  $(6;\infty)$ .



Hình 0.47: Đồ thị của  $x^2 - 11x + 30 > 0$ 

Khi bạn đọc đã quen xét trường hợp thì có thể viết ngắn gọn lại dưới dạng bảng xét dấu như bảng 0.6.

x	$-\infty$		5		6		$\infty$
x-5		_	0	+		+	
x-6		_		_	0	+	
(x-5)(x-6)		+	0	_	0	+	

Bảng 0.6: Bảng xét dấu cho (x-5)(x-6)

$$-3x^{2} + 15x - 12 > -2x^{2} + 10x - 12$$

$$\iff -3x^{2} + 2x^{2} + 15x - 10x > -12 + 12$$

$$\iff -x^{2} + 5x > 0$$

$$\iff x(-x+5) > 0$$

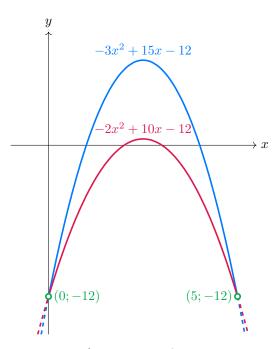
$$\iff x(x-5) < 0. \tag{0.7}$$

Kẻ bảng xét dấu:

x	$-\infty$		0		5		$\infty$
x		_	0	+		+	
x-5		_		_	0	+	
x(x-5)		+	0	_	0	+	

Hình 0.48: Bảng xét dấu cho x(x-5)

Vậy nghiệm của 0.7 là  $x \in (0; 5)$ .



Hình 0.49: Đồ thị của  $-3x^2 + 15x - 12 > -2x^2 + 10x - 12$ 

7. Có thể coi đa thức bậc 4 này là một đa thức bậc 2 với ẩn là  $x^2$ . Thực hiện phân tích nhân tử để có

$$\begin{split} &-x^4+18x^2-77\geq 0\\ &\Longleftrightarrow x^4-18x^2+77\leq 0 \qquad \text{(Nhân } -1\text{ ở cả hai vế.)}\\ &\Longleftrightarrow \left(x^2-7\right)\left(x^2-11\right)\leq 0\\ &\Longleftrightarrow \left(x-\sqrt{7}\right)\left(x+\sqrt{7}\right)\left(x-\sqrt{11}\right)\left(x+\sqrt{11}\right)\leq 0. \end{split}$$

Kẻ bảng xét dấu

x	$-\infty$		$-\sqrt{11}$		$-\sqrt{7}$		$\sqrt{7}$		$\sqrt{11}$		$+\infty$
$x-\sqrt{7}$		_		_		_	0	+		+	
$x + \sqrt{7}$		_		_	0	+		+		+	
$x-\sqrt{11}$		_		_		_		_	0	+	
$x + \sqrt{11}$		_	0	+		+		+		+	
$x^4 - 18x^2 + 77$		+	0	_	0	+	0	_	0	+	

Hình 0.50: Bảng xét dấu cho  $x^4 - 18x^2 + 77$ 

Từ bảng, chúng ta có tập nghiệm của bất phương trình là  $\left[-\sqrt{11};-\sqrt{7}\right]\cup\left[\sqrt{7};\sqrt{11}\right]$ .

$$x^{7} \ge x$$

$$\iff x^{7} - x \ge 0$$

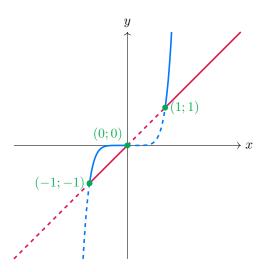
$$\iff x(x^{6} - 1) \ge 0$$

$$\iff x(x^{3} - 1)(x^{3} + 1) \ge 0$$

$$\iff x(x - 1)(x^{2} + x + 1)(x + 1)(x^{2} + x + 1) \ge 0. \quad (0.8)$$

Cần phải để ý rằng  $x^2+x+1=\left(x+\frac{1}{2}\right)^2+\frac{3}{4}\geq\frac{3}{4}$  và  $x^2-x+1=\left(x-\frac{1}{2}\right)^2+\frac{3}{4}\geq\frac{3}{4}$  đều là hai số dương. Chia cả hai vế của 0.8 cho hai số dương, chúng ta có:

$$(0.8) \iff x(x-1)(x+1) \ge 0. \tag{0.9}$$



Hình 0.51: Đồ thị của  $x^7 \ge x$ 

Kẻ bảng xét dấu cho 0.9:

x	$-\infty$		-1		0		1		$+\infty$
x		_		_	0	+		+	
x-1		_		_		_	0	+	
x+1		_	0	+		+		+	
x(x-1)(x+1)		_	0	+	0	_	0	+	

Vây tập nghiệm của bất phương trình là  $(-\infty; -1] \cup [0; 1]$ .

Bài 11: Xác định tập giá trị của những hàm sau:

1. 
$$f(x) = 0$$
;

3. 
$$f(x) = x^2 + 2x + 3$$
:

2. 
$$f(x) = 10x - 20$$
;

4. 
$$f(x) = x^4 + 2x^2 + 3$$
.

## Lời giải bài 11:

- 1. Theo định nghĩa, do hàm chỉ trả về kết quả là 0 nên tập giá trị của f là  $\{0\}$ .
- 2. Nhận thấy mọi giá trị  $y \in \mathbb{R}$  đều có thể là kết quả của f do:

$$f\left(\frac{y}{10} + 2\right) = 10\left(\frac{y}{10} + 2\right) - 20 = y.$$

Vậy tập giá trị của f là  $\mathbb{R}$ .

3. Theo đồ thị 0.37, chúng ta thấy được f nhận mọi giá trị trong khoảng  $[2;\infty)$ . Về mặt đại số, biến đổi f để có:

$$f(x) = x^2 + 2x + 3 = (x+1)^2 + 2 \ge 2.$$

Điều này khẳng định là nếu y=f(x) thì  $y\geq 2$ . Tuy nhiên, nó chưa khẳng định là  $y\geq 2$  là đủ để có x thỏa mãn y=f(x). Để làm được điểu này, chúng ta phải viết phương trình y=f(x) và tìm một x là nghiệm của phương trình đó. Với  $y\geq 2$ , chúng ta đặt  $x=-1+\sqrt{y-2}$  và thực hiện tính f(x):

$$f(-1+\sqrt{y-2}) = (-1+\sqrt{y-2})^2 + 2(-1+\sqrt{y-2}) + 3$$
$$= (1-2\sqrt{y-2}+y-2) + (-2+2\sqrt{y-2}) + 3$$
$$= y.$$

Qua đó, chúng ta kết luận với  $y \ge 2$  thì tồn tại x để y = f(x).

Vậy tập giá trị của f là  $[2; \infty)$ .

4. Bình phương của một số thì luôn không âm. Cho nên  $x^2 \ge 0$  và  $x^4 = x^2 \times x^2$  là tích của hai số không âm thì là một số không âm. Do đó  $x^4 + 2x^2 + 3 \ge 3$ .

Ngược lại, mọi số thực y từ 3 trở lên đều có thể có một giá trị x sao cho  $x^4 + 2x^2 + 3 = y$ . Do  $y \ge 3$  nên

$$y-2 \ge 1$$

$$\iff \sqrt{y-2} \ge 1$$

$$\iff \sqrt{y-2}-1 \ge 0.$$

Qua đó, chúng ta có thể lấy khai căn và đặt  $x = \sqrt{\sqrt{y-2}-1}$ . Khi này, thực hiện tương tự như đã làm ở phần 3 để có f(x) = y. Vậy tập giá trị của f là  $[3;\infty)$ .

## 0.2.3 Phép tính đai số trên hàm

Giống như khi chúng ta làm những phép công, trừ, nhân, chia với số, chúng ta cũng có thể thực hiện các phép tính đại số đó lên hàm số thực. Với kí hiệu tương tự, nếu có hai hàm f và g thì định nghĩa các **hàm** tổng f + g, hàm hiệu f - g, hàm tích  $f \cdot g^9$ , hàm thương  $\frac{f}{g}$  như sau:

$$(f+g)(x)=f(x)+g(x);$$
  
 $(f-g)(x)=f(x)-g(x);$   
 $(f\cdot g)(x)=f(x)\cdot g(x);$   
 $\left(rac{f}{g}
ight)(x)=rac{f(x)}{g(x)} ext{ v\'oi } g(x)
eq 0.$ 

Khi này, tập xác định của hàm mới sẽ là tập hợp các giá trị x thuộc tập xác định của cả f và g. Trong trường hợp  $\frac{f}{g}$ , cần loại bỏ các giá trị x khiến cho g(x) = 0.

