



Laboratorio de Comunicaciones ELO-241

Informe Previo 3

Modulación Digital de Portadora:

ASK, OOK y BPSK

Andrés Farías Bórquez 201121021-2 Felipe Fernández Pino 201121011-5

Felipe Padilla Oyanader 201121037-9 ELO-241 2 OBJETIVOS

1. Resumen

En el desarrollo de este informe previo se describen los métodos de resolución para cada problema, los conceptos teóricos necesarios para comprender cada uno de éstos y se explica el diseño de los módulos de prueba que se pretenden utilizar en esta experiencia.

2. Objetivos

- Lograr simular la modulación de señales digitales utilizando transmisión de información en amplitud de portadora (ASK y OOK) y transmisión de información en fase de portadora (BPSK).
- Observar los espectros pertenecientes a cada una de estas modulaciones y calcular sus respectivos anchos de banda basándose en tres distintos criterios.
- Simular la etapa de demodulación sincrónica para cada una de las señales descritas anteriormente.
- Observar y comprender el efecto de introducir un desfase a la señal portadora con la cual se demodula.
- Diseñar correctamente un circuito detector de envolvente para frecuencias de portadora dadas.

3. Descripción del Problema

En esta sección se procede a identificar cada problema y comprender qué se busca aprender en cada uno.

1. Problema 1

El principal objetivo en este problema es simular correctamente cada una de las modulaciones que se estudian en este experiencia, observando los efectos que producen al modular con señales cuadradas de frecuencia fija y ciclo de trabajo variable o con señales cuadradas pseudoaleatorias (más cercanas a una modulación digital real). Se desea graficar el espectro para cada uno de estos casos identificando diferencias y similitudes.

2. Problema 2

En este problema se busca determinar el ancho de banda para cada una de las señales moduladas considerando tres distintos criterios:

- Ancho de banda de -3 [dB]
- Ancho de banda del primer nulo
- Ancho de banda de 98 % de potencia

3. Problema 3

El objetivo de este problema es simular correctamente un demodulador sincrónico junto con un filtro pasa bajos para poder recepcionar los mensajes simulados anteriormente. También se busca determinar el efecto que tiene el demodular con una portadora desfasada desde 0° a 180°.

4. Problema 4

En este problema busca familiarizarse con el amplificador operacional AD817, entender qué características son las que lo hacen útil para esta experiencia y diseñar las componentes que lo involucran para lograr desfasar la señal portadora.

5. Problema 5

El objetivo de este problema es lograr diseñar correctamente el circuito detector de envolvente que se emplea para demodular en dos frecuencias de portadora distintas. Se debe especificar qué componentes se utilizan y el rango de voltajes apropiados para el circuito.

ELO-241 4 METODOLOGÍA

4. Metodología

1. Problema 1

A traves del uso del software *Matlab* se procede a simular señales de tipos OOK y BPSK en base a caracteristicas de diseño determinadas observando sus formas de onda y obteniendo el espectro de cada una en base a ciclos de trabajo determinados. Se analizaran y comentarán cada uno de los resultados obtenidos.

2. Problema 2

Se procede a determinar el ancho de banda de las señañes simuladas en el Problema 1 en base a criterios como: Ancho de Banda de Primer Nulo, Ancho de banda -3dB y ancho de banda en base al $98\,\%$ de la Potencia. Se analizaran y comentarán cada uno de los resultados obtenidos

3. Problema 3

Se utiliza el software MATLAB/Simulink para realizar la simulación del circuito demodulador sincrónico. En la Figura 1 se ilustra el modelo a utilizar en Simulink para simular la etapa de modulación y demodulación.

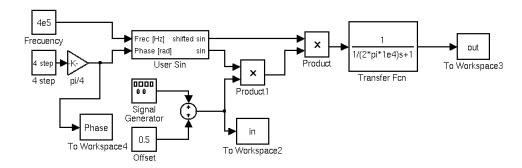


Figura 1: Modelo en Simulink a utilizar para simular demodulación sincrónica.

Para cada simulación (OOK y BPSK)se considera una señal modulante de frecuencia $f_m = 5$ [KHz], una frecuencia de portadora de $f_c = 400$ [KHz] y un ancho de banda (determinado por el criterio del primer nulo) de $f_{corte} = 10$ [KHz].

