Cartographie Geolocalisation et capteurs

Christophe Vestri

Plan du cours

- 10 mars : Intro, Capteur et Geoloc/accès en HTML5
- 17 mars: carto/geo, leaflet, rest Api
- 24 mars: WebRTC, Canvas, WebGL et Three.js
- 31 mars: Aframe/AR.js, Reconnaissance et/ou VR
- 7 avril : Projets

Projet final

- Projet final
 - Capteurs mouvement/orientation
 - GéoLocalisation
 - Ul et scene 3D, interaction

- Exemples:
 - Compas 2D/3D: carte 2D + geoloc et directions 3D
 - Objets 3D animés avec interaction smartphone
 - Réalité augmentée (Htlm5/JS)

Plan Cours 1

- Historique Cartographie et Géographie
- Géolocalisation
- Capteurs smartphones
- Exercices d'accès capteurs
 - Geolocalisation
 - Device Events
 - Ul et touch events
- Envoie lien/code en fin de séance (aprem maxi)

La Cartographie - Sommaire

- Définitions
- Un peu d'histoire
- Les enjeux de la cartographie
- Les projections et SCR
- A propos du SIG

Définitions

- La cartographie:

Désigne la réalisation et l'étude des cartes géographiques et géologiques.

Le principe majeur de la cartographie est la représentation de données sur un support réduit représentant un espace généralement tenu pour réel.

L'objectif de la carte, c'est une représentation concise et efficace, la simplification de phénomènes complexes (politiques, économiques, sociaux, etc...)

Définitions

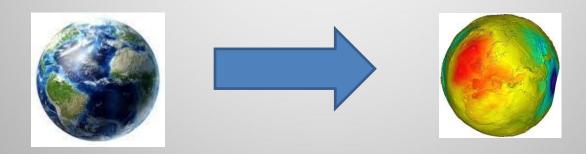
- La géodésie :

La géodésie est la science qui s'intéresse à la forme, la dimension de la Terre ainsi qu'à son champ de pesanteur.

La géodésie combine la géographie et la géométrie qui sont deux sciences qui s'intéressent à la Terre aussi mais...

- Géo – graphie : dessine la terre

- Géo - métrie : mesure la terre

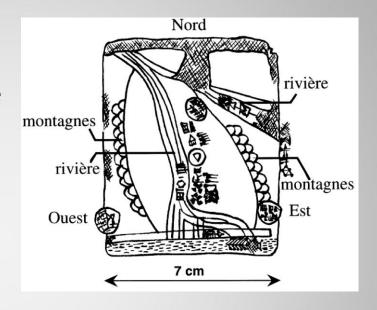


Sommaire

- Définitions
- Histoire de la cartographie
- Les enjeux de la cartographie
- Les projections et SCR
- A propos du SIG

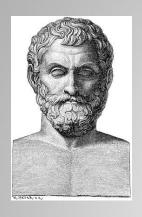
Dans l'antiquité...

XXIIIe siècle av. notre ère





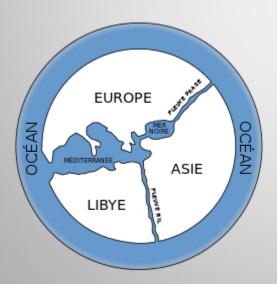
Carte babylonienne du monde 400 et 600 av. notre ère

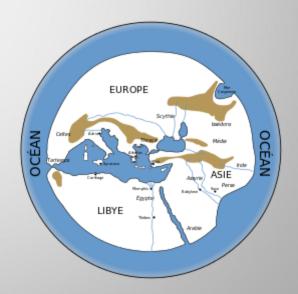


Thalès de Milet

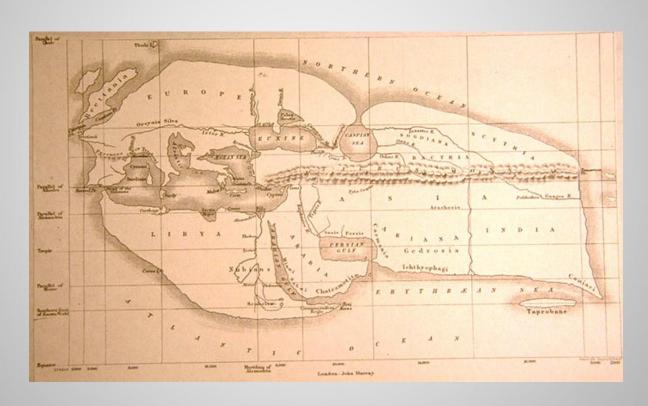
VIe siècle avant notre ère, il considère la terre comme sphérique en s'appuyant sur des observations.