Bài 12: Xác định tập xác định và tập giá trị của hàm # nếu biết

1. 
$$f(x) = 4 - 7x$$
,  $g(x) = 2x - 5$  và  $\#(x) = (f + g)(x)$  với mọi  $x$  thực;

3. 
$$f(x) = 4 - 7x$$
,  $g(x) = 2x - 5$  và  $f(x) = (f \cdot g)(x)$  với mọi  $x$  thực;

### Lời giải bài 12:

1.

Do f(x) và g(x) đều có tập xác định là  $\mathbb R$  nên tập xác định của  $\underline{\#}(x)$  cũng là  $\mathbb R$ . Để ý rằng, mọi  $y \in \mathbb R$  đều có thể là giá trị của  $\underline{\#}(x)$  do

$$\label{eq:definition} \underbrace{\#\left(\frac{y+1}{-5}\right)} = -5\left(\frac{y+1}{-5}\right) - 1 = y+1 - 1 = y.$$

Qua đó, tập giá trị của #(x) là  $\mathbb{R}$ .

2. Kẻ bảng kết hợp với hàm #, chúng ta có:

x	-2	0	1	2
f(x)	9	1	-5	-4
h(x)	7	7	0	3
$ \underline{\#}(x) = (f - h)(x) = f(x) - h(x) $	2	-6	-5	-7

Bảng 0.7: Bảng kết hợp với hàm  $\underline{\#} = (f - h)(x)$  của phần 2

$$\#(x) = (f \cdot q)(x) = f(x) \cdot q(x) = (4 - 7x) \cdot (2x - 5) = -14x^2 + 37x - 20.$$

Do f(x) và g(x) đều có tập xác đinh là  $\mathbb{R}$  nên tập xác đinh của #(x) cũng là  $\mathbb{R}$ .

 $<sup>^9</sup>$ Hạn chế viết hàm tích dưới dạng "fg" do có khả năng nhầm lẫn với hàm có tên là "fg". Trong tương lai, hàm có thể có nhiều kí tự trong tên như hàm cos hay hàm tan.

Mặt khác, chúng ta có:

$$# (x) = -14x^{2} + 37x - 20$$

$$= -14\left(x^{2} - \frac{37}{14}x\right) - 20$$

$$= -14\left(x^{2} - \frac{37}{14}x + \left(\frac{37}{28}\right)^{2} - \left(\frac{37}{28}\right)^{2}\right) - 20$$

$$= -14\left(x - \frac{37}{28}\right)^{2} + \frac{249}{56}.$$

Suy ra,  $\underline{\#}(x) \geq \frac{249}{56}$  với mọi  $x \in \mathbb{R}$ . Ngược lại, với mọi  $y \geq \frac{249}{56}$ , tồn tại  $x \in \mathbb{R}$  sao cho  $\underline{\#}(x) = y$  với ví dụ là  $x = \frac{\sqrt{249 - 56y + 37}}{28}$ . Vậy, tập giá trị của  $\underline{\#}(x)$  là  $\left[\frac{249}{56}; +\infty\right)$ .

4. Kẻ bảng kết hợp với hàm 世, chúng ta có:

x	-2	0	1	2
f(x)	9	1	-5	-4
h(x)	7	7	0	3
	$\frac{9}{7}$	$\frac{1}{7}$	Không xác định	$-\frac{4}{3}$

Bảng 0.8: Bảng kết hợp với hàm  $\underline{\mathcal{H}} = \left(\frac{f}{h}\right)(x)$  của phần 4

Khi xác định tập giá trị của  $\not\sqsubseteq(x)$  cần phải để ý điều kiện  $h(x) \neq 0$ . Qua bảng 0.8, ta thấy h(x) = 0 khi x = 1. Vậy, tập xác định của  $\not\sqsubseteq(x)$  là  $\{-2; 0; 2\}$ . Theo bảng, chúng ta cũng có tập giá trị của  $\not\sqsubseteq(x)$  được xác định là  $\{\frac{9}{7}; \frac{1}{7}; -\frac{4}{3}\}$ .

#### 0.2.4 Hàm phân thức

Hàm cộng, hàm trừ và hàm nhân của hai hàm đa thức là những hàm đa thức. Tuy nhiên, hàm thương lại không như vậy. Do khi chia hai đa thức có những tính chất đặc biệt, nên chúng ta xây dựng một khái niệm mới là hàm **phân thức**. Một hàm f được gọi là phân thức nếu f = 0, hoặc:

$$f = \left(\frac{p}{q}\right)$$

với p và q là hai đa thức. Trong trường hợp  $f \neq 0$ , tập xác định của f là tập hợp các giá trị x sao cho  $q(x) \neq 0$ .

Khái niệm về phân thức dẫn chúng ta một cách tự nhiên đến khái niệm về một dạng phân thức đặc biệt mang tên **số mũ âm**. Khi mũ một số bằng số âm, chúng ta có thể viết lại là

$$x^{-n} = \frac{1}{x^n}.$$

Và đương nhiên, để có thể chia được thì  $x \neq 0$ .

Bài 13: Cho biết tập xác định, tập giá trị và phác thảo đồ thị của những hàm sau:

1. 
$$f(x) = \frac{2}{x}$$
; 4.  $f(x) = \frac{x+1}{2x^2 + 5x - 3}$ ; 7.  $f(x) = \frac{x^2 + 4x - 5}{x - 1}$ ;   
2.  $f(x) = \frac{1}{x^2 + 4x + 4}$ ; 5.  $f(x) = \frac{x^2 - 3x - 2}{x^2 + 2x + 1}$ ; 8.  $f(x) = \frac{x - 1}{x^2 + 4x - 5}$ ;   
3.  $f(x) = \frac{2x - 5}{x - 3}$ ; 6.  $f(x) = \frac{2x^2 + 2}{x - 2}$ ; 9.  $f(x) = \frac{1}{x^2 + x + 1}$ .

Lời giải bài 13:

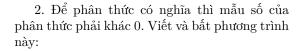
1. Theo định nghĩa hàm phân thức, tập xác định của hàm  $f(x) = \frac{2}{x}$  là  $\mathbb{R} \setminus \{0\}$ .

Kết quả của f(x) phải khác 0 do nếu như vậy thì  $f(x) = \frac{2}{x} = 0 \implies 2 = 0 \times x = 0$ , vô lí.

Tuy nhiên, mọi số y khác 0 đều có thể là giá trị của f(x) do

$$f\left(\frac{2}{y}\right) = \frac{2}{\frac{2}{y}} = y.$$

Vậy tập giá trị của f(x) là  $\mathbb{R} \setminus \{0\}$ .



$$x^{2} + 4x + 4 \neq 0$$

$$\iff (x+2)^{2} \neq 0$$

$$\iff x+2 \neq 0$$

$$\iff x \neq -2$$

 Vậy tập xác định của f(x) là  $\mathbb{R} \setminus \{-2\}$ . Có mẫu số  $x^2 + 4x + 4 = (x+2)^2 \ge 0$ , mà mẫu số phải khác 0 nên có  $x^2 + 4x + 4 > 0$ . Chia hai số dương luôn được số dương, cho nên f(x)chỉ nhận giá trị dương. Ngược lại, mọi giá trị dương y đều có thể biểu diễn thông qua f(x) do

$$f\left(-2 + \frac{1}{\sqrt{y}}\right)$$

$$= \frac{1}{\left(-2 + \frac{1}{\sqrt{y}}\right)^2 + 4\left(-2 + \frac{1}{\sqrt{y}}\right) + 4}$$

$$= \frac{1}{\left(\left(-2 + \frac{1}{\sqrt{y}}\right) + 2\right)^2}$$

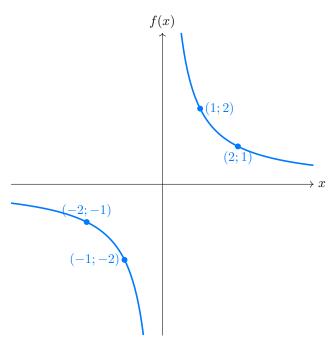
$$= \frac{1}{\left(\frac{1}{\sqrt{y}}\right)^2}$$

$$= \frac{1}{\frac{1}{y}}$$

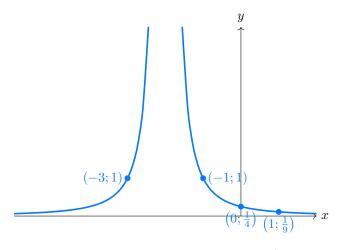
$$= y.$$

Vậy tập giá trị của f(x) là  $\mathbb{R}^+$ .

