



UNIVERSITETI POLITEKNIK – TIRANE
Fakulteti i Teknologjise se Informacionit
Sheshi Nene Tereza, 1 – Tirane
Tel/Fax : +355 4 2278 159

Laborator 4

Tranformimi Z dhe transformimi i kundert

Studenti:
Piro Gjikdhima

Pranoi:
MSc. Erison Ballasheni

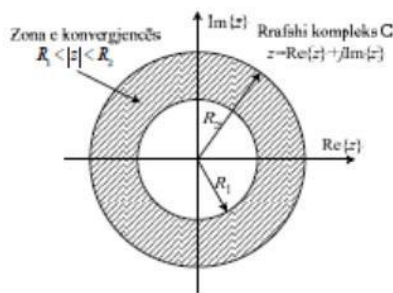
1.Hyrje

Transformimi Z perdoret per sistemet diskrete ne kohe. Transformimi Z mundeson qe shume veprime ne sinjale te kryhen me operacione te thjeshta algjebrike.

Transformimi Z i sinjalit $x(k)$ do te shenohet me $X(z)$ dhe do te percaktohet me:

$$X(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k)z^{-k} \text{ ku } z \text{ eshte numer i plote}$$

Per cdo sekuenca te dhene, nje grup vlerash per Z per te cilat transformimi Z konvergjon, quhet zona e konvergjences. Pra, $X(z)$ eshte transformimi Z i $x(k)$, i cili zakonisht eshte i definuar (d.m.th ka vlera te fundme) ne nje unaze ne rrafshin kompleks z. Variabli kompleks z quhet ndryshe dhe frekuence komplekse e cila shprehet si $z=|z|e^{jw}$ ku z eshte magnituda dhe w eshte frekuenca reale.



Zona e konvergjences eshte nje unaze ose nje disk ne planin z me qender ne origjine. Transformimi Furie i $x(k)$ konvergjon atehere dhe vetem atehere kur zona e konvergjences e transformimit z eshte rrethi njesi. $|z| = 1$. Pozicionet e poleve te $X(z)$ percaktojne zonen e konvergjences, e cila kufizohet nga polet, por nuk permban asnje pol.

Nese $x(k)$ eshte nje sekuenca me zgjatje te fundme, per shembull nje sekuenca qe eshte zero pervec ne nje interval te fundem $-\infty < k < N_2 < \infty$, atehere zona e konvergjences eshte i gjithe plani z, pervec $z=0$, ose $z=\infty$.

Nese $x(k)$ eshte nje sinjal me sekuenca te djathta, pra qe eshte zero per $k < N_1 < \infty$, zona e konvergjences zgjatet jashte polit me te madh drejt polit $z=\infty$.

Nese $x(k)$ eshte nje sinjal me sekuenca te majta, pra qe eshte zero per $k > N_2 > -\infty$, zona e konvergjences zgjatet brenda drejt polit me te vogel deri tek $z = 0$.

Zona e konvergjences duhet te jete nje zone e nderlidhur/kompakte, pra nuk mund te perbehet nga dy apo me shume unaza te ndara (rreth me qender ne origjine).

Transformimi i kundert Z i nje funksioni kompleks $X(z)$ jepet me formulen:

$$x(n) = Z^{-1}[X(z)] = \frac{1}{2\pi j} \oint_C X(z)z^{n-1}dz$$

Ku C eshte sektori kunderor i cili rrethon origjinen dhe shtrihet ne zonen e konvergjences se transformimit Z.

2. Objektivi

Objektivi i kesaj pune laboratorit është studimi i transformimit Z dhe i kundërt Z të furie për sinjale diskrete, implementimi i tyre në MATLAB dhe përcaktimi i zonës së konvergjencës.

3. Qellimi

Ky laborator ka për qëllim përcaktimin e transformimit Z të çdo sinjali të dhënë, gjetjen e transformimit të kundërt Z, si dhe paraqitjen grafikisht të poleve dhe zerove në diagramen Pol_Zero duke përdorur MATLAB-in.

