1 Дифференциальное исчисление. Функции нескольких переменных

1.1 Метрические пространства

Пусть имеется пространство неких элементов X.

Определение 1.1. Пространство X называется метрическим, если $\forall x, y \in X$, \exists вещественное число $\rho(x,y)$, удовлетворяющее аксиомам:

- 1) $\rho(x,y) \ge 0$; $\rho(x,y) = 0 \Leftrightarrow x = y$.
- 2) $\rho(x, y) = \rho(y, x);$
- 3) $\rho(x,y) \le \rho(x,z) + \rho(z,y)$

 $\forall x, y, z \in X$.

Тогда величина $\rho(x,y)$ можно назвать метрикой или расстоянием между элементами.

Пример 1.1. $X = \mathbb{R}$. Здесь $\rho(x, y) = |x - y|$.

Пример 1.2. X = C[a, b] — непрерывные функции, заданные на отрезке [a, b].

$$\rho_1(f(x), g(x)) = \max_{[a,b]} |f(x) - g(x)|,$$
где $x \in [a,b].$

$$\rho_2(f(x), g(x)) = \int_a^b |f(x) - g(x)| dx.$$

и так далее.

Если $\rho_1(f(x),g(x))$ мало, то $\rho_2(f(x),g(x))$ — мало. Обратное вообще говоря неверно.

Определение 1.2. $V_{\varepsilon}(x) = \{y \in X : \rho(x,y) < \varepsilon\}$ — эпсилон-окрестность x; шар с центром в x и радиусом ε .

Пример 1.3. $X = \mathbb{R} \ \rho(x,y) = |x-y|. \ V_{\varepsilon}(x) = (x-\varepsilon,x+\varepsilon).$

Пример 1.4. $X = C([a,b]), \, \rho_1(f(x),g(x)) = \max_{[a,b]} |f(x)-g(x)|.$ Отступаем ε от каждого f(x) вверх и вниз. Любая функция, лежащая в получившемся участке пространства, принадлежит эпсилон-окрестности функции.

Определение 1.3. Далее элементы пространства будем называть точками.

Определение 1.4. $x \in X$ — внутренняя точка X, если $\exists \varepsilon > 0 : V_{\varepsilon}(x) \subset X$.

Определение 1.5. Множество X открыто, если все его точки внутренние. (Привет, топология. Я скучал).

Пример 1.5. $x^2 + y^2 < 1$.

Определение 1.6. x — предельная точка X, если $\forall \varepsilon > 0 \; \exists y \in X \; (y \neq x): \; y \in V_{\varepsilon}(x).$

Замечание 1.1. Предельная точка может как входить во множество, так и не входить.

Определение 1.7. Х замкнуто, если оно содержит все свои предельные точки.

Пример 1.6. $x^2 + y^2 < 1$ не замкнуто. А вот $x^2 + y^2 \le 1$ замкнуто.

Определение 1.8. Замыкание множества — процедура присоединения к множеству всех его предельных точек.

Пример 1.7. $\mathbb Q$ не открыто и не замкнуто.

Определение 1.9. $\overline{\mathbb{Q}}$ — замыкание.

Пример 1.8. $\overline{\mathbb{Q}} = \mathbb{R}$.

Определение 1.10. $x \in X$ — изолированная точка X, если $\exists \varepsilon > 0 : \not\exists y \in X : y \neq x, y \in V_{\varepsilon}(x)$.

Определение 1.11. $x \in X$ — граничная точка X, если $\forall \varepsilon > 0$, $\exists y_1 \in X$, $\exists y_2 \notin X$: $y_1, y_2 \in V_{\varepsilon}(x)$. При этом граничная точка может как принадлежать множеству, так и не принадлежать.

1.2 Пространство \mathbb{R}^n

Определение 1.12. Под пространством \mathbb{R}^n будем понимать множество упорядоченных наборов из n вещественных чисел. (Пространство n-мерных векторов).

Введем в пространстве \mathbb{R}^n метрику:

1) Сферическая (евклидова) метрика:

Если
$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}, \ y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix}$$
, то

$$\rho(x,y) = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (x_i - y_1)^2}$$

Докажем неравенство треугольника (неотрицательность и симметричность очевидны):

Доказательство. $\forall a_i, b_i, \ i=1,...,n. \ \forall t \ \sum_{i=1}^n (a_i t + b_i)^2 \geq 0.$ Раскроем скобки: $\underbrace{t^2 \sum_i a_i^2}_A + \underbrace{2t \sum_i a_i b_i}_B + \underbrace{\sum_i b_i^2}_C$