Bài 14: Phác thảo đồ thị của những hàm sau:



Hình 0.52: Đồ thị của hàm  $f(x) = \frac{2}{x}$ 



Hình 0.53: Đồ thị của hàm  $f(x) = \frac{1}{x^2 + 4x + 4}$ 

1. 
$$f(x) = \frac{2x}{x^2 + 1} + 1;$$

2. 
$$f(x) = \frac{x^4 + 1}{3x^2} - x;$$

3. 
$$f(x) = \frac{15x^3 + x^2 - 22x - 8}{3x^2 + 3x + 8}$$
;

4. 
$$f(x) = \frac{x}{x+2} + \frac{1}{x-2}$$
;

5. 
$$f(x) = \frac{x+2}{x} \cdot \frac{x+3}{x+1}$$
;

6. 
$$f(x) = \frac{\frac{x^3 + 3x^2 + 3x + 1}{x^4 + 4}}{\frac{2x^2 + 2}{3x^2 + 6x + 6}}$$
.

Lời giải bài 14:

## 0.2.5 Phép hợp hai hàm số

## 0.3 Số ảo và số phức

Trước khi đến với số phức, chúng ta bắt đầu tiếp cận với định nghĩa đơn vị ảo. Cụ thể, đơn vi ảo được kí hiệu là i  $^{10}$  và thỏa mãn

$$i^2 = -1 \text{ hay } i = \sqrt{-1}.$$

Để có số ảo, nhân một số thực  $b \neq 0$  với đơn vị ảo để thành **i**b. Một số phức bao gồm thành phần thực và **i** lần phẩn ảo công vào. Viết dưới dang chính tắc, một số phức có dang là

$$z = a + \mathbf{i}b$$

với a, b thực. Từ một số phức, chúng ta cũng có thể lấy ngược lại giá trị phần thực và phần ảo của nó lần lượt qua hai hàm  $\Re(z)$  và  $\Im(z)$  (hoặc  $\operatorname{Re}(z)$  và  $\operatorname{Im}(z)$ ). Cụ thể, với  $z = a + \mathbf{i}b$  thì  $\Re(z) = a$  và  $\Im(z) = b^{11}$ .

Chúng ta sẽ coi như có thể thực hiện các định luật đại số thông thường trên tập số phức. Coi **i** là một biến với  $\mathbf{i}^2 = -1$ . Để cộng (hay trừ) hai số phức  $v = a + \mathbf{i}b$  và  $w = c + \mathbf{i}d$ , thực hiện cộng (hay trừ) các thành phần tương đương (phần thực với phần đương (phần thực, phần ảo). Viết dưới dạng toán học:

$$\begin{cases} v + w = (a+c) + \mathbf{i}(b+d) \\ v - w = (a-c) + \mathbf{i}(b-d) \end{cases}$$

Nhân hai số phức sẽ yêu cầu sử dụng tính chất phân phối giữa phép nhân với phép cộng, được thực hiện như sau

$$v \cdot w = (a + \mathbf{i}b) \cdot (c + \mathbf{i}d)$$
$$= ac + \mathbf{i}ad + \mathbf{i}bc + \mathbf{i}^2bd$$
$$= (ac - bd) + \mathbf{i}(ad + bc).$$

Trước khi chia hai số phức, chúng ta cần phải biết đến khái niệm số phức liên hợp và tính chất đặc biệt của nó. Một số phức z=a+ib sẽ có số phức liên hợp là

$$\bar{z} = z^* = a - \mathbf{i}b.$$

Khi này, thực hiện phép nhân số phức z với liên hợp của nó để có

$$z\overline{z} = (a + \mathbf{i}b)(a - \mathbf{i}b) = a^2 + b^2.$$

Để ý rằng  $a^2 + b^2$  là một số thực do a, b đã là số thực từ định nghĩa, và cũng cần phải nhớ lại rằng khi nhân cả số bị chia và số chia với một số thì thương không đổi. Cho nên, để chia hai số phức, chúng ta nhân cả tử và mẫu với liên hợp của số chia

$$\frac{v}{w} = \frac{a+\mathbf{i}b}{c+\mathbf{i}d} = \frac{(a+\mathbf{i}b)(c-\mathbf{i}d)}{(c+\mathbf{i}d)(c-\mathbf{i}d)} = \frac{(ac+bd)+\mathbf{i}(bc-ad)}{c^2+d^2}.$$

Từ đó, chúng ta đưa phép chia hai số phức thành phép chia số phức với số thực và có kết quả là

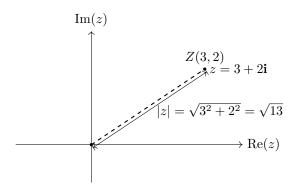
$$\frac{v}{w} = \frac{a + \mathbf{i}b}{c + \mathbf{i}d} = \frac{ac + bd}{c^2 + d^2} + \mathbf{i} \cdot \frac{bc - ad}{c^2 + d^2}.$$

 $<sup>^{10}</sup>$ Phần lớn các tài liệu sẽ kí hiệu số ảo là chữ i thông thường. Tác giả kí hiệu thành chữ i đứng in đậm để bảo toàn chữ i cho nhiệm vụ khác.

 $<sup>^{11}</sup>$  Tại sao không gọi cả ib là phần ảo? Khi nói đến phần ảo, chúng ta đã ngầm định nó sẽ thuộc về số hạng mà có thừa số i. Viết lại đơn vị ảo trở nên thừa thãi. Hơn nữa, sẽ dễ làm việc hơn khi mà cả  $\Re(z)$  và  $\Im(z)$  đều thực và không phải chia  $\Im(z)$  cho i liên tục.

Ngoài cách biểu diễn đại số, còn có cách biểu diễn hình học trên mặt phẳng tọa độ của số phức qua việc coi trục hoành và trục tung lần lượt biểu diễn phần thực và phần ảo của số phức. Cụ thể, số phức  $z=a+\mathbf{i}b$  được biểu diễn bởi một điểm Z(a,b) trên hệ tọa độ vuông góc. Khi này, Z là ảnh (hay đơn giản là điểm biểu diễn) của z và (a,b) được gọi là tọa vị (hay tọa độ phức) của z.

Hình 0.54 đã biểu diễn số phức  $z=3+2\mathbf{i}$  trên mặt phẳng tọa độ. Từ đây, chúng ta có thể phát hiện ra những đặc tính khác của z khác tọa vị. Đầu tiên, chúng ta có thể đo khoảng cách từ ảnh Z đến gốc (0;0), và từ đó, chúng ta sẽ nhận được  $m\hat{o}$ -dun (module) của z, kí hiệu: |z|. Bạn đọc có thể để ý rằng kí hiệu giống như kí hiệu giá trị tuyệt đối của



Hình 0.54: Biểu diễn  $z = 3 + 2\mathbf{i}$  trên mặt phẳng tọa độ

số thực. Cũng có thể hiểu được tại sao lại vậy nếu như bạn đọc nhớ cách biểu diễn khoảng cách hình học của giá trị tuyệt đối trên trục số thực. Khi chúng ta có một điểm biểu diễn một số thực x trên một trục thì giá trị tuyệt đối của x chính là khoảng cách từ x đến điểm 0.



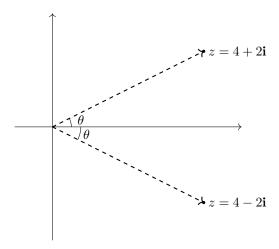
Hình 0.55: Giá trị tuyệt đối trên trục thực

Một cách tương tự, |z| là khoảng cách từ Z đến gốc tọa độ. Công thức Pi-ta-go được sử dụng để tính khoảng cách này:

$$|z| = \sqrt{a^2 + b^2}.$$

Cũng là vì lí do đó nên trong một số tài liệu, |z| vẫn được gọi là giá trị tuyệt đối để đảm bảo tính nhất quán. Trên trục số thực, mốt số cụ thể thì giá trị tuyệt đối của nó chỉ có một giá trị, nhưng nếu đầu ra là một giá trị tuyệt đối thì đầu vào có thể là 2 số khác nhau. Để biết chính xác là số nào thì cần biết thêm dấu của số đó, hay nói một cách khác, hướng của số đó nếu nhìn từ vị trí gốc 0. Một cách tương tự, một số phức z chỉ ra được một giá trị mô-đun |z| của nó, nhưng với một |z| thì có thể có nhiều z thỏa mãn. Để biết chính xác được giá trị của z thì chúng ta cần phải biết thêm hướng của z. Tuy nhiên, việc xác định hướng này không chỉ đơn giản là nằm trái hay phải trên trục một chiều nữa, mà cần phải xác định vị trí trong mặt phẳng hai chiều. Một cách để thực hiện điều này là xác định  $g\acute{c}$  (hay a-gu-men) của z.

