

Министерство науки и высшего образования  
Российской Федерации

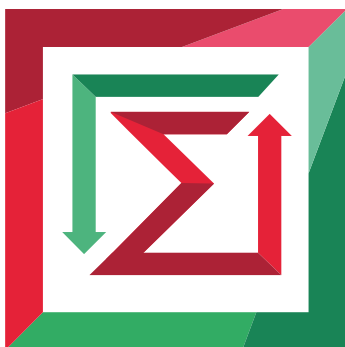
Федеральное государственное бюджетное образовательное  
учреждение высшего образования  
«НОВОСИБИРСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»



**НГТУ  
НЭТИ**

Кафедра теоретической и прикладной информатики

Лабораторная работа № 4  
по дисциплине «Проектирование Систем Реального Времени»  
Синхронизация потоков



ФАКУЛЬТЕТ:	ПМИ
ГРУППА:	ПМИМ-01
СТУДЕНТЫ:	Ершов П. К. Гриценко И. Г.
БРИГАДА:	7
ПРЕПОДАВАТЕЛЬ:	Кобылянский В. Г.

Новосибирск  
2021

## 1. Цель работы

Целью работы является изучение механизмов синхронизации.

## 2. Задание на лабораторную

1. Скомпилировать и выполнить примеры программ. Проанализировать результаты выполнения.
2. Получить значение системного тика в ОС QNX.
3. Написать программу, реализующую задание в соответствии с вариантом:

№ варианта	Задание
7	Клиент отправляет сообщение серверу. Сервер отвечает некоторым клиентам (функция <code>MsgReply()</code> ), а некоторым нет – сделать это с помощью функции <code>rand()</code> . Предусмотреть в клиенте тайм-аут на блокировку. Сделать программу на основе 2-ой лабораторной работы.

### 3. Ход работы.

#### 3.1. Анализ работы программы-примера из пункта 2.2. работа с таймером

Результаты выполнения кода-примера:

```
We got a pulse from our timer  
We got a pulse from our timer  
We got a pulse from our timer  
We got a pulse from our timer  
We got a pulse from our timer  
We got a pulse from our timer  
We got a pulse from our timer  
We got a pulse from our timer  
We got a pulse from our timer  
We got a pulse from our timer
```

Рисунок 1. Результат выполнения программы с применением таймера в работе

Основной поток в начале создаёт канал, с которым сам же и соединяется. После этого создаётся два таймера: основной, срабатывающий через 1,8 секунды (0,8 секунды задаётся через значение структуры `itime.it_value.tv_nsec` в наносекундах) и вторичный, срабатывающий через 2,5 секунды. После этого запускается цикл на 10 повторов, в котором основной поток сам себе принимает импульсы: первичный импульс через 1,8 секунды и повторные ещё через 2,5 секунды.

#### 3.2. Анализ работы программы-примера из пункта 2.3. работа с тайм-аутами ядра

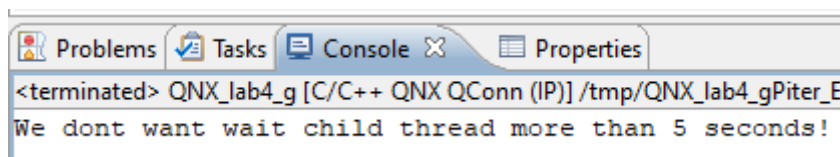


Рисунок 2. Результат выполнения программы с использованием тайм-аута ядра

Основной поток устанавливает время тайм-аута ядра на 5 секунд ровно. Создаётся вторичный поток, в котором установлена задержка на 100 секунд. В основном потоке создаётся тайм-аут, после чего поток блокируется до тех пор, пока вторичный поток не завершит исполнение. Так как время работы вторичного потока превышает время тайм-аута, блокировка снимается спустя 5 секунд и основной поток завершается.

