

# 下推自动机

- 下推自动机
- 下推自动机接受的语言
  - 从终态方式到空栈方式
  - 从空栈方式到终态方式
- 下推自动机与文法的等价性
- 确定型下推自动机

# 下推自动机接受的语言

## 定义

PDA  $P = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, Z_0, F)$ , 以两种方式接受语言:

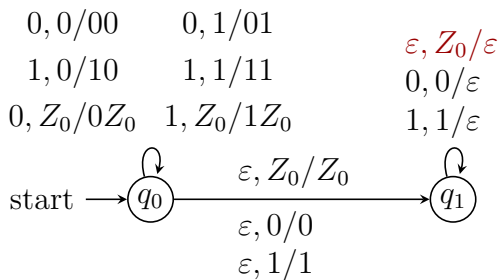
- $P$  以终态方式接受的语言, 记为  $\mathbf{L}(P)$ , 定义为

$$\mathbf{L}(P) = \{w \mid (q_0, w, Z_0) \vdash^* (p, \varepsilon, \gamma), p \in F\}.$$

- $P$  以空栈方式接受的语言, 记为  $\mathbf{N}(P)$ , 定义为

$$\mathbf{N}(P) = \{w \mid (q_0, w, Z_0) \vdash^* (p, \varepsilon, \varepsilon)\}.$$

续例2. 识别  $L_{wwr}$  的 PDA  $P$ , 从终态方式接受, 改为空栈方式接受.  
 用  $\delta(q_1, \varepsilon, Z_0) = \{(q_1, \varepsilon)\}$  代替  $\delta(q_1, \varepsilon, Z_0) = \{(q_2, Z_0)\}$  即可.



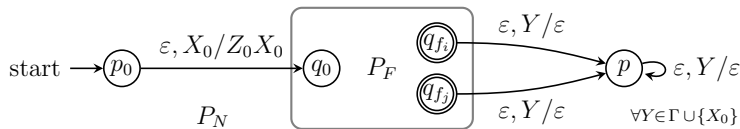
## 从终态方式到空栈方式

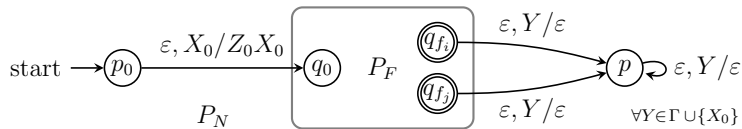
### 定理 25

如果 PDA  $P_F$  以终态方式接受语言  $L$ , 那么一定存在 PDA  $P_N$  以空栈方式接受  $L$ .

证明: 设  $P_F = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta_F, q_0, Z_0, F)$ , 构造 PDA  $P_N$ ,

$$P_N = (Q \cup \{p_0, p\}, \Sigma, \Gamma \cup \{X_0\}, \delta_N, p_0, X_0, \emptyset).$$





其中  $\delta_N$  定义如下:

- ①  $P_N$  首先将  $P_F$  的栈底符号压栈, 开始模拟  $P_F$ :

$$\delta_N(p_0, \epsilon, X_0) = \{(q_0, Z_0X_0)\};$$

- ②  $P_N$  模拟  $P_F$  的动作:  $\forall q \in Q, \forall a \in \Sigma \cup \{\epsilon\}, \forall Y \in \Gamma$ :

$$\delta_N(q, a, Y) \text{ 包含 } \delta_F(q, a, Y) \text{ 的全部元素};$$

- ③ 从  $q_f \in F$  开始弹出栈中符号, 即  $\forall q_f \in F, \forall Y \in \Gamma \cup \{X_0\}$ :

$$\delta_N(q_f, \epsilon, Y) \text{ 包含 } (p, \epsilon);$$

- ④ 在状态  $p$  时, 弹出全部栈中符号, 即  $\forall Y \in \Gamma \cup \{X_0\}$ :

$$\delta_N(p, \epsilon, Y) = \{(p, \epsilon)\}.$$

对  $\forall w \in \Sigma^*$  有

$$\begin{aligned}
 w \in \mathbf{L}(P_F) &\Rightarrow (q_0, w, Z_0) \vdash_{P_F}^* (q_f, \varepsilon, \gamma) \\
 &\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_F}^* (q_f, \varepsilon, \gamma X_0) && \text{定理23} \\
 &\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_N}^* (q_f, \varepsilon, \gamma X_0) && P_N \text{模拟 } P_F \\
 &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_N} (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_N}^* (q_f, \varepsilon, \gamma X_0) && \delta_N \text{构造 } p_0 \text{ 部分} \\
 &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_N}^* (q_f, \varepsilon, \gamma X_0) \vdash_{P_N}^* (p, \varepsilon, \varepsilon) && \delta_N \text{构造 } q_f \text{ 和 } p \text{ 部分} \\
 &\Rightarrow w \in \mathbf{N}(P_N)
 \end{aligned}$$

即  $\mathbf{L}(P_F) \subseteq \mathbf{N}(P_N)$ .

对  $\forall w \in \Sigma^*$  有

$$\begin{aligned} w \in \mathbf{N}(P_N) &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_N}^* (p, \varepsilon, \varepsilon) \\ &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_N} (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_N}^* (p, \varepsilon, \varepsilon) && \text{第一个动作必然到 } q_0 \\ &\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_N}^* (q_f, \varepsilon, \gamma X_0) \vdash_{P_N}^* (p, \varepsilon, \varepsilon) && \text{必经 } q_f \in F \text{ 消耗完 } w \\ &\Rightarrow (q_0, w, Z_0) \vdash_{P_N}^* (q_f, \varepsilon, \gamma) && P_N \text{ 中未用过栈底的 } X_0 \\ &\Rightarrow (q_0, w, Z_0) \vdash_{P_F}^* (q_f, \varepsilon, \gamma) && \text{均为模拟 } P_F \\ &\Rightarrow w \in \mathbf{L}(P_F) \end{aligned}$$

即  $\mathbf{N}(P_N) \subseteq \mathbf{L}(P_F)$ .

