

ระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน กรณีศึกษา คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย AN ONLINE AUTOMATIC SYSTEM FOR CONTROL ELECTRIC DEVICE FOR ENERGY SAVING: A CASE STUDY AT FACULTY OF SCIENCE AND TECHNOLOGY RAJAMANGALA UNIVERSITY OF TECHNOLOGY SRIVIJAYA

คณาธิป ศรีอ่อน

KANATHIP SRION

ณพิชญ์ แน่พิมาย

NAPICH NAEPIMAI

พรพนิต อินทร์แก้ว

PRONPANIT INKAEW

ปริญญานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย ปีการศึกษา 2565

หัวข้อปริญญานิพ	นธ์ ระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัด
	พลังงาน กรณีศึกษา คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยี
	ราชมงคลศรีวิชัย
นักศึกษา	นายคณาธิป ศรีอ่อน
	นายณพิชญ์ แน่พิมาย
	นางสาวพรพนิต อินทร์แก้ว
อาจารย์ที่ปรึกษา	อาจารย์สราญพงศ์ หนูยิ้มซ้าย
	อาจารย์สุธาพร เกตุพันธ์
	หาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัย
วิทยาศาสตรบัณฑิ	·
	ประธานหลักสูตร
	(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ คร.ชัชฎา หนูสาย)
คณะกรรมการสอ	บปริญญานิพนธ์
	ประธานกรรมการ
	(อาจารย์สราญพงศ์ หนูยิ้มซ้าย)
	กรรมการ
	(อาจารย์ชริยา นนทกาญจน์)
	กรรมการ
	(อาจารย์าิสาลักท์ อกเซาเร่าโรจท์)

มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย

หัวข้อปริญญานิพนธ์ ระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัด

พลังงาน กรณีศึกษา คณะวิทยาศาสตร์และเทค โนโลยี มหาวิทยาลัยเทค โนโลยี

ราชมงคลศรีวิชัย

นักศึกษา นายคณาธิป ศรีอ่อน รหัส 363202360040

นายณพิชญ์ แน่พิมาย รหัส 363202360056

นางสาวพรพนิต อินทร์แก้ว รหัส 363202360060

อาจารย์ที่ปรึกษา อาจารย์สราญพงศ์ หนูยิ้มซ้าย

อาจารย์ที่ปรึกษา อาจารย์สุธาพร เกตุพันธ์

สาขาวิชา เทคโนโลยีสารสนเทศ

ปีการศึกษา 2565

บทคัดย่อ

โครงงานวิจัยนี้เป็นการสร้างระบบอัต โนมัติแบบออน ไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ ไฟฟ้าเพื่อการ ประหยัดพลังงาน กรณีศึกษา คณะวิทยาสาสตร์และเทค โนโลยี มหาวิทยาลัยเทค โนโลยีราชมงคลสรีวิชัย ระบบสามารถควบคุม ได้ 2 ทาง คือ ควบคุมที่หน้าตู้ระบบรับคำสั่งจากการกดแป้นคีย์แพด และควบคุม ออน ไลน์จาก Application Blynk การทำงานของระบบสามารถตั้งค่าการทำงาน ได้ 2 รูปแบบ คือ 1. ระบบ สามารถทำงาน ได้อัต โนมัติเพื่อให้ระบบสามารถทำงาน ได้เองตามความต้องการของผู้ใช้ 2. ระบบสามารถ เปิดหรือปิดอุปกรณ์ด้วยมือตามความต้องการของผู้ใช้

การออกแบบ ผู้วิจัยได้ประยุกต์ใช้ไมโครคอลโทรลเลอร์แบบ Arduino รุ่น ATmega2560 ร่วมกับ บอร์ด Node MCU 8266 เพื่อเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต โดยมี แมคเนติกสวิสต์ในการควบคุมการเปิดหรือปิด ของระบบ

ผลการทคลองพบว่าระบบอัต โนมัติแบบออน ไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ ไฟฟ้าเพื่อการประหยัด พลังงาน กรณีศึกษา คณะวิทยาศาสตร์และเทค โนโลยี มหาวิทยาลัยเทค โนโลยีราชมงคลศรีวิชัยนั้น สามารถ ช่วยประหยัดพลังงาน ไฟฟ้าและช่วยในการตรวจสอบการใช้งานของอุปกรณ์ ไฟฟ้า รวมถึงการควบคุมระบบ การเปิดหรือปิดเครื่องใช้ ไฟฟ้า ได้ง่ายขึ้น

คำสำคัญ: ประหยัดพลังงาน การควบคุม อุปกรณ์ไฟฟ้า การตรวจวัด

Thesis Title An Online Automatic System for Control Electric Device for Energy Saving:

A Case Study at Faculty of Science and Technology Rajamangala a University

of Technology Srivijaya.

Authors Mr. Kanathip Srion ID 363202360040

Mr. Napich Naepimai ID 363202360056

Ms. Pronpanit Inkaew ID 363202360060

Advisors Mr. Saranpong Nooyimsai

Advisors Mr. Sutaporn Getpan

Field of Study Information Technology

Academic Year 2023

Abstract

This research project is to create an online automation system for controlling electrical equipment for energy saving. A case study of the Faculty of Science and Technology. Rajamangala University of Technology Srivijaya The system can be controlled in 2 ways: control at the front of the system cabinet receiving commands from pressing the keypad. And control online from Application Blynk. The operation of the system can be set to work in 2 ways: 1. The system can work automatically so that the system can work by itself according to the user's needs. 2. The system can turn on or off the device by hand, according to user requirements.

The researcher has applied the Arduino microcontroller model ATmega2560 with the Node MCU 8266 board to connect to the Internet, with a magnetic switch to control the opening or closing of the system.

The experimental results showed that an online automation system for controlling electrical equipment for energy saving is a case study of the Faculty of Science and Technology. Rajamangala University of Technology Srivijaya It can save electricity and helps to monitor the usage of electrical equipment. Including controlling the system to turn on or off electrical appliances easie.

Keywords: Energy saving, Control, Electrical Equipment, Measurement

กิตติกรรมประกาศ

โครงการวิจัยฉบับนี้สำเร็จได้ด้วยความช่วยเหลือและสนับสนุนจากบุคคลหลายฝ่ายคณะผู้จัดทำ โครงการวิจัยรู้สึกซาบซึ้งเป็นอย่างยิ่งและขอกราบขอบพระคุณมา ณ โอกาสนี้ด้วย

ขอขอบคุณอาจารย์สราญพงศ์ หนูยิ้มซ้าย ที่กรุณาเป็นที่ปรึกษาโครงการวิจัยเป็นแรงกระตุ้นให้ คำปรึกษาข้อเสนอแนะทางวิชาการแนวทางแก้ไขปัญหาต่าง ๆ ตลอดจนตรวจทานการวิจัยให้แก่คณะ ผู้จัดทำมาโดยตลอด

ขอขอบคุณอาจารย์สุธาพร เกตุพันธ์อาจารย์ประจำหลักสูตรสาขาอุตสาหกรรมศาสตรบัณฑิต คณะ วิทยาสาสตร์และเทคโนโลยี ที่กรุณาเป็นที่ปรึกษาร่วมโครงการวิจัย ได้อนุเคราะห์สถานที่และอุปกรณ์ รวมถึงการให้คำแนะนำเกี่ยวกับการควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเป็นอย่างดี

ขอขอบคุณคณาจารย์ในหลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ ทุกท่านที่ ประสิทธิ์ประสาทวิชาให้สามารถมีความรู้ สำหรับการศึกษาและทำโครงการวิจัย

ขอขอบคุณคณาจารย์และเจ้าหน้าที่ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราช มงคลศรีวิชัย ที่ให้เอกสารความรู้และคำปรึกษาต่าง ๆ ที่เป็นประโยชน์ต่อการจัดทำโครงการวิจัย

ขอขอบคุณเพื่อน ๆ ทุกคนในห้องปฏิบัติการไมโครคอมพิวเตอร์และอินเตอร์เฟส อาคาร 10 ชั้น 2 สาขาวิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย ที่ ให้ความช่วยเหลือและคำแนะนำต่าง ๆ รวมทั้งให้กำลังใจเสมอมา

ที่สำคัญที่สุด คณะผู้จัดทำขอน้อมรำลึกถึงพระคุณของบิดามารดาและครอบครัวที่ส่งเสริมและ สนับสนุนคณะผู้จัดทำในทุกเรื่องตลอดมาจนสำเร็จการศึกษา คุณค่าและประโยชน์อันพึงมีจากโครงการวิจัย ฉบับนี้ ข้าพเจ้าขอมอบแค่ผู้มีพระคุณทุกท่าน

> กณาธิป ศรีอ่อน ณพิชญ์ แน่พิมาย พรพนิต อินทร์แก้ว

สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อ	I
กิตติกรรมประกาศ	III
สารบัญ	IV
สารบัญตาราง	VI
สารบัญรูป	VII
บทที่ 1 บทนำ	1
1.1 ความเป็นมาและความสำคัญ	1
1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย	2
1.3 ขอบเขตของการวิจัย	2
1.4 ประโยชน์ที่กาคว่าจะได้รับจากงานวิจัย	2
1.5 ระเบียบวิธีการวิจัย	2
1.6 ระยะเวลาการดำเนินการ	3
1.7 สถานที่ทำการวิจัย	3
1.8 เครื่องมืออุปกรณ์และซอฟต์แวร์ที่ใช้ในการพัฒนา	3
บทที่ 2 ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	5
2.1 ทฤษฎีเกี่ยวกับการประหยัดไฟฟ้า	5
2.2 ทฤษฎีเกี่ยวกับบอร์ด MEGA WiFi Dev Board	6
2.3 ทฤษฎีเกี่ยวกับบอร์ค ESP8266	7
2.4 ทฤษฎีเกี่ยวกับโมดูลวัดปริมาณการใช้ใฟฟ้า PZEM-004T	8
2.5 ทฤษฎีเกี่ยวกับ โมคูล Relay ขนาค 4 ช่องสัญญาณ	9
2.6 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Magnetic switch	10
2.7 ทฤษฎีเกี่ยวกับกีย์แพดขนาด 4x4	12
2.8 ทฤษฎีเกี่ยวกับจอแสดงผล LCD 20x4	12
2.9 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Application Line	13
2.10 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Blynk version 2.27.24	14
2.11 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Switching Power Supply	15

สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
2.12 ทฤษฎีเกี่ยวกับการเพิ่มข้อมูลระหว่างบอร์ด	16
2.13 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	17
บทที่ 3 การวิเคราะห์และออกแบบระบบ	24
3.1 ขั้นตอนการวิเคราะห์ปัญหา	24
3.2 ขั้นตอนการออกแบบระบบ	25
บทที่ 4 ผลการคำเนินงาน	36
4.1 การออกแบบระบบด้านฮาร์ดแวร์	36
4.2 การออกแบบระบบด้านซอฟต์แวร์	37
4.3 การประเมินความพึงพอใจของผู้ใช้ระบบ	42
บทที่ 5 สรุปการคำเนินงาน	46
5.1 สรุปผล	46
5.2 อุปสรรคและปัญหา	52
5.3 แนวทางการแก้ปัญหา	52
5.4 ข้อเสนอแนะ	52
บรรณานุกรม	53
ภาคผนวก ก ขั้นตอนและวิธีการติดตั้งโปรแกรม	55
ภาคผนวก ข คู่มือการใช้งานระบบ	58
ภาคผนวก ค ภาพรวมชิ้นงาน	68
ภาคผนวก ง งบประมาณเพื่องานวิจัย	72
ประวัติผู้จัดทำปริญญานิพนธ์	74

สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
1.1 ระยะเวลาการทำวิจัย	3
4.1 ผลการวิเคราะห์แบบสอบถามความพึงพอใจค้านประสิทธิภาพของการทำงานระบบ	44
4.2 ผลการวิเคราะห์แบบสอบถามความพึงพอใจค้านการทำงานตามพึงก์ชันของระบบ	44
4.3 ผลการวิเคราะห์แบบสอบถามความพึงพอใจค้านการนำไปใช้ประโยชน์	45
5.1 บันทึกข้อมูลการทดสอบ	52
ง.1 งบประมาณเพื่อการวิจัย	73

สารบัญรูป

รูปที่	หน้า
2.1 MEGA WiFi Dev Board	7
2.2 ESP 8266	8
2.3 โมคูลวัดปริมาณไฟฟ้า PZEM-004T	9
2.4 Relay ขนาค 4 ช่องสัญญาน	9
2.5 การใช้งานของ Relay	10
2.6 แมกเนติกคอนแทกเตอร์ / แมกเนติกสวิตช์	11
2.7 การทำงานของแมกเนติก	11
2.8 แป้นปุ่มกดแบบ 4x4	12
2.9 จอแสคงผล LCD I2C	13
2.10 Application Line สำหรับการแจ้งเตือนการทำงาน	13
2.11 โปรแกรม Blynk	14
2.12 หน้าจอ App ที่ทำการออกแบบโดยผู้ใช้ผ่านโปรแกรม Blynk	15
2.13 Switching Power Supply	15
2.14 รูปแบบการรับส่งข้อมูลแบบซิงโครนัส	16
2.15 รูปแบบการรับส่งข้อมูลแบบอะซิงโครนัส	17
2.16 การออกแบบค้านฮาร์ดแวร์	18
2.17 โครงสร้างภายในกล่องควบคุมระบบ	19
2.18 Flow chart การทำงานของระบบโดยรวม	20
2.19 แผนผังการติดตั้ง	22
2.20 อุปกรณ์ภายในตู้ระบบ	23
3.1 แผนภาพบริบทของระบบ	26
3.2 ผังงานขั้นตอนการทำงานของระบบโดยรวมที่บอร์ด ATmega2560	27
3.3 ผังงานการทำงานของโหมดอัตโนมัติที่บอร์ด ATmega2560 (Auto Mode)	30
3.4 ผังงานการทำงานของโหมดกำหนดเองที่บอร์ด ATmega2560 (Manual Mode)	32
3.5 ผังงานการทำงานที่บอร์ด NodeMCU Esp8266	34
4.1 โครงสร้างระบบค้านฮาร์ดแวร์	36

สารบัญรูป (ต่อ)

ปที่	หน้า
4.2 แสดงหน้าจอ Monitor Application Blynk	37
4.3 โค้ดควบคุม เปิด/ปิด อุปกรณ์ไฟฟ้าแบบกำหนดเอง	38
4.4 โค้ดโปรแกรมหน้าจอการทำงานอัตโนมัติ	38
4.5 โค้ดโปรแกรมหน้าจอการทำงานแบบกำหนดเวลา	38
4.6 หน้าจอแสดงการตั้งค่าการทำงานอัต โนมัติ	39
4.7 โค้ดโปรแกรมหน้าจอการตั้งค่าการทำงานแบบอัตโนมัติ	39
4.8 หน้าจอแสดงการตั้งค่าแบบกำหนดเวลา	40
4.9 โค้ดโปรแกรมหน้าจอการทำงานแบบกำหนดเวลา	40
4.10 หน้าจอแสดงกราฟข้อมูลการใช้งาน	41
4.11 การบันทึกข้อมูล	42
5.1 แผนการติดตั้งระบบ	46
5.2 ด้านหน้าตู้ควบคุมระบบ	47
5.3 ผังการเชื่อมต่อสายสัญญาณ	48
5.4 ภายในตู้ควบคุมระบบ	49
5.5 การติดตั้งตู้ระบบใต้อาคาร 9 ชั้น 1	50
5.6 การติดตั้งตู้แมคเนติก	51
5.7 ติดตั้งมิเตอร์วัดไฟ	51
ก.1 การยอมรับเงือนไข	56
ก.2 การตั้งค่าการติดตั้ง	56
ก.3 การเลือก Folder ที่ต้องการจะเก็บ โปรแกรม	57
ก.4 แสดงสถานะการติดตั้งโปรแกรม	57
ข.1 ระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน	59
ข.2 การเลือก โหมดการทำงานจากกีย์แพด	60
ข.3 การเลือกโหมดการทำงานจากหน้าตู้โดยใช้สวิตช์ 2 ทาง	60
ข.4 การเลือกโหมดการทำงานจากหน้าตู้โดยใช้สวิตช์ 3 ทาง	61
ข.5 หน้าจอเมนูหลัก ทำการเลือกโหมคการทำงาน	61

สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่	หน้า
ข.6 หน้าจอโหมคอัตโนมัติ	62
ข.7 หน้าจอการทำงานแบบควบคุมค้วยมือ	62
บ.8 แสดงหน้าจอ Application Blynk ส่วนของหน้าหลัก	63
ข.9 แสดงหน้าจอการกำหนดเงื่อนไขการทำงานอัตโนมัติ	64
ข.10 หน้าจอการตั้งค่าเวลา	65
ข.11 แสดงหน้าจอการใช้งานของอุปกรณ์ในรูปแบบกราฟ	66
ข.12 หน้าจอบันทึกข้อมูลลงใน Google Sheet	67
ค.1 ตู้ควบคุมระบบ	69
ค.2 ภาพแสดงการเชื่อมต่อวงจร	69
ค.3 ภาพการแนะการเชื่อมต่อวงจร	70
ค.4 ภาพการทำตู้ควบคุม	70
ค.5 ภาพการติดตั้งมิเตอร์ไฟฟ้า	71
ค.6 ภาพสอนการใช้งานระบบ	71

บทที่ 1

บทน้ำ

1.1 ความเป็นมาและความสำคัญ

ประเทศไทยมีไฟฟ้าใช้เป็นครั้งแรกเมื่อปี 2427 ในสมัยของพระบาทสมเด็จพระจุลจอมเกล้า เจ้าอยู่หัว รัชกาลที่ 5 ผู้ให้กำเนิดกิจการไฟฟ้าในประเทศไทย คือ จอมพลเจ้าพระยาสุรศักดิ์มนตรี โดยท่าน ได้ติดตั้งเครื่องกำเนิดไฟฟ้า และเดินสายไฟฟ้าติดโคมไฟฟ้าที่กรมทหารหน้า ซึ่งเป็นที่ตั้งกระทรวงกลาโหม ในปัจจุบัน ในปีพ.ศ. 2534 – 2543 มีการนำเทคโนโลยีชั้นสูงมาพัฒนามาตรฐานการบริการของการไฟฟ้า ส่วนภูมิภาคทำให้ประสบผลสำเร็จอย่างดียิ่ง สามารถขยายเขตระบบจำหน่ายไฟฟ้าให้บริการกับประชาชน ในเขตพื้นที่รับผิดชอบได้อย่างทั่วถึง ในปีพ.ศ. 2544 – 2553 มีการพัฒนาองค์กรเพื่อก้าวสู่ระดับสากลใน ธุรกิจพลังงาน การไฟฟ้าส่วนภูมิภาคตระหนักในความสำคัญของการให้บริการเพื่อสร้างความพึงพอใจให้ กันสมัย กล่องตัวและรวดเร็ว เพื่อให้สามารถแข่งขันได้ในเชิงธุรกิจและสร้างความเชื่อมั่นแก่นักลงทุนใน การตัดสินใจประกอบกิจการต่าง ๆ ในปีพ.ศ. 2554 – ปัจจุบัน มีการพัฒนาคุณภาพระบบไฟฟ้าและ การ บริการ ขับเคลื่อนองค์กรไปสู่ PEA DIGITAL UTILITY การไฟฟ้าส่วนภูมิภาคปรับโครงสร้างองค์กรและ กลยุทธ์ในการดำเนินงานให้สอดคล้องกับสภาวการณ์ปัจจุบัน มุ่งมั่นให้บริการพลังงานไฟฟ้าอย่างมี ประสิทธิภาพควบคู่กับการพัฒนาองค์กรอย่างต่อเนื่อง ทั้งค้านคุณภาพและบริการ มุ่งสู่องค์กรที่เป็นเลิศด้าน ธุรกิจพลังงานไฟฟ้า ตอบสนองความคาดหวังของลูกล้า ร่วมสร้างคุณค่าสู่สังคมและสิ่งแวดล้อมด้วย เทคโนโลยีดิจิทัล ขับเคลื่อนองค์กรไปสู่ PEA Digital Utility