Monde tel qu'il était vu au VIe siècle avant notre ère :

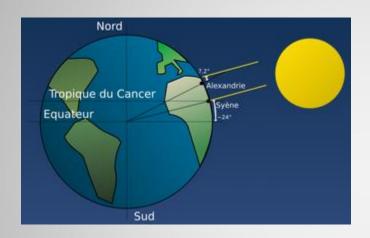




Près de 300 ans plus tard, au IIIème siècle avant notre ère : **Ératosthène... l'inventeur du terme géographie**



Eratosthène est le premier à avoir calculé la circonférence de la Terre avec une faible marge d'erreur (env 250 ans av JC).



Eratosthène découvre que durant le solstice d'été à Alexandrie l'ombre d'un bâton est projetée avec un angle de 7° tandis qu'à Syène, l'angle est de 0°. (l'expérience du puits de Syène)

Avec une distance mesurée entre « Alexandrie » et « Syène » qui est d'environ 5000 stades, Eratosthène déduit donc que si, 7° représentent un déplacement de 5000 stades, 360° représentent environ 257 000 stades.

Les historiens nous disent qu'un stade valait 157m environ. Le calcul d'Eratosthène nous donne donc :

257.000 x 157 = 40349000 m, soit 40349 km (équateur: 40 075 km).

D'Eratosthène à Ptolémée...

Ptolémée pose les bases de la cartographie moderne (an 150)

Mathématicien, il dresse des tables de coordonnées géographiques pour plus de 8000 lieux connus à l'époque.



La période médiévale avant le VIIIème siècle en occident :

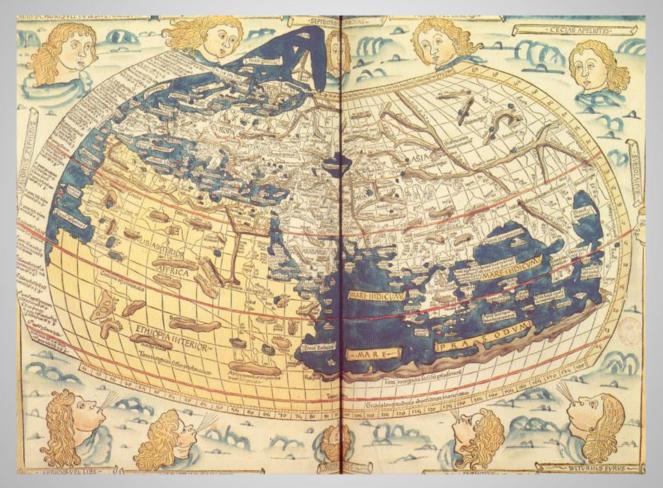
- Disparition du savoir géographique antique
- Représentation du monde en occident sous la forme de carte « T »

Pour autant, ces connaissances antiques sont conservées et développées Par le monde arabo-musulman et l'empire byzantin.





Il faut attendre 1397 pour voir le retour de la géographie de Ptolémée en occident



Vient ensuite, l'époque des grandes découvertes...

En 1400, le monde reste à découvrir...

La soif d'épices, d'or et d'esclaves poussa l'État portugais à lancer une longue série d'expéditions maritimes le long des côtes d'Afrique pendant presque tout le XVe siècle

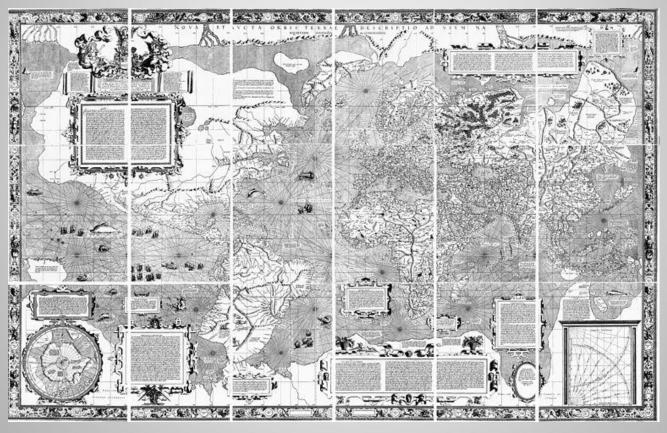
Chaque expédition prend soin de cartographier avec les moyens de l'époque, les différents lieux visités. (Boussole, astrolabe ancêtre du

sextant)



Fin du XVIème siècle

Elaboration du premier système de projection par Gérard Mercator



En 1569, Gérard Mercator fait publier à Duisbourg une <u>carte</u> dont les parallèles et méridiens dessinent un quadrillage orthogonal. C'est la première représentation plane du monde, fruit d'une réflexion mathématique.

