

# ORALE DI ALGEBRA

MATRICE INVERSA, 3 DIMOSTRAZIONI

$$A \text{ invertibile} \Leftrightarrow \det A \neq 0$$

DIM  $\rightarrow$

se  $A$  invertibile allora  $\exists A^{-1}$

$$|A \cdot A^{-1}| = |I| \xrightarrow{\text{Binet}} |A| \cdot |A^{-1}| = 1$$

c.v.d.

l.p.  $\det A \neq 0$

$T_S = A$  invertibile

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \cdot \bar{A}_a$$

$$A \cdot A^{-1} = I$$

$$\frac{1}{\det A} \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & A_{31} \\ A_{12} & A_{22} & A_{32} \\ A_{13} & A_{23} & A_{33} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{\det A} \cdot \left( \underbrace{A_{11} \cdot a_{11} + A_{21} \cdot a_{21} + \dots}_{\substack{\text{LAPLACE 1} \\ \det A}} \quad \underbrace{A_{11} \cdot a_{12} + A_{21} \cdot a_{22} + \dots}_{\substack{\text{LAPLACE 2} \\ 0}} \quad A_{11} \cdot a_{13} + A_{21} \cdot a_{23} + \dots \right)$$

$$= \frac{1}{\det A} \cdot \begin{pmatrix} |A| & 0 & 0 \\ 0 & |A| & 0 \\ 0 & 0 & |A| \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow A \text{ è invertibile c.v.d.}$$

DIMOSTRO che l.p.  $A$  è invertibile

$$T_S: |A|^{-1} \frac{I}{|A|}$$

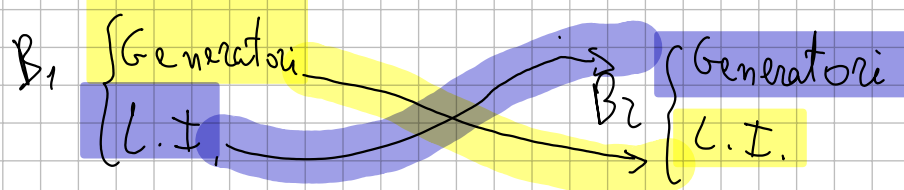
$$\exists A^{-1} \quad |A \cdot A^{-1}| = |I|$$

$$\text{Binet} \rightarrow |A| \cdot |A^{-1}| = |I| \rightarrow |A^{-1}| = \frac{1}{|A|} \quad \text{c.v.d.}$$

Steinitz: D/M.

$$B_1 = \{v_1 \dots v_n\}$$

$$B_2 = \{v_1 \dots v_p\}$$



Per steinitz  $n \geq p$

Per steinitz  $p \geq n$

$$\left. \begin{array}{l} \text{Per steinitz } n \geq p \\ \text{Per steinitz } p \geq n \end{array} \right\} \begin{array}{c} n = p \\ \Downarrow \\ B_1 = B_2 \text{ c.v.d.} \end{array}$$

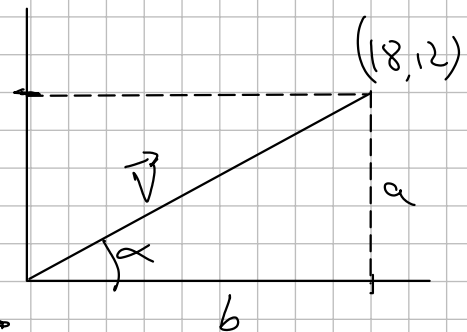
# PRODOTTO VETTORIALE E MISTO

Date le componenti cartesiane di un vettore, determinare il modulo del vettore e l'angolo che esso forma con l'asse  $\vec{x}$

- 1)  $\vec{v} = (18, 12)$
- 2)  $\vec{v} = (2, 0)$
- 3)  $\vec{v} = (0, -3)$
- 4)  $\vec{v} = (1, -1)$

$$1) \sqrt{18^2 + 12^2} = \sqrt{324 + 144} = \sqrt{468} \text{ (modulo)}$$

$$\underset{18}{b} \cdot \underset{?}{\cos \alpha} = \underset{\sqrt{468}}{\vec{v}} = \frac{\sqrt{468}}{18} = \dots (\alpha)$$