คณะวิทยาศาสตร์เทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย อำเภอทุ่งสง จังหวัด นครศรีธรรมราช ด้วยคณะวิทยาศาสตร์เทคโนโลยี มีเครื่องใช้ไฟฟ้าจำนวนมาก ทำให้มีค่าใช้จ่ายที่สูง และ ไม่สามารถรับรู้ได้ว่าอุปกรณ์ตัวไหนมีการเปิดใช้งานอยู่ ก็อาจจะมีโอกาศในการลืมปิดใช้งานอุปกรณ์ไฟฟ้า ที่ไม่ได้ใช้งานแล้ว

จากปัญหาข้างต้น ทางผู้วิจัยจึงได้มีแนวคิดที่จะสร้างระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุม อุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน ให้แก่ คณะวิทยาสาสตร์เทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราช มงคลสรีวิชัย อำเภอทุ่งสง จังหวัดนครสรีธรรมราช เพื่อให้สามารถควบอุปกรณ์ไฟฟ้าและอำนวยความ สะควกในการควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าของบุคลากรในสาขารวมถึงเป็นการลดค่าใช้จ่ายภายในสาขาได้ ซึ่ง ระบบนี้สามารถควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าได้โดยอัติโนมัติ และสามารถทำงานตามที่ผู้ใช้ควบคุมจากระบบ ออนไลน์ผ่านโทรสัพท์มือถือ

1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย

- 1.2.1 เพื่อสร้างระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัด พลังงาน
- 1.2.2 เพื่อทราบปริมาณการใช้พลังงานของอุปกรณ์ไฟฟ้า
- 1.2.3 เพื่ออำนวยความสะดวกในการควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าของบุคลากรในสาขา

1.3 ขอบเขตของการวิจัย

- 1.3.1 ระบบสามารถควบคุมการเปิดและปิดอุปกรณ์ไฟฟ้าให้ตัดไฟตามค่าปริมาณการใช้ไฟฟ้าที่ กำหนดไว้โดยอัตโนมัติ
- 1.3.2 ระบบสามารถควบคุมการเปิดและปิดอุปกรณ์ไฟฟ้าตามความต้องการของผู้ใช้
- 1.3.3 ระบบสามารถตั้งเวลาเปิดและปิดของอุปกรณ์ไฟฟ้าได้
- 1.3.4 ระบบสามารถแสดงค่าปริมาณการใช้ไฟฟ้าผ่านจอ LCD และออนไลน์ได้
- 1.3.5 ระบบสามารถควบคุมได้ทั้งแบบออนไซต์และออนไลน์ได้
- 1.3.6 ระบบสามารถแจ้งสถานะของอุปกรณ์ไฟฟ้าไปยังแอปพลิเคชันไลน์
- 1.3.7 ระบบสามารบันทึกข้อมูลรายการทำงานลงใน GoogleSheet ได้
- 1.3.8 ระบบสามารถแจ้งเตือนไปยังแอปพลิเคชันไลน์ในกรณีที่ไฟฟ้าเกินค่าที่กำหนดไว้
- 1.3.9 ระบบสามารถควบคุมอุปกรณ์ใฟฟ้าได้ 4 อุปกรณ์

1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับจากงานวิจัย

- 1.4.1 ได้สร้างระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน
- 1.4.2 ได้ทราบปริมาณการใช้พลังงานของอุปกรณ์ไฟฟ้า
- 1.4.3 ได้อำนวยความสะดวกในการควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าของบุคลากรในสาขา

1.5 ระเบียบวิธีการวิจัย

- 1.5.1 ศึกษาการใช้ไฟฟ้าภายในสาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ
- 1.5.2 ศึกษาค้นคว้าข้อมูลเกี่ยวกับอุปกรณ์ที่ใช้ในโครงการวิจัย
- 1.5.3 ออกแบบระบบการควบคุม
- 1.5.4 สร้างและพัฒนาระบบการควบคุม
- 1.5.5 ทดลองอ่านค่าเซนเซอร์
- 1.5.6 ทดลองใช้งานอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่จะนำมาเชื่อมต่อเป็นระบบ
- 1.5.7 ติดตั้งระบบและทำการทดสอบระบบโดยการสั่งควบคุมอุปกรณ์

- 1.5.8 ปรับปรุงแก้ไขระบบและทำการแก้ไขในส่วนที่ผิดพลาด เพื่อให้ระบบมีความสมบูรณ์ และมี ประสิทธิภาพดียิ่งขึ้น
 - 1.5.9 ประเมินผลจากผู้ใช้งาน
 - 1.5.10 จัดทำคู่มือการใช้งานของระบบ

1.6 ระยะเวลาการดำเนินการ

	ระยะเวลาในการดำเนินงาน									
กิจกรรม	พ.ศ.2565					พ.ศ.2566				
	ก.ค.	ส.ค.	ก.ย.	ต.ค.	พ.ย.	ช.ค.	ม.ค.	ก.พ.	มี.ค.	ເນ.ຍ.
1. ศึกษาเอกสารและงานวิจัย	•	-								
2. วิเคราะห์ความต้องการ		•	-							
3. วางแผนการดำเนินงาน			•	-						
4. ออกแบบและพัฒนาระบบ					•	-				
5. ทคสอบและแก้ไขข้อผิดพลาด							•			-
6. ประเมินผลจากผู้ใช้งาน								•		-
7. จัดทำเอกสารประกอบ	•									-

ตารางที่ 1.1 ระยะเวลาการทำวิจัย

1.7 สถานที่ทำการวิจัย

ห้องปฏิบัติการระบบฝั่งตัวและอินเตอร์เน็ตในทุกสรรพสิ่ง คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย วิทยาเขตนครศรีธรรมราช ตำบลถ้ำใหญ่ อำเภอทุ่งสง จังหวัด นครศรีธรรมราช

1.8 เครื่องมืออุปกรณ์และซอฟต์แวร์ที่ใช้ในการพัฒนา

โครงการวิจัยนี้เป็นการประยุกต์ใช้อุปกรณ์ต่าง ๆ เพื่อนำมาพัฒนาให้เป็นระบบอัตโนมัติแบบ ออนไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน กรณีศึกษา คณะวิทยาศาสตร์และ เทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย โดยเครื่องมือที่นำมาใช้ในการพัฒนาระบบแบ่ง ออกเป็น 2 ส่วน ดังนี้

1.8.1 เครื่องมือทางค้านฮาร์คแวร์ ประกอบด้วย

-	บอร์ด Arduino ESP8266	จำนวน 1 ตัว
-	บอร์ด Arduino Mega2560	จำนวน 1 ตัว
-	โมคูลวัคปริมาณการใช้ไฟฟ้า	จำนวน 4 ตัว
-	โมคูล relay ขนาค 4 ช่องสัญญาน	จำนวน 1 ตัว
-	จอแสคงผล LCD ขนาค 20x4	จำนวน 1 จอ
-	magnetic switch	จำนวน 4 ตัว
-	กีย์แพคขนาค 4x4	จำนวน 1 ตัว
-	Switching Power Supply 5v	จำนวน 1 ตัว

1.8.2 เครื่องมือทางด้านซอฟต์แวร์ ประกอบด้วย

- โปรแกรมภาษา C สำหรับบอร์ด Arduino ใช้ในกระบวนการ คอมไพเลอร์ภาษาซี
- Application Blynk สำหรับการควบคุมการใช้งานจากระยะใกลผ่านเครือข่าย อินเตอร์เน็ต
- Application Line สำหรับส่งข้อความแจ้งเตือนจากระบบไปยังผู้ใช้งาน

บทที่ 2

ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

ในบทนี้กล่าวถึงทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้องในการสร้างงระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับ ควบคุมอุปกรณ์ใฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน กรณีศึกษา คณะวิทยาสาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัย เทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย เนื่องจากการสร้างจะต้องมืองค์ประกอบหลาย ๆ ส่วนประกอบด้วยกันจึงจำ เป็นจะต้องมีการศึกษาถึงทฤษฎีและ งานวิจัยที่เกี่ยวข้องเพื่อให้ทราบถึงเงื่อนไขต่าง ๆ และการทำงานของ อุปกรณ์ที่นำมาใช้ในการ ออกแบบและสร้างระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อ การประหยัดพลังงาน โดยมีทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้องมีดังนี้

- 1. ทฤษฎีเกี่ยวกับการประหยัดไฟฟ้า
- 2. ทฤษฎีเกี่ยวกับบอร์ด MEGA WiFi Dev Board
- 3. ทฤษฎีเกี่ยวกับบอร์ค ESP8266
- 4. ทฤษฎีเกี่ยวกับโมคูลวัดปริมาณการใช้ไฟฟ้า PZEM-004T
- 5. ทฤษฎีเกี่ยวกับ โมคูล Relay ขนาค 4 ช่องสัญญาณ
- 6. ทฤษฎีเกี่ยวกับ Magnetic switch
- 7. ทฤษฎีเกี่ยวกับคีย์แพคขนาค 4x4
- 8. ทฤษฎีเกี่ยวกับจอแสคงผลแบบ LCD 20x4
- 9. ทฤษฎีเกี่ยวกับ Application Line
- 10. ทฤษฎีเกี่ยวกับ Blynk
- 11. ทฤษฎีเกี่ยวกับ Switching Power Supply
- 12. ทฤษฎีเกี่ยวกับการส่งข้อมูลระหว่างบอร์ด
- 13. งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

2.1 ทฤษฎีเกี่ยวกับการประหยัดไฟฟ้า

การประหยัดพลังงานถือเป็นวิธีแก้ปัญหาที่ก่อให้เกิดผลดีต่อทุกฝ่าย โดยเฉพาะประชาชนผู้ใช้ไฟฟ้า ที่จะได้ประโยชน์สูงสุดในการช่วยลดรายจ่ายของครอบครัว ขณะเดียวกันก็ส่งผลพลอยได้ทำให้ปริมาณการ ใช้พลังงานในภาพรวมของประเทศลดลงจึงช่วยลดความเสี่ยงในการขาดแคลนพลังงานของประเทศ ส่งผล ให้การนำเข้าน้ำมันและก๊าซธรรมชาติ (LNG) ที่มีราคาแพงจากต่างประเทศลดลงตามไปด้วย โดยเฉพาะภาค การผลิตไฟฟ้าที่ต้นทุนส่วนใหญ่คือค่าเชื้อเพลิงการสั่งเดินเครื่องโรงไฟฟ้า นั้นจะเริ่มจากโรงไฟฟ้าที่มีต้นทุนต่ำสุดไปถึงโรงไฟฟ้าที่มีต้นทุนสูงสุด ดังนั้นหากการใช้ไฟฟ้าลดลง การผลิตไฟฟ้าในระบบก็ไม่ต้อง เดินเครื่องโรงไฟฟ้าที่ใช้ LNG เป็นเชื้อเพลิงซึ่งมีต้นทุนสูงในขณะนี้เข้ามาในระบบ ส่งผลให้ต้นทุนค่าเอฟที ในภาพรวมลดลงและเป็นประโยชน์ต่อค่าไฟฟ้า ดังนั้นการช่วยประหยัดพลังงานคนไม้คนละมือของคนไทย

ทุกคนจึงเปรียบเสมือนการหยอดกระปุกออมสินที่ทำให้ประเทศไทยลดการพึ่งพาการนำเข้าเชื้อเพลิงจาก ต่างประเทศและมีเสถียรภาพทางพลังงานเพิ่มขึ้น

ภาวะเสรษฐกิจของประเทศยังคงอยู่ในขั้นวิกฤติเราเป็นหนึ่กองทุนการเงินระหว่างประเทศเกือบ สองหมื่นล้านเหรียญสหรัฐ ประชาชนคนไทยทั้งหลายต่างก็มีความห่วงใยในประเทศชาติ มีความรักชาติที่ เข้มข้น และอยากที่จะช่วยชาติ ซึ่งนับว่าเป็นความสามัคคีที่ต้องจารึกไว้ในประวัติสาสตร์ เพราะจะเป็นสิ่งที่ ยืนยันว่า ในยามคับขันคนไทยพร้อมจะช่วยชาติ บ้างก็นำเงินคอลล่าร์มาบริจาค บ้างก็สละเงินทองทรัพย์สิน ส่วนตัว เพื่อให้รัฐบาลนำไปใช้หนี้ แต่ยังมีอีกวิธีที่ทุกๆคนสามารถช่วยชาติได้เช่นกัน นั่นก็คือ การลดการใช้ พลังงานอย่างฉับพลันทันที ไม่ว่าจะเป็นการลดใช้น้ำมันลง ลดใช้ไฟฟ้าลง หรือลดใช้น้ำลง

ประเทศไทยมีครัวเรือนรวมประมาณ 12 ล้านครัวเรือน หากแต่ละครอบครัวช่วยกันปิดไฟ 1 ควง (หลอดไส้ 60 วัตต์) เป็นเวลา 1 วัน เราจะประหยัดไฟได้ 4 ล้าน กิโลวัตต์-ชั่วโมง/วัน = (60 วัตต์ x 6 ชม* x 12 ล้านครัวเรือน) ค่าผลิตและจำหน่ายไฟฟ้า 1 หน่วย (กิโลวัตต์-ชั่วโมง) คือ 2.2 บาท (รวมค่าพลังงานที่ใช้ และการก่อสร้างโรงไฟฟ้า) การประหยัดไฟ 4 ล้านหน่วย/วัน จึงคิดเป็นมูลค่าทั้งสิ้น 8.8 ล้านบาท/วัน หรือ 3,212 ล้านบาทต่อปี = (8.8 ล้านบาท x วัน)

* ครอบครัวหนึ่งเปิดหลอดใส้ ประมาณ 6 ชั่วโมงต่อวัน

2.2 ทฤษฎีเกี่ยวกับบอร์ด MEGA WiFi Dev Board

MEGA WiFi Dev Board เป็นบอร์ค ใมโครคอนโทรถเลอร์ที่ใช้ชิพ ATmaga2560 ซึ่งมี 54 คิจิตอล อินพตุ/เอาท์พุต โดยในขาเหล่านั้น สามารถใช้งานเป็น PWM ได้ 15 ขา อนาลีอกอินพุต 16 ขา UART 4 ชุด โดยความถี่คริสตรัลบนบอร์คคือ 16 MHz เชื่อมต่อข้อมูลระหว่างคอมพิวเตอร์ผ่านพอร์ต USB บนบอร์คได้ โดยตรงอีกทั้งรูปแบบการออกแบบยังออกแบบให้รองรับการสวมกับ Shield ต่าง ๆ ได้โดยตรง ทำให้ สามารถพัฒนาระบบต่าง ๆ ได้อย่างรวดเร็วและเรียบร้อยสวยงามโดยรองรับการพัฒนาโปรแกรมบน แพลตฟอร์ม Arduino อย่างเต็มรูปแบบ ได้แสดงดังรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 MEGA WiFi Dev Board [1]

จากรูปที่ 2.1 แสดงลักษณะบอร์ด MEGA WiFi Dev Board ที่ออกแบบมาสำหรับงานที่ต้องใช้ช่อง ขาสัญญาณ I/O มากกว่าบอร์ด Arduino Uno R3 เช่น งานที่ต้องการรับสัญญาณจากเซนเซอร์ (Sensor) หรือ ควบคุมมอเตอร์หลาย ๆ ตัว ทำให้ Pin I/O ของบอร์ด Arduino Uno R3 ไม่สามารถรองรับได้ ทั้งนี้บอร์ด ATmega2560 ยังมีหน่วยความจำแบบ Flash ซึ่งมากกว่า Arduino Uno R3 ทำให้สามารถเขียนโค้ดโปรแกรม เข้าไปได้มากกว่า ในความเร็วของ MCU ที่เท่ากัน

2.3 ทฤษฎีเกี่ยวกับบอร็ด ESP8266

มีความพิเศษตรงที่ตัวมันสามารถโปรแกรมลงไปได้ ทำให้สามารถนำไปใช้งานแทน ใมโครคอนโทรลเลอร์ได้เลย และมีพื้นที่โปรแกรมที่มากถึง 4MB ทำให้มีพื้นที่เหลือมากในการเขียน โปรแกรมลงไป ผู้ใช้สามารถเลือกพัฒนาด้วยสคริปต์ LUA โดยใช้เฟิร์มแวร์ Node MCU หรือเป็นชุดพัฒนา ด้วยโมดูล ESP8266 ก็ได้ซึ่งสามารถเขียนด้วย Arduino IDE ได้ โมดูลมี GPIO ให้ใช้ถึง 10 พอร์ต สามารถ นำมาพัฒนาโปรเจคทางด้าน Internet of Things (IoTs) เชื่อมต่อกับอุปกรณ์อื่น ๆ ตามต้องการ ขาของโมดูล ESP8266 แบ่งได้ดังนี้

- VCC เป็นขาสำหรับจ่ายไปเข้าเพื่อให้โมคูลทำงานได้ ซึ่งแรงคันที่ใช้งานได้คือ 3.3 3.6V
- GND
- Reset และ CH_PD (หรือ EN) เป็นขาที่ต้องต่อเข้าไฟ + เพื่อให้โมคูลสามารถทำงานได้ ทั้ง 2 ขานี้ สามารถนำมาใช้รีเซ็ตโมคูลได้เหมือนกัน แตกต่างตรงที่ขา Reset สามารถลอยไว้ได้ แต่ขา CH_PD (หรือ EN) จำเป็นต้องต่อเข้าไป + เท่านั้น เมื่อขานี้ไม่ต่อเข้าไฟ + โมคูลจะไม่ทำงานทันที
- GPIO เป็นขาดิจิตอลอินพุต / เอาต์พุต ทำงานที่แรงคัน 3.3V
- GPIO15 เป็นขาที่ต้องต่อลง GND เท่านั้น เพื่อให้โมดูลทำงานได้
- GPIOo เป็นขาทำหรับการเลือกโหมดทำงาน หากนำขานี้ลง GND จะเข้าโหมดโปรแกรม หากลอย ไว้ หรือนำเข้าไฟ + จะเข้าโหมดการทำงานปกติ
- ADC เป็นขาอนาลีอกอินพุต รับแรงดันใค้สูงสุดที่ 1V ขนาด 10 บิต การนำไปใช้งานกับแรงดันที่สูง กว่าต้องใช้วงจรแบ่งแรงดันเข้าช่วย

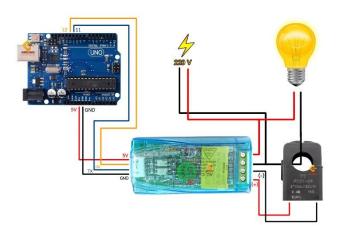


ฐปที่ **2.2** ESP 8266 [2]

จากรูปที่ 2.2 ESP8266 นั้นถูกนำมาทำเป็นโมคูลหลายตัวมาก ที่นี้จึงขออธิบายเฉพาะตัวโมคูลที่ใช้ งานได้ง่าย เป็นที่นิยม คือ ESP-01 และ Node MCU เท่านั้น ส่วนการใช้งานโมคูลตัวอื่นๆ จะมีวิธีการใช้งาน ที่เหมือนกัน ต่างกันตรงการจัดวางและจำนวนขาที่มีใช้งาน ซึ่งสามารถหาเอกสารต่างๆนำมาอ้างอิงได้ โดยทั่วไป โดยขา I/O ที่ใช้งานได้นี้จะเรียกว่า GPIO อาจฟังคูแปลกแต่มันก็ทำหน้าที่เหมือนขาของ Arduino นั่นเอง ใน Arduino เราเรียกขา 2 ว่า " 2 " ใน ESP8266 จะเรียกว่า " GPIO2 " ชื่อเรียกต่างกันแต่ทำหน้าที่และ เขียนโปรแกรมเหมือนกัน

2.4 ทฤษฎีเกี่ยวกับโมดูลวัดปริมาณการใช้ไฟฟ้า PZEM-004T

การวัดค่าเพื่อบันทึกการใช้งานไฟฟ้า เพื่อการตรวจสอบ วัดค่าการใช้พลังงาน ควบคุมค่าไฟฟ้า แล้ว อุปกรณ์วัดจำเป็นต้องให้ข้อมูลหลาย ๆ ค่า ได้แก่ แรงคัน (VAC) กระแส (IAC) กำลังไฟฟ้าจริง (Active power) ค่าตัวประกอบกำลัง (Power Factor) ค่าพลังงานไฟฟ้า (Energy) เพื่อมาใช้ในการคำนวณ หรือ ควบคุมต่อ ถ้าเป็นสมัยก่อนที่ยังไม่มีโมคูล PZEM ออกมา การพัฒนาอุปกรณ์เพื่อวัดค่าพลังงานไฟฟ้า (กระแสสลับ) คังกล่าว อาจจะต้องใช้ Sensor เพื่อวัดกระแส และแรงคัน จากนั้นก็นำค่ามาคำนวณต่อกันเอง แต่ในปัจจุบันโมคูล PZEM รับหน้าที่การคำนวณค่าต่าง ๆ ไปเรียบร้อย และส่งผลการคำนวณต่าง ๆ ออกมา จากโมคูลผ่านการสื่อสารแบบ serial (TX, RX) ซึ่งสามารถใช้เพื่อควบคุมสั่งการต่อด้วยบอร์ค Arduino หรือ ส่งค่าต่อไปที่คอมพิวเตอร์



