# UNIVERSITÉ DE MONTRÉAL

Rapport : Devoir2

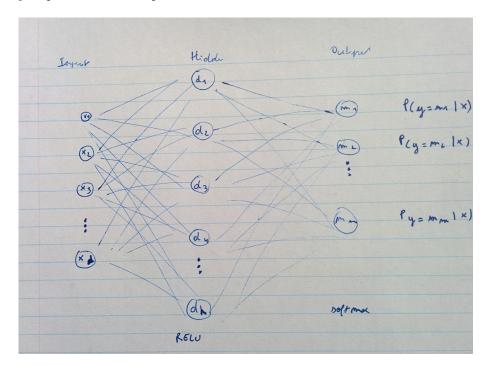
Pierre Gérard Mathieu Bouchard

IFT3395-6390 Fondements de l'apprentissage machine

Pascal Vincent, Alexandre de Brébisson et César Laurent

# Partie théorique : Calcul du gradient pour l'optimisation des paramètres d'un réseau de neurones

Commençons par dessiner un rapide schéma du réseau de neurones étudié.



#### 1.1 Exercice a)

b est de dimension  $d_h$ 

Le vecteur d'activation est :  $h_a = W^{(1)}x + b$ Avec  $h_{a_i} = W^{(1)}_{i1}x_1W^{(1)}_{i2}x_2 + ... + W^{(1)}_{id}x_db_i$ Et  $h_{s_i} = h_{a_i} * I_{\{h_{a_i}>0\}} = \max(h_{a_i}, 0)$ 

#### Exercice b) 1.2

 $W^{(2)}$  est de dimension  $m \times d_h$ 

 $b^{(2)}$  est de dimension m

Le vecteur d'activation est :  $o^a = W^{(2)}h^s + b^{(2)}$ Avec  $o^a_k = W^{(2)}_{k1}h^s_1 + W^{(2)}_{k2}h^s_2 + ... + W^{(2)}_{kn}h^s_n + b^{(2)}_k$ 

## 1.3 Exercice c)

$$o^{s} = softmax(o^{a}) = \frac{1}{\sum_{i=1}^{m} e^{o^{a}_{i}}} (e^{o^{a}_{1}}, e^{o^{a}_{2}}, ..., e^{o^{a}_{n}})$$

Donc 
$$o_k^s = \frac{e^{o_k^a}}{\sum_{i=1}^m e^{o_i^a}}$$

 $e^x: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^+$  donc la somme au numérateur de la fonction ci-dessus sera positive et la somme au dénominateur aussi. Une fraction de deux nombres positifs sera toujours positif donc  $o_k^s$  est toujours positif.

$$\sum_{i=1}^{m} o_i^s = \sum_{i=1}^{m} \frac{e^{o_i^a}}{\sum_{j=1}^{m} e^{o_j^a}}$$

$$= \frac{1}{\sum_{j=1}^{m} e^{o_{j}^{a}}} \sum_{i=1}^{m} e^{o_{i}^{a}}$$

$$= \frac{\sum_{i=1}^{m} e^{o_i^a}}{\sum_{j=1}^{m} e^{o_j^a}} = 1$$

C'est important car cela signifie que les sorties sont les probabilité pour l'entrée d'être d'une certaine classe et ces classes sont mutuellement exclusives.

### 1.4 Exercice d)

$$\begin{split} L(x,y) &= -log(o_y^s(x)) \\ &= -log\frac{e^{o_y^a(x)}}{\sum_{i=1}^m e^{o_i^a(x)}} \\ &= -log(e^{o_y^a(x)}) + log(\sum_{i=1}^m e^{o_i^a(x)}) \\ &= -o_y^a(x) + log(\sum_{i=1}^m e^{o_i^a(x)}) \end{split}$$

### 1.5 Exercice e)

L'erreur empirique vaut :

$$\widehat{R}(f(x,y),D_n) = \sum_{i=1}^n L(x,y)$$

Les paramètres sont :

 $\theta = \{W^{(1)}, W^{(2)}, b^{(1)}, b^{(2)}\}$  avec  $W^{(1)}$  et  $b^{(1)}$  représentant les connexions synaptiques entre l'entrée et la couche cachée et  $W^{(2)}$  et  $b^{(2)}$  représentant les connexions synaptiques entre la couche cachée et la sortie.