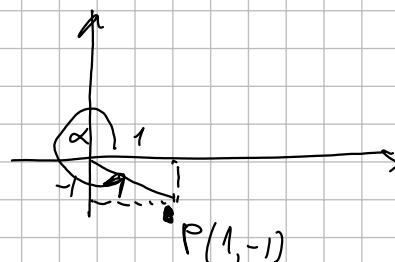
$$2) \sqrt{2^2 + 0^2} = 2 \quad \cos \alpha = \frac{2}{2} = 1 \rightarrow 90^\circ$$

$$3) (0, -3) = \sqrt{9} = 3 \quad \alpha = 0^\circ$$

$$4) (1, -1) = \sqrt{1^2 + 1^2} = \sqrt{2}$$

$$\sqrt{2} = -1 \cdot \cos \alpha$$

$$-\sqrt{2} = \cos \alpha = \arccos(-\sqrt{2})$$



Dati due vettori  $v_1, v_2$  aventi un determinato modulo e che formano fra loro un determinato angolo, determinare il vettore somma  $v_1 + v_2$  e il vettore differenza  $v_1 - v_2$  mediante le loro componenti

1)  $|v_1| = 6, |v_2| = 4, \alpha = 60^\circ$

2)  $|v_1| = 2, |v_2| = 1, \alpha = 30^\circ$

3)  $|v_1| = 3, |v_2| = 1, \alpha = 45^\circ$

$$v_1 = (6, 0)$$

$$v_2 = (2, 2\sqrt{3})$$

$$c_1 = i \cdot \cos(\text{adiacente})$$

$$c_1 = 4 \cdot \cos 60^\circ$$

$$c_1 = 4 \cdot \frac{1}{2} = (2)$$

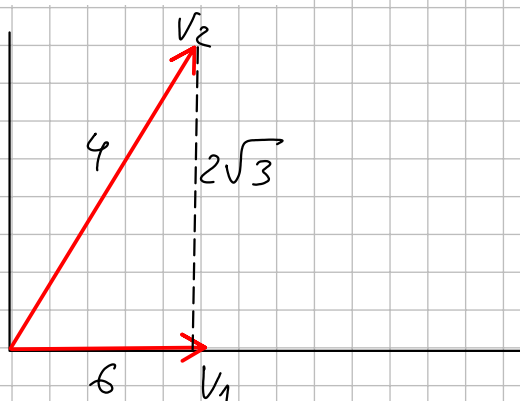
$$c_2 = i \sin \alpha$$

$$c_2 = 4 \cdot \sin(60)$$

$$c_2 = \frac{4 \cdot \sqrt{3}}{2} = 2\sqrt{3} \quad (v_2)$$

$$\bar{v}_1 + \bar{v}_2 = (8, 2\sqrt{3})$$

$$\bar{v}_1 - \bar{v}_2 = (4, -2\sqrt{3})$$



Calcolare il modulo del vettore risultante delle seguenti coppie di vettori

1)  $v_1 = (1, -4), v_2 = (0, 2)$

$$\bar{v}_1 + \bar{v}_2 = (1, -2) \xrightarrow{\text{modulo}} \sqrt{1^2 + (-2)^2} = \sqrt{1+4} = \sqrt{5}$$

Calcolare il prodotto scalare delle seguenti coppie di vettori

1)  $v_1 = (1, -4), v_2 = (0, 2)$

$$\bar{v}_1 \cdot \bar{v}_2 = 0 - 8 = -8$$

Calcolare il prodotto vettoriale delle seguenti coppie di vettori

1)  $v_1 = (1, -4), v_2 = (0, 2)$

$$v_1 \wedge v_2 = \begin{pmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & -4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} = 2\hat{k}$$

# SOTTOSPAZI CRITERI esempi

$$V = \mathbb{R}^3 \cdot \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x, y, z \in \mathbb{R}\}$$

$$T = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - y = 0, x + y + z = 0\}$$

$$T \subseteq V? \quad \begin{cases} x - y = 0 \\ x + y + z = 0 \end{cases} \begin{cases} x = y \\ 2y + z = 0 \end{cases} \begin{cases} x = y \\ z = -2y \end{cases} \quad \forall y$$

$$t_{gen} = (y, y, -2y)$$

$$t_1 = (y_1, y_1, -2y_1) \quad t_2 = (y_2, y_2, -2y_2)$$

$$1) \quad t_1 + t_2 \in T?$$

$$t_1 + t_2 = (y_1 + y_2, y_1 + y_2, -2y_1 - 2y_2) \in T?$$

vedo FORMULA!!