รูปที่ 2.3 โมคูลวัคปริมาณ ไฟฟ้า PZEM-004T [3]

จากรูปที่ 2.3 แสดงลักษณะการใช้งานโมคูลวัดปริมาณไฟฟ้า ที่กำลังเชื่อมต่อกับบอร์ค Arduino เพื่อให้ Sensor ตรวจจับไฟฟ้าและส่งข้อมูลไปที่บอร์ค Arduino

2.5 ทฤษฎีเกี่ยวกับโมดูล Relay ขนาด 4 ช่องสัญญาณ

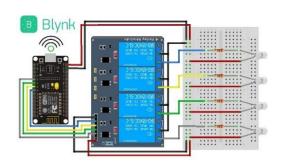
โมคูลรีเลย์ 4ช่อง 5V (4 Channel Relay Module) เป็นโมคูลที่ใช้ควบคุมโหลดได้ทั้งแรงคันไฟฟ้า DC และ AC ซึ่งโหลดสูงสุด (Maximum Load) คือ AC 250V/10A, DC 30V/10A โดยใช้สัญญาณในการ ควบคุมการทำงานด้วยสัญญาณลอจิก TTL ทำงานด้วยสัญญาณแบบ Active Low กระแสขับรีเลย์ (Drive Current) 15-20mA. มีการออกแบบให้เป็น Isolate ด้วย Optocoupler มี LED แสดงสถานะ Relay สามารถ นำไปประยุกต์ใช้งาน PLC Control บ้านอัจฉริยะ ใช้ในโรงงานอุตสาหกรรม หรืองานอื่น ๆ ขึ้นอยู่กับการ เขียนโปรแกรมและการต่อใช้งานภายนอก สามารถเชื่อมต่อใช้งานกับบอร์ด Rasberry Pi Arduino ARM MCS-51 AVR PIC 8051 DSP MSP430 TTL logic



รูปที่ 2.4 Relay ขนาด 4 ช่องสัญญาน [4]

จากรูปที่ 2.4 แสดงลักษณะบอร์ครีเลย์ 4 ช่องสัญญาณ เพื่อใช้ในการควบคุมการจ่ายไฟให้อุปกรณ์ ต่าง ๆ โมคูลรีเลย์ 4ช่อง 5V (4 Channel Relay Module) เป็นโมคูลที่ใช้ควบคุมการทำงานของโหลดทาง ไฟฟ้าได้ทั้งแรงคันไฟฟ้ากระแสตรง (DC) และไฟฟ้ากระแสสลับ (AC) ซึ่งโหลดสูงสุด คือ AC 250V/10A และ DC 30V/10A โดยใช้สัญญาณในการควบคุมการทำงานด้วยสัญญาณลอจิก TTL ทำงานด้วยสัญญาณ แบบ Active Low กระแสขับรีเลย์ (Drive Current) 15-20mA. มีการออกแบบให้เป็น Isolate ด้วย

Optocoupler มี LED แสดงสถานะ Relay สามารถนำไปประยุกต์ใช้งาน PLC Control บ้านอัจฉริยะ ใช้ใน โรงงานอุตสาหกรรม หรืองานอื่น ๆ ขึ้นอยู่กับการเขียนโปรแกรมและการต่อใช้งานภายนอก สามารถ เชื่อมต่อใช้งานกับบอร์ด Rasberry Pi Arduino Node MCU ESP8266 ฯลฯ เป็นต้น



รูปที่ 2.5 การใช้งานของ Relay [4]

จากรูปที่ 2.5 แสดงลักษณะภายใน Relay จะประกอบไปด้วยขคลวดและหน้าสัมผัส

- 1. หน้าสัมผัส NC (Normally Close) เป็นหน้าสัมผัสปกติปิด โดยในสภาวะปกติหน้าสัมผัสนี้จะต่อเข้ากับขา COM (Common) และจะลอยหรือไม่สัมผัสกันเมื่อมีกระแสไฟฟ้าใหลผ่านขดลวด
- 2. หน้าสัมผัส NO (Normally Open) เป็นหน้าสัมผัสปกติเปิด โดยในสภาวะปกติจะลอยอยู่ ไม่ถูกต่อกับขา COM (Common) แต่จะเชื่อมต่อกันเมื่อมีกระแสไฟใหลผ่านขดลวด
- 3. ขา COM (Common) เป็นขาที่ถูกใช้งานร่วมกันระหว่าง NC และ NO ขึ้นอยู่กับว่า ขณะนั้นมีกระแสไฟฟ้า ใหลผ่านขคลวคหรือไม่ หน้าสัมผัสใน Relay 1 ตัวอาจมีมากกว่า 1 ชุค ขึ้นอยู่กับผู้ผลิตและลักษณะของงาน ที่ถกนำไปใช้

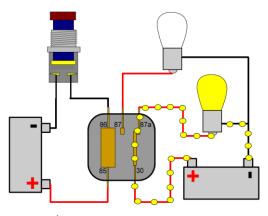
2.6 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Magnetic switch

แมกเนติกคอนแทกเตอร์ หรือ แมกเนติกสวิตช์ คือ อุปกรณ์สวิตช์ตัดต่อวงจรไฟฟ้า เพื่อการเปิด-ปิด ของหน้าสัมผัส (Contact) ทำงานโดยอาศัยอำนาจแม่เหล็กไฟฟ้าช่วยในการเปิด-ปิดหน้าสัมผัส ในการตัดต่อ วงจรไฟฟ้า เช่น เปิด-ปิด การทำงานของวงจรควบคุมมอเตอร์ นิยมใช้ในวงจรของระบบแอร์ ระบบควบคุม มอเตอร์ หรือใช้ในการควบคุมเครื่องจักรต่าง ๆ โดยแมกเนติกคอนแทกเตอร์นั้น จะมีส่วนประกอบหลักที่ สำคัญต่อการทำงาน ได้แก่ แกนเหล็ก (Core) ขดลวด (Coil) หน้าสัมผัส (Contact) และสปริง (Spring)



รูปที่ 2.6 แมกเนติกคอนแทคเตอร์ / แมกเนติกสวิตช์ [5]

จากรูปที่ 2.6 เมื่อมีกระแสไฟฟ้าใหลผ่านไปยังขคลวดสนามแม่เหล็กที่อยู่ขากลางของแกนเหล็ก ขคลวดจะสร้างสนามแม่เหล็กที่แรงสนามแม่เหล็กชนะแรงสปริงคึงให้แกนเหล็กชุดที่เคลื่อนที่ (Stationary Core) เคลื่อนที่ลงมาในสภาวะนี้ (ON) คอนแทคทั้งสองชุดจะเปลี่ยนสภาวะการทำงานคือ คอนแทคปกติปิด จะเปิดวงจรจุดสัมผัสออก และคอนแทคปกติเปิดจะต่อวงจรของจุดสัมผัส เมื่อไม่มีกระแสไฟฟ้าไหลผ่านเข้า ไปยังขคลวด สนามแม่เหล็กคอนแทคทั้งสองชุดจะกลับไปสู่สภาวะเดิม

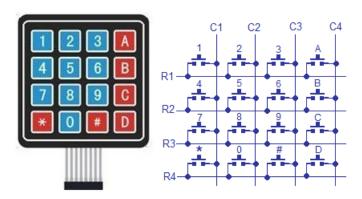


รูปที่ 2.7 การทำงานของแมกเนติก [5]

จากรูปที่ 2.7 จะเห็นได้ว่าส่วนประกอบต่างๆ คือ ปัจจัยสำคัญที่จำเป็นต่อกระบวนการทำงานของ แมกเนติกคอนแทกเตอร์ แต่ถ้าหากต้องการเพิ่มประสิทธิภาพเพื่อการทำงานให้ดี เราจำเป็นต้องคำนึงถึง ปัจจัยอื่นๆ ที่มีผลต่อการทำงานด้วยเช่นกัน ไม่ว่าจะเป็นวิธีการเลือกใช้แมกเนติก คอนแทคเตอร์ อย่างไรให้ ได้ผล และเราควรเลือกใช้แมกเนติก คอนแทคเตอร์ ประเภทไหนให้เหมาะกับงาน รวมไปถึงเรื่อง อุปกรณ์เสริมของแมกเนติก คอนแทคเตอร์ที่จำเป็นต้องรู้ เพราะสิ่งเหล่านี้คือข้อมูลสำคัญที่จะช่วยเพิ่ม ประสิทธิภาพและสามารถแก้ไขปัญหาต่างๆที่อาจเกิดขึ้นได้ในการทำงาน

2.7 ทฤษฎีเกี่ยวกับคีย์แพดขนาด 4x4

แป้นปุ่มกดหรือ Keypad เป็นอุปกรณ์สำหรับอินพุตจากเจ้าหน้าที่ มีลักษณะเป็นปุ่มกดหลายปุ่ม ถูก จัดเรียงกัน ในลกัษณะเป็นอาร์เรย์แบ่งเป็นแถวแนวนอน (Rows)และแถวแนวตั้ง (Columns) เช่น 3 x 4 (12 ปุ่ม) หรือ 4 x 4 (16ปุ่ม) เป็นต้น แต่ละปุ่มก็จะมีสัญลักษณ์เขียนกำกับไว้เช่น ตัวเลข 0 ถึง 9 เครื่องหมาย # เครื่องหมาย * เป็นต้น โดยปกติถ้ำต่อปุ่มกดแยก จำนวน 16 ตัว จะต้องใช้ขาสัญญาณทั้งหมด 16ขา แต่ถ้าใช้ การจัดเรียงแบบ 4x4 จะใช้ขาสัญญาณเพียง 8 ขา แต่ต้องมีการตรวจดูว่า ปุ่มกดใดถูกกดบ้างในขณะนั้น วิธีการนี้เรียกว่า การสแกนปุ่มกด (key scan) สำหรับ ลักษณะแป้นปุ่มกด แบบ 4x4 ปุ่ม แสดงได้ดังรูปที่ 2.8



รูปที่ 2.8 แป้นปุ่มกดแบบ 4x4 [6]

จากรูปที่ 2.8 แสดงลักษณะแป้นปุ่มกด แบบ 4x4 ปุ่มมีสายเชื่อมต่อกอนเนกเตอร์จำนวน 8 ขา แบบ ตัวเมีย (Female)ถ้าต้องการเสียบขาลงบนเบรดบอร์ด ก็สามารถใช้Pin Header ตัวผู้ เป็นตัว เชื่อมต่อได้ขาทั้ง 8 นั้น ถ้ามองจากด้านหน้า (Front View) และนับจากซ้ายไปขวาจะเป็นขาหมายเลข 1-8 ตามลำดับ โดยที่ขำ 1 ถึง 4 จะเป็นขาสำหรับแถวนอน (Rows) ขา 5 ถึง 8 จะเป็นขาแนวตั้ง (Columns)

2.8 ทฤษฎีเกี่ยวกับจอแสดงผล LCD 20x4

LCD ย่อ มาจาก Liquid Crystal Display ซึ่งเป็นจอแสดงผลแบบ (Digital) โดยภาพที่ปรากฏขึ้นเกิด จากแสงที่ถูกปล่อยออกมาจากหลอดไฟด้านหลังของจอภาพ (Black Light) ผ่านชั้นกรองแสง (Polarized filter) แล้ววิ่งไปยังคริสตัลเหลวที่เรียงตัวด้วยกัน 3เซลล์คือแสงสีแดงแสงสีเขียวและแสงสีน้ำเงิน กลายเป็นพิกเซล (Pixel) ที่สว่างสดใสเกิดขึ้น แสดงได้ดังรูปที่ 2.9



รูปที่ **2.9** จอแสดงผล LCD I2C [7]

จากรูปที่ 2.9 แสดงจอ LCD ที่มีการเชื่อมต่อแบบ I2C หรือเรียกอีกอย่างว่าการเชื่อมต่อแบบ อนุกรม จะเป็นจอ LCD ธรรมดาทั่วไปที่มาพร้อมกับบอร์ด I2C Bus ที่ทำให้กำรใช้งานได้สะดวกยิ่งขึ้น และยังมา พร้อมกับ VR สำหรับปรับความเข้มของจอ ในรูปแบบ I2C จะใช้ขาในการเชื่อมต่อกับ ใมโครคอนโทรลเลอร์เพียง 4 ขา (แบบ Parallel ใช้ 16 ขำ) ซึ่งทำให้ใช้งานได้ง่ายและสะดวกมากยิ่งขึ้น

2.9 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Application Line

โปรแกรม Application Line ที่มีความสามารถในการสนทนา เช่น การแชท การส่งข้อความ การแชร์ ไฟล์กำรสร้างกลุ่มพูดคุย หรือการสนทนาผ่านเสียงผ่านเครือข่ายอินเตอร์เน็ต บนอุปกรณ์ ประเภทพกพำ (Mobile Devices) เช่น สมาร์ท โฟน แท็บเล็ต เป็นต้น นอกจากนี้ Line ยังสามารถ ติดตั้งและใช้งานบนเครื่อง คอมพิวเตอร์ทั่ว ไปได้ด้วย



รูปที่ 2.10 Application Line สำหรับการแจ้งเตือนการทำงาน [8]

จากรูปที่ 2.10 Application Line ใช้ในการแสดงการใช้งาน การสื่อสารแจ้งเตือนให้ผู้ใช้งานทราบถึง สถานะการทำงานของระบบแจ้งเตือนเมื่ออุปกรณ์แสดงค่าเกินที่กำหนดและ มีการเปิด/ปิดการใช้งานโดย แจ้งให้ผู้ดูแลทราบสถานะของระบบ

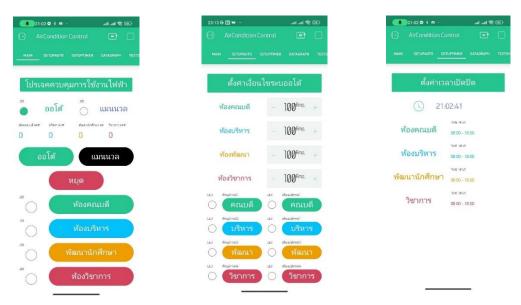
2.10 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Blynk version 2.27.24

Blynk Platform ถูกออกแบบมาเพื่อใช้ในการควบคุมอุปกรณ์ Internet of Things ซึ่งมีคุณสมบัติใน การควบคุมจากระยะ ใกลผ่านเครือข่ายอินเตอร์เน็ต และยังสามารถแสดงผลค่าจากเวลาต่าง ๆ ได้อีกด้วย แสดงดังรูปที่ 2.11



รูปที่ 2.11 โปรแกรม Blynk [9]

จากรูปที่ 2.11 Blynk คือ Application สำเร็จรูปสำหรับงาน IOT มีความน่าสนใจคือการเขียน โปรแกรมที่ง่าย ไม่ต้องเขียน App เองสามารถใช้งานได้อย่าง Real time สามารถเชื่อมต่อ Device ต่าง ๆ เข้า กับ Internet ได้อย่างง่ายดาย ไม่ว่าจะเป็น Arduino Esp8266 Esp32 Nodemcu Rasberry pi นำมาแสดงบน Application ได้อย่างง่ายดาย แล้วที่สำคัญ Application Blynk ยังฟรี และ รองรับในระบบ IOS และ Android อีกด้วย



ร**ูปที่ 2.12** หน้าจอ App ที่ทำการออกแบบโดยผู้ใช้ผ่านโปรแกรม Blynk [10]

จากรูปที่ 2.12 สามารถจับลากจัดเลี้ยงปรับขนาดให้เหมาะสมตรงตามที่เราต้องการของผู้ออกแบบ ระบบ เพื่อง่ายตอนการใช่งาน Application

2.11 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Switching Power Supply

เป็นแหล่งจ่ายไฟตรงคงค่าแรงคันแบบหนึ่ง และสามารถเปลี่ยนแรงคันไฟจากไปสลับโวลต์สูง ให้ เป็นแรงคันไฟตรงค่าต่ำ เพื่อใช้ในงานอิเลคทรอนิกส์ได้เช่นเดียวกันแหล่งจ่ายไฟเชิงเส้น (Linear Power Supply) ถึงแม้เพาเวอร์ซัพพลายทั้งสองแบบจะต้องมีการใช้หม้อแปลงในการลดทอนแรงคันสูงให้เป็น แรงคันต่ำเช่นเดียวกัน แต่สวิตซิ่งเพาเวอร์ซัพพลายจะต้องการใช้หม้อแปลงที่มีขนาดเล็ก และน้ำหนักน้อย เมื่อเทียบกับแหล่งจ่ายไฟเชิงเส้น อีกทั้งสวิตชิ่งเพาเวอร์ซัพพลายยังมีประสิทธิภาพสูงกว่า สำหรับลักษณะ Switching Power Supply คังรูปที่ 2.13



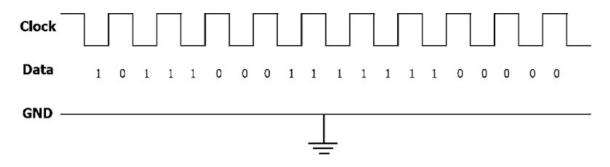
ลูปที่ 2.13 Switching Power Supply [11]

จากรูปที่ 2.13 แสดงลักษณะ Switching Power Supply ซึ่งรับแรงคันไฟจาก 220-240 โวลต์ โดยผ่าน การควบคุมด้วยสวิตช์ สำหรับ AT และเมนบอร์คแล้วยังส่งแรงคันไฟส่วนหนึ่งกลับไปที่ช่อง AC output เพื่อเลี้ยงตัวมอนิเตอร์และจะส่งแรงคันไฟ 220 โวลต์ อักส่วนหนึ่งเข้าสู่หน่วยการทำงานที่ทำหน้าที่แปลง แรงคันไฟกระแสสลับ 220 โวลต์ ให้เป็นไฟกระแสตรง 300 โวลต์ โคยไม่ผ่านหม้อแปลงไฟ

2.12 ทฤษฎีเกี่ยวกับการส่งข้อมูลระหว่างบอร์ด

การสื่อสารแบบอนุกรม (Serial Communication) สามารถทำได้โดยการส่งข้อมูลจากตัวส่ง (Transmitter) ไปยังตัวรับ (Receiver) ครั้งละ 1 ไบต์ ดังนั้นการส่งข้อมูลจำนวน 1 ไบต์ จำเป็นต้องใช้ สายสัญญาณอย่างน้อย 2 เส้น ในการส่งข้อมูล คือต้องใช้สายสัญญาณ 1 สาย สำหรับการส่งข้อมูล และ 1 สาย สำหรับกราวน์ สามารถแบ่งการสื่อสารแบบอนุกรมออกเป็น 2 ประเภท ได้แก่

- แบบซิงโครนัส (Synchronous) เป็นรูปแบบหนึ่งของวิธีการส่งข้อมูล โดยใช้สัญญาณ Clock มา เป็นตัวกำหนดจังหวะในการรับส่งข้อมูล การส่งข้อมูลแบบนี้ เป็นการรับส่งที่ค่อนข้างมีเสถียรภาพ และส่ง ได้ที่ความเร็วสูง มีโอกาสที่ข้อมูลจะสูญหายระหว่างการส่งน้อย ตัวอย่างการส่งข้อมูลลักษณะนี้เช่น I2C I2S SPI ดังรูปที่ 2.14



รูปที่ 2.14 รูปแบบการรับส่งข้อมูลแบบซิงโครนัส [12]

จากรูปที่ 2.14 แสดงการส่งข้อมูลแบบซิงโครนัส ผู้ส่งทำการส่งบิตติคต่อกันยาว ๆ ถ้าผู้ส่งต้องการ แบ่งช่วงกลุ่มข้อมูลก็ส่งกลุ่มบิต 0 หรือ 1 เพื่อแสดงสถานะว่าง เมื่อแต่บิตมาถึงผู้รับ ผู้รับจะนับจำนวนบิต แล้วจับกลุ่มของบิตให้เป็นใบต์ที่มี 8 บิต