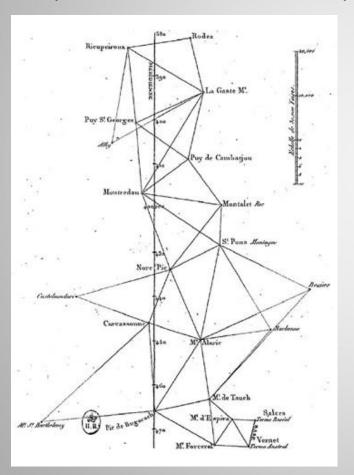
Au XVIIème siècle

On voit apparaître la géodésie dite « moderne », qui se base à la fois sur de nouvelles techniques et de nouveaux instruments



La méthode de triangulation est une méthode utilisée pour calculer des distances lorsqu'il est impossible de le faire physiquement

L'idée maîtresse de la triangulation est qu'il est plus facile de mesurer des angles que des distances. Le territoire d'étude est découpé en triangles dont chaque sommet coïncide avec un point haut (clocher, tour de château, etc.)



Pour ce faire une idée... du boulot

C'est également au XVIIème que les physiciens démontrèrent théoriquement l'aplanissement des pôles, dû à la rotation terrestre

Au XVIIIème siècle

Pour mettre fin au désaccord entre la théorie de Newton et celle de Cassini L'Académie des Sciences commandite des expéditions pour mesurer les arcs de méridiens terrestres :

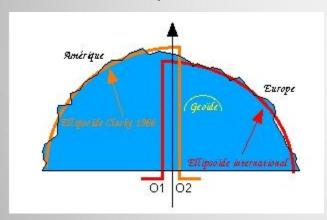
- -Une en Laponie : Pierre Louis Moreau de **Maupertuis**, Alexis Claude **Clairaut**
- Une au Pérou : Charles Marie de la **Condamine**, Pierre **Bouguer** La théorie de Newton triomphe, la Terre est aplatie aux pôles.

Au passage, c'est la naissance du système métrique.

Au XIXème siècle

Développement de nombreux réseaux géodésiques et création d'ellipsoïdes pour représenter la terre.

Mais la géodésie reste un concept local. Les réseaux nationaux ne concordent pas entre eux.



Du XXème siècle à aujourd'hui...

Les progrès des mesures électromagnétiques couplés à la puissance de calcul de l'informatique permettent l'essor de la gravimétrie, de l'astrogéodésie et des méthodes spatiales.

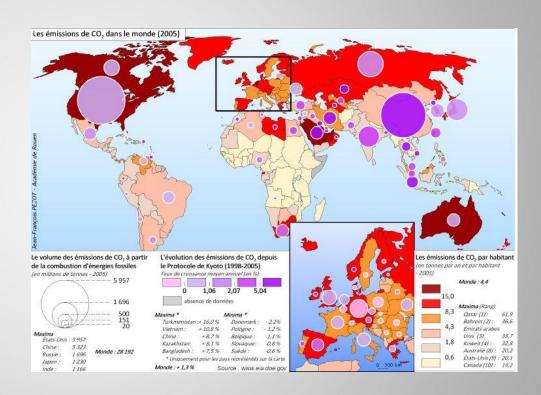
Sommaire

- Définitions
- Histoire de la cartographie
- Les enjeux de la cartographie
- Les projections et SCR
- A propos du SIG

La carte met en scène graphiquement les multiples enjeux qui traversent les relations que l'homme entretient avec le territoire.

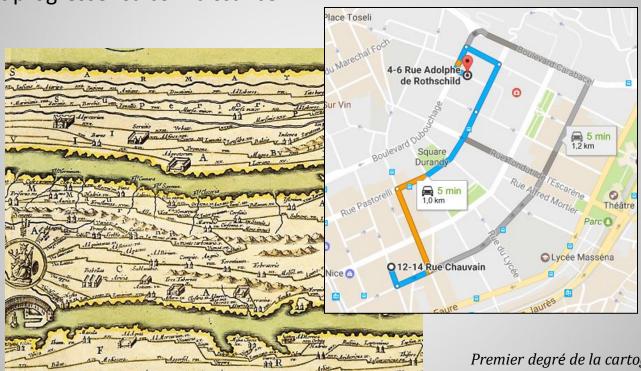
Les enjeux de la cartographie peuvent se traduire par :

- Connaître
- Représenter
- Contrôler
- Agir
- -Imaginer



Connaître

En projetant sur la carte la représentation qu'il se fait du monde, l'homme a fait progresser sa connaissance