$$\begin{cases} x - y = 0 \\ x + y + z = 0 \end{cases} \begin{cases} \cancel{y_1 + y_2} - \cancel{y_1} - \cancel{y_2} \stackrel{?}{=} 0 \quad \checkmark \\ \cancel{y_1 + y_2} + \cancel{y_1} + \cancel{y_2} - 2\cancel{y_1} - 2\cancel{y_2} = 0 \end{cases} \begin{cases} 0 = 0 \\ \cancel{2y_1 + 2y_2} - 2\cancel{y_1} - 2\cancel{y_2} = 0 \quad \checkmark \end{cases}$$

$$2) \quad \forall a \in \mathbb{R} \quad a \cdot t_1 \in T?$$

$$t_1 = (y, y, -2y) \rightarrow a t_1 = (ay, ay, -2ay) \in T?$$

$$\begin{cases} x - y = 0 \\ x + y + z = 0 \end{cases} \begin{cases} ay - ay = 0 \quad \checkmark \\ ay + ay - 2ay = 0 \quad \checkmark \end{cases}$$

$T$  è SOTTOSPAZIO di  $V$

# TEOREMA STEINIZ

Tutte le basi hanno lo stesso numero di vettori

$$B_1 = \{v_1 \dots v_m\}$$

$$B_2 = \{v_1 \dots v_p\}$$

$$B_1 = \begin{cases} \bullet \text{Generatori} \\ \bullet \text{L.I.} \end{cases} \quad B_2 = \begin{cases} \bullet \text{generatori} \\ \bullet \text{L.I.} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \text{Per steiniz} & m \geq p \\ \text{Per steiniz} & m \leq p \end{cases} \Rightarrow m = p$$

$B_1 \quad B_2$

$$\text{SIST. DET} \iff r(A) = r(A, B)$$

$$\text{IP: SIST. ammette soluz.} \quad r_s = r(A) = r(A, B)$$

NOTAZIONE:

$$V = \mathcal{L}(C_1 \dots C_m, B)$$

$$W = \mathcal{L}(C_1 \dots C_n)$$

$$\text{Devo dim. che } r(A) = r(A, B)$$

$$\dim W = \dim V$$

$$\text{so che } \begin{cases} \bullet \dim W \leq \dim V \\ \bullet W \subseteq V \end{cases}$$

$$\text{Per ipotesi ho le soluzioni, } S = (\alpha_1 \dots \alpha_n)$$

$$\begin{cases} a_{11}\alpha_1 + a_{12}\alpha_2 \dots a_{1n}\alpha_n \\ \vdots \\ a_{m1}\alpha_1 + a_{m2}\alpha_2 \dots a_{mn}\alpha_n \end{cases}$$

$C_1 \quad C_2 \quad \dots$

$\Rightarrow$  semicompatto

$$\text{COMPATTA} \Rightarrow A \cdot X = B$$

$$C_1 \alpha_1 + C_2 \alpha_2 \dots C_n \alpha_n = B$$

$\uparrow$   
e' c.l.

$$V = \mathcal{L}(C_1, \dots, C_n, B)$$

$$\rightarrow V = W$$

$$\dim V = \dim W \quad \text{c.v.d.}$$

$$r(A) = r(A, B)$$

$$\text{IP. } r(A) = r(A, B)$$

$\mathcal{T}_S$  = sist. ammette almeno una sol.

NOTAZIONE:

$$V = \mathcal{L}(C_1, \dots, C_n, B)$$

$$W = \mathcal{L}(C_1, \dots, C_n)$$

$$\text{Per ipotesi } r(A) = r(A, B) \rightarrow \dim V = \dim W$$

Quindi B deve essere per forza c.l. delle colonne

$$B = C_1 \alpha_1 + C_2 \alpha_2 + \dots + C_n \alpha_n$$

$(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  e' soluzione (DEF. DI SOLUZIONE)  
c.v.d.

