

2005 测试 A 参考答案【注意：此次课本为《高等数学》，四川大学版】

一、 1. C 2. B 3. D 4. D 5. C

二、 1. 0 2. 0

$$\text{三、 } A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ -1.5 & -3 & -2.5 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad B^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix}, \quad \text{故 } X = A^{-1}CB^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 10 & -4 \\ -10 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\text{四、 } B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & t & 1 & t \\ 1 & 2 & t^2 & t^2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & t-2 & 0 & t-1 \\ 0 & 0 & t^2-1 & t^2-1 \end{pmatrix} \text{ 因此, } t=2 \text{ 时, 无解; } t \neq \pm 1 \text{ 时有唯一解}$$

$$\left(-\frac{2(t-2)}{t-1}, \frac{t-2}{t-1}, 1 \right)^T; \quad t=1 \text{ 时有无穷解 } \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1-c \\ 0 \\ c \end{pmatrix} \text{ 或 } \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad (c \in R) \text{ 或 } C \text{ 任意取值;}$$

$$\text{当 } t=-1 \text{ 时, 有无穷解 } \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1-\frac{4}{3}-c_2 \\ \frac{2}{3} \\ c_2 \end{pmatrix} \text{ 或 } \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad (c_2 \in R) \text{ 或 } C_2 \text{ 任意取值.}$$

$$\text{五、 (1) } TE_{11} = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} = 2E_{21}, \quad TE_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = 2E_{22}$$

$$TE_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 2E_{11} \quad TE_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 2E_{12}$$

$$\text{故 } A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(2) \quad |\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda & 0 & -2 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 & -2 \\ -2 & 0 & \lambda & 0 \\ 0 & -2 & 0 & \lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \lambda & -2 \\ -2 & \lambda \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \lambda & -2 \\ -2 & \lambda \end{vmatrix} = (\lambda-2)^2(\lambda+2)^2 \text{ 故特征根 } \lambda_1 = \lambda_2 = 2 \text{ 对应}$$

特征向量 $k_1(1,0,1,0)^T + k_2(0,1,0,1)^T$, 其中 k_1, k_2 不同时为 0; $\lambda_3 = \lambda_4 = -2$ 对应特征向量

$k_3(-1,0,1,0)^T + k_4(0,-1,0,1)^T$, 其中 k_3, k_4 不同时为 0;

$$(3) \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \Lambda = \begin{pmatrix} 2 & & & \\ & 2 & & \\ & & -2 & \\ & & & -2 \end{pmatrix}$$

六、 $y_1^2 - 3y_2^2 - \frac{5}{3}y_3^2$, $X = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 1 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} Y$; 多种结果但正负惯性指数不变, 并且保证 $C^T A C$ 为

对角形。

七、 α_2, α_3 应满足, $\alpha_1^T \alpha_2 = 0, \alpha_1^T \alpha_3 = 0$, 故求 $\alpha_1^T x = 0$ 的基础解系为 $\beta_1 = (-1, 1, 0)^T$, $\beta_2 = (-1, 0, 1)^T$,

并正交化即为要求的 α_2, α_3 (有多种答案) $\alpha_2 = \beta_1 = (-1, 1, 0)^T$, $\alpha_3 = \beta_2 - \frac{\langle \beta_2, \beta_1 \rangle}{\langle \beta_1, \beta_1 \rangle} \beta_1 = \left(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1\right)^T$

八、(1) 因 $\alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_m$ 线性无关, 故其部分组 $\alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_{m-1}$ 线性无关, 而 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{m-1}$ 线性相关, 故 α_1 可由 $\alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_{m-1}$ 线性表示, 因此也可由 $\alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_m$ 线性表示。

(2) 由(1)知 α_1 可由 $\alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_{m-1}$ 线性表示, 故向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{m-1}$ 可由向量组 $\alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_{m-1}$ 线性表出, 假设 α_m 能由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{m-1}$ 线性表示, 则由传递性知 α_m 能由 $\alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_{m-1}$ 线性表示, 从而 $\alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_m$ 线性相关, 这与 $\alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_m$ 线性无关矛盾, 故 α_m 不能由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{m-1}$ 线性表示。

九、(1) 由 G 为正定矩阵知其 n 阶主子式 $|A| > 0$, 故 A 是可逆矩阵。

(2) 由 G 为正定矩阵知 G 为对称矩阵, 从而 $G^T = \begin{pmatrix} A^T & B^T \\ B & D^T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ B^T & D \end{pmatrix} = G$, 因此 $D = D^T$,

$A = A^T$ 都为对称矩阵, 故 $(A^{-1})^T = (A^T)^{-1} = A^{-1}$, 从而 $(D - B^T A^{-1} B)^T = D^T - B^T (A^{-1})^T B = D - B^T A^{-1} B$ 为对称矩阵。

(3) 由于存在可逆矩阵 $P = \begin{pmatrix} E & A^{-1} B \\ 0 & E \end{pmatrix}$ 使得 $P^T G P = \begin{pmatrix} A & \\ & D - B^T A^{-1} B \end{pmatrix}$, 而合同变换不改变

矩阵的正定性, 故 $\begin{pmatrix} A & \\ & D - B^T A^{-1} B \end{pmatrix}$ 仍为正定矩阵, 从而 $D - B^T A^{-1} B$ 是正定矩阵。