Le problèmes d'optimisation revient donc à l'équation suivante :

 $\theta^* = argmin_{\theta} \widehat{R}(f, D)$ 

En additionnant les dimensions de chacun des élémentes de  $\theta$ , on trouve que  $n_{\theta}$  correspond alors à  $d_h \times d + d_h + m \times d_h + m$  paramètres scalaires.

### 1.6 Exercice f)

def gradient(ensemble\_donne):

- . somme = 0
- . for x in ensemble\_donne:
- . . sum += derivate\_L(x)
- . return somme

theta = initialisation des params de maniere random

epsilon = small\_value

learningRate =

while learningRate\*gradient() < epsilon : # attention aux boucles infini

. theta = theta + learningRate\*gradient()

# 1.7 Exercice g)

Pour  $k \neq y$ :

$$\begin{split} &\frac{\partial L}{\partial O_k^a} = \frac{\partial}{\partial O_k^a} \big( -O_y^a(x) + \log \sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)} \big) \\ &= 0 + \frac{\partial}{\partial O_k^a} \log \sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)} \\ &= \frac{\frac{\partial}{\partial O_k^a} \sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)}}{\sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)}} \\ &= \frac{\frac{\partial}{\partial O_k^a} \sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)}}{\sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)}} \\ &= \frac{e^{O_k^a(x)}}{\sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)}} \\ &= \frac{e^{O_k^a(x)}}{\sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)}} \end{split}$$

Pour k = y:

$$\begin{split} &\frac{\partial L}{\partial O_y^a} = \frac{\partial}{\partial O_y^a} \big( -O_y^a(x) + \log \sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)} \big) \\ &= \frac{-\partial O_y^a}{\partial O_y^a} + \frac{\partial}{\partial O_y^a} \log \sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)} \\ &= -1 + \frac{e^{O_y^a(x)}}{\sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)}} \end{split}$$

Le premier terme du résultat vaut donc -1 seulement lorsque k=y et 0 sinon. On obtient alors :

$$\frac{\partial L}{\partial O_k^a} = \frac{1}{\sum_{i=1}^m e^{O_i^a(x)}} \left( e^{O_1^a(x), e^{O_2^a(x)}, \dots, e^{O_m^a(x)}} - onehot_m(y) \right) = O^s - onehot_m(y)$$

#### 1.8 Exercice h)

```
import numpy as np
grad_oa = os  # avec os les sorties
grad_oa[y] = grad_oa[y] - 1 #onehot
```

#### 1.9 Exercice i)

Réponse entière donnée

### 1.10 Exercice j)

La dimension de :

- $-\frac{\partial L}{\partial b^{(2)}} \text{ est } m$   $-\frac{\partial L}{\partial W^{(2)}} \text{ est } m \times d_h$   $-\frac{\partial L}{\partial o^a} \text{ est } m \times 1$   $-h^{s^T} \text{ est } 1 \times d_h$

grad\_b2 = grad\_oa grad\_w2 = grad\_oa \* np.transpose(h\_s)

#### 1.11 Exercice k)

Réponse entière donnée

#### 1.12Exercice 1)

La dimension de :

- $-\frac{\partial L}{\partial h^s}$  est  $d_h$
- $-W^{(2)^T} \text{ est } d_h \times m$
- $-\frac{\partial L}{\partial a^a}$  est  $m \times 1$

grad\_hs = np.transpose(w\_2) \* grad\_oa

### 1.13 Exercice m)

$$\begin{split} &\frac{\partial rect(z)}{\partial z} = \frac{\partial max(0,z)}{\partial z} = \begin{cases} 0 \text{ si } z \leq 0 \\ 1 \text{ sinon} \end{cases} \\ &\text{Pour } h_j^a \leq 0 : \\ &\frac{\partial L}{\partial h_j^a} = \frac{\partial L}{\partial h_j^s} \frac{\partial h_j^s}{\partial h_j^a} = \frac{\partial L}{\partial h_j^s} \frac{\partial rect(h_j^a)}{\partial h_j^a} = \frac{\partial L}{\partial h_j^s} * 0 = 0 \\ &\text{Pour } h_j^a > 0 : \\ &\frac{\partial L}{\partial h_j^a} = \frac{\partial L}{\partial h_j^s} \frac{\partial h_j^s}{\partial h_j^a} = \frac{\partial L}{\partial h_j^s} \frac{\partial rect(h_j^a)}{\partial h_j^a} = \frac{\partial L}{\partial h_j^s} * 1 = \frac{\partial L}{\partial h_j^s} \end{split}$$

$$\begin{split} & \text{Au final}: \\ & \frac{\partial L}{\partial h^a_j} = \begin{cases} 0 \text{ si } h^a_j \leq 0 \\ & \frac{\partial L}{\partial h^b_j} \text{ sinon} \end{cases} \\ & \frac{\partial L}{\partial h^a_j} = \frac{\partial L}{\partial h^s_j} * I_{\{h^a_j > 0\}} \end{split}$$