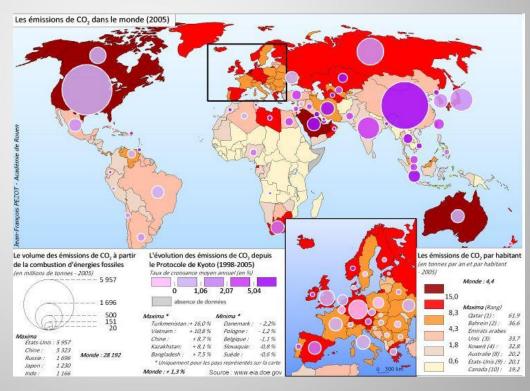
Premier degré de la cartographie, l'itinéraire

Représenter

Toute représentation du monde implique des choix. Chacun a tendance à se voir au centre du monde, à privilégier un point de vue. Aussi faut-il savoir lire la carte, comprendre sa légende, saisir les intentions du cartographe qui survalorise certains aspects pour des raisons pratiques, ou parfois

idéologiques.

Plus d'infos...



Contrôler

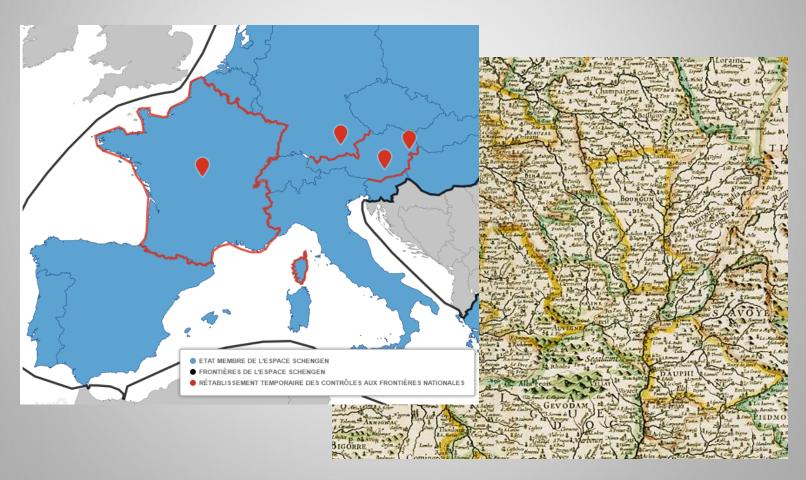
Des terres du Nil aux Censives et Plans terriers, l'homme a toujours tracé les limites de son domaine.

Toujours cette volonté de quadriller le territoire pour des raisons



Contrôler

La carte dessine la <u>frontière</u> qui reste pour bien des pays un enjeu majeur



Agir

La carte est aussi un instrument d'action :

- Elle joue un rôle fondamental dans la stratégie militaire.





Agir

- Un outil d'aménagement du territoire, de prospective en matière de politique d'urbanisme, de santé ou d'environnement.
- Un outil de décision.

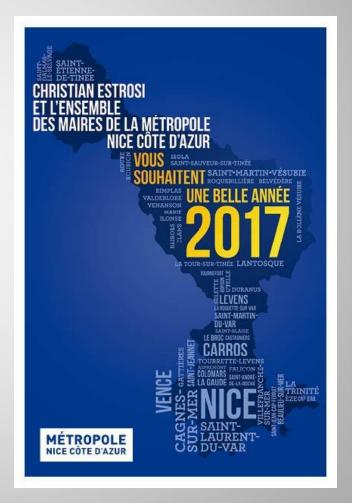


Planifications haussmann

Imaginer

La carte n'a pas pour autant quitté le registre de l'imaginaire





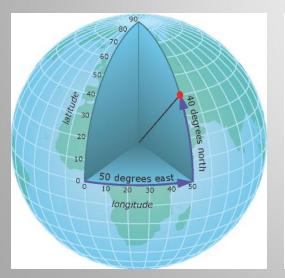
Sommaire

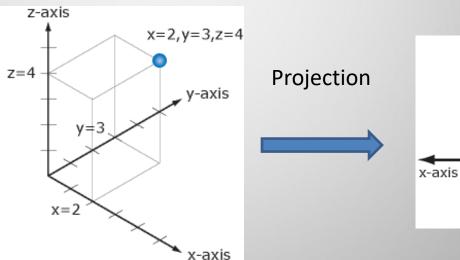
- Définitions
- Histoire de la cartographie
- Les enjeux de la cartographie
- Les projections et SCR
- A propos du SIG

Les projections et SCR

Les SCR (Systèmes de Coordonnées de Référence) sont des modèles mathématiques permettant, grâce aux coordonnées, de faire le lien entre un endroit réel sur terre et sa représentation en plan.