## TEOREMA DI CRAMER

IP: sist. determinato

$$\mathcal{T}_S = \det A \neq 0$$

Per R.C. 2.  $\infty^0$  (1. soluz.)

$$\infty^{m-p} \rightarrow m-p=0 \rightarrow m=p \quad (\text{RANGO MAX, } \det A \neq 0) \quad \text{c.v.d.}$$

$$\text{IP. } \det A \neq 0$$

$\mathcal{T}_S$  = sist. determinato (soluzione unica ed esiste)

Unica soluz.

se  $\det A \neq 0$  allora

$$\exists A^{-1}$$

$$\text{In forma compatta ho } A \cdot X = B$$

Prendo 2 soluzioni  $S_1$  e  $S_2$

$$\begin{aligned} A \cdot S_1 &= B \\ A \cdot S_2 &= B \end{aligned} \quad \begin{array}{l} \cancel{A^{-1}} \cdot A \cdot S_1 = \cancel{A^{-1}} \cdot A \cdot S_2 \end{array} \rightarrow \boxed{S_1 = S_2} \quad \text{unicità.}$$

DIMOSTRO l'esistenza della soluzione.

Visto che  $\det A \neq 0$  allora lo posso usare nella formula

$$X = \frac{1}{\det A} \cdot A^{-1} \cdot B \quad \text{Il sistema compatto era } \cancel{A^{-1}} \cdot A \cdot X = \cancel{A^{-1}} \cdot B$$

$$\downarrow$$

$$X = A^{-1} B$$

$$X = \frac{1}{\det A} \cdot A^{-1} \cdot B$$

$$X = \frac{1}{\det A} \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} \\ A_{21} & A_{22} & A_{23} \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} A_{11}b_1 + A_{21}b_2 + A_{31}b_3 \\ A_{12}b_1 + A_{22}b_2 + A_{32}b_3 \\ A_{13}b_1 + A_{23}b_2 + A_{33}b_3 \end{pmatrix} \rightarrow \det B_1 \downarrow \text{Per la Rule } m_1$$

dove  $B_i = \begin{pmatrix} b_1 & a_{12} & a_{13} \\ b_2 & a_{22} & a_{23} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ b_m & a_{m2} & a_{m3} \end{pmatrix}$  quindi  $X = \begin{pmatrix} \frac{|B_1|}{|A|} \\ \frac{|B_2|}{|A|} \\ \vdots \\ \frac{|B_m|}{|A|} \end{pmatrix}$

Isoluz. c.v.d.

Imf è sottospazio di W

Presi  $w_1, w_2 \in \text{Imf}$ , è vero che  $w_1 + w_2 \in \text{Imf}$ ?

Se  $\exists w_1, w_2$  allora  $\exists v_1, v_2 \in V \mid f(v_1) = w_1$  e  $f(v_2) = w_2$ .

$$w_1 + w_2 \mapsto f(v_1) + f(v_2) \stackrel{\text{linearità}}{=} f(v_1 + v_2) \in \text{Imf} \quad \text{c.v.d.}$$

Preso  $a \in K$  e  $w \in \text{Imf}$ , è vero che  $a \cdot w \in \text{Imf}$ ?

$$\exists v \in V : f(v) = w$$

allora  $a \cdot f(v) \in \text{Imf}$ ?  $a \cdot f(v) \stackrel{\text{linearità}}{=} f(a \cdot v)$  proviene da  $a \cdot v$ , quindi  $\in \text{Imf}$  c.v.d.



$\text{Im} f$  è sottospazio di  $W$ .

$\text{Ker} f$  è sottospazio di  $V$

$\forall v_1, v_2 \in \text{Ker} f, v_1 + v_2 \in \text{Ker} f?$

$$\begin{aligned} f(v_1) &= 0_W \\ f(v_2) &= 0_W \end{aligned}$$

SOMMA

$$f(v_1) + f(v_2) = 0_W + 0_W$$

$\uparrow$   
linearità

$f(v_1 + v_2) = 0_W$  proviene dalla somma.  $\in \text{Ker} f$ . ✓

$\forall a \in K \ \forall v \in \text{Ker} f, a \cdot v \in \text{Ker} f?$

$$f(v) = 0_W \text{ Moltiplico } a \cdot f(v) = 0_W \cdot a$$

$\uparrow$   
linearità

$f(a \cdot v) = 0_W$  proviene dal prodotto.