# 1.14 Exercice n)

$$\frac{\partial L}{\partial h^a} = \begin{bmatrix} \frac{\partial L}{\partial h_1^a} * I_{\{h_1^a>0\}} \\ \frac{\partial L}{\partial h_2^s} * I_{\{h_2^a>0\}} \\ \vdots \\ \frac{\partial L}{\partial h_{d_h}^s} * I_{\{h_{d_h}^a>0\}} \end{bmatrix} \text{ qui est un vecteur colonne de taill } d_h$$

 $grad_ha = grad_hs * np.where(ha > 0, 1, 0)$ 

# 1.15 Exercice o)

Pour 
$$b^{(1)}$$
:
$$\frac{\partial L}{\partial b_k^{(1)}} = \frac{\partial L}{\partial h_k^a} \frac{\partial h_k^a}{\partial b_k^{(1)}}$$

$$= \frac{\partial L}{\partial h_k^a} \frac{\partial \sum_{j'} W_{kj'}^{(1)} x_{j'} + b_k^{(1)}}{\partial b_k^{(1)}}$$

$$= \frac{\partial L}{\partial h_k^a}$$
Pour  $W^{(1)}$ :
$$\frac{\partial L}{\partial W_{kj}^{(1)}} = \frac{\partial L}{\partial h_k^a} \frac{\partial h_k^a}{\partial W_{kj}^{(1)}}$$

$$= \frac{\partial L}{\partial h_k^a} \frac{\partial \sum_{j'} W_{kj'}^{(1)} x_{j'} + b_k^{(1)}}{\partial W_{kj}^{(1)}}$$

$$= \frac{\partial L}{\partial h_k^a} x_j$$

# 1.16 Exercice p)

Expressions matricielles:

$$\begin{array}{l} \frac{\partial \hat{L}}{\partial b^{(1)}} = \frac{\partial L}{\partial h^a} \\ \frac{\partial L}{\partial W^{(1)}} = \frac{\partial L}{\partial h^a} (x)^T \\ \text{La dimension de}: \\ -\frac{\partial L}{\partial b^{(1)}} \text{ est } d_h \\ -\frac{\partial L}{\partial W^{(1)}} \text{ est } d_h \times n \text{ car } \frac{\partial L}{\partial h^{(a)}} \text{ est } d_h \times 1 \text{ et } x \text{ est } 1 \times n \end{array}$$

grad\_b1 = grad\_ha
grad\_w1 = grad\_ha \* np.transpose(x)

# 1.17 Exercice q)

$$\begin{split} \frac{\partial L}{\partial x_{j}} &= \sum_{k=1}^{n} \frac{\partial L}{\partial h_{k}^{a}} \frac{\partial h_{a}^{k}}{\partial x_{j}} \\ &= \sum_{k=1}^{n} \frac{\partial L}{\partial h_{k}^{a}} (\frac{\partial}{\partial x_{j}} \sum_{j'} W_{kj'}^{(1)} x_{j'} + b_{k}^{(1)}) \\ &= \sum_{k=1}^{n} \frac{\partial L}{\partial h_{k}^{a}} W_{kj}^{(1)} \\ \text{Sous forme matricielle, on obtient :} \\ \frac{\partial L}{\partial x} &= W^{(1)}^{T} \frac{\partial L}{\partial h^{a}} \end{split}$$

### 1.18 Exercice r)

Pour voir l'effet qu'a le terme de régularisation sur le gradient, on applique de nouveau la technique de rétropropagation mais en utilisant cette fois-ci le risque empirique régularisé  $\tilde{R}$ . Dans la plupart des étapes, puisqu'on nous demandait de ne pas substituer les termes des expressions des dérivées partielles déjà calculées, l'ajout d'un terme de régularisation qui ne dépend que de  $W^{(1)}$  et  $W^{(2)}$  n'affecte pas directement l'expression de la dérivée partielle calculée.