所以  $\mathbf{N}(P_N) = \mathbf{L}(P_F)$ .



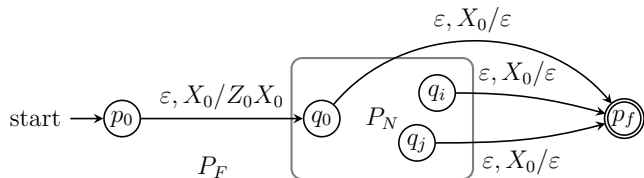
## 从空栈方式到终态方式

### 定理 26

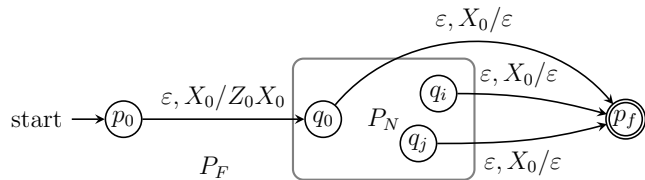
如果 PDA  $P_N$  以空栈方式接受语言  $L$ , 那么一定存在 PDA  $P_F$  以终态方式接受  $L$ .

证明: 设  $P_N = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta_N, q_0, Z_0, \emptyset)$ . 构造 PDA  $P_F$ ,

$$P_F = (Q \cup \{p_0, p_f\}, \Sigma, \Gamma \cup \{X_0\}, \delta_F, p_0, X_0, \{p_f\})$$







其中  $\delta_F$  定义如下:

- 1  $P_F$  开始时, 将  $P_N$  栈底符号压入栈, 并开始模拟  $P_N$ ,

$$\delta_F(p_0, \epsilon, X_0) = \{(q_0, Z_0 X_0)\};$$

- 2  $P_F$  模拟  $P_N$ ,  $\forall q \in Q$ ,  $\forall a \in \Sigma \cup \{\epsilon\}$ ,  $\forall Y \in \Gamma$ :

$$\delta_F(q, a, Y) = \delta_N(q, a, Y);$$

- 3 在  $\forall q \in Q$  时, 看到  $P_F$  的栈底  $X_0$ , 则转移到新终态  $p_f$ :

$$\delta_F(q, \epsilon, X_0) = \{(p_f, \epsilon)\}.$$

对  $\forall w \in \Sigma^*$  有

$$\begin{aligned}
 w \in \mathbf{N}(P_N) &\Rightarrow (q_0, w, Z_0) \vdash_{P_N}^* (q, \varepsilon, \varepsilon) \\
 &\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_N}^* (q, \varepsilon, X_0) && \text{定理23} \\
 &\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) && P_F \text{ 模拟 } P_N \\
 &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F} (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) && \delta_F \text{ 构造, } p_0 \text{ 部分} \\
 &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) \vdash_{P_F} (p_f, \varepsilon, \varepsilon) && \delta_F \text{ 构造, } p_f \text{ 部分} \\
 &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F}^* (p_f, \varepsilon, \varepsilon) \\
 &\Rightarrow w \in \mathbf{L}(P_F)
 \end{aligned}$$

即  $\mathbf{N}(P_N) \subseteq \mathbf{L}(P_F)$ .

对  $\forall w \in \Sigma^*$  有

$$\begin{aligned} w \in \mathbf{L}(P_F) &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F}^* (p_f, \varepsilon, \varepsilon) \\ &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) \vdash_{P_F} (p_f, \varepsilon, \varepsilon) && \text{经 } q \text{ 才可达 } p_f \\ &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F} (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) && P_F \text{ 第一个动作} \\ &\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) && \text{即上式} \\ &\Rightarrow (q_0, w, Z_0) \vdash_{P_N}^* (q, \varepsilon, \varepsilon) && P_N \text{ 与 } X_0 \text{ 无关} \\ &\Rightarrow w \in \mathbf{N}(P_N) \end{aligned}$$

即  $\mathbf{N}(P_F) \subseteq \mathbf{L}(P_N)$ .

所以  $\mathbf{L}(P_F) = \mathbf{N}(P_N)$ .



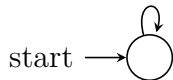
例3. 接受  $L = \{w \in \{0,1\}^* \mid w \text{ 中字符 } 0 \text{ 和 } 1 \text{ 的数量相同}\}$  的 PDA.

非确定

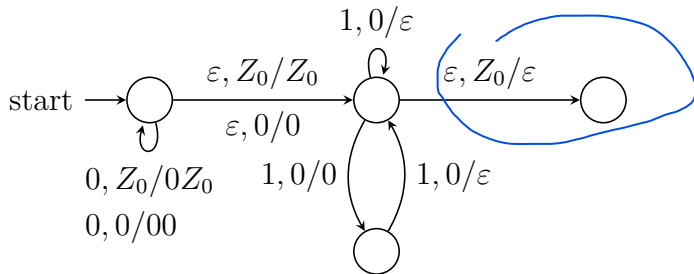
$0, Z_0/0Z_0$     $1, 0/10$     $0, 0/00$

$1, Z_0/1Z_0$     $1, 1/11$     $0, 1/01$

$\varepsilon, Z_0/\varepsilon$     $1, 0/\varepsilon$     $0, 1/\varepsilon$



例 4. 接受  $L = \{0^n 1^m \mid 0 \leq n \leq m \leq 2n\}$  的 PDA.



没必要