- แบบอะซิงโครนัส (Asynchronous) เป็นการส่งข้อมูลที่ไม่ต้องใช้สัญญาณ Clock มาเป็น ตัวกำหนดจังหวะการรับส่งข้อมูล แต่ใช้วิธีกำหนดรูปแบบการรับส่งข้อมูลขึ้นมาแทน และ อาศัยการกำหนด อัตราเร็วของการรับ และส่งที่เท่ากันทั้งฝั่งรับและฝั่งส่ง ข้อดีของการใช้ Asynchronous คือสามารถสื่อสาร แบบ Full Duplex รับ และ ส่งได้ในเวลาเดียวกัน แต่การสื่อสารแบบ Asynchronous มีโอกาสที่ข้อมูลจะสูญ หายขณะรับหรือส่งข้อมูลมากกว่าแบบ Synchronous



รูปที่ 2.15 รูปแบบการรับส่งข้อมูลแบบอะซิงโครนัส [12]

2.13 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

ในหัวข้อนี้เสนองานวิจัยที่ผู้วิจัยได้ทำการศึกษาเพื่อนำมาเป็นแนวทางในการพัฒนาระบบวิจัยของ ข้าพเจ้าซึ่งได้แก่ 1. งานวิจัยระบบประหยัดพลังงานแบบออนไลน์สำหรับควบคุมเครื่องปรับอากาศ กรณีศึกษาสาขาวิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราช มงคลศรีวิชัย 2. งานวิจัยระบบควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าและรักษาความปลอดภัยภายในบ้านแบบออนไลน์ กรณีศึกษาบ้านคุณรำไพ ทองทิพย์ ตำบลร่อนพิบูลย์ อำเภอร่อนพิบูลย์

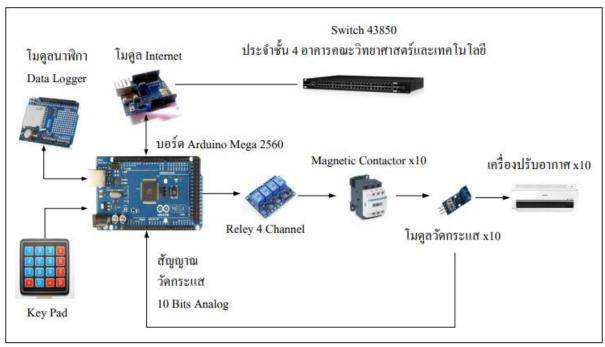
2.13.1 งานวิจัยระบบประหยัดพลังงานแบบออนไลน์สำหรับควบคุมเครื่องปรับอากาศ กรณีศึกษา สาขาวิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย (Energy Saving Online Control System for Air Conditioner Case Study of Computer Science at Faculty of Science and Technology, RMUTSV)

เป็นผลงานของ นางสาวจิรนันท์ ชอบหวาน นางสาวชฎาภรณ์ จั่วนาน และนางสาววิสสุตา ขุนมี ตามหลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ ระบบควบคุมเครื่องปรับอากาศ ได้ แนวคิดที่จะทำให้ ระบบประหยัดพลังงานแบบออนไลน์สำหรับควบคุมเครื่องปรับอากาศ กรณีศึกษาสาขา วิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย สามารถสั่งงานเปิด-ปิดเครื่องปรับอากาศได้สามารถตั้งเวลาปิดระบบได้4 ช่วงเวลา เพื่อใช้ใน กรณีที่ผู้ใช้งาน ลืมปิดเครื่องปรับอากาศหลังจากใช้งาน โดยยผู้ใช้เลือกสั่งงานผ่านหน้าเว็บเบราว์เซอร์ หรือกดสวิตซ์ เปิด-ปิดตามปกติ

ด้วยเหตุดังกล่าวข้างต้นทางคณะผู้วิจัยจึงได้เล็งเห็นปัญหาที่เกิดขึ้นและได้มีแนวคิดที่จะทำ การสร้างระบบประหยัดพลังงานแบบออนไลน์สำรับควบคุมเครื่องปรับอากาศ กรณีศึกษาสาขาวิทยาศาสตร์ คอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัยขึ้นมา ซึ่งระบบ สามารถควบคุมการเปิด-ปิดเครื่องปรับอากาศผ่านระบบเครือข่ายคอมพิวเตอร์ได้ระบบสามารถตั้งเวลาปิด เครื่องปรับอากาศตามเวลาที่กำหนดได้ 4 ช่วงเวลา อีกทั้งยังควบคุมระบบแบบออนไลน์ได้ซึ่งจะช่วยเพิ่ม ความสะดวกสบายให้แก่ผู้ใช้เครื่องปรับอากาศ ซึ่งนอกจากจะช่วยประหยัดเวลา ยังสามารถช่วยประหยัด พลังงานไฟฟ้าได้ละช่วยในการตรวจสอบการใช้งานของเครื่องปรับอากาศรวมถึงการควบคุมระบบการเปิด-ปิดเครื่องปรับอากาศได้ง่ายขึ้น

การออกแบบระบบโดยรวม

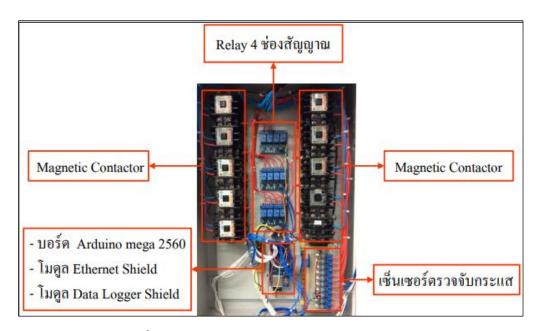
ระบบประหยัดพลังงานแบบออนไลน์สำรับควบคุมเครื่องปรับอากาศ กรณีศึกษาสาขา วิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย นั้น พบว่า ภายในสาขาวิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์นั้นมีเครื่องปรับอากาศจำนวน 10 เครื่อง และมีการเปิดใช้ เครื่องปรับอากาศตั้งแต่ช่วงเวลา 8.00 น. โดยประมาณของแต่ละวันและไม่มีการปิดจนกว่าจะถึงตอนเย็น ระบบจะแสดงการเชื่อมต่อการทำงานระหว่างบอร์ดแสดงลักษณะดังรูปที่ 2.16



รูปที่ 2.16 การออกแบบด้านฮาร์ดแวร์ [13]

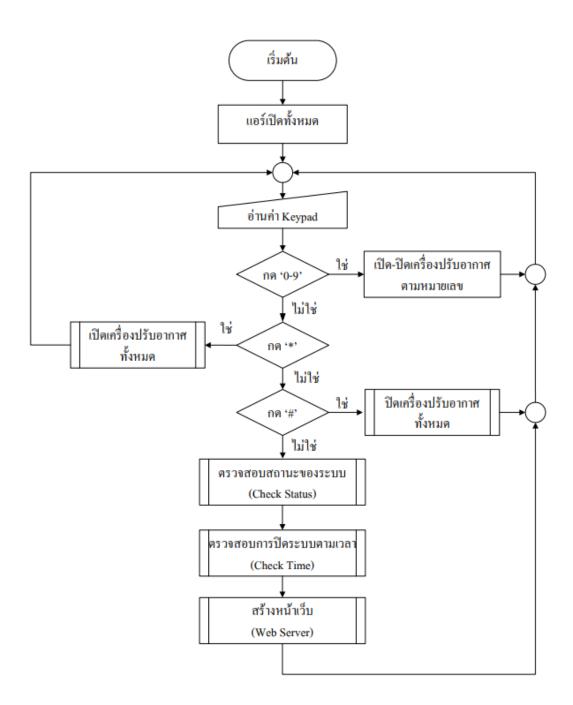
จากรูปที่ 2.16 ระบบสามารถทำงานได้ก็ต่อเมื่อได้รับการเชื่อมต่อเข้ากับเครือข่ายเพื่อเป็นการรับคำ สั่งจากผู้ใช้และส่งกลับข้อมูลไปยังหน้าจอแสดงผล เพื่อให้ผู้ใช้งานระบบรับรู้สถานะการใช้งานของ เครื่องปรับอากาศ

กล่องควบคุมระบบมีการติดตั้งอุปกรณ์ภายใน เพื่อให้ระบบสามารถทำงานได้อย่างถูกต้อง โดยมีโครงสร้างภายในกล่องควบคุมระบบ ดังรูปที่ 2.17



รูปที่ 2.17 โครงสร้างภายในกล่องควบคุมระบบ [13]

จากรูปที่ 2.17 แสดงลักษณะ โครงสร้างภายในกล่องควบคุมระบบ จะประกอบด้วย บอร์ด Arduino mega 2560 บอร์ดรีเลย์ 4 ช่องสัญญาณ แมกเนติกคอนแทกเตอร์ โมคูล Ethernet Shield โมคูล Data Logger Shield และเซ็นเซอร์ตรวจจับกระแส โดยมีขั้นตอนการออกแบบดังรูปที่ 2.18



รูปที่ 2.18 Flow chart การทำงานของระบบ โดยรวม [13]

จากรูปที่ 2.18 แสดงการเข้าใช้งานระบบผ่านการกดด้วย Keypad ซึ่งผู้ใชสามารถควบคุมการทำงาน ของสวิตซ์เครื่องปรับอากาศผ่านการกดด้วย Keypad เมื่อผู้ใช้สั่งเปิด-ปิด ที่ระบบหรือที่ตัวสวิตซ์โดยตรงก็ ขึ้นสถานะการทำงานของเครื่องปรับอากาศให้ผู้ใช้งานทราบหลอดไฟ LED หน้าตู้ควบคุม 2.13.2 งานวิจัยระบบควบคุมอุปกรณ์ ใฟฟ้าและรักษาความปลอดภัยภายในบ้านแบบออนไลน์ กรณีศึกษาบ้านคุณรำไพ ทองทิพย์ ตำบลร่อนพิบูลย์ อำเภอร่อนพิบูลย์ จังหวัดนครศรีธรรมราช An Online System For Electrical Appliances And Home Security Controls: A Case Stude At Ban Rampai Thongtip, Tambon Ronpiboon, Ronpiboon District, Nakhon Si Thammarat

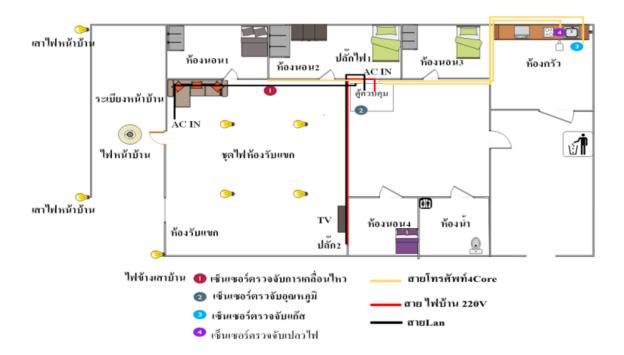
เป็นผลงานของ นายจักรวาล ชลสงคราม นายเจนณรงค์ แก้วนุ้ย นายสถาพร สุขคุ้ม งานวิจัย นี้เป็นการสร้างระบบควบคุมอุปกรณ์ใฟฟ้าและรักษาความปลอดภัยภายในบ้านแบบออนไลน์กรณีศึกษา บ้านคุณรำไพ ทองทิพย์ ตำบลร่อนพิบูลย์ อำเภอร่อนพิบูลย์ จังหวัดนครศรีธรรมราชระบบมีการทำงาน 2 ส่วนคือ การควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้า และรักษาความปลอดภัยภายในบ้าน ในส่วนของการควบคุมอุปกรณ์ ไฟฟ้าผู้วิจัยได้ออกแบบให้ระบบควบคุมอุปกรณ์ได้ทั้งหมด 7 อุปกรณ์คือ หลอดไฟ 4 ชุด เต้าเสียบไฟ 2 ชุด และเครื่องปรับอากาส 1 เครื่อง สำหรับการรักษาความปลอดภัยระบบจะทำการเตือนด้วยการส่งข้อความไป ทางแอปพลิเคชันไลน์เมื่อเกิดเหตุการณ์ต่าง ๆ เช่น เกิดความเคลื่อนไหวภายในบ้าน เกิดเปลวไฟ เกิดการรั่ว ของแก๊ส และอุณหภูมสูงผิดปกติ เป็นต้น สำหรับการควบคุมการทำงานของระบบสามารถควบคุมได้ทั้ง แบบออนไลน์ผ่านแอปพลิเคชัน Blynk และผ่านการกดปุ่มคีย์แพกหน้าตู้ระบบ

การออกแบบระบบได้ใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ Arduino Mega2560 เป็นตัวประมวลผล หลักและบอร์ค Ethernet Shield W5100 สำหรับเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต มีอินพุตของระบบจำนวน 5 ตัวได้แก่ เซ็นเซอร์วัคอุณหภูมิ เซ็นเซอร์ตรวจจับแก๊ส เซ็นเซอร์ตรวจจับการเคลื่อนไหว เซ็นเซอร์ตรวจจับเปลวไฟ และเซ็นเซอร์ตรวจจับการใช้อุปกรณ์ไฟฟ้า สำหรับเอาต์พุตประกอบด้วยบอร์ครีเลย์ 8 ช่องสำหรับตัดต่อ วงจรไฟฟ้า

ด้วยเหตุดังกล่าวผู้วิจัยจึงมีแนวคิดค้นที่จะสร้างระบบควบคุมการเปิด-ปิดไฟแบบออนไลน์ และรักษาความปลอดภัย เพื่อลดปัญหาข้างต้นระบบที่ผู้วิจัยได้จัดทำขึ้นมาเพื่อดูแลควบคุมการเปิด-ปิดไฟ และรักษาความปลอดภัย ช่วยในการอำนวยความสะดวกในการใช้งาน โดยมีการออกแบบปุ่มกดที่หน้า ตู้ควบคุม และมีการติดตั้งตู้ควบคุมไว้บริเวณบ้านพักของเจ้าของบ้าน เนื่องจากระบบของผู้วิจัยได้ใช้ ตู้ควบคุมในการใช้ควบคุมการเปิด-ปิดและใช้เซนเซอร์ต่าง ๆ เพื่อแจ้งเตือนความปลอดภัยโดยขั้นตอนการ วิเคราะห์ปัญหาเพื่อนำมาเป็นข้อมูลในการพัฒนาระบบ

การออกแบบระบบโดยรวม

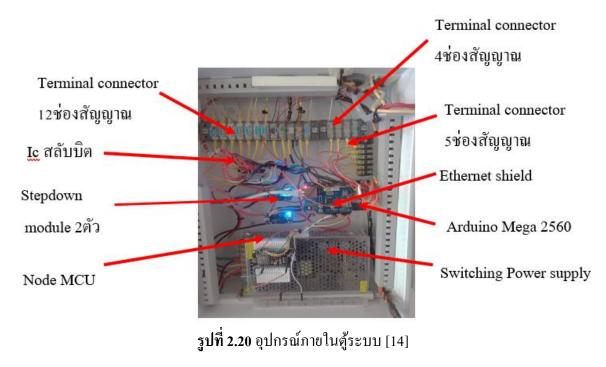
แผนผังการติดตั้งระบบควบคุมการเปิด-ปิดอุปกรณ์ไฟฟ้าและรักษาความปลอดภัยแบบ ออนไลน์ บ้าน รำไพ ทองทิพย์ แสดงได้ดังรูปที่ 2.19



รูปที่ 2.19 แผนผังการติดตั้ง [14]

จากรูปที่ 2.19 แสดงแผนผังพื้นที่การติดตั้งระบบควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าและรักษาความปลอดภัย ภายในบ้านแบบออนไลน์กรณีศึกษาบ้านคุณรำไพ ทองทิพย์ จะประกอบไปด้วยสายไฟฟ้า 220v จำนวน 30 เมตร ที่เสียบสายไฟเลี้ยงมาจาก เบรกเกอร์ สายโทรศัพท์ 4 core จำนวน 35 เมตรเป็นสายสัญญาณของ เซ็นเซอร์ทั้งหมด 4 ตัวประกอบไปด้วย เซ็นเซอร์ตรวจจับอุณหภูมิ จำนวน 1 ตัวติดตั้งหน้าตู้ควบคุม เซ็นเซอร์ตรวจจับแก๊ส จำนวน 1 ตัว ติดตั้งบริเวณใกล้กับถังแก๊ส เซ็นเซอร์ตรวจจับการเคลื่อนไหว จำนวน 1 ตัว ติดตั้งเสากลางบ้าน เซ็นเซอร์ตรวจจับ เปลวไฟ จำนวน 1 ตัว ติดตั้งขอบฝ้าภายในห้องครัวให้ตรงองศา กับเตาแก๊ส และสาย LAN จำนวน 12 เมตรเพื่อใช้ในการเชื่อมต่อ อินเทอร์เน็ตจาก Router

ตู้ควบคุมระบบมีการติดตั้งอุปกรณ์ภายใน เพื่อให้ระบบสามารถทำงานได้อย่างถูกต้อง โดยมีโครงสร้างภายในตู้ควบคุมระบบ แสดงได้ดังรูปที่ 2.20



จากรูปที่ 2.20 แสดงลักษณะของคู้ควบคุมระบบโดยมีอุปกรณ์ที่ติดตั้งเชื่อมกันกับคู้ควบคุม ประกอบไปด้วย Terminal ทั้งหมด 3 ชุดเพื่อเป็นจุดพักสาย ขา IC เพื่อรับขา ขาสลับกันกับ AC -IN ภายนอก คู้ควบคุม Stepdownเพื่อปรับแรงดันไฟไปยังอุปกรณ์ต่าง ๆ Switching power supply เพื่อแปลงไฟจาก เบรก เกอร์ มายัง stepdown เพื่อส่งไฟไปเลี้ยงอุปกรณ์ต่าง ๆ Ethernet shield เพื่อ เชื่อมต่อ internet จาก Board Arduino mega 2560 ไปยัง cloud IOT NodeMCU เพื่อใช้ส่งคำสั่งแจ้งเตือนไปในไลน์ผู้ใช้งาน Board Arduino mega 2560 เพื่อใช้ควบคุมการทำงานตามเงื่อนไขของระบบ

บทที่ 3

การวิเคราะห์และออกแบบระบบ

วิธีการดำเนินงาน ทางผู้วิจัยได้แบ่งวิธีการปฏิบัติงานออกเป็นขั้นตอน เพื่อให้ได้ระบบที่สมบูรณ์ และมีประสิทธิภาพ โดยมีวิธีการดำเนินงานเป็น 2 ขั้นตอน

- 1. ขั้นตอนการวิเคราะห์ปัญหา
- 2. ขั้นตอนการออกแบบระบบ

3.1 ขั้นตอนการวิเคราะห์ปัญหา

จากที่ผู้วิจัยได้ทำการศึกษาค้นคว้าพบว่าในปัจจุบันมีเครื่องใช้ไฟฟ้าจำนวนมาก ทำให้มีค่าใช้จ่ายที่ สูง และไม่สามารถรับรู้ได้ว่าอุปกรณ์ตัวไหนมีการเปิดใช้งานอยู่ ก็อาจจะมีโอกาศในการลืมปิดใช้งาน อุปกรณ์ไฟฟ้าที่ไม่ได้ใช้งานแล้ว

จากปัญหาข้างต้นทางผู้วิจัยจึงได้มีแนวคิดที่จะสร้างระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุม
อุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน ให้แก่สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทส คณะวิทยาสาสตร์เทคโนโลยี
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลสรีวิชัย อำเภอทุ่งสง จังหวัดนครสรีธรรมราช เพื่อให้สามารถควบอุปกรณ์
ไฟฟ้าและอำนวยความสะดวกในการควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าของบุคลากรในสาขารวมถึงเป็นการลดค่าใช้จ่าย
ภายในสาขาได้ ซึ่งระบบนี้สามารถควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าได้โดยอัติโนมัติและสามารถทำงานตามที่ผู้ใช้
ควบคุมจากระบบออนไลน์ผ่านโทรสัพท์มือถือ