4. Zhvillimi i punës

4.1 Transformimi Z

a) Ushtrim

Gjeni transformin Z të funksionit të mëposhtem:

$$X(n) = \frac{1}{4^n} u(n)$$

Për gjetjen e transformit Z do të përdoret kodi i mëposhtem në MATLAB:

```
>> syms z n
>> ztrans(1/4^n)
```

Cili është transformimi Z që përftuat? Llogarisni zonën e konvergjencës.

```
ans = z/(z - 1/4)
```

Kjo formulë është e vërtetë vetëm për $(1/4)^n < 1$ që do të thotë $|n| > 1/4$;

b) Ushtrim

Le të jete $X_1(z) = 2 + 3z^{-1} + 4z^{-2}$ dhe $X_2(z) = 3 + 4z^{-1} + 5z^{-2} + 6z^{-3}$

Percakto: $X_3(z) = X_1(z) \cdot X_2(z)$

X_1 dhe X_2 shenohen si me poshte:

$X_1(z) = \{2, 3, 4\}$ dhe $X_2(z) = \{3, 4, 5, 6\}$

Shumezimi i dy sekuencave do të realizohet përmes funksionit të konvolucionit *conv*, të cilin e kemi përdorur në Laboratorin 2. Konvolucioni i këtyre dy sekuencave do të japë koeficientet e prodhimit polinomial të kerkuar.

Kodi që do të përdoret në MATLAB:

```
>> x1=[2,3,4]; x2=[3,4,5,6];
>> x3= conv(x1,x2)
```

Cila është përgjigja që moret? Duke përdorur koeficientet e prodhimit polinomial të kerkuar paraqisni në formë analitike funksionin $X_3(z)$.

```
x3 =[6 17 34 43 38 24]
```

$$X_3(z) = 6 + 17z^{-1} + 34z^{-2} + 43z^{-3} + 38z^{-4} + 24z^{-5}$$
c) Ushtrim

Le të jete $X_1(z) = z + 2 + 3z^{-1}$ dhe $X_2(z) = 2z^2 + 4z + 3 + 5z^{-1}$

Percakto: $X_3(z) = X_1(z) \cdot X_2(z)$

X_1 dhe X_2 shenohen si me poshte:

$X_1(z) = \{1, 2, 3\}$ dhe $X_2(z) = \{2, 4, 3, 5\}$

↑

↑

Shumezimi i dy sekuencave do të realizohet përmes funksionit të konvolucionit *conv_m* të cilin e krijuam në Laboratorin 2.

Në rast se funksioni nuk është i ruajtur në kompjuterin tuaj, krijoni dhe njëherë funksionin e mëposhtem në të njëjtën formë siç janë krijuar funksionet gjatë punëve të mëparshme të laboratorit.

Funksioni *conv_m*:

```
function [y,ny]=conv_m(x,nx,h,nh)
nyb=nx(1)+nh(1);
nye=nx(length(x))+nh(length(h)); ny=[nyb:nye];
y=conv(x,h); end
```

Pasi te keni implementuar funksionin, shkruani kodin me poshte ne MATLAB.

```
>> x1 = [1,2,3];
>> n1 = [-1:1];
>> x2 = [2,4,3,5];
>> n2 = [-2:1];
>> [x3,n3] = conv_m(x1,n1,x2,n2)
```

Cila eshte pergjigja qe moret? Duke perdorur koeficientet e prodhimit polinomial te kerkuar paraqisni ne forme analitike funksionin $X_3(z)$.

```
x3 =
    2    8   17   23   19   15
n3 =
   -3   -2   -1    0    1    2
X3(z)=
$$\frac{2+8z^{-1}+17z^{-2}+23z^{-3}+19z^{-4}+15z^{-5}}{-3-2z^{-1}-1z^{-2}+1z^{-3}+2z^{-4}}$$

```

d) Ushtrim

Diagrama pol zero per nje funksion ne domain-in Z:

Komanda *zplane(b,a)* llogarit diagamen pol zero te nje funksioni z, *root(a)* perdoret per te shfaqur vleren e polit dhe *root(b)* per te shfaqur vleren e zeros.

