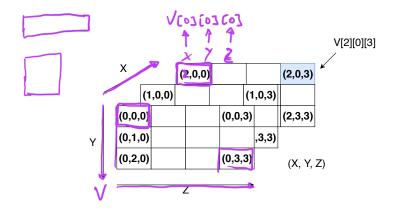
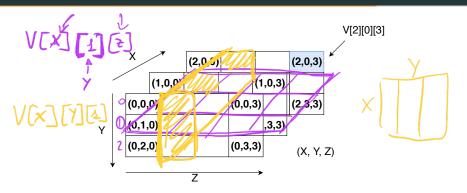
Array k-dimensionali. k = 3



Un array k-dimensionale o matrice è una struttura dati omogenea che si estende su k dimensioni

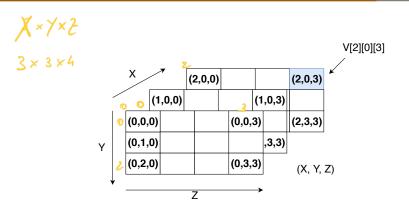
Array k-dimensionali. k = 3



La rappresentazione grafica di un array tridimensionale permette di comprendere alcuni concetti di base.

In un array k-dimensionale, fissando un valore per uno qualsiasi degli indici si otterrà uno array (k-1)-dimensionale.

Array k-dimensionali. k = 3



Quindi, con riferimento alla figura porre x = 0 equivale a manipolare un array bidimensionale di dimensioni 3×4 .

Cicli su array k-dimensionali (k=3)



A1

Descrivere un algoritmo in notazione NLS che prende in input tre numeri X, Y, Z.

L'algoritmo deve calcolare e stampare il **minore dei tre numeri**.

A2

Descrivere un algoritmo in notazione NLS che prende in input un array A di N elementi.

L'algoritmo calcola e stampa il massimo ed il minimo valore tra tutti gli elementi di A.

A3

Descrivere un algoritmo in notazione NLS che prende in input un numero N>0 ed un numero M>0. Lalgoritmo opera nel seguente modo:

- stampa i **primi N numeri pari**, a partire da 0.
- stampa i successivi M numeri dispari.

Ad esempio, per N=5, M=4 lo output sarà:

0 2 4 6 8 9 11 13 15

A4

Descrivere un algoritmo in notazione NLS che prende in input un'array A di dimensione N ed un numero p. Si assuma 0 .

L'algoritmo esegue le seguenti operazioni:

- calcola il massimo valore degli elementi dello array A che hanno indice minore o uguale a p.
- calcola il minimo valore degli elemento dello array A con indice maggiore di p.
- calcola e stampa la media aritmetica tra i due valori calcolati in precedenza.

A5

Descrivere un algoritmo in notazione NLS che prende in input un array A di N elementi e due numeri a e b. Si assuma a < b. L'algoritmo dovrà stampare il **numero di elementi dello array** (sia A[i] il generico elemento di A) **tali che** $\mathbf{a} \leq \mathbf{A}[\mathbf{i}] \leq \mathbf{b}$.

A6

Descrivere un algoritmo in notazione NLS che prende in input una matrice o array bidimensionale V di dimensione $N \times N$.

L'algoritmo costruisce un nuovo array W di dimensione N che contiene gli elementi della diagonale principale di V.