3.1.1 ขั้นตอนรวบรวมของข้อมูลและศึกษาระบบงาน

จากการสำรวจการใช้ไฟฟ้าห้องพัฒนานักศึกษา/งานบริหารและวางแผน มักเกิดปัญหาการปิดใช้ งานไฟฟ้าหลังจากมีการเกิดไฟฟ้าขัดข้องทำให้ลืมปิดการใช้งานเครื่องใช้ไฟฟ้า มีผลให้เกิดค่าใช้จ่ายที่สูงเกิด จำเป็นจึงต้องเดินตรวจสอบเครื่องใช้ไฟฟ้าว่าได้ทำการปิดการใช้งานเครื่องใช้ไฟฟ้าทั้งหมดแล้ว

- 3.1.2 ขั้นตอนการกำหนดปัญหาและความต้องการของระบบ
 - 1. ประเด็นปัญหา
 - ผู้คูแลไม่สามารถควบคุม การเปิด-ปิด
 - ผู้ดูแลต้องการควบคุม การเปิด-ปิดไฟฟ้าระยะไกล

2 ความต้องการของระบบ

จากการวิเคราะห์ประเด็นและปัญหาของการใช้งานอุปกรณ์ไฟฟ้า ทางผู้วิจัยพบว่า ปัญหาดังกล่าวจะจะส่งผลให้เกิดค่าใช้จ่ายที่สูงขึ้น ผู้ดูแลต้องเสียเวลา ดังนั้นผู้วิจัยจึงเข้ามาแก้ประเด็นปัญหา ดังกล่าว โดยได้คิดค้นสร้าง ระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุมการใช้งานอุปกรณ์ไฟฟ้า ระบบ สามารถทำงานได้ 2 รูปแบบ คือ

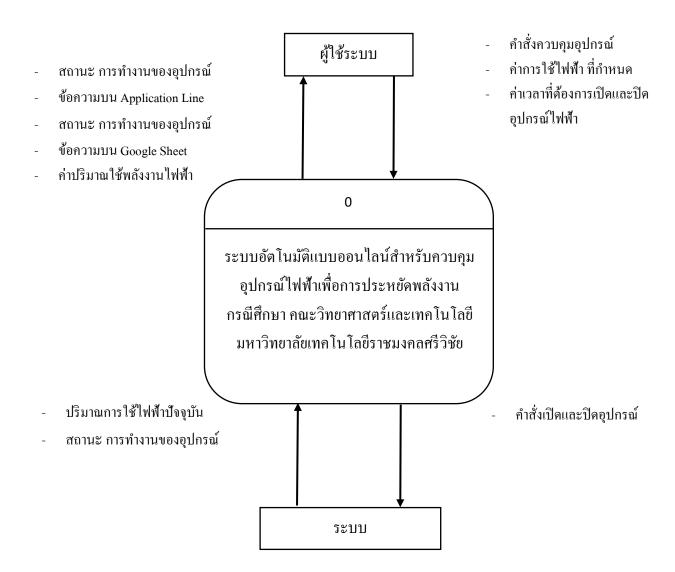
- 1. ระบบสามารถทำงานแบบอัตโนมัติ
- 2. ระบบสามารถเลือกเปิดหรือปิดอุปกรณ์ใดก็ได้ตามที่ผู้ใช้ต้องการ โดยการ แก้ปัญหา ดังนี้
 - ชุดไมโกรคอนโทรลเลอร์ ATmega2560 สำหรับเป็นหน่วยประมวลผลกลาง
 - จอแสดงผล LCD 20x4 ใช้สำหรับแสดงผลต่าง ๆ
 - Node MCU 8266 เพื่อส่งแจ้งเตือนผ่าน Application Line
 - แป้นพิมพ์ Keypad 4x4 ใช้สำหรับป้อนข้อมูลเข้าไปในระบบ
 - โมดูลวัดปริมาณการใช้ไฟฟ้า ใช้วันปริมาณการใช้ไฟฟ้า

3.2 ขั้นตอนการออกแบบระบบ

การออกแบบระบบเป็นกระบวนการที่แสดงให้เห็นถึงขั้นตอนการทำงานที่เกิดขึ้นในระบบและการ เคลื่อนที่ของข้อมูลจากที่หนึ่งไปอีกยังที่หนึ่งซึ่งการออกแบบนี้มีผู้วิจัยได้เลือกวิธีการออกแบบโดยใช้ แผนภาพกระแสข้อมูล (DFD : Data Flow Diagram) ดังนี้

3.2.1 แผนภาพบริบท (Context Diagram)

แผนภาพบริบทแสดงให้เห็นถึงข้อมูลโดยรวมระบบว่าได้รับข้อมูลจากที่ใดมีการติดต่อกัน ระหว่างระบบอย่างไรและระบบมีความเกี่ยวข้องกับส่วนใดบ้างในการออกแบบเพื่อในเห็นภาพรวมของ ระบบและความสัมพันธ์ระหว่างส่วนต่างของระบบผู้วิจัยจึงจัดทำแผนภาพบริบทแสดงได้ดังรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 แผนภาพบริบทของระบบ

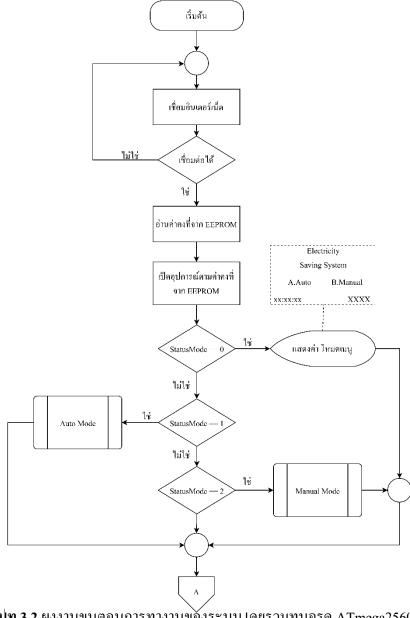
จากรูปที่ 3.1 แสดงถึงความสัมพันธ์ระหว่างผู้ใช้กับระบบโดยที่ผู้ใช้สามารถใช้ระบบอัตโนมัติแบบ ออนไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน โดยการสั่งงานผ่านปุ่ม Keypad ให้แสดง ผ่านจอ LED จากนั้นระบบจะสั่งการให้ไปควบคุมปุ่มที่รับค่าคำสั่งในการทำงานของระบบ แบ่งออกเป็น 3 ส่วน คือ วัดปริมาณการใช้ไฟฟ้า เปิด-ปิดอุปกรณ์ไฟฟ้า ปิดอุปกรณ์ไฟฟ้าตามค่าที่กำหนด ปิดอุปกรณ์ไฟฟ้าตามห่วงเวลาที่กำหนด

3.2.2 การวิเคราะห์ส่วนต่าง ๆ ของระบบ

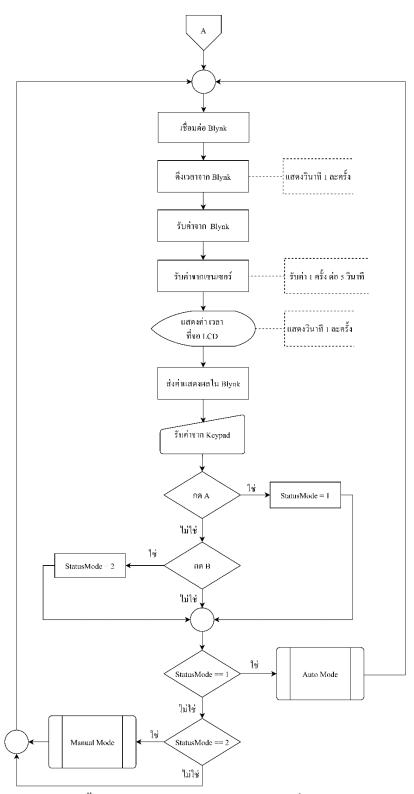
ผู้วิจัยได้นำข้อมูลจากการศึกษามาทำการวิเคราะห์ถึงปัญหาและกระบวนการทำงานของระบบ โดย วิเคราะห์ปัญหาและออกแบบขั้นตอนการทำงานของระบบในส่วนต่าง ๆ เพื่อที่จะอธิบายขั้นตอน กระบวนการทำงานของระบบได้อย่างชัดเจนยิ่งขึ้น ขั้นตอนการทำงานของระบบ ต่าง ๆ จะเขียนเป็นผังงาน ผังงาน Flow chart คือ รูปภาพ Image หรือ สัญลักษณ์ Symbol ที่ใช้เขียนแทนขั้นตอน คำอธิบายข้อความ หรือคำพูดที่ใช้อัลกอริทึม เพื่อเสนอขั้นตอนของระบบให้เข้าใจตรงกันแทนคำพูด หรือข้อความทำให้เข้าใจ ง่ายกว่าดังนี้

1. ผังงานขั้นตอนการทำงานของระบบโดยรวมที่บอร์ด ATmega2560 (System Flowchart)

ผังงานขั้นตอนการทำงานของระบบโดยรวมเป็นการอธิบายถึงการทำงานของโปรแกรมเมื่อเริ่มเปิด ใช้งานระบบว่ามีขั้นตอนหลักเป็นอย่างไรบ้าง มีการตรวจสอบเงื่อนไข และปุ่มกดในการควบคุมระบบมีกี่ เงื่อนใบ แสคงได้ดังรูปที่ 3.2



รูปท 3.2 ผงงานขนตอนการทางานของระบบ เคยรวมทบอรค ATmega2560

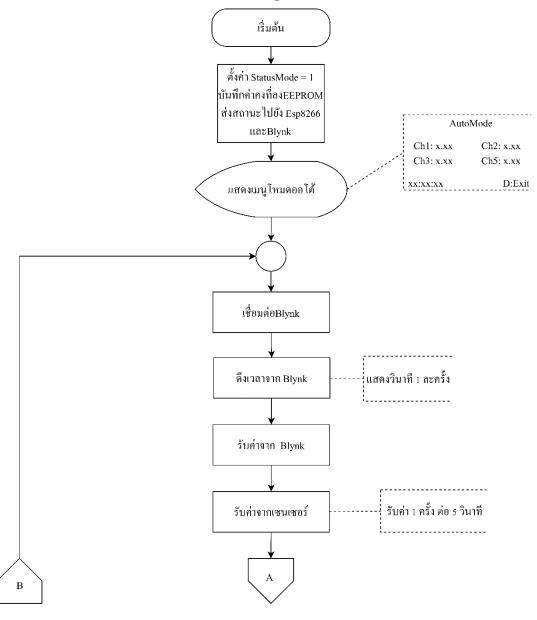


รูปที่ 3.2(ต่อ) ผังงานขั้นตอนการทำงานของระบบโดยรวมที่บอร์ด ATmega2560 (ต่อ)

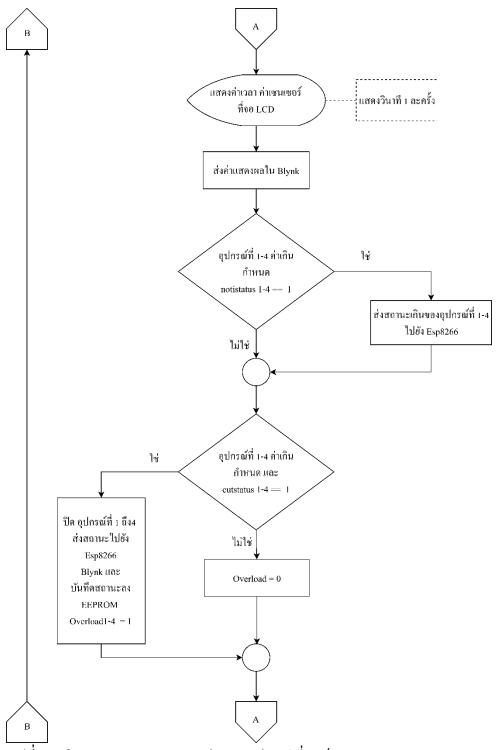
จากรูปที่ 3.2 ผังงานขั้นตอนการทำงานของระบบโดย เริ่มต้นระบบการเชื่อมต่ออินเตอร์เน็ตและ Server Blynk หากอินเตอร์เน็ตมีปัญหาระบบจะทำการเชื่อมต่อไปเรื่อย ๆ จนกว่าระบบจะเชื่อมอินเตอร์เน็ต ได้ เมื่อมีการเชื่อมต่ออินเตอร์เน็ตระบบจะแสดงหน้า Menu โหมดทาง LCD และจะอ่านค่าคงที่จาก EEPROM ว่ามีการทำงานค้างอยู่หรือไม่ ถ้าระบบทำงานค้างอยู่ จะเริ่มทำงานจากโหมคที่ค้างอยู่ หากไม่มี การทำงานค้างอยู่ระบบจะรอรับค่าจาก Keypad เพื่อเข้าสู่เมนูการทำงานต่าง ๆ คือ

- 1. กค A เพื่อเข้าโหมค Auto
- 2. กด B เพื่อเข้าโหมด Manual

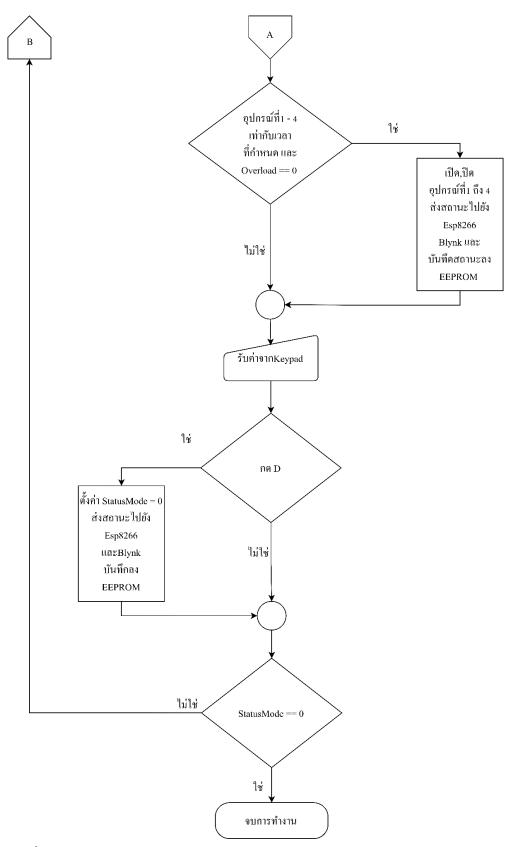
2. ผังงานการทำงานของโหมดอัตโนมัติที่บอร์ด ATmega2560 (Auto Mode)



รูปที่ 3.3 ผังงานการทำงานของโหมคอัตโนมัติที่บอร์ค ATmega2560 (Auto Mode)



รูปที่ 3.3(ต่อ) ผังงานการทำงานของโหมดอัตโนมัติที่บอร์ด ATmega2560 (Auto Mode)

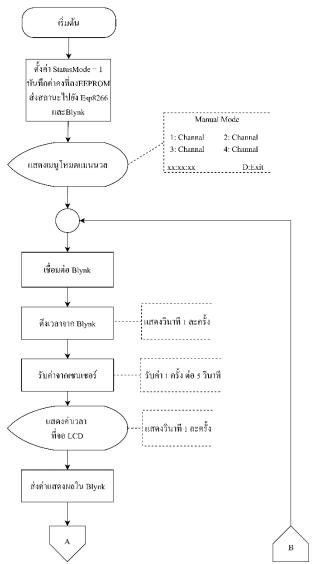


รูปที่ 3.3(ต่อ) ผังงานการทำงานของโหมดอัตโนมัติที่บอร์ด ATmega2560 (Auto Mode)

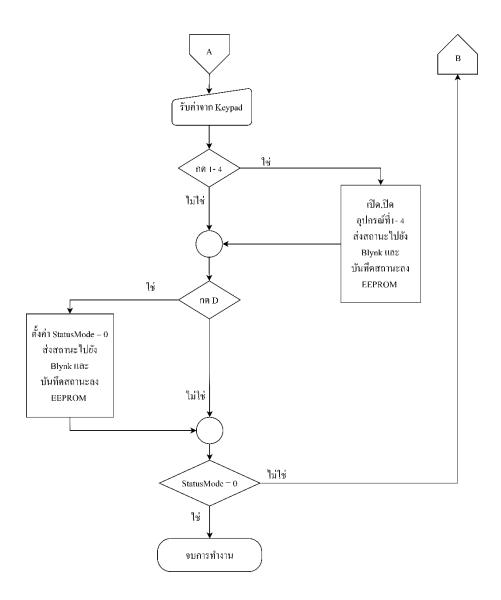
จากรูปที่ 3.3 ผังขั้นตอนการทำงานของโหมดอัตโนมัติ จะแสดงผลค่าปริมาณการใช้ไฟฟ้า ผ่านทาง จอ LCD โดยระบบจะทำงานตามเงื่อนไขที่กำหนดไว้ในแอปพลิเคชัน Blynk ระบบก็จะเริ่มทำการปิดแบบ อัตโนมัติ หากปริมาณการใช้ไฟฟ้าเกินค่าที่กำหนด แล้วส่งค่าไปยัง Blynk และแสดงสถานะหน้าศู้ หากผู้ใช้ ทำการ เปลี่ยนโหมคจากแอปพลิเคชัน Blynk หรือผ่าน keypad โดยการกด D จะเป็นการสิ้นสุดการทำงาน ในโหมคอัตโนมัติ

3. ผังงานการทำงานของโหมดกำหนดเองที่บอร์ด ATmega2560 (Manual Mode)

ผังงานขั้นตอนการทำงานของโปรแกรมโหมดควบคุมด้วยตนเอง เป็นส่วนของโปรแกรมสำหรับ การทำงานที่ผู้ใช้ เปิด-ปิด อุปกรณ์ต่าง ๆ ด้วยตนเอง จากการกดปุ่มที่ Keypad หรือสั่งงานจาก Application Blynk ซึ่งการทำงานของโปรแกรม แสดงได้ดังรูปที่ 3.6



รูปที่ 3.4 ผังงานการทำงานของโหมดกำหนดเองที่บอร์ด ATmega2560 (Manual Mode)

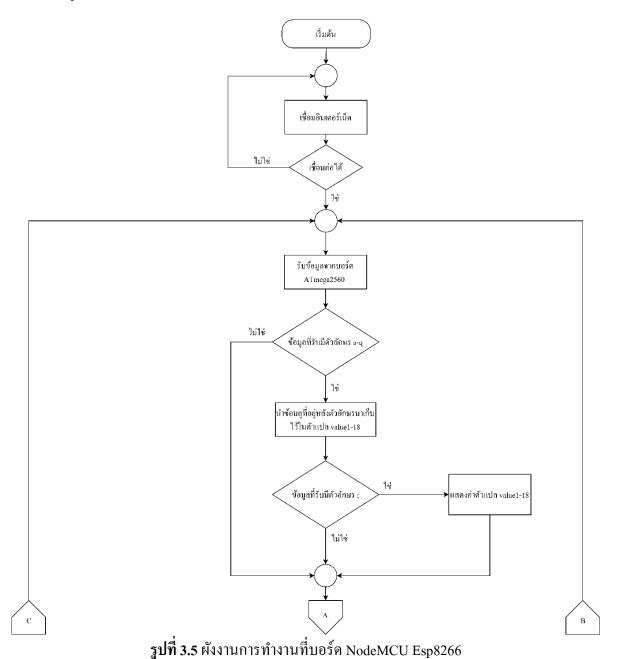


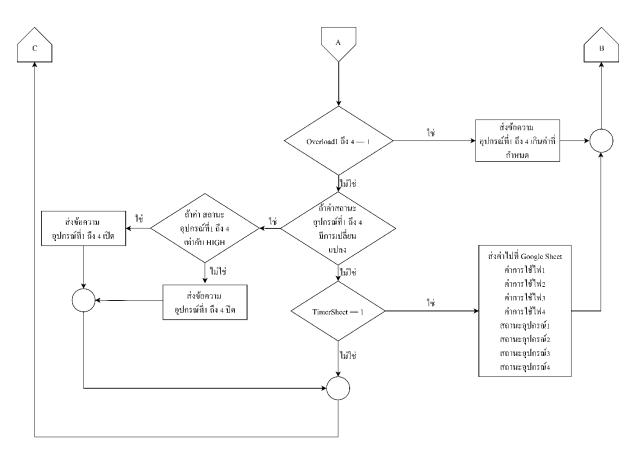
รูปที่ 3.4(ต่อ) ผังงานการทำงานของโหมดกำหนดเองที่บอร์ด ATmega2560 (Manual Mode)