En la simulación se considera la demodulación con cinco diferentes desfases para la portadora (0°, 45°, 90°, 135° y 180°) dentro de un tiempo de 3 [ms] para lograr comparar facilmente el efecto de éste en la señal demodulada.

4. Problema 4

En este problema busca familiarizarse con el amplificador operacional AD817, entender qué características son las que lo hacen útil para esta experiencia y diseñar las componentes que lo involucran para lograr desfasar la señal portadora.

5. Problema 5

El objetivo de este problema es lograr diseñar correctamente el circuito detector de envolvente que se emplea para demodular en dos frecuencias de portadora distintas. Se debe especificar qué componentes se utilizan y el rango de voltajes apropiados para el circuito.

5. Resultados y Contrastaciones

5.1. Problema 1

Se procede a elaborar tablas de amplitud de componentes espectrales de señales moduladas digitalemnte mediante OOK y BPSK con los siguientes parámetros:

Para la Señal Portadora:

```
Ac = 1[V] fc = 400[Khz] Para la Señal Modulante: Am = 1[V] fm = 5000[Hz]
```

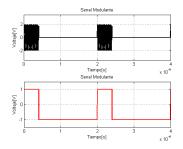
Para las respectivas simulaciones, se utilizaran los siguientes códigos en Matlab:

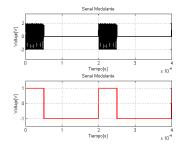
5.1.1. Señal OOK

```
clear all; close all;
                   %OOK
                   %Caracteristicas: Debe tener un indice de modulacion igual a 1
                  Ac= 1;
                  fm = 5e3;
                  fc = 400e3;
                  duty=50;
                  syms t;
                   Wariables
                  wc = 2 * pi * fc;
11
                  wm = 2 * pi * fm;
12
                  m = (Am/Ac);
13
14
                  fs = 2*wc;
                   %Tiempo
15
                  Tm = (1/fm);
16
                  t = 0:(Tm/1000):1000*Tm;
%senal Modulante
17
18
                  \begin{split} E &= m.*(\,square\,(\,t\,.*wm,duty\,)\,)\,;\\ \% &\text{senal OOK} \end{split}
19
20
                  f1=(1+E).*cos(t.*wc);
21
                   %Graficos senal OOK
22
                  title ('senal OOK')
subplot (2,1,1);
23
24
                  subplot(2,1,1);
A = plot(t,f1);
grid on;
set(A, 'Color', 'black', 'LineWidth',2)
axis ([0 2*Tm -3.5*m 3.5*m]);
xlabel('Tiempo[s]')
ylabel('Voltaje[V]')
25
26
27
28
29
30
                   %Grafico senal Modulante
32
                  title ('Senal Modulante')
subplot (2,1,2);
33
34
                  B = plot(t,E);
grid on;
title('Senal Modulante')
set(B, 'Color', 'red', 'LineWidth',2)
35
36
37
38
39
                  axis ([0 2*Tm -1.5*m 1.5*m]);
xlabel('Tiempo[s]')
ylabel('Voltaje[V]')
40
41
```

Listing 1: Codigo Matlab OOK

Se obtienen los siguientes Gráficos:





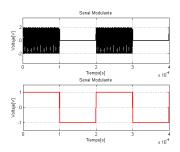


Figura 2: Señal 20 % ciclo de Trabajo

Figura 3: Señal 25 % ciclo de Trabajo

Figura 4: Señal 50 % ciclo de Trabajo

Cabe destacar la generacion de nulos en la señal dependiendo del ciclo de trabajo de la señal Modulante. La relacion de nulos generados se plantea a traves de :

$$T/\tau = n \tag{1}$$

Donde n es la posicion del Nulo.

Luego, se implementa el siguiente código para generar los espectros:

Listing 2: Codigo Matlab FFT OOK

Se obtienen los siguientes espectros:

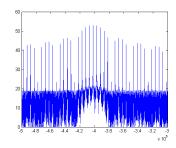


Figura 5: Señal 20 % ciclo de Trabajo

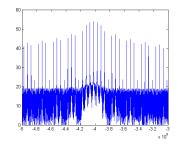


Figura 6: Señal 25 % ciclo de Trabajo

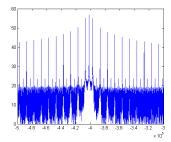


Figura 7: Señal $50\,\%$ ciclo de Trabajo

A traves del uso de la funcion gidinput en Matlab se encuentran las respectivas amplitudes y frecuencias fundamentales para cada uno de los espectros. Los valores son:

Nº armónica	Frecuencia $\cdot 1.0e + 05$ [Hz]	Potencia [dB]
1	-4.0207	57.6316
2	-4.0714	49.7368
3	-3.9700	49.5614
4	-4.1221	48.8596
5	-3.9194	48.6842

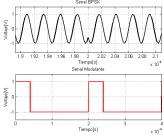
Tabla 1: Valores frecuencias fundamentales OOK

5.1.2. Señal BPSK

```
Æxperiencia 3
               clear all; close all;
               %BPSK
               %Caracteristicas: Debe tener un indice de modulacion igual a 1
              Am= 1;
              Ac= 1;
              fm = 5e3:
               fc = 400e3;
              duty = 50;
              syms t;
%Variables
11
12
              wc = 2*\mathbf{pi}*fc ;
13
              \mathbf{wm} = 2 * \mathbf{pi} * \mathbf{fm} ;
14
              m \,=\, (Am/Ac)\;;
               fs = 2*wc:
15
               \%\! Tiempo
16
              Tm = (1/fm);
17
               t = [0:(Tm/1000):1000*Tm];
18
19
               %senal Modulante
20
              E = (0.5+0.5.*square(t.*wm,duty));
21
               %enal ASK
22
               f1 = \cos (t.*wc + 180.*E);
23
               %Graficos senal BSK
24
               title ('senal BPSK')
25
               subplot (2,1,1);
26
              A = plot(t, f1);
27
               grid on;
              set(A, 'Color', 'black', 'LineWidth',2)
axis ([0 2*Tm -3.5*m 3.5*m]);
xlabel('Tiempo[s]')
ylabel('Voltaje[V]')
28
29
31
32
33
               %Grafico senal Modulante
34
               title ('Senal Modulante')
               subplot (2,1,2);
35
36
              B = plot(t, E);
               grid on;
title('Senal Modulante')
37
38
39
               set (B, 'Color', 'red', 'LineWidth',2)
               set (gca)
40
              axis ([0 2*Tm -0.5*m 1.5*m]);
xlabel('Tiempo[s]')
41
               ylabel ('Tiempo[s]')
ylabel ('Voltaje[V]')
42
```

Listing 3: Codigo Matlab BPSK

Se obtienen los siguientes gráficos:



bajo



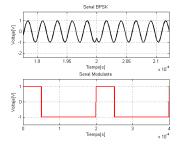


Figura 9: Señal 25 % ciclo de Trabajo

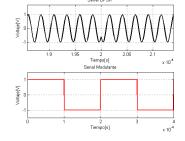


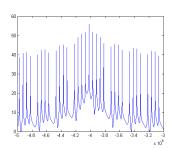
Figura 10: Señal 50% ciclo de Trabajo

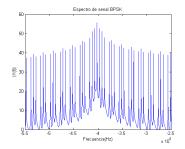
Es notorio en cada grafico la relacion de cambio de fase cada vez que la señal modulante cambia entre valores discretos, lo cual corresponde a una definicion directa de señales tipo BPSK.

Luego se implementa el siguiente codigo Matlab para generar los espectros:

Listing 4: Codigo Matlab FFT BPSK

Se obtienen los siguientes Espectros:





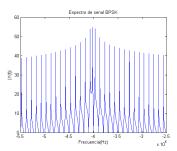


Figura 11: Señal $20\,\%$ ciclo de Trabajo

Figura 12: Señal $25\,\%$ ciclo de Trabajo

Figura 13: Señal 50% ciclo de Trabajo

Las principales diferencias encontradas

Luego, se obtienen las siguientes tablas de datos:

Nº armónica	Frecuencia $\cdot 1.0e + 05$ [Hz]	Potencia [dB]
1	-4.0219	45.0000
2	-4.0726	41.8421
3	-3.9712	42.0175
4	-4.1210	41.1404
5	-3.9205	40.6140

Tabla 2: Valores frecuencias fundamentales BPSK

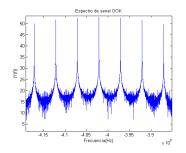
5.2. Problema 2

Se procede a calcular analiticamente los anchos de banda para cada uno de los casos anteriores. Para ello se utilizarán graficas espectrales mediante matlab dependiendo del criterio de determinacion de Bandwith pedido.

