## SÉRIES TEMPORELLES LINÉAIRES Examen 2015-2016

Durée : 2 heures. Sans document.

Les exercices sont indépendants. Il est demandé de justifier les réponses de façon concise.

Exercice 1 9 points + 1 ou 2 points de bonus si les réponses sont particulièrement bien justifiées Soit n observations d'une série temporelle bivariée  $(Y_{1t}, Y_{2t})$  pour  $t = 1, \ldots, n$ . On considère le modèle de régression linéaire

$$Y_{2t} = aY_{1t} + b + U_t$$

où  $U_t$  est centré et non corrélé avec  $Y_{1t}$ .

1. Comment est calculé l'estimateur des moindres carrés ordinaires (MCO)  $(\hat{a}_n, \hat{b}_n)$  du paramètre (a, b)? 2 points (même si la solution explicite n'est pas donnée) Par définition, il vérifie

$$(\hat{a}_n, \hat{b}_n) = \underset{(a,b)}{\operatorname{arg min}} \sum_{t=1}^n (Y_{2t} - aY_{1t} - b)^2.$$

Après un calcul standard, la solution est

$$\hat{b}_n = \overline{Y_2} - \hat{a}_n \overline{Y_1}, \quad \hat{a}_n = \frac{\sum_{t=1}^n (Y_{2t} - \overline{Y_2})(Y_{1t} - \overline{Y_1})}{\sum_{t=1}^n (Y_{1t} - \overline{Y_1})^2}, \quad \overline{Y_i} = \frac{\sum_{t=1}^n Y_{it}}{n}.$$

2. Lorsque  $n \to \infty$ , comment se comporte l'estimateur MCO quand la série bivariée est stationnaire? 2 points (même si la justification de la convergence n'est pas donnée) Si la série est stationnaire, au sens strict et au sens faible, et ergodique, quand  $n \to \infty$  on a

$$\hat{a}_n \to a_0 = \frac{\text{Cov}(Y_{1t}, Y_{2t})}{\text{Var}(Y_{1t})}, \quad \hat{b}_n \to b_0 = EY_{2t} - a_0 EY_{1t}.$$

Comme  $U_t$  est centré et non corrélé avec  $Y_{1t}$ , on a

$$EY_{2t} = aEY_{1t} + b$$
,  $Cov(Y_{1t}, Y_{2t}) = aVar(Y_{1t})$ ,

d'où la consistance de l'estimateur MCO, c'est-à-dire  $a=a_0$  et  $b=b_0$ . Sous des hypothèses très générales, impliquant l'existence d'un TCL, la vitesse de convergence de l'estimateur MCO est en  $\sqrt{n}$ .

- 3. Comment se comporte l'estimateur MCO quand la série bivariée est cointégrée? 1 point D'après le cours, on sait dans ce cas que l'estimateur MCO est super-convergent, à la vitesse n (i.e.  $n(\hat{a}_n a, \hat{b}_n b)$  a une loi asymptotique non dégénérée).
- 4. Comment se comporte l'estimateur MCO quand la série bivariée est non stationnaire et non cointégrée? 1 point Toujours d'après le cours, on sait dans ce cas que la régression peut être fallacieuse (spurious) et que l'estimateur MCO peut ne pas converger.
- 5. Comment se comporte l'estimateur MCO quand la série bivariée est non stationnaire et non cointégrée? 1 point On est dans le cas 2, l'estimateur MCO converge vers (a, b) = (2, 0)
- 6. Comment se comporte l'estimateur MCO si

$$\begin{pmatrix} Y_{1t} \\ Y_{2t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^{t} \eta_{1i} + 2t \\ \sum_{i=1}^{t} \eta_{2i} + t \end{pmatrix},$$

où  $(\eta_{1t})$  et  $(\eta_{2t})$  sont deux bruits blancs forts indépendants? 1 point On est dans le cas 4 de "spurious regression", l'estimateur MCO ne converge pas. D'ailleurs la régression de  $Y_{2t}$  sur  $Y_{1t}$  n'est pas constante :  $Y_{2t} = aY_{1t} + b + U_t$  avec a = 0, b = t et  $U_t = \sum_{i=1}^t \eta_{2i}$ .

7. Comment se comporte l'estimateur MCO si

$$\begin{pmatrix} Y_{1t} \\ Y_{2t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2\sum_{i=1}^{t} \eta_{1i} \\ \sum_{i=1}^{t} \eta_{1i} + \eta_{2t} \end{pmatrix},$$

où  $(\eta_{1t})$  et  $(\eta_{2t})$  sont deux bruits blancs forts indépendants ?1 point On est dans le cas 3 de variables cointégrées, l'estimateur MCO converge à grande vitesse vers les coefficients (a,b) de la régression  $Y_{2t}=aY_{1t}+b+U_t$ , où  $a=1/2,\ b=0$  et  $U_t=\eta_{2t}$ .