จากรูปที่ 3.4 ผังขั้นตอนการทำงานของโหมคกำหนดเอง โดยระบบจะทำงานจากการที่ผู้ใช้เป็นคนสั่ง เปิดหรือปิดผ่านทาง Keypad หรือ Blynk เมื่อผู้ใช้กดปุ่มระบบก็จะส่งสัญญาณให้อุปกรณ์ทำงาน และส่งค่า การเปิดปิดเพื่อแสดงสถานะอุปกรณ์ใน Application Blynk แล้วทำการ เปิด/ปิดอุปกรณ์ทั้งหมดตามที่ผู้ใช้ ต้องการ

4. ผังงานการทำงานที่บอร์ด NodeMCU Esp8266

ผังงานการทำงานผ่าน NodeMCU จะมีการทำงานโดยการรับค่าจากบอร์ด ATmega2560 ส่งให้แก่ NodeMCU เพื่อนำค่าที่ได้ส่งไปยัง Application Line แสดงข้อความการทำงานแต่ละอุปกรณ์ไปยังผู้ใช้ แสดงได้ดังรูปที่ 3.5





รูปที่ 3.5(ต่อ) ผังงานการทำงานที่บอร์ด NodeMCU Esp8266

จากรูปที่ 3.5 แสดงขั้นตอนการทำงานของระบบการทำงานของบอร์ค Esp 8266 เริ่มจากเชื่อมต่อ Wifi เมื่อเชื่อมต่อได้ก็จะทำการรับค่าข้อมูลจากบอร์ค ATmega2560 นำข้อมูลนั้นมาใช้งานแล้วนำมาทำการ ตรวจสอบหากข้อมูลตรงตามเงื้อนไขจะดำเดินการงานที่ระบุไว้

บทที่ 4

ผลการดำเนินงาน

บทนี้จะเป็นการกล่าวถึงการพัฒนาระบบงานเพื่อสร้างระบบให้สามารถทำงานได้ตามขอบเขตที่ ผู้วิจัยได้กำหนดไว้ สำหรับงานวิจัยที่ผู้วิจัยดำเนินการนี้จะต้องทำการออกแบบใน 2 ส่วน ด้วยกันคือ การออกแบบระบบด้านฮาร์ดแวร์ และระบบด้านซอฟต์แวร์โดยมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

4.1 การออกแบบระบบด้านฮาร์ดแวร์

จากการวิเคราะห์ระบบตามขอบเขตที่ผู้วิจัยได้กำหนดไว้ ผู้วิจัยได้ทำการออกแบบระบบด้าน ฮาร์ดแวร์โดยใช้บอร์ด Atmega 2560 เป็นตัวประมวลผลกลางโดยมีอินพุดที่นำมาเชื่อต่อได้แก่ โมดูลวัด ปริมาณการใช้ไฟฟ้า จะส่งค่าปริมาณการใช้ไฟฟ้าไปยังบอร์ด Atmega2560 เพื่อประมวณผลว่ามีการใช้งาน เกินเกณฑ์หรือไม่ และ Keypad 4x4 สำหรับรับคำสั่งจากผู้ใช้งานระบบ และส่วนในด้านของอุปกรณ์เอาต์พุต ได้แก่ Relay 4 Channel จอแสดงผลภาพ LCD ดังรูป 4.1



รูปที่ 4.1 โครงสร้างระบบด้านฮาร์ดแวร์

จากรูปที่ 4.1 ทางผู้วิจัยได้ออกแบบการเชื่อมต่ออุปกรณ์ต่าง ๆ ทางค้านฮาร์คแวร์ระบบ โคยบอร์ค จะสามารถรับค่าจากโมคูลวัคปริมาณการใช้ไฟฟ้า และจาก Keypad 4x4 โดยอ่านค่าจากบอร์ค Atmega2560 คำนวณปริมาณการใช้เป็น Unit ต่อชั่วโมง เพื่อเป็นการกำหนดเกณฑ์การทำงานของอุปกรณ์ และผู้ใช้ สามารถกำหนดเวลาเปิดปิดการใช้งานอุปกณณ์ไฟฟ้าตามเวลาที่ผู้ใช้กำหนด ผ่าน Application Blynk โดยมี การเชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ต และมีการแจ้งเตือนสถานะของอุปกรณ์ต่าง ๆ ทางไลน์ และ Google Sheet ทุก ๆ ชั่วโมง

4.2 การออกแบบระบบด้านซอฟต์แวร์

ขั้นตอนของการออกแบบระบบทางด้านซอฟต์แวร์ ผู้วิจัยได้ออกแบบให้มีการทำงานใน 2 รูปแบบ กือ แบบทำอัตโนมัติ และแบบผู้ใช้กำหนดเอง การออกแบบทางด้านซอฟต์แวร์ผู้วิจัยได้ทำการออกแบบตัว โปรแกรมและหน้าจอแสดงผล โดยมีรายละเอียดดังนี้

4.2.1 หน้าจอแสคงข้อมูล Monitor ผ่าน Application Blynk

เป็นการแสดงหน้าจอควบคุมการใช้งานไฟฟ้า ผ่าน Application Blynk ซึ่งหน้านี้จะแสดง โหมดการใช้งาน การควบคุม สถานะของอุปกรณ์ แสดงได้ดังรูปที่ 4.2



รูปที่ 4.2 แสดงหน้าจอ Monitor Application Blynk

จากรูปที่ 4.2 หน้าจอเลือกการทำงานของระบบ แบ่งออกเป็น การเลือกการทำงานแบบอัต โนมัติ แบบการทำงานค้วยการกำหนดเวลา และควบคุมการเปิด/ปิดอุปกรณ์ไฟฟ้า แสดงค่าสถานะการทำงานและมี การแสดงโค้ดโปรแกรมดังรูป

```
if (set_relay1 == 1) {
307
        digitalWrite(relay1, 1);
308
309
        set_relay1;
310
        EEPROM.put(11, set_relay1);
311
    if (set_relay1 == 0)
{
312
314 //
          Serial.println("555555555555");
      digitalWrite(relay1, 0);
315
        EEPROM.put(11, set_relay1);
```

ร**ูปที่ 4.3** โค้ดควบคุม เปิด/ปิด อุปกรณ์ไฟฟ้าแบบกำหนดเอง

จากโค้ดตัวอย่างรูปที่ 4.3 แสดงวิธีการทำงานของปุ่มควบคุมการเปิด/ปิดของอุปกรณ์ จากหน้า Monitor โดยผู้ใช้สามารถกด 1 ครั้งเพื่อเปิด การทำงาน และ กดอีก 1 ครั้ง เพื่อ ปิดการทำงานของอุปกรณ์

```
....if...relay1auto.....
      if (auto1 == 1) {
319
320
        if (sen1 >= customauto1) {
321
        set_relay1 = set_relay1 - set_relay1;
322
          EEPROM.put(11, set_relay1);
         digitalWrite(relaySen1, 0);
323
          Serial.print(set relav1):
324
        digitalWrite(relaySen1, 1);
325
326
           Serial.println(".....1");
327
328
329
```

รูปที่ 4.4 โค้คโปรแกรมหน้าจอการทำงานอัตโนมัติ

จากโค้คตัวอย่างรูปที่ 4.4 แสดงวิธีการทำงานของปุ่ม Auto จากหน้า Monitor ผู้ใช้สามารถกดเปิด Auto หลังจากตั้งค่าการทำงานของปุ่มแล้วจากการตั้งค่าการทำงานผ่านหน้า SETUPAUTO

```
if (sttime1 == 1 && relaytimestatuson1 == 1 ) {
         if ( hou >= oncustomtimehou1 && min >= oncustomtimemin1 ) {
digitalWrite(relay1, 1);
         set_relay1 =1;
EEPROM.put(11, set_relay1);
         relaytimestatusoff1 = 1;
         relaytimestatuson1 = relaytimestatuson1 - relaytimestatuson1;
339
341
       if (sttime1 == 1 && relaytimestatusoff1 == 1) {
         if ( hou >= offcustomtimehou1 && min >= offcustomtimemin1) {
343
         digitalWrite(relay1, 0);
345
         set relay1 =0;
         EEPROM.put(11, set_relay1);
347
          relaytimestatuson1 = 1;
349
350
351
```

รูปที่ 4.5 โค้ดโปรแกรมหน้าจอการทำงานแบบกำหนดเวลา

จากโค้ดตัวอย่างรูปที่ 4.5 แสดงวิธีการทำงานของปุ่ม Timer จากหน้า Monitor ผู้ใช้สามารถกดเปิด การทำงานของปุ่มหลังจาก ตั้งค่าการทำงานของปุ่ม Timer จากการตั้งค่าการทำงานผ่านหน้าจอ SETUPTIMER

4.2.2 หน้าจอแสดงการตั้งค่าการทำงานอัตโนมัติ

โหมดอัตโนมัติจะทำงานตามเงือนไขของการตั้งค่า UNIT ของหน่วยที่ผู้ใช้ต้องการ แสดงได้ดังรูปที่ 4.6



รูปที่ 4.6 หน้าจอแสดงการตั้งค่าการทำงานอัตโนมัติ

จากรูปที่ 4.6 จะขึ้นอยู่กับการกำหนดเงือนใขการตั้งค่าของผู้ใช้งานที่จะกำหนด UNIT ของอุปกรณ์ ใฟฟ้า โดยสามารถแสดงโค้ด ได้ดังรูปที่ 4.7

รูปที่ 4.7 โค้ดโปรแกรมหน้าจอการตั้งค่าการทำงานแบบอัตโนมัติ

จากรูปที่ 4.7 หน้าการตั้งค่าระบบอัตโนมัติ ระบบสามารถตั้งค่าความต้องการของผู้ใช้เพื่อที่จะหยุด การทำงานของอุปกรณ์ตามเงือนไขที่ผู้ใช้กำหนด

4.2.3 หน้าจอแสดงการตั้งค่าแบบกำหนดเวลา

โหมดการตั้งค่าแบบกำหนดเวลาทำงานตามเวลาที่ผู้ใช้กำหนด เริ่มจากการที่ผู้ใช้ใส่เวลาที่ ต้องการปิดลงในช่องด้านล่าง และใส่เวลาที่เริ่มเปิด ในช่องด้านบน ตามรูปภาพที่ 4.8



รูปที่ 4.8 หน้าจอแสดงการตั้งค่าแบบกำหนดเวลา

จากรูปที่ 4.8 จะแสดงค่าการทำงานตามที่ผู้ใช้กำหนด โดย เวลาช่องค้านบน จะเป็นการตั้งค่าให้ อุปกรณ์นั้นเปิดทำงานในช่วงเวลา 05.05 น. และจำทำการปิดในช่วงเวลา 09.30 น. แสดงโค้ดตัวอย่างการ ทำงานตามรูปที่ 4.9

```
if (sttime1 = 1) {
    if (how == oncustomtimehoul && min == oncustomtimemin1 && relaytimestatusoff1 == 0 && relaytimestatuson1 == 1) {
        digitalWrite(relay1, 1);
        set_relay1 =1;
        EEPROM.put(11, set_relay1);
        relaytimestatuson1 = 0;
        relaytimestatuson1 = 0;
        relaytimestatusoff1 = 1;
    }
}

if (sttime1 = 1) {
    if (how == offcustomtimehoul && min == offcustomtimemin1 && relaytimestatusoff1 == 1 && relaytimestatuson1 == 0) {
        digitalWrite(relay1, 0);
        set_relay1 = 0;
        EEPROM.put(11, set_relay1);
        relaytimestatuson1 = 1;
        relaytimestatusoff1 = 0;
    }
}
```

รูปที่ 4.9 โค้ดโปรแกรมหน้าจอการทำงานแบบกำหนดเวลา

จากโค้ดตัวอย่างรูปที่ 4.9 จำกำหนดให้เมื่อโปรแกรมตั้งค่าเวลาในการเปิด/ปิดแล้ว จะทำให้ตัวคำสั่ง จะเข้าสู่เงือนไขการทำงานของผู้ใช้งาน

4.2.4 หน้าจอแสดงการใช้งานของอุปกรณ์ในรูปแบบของกราฟ

แสดงค่าการทำงานของอุปกรณ์ทั้งหมดในรูปแบบกราฟ สามารถปรับการตรวจสอบตาม ระยะเวลาที่ผู้ใช้ต้องการดูได้ ตามรูปภาพที่ 4.10



รูปที่ 4.10 หน้าจอแสดงกราฟข้อมูลการใช้งาน

จากรูปที่ 4.10 จะแสดงการใช้งานของอุปกรณ์ทั้งหมดตามที่ผู้ใช้ต้องการตามช่วงเวลาที่ผู้ใช้กำหนด

4.2.5 หน้าจอบันทึกข้อมูลการใช้งานลง Google Sheet

เมนูการบันทึกข้อมูลลงใน Google Sheet ตามรูปที่ 4.11



รูปที่ 4.11 การบันทึกข้อมูล

จากรูปที่ 4.11 แสคงปุ่มทคสอบการบันทึกข้อมูลลง Google Sheet

4.3 การประเมินความพึงพอใจของผู้ใช้ระบบ

การประเมินความพึงพอใจของผู้ใช้ระบบ ผู้วิจัยได้ใช้แบบสอบถามโดยมีคำถามใน 3 ประเด็นหลัก ๆ ดังนี้ 1. ด้านประสิทธิภาพของการทำงานระบบ 2. ด้านการทำงานตามพึงก์ชันของระบบและด้านการ นำไปใช้ประโยชน์

> มีผู้ตอบแบบสอบถามจำนวน 15 คน แบ่งออกเป็น 3 ส่วน คือ ส่วนที่ 1 นักศึก 9 คน ส่วนที่ 2 ครู/อาจารย์ 4 คน ส่วนที่ 3 บุคคลทั่วไป 2 คน

มีลักษณะคำตอบเป็นมาตราส่วนประมาณค่า 5 อันคับ คังนี้

4.50 – 5.00 หมายถึง ระดับการประเมินอยู่ในระดับ มากที่สุด

3.50 – 4.49 หมายถึง ระดับการประเมินอยู่ในระดับ มาก

2.50 – 3.49 หมายถึง ระดับการประเมินอยู่ในระดับ ปานกลาง

1.50 – 2.49 หมายถึง ระดับการประเมินอยู่ในระดับ น้อย

1.00 – 1.49 หมายถึง ระดับการประเมินอยู่ในระดับ น้อยที่สุด

เกณฑ์การประเมินจะพิจารณาคะแนนเฉลี่ยของความพึงพอใจต่อการใช้งานระบบ เป็นตัวชี้วัด ประสิทธิภาพของระบบ ซึ่งการวิเคราะห์ข้อมูลใช้สถิติเชิงพรรณนา (Descriptive Statistics) ในการวัดค่าของ ข้อมูลโดยใช้ค่าเฉลี่ยเลขคณิตหรือค่าเฉลี่ย (Mean) และวัดการกระจายของข้อมูลโดยใช้ค่าเบี่ยงเบน มาตรฐาน(Standard Deviation) โดยการคำนวณหาค่าเฉลี่ยเลขคณิตหรือค่าเฉลี่ย (Mean) ใช้สูตร

ค่าเฉลี่ย (Arithmetic Mean) ของคะแนน โดยใช้สูตร

สูตร
$$ar{x}=rac{\sum x}{n}$$
 เมื่อ $ar{x}$ แทน ค่าเฉลี่ย $\sum x$ แทน ผลรวมของคะแนนทั้งหมดในกลุ่ม n แทน จำนวนคนในกลุ่ม

ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน (Standard Deviation) โดยใช้สูตร

ត្នទទេ
$$S.D. = \sqrt{\frac{n\sum x^2 - (\sum x)^2}{n(n-1)}}$$

เมื่อ S.D. แทน ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน x^2 แทน คะแนนแต่ละตัว n แทน คะแนนในกลุ่ม

 $oldsymbol{\Sigma}$ แทน ผลรวม

ตารางที่ 4.1 ผลการวิเคราะห์แบบสอบถามความพึงพอใจด้านประสิทธิภาพของการทำงานระบบ

	รายการประเมิน	\overline{x}	S.D.	ระดับความ พึงพอใจ		
1.	ความสามารถในการทำงานแบบอัตโนมัติของระบบ	4.87	0.35	ดีมาก		
2.	ความสามารถในการทำงานที่ควบคุมด้วยตนเอง	4.80	0.41	ดีมาก		
3.	ความสามารถในการทำงานที่ควบคุมตามเวลาที่กำหนด	4.87	0.35	ดีมาก		
4.	ความสามารถในการทำงานของระบบโดยรวม	4.87	0.35	ดีมาก		
5.	ความสามารถในการสลับการใช้งานระบบ	4.73	0.46	ดีมาก		
6.	ความสามารถในการส่งข้อความผ่านไลน์ไปยังผู้ใช้ระบบ	4.87	0.35	ดีมาก		
	รวม	4.84	0.05	ดีมาก		

จากตารางที่ 4.1 พบว่า ผลการประเมินคุณภาพความพึงพอใจค้านประสิทธิภาพของการทำงาน ระบบ พบว่าอยู่ในเกณฑ์ดีมาก ((\bar{X}) = 4.84,S.D. = 0.05) เมื่อพิจารณา เป็นรายข้อ ค้านประสิทธิภาพของการ ทำงานระบบพบว่าในข้อที่ 1, 3, 4, 6. ความสามารถในการทำงานแบบอัต โนมัติของระบบ, ความสามารถใน การทำงานที่ควบคุมตามเวลาที่กำหนด, ความสามารถในการทำงานของระบบ โดยรวม และความสามารถใน การส่งข้อความผ่านไลน์ไปยังผู้ใช้ระบบ ทั้งหมดมีค่าเฉลี่ยมากที่สุด อยู่ในเกณฑ์ดีมาก ((\bar{X})=4.87, S.D. = 0.35) รองลงมาคือข้อที่ 2 ความสามารถในการทำงานที่ควบคุมด้วยตนเอง อยู่ในเกณฑ์ดีมาก ((\bar{X})=4.80, S.D. = 0.41) และค่าเฉลี่ยน้อยที่สุดคือข้อที่ \bar{S} ความสามารถในการสลับการใช้งานระบบ อยู่ใน เกณฑ์ดีมาก ((\bar{X})=4.60, S.D. = 0.60)

ตารางที่ 4.2 ผลการวิเคราะห์แบบสอบถามความพึงพอใจด้านการทำงานตามฟังก์ชันของระบบ

รายการประเมิน	\bar{x}	S.D.	ระดับ ความพึ่ง พอใจ		
1. แอปพลิเคชันมีรูปแบบการจัดองค์ประกอบที่ชัดเจน และใช้งานง่าย	4.87	0.35	ดีมาก		
2. ภาษาที่ใช้มีความชัดเจน ถูกต้อง เหมาะสม ทำให้ผู้ใช้เข้าใจได้โดยง่าย	5	0.00	ดีมาก		
3. แอปพลิเคชันมีสีสันที่ดูเรียบง่าย สบายตา	4.93	0.26	ดีมาก		
4. แอปพลิเคชันมีการชัดชุดข้อมูลอย่างเป็นระเบียบ	4.67	0.49	ดีมาก		
5. รูปแบบหน้าจอการแบ่งหน้า มีความสอดคล้องกันทั้งหน้าจอ	4.93	0.26	คีมาก		
ทำให้ง่ายต่อการใช้งาน					
รวม	4.88	0.18	ดีมาก		

จากตารางที่ 4.2 พบว่า ผลการประเมินคุณภาพความพึงพอใจด้านการทำงานตามพึงก์ชันของระบบ พบว่าอยู่ในเกณฑ์ดีมาก ((\overline{X}) = 4.88, S.D. = 0.18) เมื่อพิจารณา เป็นรายข้อ ด้านการออกแบบ พบว่าในข้อที่ 2 ภาษาที่ใช้มีความชัดเจน ถูกต้อง เหมาะสม ทำให้ผู้ใช้เข้าใจได้โดยง่าย มีค่าเฉลี่ยมากที่สุด อยู่ในเกณฑ์ดี มาก ((\overline{X}) = 5, S.D. = 0.00) รองลงมาคือข้อที่ 3 แอปพลิเคชันมีสีสันที่ดูเรียบง่าย สบายตา อยู่ในเกณฑ์ดีมาก ((\overline{X}) = 4.93, S.D. = 0.26) รองลงมาคือข้อที่ 5 รูปแบบหน้าจอการแบ่งหน้า มีความสอดคล้องกันทั้งหน้าจอ ทำให้ง่ายต่อการใช้งาน อยู่ในเกณฑ์ดีมาก ((\overline{X}) = 4.93, S.D. = 0.26) รองลงมาคือข้อที่ 1 แอปพลิเคชันมี รูปแบบการจัดองค์ประกอบที่ชัดเจน และใช้งานง่าย อยู่ในเกณฑ์ดีมาก ((\overline{X})=4.87, S.D. = 0.35) และค่าเฉลี่ย น้อยที่สุดคือข้อที่ 4 แอปพลิเคชันมีการจัดชุดข้อมูลอย่างเป็นระเบียบ อยู่ในเกณฑ์ดีมาก ((\overline{X})= 4.67, S.D. = 0.49)