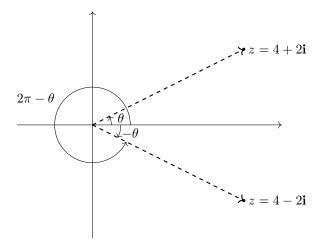
Để xác định góc, chúng ta cần phải có 2 tia. Một tia có thể được nối từ gốc đến điểm biểu diễn. Một tia còn lại có thể bám theo một trục cố định. Về quy ước, phía dương trục hoành, hay trục thực, được sử dụng làm bờ còn lại. Bạn đọc có thể nghĩ rằng là khi này chúng ta đã có đủ điều kiện để xác định góc. Cũng đũng, đã đủ để từ số phức z ra được góc của z. Nhưng từ góc của z vẫn chưa đủ để ra được z. Hãy nhìn vào hình 0.56:



Hình 0.56:  $4 + 2\mathbf{i}$  và  $4 - 2\mathbf{i}$  có độ lớn góc bằng nhau.

Để phân biệt hai góc này, người ta sử dụng khái niệm *góc định hướng*. Một cách đơn giản, quay trục hoành ngược chiều kim đồng hồ cho đến khi chạm vào cạnh còn lại. Góc đã quay là độ lớn của góc định

hướng. Khi quay thuận chiều kim đồng hồ thì góc đó quy ước là quay góc âm. Từ đó, chúng ta có thể phân biệt góc nhìn như hình 0.57:



Hình 0.57:  $4 + 2\mathbf{i}$  và  $4 - 2\mathbf{i}$  có độ lớn góc bằng nhau.

Người ta kí hiệu góc của số phức là arg (z) hoặc Arg (z). Cũng giống như góc không định hướng, khi cộng thêm hay bớt đi  $2\pi$  ra-đi-an (hay 360 độ) thì "hướng nhìn" cũng không thay đổi. Để cho arg (z) chỉ trả ra một giá trị duy nhất, quy ước là lấy góc trong nửa đoạn  $(-\pi;\pi]$  (hay  $(-180^\circ;180^\circ]$ ). Như ví dụ trong hình 0.57, arg  $(4+2\mathbf{i})=\theta=\arctan\left(\frac{2}{4}\right)\approx 0.464$  rad (hay  $26,565^\circ$ ) và arg  $(4-2\mathbf{i})=-\theta=-\arctan\left(\frac{2}{4}\right)\approx -0.464$  rad (cũng có thể được viết lại là  $-26,565^\circ$ ).

Như đã viết, có khoảng cách và hướng nhìn thì chúng ta sẽ có được vị trí số phức. Cách biểu diễn này được gọi là dạng lượng giác của số phức. Đặt r=|z| và  $\varphi=\arg(z)$ , dạng lượng giác của z được kí hiệu là  $z=r\angle\varphi=r/\varphi$ . Quy đổi giữa dạng lượng giác và dạng chính tắc, khi  $z=a+\mathbf{i}b=r/\varphi$  thì

$$\begin{cases} a = \Re(z) = r\cos(\varphi) \\ b = \Im(z) = r\sin(\varphi) \end{cases}$$

và từ đó  $z=r\left(\cos\left(\varphi\right)+\mathbf{i}\sin\left(\varphi\right)\right)$ . Liên hợp của z dưới dạng lượng giác là  $\bar{z}=r\left(\cos\left(\varphi\right)-\mathbf{i}\sin\left(\varphi\right)\right)=r/-\varphi$ . Thật sự, rất khó cho nhiều người không thường xuyên thường thức về toán ngay lập tức tìm ra và cảm nhận được ý nghĩa thực tiễn của số ảo. Chúng ta không thể tưởng tượng được số ảo một cách trực quan như các số mà chúng ta thường thấy ở ngoài cuộc sống như 5 cái bút hay  $\frac{1}{3}$  giờ. Đi kèm với đó, kể cả trên lí thuyết toán của ghế nhà trường, cũng sẽ không xảy ra trường hợp nào để cho một số nhân với chính nó ra một số âm.

Nhắc về số âm, theo quan điểm cá nhân, số âm trong đời xuống vốn đã ít khi được sử dụng. Chẳng mấy ai ưa nói "lãi -500000 đồng" so với "lỗ 500000 đồng". Một cách tương tự, nhìn về phương diện lịch sử, trong phần lớn quá trình phát triển của toán học, các nhà toán học xưa thường có mặc cảm với những số âm. Các phương trình sẽ luôn được viết lại thành nhiều trường hợp để tránh chúng. Ví dụ, nếu phương trình bậc hai được viết dưới dạng hiện đại là  $x^2 + ax + b = 0$  với a,b là hai số thực (có thể âm), thì trong quá khữ, phương trình này được chia ra làm ba trường hợp

$$x^{2} + ax = b;$$
  

$$x^{2} + b = ax;$$
  

$$x^{2} = ax + b$$

với a,b là hai số thực luôn dương. Và cũng từ sự mặc cảm với số âm, họ cho rằng nghiệm của phương trình cũng phải là một số dương. Tương tự với Các-đa-nô  $^{12}$ , khi giải phương trình bậc ba, ông cũng đưa về các trường hợp như trên. Cụ thể, chúng ta xem xét một trường hợp của bài toán:

$$x^3 = ax + b.$$

Giải phương trình, chúng ta có được nghiệm

$$x = \sqrt[3]{\frac{b}{2} + \sqrt{\frac{b^2}{4} - \frac{a^3}{27}}} + \sqrt[3]{\frac{b}{2} - \sqrt{\frac{b^2}{4} - \frac{a^3}{27}}}.$$

 $<sup>^{12}</sup>$ Gerolamo Cardano (1501-1576).

Tuy nhiên, sau khi thay những giá trị cụ thể vào a và b, Các-đa-nô đã phát hiện ra một vấn đề. Khi a=15 và b=4, nghiệm trả ra cho phương trình  $x^3=15x+4$  theo công thức vừa trên là

$$x = \sqrt[3]{2 + \sqrt{-121}} + \sqrt[3]{2 - \sqrt{-121}}$$

mặc dù phương trình có một nghiệm bình thường là x=4 (với kiến thức toán học hiện đại, chúng ta có thể giải ra hai nghiệm cũng thực khác là  $-2\pm\sqrt{3}$ ). Nhận ra điều đó, Các-đa-nô đã khẳng định rằng công thức này của ông không áp dụng được trong trường hợp xảy ra căn của một số âm. Tuy nhiên, một học trò của ông, Bom-be-li  $^{13}$ , lại phủ nhận điều trên. Bom-be-li nhận định rằng tồn tại một kiểu số khác số thực sẽ có giá trị bằng "căn âm". Ông chỉ rõ sự khác biệt giữa kiểu số mới này và kiểu số thực thông thường, và đi kèm theo là phương pháp thực hiện đại số trên kiểu số mới. Áp dụng những nền tảng đó, ông đã tính được căn bậc ba của hai số phức lần lượt là  $\sqrt[3]{2+\sqrt{-121}}=2+\sqrt{-1}$  và  $\sqrt[3]{2-\sqrt{-121}}=2-\sqrt{-1}$ . Cộng hai số vào, hiển nhiên sẽ có được nghiệm 4 như mong muốn.

Với sự xây dựng ban đầu của Bom-be-li làm gốc, trong những thế kỉ sau, tên gọi và lí thuyết về cách biểu diễn số phức được hình thành.

## 0.4 Bài tập tổng hợp

 $<sup>^{13}</sup>$ Rafael Bombelli (1526-1572).