Le premier endroit où l'on peut appercevoir un changement sur la valeur du gradiant est lors du calcul des gradients par rapport aux paramètres  $W^{(2)}$  et  $b^2$ ; soit au point i). Pour la dérivée partielle par rapport à  $b^2$ , il n'y aura pas de changement puisque  $\mathcal{L}(\theta)$  n'a aucune influence sur ce paramètre. Pour  $W^{(2)}$  par contre, on remarque une différence :

$$\begin{split} &\frac{\partial(L+\lambda\mathcal{L})}{\partial W_{kj}^{(2)}} = \frac{\partial L}{\partial W_{kj}^{(2)}} + \frac{\partial \lambda\mathcal{L}}{\partial W_{kj}^{(2)}} \\ &= \frac{\partial L}{\partial o_k^a} h_j^s + \frac{\partial \lambda\mathcal{L}}{\partial W_{kj}^{(2)}} \text{ (calculez en i)} \\ &= \frac{\partial L}{\partial o_k^a} h_j^s + \frac{\lambda \partial \sum_{i,j} (W_{i,j}^{(1)})^2 + \sum_{i,j} (W_{i,j}^{(2)})^2}{\partial W_{kj}^{(2)}} \\ &= \frac{\partial L}{\partial o_k^a} h_j^s + \frac{\lambda \partial \sum_{i,j} (W_{i,j}^{(1)})^2}{\partial W_{kj}^{(2)}} + \frac{\lambda \partial \sum_{i,j} (W_{i,j}^{(2)})^2}{\partial W_{kj}^{(2)}} \\ &= \frac{\partial L}{\partial o_k^a} h_j^s + 0 + \frac{\lambda \partial (W_{k,j}^{(2)})^2}{\partial W_{kj}^{(2)}} \\ &= \frac{\partial L}{\partial o_k^a} h_j^s + 2\lambda W_{k,j}^{(2)} \end{split}$$

On obtient alors une différence de  $2\lambda W_{k,j}^{(2)}$  en utilisant  $\tilde{\mathbf{R}}$  plutôt que  $\hat{\mathbf{R}}$ .

L'autre endroit où l'on note une différence se trouve au moment de calculer les gradients par rapport aux éléments des paramètres  $W^{(1)}$  et  $b^1$  de la couche cachée. Tout comme pour l'étape précédante, pour la dérivée partielle par rapport à  $b^1$ , il n'y aura pas de changement puisque  $\mathcal{L}(\theta)$  n'a aucune influence sur ce paramètre. Pour  $W^{(1)}$  par contre, on remarque une différence :

$$\begin{split} &\frac{\partial(L+\lambda\mathcal{L})}{\partial W_{kj}^{(1)}} = \frac{\partial L}{\partial W_{kj}^{(1)}} + \frac{\partial \lambda \mathcal{L}}{\partial W_{kj}^{(1)}} \\ &= \frac{\partial L}{\partial h_k^a} x_j + \frac{\partial \lambda \mathcal{L}}{\partial W_{kj}^{(1)}} \text{ (calculez en o)} \\ &= \frac{\partial L}{\partial h_k^a} x_j + \frac{\lambda \partial \sum_{i,j} (W_{i,j}^{(1)})^2 + \sum_{i,j} (W_{i,j}^{(2)})^2}{\partial W_{kj}^{(1)}} \\ &= \frac{\partial L}{\partial h_k^a} x_j + \frac{\lambda \partial \sum_{i,j} (W_{i,j}^{(1)})^2}{\partial W_{kj}^{(2)}} + \frac{\lambda \partial \sum_{i,j} (W_{i,j}^{(2)})^2}{\partial W_{kj}^{(1)}} \\ &= \frac{\partial L}{\partial h_k^a} x_j + \frac{\lambda \partial (W_{k,j}^{(1)})^2}{\partial W_{kj}^{(1)}} + 0 \\ &= \frac{\partial L}{\partial h_k^a} x_j + 2\lambda W_{k,j}^{(1)} \end{split}$$

On obtient alors une différence de  $2\lambda W_{k,j}^{(1)}$  en utilisant  $\tilde{R}$  plutôt que  $\hat{R}$ .