ตารางที่ 4.3 ผลการวิเคราะห์แบบสอบถามความพึงพอใจด้านการนำไปใช้ประโยชน์

	รายการประเมิน	\overline{x}	S.D	ระดับความพึงพอใจ
1.	ระบบมีประโยชน์ต่อการใช้งานทางด้านไฟฟ้า	4.93	0.26	คีมาก
2.	ระบบมีประโยชน์ต่อการควบคุมไฟฟ้า	4.87	0.35	ดีมาก
	รวม	4.90	0.06	ดีมาก

จากตารางที่ 4.3 พบว่า ผลการประเมินคุณภาพความพึงพอใจด้านการนำไปใช้ประโยชน์พบว่าอยู่ ในเกณฑ์คืมาก ((\bar{X}) = 4.90,S.D. = 0.06) เมื่อพิจารณา เป็นรายข้อ ด้านการนำไปใช้ประโยชน์ พบว่าใน ข้อที่ 1 ระบบมีประโยชน์ต่อการใช้งานทางด้านไฟฟ้า มีค่าเฉลี่ยมากที่สุด อยู่ในเกณฑ์คืมาก ((\bar{X})=4.93, S.D. = 0.26) และค่าเฉลี่ยน้อยที่สุดคือข้อที่ 2 ระบบมีประโยชน์ต่อการควบคุมไฟฟ้า อยู่ในเกณฑ์คืมาก ((\bar{X})=4.87, S.D. = 0.35)

บทที่ 5

สรุปการดำเนินงาน

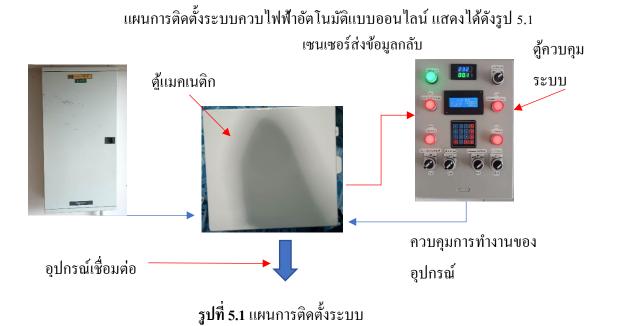
บทนี้จะเป็นการกล่าวถึงสรุปผลจากการทำวิจัย การทดลอง ข้อเสนอแนะรวมถึงแนวทาง ในการ พัฒนาระบบให้มีประสิทธิภาพมากขึ้น จากปัญหาและประสบการณ์ของผู้วิจัยที่ได้ดำเนินการวิจัยนี้ โดย รายละเอียดมีดังต่อไปนี้

5.1 สรุปผล

ระบบอัต โนมัติแบบออน ใลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ ใฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงานกรณีศึกษา คณะวิทยาศาสตร์และเทค โน โลยี มหาวิทยาลัยเทค โน โลยีราชมงคลศรีวิชัย โดยระบบสามารถควบคุม ใฟฟ้า ตามความต้องการของผู้ใช้เปิด-ปิด ไฟฟ้าตามเวลาที่ผู้ใช้กำหนด แบบระบบอัต โนมัติ โดยผู้ใช้สามารถ กำหนดหน่วย ไฟฟ้า เวลาในการเปิด-ปิด และสามารถควบคุมระบบ โดยผู้ใช้เอง ตัวระบบจะแจ้งสถานะการ ทำงาน ไปยังผู้ใช้ผ่าน ไลน์

ซึ่งเทคโนโลยีที่นำมาใช้และพัฒนาเกี่ยวกับงานวิจัยนี้ ซึ่งในส่วนของฮาร์คแวร์จะประกอบไปด้วย บอร์ค Arduino mega 2560 รีเลย์ 4 ช่องสัญญาณ แมกเนติกคอนแทคเตอร์ Node MCU ESP8266 จอ LCD KeyPad 4x4 โมคูลวัคปริมาณการใช้ไฟฟ้า เทคโนโลยีที่กล่าวมาทำให้งานวิจัยสมบูรณ์ และสามารถทำงาน ได้อย่างมีประสิทธิภาพขึ้น

5.1.1 แผนผังการติดตั้งระบบ



จากรูปที่ 5.1 แสดงแผนผังพื้นที่การติดตั้งระบบ จะประกอบไปด้วย มิเตอร์ไฟฟ้า จำนวน 4 ตัว ตู้ที่ ใส่แมกเนติก 4 ตัว ระยะห่างจากตู้ประมาณ 1 เมตร และติดตั้งตู้ควบคุมไว้ด้านจ้างสูงจากพื้นประมาณ 2 เมตร

5.1.2 โครงสร้างตู้ระบบควบคุม

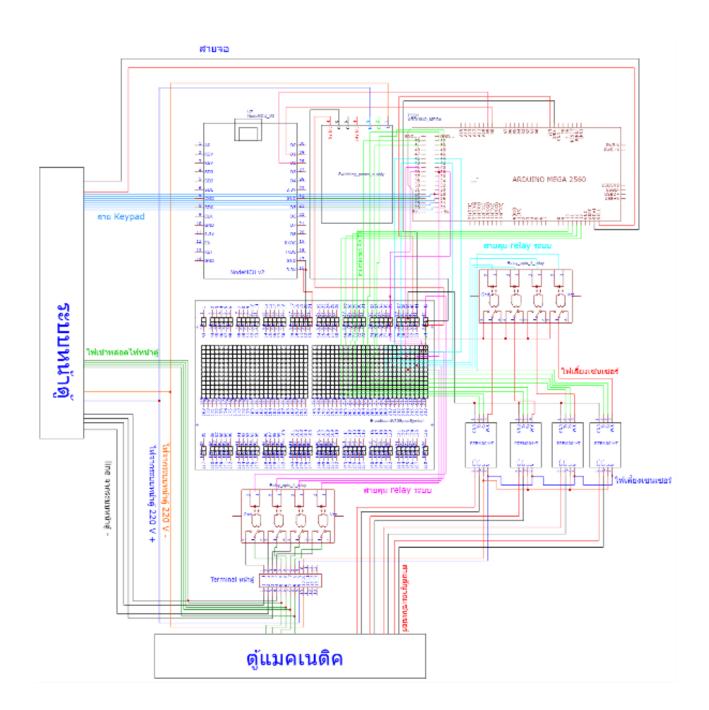
ในการทดลองระบบ ผู้วิจัยได้ทำการสร้างคู้ควบคุมระบบ เพื่อให้ง่ายต่อการควบคุม และสะดวกต่อการใช้งานของระบบ โดยมีโครงสร้างด้านหน้าคู้ควบคุมระบบ แสดงดังรูปที่ 5.2



รูปที่ 5.2 ด้านหน้าตู้ควบคุมระบบ

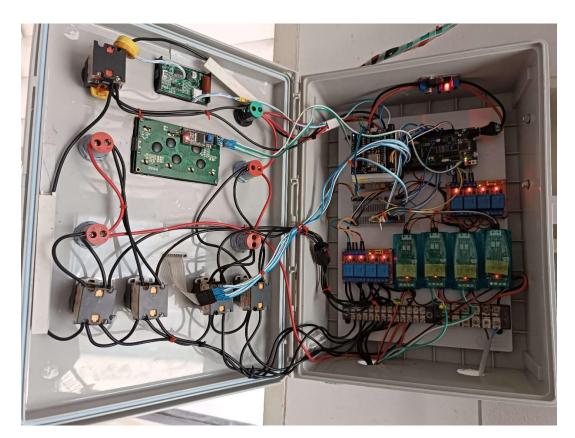
จากรูปที่ 5.2 แสดงลักษณะโครงสร้างด้านหน้าตู้ควบคุมระบบ จะประกอบไปด้วย LCD แสดงผล แรงคันไฟฟ้า หน้าจอ LCD แสดงผลการทำงานLED แสดงสถานะของระบบ LED แสดงการณ์ทำงานของ แต่ละอุปกรณ์ สวิตช์เปิด-ปิด ของระบบ สวิตช์ควบคุมฟังก์ชันอุปกรณ์ และ Keypad ควบคุมการทำงาน หน้าตู้

ตู้ควบกุมระบบมีการติดตั้งอุปกรณ์ภายใน เพื่อให้ระบบสามารถทำงานได้อย่างถูกต้องโดยมีผังการ เชื่อมสายสัญญาณ แสดงได้ดังรูปที่ 5.3 และโครงสร้างภายในตู้ควบกุมระบบ แสดงได้ดังรูปที่ 5.4



รูปที่ 5.3 ผังการเชื่อมต่อสายสัญญาณ

จากรูปที่ 5.3 แสดงผังเชื่อมต่อสายสัญญาณ ของแต่ละอุปกรณ์ประกอบด้วย NodeMCU ESP8266 รีเลย์ 4 ช่องสัญญาณ ATmega2560 โมคูลวัดปริมาณการใช้ไฟฟ้า ตู้แมคเนติก ระบบหน้าตู้ และเทอมินอล 18 ช่อง สำหรับเป็นที่ต่อสายสัญญานควบกุมการเปิด – ปิดอุปกรณ์



รูปที่ 5.4 ภายในตู้ควบคุมระบบ

จากรูปที่ 5.4 แสดงการเชื่อมต่อสายสัญญาณ ภายในศู้ของแต่ละอุปกรณ์ ซึ่งประกอบไปด้วย NodeMCU ESP8266 ATmega2560 รีเลย์ 4 ช่องสัญญาณ โมคูลวัดปริมาณการใช้ไฟฟ้า เทอร์มินอล 18 ช่อง

5.1.3 การติดตั้งตู้ควบคุม

การติดตั้งตู้ควบคุมผู้วิจัยได้ติดตั้งตู้ควบคุมระบบไว้บริเวณห้องควบคุมระบบไฟฟ้า ตึกคณะวิทยาศาสตร์ อาคาร 9 ชั้น 1 มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย พื้นที่ใสใหญ่ แสดงดังรูปที่ 5.5



รูปที่ 5.5 การติดตั้งตู้ระบบใต้อาการ 9 ชั้น 1

จากรูปที่ 5.5 ในการติดตั้งตู้ควบคุมได้ติดตั้งที่ห้องระบบไฟฟ้า อาคาร 9 ชั้น 1มหาวิทยาลัย เทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย พื้นที่ใสใหญ่เพื่อใช้ในการควบคุมการทำงานของ

5.1.4 การติดตั้งตู้แมคเนติก

ควบคุมการทำงานของระบบไฟฟ้าภายในอาคารจำเป็นต้องควบคุมการเปิด-ปิดการ ทำงานผ่านแมคเนติก ตามรูปที่ 5.6



รูปที่ 5.6 การติดตั้งตู้แมคเนติก

จากรูปที่ 5.6 เพื่อให้ตู้ระบบสามารถตัดกระแสไฟฟ้าได้เมื่อครบตามเงือนไขที่กำหนด 5.1.5 การติดตั้งมิเตอร์

มิเตอร์วัดไฟฟ้าเข้ากับตู้ควบคุมสำหรับเก็บข้อมูลค่ามิเตอร์ที่อุปกรณ์ไฟฟ้าใช้ ตามรูปที่ 5.7



รูปที่ 5.7 ติดตั้งมิเตอร์วัดไฟ

จากรูปที่ 5.7 ติดตั้งมิเตอร์เพื่อใช้วัดปริมาณกระแสไฟฟ้าของการใช้งานอุปกรณ์ไฟฟ้า

5.1.6 การเฝ้าติดตามทดลองการใช้งานระบบ

จากการเฝ้าทคลองระบบได้เจอปัญหาอุปกรณ์ไม่ตอบสนองต่อการทำงาน แสดงค่า ไม่ตรงกับความเป็นจริง ได้ปรับปรุงแก้ไขปัญหาและบันทึกข้อมูลการทคสอบตู้ระบบ แสดงคัง ตารางที่ 5.1

ตารางที่ 5.1 บันทึกข้อมูลการทคสอบ

การทดสอบครั้งที่ 1										การทดสอบครั้งที่ 2													
วันที่	โทมต Auto	โทษต Manual	69 09	ปุ้ม ของคีย์	การแจ้งเดือน ต่าน Line	บันที่กข้อมูลลา GoogleSheet	AMP1 เคลี่ย	AMP2 เคลีย	AMP3 เคลี่ย	AMP4 เคลี่ย	าเมายเหตุ	วันที่	โทมต Auto	โทมต Manual	การแลกงผล จอ	การกดปุ้มของคีย์ แทค	การแจ้งเตือน ต่าน Line	บันที่กข้อมูล as GoogleSheet		AMP2 เคลี่ย	AMP3 เคลี่ย	AMP4 seất	หมายเหตุ
27/3/2023	ไม่ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	0.73583333	1.053333333	0.3025	0.73125	ระบบมีปัญหาไม่สามารถเชื่อม พรัก ให้กลับมาทำงานใค้	3/4/2023	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	1.18	0.990833333	1.54625	2.169583	
28/3/2023	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	1.05	1.356	0.582	1.0736	ระบบมีปัญหาการตั้งเวลาไม่ เป็นไปตามเงือนใช	4/4/2023	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	1.923	0.544666667	2.306333333	2.752333	
29/3/2023	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ไม่ปกติ	1.05	1.0124	0.2916	1.3115385	ระบบมีการบันทึก GoogleSheet แล้วส่งใสน์ไม่ได้	5/4/2023	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	1.6025	0.949583333	1.924166667	1.536667	
30/3/2023	ปกติ	ปกติ	ไม่ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	0.37875	0.392083333	0.6125	1.0804167	เกิดสัญญานรบกวนที่สายจอ	6/4/2023	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	1.59333333	0.8775	1.680555556	2.200556	
31/3/2023	ปกติ	ไม่ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	1.4756	1.0112	0.9128	1.4396	เมื่อกดดวบคุมในแอพโปรเจด จะหลุดการทำงาน	7/4/2023	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	1.3884	1.7196	1.2044	1.7592	
1/4/2023	ปกติ	ไม่ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	0	0	0.31375	0.3629167	เมื่อกดควบคุมทางคิย์แทคโปร เจคจะหลุดการทำงาน	8/4/2023	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	0.01291667	0.018333333	0.012083333	0.405417	
2/4/2023	ไม่ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	0	0.000833333	0	0.3904167	ระบบมีปัญหาไม่สามารถเขื่อม พธิ ให้กลับมาทำงานได้	9/4/2023	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	ปกติ	0.01291667	0.019166667	0.012083333	0.4025	

จากตารางที่ 5.4 เป็นการเก็บข้อมูลการทดสอบการทำงานการใช้งานจริงพบว่า ยังมีข้อบกพร่องใน ช่วงแรกของการติดตั้ง และ ได้ทำการแก้ไขให้เสถียรของในช่วยการทดสอบครั้งถัดไป

5.2 อุปสรรคและปัญหา

- 5.2.1 ขาสัญญาณไม่พอเนื่องจากต้องใช้ในการแสดงทั้งสถานะการทำงานทั้งการส่งข้อมูลผ่านไลน์ และการวัดค่าปริมาณไฟฟ้า
 - 5.2.2 Ethernet Shield ไม่เสถียรในเชื่อมต่อการทำงานทำให้ช้าและหลุดบ่อย

5.3 แนวทางการแก้ปัญหา

- 5.3.1 ศึกษาโครงสร้างของขา Mega ว่ามีขาอื่นที่ทำหน้าที่เหมือนกันหรือไม่ แปลงขาสัญญาณมาใช้ แทน
 - 5.3.2 ใช้ Arduino Mega 2560 ทำให้สามารถเชื่อมต่อ Wifi ได้เสถียรกว่า

5.4 ข้อเสนอแนะ

- 5.4.1 สามารถแยกการควบคุมออกเป็นห้อง
- 5.4.2 สรุปการใช้ไฟฟ้าตลอดเดือน
- 5.4.3 ตั้งเวลาหลายช่วงเวลาได้

บรรณานุกรม

[1] บอร์ด ATMega2560 แหล่งที่มา :
 https://www.allnewstep.com/product/2422/%E0%B8%9A%E0%B8%AD%E0%B8%A3%E0%B
 9%8C%E0%B8%94-arduino-mega2560-pro-arduino-mega2560-pro-atmega2560-ch340g-

arduino-compatible สืบค้นเมื่อ 25 ธันวาคม 2565

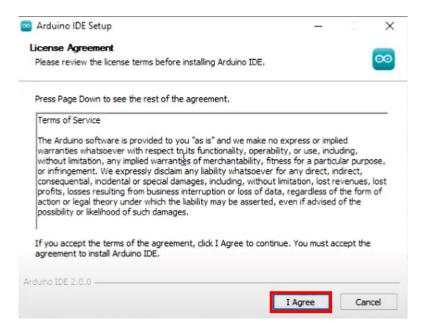
- [2] Node mcu esp8266 แหล่งที่มา : https://www.cybertice.com/category/144/modules-sensors/internet-of-things-iot-wifi/esp8266wifi สีบคันเมื่อ 25 ธันวาคม 2565
- [3] PZEM-004T แหล่งที่มา : https://www.cybertice.com/product/1765 สืบค้นเมื่อ 25 ธันวาคม 2565
- [4] Relay 4 Channel แหล่งที่มา : https://www.allnewstep.com/product/777/relay-4-channel-5v-relay-active-high-low-relay-module-shield-250v-10a-relay-5v สืบค้นเมื่อ 7 มกราคม 2566
- [5] Magnetic Contactor แหล่งที่มา : https://mall.factomart.com/principle-of-magnetic-contactor/ สืบค้นเมื่อ 25 ธันวาคม 2565
- [6] Matrix Keypad 4x4 Arduino แหล่งที่มา : https://www.cybertice.com/product/3/ สืบค้นเมื่อ 25 ธันวาคม 2565
- [7] จอแสดงผล LED 20*4 แหล่งที่มา : https://www.ab.in.th/article/57/ สืบค้นเมื่อ 25 ธันวาคม 2565
- [8] Application Line สำหรับการแจ้งเตือนการทำงาน แหล่งที่มา : https://www.timemint.co/linenotify-update/ สืบค้นเมื่อ 25 ธันวาคม 2565
- [9] โปรแกรม Blynk แหล่งที่มา : http://doc.inex.co.th/mbit-with-microblockide-ep8/ สืบค้นเมื่อ 7 มกราคม 2566
- [10] การออกแบบโปรแกรมโดยผู้ใช้งานกำหนดเอง ผ่าน Blynk แหล่งที่มา : https://iot.jpnet.co.th/blynk-library/ สืบค้นเมื่อ 7 มกราคม 2566
- [11] Switching power supply แหล่งที่มา : https://www.ai-corporation.net/2021/11/12/component-ofpower-supply/ สืบค้นเมื่อ 7 มกราคม 2566
- [12] การสื่อสารอนุกรมแบบ UART แหล่งที่มา : https://blog.thaieasyelec.com/espino32-ch7-how-touse-uart/ สืบค้นเมื่อ 9 มกราคม 2566
- [13] จิรนันท์ ชอบหวาน ชฎาภรณ์ จั่วนาน วิสสุตา ขุนมี 2559. วิจัยระบบประหยัดพลังงานแบบออนไลน์ สำหรับควบคุมเครื่องปรับอากาศ กรณีศึกษาสาขาวิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์และ เทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย สืบค้นเมื่อ 9 มกราคม 2566