5.2.1. Ancho de Banda -3dB

a) Señal OOK

Se obtienen los siguientes espectros en base a una caida de -3dB:



50 45 40 40 40 40 40 415 4.11 4.10,5 4.30,5 4.30,5 30 4.10,5 4.30,5 30 4.10,5 4

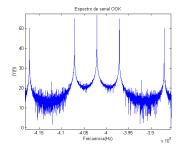


Figura 14: Señal $20\,\%$ ciclo de Trabajo

Figura 15: Señal $25\,\%$ ciclo de Trabajo

Figura 16: Señal $50\,\%$ ciclo de Trabajo

Armonica	Ciclo de Trabajo	Frecuencia Armónica \cdot 1.0e+05[Hz]	Potencia [dB]
1	20	-4.0207	56.7544
3	20	-4.1728	50.2632
1	25	-4.0207	53.9474
3	25	-4.1728	48.5088
1	50	-4.0207	52.8947
3	50	-4.1728	49.9123

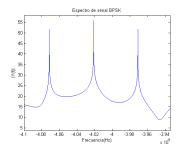
Tabla 3: Caida de -3dB

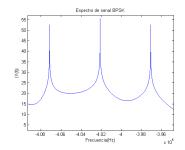
Ciclo de Trabajo	Ancho de banda $\cdot 1.0e + 05[Hz]$
20	0.1521
25	0.1521
50	0.1521

Tabla 4: Anchos de Banda de Señales para Diversos ciclos de Trabajo

b) Señal BPSK

Se obtienen los siguientes espectros en base a una caida de -3dB:





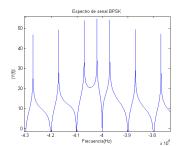


Figura 17: Señal $20\,\%$ ciclo de Trabajo

Figura 18: Señal 25 % ciclo de Trabajo

Figura 19: Señal $50\,\%$ ciclo de Trabajo

Armonica	Ciclo de Trabajo	Frecuencia Armónica \cdot 1.0e+05[Hz]	Potencia [dB]
1	20	-4.0242	55.7018
2	20	-4.0726	51.4912
1	25	-4.0242	55.3509
2	25	-4.0726	52.1930
1	50	-4.0242	54.4737
3	50	-4.1694	49.0351

Tabla 5: Caida de -3dB

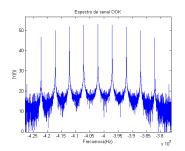
Ciclo de Trabajo	Ancho de banda $1.0e+05[Hz]$
20	0.0519
25	0.0484
50	0.1452

Tabla 6: Anchos de Banda de Señales para Diversos ciclos de Trabajo

5.2.2. Ancho de Banda Primer Nulo

a) Señal OOK

Se obtienen los siguientes Espectros en base al primer nulo:



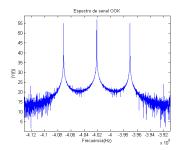


Figura 20: Señal $20\,\%$ ciclo de Trabajo

Figura 21: Señal $25\,\%$ ciclo de Trabajo

Figura 22: Señal $50\,\%$ ciclo de Trabajo

Numero Nulo	Ciclo de Trabajo	Frecuencia Nulos \cdot 1.0e+05[Hz]	Potencia [dB]
1	20	-4.2742	19.7368
2	20	-3.7719	20.4386
1	25	-3.8180	20.9649
2	25	-4.2235	19.7368
1	50	-4.1221	18.8596
2	50	-3.9194	21.3158

Tabla 7: Nulos señales OOK a diversos ciclos de trabajo

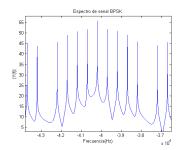
Finalmente los anchos de banda respectivos para cada señal quedan denotados por:

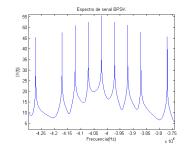
Ciclo de Trabajo	Ancho de banda $1.0e+05[Hz]$
20	0.5023
25	0.4055
50	0.2027

Tabla 8: Anchos de Banda de Señales para Diversos ciclos de Trabajo

b) Señal BPSK

Se obtienen los siguientes Espectros en base al primer nulo:





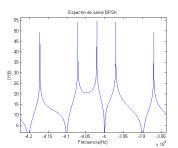


Figura 23: Señal $20\,\%$ ciclo de Trabajo

Figura 24: Señal 25 % ciclo de Trabajo

Figura 25: Señal 50 % ciclo de Trabajo

Numero Nulo	Ciclo de Trabajo	Frecuencia Nulos \cdot 1.0e+05[Hz]	Potencia [dB]
1	20	-4.2592	7.4561
2	20	-3.7546	6.7544
1	25	-4.2108	7.8070
2	25	-3.8030	7.1053
1	50	-4.1071	6.9298
2	50	-3.9067	7.4561

Tabla 9: Nulos señales BPSK a diversos ciclos de trabajo

Finalmente los anchos de banda respectivos para cada señal quedan denotados por:

Ciclo de Trabajo	Ancho de banda $1.0e+05[Hz]$
20	0.5046
25	0.4078
50	0.2004

Tabla 10: Anchos de Banda de Señales para Diversos ciclos de Trabajo

5.2.3. Determinacion Ancho de Banda $98\,\%$ Potencia

Para determinar analiticamente el 98 % de potencia de una señal se utilizará calculo de coeficientes de la Serie de Fourie. Sea una resistencia de $50[\Omega]$, la potencia total disipada en ella tiene un valor de: Con A= Amplitud Señal Modulante y B= Amplitud Señal Portadora

$$P_{av} = \frac{1}{2 \cdot 50} (A^2 + B^2)[W] \tag{2}$$

$$+P_{av} = 20[mW] \tag{3}$$

Se utiliza el siguiente codigo Matlab para el calculo de de los coeficientes de la serie de Fourier para una señal Modulante tipo OOK. El cálculo de la potencia para una señal modulante con $50\,\%$ de ciclo de trabajo es:

```
%%
            clear all;
            close all;
            syms t n;
            Am = 1;
            Ac = 1;
            m = (Am/Ac);
            fm = 5e3
            fc = 400e3;
            wc = 2 * pi * fc;
11
            wm = 2 * pi * fm;
            Tm = (1/fm);
            duty = 50;
%senal Modulante
13
            E = m.*sign(cos(t.*wm));
15
16
17
            An=(2/Tm)*int(E*cos(n*t*2*pi/Tm),t,(-(Tm/2)),((Tm/2)))
18
19
            Bn=(2/Tm)*int(E*sin(n*t*2*pi/Tm),t,(-(Tm/2)),((Tm/2)))
20
21
            Pk = sqrt(An^2+Bn^2)
22
            suma1= symsum (Pk, n, 1, 5)
```

Listing 5: Codigo Matlab OOK

Listing 6: Codigo Matlab OOK Potencia

```
suma1 = 0.019523
```

Listing 7: Codigo Matlab OOK Potencia

Luego, el 98 % de la potencia corresponde a $0.98 \cdot 0.020 = 0.0196$. El valor Obtenido al sumar los primeros 5 armonicos corresponde a 0.019523. Finalmente al usar los primeros 5 armonicos se obtiene un ancho de banda cercano a 10000[Hz].

5.3. Problema 3

En la Figura 26 se ilustra el resultado de la simulación al demodular sincrónicamente una señal OOK.

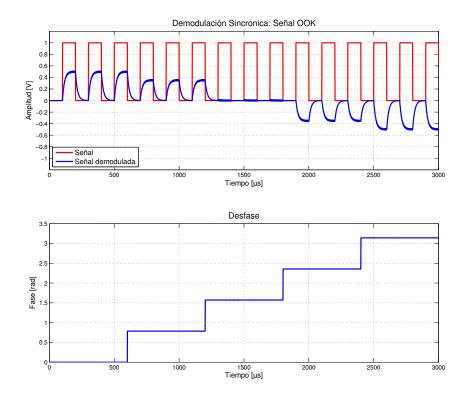


Figura 26: Demodulación señal OOK.

Se puede apreciar que en los casos en que la demodulación se realiza con una señal portadora en fase o en contrafase (180°) se obtiene la máxima amplitud de señal resultante con la diferencia que en contrafase se obtiene la señal invertida. Para el caso donde se tiene un desfase de 90° se obtiene mínima demodulación que resulta en una señal nula a la salida. Este efecto concuerda con lo que matemáticamente se dedujo sobre la dependencia de la señal demodulada con respecto del desfase θ de la forma $A \sim \cos(\theta)$.

