

**DISTA** 

Corso: Analisi Numerica Docente: Roberto Piersanti

# Risoluzione di sistemi lineari Lezione 2.6b

Tecniche di Pivotazione

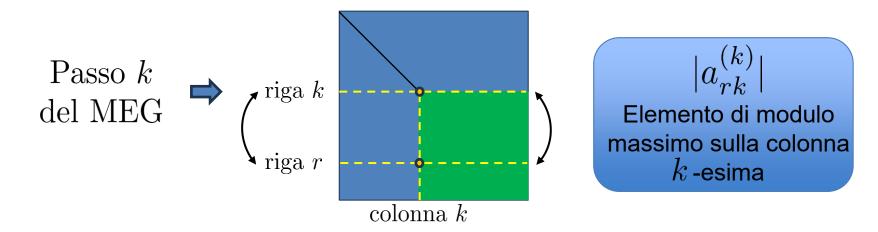


# Risoluzione di sistemi lineari (Pivotazione Parziale)

- > Pivotazione Parziale: serve per <u>evitare</u>  $a_{kk}^{(k)} = 0$ ,
- ightharpoonup Prima del passaggio da  $A^{(k)} o A^{(k+1)}$  si cerca  $r \ge k$  t.c.

$$|a_{rk}^{(k)}| = \max_{k \le s \le n} |a_{sk}^{(k)}|$$

ightharpoonup Si scambiano tra loro le righe r-esima e k-esima



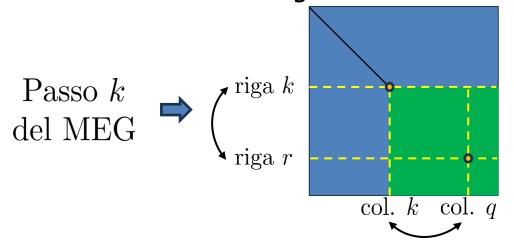


# Risoluzione di sistemi lineari (Pivotazione Totale)

- > **Pivotazione Totale:** coinvolge <u>le righe e le colonne</u>
- ightharpoonup Prima del passaggio da  $A^{(k)} o A^{(k+1)}$  si cercano  $r,q \ge k$  t.c.

$$|a_{rq}^{(k)}| = \max_{s>k,p \le n} |a_{sp}^{(k)}|$$

 $\blacktriangleright$  Si scambiano tra loro le righe r e k + le colonne q e k

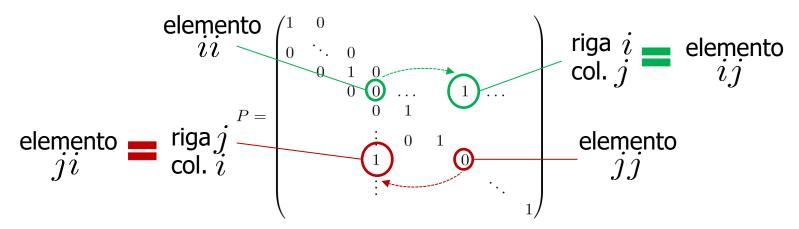


 $|a_{rq}^{(k)}|$  Elemento di modulo massimo su tutta la sotto-matrice



#### Risoluzione di sistemi lineari (La matrice di Permutazione)

- > Come la Pivotazione (parziale) modifica l'algebra del MEG (e la LU)
- $\blacktriangleright$  Lo scambio di righe i e j equivale a moltiplicare a sx di A per P



▶ P è chiamata Matrice di Permutazione

 $PA \Rightarrow \mathsf{scambia} \; \mathsf{le} \; \mathsf{righe} \; i \; \mathsf{e} \; j \; \mathsf{della} \; \mathsf{matrice} A$ 

# Risoluzione di sistemi lineari (MEG modificato)

- > Come la **Pivotazione parziale** modifica l'algebra del MEG (e la LU)
- ightharpoonup Introduciamo  $P^{(k)}$  la matrice di permutazione al passo k

Passo 1 del MEG 
$$P^{(1)}A \to M^{(1)}P^{(1)}A$$
  
Passo 2 del MEG  $P^{(2)}A^{(1)} \to M^{(2)}P^{(2)}M^{(1)}P^{(1)}A$ 

ightharpoonup Ricorsivamente, completando tutti gli n-1 passi del MEG

$$U = M^{(n-1)}P^{(n-1)}\dots M^{(1)}P^{(1)}A$$

> Ponendo 
$$P = P^{(n-1)} \dots P^{(1)}$$

$$\longrightarrow L = P\left(M^{(n-1)}P^{(n-1)} \dots M^{(1)}P^{(1)}\right)^{-1}$$

$$LU = PA$$



# Risoluzione di sistemi lineari (MEG modificato)

> Per risolvere

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

Utilizzando il MEG modificato con la Pivotazione parziale

$$PA = LU$$

Abbiamo

$$PA\mathbf{x} = P\mathbf{b} \Rightarrow LU\mathbf{x} = P\mathbf{b} = \mathbf{c}$$

$$LU\mathbf{x} = \mathbf{c}$$
  $\Longrightarrow$   $\begin{cases} L\mathbf{y} = \mathbf{c} & \textit{Sostituzioni in avanti} \\ U\mathbf{x} = \mathbf{y} & \textit{Sostituzioni all'indietro} \end{cases}$