## Chương 1

## Cơ bản của xử lí số liệu trong vật lí

**Bài 15:** Khoảng cách trung bình từ trái đất đến mặt trời là  $1,5 \cdot 10^8$  km. Giả sử quỹ đạo của trái đất quanh mặt trời là tròn và mặt trời được đặt tại gốc của hệ quy chiếu.

- 1. Tính tốc độ di chuyển trung bình của trái đất quanh mặt trời dưới dạng dặm trên giờ (1 dặm = 1,6093 km).
- 2. Ước lượng góc  $\theta$  giữa véc-tơ vị trí của trái đất bây giờ và vị trí sau đó 4 tháng.
- 3. Tính khoảng cách giữa hai vị trí đó.

## Lời giải bài 15:

1. Giả sử trái đất quay quanh mặt trời trong 365,25 ngày. Quãng đường mà trái đất đi được trong thời gian này là chu vi của quỹ đạo tròn  $2\pi \cdot 1,5 \cdot 10^8$  km. Từ đó, chúng ta có thể tính được tốc độ trung bình của trái đất quanh mặt trời là  $\frac{2\pi \cdot 1,5 \cdot 10^8}{365,25} \frac{\text{km}}{\text{ngày}}$ . Thực hiện quy đổi để được:

$$\frac{2\pi \cdot 1,5 \cdot 10^8 \text{ km}}{365,25 \text{ ngày}} \cdot \frac{1 \text{ dặm}}{1,6903 \text{ km}} \cdot \frac{1 \text{ ngày}}{24 \text{ h}} = \boxed{6,4 \cdot 10^4 \frac{\text{dặm}}{\text{h}}}.$$

2. Trái đất quay quanh mặt trời trong 12 tháng, tương đương với một góc quay  $360^{\circ}$  so với gốc là mặt trời. Coi như các tháng có độ dài như nhau. Ta có  $\theta$  chính là góc quay của trái đất trong 4 tháng, tương đương với:

$$\theta = \frac{360^{\circ}}{12 \text{ tháng}} \cdot 4 \text{ tháng} = \boxed{120^{\circ}}.$$

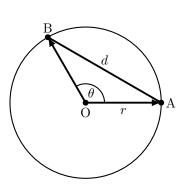
3.

Gọi A là vị trí của trái đất bây giờ, B là vị trí của trái đất sau 4 tháng theo như hình 1.1. Coi một đơn vị trên tọa độ bằng độ dài bán kính của quỹ đạo tròn, tức là  $r=1,5\cdot 10^8$  km. Ta có tọa độ điểm A là (1;0). Tọa độ điểm B là  $(\cos(120^\circ);\sin(120^\circ))=\left(-\frac{1}{2};\frac{\sqrt{3}}{2}\right)$ . Từ đó, chúng ta có khoảng cách giữa hai vị trí đó là:

$$d = r \cdot \sqrt{\left(1 - \left(-\frac{1}{2}\right)\right)^2 + \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2} = 2.6 \cdot 10^8 \text{ km}.$$

**Bài 16:** Khối lượng riêng (bằng khối lượng của vật chia cho thể tích của vật đó) của nước là  $1{,}00 \frac{g}{cm^3}$ .

- 1. Tính giá trị này theo ki-lô-gam trên mét khối.
- 2. 1,00 lít nước nặng bao nhiều ki-lô-gam, bao nhiều pao (lb)? Biết 1 lb = 0.45 kg (chính xác).



Hình 1.1: Quỹ đạo trái đất

## Lời giải bài 16:

1. Thực hiện quy đổi, chúng ta có:

$$1,00 \frac{g}{cm^3} = \left(1,00 \frac{g}{cm^3}\right) \cdot \frac{1 \text{ kg}}{1000 \text{ g}} \cdot \left(\frac{100 \text{ cm}}{1 \text{ m}}\right)^3$$
$$= \boxed{1,00 \cdot 10^3 \frac{\text{kg}}{m^3}}.$$

2. Khối lương của 1,00 lít nước là

$$\begin{aligned} 1,00 \ L \cdot \left(1,00 \cdot 10^3 \ \frac{\text{kg}}{\text{m}^3}\right) &= 1,00 \ L \cdot \left(1,00 \cdot 10^3 \ \frac{\text{kg}}{\text{m}^3}\right) \cdot \frac{1 \ \text{m}^3}{1000 \ \text{L}} \\ &= \boxed{1,00 \cdot 10^0 \ \text{kg}}. \end{aligned}$$

Theo đơn vị pao (lb), chúng ta có:

$$1,00 \cdot 10^0 \text{ kg} = 1,00 \cdot 10^0 \text{ kg} \cdot \frac{1 \text{ lb}}{0,45 \text{ kg}} = \boxed{2,22 \cdot 10^0 \text{ lb}}$$

Bài 17: Trong hệ thời gian cổ Trung Hoa, từ triều đại Thanh trở về trước (trừ một số năm), một ngày được chia thành 100 khắc. Sau triều đai này (trừ một số năm), một ngày được chia thành 96 khắc. Coi một ngày có 24 giờ và moi số liêu là chính xác tuyết đối.

- 1. Tính số giây (hệ đo lường hiện đại) trong một khắc trong cả hai thời kì.
- 2. Tính tỉ lệ về độ dài của hai khắc trong hai thời kì.

## Lời giải bài 17:

1. Số giây trong một ngày là

$$24 \text{ h} \cdot \frac{60 \text{ phút}}{1 \text{ h}} \cdot \frac{60 \text{ giây}}{1 \text{ phút}} = 86400 \text{ giây}.$$

Từ triều đại Thanh trở về trước, số giây trong một khắc là

$$\frac{86400~\mathrm{gi\^{a}y}}{100~\mathrm{kh\'{a}c_{trư\'{o}c}}} = \boxed{864 \frac{\mathrm{gi\^{a}y}}{\mathrm{kh\'{a}c_{trư\'{o}c}}}} \;.$$

Sau triều đại Thanh, số giây trong một khắc là

$$\frac{86400 \text{ giây}}{96 \text{ khắc}_{\text{sau}}} = \boxed{900 \frac{\text{giây}}{\text{khắc}_{\text{sau}}}}.$$

2 Tỉ lệ độ dài thời gian một khắc trước và sau là

$$\frac{1 \text{ khắc}_{\text{trước}}}{1 \text{ khắc}_{\text{sau}}} = \frac{1 \text{ khắc}_{\text{trước}}}{1 \text{ khắc}_{\text{sau}}} \cdot \frac{864 \text{ giây}}{1 \text{ khắc}_{\text{trước}}} \cdot \frac{1 \text{ khắc}_{\text{sau}}}{900 \text{ giây}} = \boxed{0.96}$$

Bài 18: Một vòng đĩa tròn như trong hình 1.2 có đường kính 4,50 cm rỗng ở giữa một lỗ đường kính 1,25 cm. Đĩa dày 1,50 mm. Biết rằng đĩa được làm từ chất liệu có khối lượng riêng là  $8600~\frac{\text{kg}}{\text{m}^3}$ . Tính khôi lượng vòng đĩa theo gram.

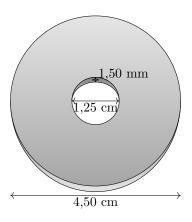
#### Lời giải bài 18:

Đặt  $D=4,50~{\rm cm}=4,50\times 10^{-2}~{\rm m},~d=1,25~{\rm cm}=1,25\times 10^{-2}~{\rm m},~h=1,50~{\rm mm}=1,50\times 10^{-3}~{\rm m}$  và  $\mathcal{D}=8600~{\rm \frac{kg}{m^3}}=8,6\times 10^3~{\rm \frac{kg}{m^3}}\cdot {\frac{10^3~{\rm g}}{{\rm kg}}}=8,6\times 10^6~{\rm \frac{g}{m^3}}.$  Nhận thấy rằng đĩa có dạng trụ, diện tích mặt đáy là

$$S = \pi \cdot \left(\frac{D}{2}\right)^2 - \pi \cdot \left(\frac{d}{2}\right)^2 = \frac{\pi \left(D^2 - d^2\right)}{4}.$$

Thể tích của đĩa là  $V = S \cdot h = \frac{\pi \cdot h \cdot \left(D^2 - d^2\right)}{4}$ . Nhân với khối lượng riêng, chúng ta có khối lượng của đĩa là

$$m = \mathcal{D} \cdot V = \frac{\pi \cdot h \cdot \mathcal{D} \cdot (D^2 - d^2)}{4}.$$



Hình 1.2: Vòng đĩa tròn

Thay số trực tiếp với sự để ý đến số chữ số có nghĩa, chúng ta có kết quả  $m=1.89\times 10^1~{
m kg}$ 

**Bài 19:** Khối lượng của một chất lỏng được mô hình hóa bởi phương trình  $m = A \cdot t^{0,8} - B \cdot t$ . Nếu như t được tính bằng giây và m được tính bằng ki-lô-gram, thì đơn vị của A và B là gì?