Exercice 2 Soit  $(\epsilon_t)$  et  $(\eta_t)$  deux bruits blancs forts indépendants de variances strictement positives, et

$$\begin{cases} X_t = \epsilon_t + a\eta_t + b\eta_{t-1} \\ Y_t = \eta_t. \end{cases}$$

- 1. La série  $(Y_t)$  cause-t-elle la série  $(X_t)$  au sens de Granger ? 2 points On a  $E(X_t \mid \{X_u, Y_u, u < t\}) = bY_{t-1} \neq E(X_t \mid \{X_u, u < t\})$  dans le cas  $b \neq 0$ . La série  $(Y_t)$  cause donc la série  $(X_t)$  au sens de Granger lorsque  $b \neq 0$ .
- 2. La série  $(X_t)$  cause-t-elle la série  $(Y_t)$  au sens de Granger ? 1 point On a  $E(Y_t \mid \{X_u, Y_u, u < t\}) = 0 = E(Y_t \mid \{Y_u, u < t\})$ , donc la série  $(X_t)$  ne cause pas  $(Y_t)$  au sens de Granger.
- 3. A-t-on causalité instantanée entre les séries  $(X_t)$  et  $(Y_t)$  au sens de Granger? 1 point On a  $E(X_t \mid \{X_u, Y_u, u < t\}, Y_t) = aY_t + bY_{t-1} \neq E(X_t \mid \{X_u, Y_u, u < t\})$  lorsque  $a \neq 0$ , donc il y a causalité instantanée entre les séries  $(Y_t)$  et  $(X_t)$  dans ce cas.

Exercice 3 Soit  $X_t = \eta_t \eta_{t-3}$ , où  $(\eta_t)$  est un bruit blanc fort de loi  $\mathcal{N}(0,1)$ .

- 1. Le processus  $X_t$  est-il stationnaire? est-il ergodique? 1 point Par application directe du théorème ergodique, le processus  $X_t$  est stationnaire et ergodique.
- 2. Quel type de modèle ARMA suit le processus  $X_t$ ? Quel type de modèle ARMA suit le processus  $X_t^2$ ? 2 points Le processus  $X_t$  est un bruit blanc, car il est stationnaire centré et non corrélé (il est même semifort car  $E(X_t \mid \{X_u, u < t\}) = 0$ ). Le processus  $X_t^2$  est stationnaire au second ordre et  $Cov(X_t^2, X_{t-h}^2) = 0$  pour h > 3, donc c'est une moyenne mobile d'ordre 3.
- 3. Soit les observations  $X_1, \ldots, X_n$ . Comment sont calculées les autocorrélations empiriques  $\hat{\rho}_X(h)$  de ces observations (avec  $0 \le h < n$ )? Vers quoi converge  $\hat{\rho}_X(h)$  lorsque  $n \to \infty$ ? 2 points Les autocorrélations empiriques sont définies par  $\hat{\rho}_X(h) = \hat{\gamma}_X(h)/\hat{\gamma}_X(0)$  avec

$$\hat{\gamma}_X(h) = \frac{1}{n} \sum_{t=1}^n (X_t - \overline{X}_n)(X_{t-|h|} - \overline{X}_n)$$

pour |h| < n, avec  $\overline{X}_n = \sum_{t=1}^n X_t/n$ . D'après le théorème ergodique, lorsque  $n \to \infty$ , on a  $\hat{\rho}_X(h) \to \rho_X(h)$ , qui vaut 0 pour  $h \neq 0$  et 1 pour h = 1.

4. Quelle est la loi asymptotique de  $\sqrt{n}\hat{\rho}_X(h)$ ? Comparer avec celle des autocorrélations empiriques d'un bruit blanc fort. 2 points Pour  $h \neq 0$ , une extension du TCL donne

$$\sqrt{n}\hat{\rho}_{X}(h) \xrightarrow{\mathcal{L}} \mathcal{N}(0, \sigma_{h}^{2}/\gamma_{X}^{2}(0))$$
avec  $\gamma_{X}(0) = E\eta_{t}^{2}\eta_{t-3}^{2} = 1$  et
$$\sigma_{h}^{2} = \lim_{n \to \infty} \operatorname{Var}\sqrt{n}\hat{\gamma}_{X}(h)$$

$$= \lim_{n \to \infty} \frac{1}{n} \sum_{t,s=1}^{n} \operatorname{Cov}\left(X_{t}X_{t-|h|}, X_{s}X_{s-|h|}\right)$$

$$= \sum_{\ell=-\infty}^{\infty} \operatorname{Cov}\left(X_{1}X_{1-|h|}, X_{1+\ell}X_{1+\ell-|h|}\right)$$

$$= EX_{1}^{2}X_{1-|h|}^{2} = E\eta_{1}^{2}\eta_{1-3}^{2}\eta_{1-|h|}^{2}\eta_{1-|h|-3}^{2}$$

$$= \begin{cases} 1 \operatorname{lorsque}|h| \neq 3, \\ 3 \operatorname{lorsque}|h| = 3. \end{cases}$$

Avec un bruit blanc fort la variance asymptotique vaut toujours 1.