

Pierre Fontaine

Expériences Professionnelles

- Mars 2018–Sept. 2018 **Stage Master 2 SISEA, LTSI, Rennes.**
Développement d'un algorithme en c++/python pour l'extraction de features pour caractériser la/les tumeur(s) puis analyse de celle(s)-ci pour qualifier la prédiction de la récidence.
- Mai 2017-Juil. 2017 **Stage Master 1 électronique et Télécommunications, LTSI, Rennes (35).**
Radiomics : analyse de textures en IRM hépatique et extraction de signatures prédictives de la survie après radiothérapie stéréotaxique pour un carcinome hépatocellulaire.
- 2016-2017 **Agent de Cinéma, Cinéma Gaumont Pathé, Rennes (35).**
Accueil des clients
Ventes de billets et confiseries
Entretien des salles
- 2011-2016 **Aide à l'apprentissage, A domicile.**
Soutien scolaire en Mathématiques (Niveau Lycée et concours infirmier).
- Avril 2015-Juin 2015 **Stage IUT Génie électronique et informatique industrielle, IETR, Rennes (35).**
Développement d'un banc d'essai pour la caractérisation semi/automatique de matrices de transistors sur substrats souples (technologie organique).
- 2013-2014 **Ouvrier polyvalent en chaudronnerie, SARL Lefranc, Saint Quentin sur le Homme (50).**
Création de plan de fabrication
Soudure Acier/Aluminium au MIG et TIG
Création de pièces au tour et à la fraise.

Études

- 2013-2015 **DUT Génie Électronique et informatique industrielle, IUT, REennes (35).**
- 2015-2016 **Licence 3 Électronique et Télécommunications, Université Rennes 1, Rennes (35).**
- 2016-2017 **Master 1 Électronique et Télécommunications, Université Rennes 1, Rennes (35),**
Option Image.
- 2017-2018 **Master 2 SISEA - Signal Image Système embarqué Automatique, Université Rennes 1, Rennes (35).**
- 2018-2021 **Phd Student : Medical Image Processing, Université Rennes 1 & HES-SO Valais/Wallis , Rennes (35) & Sierre (3960).**

Projets

- 2017 **Module de reconnaissance faciale 2D.**
Développement d'un module de reconnaissance faciale sous Matlab
- 2016 **Asservissement en vitesse d'un robot.**
Développement d'un module d'asservissement en vitesse
- 2015 **Détecteur de proximité.**
Détection de proximité à partir des ultrasons
- 2014 **Wii Robot.**
Piloter un robot avec une manette de Wii

Compétences

Langue Anglais : Bon Niveau

OS Windows XP, Seven, 10.
GNU/Linux : Ubuntu, Debian

Langages C/C++
Python
Shell

Outils Matlab
L^AT_EX
Suite Microsoft Office et LibreOffice.