Del gráfico también se puede notar que la máxima amplitud que se puede obtener al demodular corresponde a la mitad de la amplitud de la señal modulante debido a la distribución de la potencia de la señal al realizar una multiplicación por un coseno en el proceso de demodulación. Esta energia se desplaza en el espectro a un rango de frecuencia equivalente al doble de las frecuencia de la señal modulada OOK; estas componentes se atenúan mediante un filtro pasabajos ubicado al final del proceso de demodulación.

En la Figura 27 se ilustra el resultado de la simulación al demodular sincrónicamente una señal OOK.

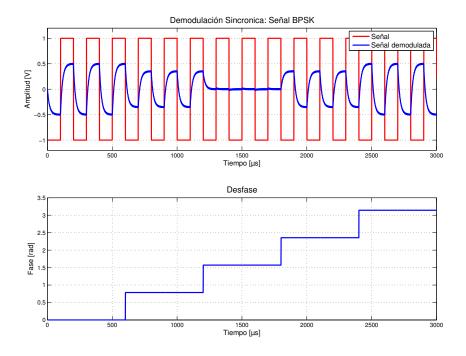


Figura 27: Demodulación señal BPSK.

Se puede observar al igual que en la primera simulación que tanto en la demodulación con portadora en fase como en contrafase se tienen las máximas amplitudes en las señales demoduladas, mientras que en el desfase de 90° se tiene salida nula.

5.4. Problema 4

Se tiene el siguiente circuito desfasador mostrado a continuación:

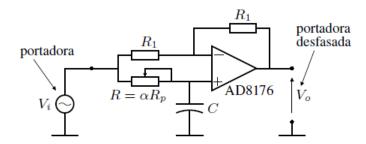


Figura 28: Circuito Desfasador.

Para comenzar entenderemos cuales son las caracteristicas que hacen del amplificador operacional AD817 util en esta experiencia, siendo una de estas su ancho de banda unitaria el cual es de 50[Mhz] lo que quiere decir que dentro de este rango de frecuencias no se presentaran atenuaciones en la señal de salida, como en este caso se utilizara una frecuencia de portadora de $f_c = 400[kHz]$ el amplificador operacional no causara problema a la señal de salida.

Otra característica importante es el slew rate el cual en el AD817 es de $350\left[\frac{V}{\mu s}\right]$, el slew rate es la máxima velocidad de cambio que puede tener la señal de salida, es decir la capacidad del A.O para seguir los cambios de una señal de alta frecuencia de entrada y que la señal de salida no presente problemas.

En conclusión estas caracteristicas del AD817 hace posible el procesamiento de señales de entrada de alta velocidad siendo algunos ejemplos las señales de imágenes y videos, y en este caso la modulación de alta frecuencia.

Ahora para diseñar los valores de R_p y C se tiene que la función de transferencia del circuito desfasador es la siguiente:

$$V_o = V_i \frac{1 - j\omega RC}{1 + j\omega RC} \tag{4}$$

En donde expresando el fasor en modulo y ángulo se tiene:

$$|V_o| = |V_i| \sqrt{\frac{1 + (\omega RC)^2}{1 + (\omega RC)^2}} \frac{\angle \arctan(-\omega RC)}{\angle \arctan(\omega RC)}$$

Dado que la arcotangente es una función impar finalmente se obtiene:

$$|V_o| = |V_i| \angle - 2\arctan(\omega RC) \tag{5}$$

Se observa que no importa la frecuencia o valores de R y C la amplitud de la señal salida es igual al de la entrada, ahora tomando el ángulo se tiene:

$$\theta = -2\arctan(\omega RC)$$

$$R = \frac{\tan(-\theta/2)}{\omega C}$$

Dado que $-\frac{\pi}{2} < \theta < 0$ buscamos el desfase para $\theta = -\frac{\pi}{2}$ Remplazando este valor en la ecuación se obtiene:

$$R = \alpha R_p = \frac{1}{\omega C} \tag{6}$$

Escogiendo para este valor de desfase,
el valor máximo del potenciometro y con $f_c = 400[kHz]$ se tiene

$$\alpha = 1$$

$$\omega = 2\pi f_c = 2,513,274 \left[\frac{rad}{s} \right]$$

Fijando el potenciometro de $R=2[k\Omega]$ se tendra un valor de C=0.198[nF].