En général, les SCR se divisent en systèmes de coordonnées de référence projetées (aussi appelés systèmes de coordonnées de référence cartésiennes ou rectangulaires) et systèmes de coordonnées de référence géographique.

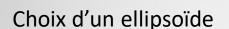




(x=4,y=3)

Systèmes Géographiques et Cartographiques

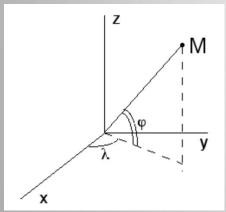
Construction d'un référentiel géographique



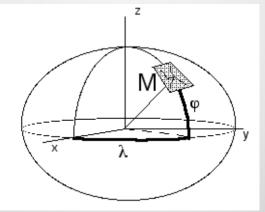
Choix d'une projection



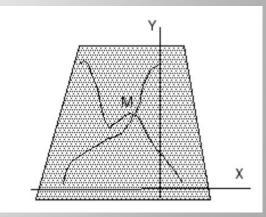




Système de référence terrestre (3D) x,y,z



Système géographique φ,λ



Système cartographique X,Y

Les projections et SCR

Distorsions des projections cartographiques

Equidistante: conserve les distances

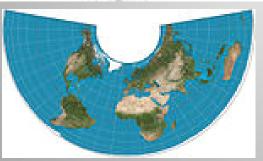
Equivalente : conserve les surfaces => intérêt : petite échelle

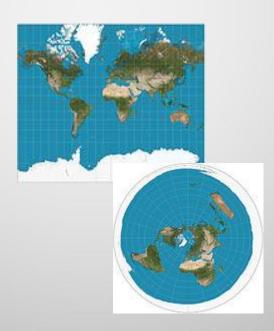
Conforme ou **orthomorphique**: conserve les formes et les angles

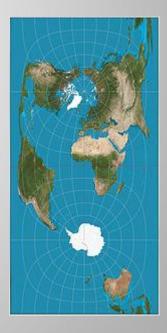
localement

Aphylactique: ne conserve ni angles, ni surfaces









La Cartographie - Licence DAM

Sommaire

- Définitions
- Histoire de la cartographie
- Les enjeux de la cartographie
- Les projections et SCR
- A propos du SIG

A propos du SIG

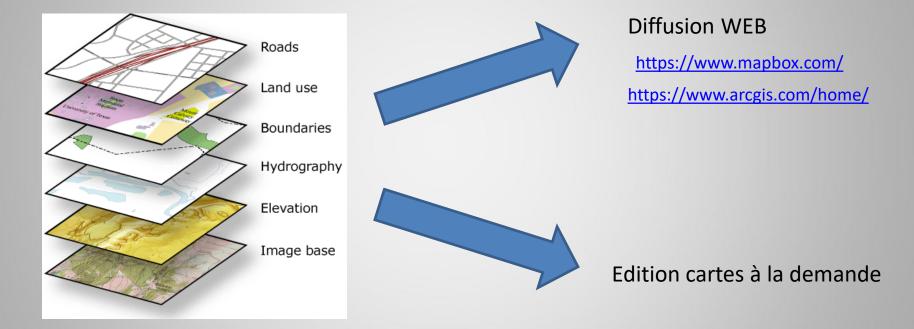
Tout comme nous utilisons un traitement de texte pour écrire des documents et traiter des mots sur un ordinateur, nous utilisons une application SIG pour traiter l'information spatiale sur un ordinateur. SIG est l'acronyme de « Système d'Information Géographique ».

Un SIG est constitué:

- •base de données : l'information géographique que vous visualiserez et analyserez en utilisant des composants matériels et logiciels informatiques.
- •Composants matériels : ordinateurs utilisés pour stocker les données, afficher les graphiques et traiter les données.
- •Logiciel informatique : programme informatique qui s'exécute sur un composant matériel informatique et qui vous permet de travailler avec des données numériques. Un programme informatique qui fait partie du SIG est appelé une application SIG.

Avec une application SIG vous pouvez ouvrir et afficher des cartes numériques sur votre ordinateur. Vous pouvez créer de nouvelles données spatiales à ajouter sur une carte.