Ndertoni diagramen pol zero per transformimin Z te meposhtem:

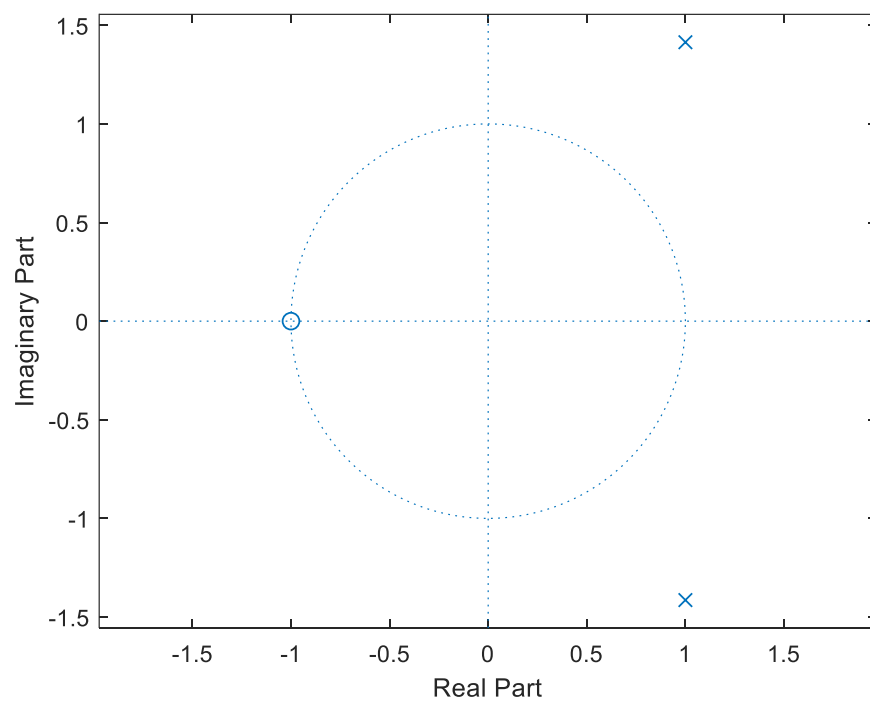
$$X(z) = \frac{Z^{-2} + Z^{-1}}{1 - 2Z^{-1} + 3Z^{-2}}$$

Per ndertimin e diagrames perdoret kodi i meposhtem ne MATLAB:

```
b=[0 1 1 ]
a= [1 -2 +3]
roots(a)
roots(b)
zplane(b,a)
```

Sa zero dhe pole ka funksioni dhe cilet jane ato? Ndertoni diagramen pol zero te perftuar.

```
b = 0  1  1
a = 1  -2  3
ans =
  1.0000 + 1.4142i
  1.0000 - 1.4142i
ans = -1
```