## Lời giải bài 19:

Để có thể cộng trừ các phần tử, chúng cần phải có cùng đơn vị. Do vậy, đơn vị của  $A \cdot t^{0,8}$  và  $B \cdot t$  là kg. Từ quy tắc nhân chia các đơn vị, chúng ta có:

$$\begin{cases} A \cdot \mathbf{s}^{0,8} &= \mathrm{kg} \\ B \cdot \mathbf{s} &= \mathrm{kg} \end{cases} \iff \begin{cases} A &= \frac{\mathrm{kg}}{\mathbf{s}^{0,8}} \\ B &= \frac{\mathrm{kg}}{\mathbf{s}} \end{cases}.$$

Vậy đơn vị của A là  $\boxed{\frac{\mathrm{kg}}{\mathrm{s}^{0,8}}}$  và đơn vị của B là  $\boxed{\frac{\mathrm{kg}}{\mathrm{s}}}$ 

## Chương 2

## Chuyển động

**Bài 20:** Một ô tô đi 40 km trên một đường thẳng với tốc độ không đổi 40  $\frac{\text{km}}{\text{h}}$ . Sau đó, nó đi thêm theo chiều đó 60 km với tốc độ không đổi 50  $\frac{\text{km}}{\text{h}}$ . Các giá trị đo được tính đến hai chữ số có nghĩa.

- 1. Tính vận tốc trung bình trên cả quãng đường.
- 2. Tính tốc độ trung bình trên cả quãng đường.
- 3. Nếu xe quay đầu trước khi đi 50 km lúc sau, giữ nguyên các số liệu khác, thì vận tốc trung bình và tốc độ trung bình có thay đổi không. Tại sao?
- 4. Vẽ đồ thị vị trí x theo thời gian t và từ đó chỉ ra cách tính vận tốc trung bình.

## Lời giải bài 20:

Coi chiều chuyển động ban đầu là chiều dương.

1. Thời gian đi 40 km đầu là

$$40 \text{ km} \div 40 \frac{\text{km}}{\text{h}} = 1.0 \text{ h}.$$

Thời gian đi 50 km sau là

$$60 \text{ km} \div 50 \frac{\text{km}}{\text{h}} = 1.2 \text{ h}.$$

Do hai quãng đường là cùng chiều nên chúng ta có độ dịch chuyển của xe tổng cộng là

$$\Delta x = 40 \text{ km} + 60 \text{ km} = 100 \text{ km}$$

và tổng thời gian đi là

$$\Delta t = 1.0 \text{ h} + 1.2 \text{ h} = 2.2 \text{ h}.$$

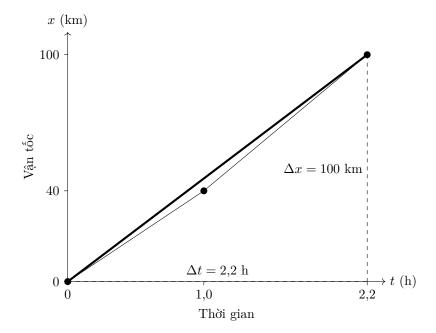
Từ đó, chúng ta có vân tốc trung bình là

$$\bar{v} = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \boxed{4.5 \times 10^1 \frac{\mathrm{km}}{\mathrm{h}}}.$$

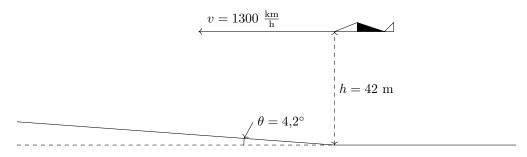
- 2. Dễ thấy tổng quãng đường đi là d=100 km. Tốc độ trung bình là  $\bar{s}=\frac{d}{\Delta t}=\boxed{4.5\times10^1~\frac{\mathrm{km}}{\mathrm{h}}}$
- 3. Thời gian không thay đổi. Có độ dịch chuyển thay đổi còn  $\Delta x = 40 \text{ km} 60 \text{ km} = -20 \text{ km}$  nhưng tổng quãng đường thì không. Do đó, tốc độ trung bình giữ nguyên nhưng vận tốc trung bình thay đổi .
- 4. Ta có đồ thị ở hình 2.1 bằng việc vẽ mối quan hệ x(t) xong nối điểm đầu và điểm cuối. Vận tốc trung bình là độ dốc của đường thẳng nối hai điểm này.

**Bài 21:** Một máy bay phản lực đang bay ngang ở độ cao h=42 mét. Đột nhiên nó bay vào vùng đất dốc lên góc  $\theta=4,2^\circ$  (xem hình 2.2). Với tốc độ bay là  $v=1300~\frac{\mathrm{km}}{\mathrm{h}}$ , thời gian tính từ lúc bay vào vùng đất dốc mà người phi công có để điều chỉnh máy bay là bao nhiêu? Tất cả các số liệu được đo đến hai chữ số có nghĩa.

## Lời giải bài 21:



Hình 2.1: Đồ thị vị trí xe-thời gian chạy



Hình 2.2: Vị trí máy bay trong vùng dốc lên

Khoảng cách từ máy bay đến điểm va chạm với mặt đất là

$$d = \frac{h}{\tan\left(\theta\right)}.$$

Từ đó, chúng ta có được thời gian cho phép là

$$t = \frac{d}{v} = \frac{h}{v \tan(\theta)}.$$

Thay số trực tiếp, với để ý đến sự quy đổi  $v=1300~\frac{\mathrm{km}}{\mathrm{h}}=1300~\frac{\mathrm{km}}{\mathrm{h}}\frac{1000~\mathrm{m}}{1~\mathrm{km}}\frac{1~\mathrm{h}}{3600~\mathrm{s}}=361~\frac{\mathrm{m}}{\mathrm{s}},$  chúng ta có

$$t = \boxed{1.6 \times 10^0 \ s} \ .$$

**Bài 22:** Cho biết vị trí của một vật chuyển động thẳng được xác định bằng  $x(t) = a \cdot t^2 + b \cdot t + c$ . Xác định vị trí, vận tốc và gia tốc của vật tại thời điểm  $t = t_0$ .

## Lời giải bài 22:

Vị trí của vật tại  $t=t_0$  là

$$x\left(t_{0}\right) = \boxed{a \cdot t_{0}^{2} + b \cdot t_{0} + c}.$$

Vận tốc của vật tại  $t=t_0$  là

$$v(t_0) = \frac{\mathrm{d}x(t)}{\mathrm{d}t}\bigg|_{t=t_0} = \boxed{2a \cdot t_0 + b}.$$

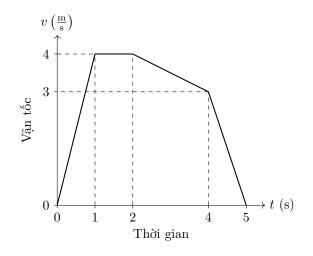
Gia tốc của vật tại  $t=t_0$  là

$$a(t_0) = \frac{\mathrm{d}v(t)}{\mathrm{d}t}\bigg|_{t=t_0} = \boxed{2a}.$$

Bài 23: Phác họa đồ thị vị trí - thời gian và gia tốc thời gian của một người chạy bộ nếu đồ thị vận tốc - thời gian của người đó được biểu diễn trên đồ thi

- 1. hình 2.3;
- 2. hình 2.4.

Các số liệu được coi như chính xác tuyệt đối. Bạn có thể giả sử người đó bắt đầu chạy từ vị trí x = 0.



Hình 2.3: Phần 1

Hình 2.4: Phần 2

### Lời giải bài 23:

- 1. Ta chia quá trình chạy làm 4 phần.
- Phần 1 (0 s  $\leq t \leq$  1 s): Vận tốc tăng đều từ 0 đến 4  $\frac{\text{m}}{\text{s}}$ . Chuyển động là nhanh dần với gia tốc không đổi là  $a(t)|_{t \in [0 \text{ s}; 1 \text{ s}]} = \frac{v(1 \text{ s}) v(0 \text{ s})}{1 \text{ s} 0 \text{ s}} = 4 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$ .