- [14] จักรวาล ชลสงครา เจนณรงค์ แก้วนุ้ย สถาพร สุขคุ้ม 2562. งานวิจัย ระบบควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้า และรักษาความปลอดภัยภายในบ้านแบบออนไลน์ กรณีศึกษาบ้านคุณรำไพ ทองทิพย์ ตำบลร่อน พิบูลย์ อำเภอร่อนพิบูลย์ จังหวัดนครศรีธรรมราช สืบค้นเมื่อ 9 มกราคม 2566
- [15] Code การใช้งาน Node mcu esp8266 แหล่งที่มา :https://www.analogread.com/article/90/ สืบค้น เมื่อ 7 ธันวาคม 2565
- [16] ตัวอย่าง Code การอ่านค่า Sensor แหล่งที่มา : http://fitrox.lnwshop.com/article /40/tutorial สืบค้น เมื่อ 9 มกราคม 2566
- [17] Application Line แหล่งที่มา : https://line.me/en/ สืบค้นเมื่อ 7 มกราคม 2566
- [18] Arduino IDE แหล่งที่มา : https://www.arduino.cc/en/software สืบค้นเมื่อ 7 มกราคม 2566
- [19] สุปริญญา ลิ้มวนานนท์ 2559. งานวิจัยการประหยัดพลังงานไฟฟ้า แหล่งที่มา :
 http://ithesis-ir.su.ac.th/dspace/bitstream/123456789/1677/1/58602381.pdf สืบค้นเมื่อ 9 มกราคม
 2566

ภาคผนวก ก ขั้นตอนและวิธีการติดตั้งโปรแกรม

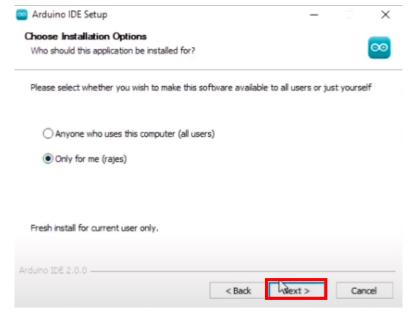
ขั้นตอนการติดตั้งโปรแกรม Arduino IDE 2.0.0-rc9.3

1. เปิดไฟล์ติดตั้งขึ้นมา กดปุ่ม I Agree ได้เลย



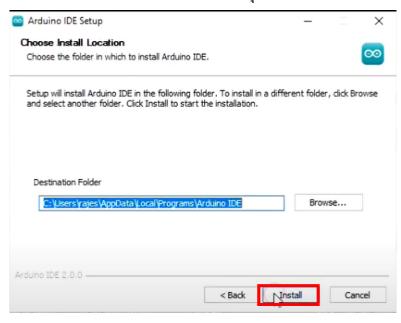
รูปที่ ก.1 การยอมรับเงือนไข

2. มีตัวเลือกให้เลือกติดตั้ง แนะนำให้เลือกทั้งหมด (ค่าเริ่มต้นคือเลือกทั้งหมด) แล้วคลิกปุ่ม Next >



ร**ูปที่ ก.2** การตั้งค่าการติดตั้ง

3. เลือกโฟลเดอร์ติดตั้งโปรแกรม หากไม่ต้องการแก้ไขคลิกปุ่ม Install



รูปที่ ก.3 การเลือก Folder ที่ต้องการจะเก็บโปรแกรม

4. จากนั้นเริ่มทำการติดตั้งโปรแกรม เมื่อติดตั้งเสร็จแล้วให้เลือก Close



รูปที่ ก.4 แสดงสถานะการติดตั้งโปรแกรม

ภาคผนวก ข คู่มือการใช้งานระบบ

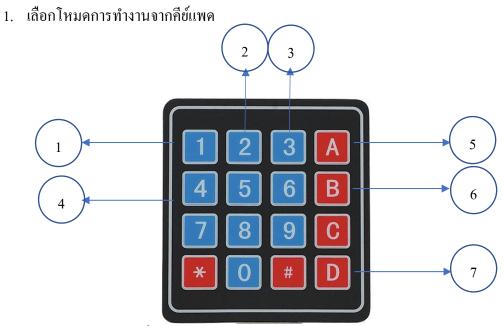
คู่มือการใช้งานระบบ

ระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน กรณีศึกษา คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย



รูปที่ ข.1 ระบบอัต โนมัติแบบออน ไลน์สำหรับควบคุมอุปกรณ์ ใฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน คู่มือการใช้งานระบบที่ตู้ควบคุม

เมื่อผู้ใช้งานต้องการควบคุมการทำงานของอุปกรณ์ไฟฟ้า ระบบอัตโนมัติแบบออนไลน์สำหรับ ควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน กรณีศึกษา คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัย เทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย ผู้ใช้สามารถเลือกรูปแบบการทำงานได้ตามที่ผู้ใช้ต้องการ



รูปที่ ข.2 การเลือกโหมดการทำงานจากคีย์แพด

จากรูปที่ ข. 2 ผู้ใช้สามารถเลือกรูปแบบการทำงานของระบบ ดังนี้

- 1. กดปุ่ม 1 = Channel 1
- 2. กดปุ่ม 2 = Channel 2
- 3. กดปุ่ม 3 = Channel 3
- 4. กดปุ่ม 4 = Channel 4
- 5. กดปุ่ม A = Auto การทำงานอัตโนมัติ
- 6. กดปุ่ม B = Manual ควบคุมด้วยมือ
- 7. กดปุ่ม D = เพื่อออกจากโหมค

2. เลือกโหมดการทำงานจากสวิตช์ 2ทาง



รูปที่ ข.3 การเลือกโหมคการทำงานจากหน้าคู้โดยใช้สวิตช์ 2 ทาง

จากรูปที่ ข.3 ผู้ใช้สามารถเลือกรูปแบบการทำงานของระบบ ดังนี้

- 1. หมุนทางซ้าย = ปิดการทำงานของระบบ
- 2. หมุนทางขวา = เปิดการทำงานของระบบ
- 3. เลือกโหมดการทำงานจากหน้าตู้แบบสวิตช์ 3 ทาง



รูปที่ ข.4 การเลือกโหมคการทำงานจากหน้าตู้โดยใช้สวิตช์ 3 ทาง

จากรูปที่ ข.4 ผู้ใช้เลือกรูปแบบการทำงานของระบบ ดังนี้

- 1. หมุนทางซ้าย = การทำงานแบบ Auto
- 2. หมุนทางขวา = การทำงานแบบ Manual
- 3. หมุนตรงกลาง = ปิดการทำงาน
- 4. หน้าจอเมนูหลัก ทำการเลือกโหมดการทำงาน



รูปที่ ข.5 หน้าจอเมนูหลัก ทำการเลือกโหมดการทำงาน

จากรูปที่ ข.ร ผู้ใช้สามารถเลือกรูปแบบการทำงานของระบบ แบ่งการทำงาน 2 รูปแบบ

- กดปุ่ม A โหมดอัตโนมัติ
- 2. กดปุ่ม B โหมดผู้ใช้งานกำหนดเอง

3. เมื่อกดปุ่ม A แสดงภายในโหมดอัตโนมัติ



รูปที่ ข.6 หน้าจอโหมคอัตโนมัติ

จากรูปที่ ข.6 ระบบจะทำงานอัตโนมัติเมื่อทำการเปิดการใช้งาน จะมีค่าการวัดการใช้งานไฟฟ้าโดย แสดงข้อความดังนี้

- 1. Ch1: คือข้อความการใช้งานเครื่องตัวที่ 1
- 2. Ch2: คือข้อความการใช้งานเครื่องตัวที่ 2
- 3. Ch3: คือข้อความการใช้งานเครื่องตัวที่ 3
- 4. Ch4: คือข้อความการใช้งานเครื่องตัวที่ 4
- 5. กด D เพื่อออกจากการใช้งานโหมดอัตโนมัติ

4. เมื่อกดปุ่ม B แสดงภายใน โหมดควบคุมด้วยมือ



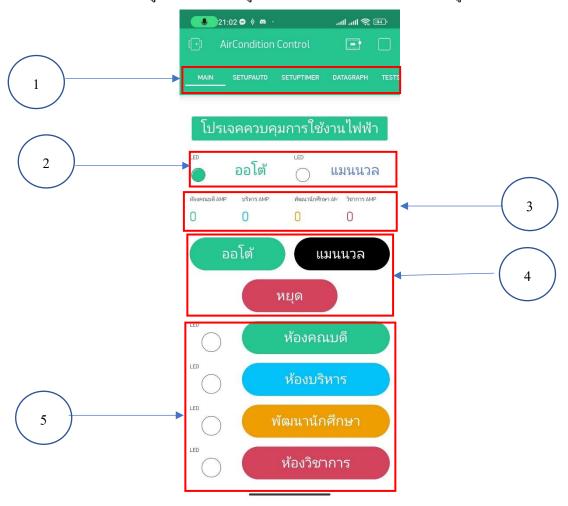
รูปที่ ข.7 หน้าจอการทำงานแบบควบคุมด้วยมือ

จากรูปที่ ข.7 ระบบการทำงานกรณีที่อุปกรณ์มีปัญหาหรือต้องการใช้งานโดยไม่สนเงื่อนไขโดย แสดงข้อความ 5 ตัวเลือกดังนี้

- 1. กดปุ่ม 1 เพื่อให้ Ch1: เครื่องตัวที่ 1 ทำงาน
- 2. กดปุ่ม 2 เพื่อให้ Ch2: เครื่องตัวที่ 2 ทำงาน
- 3. กดปุ่ม 3 เพื่อให้ Ch3: เครื่องตัวที่ 3 ทำงาน
- 4. กดปุ่ม 4 เพื่อให้ Ch4: เครื่องตัวที่ 4 ทำงาน
- 5. กค D เพื่อออกจากการใช้งาน โหมคควบคุมด้วยมือ

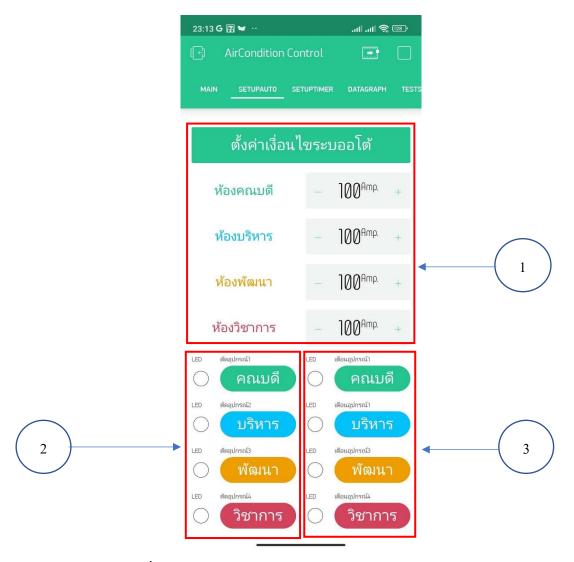
คู่มือการใช้งานระบบบน Application Blynk

เมื่อผู้ใช้ต้องการควบคุมการทำงานของอุปกรณ์ใฟฟ้าด้วยระบบอัต โนมัติแบบออนไลน์สำหรับ ควบคุมอุปกรณ์ใฟฟ้าเพื่อการประหยัดพลังงาน กรณีศึกษา คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัย เทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย ผู้ใช้สามารถเลือกรูปแบบการทำงานระยะไกลได้ตามที่ผู้ใช้ต้องการ



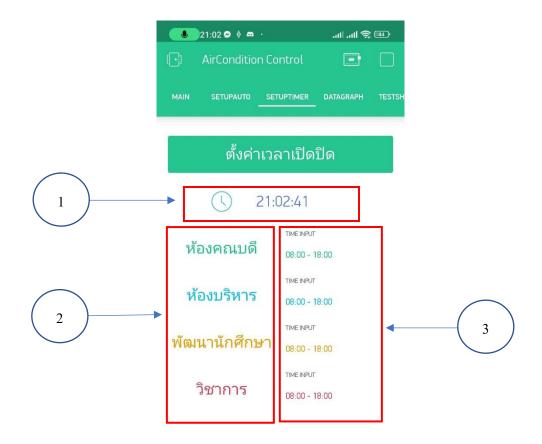
รูปที่ ข.8 แสดงหน้าจอ Application Blynk ส่วนของหน้าหลัก

จากรูปที่ ข.8 องค์ประกอบของหน้าหลัก 1.แถบแมนู 2.โหมคการทำงาน 3.หน่วยไฟที่อุปกรณ์วัดค่า ได้ 4.เลือกโหมคการทำงาน 5.สถานะการทำงานอุปกรณ์



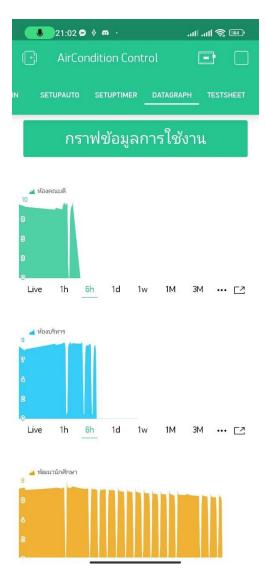
รูปที่ ข.9 แสดงหน้าจอการกำหนดเงื่อนไขการทำงานอัตโนมัติ

จากรูปที่ ข.9 องค์ประกอบของหน้ากำหนดเงื่อนไข 1.กำหนดหน่วยไฟฟ้าที่ต้องการต่ออุปกรณ์แต่ ละตัว 2.ปุ่มเปิด/ปิดการแจ้งเตือนการตัดเมื่อไฟอุปกรณ์เกิน 3.ปุ่มเปิด/ปิด การแจ้งเตือนเมื่ออุปกรณ์เกิน กำหนด



รูปที่ ข.10 หน้าจอการตั้งค่าเวลา

จากรูปที่ ข.10 องค์ประกอบของหน้าจอตั้งค่าเวลาการเปิด/ปิดอุปกรณ์ใฟฟ้า สามารถเปิด/ปิด อุปกรณ์ตามเวลาที่กำหนด 1.แถบแสดงเวลาปัจจุบัน 2.ชื่อของอุปกรณ์ใฟฟ้า 3.เวลาการเปิด/ปิดอุปกรณ์



รูปที่ ข.11 แสดงหน้าจอการใช้งานของอุปกรณ์ในรูปแบบกราฟ

จากรูป ข.11 จะแสดงหน้าจอการใช้งานของอุปกรณ์แต่ละตัวในรูปแบบกราฟ เพื่อง่ายต่อการตรวจ ว่าอุปกรณ์แต่ละตัวใช้งานในช่วงเวลานั้น ๆ ไปกี่หน่วย



รูปที่ ข.12 หน้าจอบันทึกข้อมูลลงใน Google Sheet

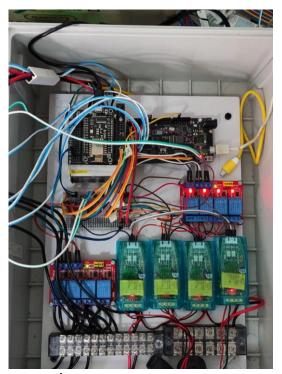
จากรูปที่ ข.12 จะแสดงปุ่มทคสอบการบันทึกข้อมูลลง Google Sheet

ภาคผนวก ค ภาพรวมชิ้นงาน

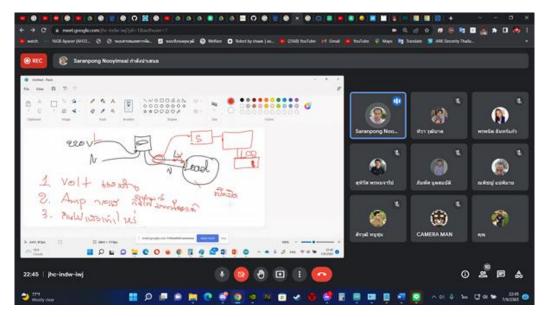
ภาพรวมชิ้นงาน



รูปที่ ค.1 ตู้ควบคุมระบบ



รูปที่ ค.2 ภาพแสดงการเชื่อมต่อวงจร



รูปที่ ค.3 ภาพการแนะการเชื่อมต่อวงจร





รูปที่ ค.4 ภาพการทำตู้ควบคุม





รูปที่ ค.ร ภาพการติดตั้งมิเตอร์ไฟฟ้า



รูปที่ ค.6 ภาพสอนการใช้งานระบบ

ภาคผนวก ง งบประมาณเพื่องานวิจัย

งบประมาณเพื่องานวิจัย

ตารางที่ ง.1 งบประมาณเพื่อการวิจัย

ลำดับที่	รายการ	จำนวน	หน่วย	ราคา/ หน่วย	รวม
1	บอร์ด ATMega2560	1	บอร์ด	745	745
2	บอร์ด Arduino ESP8266	1	บอร์ค	70	70
3	โมดูลวัดปริมาณการใช้ไฟฟ้า	4	โมคูล	260	1,040
4	โมคูล relay ขนาค 4 ช่องสัญญาน	1	โมคูล	100	100
5	จอแสดงผล LCD ขนาด 20x4	1	แพง	198	198
6	สวิทชิ่ง 5 v	1	ชิ้น	295	295
7	กีย์แพคขนาค 4x4	1	ชิ้น	28	28
8	สายแพ/สายจั้มเปอร์	3	เเพง	35	105
9	ตู้ควบคุม	1	กล่อง	390	390
10	กล่องตู้ไฟ	1	กล่อง	150	150
11	สายใฟ	2	เส้น	150	300
12	Breadboard	1	บอร์ค	39	39
13	Magnetic switch	4	ตัว	500	2,000
14	Terminal	3	ตัว	70	210
15	Pilot Lamp / ไฟแสดงสถานะ	5	เเพง	35	175
16	Selector Switch 2 Positions	1	ชิ้น	35	35
17	Selector Switch 3 Positions	4	ชิ้น	35	140
18	อุปกรณ์เบ็ดเตล็ด	•	•		500
รวม					6,520



ประวัติผู้จัดทำปริญญานิพนธ์

ชื่อ-นามสกุล นายคณาธิป ศรีอ่อน 364202360040

สาขาวิชา สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ

วัน-เคือน-ปีเกิด วันที่ 30 มีนาคม 2544

สถานที่เกิด จังหวัดนนทบุรี

ที่อยู่ 176 หมู่ที่ 1 ตำบลปริก อำเภอทุ่งใหญ่ จังหวัดนครศรีธรรมราช 80240

เบอร์โทร 095-440-9235

ประวัติการศึกษา มัธยมศึกษาตอนต้น (ม.3) โรงเรียนเจริญวิทยา ปี ปีที่สำเร็จการศึกษา 2559

ประกาศนียบัตรวิชาชีพ (ปวช.) วิทยาลัยเทคนิคทุ่งสง ปีที่สำเร็จการศึกษา 2562

ประกาศนียบัตรวิชาชีพชั้นสูง (ปวส.) วิทยาลัยเทคนิคทุ่งสง ปีที่สำเร็จการศึกษา

2564



ประวัติผู้จัดทำปริญญานิพนธ์

ชื่อ-นามสกุล นางสาวพรพนิต อินทร์แก้ว 364202360060

สาขาวิชา สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ

วัน-เดือน-ปีเกิด วันที่ 17 ตุลาคม 2543

สถานที่เกิด จังหวัดนครศรีธรรมราช

ที่อยู่ 14 ถนน ทุ่งสง-นาบอน ตำบล ปากแพรก อำเภอ ทุ่งสง จังหวัด นครศรีธรรมราช

80110

เบอร์โทร 080-474-3009

ประวัติการศึกษา มัธยมศึกษาตอนต้น (ม.3) โรงเรียนทุ่งสง ปีที่สำเร็จการศึกษา 2559

ประกาศนียบัตรวิชาชีพ (ปวช.) วิทยาลัยการอาชีพพรหมคีรี

ปีที่สำเร็จการศึกษา 2562

ประกาศนียบัตรวิชาชีพชั้นสูง (ปวส.) วิทยาลัยการอาชีพพรหมคีรี

ปีที่สำเร็จการศึกษา 2564



ประวัติผู้จัดทำปริญญานิพนธ์

ชื่อ-นามสกุล นายณพิชญ์ แน่พิมาย 364202360056

สาขาวิชา สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ

วัน-เดือน-ปีเกิด วันที่ 2 มิถุนายน 2542

สถานที่เกิด จังหวัดนครศรีธรรมราช

ที่อยู่ 314 ถนนศรีธรรมโสก ตำบลในเมือง อำเภอเมือง จังหวัดนครศรีธรรมราช 80000

เบอร์โทร 092-993-3752

ประวัติการศึกษา มัธยมศึกษาตอนต้น (ม.3) โรงเรียนจรัสพิชากร ปีที่สำเร็จการศึกษา 2557

ประกาศนียบัตรวิชาชีพ (ปวช.) วิทยาลัยเทคโนโลยีจรัสพิชากร

ปีที่สำเร็จการศึกษา 2560

ประกาศนียบัตรวิชาชีพชั้นสูง (ปวส.) วิทยาลัยเทคนิคนครศรีธรรมราช

ปีที่สำเร็จการศึกษา 2562