$\text{Ker} f$  è sottospazio.

### TEOREMA SUL NUCLEO E INIETTIVITA'

Se  $f$  è iniettiva allora  $\text{Ker} f = \{0\}$

IP:  $f$  iniettiva  $\text{Im} f = \text{Ker} f = \{0\}$

Iniettiva:  $\forall v \in \text{Ker} f, f(v) = 0$   $\searrow$  possibile solo se  $v = 0$   
Ma so anche che  $f(0) = 0$

Quindi  $\text{Ker} f = \{0\}$  c.v.d.

IP:  $\text{Ker} f = \{0\}$  IP:  $f$  iniettiva.

Prendo 2  $\text{Im} f$  uguali  $f(v_1)$  e  $f(v_2)$

$$f(v_1) = f(v_2) \rightarrow f(v_1) - f(v_2) = 0 \xrightarrow{\text{linearità}} f(v_1 - v_2) = 0$$

Quindi  $v_1 - v_2 \in \text{Ker} f$ .

Per ipotesi  $\text{Ker} f = \{0\}$  quindi  $v_1 - v_2 = 0 \rightarrow v_1 = v_2$   
e quindi iniettiva. c.v.d.

$$V_\lambda = \text{Ker} f_\lambda$$

$$f_\lambda(v) = f(v) - \lambda v$$

$f: V \rightarrow V$ ,  $\lambda$  autovalore

$$T_\lambda = V_\lambda = \text{Ker} f_\lambda$$

DIMOSTRO  $V_\lambda \subseteq \text{Ker} f_\lambda$

DATO un  $v \in V_\lambda$  è autovettore, quindi  $v \neq 0$

$$f(v) = \lambda v \rightarrow f(v) - \lambda v = 0$$

$$f_\lambda(v) = 0 \text{ quindi } v \in \text{Ker} f_\lambda \text{ c.v.d.}$$

DIMOSTRO  $\text{Ker} f_\lambda \subseteq V_\lambda$

$$f_\lambda = f(v) - \lambda v = 0 \text{ (app. a } \text{Ker} f_\lambda)$$

$f(v) = \lambda v$  vuol dire che è autovettore, quindi  $v \in V_\lambda$  c.v.d.

$$V_\lambda = \text{Ker} f_\lambda \text{ c.v.d.}$$

R.C. n.1

$$\text{sist. det} \iff \rho(A) = \rho(A, B)$$

$\rho$ : Sist. determinato

$$\exists \rho(A) = \rho(A, B)$$

NOTAZIONI:

$$V = \mathcal{L}\{C_1, \dots, C_n, B\}$$

$$W = \mathcal{L}\{C_1, \dots, C_n\}$$

so che  $\dim W \leq \dim V$

$$W \subseteq V$$

$$W \subseteq V$$

Per ipotesi il sist. è determinato quindi  $\exists$  Soluz.  $S = \{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$

$$\begin{cases} a_{11}\alpha_1 + a_{12}\alpha_2 + \dots + a_{1n}\alpha_n = b_1 \\ a_{21}\alpha_1 + a_{22}\alpha_2 + \dots + a_{2n}\alpha_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}\alpha_1 + a_{m2}\alpha_2 + \dots + a_{mn}\alpha_n = b_m \end{cases}$$

$C_1 \quad C_2 \quad \dots \quad C_n \quad B$

$$C_1\alpha_1 + C_2\alpha_2 + \dots + C_n\alpha_n = B$$

$B$  è Comb. lineare  
dipende dalle colonne

$$V = \mathcal{L}\{C_1, \dots, C_n, B\}$$

$W$   $\text{c.l.}$

$$\rightarrow V = W$$

$$\dim V = \dim W$$

$$\rho(A, B) = \rho(A)$$

c.v.d.

$$\text{DIM: } \Leftarrow \rho: \rho(A) = \rho(A, B)$$

$$T_S: \exists \text{ almeno una soluz.}$$

NOTAZIONE

$$V = \mathcal{L}(C_1, \dots, C_n, B)$$

$$W = \mathcal{L}(C_1, \dots, C_n)$$

Per ipotesi  $\rho(A) = \rho(A, B)$  quindi  $\dim V = \dim W$

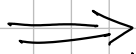
$B$  deve essere c.l. quindi  $B = C_1\alpha_1 + C_2\alpha_2 + \dots + C_n\alpha_n$

ma  $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  è proprio la soluzione (per definizione)

c.v.d.