### 3.3. Получение значения системного тика в ОС QNX.

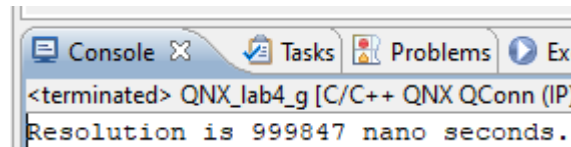


Рисунок 3. Значение системного тика

### 3.4. Программа успешно реализована

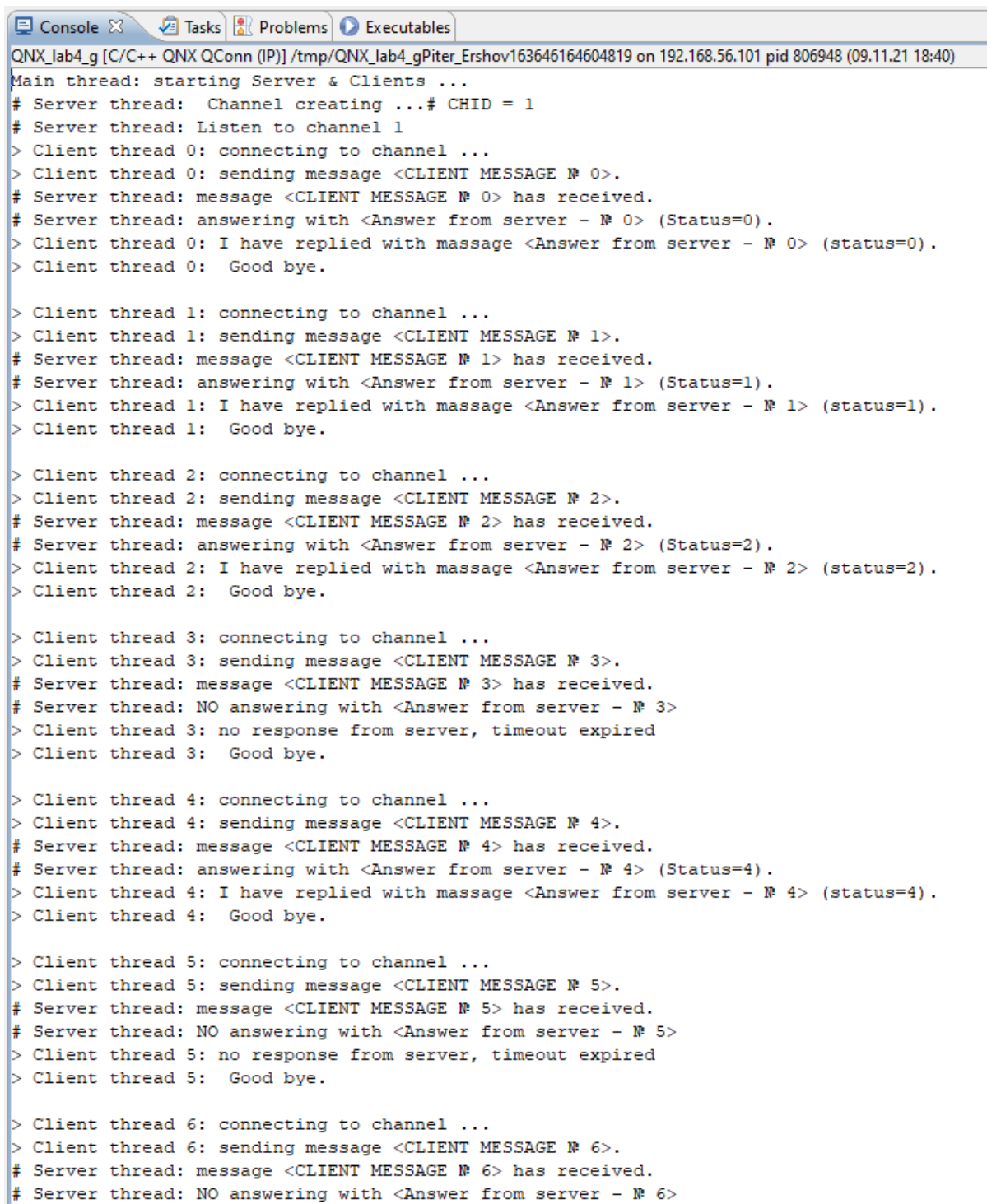


Рисунок 4. Выполнения разработанной программы

## 4. Код программы

### Код программы-примера использования таймера

```
#include <stdio.h>
#include <time.h>
#include <sys/netmgr.h>
#include <sys/neutrino.h>

// Задаем код импульса
// он должен быть между _PULSE_CODE_MINAVAIL и _PULSE_CODE_MAXAVAIL
#define MY_PULSE_CODE _PULSE_CODE_MINAVAIL

int main()
{
    int i;
    struct sigevent event;
    struct itimerspec itime;
    timer_t timer_id;
    int chid, coid;
    struct _pulse impulse;

    // создаем канал
    chid=ChannelCreate(0);
    // и сами к нему соединяемся
    coid=ConnectAttach(ND_LOCAL_NODE, 0, chid, 0, 0);

    // устанавливаем структуру event на уведомление
    // импульсом с кодом MY_PULSE_CODE в канал coid.
    // импульс передается с приоритетом текущего потока,
    // который получен с помощью функции getprio(0).
    // последний аргумент равен нулю - данные импульса
    SIGEV_PULSE_INIT(&event, coid, getprio(0), MY_PULSE_CODE, 0);
    // создаем таймер
    timer_create(CLOCK_REALTIME, &event, &timer_id);

    // задаем время срабатывания таймера
    // таймер работает через 1.8 секунды
    // (1 сек + 800000000 наносек = 1.8 секунды)
    itime.it_value.tv_sec=1;
    itime.it_value.tv_nsec=800000000;

    // таймер повторно сработает через 2.5 секунды
    // (2 сек + 500000000 наносек = 2.5 секунды)
    itime.it_interval.tv_sec=2;
    itime.it_interval.tv_nsec=500000000;

    // создаем относительный таймер (второй параметр равен нулю)
    timer_settime(timer_id, 0, &itime, NULL);

    // теперь мы получим импульс через 1.8 секунды и будем
    // получать повторные через 2.5 секунды

    for(i=10; i>0; i--)
    {
        MsgReceivePulse(chid, &impulse, sizeof(impulse), NULL);
        printf("We got a pulse from our timer\n");
    }
    // получили 10 импульсов и выходим
    return 0;
}
```

### Код программы-примера использования тайм-аутов ядра

```