Sau khoảng thời gian t, độ dịch chuyển là  $x(t)|_{t\in[0\ \mathrm{s};1\ \mathrm{s}]}-x(0\ \mathrm{s})=\frac{a(t)|_{t\in[0\ \mathrm{s};1\ \mathrm{s}]}\cdot t^2}{2}+v(t)|_{t\in[0\ \mathrm{s};1\ \mathrm{s}]}\cdot t$ . Từ đó chúng ta có  $x(t)=2\ \frac{\mathrm{m}}{\mathrm{s}^2}\cdot t^2$  với  $0\ \mathrm{s}\leq t\leq 1\ \mathrm{s}$  và  $x(1\ \mathrm{s})=2\ \mathrm{m}$ .

• Phần 2 (1 s  $\leq$  t  $\leq$  2 s): Vận tốc không đổi ở  $v(t)|_{t\in[1\text{ s};2\text{ s}]}=4\text{ }\frac{\text{m}}{\text{s}}$  (chuyển động thẳng đều). Qua đó, chúng ta có  $x(t)|_{t\in[1\text{ s};2\text{ s}]}=x(1\text{ s})+v(t)|_{t\in[1\text{ s};2\text{ s}]}\cdot(t-1\text{ s})=4\text{ }\frac{\text{m}}{\text{s}}\cdot t-2\text{ m và }x(2\text{ s})=6\text{ m}.$ 

Phần 3 (2 s  $\leq t \leq 4$ s) và phần 4 (4 s  $\leq t \leq 5$ s) làm tương tự như phần 1. Ta được

$$\begin{cases} a(t)|_{t \in [2 \text{ s}; 4 \text{ s}]} &= -\frac{1}{2} \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \\ a(t)|_{t \in [4 \text{ s}; 5 \text{ s}]} &= -3 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \end{cases}$$

và qua đó

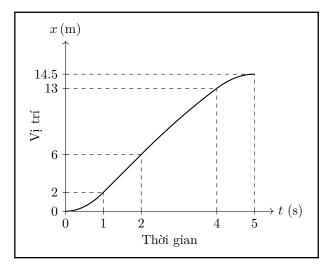
$$\begin{cases} x(t)|_{t \in [2 \text{ s}; 4 \text{ s}]} &= -\frac{1}{4} \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot (t - 2 \text{ s})^2 + 4 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot (t - 2 \text{ s}) + 6 \text{ m} \\ x(t)|_{t \in [4 \text{ s}; 5 \text{ s}]} &= -\frac{3}{2} \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot (t - 4 \text{ s})^2 + 3 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot (t - 4 \text{ s}) + 13 \text{ m} \\ \\ \iff \begin{cases} x(t)|_{t \in [2 \text{ s}; 4 \text{ s}]} &= -\frac{1}{4} \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot t^2 + 5 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot t - 3 \text{ m} \\ x(t)|_{t \in [4 \text{ s}; 5 \text{ s}]} &= -\frac{3}{2} \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot t^2 + 15 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot t - 23 \text{ m} \end{cases}.$$

Cuối cùng, chúng ta có thể biểu diễn vi trí của người chay trên đồ thi như hình 2.5.

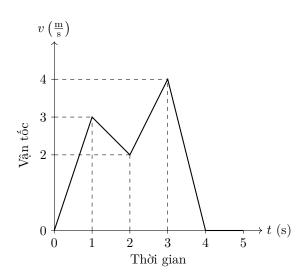
2. Chúng ta có thể phác họa đồ thị vị trí - thời gian bằng việc xấp xỉ đồ thị vận tốc - thời gian dưới dạng đường gấp khúc nối các điểm đã biết thể hiện ở 2.6.

Từ đây, thực hiện tương tư như phần 1 để có phương trình vi trí - thời gian

$$x(t) = \begin{cases} \frac{3}{2} \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot t^2 & \text{v\'oi } 0 \le t < 1 \text{ s} \\ -\frac{1}{2} \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot t^2 + 4 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot t - 2 \text{ m} & \text{v\'oi } 1 \text{ s} \le t < 2 \text{ s} \\ 1 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot t^2 - 2 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot t + 4 \text{ m} & \text{v\'oi } 2 \text{ s} \le t < 3 \text{ s} \\ -2 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot t^2 + 16 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot t - 23 \text{ m} & \text{v\'oi } 3 \text{ s} \le t < 4 \text{ s} \\ 9 \text{ m} & \text{v\'oi } 4 \text{ s} \le t \le 5 \text{ s} \end{cases}$$

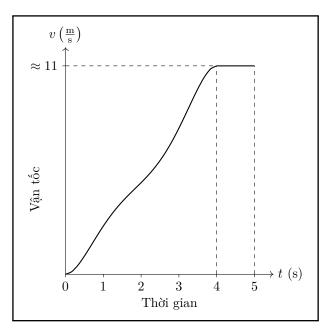


Hình 2.5: Đồ thị vị trí - thời gian cho phần 1



Hình 2.6: Vận tốc - thời gian xấp xỉ của phần 2

Hình 2.7: Vị trí - thời gian (xấp xỉ) cho phần 2



Hình 2.8: Đồ thị vị trí - thời gian cho phần 2

và chúng ta vẽ được đồ thi ở hình 2.7.

Trong thực tiễn, chúng ta hay xấp xỉ những quá trình không tuyến tính qua hữu hạn những điểm đo rồi nội suy tuyến tính (nối các điểm bằng các đoạn thẳng) như đã làm. Còn nhiều phương pháp nội suy nữa còn có thể được tìm thấy trong những tài liệu về phương pháp tính và giải tích số. Thông thường, với càng nhiều điểm thì độ chính xác càng lớn.

Trong trường hợp mà bạn nhận ra phương trình vận tốc - thời gian được cho là

$$v(t) = \begin{cases} -t\left(4\frac{m}{s^5} \cdot t^3 - 31\frac{m}{s^4} \cdot t^2 + 77\frac{m}{s^3} \cdot t - 68\frac{m}{s^2}\right) & \text{v\'oi } 0 \le t < 4\\ 0 & \text{v\'oi } 4 \le t \le 5 \end{cases}$$

thì bạn có thể thực hiện nguyên hàm trên hàm này để tính được vị trí vật là

$$x(t) = \begin{cases} \frac{-t^2 \left(48 \frac{\mathrm{m}}{\mathrm{s}^5} \cdot t^3 - 465 \frac{\mathrm{m}}{\mathrm{s}^4} \cdot t^2 + 1540 \frac{\mathrm{m}}{\mathrm{s}^3} \cdot t - 2040 \frac{\mathrm{m}}{\mathrm{s}^2}\right)}{360} & \text{v\'oi } 0 \le t < 4 \\ \frac{496}{45} \text{ m} & \text{v\'oi } 4 \le t \le 5 \end{cases}$$

và chúng ta có đồ thị như hình 2.8.

**Bài 24:** Hai xe hơi có tốc độ lần lượt là  $v_1 = 50.0 \frac{\text{km}}{\text{h}}$  và  $v_2 = 60.0 \frac{\text{km}}{\text{h}}$  đi ngược chiều với nhau trên một con đường hẹp. Hai xe phát hiện lẫn nhau khi khoảng cách giữa hai xe là d = 400 m. Cả hai xe đồng thời giảm tốc với cùng một gia tốc hãm đều là a. Tính giá trị tối thiểu của a nếu biết hai xe không xảy ra va chạm. Số liệu được đo tới 3 chữ số có nghĩa.

### Lời giải bài 24:

Gọi quãng đường đi được trong khi hãm phanh của hai xe lần lượt là  $d_1$  và  $d_2$ .

Trong quá trình hãm đến vận tốc bằng 0, tổng quãng đường đi của cả hai xe phải không vượt quá khoảng cách d. Vì vậy, chúng ta có bất đẳng thức

$$d_1 + d_2 \le d.$$

Trong khi đó, quãng đường xe thứ nhất đã di chuyển là  $d_1 = \frac{0^2 - v_1^2}{2(-a)} = \frac{v_1^2}{2a}$ . Tương tự, chúng ta có quãng đường mà xe thứ hai di chuyển trong khoảng thời gian này là  $d_2 = \frac{v_2^2}{2a}$ . Từ đó, thay vào phương trình ở trên để được

$$\frac{v_1^2}{2a} + \frac{v_2^2}{2a} \le d \iff a \ge \frac{v_1^2 + v_2^2}{2d}.$$

Thay số trực tiếp, chúng ta có gia tốc hãm tối thiểu phải là  $7.63 \times 10^3 \frac{\mathrm{km}}{\mathrm{h}^2}$ .