CRAMER.

$$\text{Sist. det} \Leftrightarrow \det A \neq 0 \text{ e } x_i = \frac{|B_i|}{|A|}$$



Per R.C.2. avrà  $\infty$  soluzioni.

quindi  $n-p=0$ . Ma se  $n=p$  il rango è massimo. Allora  $\det A \neq 0$  c.v.d.

$\Leftarrow \det A \neq 0 \rightarrow \text{sist. det. (soluz. unica)}$

Prendo 2 soluz.  $S_1$  e  $S_2$   
Sist. compatto e'  $A \cdot X = B$

$$\text{quindi } \begin{matrix} A \cdot S_1 = B \\ A \cdot S_2 = B \end{matrix} \xrightarrow{\text{A}^{-1}} \cancel{A} \cdot S_1 = \cancel{A} \cdot S_2 \rightarrow S_1 = S_2 \text{ c.v.d.}$$

$$\left( \begin{matrix} A' \\ A \cdot X = B \end{matrix} \right) \rightarrow X = A^{-1} B \text{ dove}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \cdot A^T \neq 0 \text{ (IPOTESI)}$$

$$X = \frac{1}{\det A} \cdot A^T \cdot B \xrightarrow{\det B} \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & A_{31} \\ A_{12} & A_{22} & A_{32} \\ A_{13} & A_{23} & A_{33} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

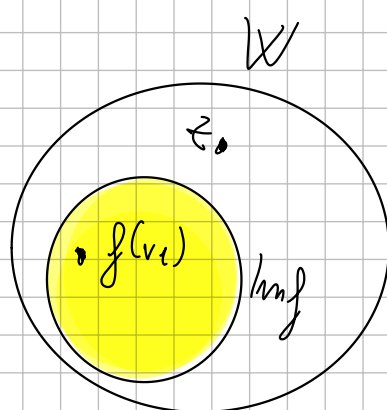
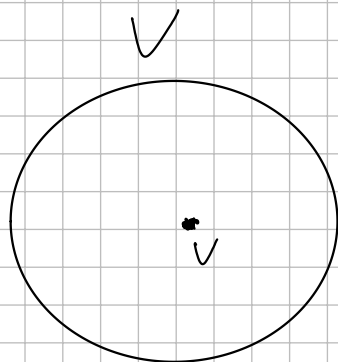
$$= \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} A_{11}b_1 + A_{21}b_2 + A_{31}b_3 \\ A_{12}b_1 + A_{22}b_2 + A_{32}b_3 \\ A_{13}b_1 + A_{23}b_2 + A_{33}b_3 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \text{dove } B_i = \begin{pmatrix} b_i & a_{12} & a_{13} \\ b_2 & a_{22} & a_{23} \\ b_3 & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \text{ (Laplace)}$$

$$\text{quindi } X = \begin{pmatrix} \frac{|B_1|}{|A|} \\ \frac{|B_2|}{|A|} \\ \frac{|B_3|}{|A|} \end{pmatrix} \text{ c.v.d.}$$

$$f(v_1) + f(v_2) = f(v_1 + v_2)$$

$$a \cdot f(v_1) = f(av_1)$$



$V, W$  K-SPAZI VET.

$z \notin \text{Im } f$

$\text{Im } f$  è sotto spazio.

Presi  $w_1, w_2 \in \text{Im } f$   $\underline{w_1 + w_2} \in \text{Im } f$ ?