A propos du SIG



http://opendata.nicecotedazur.org/site/

Plan Cours 1

- Historique Cartographie et Géographie
- Géolocalisation
- Capteurs smartphones
- Exercices d'accès capteurs
 - Geolocalisation
 - Device Events
 - Ul et touch events
- Envoie lien/code en fin de séance (aprem maxi)

RA avec smartphones

- Smartphones, tout pour la RA
 - Camera + écran déterminer/montrer ce qui doit être vu
 - Donnée GPS- localisation
 - Compas quelle direction on regarde
 - Accéléromètre orientation
 - Connection Internet fournir des données utiles
- 58% des Français ont un smartphone en 2015
- 90% des 18-24ans
- Lunettes de RA et VR



RA avec géoloc+sensors

Utilisation des Capteurs du smartphone:

- GPS pour localiser son téléphone
- Recherche de Point d'interêt proche de nous
- Mesure orientation (compas, accéléromètre)
- Augmente la réalité



Applications



Pokemon Go



Immobilier



Sortie 49 (St Laurent Du Var)

Ronde St Laurent Du Var)

S LAURENT WAR

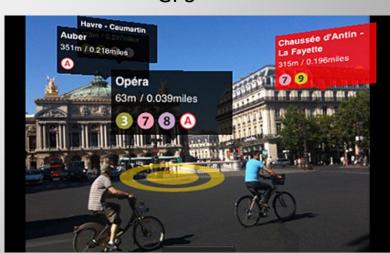
THE STATISTICS

THE STATISTICS

STATISTICS

TO STATIST

GPS



Recherche de points d'interêts

- Géolocalisation,
- Accéléromètre,
- Gyromètre
- Magnétomètre,
- Capteurs de pression,
- Capteurs de lumière ambiante,
- Capteur de proximité.

Géolocalisation

- Localisation par satellite,
- Réseaux mobiles GSM/GPRS/UMTS (+/-100m à qqs km)
- Bornes wifi,
- Puces RFID
- Vidéo-surveillance / vidéoprotection,
- Cartes de paiement et de transport.

Géolocalisation par Satellite

Systèmes de navigation satellitaires existants ou en développement [modifier | modifier le code]

Les systèmes de positionnement satellitaires avec une couverture globale sont :

- GPS pour les États-Unis (pleinement opérationnel depuis 1995);
- GLONASS pour la Russie (opérationnel entre 1996 et 1999, puis de nouveau opérationnel depuis 2010);
- Galileo pour l'Europe (opérationnel depuis 2016¹);
- Compass ou Beidou-2 et 3 (évolution à dimension mondiale de Beidou-1, régional) pour la Chine.

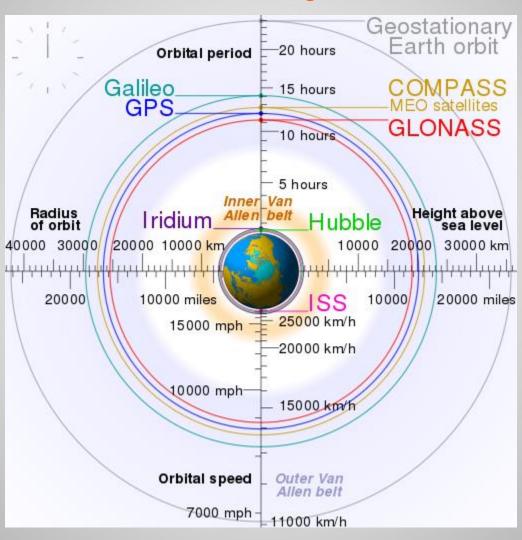
Les systèmes de positionnement avec une couverture régionale :

- Beidou-1 pour la Chine ;
- IRNSS pour l'Inde (en cours de déploiement en 2015) ;
- · QZSS pour le Japon (en cours de déploiement en 2015).

Comparaison des caractéristiques du segment spatial (2017)

Caractéristique	GPS	GLONASS	GALILEO	Beidou/Compass						
Segment spatial										
Altitude	20 200 km	19 100 km	23 222 km	21 528 km						
Inclinaison	55°	64,8°	56°	55°						
Période orbitale	11 h 58	11 h 15	14 h 07	12 h 53						
Nombre de plans orbitaux	6	3	3	3						
Nombre de satellites opérationnels (en cible)	31 (31)	24 (24)	15 (27)	20 2 (27 + 5)						

Géolocalisation par Satellite



Pour tester sur un Mobile

- Créer un compte sur https://www.000webhost.com/
- Ou tout autre free webhosting site
- Uploader vos fichiers
- Tester avec votre smartphone