#include <pthread.h>
#include <errno.h>
#include <time.h>
#include <sys/neutrino.h>

void *the_thread(void *notused)
{
    // дочерний поток
    // поток может выполнять работу,
```

```

    // результат которой, если она будет
    // выполнена не в срок, будет не нужен
    sleep(100); // дочерний поток простаивает 100 секунд
    return NULL;
}

int main(void)
{
    int return_val;
    struct sigevent event;
    struct timespec time;
    pthread_t thread_id;

    // устанавливаем структуру event на разблокирование
    // при срабатывании тайм-аута
    SIGEV_UNBLOCK_INIT(&event);

    // устанавливаем время тайм-аута на 5 секунд
    time.tv_sec=5;
    time.tv_nsec=0;

    // создаем поток, который будет выполнять функцию the_thread()
    pthread_create(&thread_id, NULL, the_thread, NULL);

    // устанавливаем тайм-аут на блокировку типа STATE_JOIN
    timer_timeout(CLOCK_REALTIME, _NTO_TIMEOUT_JOIN, &event, &time, NULL);

    // вызываем функцию pthread_join() из-за которой
    // главный поток блокируется до тех пор, пока не завершится поток thread_id
    return_val=pthread_join(thread_id, NULL);
    if(return_val==ETIMEDOUT)
    {
        // сработал тайм-аут - мы не дождались завершения дочернего потока
        puts("We dont want wait child thread more than 5 seconds!");
    }
    if(return_val==EOK)
    {
        puts("Child thread success terminated.");
    }
    return 0;
}

```

## Код разработанной программы

```

#include <pthread.h>
#include <errno.h>
#include <time.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <sys/neutrino.h>
#include <time.h>

#define BUFFERSIZE 50

int chid; // идентификатор канала

void *server() // поток-сервер
{
    int rcvid;
    int i=0, stime;
    long ltime;
    int8 code;
    int value;
    char receive_buf[BUFFERSIZE], reply_buf[BUFFERSIZE];
    char * buff[BUFFERSIZE];

    stime = (unsigned int) ltime/2;
    srand(stime);

    printf("# Server thread: Channel creating ...");
    // создание канала с опциями по умолчанию и запись в chid номера канала
    chid=ChannelCreate(0);

