Drone

บริษัท FutureDrone ได้พัฒนาระบบโดรนส่งของอัตโนมัติเพื่อใช้ในเมืองอัจฉริยะแห่งอนาคต ระบบนี้ต้องสามารถ คำนวณระยะทางระหว่างจุดต่างๆ บนแผนที่เมืองได้อย่างแม่นยำเพื่อวางแผนเส้นทางการบินที่มีประสิทธิภาพ คุณได้รับมอบหมาย ให้พัฒนาฟังก์ชันสำหรับคำนวณระยะทางระหว่างจุดสองจุดบนแผนที่

เมืองอัจฉริยะนี้ถูกแบ่งเป็นตารางกริดขนาดใหญ่ โดยแต่ละจุดบนแผนที่จะมีพิกัด (x, y) ระบบต้องสามารถคำนวณ ระยะทางระหว่างจุดใดๆ สองจุดบนแผนที่ได้อย่างรวดเร็วและแม่นยำ เพื่อให้โดรนสามารถเลือกเส้นทางที่สั้นที่สุดในการส่งของ

ข้อมูลนำเข้า

- บรรทัดแรก: จำนวนเต็ม T (1 ≤ T ≤ 100,000) แทนจำนวนกรณีทดสอบ
- T บรรทัดถัดไป: แต่ละบรรทัดประกอบด้วยจำนวนเต็ม 4 จำนวน x1, y1, x2, y2 (-10,000 ≤ x1, y1, x2, y2 ≤ 10,000) แทนพิกัดของจุดต้นทาง (x1, y1) และจุดปลายทาง (x2, y2)

ข้อมูลส่งออก

• T บรรทัด: แต่ละบรรทัดแสดงระยะทางระหว่างจุดต้นทางและจุดปลายทาง โดยแสดงผลเป็นทศนิยม 6 ตำแหน่ง

ตัวอย่างข้อมูลนำเข้า

INPUT	OUTPUT
3	5.000000
0 0 3 4	2.828427
-1 -1 1 1	7.211103
7 -4 3 2	

คำอธิบายตัวอย่าง

- 1. ระยะทางจาก (0, 0) ถึง (3, 4) คือ $\sqrt{(3^2 + 4^2)} = 5$
- 2. ระยะทางจาก (-1, -1) ถึง (1, 1) คือ $\sqrt{(2^2+2^2)} \approx 2.828427$
- 3. ระยะทางจาก (7, -4) ถึง (3, 2) คือ √(4² + 6²) ≈ 7.211103