Sinon: https://codepen.io/

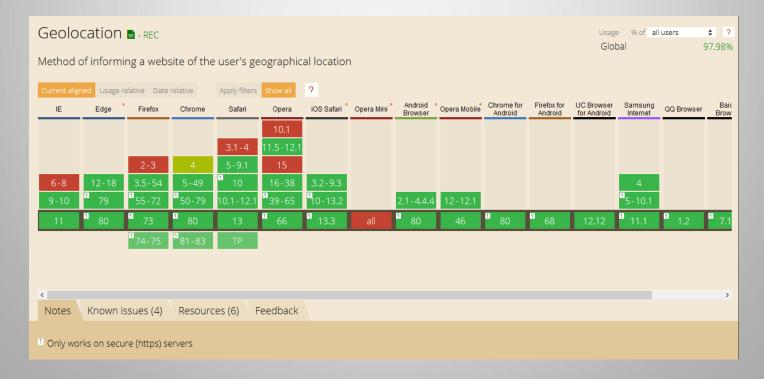
Quelques site Html utiles

- https://www.w3schools.com/
- Web fundamentals: https://developers.google.com/web
- https://developer.mozilla.org/en-US/
- https://caniuse.com/

Intro HTML, DOM, javascript, Web Api ???

Geolocation Specification

- HTML5: Geolocalisation sur mobile
- https://w3c.github.io/geolocation-api/
- <u>Canluse</u>: GeoLocation 98%



Exercice 1

https://github.com/vestri/CoursGeo

- Testez accès Geolocalisation
- Afficher
 - sa position lon, lat
 - la précision de mesure
 - sa vitesse
 - Le time stamp
- Tester avec/sans gps

Exercice 1

https://github.com/vestri/CoursGeo

- Testez accès Geolocalisation
- Afficher
 - sa position lon, lat
 - la précision de mesure
 - sa vitesse
 - Le time stamp
- Tester avec/sans gps

GPS

Localisation de l'appareil

Accéléromètre:

- Il ne détecte pas une position, mais une accélération sur chaque X, Y, Z.
- Permet de savoir dans quelle direction l'appareil se déplace;

Gyromètre (≠ gyroscope qui mesure position angulaire):

- Le gyromètre ne détecte pas un déplacement linéaire le long d'un axe, mais une accélération de la rotation AUTOUR d'un AXE.
- Le gyromètre mesure soit des changements dans l'orientation (mouvement angulaires) ou des changements de vitesse de rotation.

Magnétomètre

- Un magnétomètre mesure les champs magnétiques et parce que la terre possède un champ magnétique significatif,
- le magnétomètre peut être utilisé comme une boussole.

• Le pédomètre:

 Donne le nombre total de pas en 24h, la distance parcourue et l'énergie dépensée.

Le capteur d'orientation

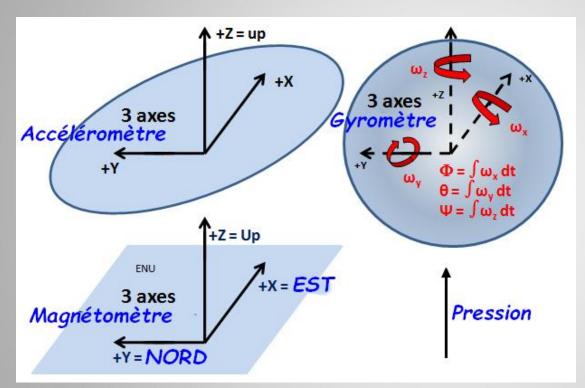
 Détecte le statut de direction de l'appareil, permet la rotation automatique de l'écran lorsque l'appareil est tourné horizontalement..

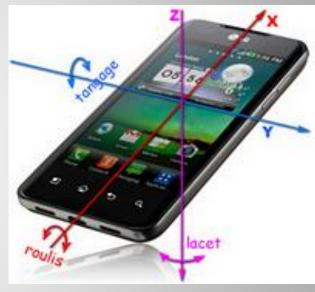
Le capteur de proximité:

 Détecte la présence du corps humain au niveau de l'écouteur de l'appareil.

Le Détecteur de luminosité:

 Ce capteur permet de savoir quelle est l'intensité lumineuse de l'environnement, ce qui permet de régler automatiquement l'éclairage de l'écran (l'écran consomme beaucoup de courant).