```

```

if (chid<0)
{
    perror("Server error");
    exit(EXIT_FAILURE);
}
printf("# CHID = %d\n", chid);
printf("# Server thread: Listen to channel %d\n", chid);
while (1)        // сервер работает в цикле
{
    // принимаем сообщение из канала с номером chid в буфер receive_buf
    // в rcvid записывается идентификатор полученного сообщения
    rcvid=MsgReceive(chid, &receive_buf, sizeof(receive_buf), NULL);
    printf("# Server thread: message <%s> has received.\n", receive_buf);
    int flag = (rand() % 2 + 0);

    strcpy(reply_buf, "Answer from server - № ");
    sprintf(buff, "%d", i);
    strcat(reply_buf, buff);
    if(flag == 0)
    {
        printf("# Server thread: answering with <%s> (Status=%d).\n", reply_buf, i);
        // отправляем ответ (буфер reply_buf) по номеру полученного сообщения (rcvid)
        // второй параметр (в данном случае переменная i)
        // статус ответа, обрабатывается клиентом.
        MsgReply(rcvid, i, &reply_buf, sizeof(reply_buf));
    }
    else
        printf("# Server thread: NO answering with <%s> \n", reply_buf);

    i++;
}
}

void *client(void *parametr)    // поток-клиент
{
    int coid, status;
    int8 code;
    int value;
    struct sigevent event;
    struct timespec time;
    pid_t PID;
    pthread_t client;
    char send_buf[BUFFERSIZE], reply_buf[BUFFERSIZE] = "1";
    PID=getpid();

    SIGEV_UNBLOCK_INIT(&event);

    time.tv_sec=4;
    time.tv_nsec=0;

    client=pthread_self(); // получаем идентификатор потока-клиента
    printf("> Client thread %s: connecting to channel ... \n", parametr);
    // создаем соединение с каналом на текущем узле (0)
    // канал принадлежит процессу с идентификатором PID
    // номер канала - chid
    // наименьшее значение для COID - 0
    // флаги соединения не заданы - 0
    coid=ConnectAttach(0, PID, chid, 0, 0);
    // в coid записан идентификатор соединения или ошибочное значение меньше нуля
    if (coid<0)
    {
        perror("Client error");
        exit(EXIT_FAILURE);
    }

    strcpy(send_buf, "CLIENT MESSAGE № ");
    strcat(send_buf, parametr);
    printf("> Client thread %s: sending message <%s>.\n", parametr, send_buf);
    // отправляем сообщение из буфера send_buf в соединение coid
    // ответ принимаем в буфер reply_buf и статус записывается в переменную status

    timer_timeout(CLOCK_REALTIME, _NTO_TIMEOUT_REPLY, &event, &time, NULL);

    status = MsgSend(coid, &send_buf, sizeof(send_buf), &reply_buf, sizeof(reply_buf));
}

```

```

    int flag = strcmp(reply_buf, "1");
    if(flag != 1)
        printf("> Client thread %s: no response from server, timeout expired\n", parametr);
    else
        printf("> Client thread %s: I have replied with message <%s> (status=%d).\n", parametr,
reply_buf, status);

    // разрываем соединение coid
    ConnectDetach(coid);
    printf("> Client thread %s: Good bye.\n", parametr);
    pthread_exit(NULL);
}

int main(void)
{

    printf("Main thread: starting Server & Clients ...\n");

    // создаем потоки сервера и двух клиентов
    pthread_create(NULL, NULL, server, NULL);
    sleep(1);

    int i=0;
    while(i < 10)
    {
        pthread_t client_tid1;
        char * buff[BUFFERSIZE];
        sprintf(buff, "%d", i);
        pthread_create(&client_tid1, NULL, client, (void*)buff);
        pthread_join(client_tid1, NULL);
        printf("\n");
        sleep(6);
        i++;
    }
    printf("Main thread: the end.\n");
    return 0;
}

```