Finalemte con respecto a R_1 se escoge un valor de unos pocos $k\Omega$ con el fin de reducir el efecto ocasionado por las capacitancias parasitas, las cuales provocan oscilaciones de alta frecuencia en el lazo cerrado.

Luego los valores diseñados son:

$$R = 2[k\Omega]$$

$$R_1 = 10[k\Omega]$$

$$C = 0.198[nF]$$

5.5. Problema 5

Para diseñar el circuito detector de envolvente se basa en el siguiente criterio de diseño:

$$\frac{1}{f_p} \ll \tau \ll \frac{1}{f_m} \tag{7}$$

En donde la constante de tiempo es $\tau = RC$

Este criterio se dene a que eligiendo un valor muy pequeño de τ cercano a 1/fp existirá un ripple muy pronunciado debido a la rapidez que tendrá el comportamiento dinámico del circuito impediendo la deteccion correcta de la envolvente, por otro lado el valor pequeño de tau producira que el efecto llamado negative peak cliping el cual consiste en que la señal demodulada tiende a redondear y no seguir correctamente a la señal AM será menos significativa.

En la siguiente figura se ilustran estos efectos.

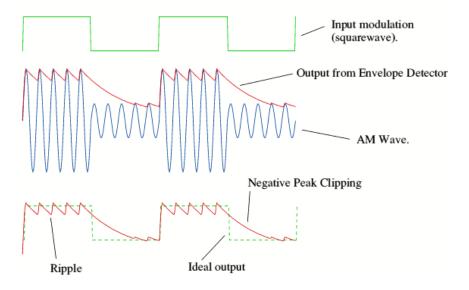


Figura 29: Efectos Ripple y Negative peak clipping.

Por otro lado si escogemos un valor de tau más grande el efecto ripple será menos notorio, pero por otro lado el efecto del negative peak clipping se verá incrementado por lo cual usando las inecuaciones (4) consideraremos componentes con valores tales que la constante de tiempo se encuentre en un equilibrio para que no exista ni un efecto Ripple pronunciado ni un negative peak clipping pronunciado y obtener una demodulacion bastante correcta de la señal AM.

Considerando $f_m = 10[kHz]$ y $f_c = 400[kHz]$ resolviendo se tiene:

$$\frac{1}{f_p} \ll \tau \ll \frac{1}{f_m}$$

$$2, 5 \cdot 10^{-6} [s] \ll RC \ll 1 \cdot 10^{-4} [s]$$

Considerando $R = 10[k\Omega]$:

$$0.25[nF] \ll C \ll 10[nF] \tag{8}$$

Escogiendo C = 5.6[nF] y simulando:

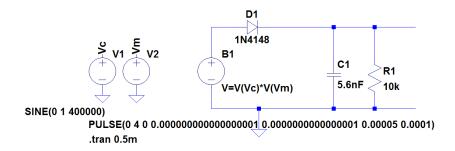


Figura 30: Circuito simulado mediante LTspice.

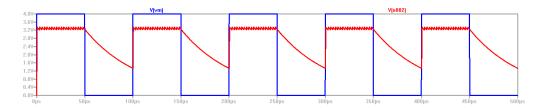


Figura 31: Señal moduladora cuadrada y señal demodulada.

En la figura se observa que la señal demodulada se observa cómo se encuentran presentes ambos efectos explicados anteriormente pero ni uno de los es tan imponente como para afectar la finalidad del circuito que es la detección de envolvente. Además se observa menos voltaje en la señal de salida esto se debe a la caída de tensión que existe en el diodo.

El diodo que se utilizara es el 1N4148 el cual es un con alta velocidad de switching de frecuencia máxima de $250[\mathrm{MHz}]$, por lo cual para nuestra señal AM de $400[\mathrm{kHz}]$ es más que suficiente , NO SEGURO EN ALGUNOS LADOS SALE $100~\mathrm{MEGAS}$

ELO-241 6 CONCLUSIONES

6. Conclusiones

- Conclusión
- El desfase que pueda existir entre la señal portadora utilizada al modular y la señal portadora utilizada al demodular juega un rol importante ya que si se tienen ciertos valores de desfase se puede demodular de la manera más óptima mientras que para otros valores no se podrá realizar demodulación alguna.