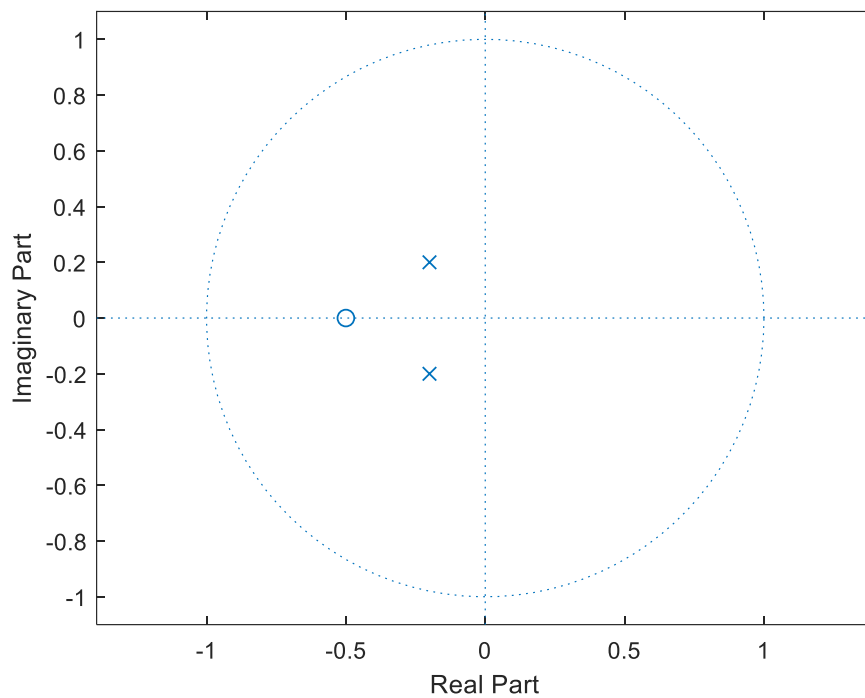
Te njejten procedure ndiqni dhe per:

$$H(z) = \frac{z^{-1} + \frac{1}{2}z^{-2}}{1 + \frac{3}{5}z^{-1} + \frac{2}{25}z^{-2}}$$

```

b=[0 1 1/2 ]
a= [1 +2/5 +2/25]
roots(a)
roots(b)
zplane(b,a)

```



4.2 Transformimi i kundert Z

a) Ushtrim

Jepet transformimi Z i $H(k)$ si me poshte:

$$H(z) = \frac{z}{3z^2 - 4z + 1}$$

Kodi i meposhtem ne MATLAB do te perdoret per llogaritjen e koeficienteve:

```
num=[0 1]
den=[3-4 1]
[r,p,k]=residuez(num,den)
```

Cila është dalja që merrni? Bazuar në koeficientet e marrë për caktoni $H(n)$.

```
R =
    0.5000
   -0.5000
p =
    1.0000
    0.3333
C =
```

```
[]
Dalja:
```

$$H(z) = \frac{0.5}{1 - z^{-1}} - \frac{0.5}{1 - (1/3)z^{-2}}$$

$$H(n) = (3^{1/2}) * (-3^{1/2}/3)^{(n-1)} / 12 - (3^{1/2}) * (3^{1/2}/3)^{(n-1)} / 12 + \frac{1}{2}$$

b) Ushtrim

Jepet transformimi Z i $H(k)$ si më poshtë:

$$H(z) = \frac{1}{(1 - 0.9z^{-1})^2(1 + 0.9z^{-1})}$$

Kodi i mëposhtem në MATLAB do të përdoret për llogaritjen e koeficienteve:

```
num=[1]; den=poly([0.9 0.9 -0.9]);
[r,p,k]=residuez(num,den)
```


Cila eshte dalja qe merrni? Bazuar ne koeficientet e marre percaktoni $H(k)$.

Per te gjetur transformimin e kundert Z ne MATLAB do te perdoret funksioni iztrans. `>>syms z n`

`>>iztrans(H(z))`

Zevendesoni $H(z)$ me formulën e mesiperme.

```
r =
0.2500 + 0.0000i
0.2500 + 0.0000i
0.5000 - 0.0000i
p =
-0.9000 + 0.0000i
0.9000 + 0.0000i
0.9000 - 0.0000i
k =
[]
```

$$H(z) = \frac{0.25}{1 - 0.9z^{-1}} + \frac{0.5}{(1 - 0.9z^{-1})^2} + \frac{0.25}{1 + 0.9z^{-1}}$$

$$H(n) = (-9/10)^n/4 + (5*(9/10)^n)/4 + ((9/10)^n*(n - 1))/2$$

c) Ushtrim

Llogarisni transformimin e kundert Z te funksionit te meposhtem:

$$X(z) = \frac{1}{(1 - 0.9z^{-1})^2(1 + 0.9z^{-1})} \quad |z| > 0.9$$

Kodi ne MATLAB qe do te perdoret eshte si me poshte:

```
b=1; a=poly([0.9, 0.9, -0.9])
[R,p,C]=residuez(b,a)
```