Bài 25: Để dừng xe ban đầu bạn cần một thời gian phản ứng để bắt đầu phanh, rồi xe mới đi chậm dần nhờ có một gia tốc hãm không đổi. Giả sử quãng được đi được trong hai pha này là 186 ft nếu vận tốc ban đầu là  $50 \, \frac{\text{dặm}}{\text{h}}$ . Còn trong một trường hợp khác, quãng được đi được trong hai pha này là 80 ft nếu vận tốc ban đầu là  $30 \, \frac{\text{dặm}}{\text{h}}$ . Biết thời gian phản ứng là cố định và  $1 \, \text{dặm} = 5280 \, \text{ft}$ , tính thời gian phản ứng và độ lớn của gia tốc hãm.

#### Lời giải bài 25:

Gọi thời gian phản ứng là  $t_p$ , vận tốc đầu là  $v_0$ , gia tốc hãm là a.

Trong khoảng thời gian phản ứng, xe đi được  $v_0t_p$ . Và trong khoảng thời gian hãm, xe đi được  $\frac{0^2-v_0^2}{2(-a)}=\frac{v_0^2}{2a}$ . Cho nên, tổng quãng được đi được trong hai pha là

$$\Delta x = v_0 t + \frac{v_0^2}{2a} \tag{2.1}$$

Trước khi thay số, thực hiện quy đổi

$$50~\frac{\textrm{d}\breve{\textrm{a}}\textrm{m}}{\textrm{h}} = 50~\frac{\textrm{d}\breve{\textrm{a}}\textrm{m}}{\textrm{h}} \cdot \frac{5280~\textrm{ft}}{1~\textrm{d}\breve{\textrm{a}}\textrm{m}} \cdot \frac{1~\textrm{h}}{3600~\textrm{s}} \approx 73~\frac{\textrm{ft}}{\textrm{s}},$$

tương tự, 30  $\frac{\text{dặm}}{h}=44~\frac{\text{ft}}{\text{s}}.$  Từ đó, thay số vào phương trình 2.1 để có hệ

$$\begin{cases} 186 \text{ ft} = 73 \frac{\text{ft}}{\text{s}} \cdot t_p + \frac{\left(73 \frac{\text{ft}}{\text{s}}\right)^2}{2a} \\ 80 \text{ ft} = 44 \frac{\text{ft}}{\text{s}} \cdot t_p + \frac{\left(44 \frac{\text{ft}}{\text{s}}\right)^2}{2a} \end{cases}.$$

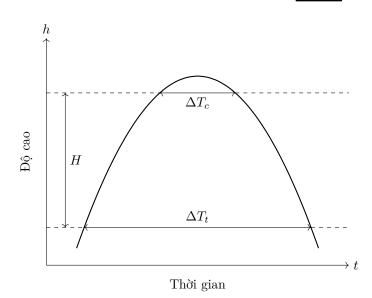
Giải hệ phương trình, chúng ta có thời gian phản ứng là  $t_p = \boxed{0.97 \text{ s}}$  và gia tốc hãm là  $a = \boxed{26 \frac{\text{ft}}{\text{s}^2}}$ 

Bài 26: Tại Phòng Thí nghiệm Vật lí Quốc gia ở Anh, người ta thực hiện xác định gia tốc trọng trường g theo thí nghiệm sau: Ném một quả bóng thủy tinh lên theo chiều thẳng đứng trong ống chân không và cho nó rơi xuống. Gọi  $\Delta T_t$  trên hình 2.9 là thời gian khoảng giữa hai lần quả bóng đi qua một điểm thấp nào đó.  $\Delta T_c$  là khoảng thời gian giữa hai lần quả bóng đi qua một điểm cao hơn và H là khoảng cách giữa hai điểm. Chứng minh rằng

$$g = \frac{8H}{\Delta T_t^2 - \Delta T_c^2}.$$

### Lời giải bài 26:

Gọi vận tốc khi bóng bắt đầu bay lên từ vị trị thấp là  $v_0$ . Sau một khoảng thời gian  $\Delta T_t$ , quả bóng quay lại vị trí cũ, do vậy, chúng ta có phương trình  $0 = -\frac{g\Delta T_t^2}{2} + v_0\Delta T_t$ . Thực hiện biến đổi tương đương để có



Hình 2.9: Đồ thị thời gian - độ cao của quả bóng thủy tinh

$$v_0 = \frac{g\Delta T_t}{2}.$$

Nhận thấy rằng đồ thị có tính đối xứng. Sử dụng điều đó, chúng ta tính được khoảng thời gian quả bóng lên một độ cao H là  $t = \frac{\Delta T_t - \Delta T_c}{2}$ . Qua đó, có được phương trình thứ hai là

$$H = -\frac{gt^2}{2} + v_0 t = -\frac{g\left(\frac{\Delta T_t - \Delta T_c}{2}\right)^2}{2} + v_0 \left(\frac{\Delta T_t - \Delta T_c}{2}\right).$$

Thế giá trị của  $v_0$  vào phương trình và tiếp tục thực hiện biến đổi, chúng ta có:

$$\begin{split} H &= -\frac{g\left(\Delta T_t - \Delta T_c\right)^2}{8} + \frac{g\Delta T_t}{2}\left(\frac{\Delta T_t - \Delta T_c}{2}\right) \\ &= -g\left(\frac{\Delta T_t^2}{8} - \frac{\Delta T_t \Delta T_c}{4} + \frac{\Delta T_c^2}{8}\right) + g\left(\frac{\Delta T_t^2}{4} - \frac{\Delta T_t \Delta T_c}{4}\right) \\ &= g \cdot \frac{\Delta T_t^2 - \Delta T_c^2}{8} \\ \iff g &= \frac{8H}{\Delta T_t^2 - \Delta T_c^2}. \end{split}$$

Ta có điều phải chứng minh.

**Bài 27:** Một nghệ sĩ tung hứng các quả bóng lên theo phương thẳng đứng. Quả bóng sẽ lên cao hơn bao nhiều nếu thời gian bóng trong không khí tăng gấp n lần  $(n \in \mathbb{R}^+)$ ?

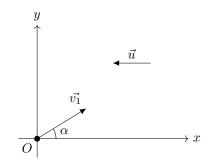
#### Lời giải bài 27:

Có thời gian để quả bóng bay từ tay lên trên vị trí cao nhất bằng một nửa thời gian bóng trong không khí. Nếu thời gian bóng trong không khí tăng gấp n lần so với thời gian trong không khí gốc, thì cùng chia cho 2, chúng ta cũng sẽ có thời gian bóng bay từ tay lên trên vị trí cao nhất cũng tăng gấp n lần so với thời gian gốc để bay lên vị trí cao nhất.

Gọi  $t_1$  là thời gian gốc để bóng bay từ tay lên vị trí cao nhất,  $t_2 = nt_1$  là thời gian bay khi đã tăng n lần. Gọi  $h_1, h_2$  lần lượt là độ cao bóng đi được tương ứng với hai khoảng thời gian  $t_1, t_2$ . Để ý rằng khi lên vị trí cao nhất thì vân tốc bóng là 0; chúng ta có hệ phương trình

$$\begin{cases} h_1 &= \frac{gt_1^2}{2} \\ h_2 &= \frac{gt_2^2}{2} = \frac{g(nt_1)^2}{2} \end{cases} \implies h_2 = n^2 h_1.$$

Từ đó, quả bóng cao lên hơn được  $n^2-1$  lần độ cao gốc



Hình  $2.10\colon \text{Hình}$  minh họa cho bài 28

**Bài 28:** Như trong hình 2.10, một vật nhỏ có khối lượng m chỉ di chuyển từ gốc O trong mặt phẳng Oxy được cung cấp một vận tốc ban đầu  $\overrightarrow{v_1}$  trong vùng không gian có gió thổi với vận tốc  $\overrightarrow{u} = -u\overrightarrow{e_x}$ .

## Tài liệu tham khảo

[1] Agarwal, R.P., Perera, K., Pinelas, S. (2011). *History of Complex Numbers*. In: An Introduction to Complex Analysis. Springer, Boston, MA. https://doi.org/10.1007/978-1-4614-0195-7\_50