C'est donc un système à 10 capteurs d'attitude qui est embarqué

- = 3 accéléromètres
- + 3 gyromètres
- + 3 magnétomètres
- + 1 pression

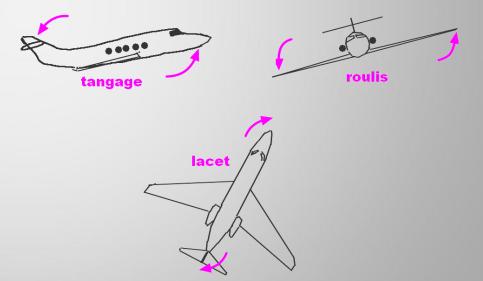
DeviceOrientation Event Specification

- HTML5: attitude et mouvement du mobile
- https://w3c.github.io/deviceorientation/
- Canluse: DeviceOrientation et DeviceMotion 94%



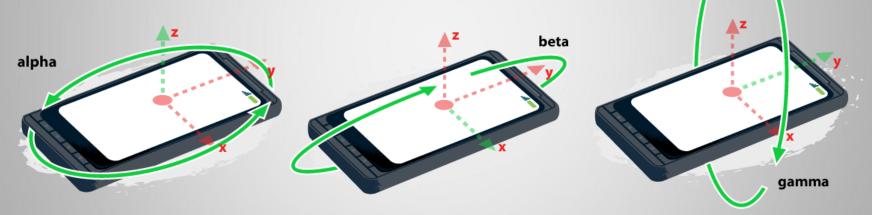
- six principaux de degrés de liberté d'un solide dans l'espace:
 - 3 translations: tx, ty, tz
 - 3 rotations tangage, roulis et lacet

D'a	bord en translation:		
	Avant - arrière	X	
•	Droite - gauche	Y	
•	Haut - bas	Z	
Et,	en rotation:		
•	Basculer d'avant en arrière	Tangage	
•	Basculer de droite à gauche	Roulis	
٠	Pivoter comme les aiguilles d'une montre	Lacet	



DeviceOrientation Event Specification

- DeviceOrientation:
 - Collecte les données d'inclinaison envoyées par l'accéléromètre
 - L'objet event retourne trois propriétés: alpha, beta, gamma



```
if(window.DeviceOrientationEvent) {
    window.addEventListener("deviceorientation", process, false);
} else {
    // Le navigateur ne supporte pas l'événement deviceorientation
}
```

DeviceOrientation Event Specification

DeviceMotion:

- collecte l'accélération sur les 3 axes (m/s²)
- L'objet event retourne deux propriétés :
 - acceleration : L'accélération calculée par l'appareil en enlevant la gravité.
 - accelerationIncludingGravity: La valeur de l'accélération brute,
 retournée par l'accéléromètre.

	Not accelerating	Accelerating up	Accelerating forward	Accelerating right	Accelerating up & to the right
acceleration	{0, 0, 0}	{0, 5, 0}	{0, 0, 2}	{3, 0, 0}	{5, 5, 0}
accelerationIncludingGravity	{0, 9.81, 0}	{0, 14.81, 0}	{0, 9.81, 2}	{3, 9.81, 0}	{5, 14.81, 0}

Exercice 2

https://github.com/vestri/CoursGeo

- Testez DeviceOrientation
- Testez DeviceMotion
- Sur votre smartphone
- https://developers.google.com/web/tools/ /chrome-devtools/remote-debugging/
- https://developers.google.com/web/fund amentals/native-hardware/deviceorientation/

Touch Event Specification

- HTML5: Events définis pour mouse/keyboard...mobile
- https://www.w3.org/TR/touch-events/
- Canluse: TouchEvents 90%



Exercice 3

- touchevents/mouse/...
 - https://dvcs.w3.org/hg/webevents/raw-file/tip/touchevents.html
 - https://www.w3schools.com/jsref/event_tou chend.asp
 - https://developers.google.com/web/fundam entals/design-and-ux/input/touch/#touchmouse-and-pointer-events
- Tester les touch events avec votre smartphone

Exercice 4

Combiner le tout:

Utiliser Géolocalisation, DeviceOrientation et/ou
 DeviceMotion + touch events (bouton ou autre)

Plus....

- Lisser les données
- 2 écrans: carte avec localisation et informations
- Dessiner des rectangles de variable selon capteur
- Dessiner un cercle ou flèche selon orientation
- Envoie lien/code en fin de séance (aprem maxi)

Exemples Complets

Sinon: www.3dvtech.com/TestSensor/

Github de Nicolas Brignol

- https://github.com/nbrignol/geo-sandbox-js
- https://github.com/nbrignol/sensor-sandbox-js

Rappel

https://github.com/art mobilis/ArtMobilisjs/wiki/fr-Configurationframework-nodejsionic-android

Chrome:

- Bloque getUserMedia pour les fichiers locaux
- Lancer avec --disable-web-security pour du debug
- Navigator.getUserMedia plus supporté -> MediaDevices.getUserMedia()
- Il faudrait utiliser adapter.js
- Attention: exemples pas mis à jour -> utilisez Firefox

Firefox:

- Version 40 et +: pb avec les vielles cartes graphique blacklistées
- Installer version 31 pour du debug (marche sur mon laptop)