Se ho  $w_1$  e  $w_2$  allora  $\exists v_1, v_2 \in V$  /  $f(v_1) = w_1$  e  $f(v_2) = w_2$

$$f(v_1) + f(v_2) = f(v_1 + v_2) \quad \text{PROVIENE DALLA SOMMA.}$$

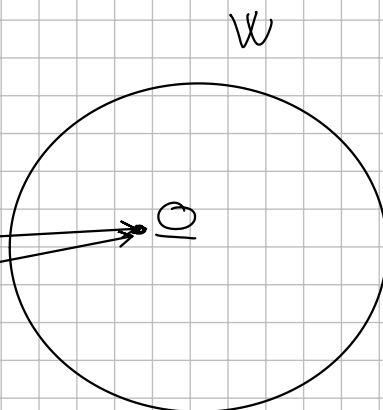
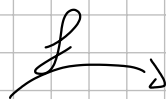
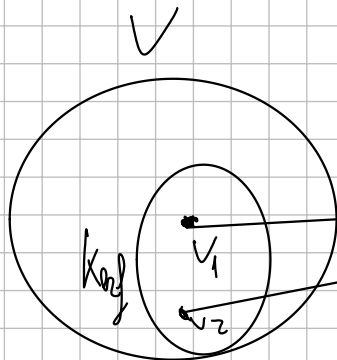
↑  
linearità

Preso  $w_1 \in \text{Im } f$  e  $\underline{a \cdot w_1} \in \text{Im } f$ ?

Se ho  $w_1$  allora  $\exists v_1 \in V$  /  $f(v_1) = w_1$

$$a \cdot f(v_1) = f(av_1) \quad \text{proviene dal prod. esc.$$

$\text{Im } f$  sottospazio! ✓



$\text{Ker } f$  è sottospazio

Preso  $v_1, v_2 \in \ker f$  allora  $v_1 + v_2 \in \ker f$ ?

Se  $v_1, v_2 \in \ker f$  allora

$$f(v_1) = \underline{0} \quad \text{e} \quad f(v_2) = \underline{0}$$

li sommo membro a membro

$$f(v_1) + f(v_2) = 0 + 0$$

$$f(v_1 + v_2) = 0 \quad \text{LA SOMMA va in } \underline{0}, \text{ quindi } \in \ker f. \quad \checkmark$$

Preso  $\forall a \in K$  e  $v_1 \in \ker f$ ,  $a \cdot v_1 \in \ker f$ ?

Se  $v_1 \in \ker f$  allora  $f(v_1) = 0$

$$a \cdot f(v_1) = a \cdot 0$$

$\uparrow$  linearità  $f(a \cdot v_1) = 0$  il prod. va in  $\underline{0}$ , quindi  $\in \ker f. \quad \checkmark$

$\ker f$    sottospazio.

DM. IP:  $f$  iniettiva

$$T_S: \ker f = \{0\}$$

Se  $f$    iniettiva allora  $\forall v \in \ker f, f(v) = 0$

$$\begin{cases} f(v) = 0 \\ f(0) = 0 \end{cases}$$

solo se sono uguali,  $v = 0$

$$\ker f = \{0\}$$

$T_S$ : iniettiva

Preso 2  $h_{ij}$  uguali  $f(v_1) = f(v_2)$

$$f(v_1) - f(v_2) = 0$$

$f(v_1 - v_2) = 0$  quindi  $v_1 - v_2 \in \ker f$ .

Ma per ipotesi  $\ker f = \{0\}$  quindi

$v_1 - v_2 = 0 \rightarrow v_1 = v_2$  quindi iniettivo!

---

Se Se ho  $f: V \rightarrow V$  e fisso un autovalore  $\lambda$

$$V = \ker f_\lambda$$

$$V_\lambda \subseteq \ker f_\lambda$$

Prendo un  $v \in V_\lambda$  allora  $f(v) = \lambda v$

$$\hookrightarrow \underbrace{f(v) - \lambda v}_0 = 0 \quad f_\lambda(v) = 0 \quad \text{quindi } v \in \ker f_\lambda$$

$$\ker f_\lambda \subseteq V_\lambda \quad \text{Prendo un } v \in \ker f_\lambda \quad f_\lambda(v) = 0$$

$$f(v) - \lambda v = 0$$

$$f(v) = \lambda v \quad v \in V_\lambda \quad \text{c.v.d.}$$