Nga llogaritjet kemi:

Nga çiftet e tabelës së transformimit z kemi:

$$x(n) = 0.25(0.9)^n u(n) + \frac{5}{9} (n+1)(0.9)^{n+1} u(n+1) + 0.25(-0.9)^n u(n)$$

Që pas thjeshtimeve del:

$$x(n) = 0.75(0.9)^n u(n) + 0.5n(0.9)^n u(n) + 0.25(-0.9)^n u(n)$$

Cila është dalja që merrni?

```
R = 0.2500 0.5000 0.2500
p = 0.9000 0.9000 -0.9000
c = []
```

$$X(z) = \frac{0.25}{1 - 0.9z^{-1}} + \frac{0.5}{(1 - 0.9z^{-1})^2} + \frac{0.25}{1 + 0.9z^{-1}}, \quad |z| > 0.9$$

$$= \frac{0.25}{1 - 0.9z^{-1}} + \frac{0.5}{0.9} z \frac{(0.9z^{-1})}{(1 - 0.9z^{-1})^2} + \frac{0.25}{1 + 0.9z^{-1}}, \quad |z| > 0.9$$

Per të kontrolluar nëse shprehja e mësipërme $x(n)$ është e sakte, le të verifikojmë 8 elementet e parë të sekuenës (n) që i korrespondojnë $X(z)$.

Verifikimi në MATLAB bëhet si më poshtë:

Në rast se ju mungon funksioni `impseq` në kompjuterin tuaj, krijoni dhe njëher funksionin të përdorur në Laboratorin1.

```
% Funksioni për të gjeneruar x(n)=delta(n-no), n1<=n<=n2
function [x,n]=impseq(no,n1,n2)

n=[n1:n2];
x=(n-no) == 0;

end
```

```
[delta,n]=impseq(0,0,7);
x=filter(b,a,delta) % sekuenca verifikuese
x=(0.75)*(0.9).^n+(0.5)*n.*(0.9).^n+(0.25)*(-0.9).^n %sekuenca pas thjeshtimeve
```

Tregoni daljet e marre. A janë këto rezultate të njëjta për të dyja rastet?

x =

1.0000 0.9000 1.6200 1.4580 1.9683 1.7715 2.1258 1.9132

x =

1.0000 0.9000 1.6200 1.4580 1.9683 1.7715 2.1258 1.9132

Po, jane e njejta.

d) Ushtrim

Konsiderojme ekuacionin me diferenca:

$$6y(n) - 5y(n-1) + y(n-2) = \frac{1}{4^n}, n \geq 0$$

Dhe $y(n-1)=1$, $y(n-2)=0$

Duke marre transformimin Z te seciles prej temave do te kemi:

$$6Y(z) - 5(z^{-1}Y(z) + y(-1)) + (z^{-2}Y(z) + z^{-1}y(-1) + y(-2)) = \frac{4z}{4z-1}$$

$$(6 - 5z^{-1} + z^{-2})Y(z) = \frac{4z}{4z-1} - z^{-1} + 5z^{-1}$$

$$Y(z) = \left(\frac{1}{6 - 5z^{-1} + z^{-2}} \right) \left(\frac{4z}{4z-1} - z^{-1} + 5z^{-1} \right)$$

Transformimi i kundert z llogaritet si me poshte:

```
>> syms z n
>> iztrans((4*z/(4*z-1)-z^-1+5)/(6-5*z^-1+z^-2))
```

Ne baze te rezultatit qe moret tregoni sa eshte y(k).

```
ans =  
y(k)=(5*(1/2)^n)/2 - 2*(1/3)^n + (1/4)^n/2
```