0. Чтобы это неравенство выполнялось, должно выполняться $B^2 - AC \leq 0$. Отсюда $\left(\sum_{i=1}^n a_i b_i\right)^2 \leq \left(\sum a_i^2\right) \left(\sum b_i^2\right)$. Извлечем корень: $\left|\sum a_i b_i\right| \leq \sqrt{\sum a_i^2} \sqrt{\sum b_i^2}$. Умножим на 2 и прибавим ... : $\sum a_i^2 + \sum b_i^2 + 2\sum a_i b_i \leq \sum a_i^2 + \sum b_i^2 + 2\sqrt{\sum a_i^2} \sqrt{\sum b_i^2}$. Вынесем полные квадраты: $\sum (a_i + b_i)^2 \leq \left(\sqrt{\sum a_i^2} + \sqrt{\sum b_i^2}\right)^2$. Извлекаем корень, получаем $\sqrt{\sum (a_i + b_i)^2} \leq \left(\sqrt{\sum a_i^2} + \sqrt{\sum b_i^2}\right)$ (*).

В неравенстве (*) $a_i=x_i-z_i,\,b_i=z_i-y_i,\,i=\overline{1,n},$ где $x,y,z\in\overline{\mathbb{R}^n}.$ Отсюда

$$\sqrt{\sum_{i=1}^{n} (x_i - y_1)^2} \le \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (x_i - z_i)^2} + \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (z_i - y_i)^2}$$

Пример 1.9. $V_{\varepsilon}(x) = \{y \in \mathbb{R}^n : \rho(x,y) < \varepsilon\} = \{y \in \mathbb{R}^n : \sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2 < \varepsilon^2\}$ эпсилон-окрестность, шар.

2) Параллелепипедальная метрика:

 $\forall x, y \in \mathbb{R}^n \ \rho(x, y) = \max_{i=\overline{1,n}} |x_i - y_i|.$

Аксиомы очевидны.

Пример 1.10. $V_{\varepsilon}(x)=\{y\in\mathbb{R}^n:\; \rho(x,y)<\varepsilon\}=\{y\in\mathbb{R}^n:\; |x_i-y_i|<\varepsilon,\; i=\overline{1,n}\}.$

Лемма 1.1. $\forall x \in \mathbb{R}^n$

 $\forall \varepsilon > 0 \ \exists \varepsilon_1 > 0$:

- 1) $V_{\varepsilon_1}^{(1)}(x) < V_{\varepsilon}^{(2)}(x)$
- 2) $V_{\varepsilon_1}^{(2)}(x) < V_{\varepsilon}^{(1)}(x)$

zде $V^{(1)}-c$ ферическая окрестность, а $V^{(2)}-$ парамелепипедальная.

Доказательство. Очевидно.

Из леммы вытекает, что сферическая и параллелепипедальная метрики эквивалентны в плане близости.

Поэтому далее можно использовать любую из этих метрик и теоремы, доказанные в одной метрике, верны и для другой.

Далее, если не оговорено противное, под расстоянием в пространстве \mathbb{R}^n будем понимать сферическую метрику.

В различных задачах могут быть использованы и другие метрики пространства \mathbb{R}^n .

1.3 Последовательности в пространстве \mathbb{R}^n

Пусть
$$\forall k \in \mathbb{N} \ \exists x^{(k)} = \begin{pmatrix} x_1^{(k)} \\ \dots \\ x_n^{(k)} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$$
 — последовательность в пространстве \mathbb{R}^n .

Определение 1.13. Пусть $a \in \mathbb{R}^n$. Точка a называется пределом последовательности $\{x^{(k)}\}$ при $k \to \infty$, если $\forall \varepsilon > 0 \ \exists N > 0, \ \forall k > N \Rightarrow \rho(x^{(k)}, a) < \varepsilon$. Запись: $\lim_{k \to \infty} x^{(k)} = a$.

Теорема 1.1.
$$a=\begin{pmatrix}a_1\\\ldots\\a_n\end{pmatrix},\ x^{(k)}=\begin{pmatrix}x_1^{(k)}\\\ldots\\x_n^{(k)}\end{pmatrix}.$$
 Тогда $a=\lim_{k\to\infty}x^{(k)}\Leftrightarrow a_i=\lim_{k\to\infty}x_i^{(k)},$ где $i=\overline{1,n}.$

Доказательство.
$$\lim_{k\to\infty} x^{(k)} = a \Leftrightarrow \rho(x^{(k)}, a) \to_{k\to\infty} 0 \Leftrightarrow \max_{i=\overline{1,n}} \left| x_i^{(k)} - a_i \right| \to_{k\to\infty} 0 \Leftrightarrow \lim_{k\to\infty} x_i^{(k)} = a_i$$
 (по лемме из прошлого параграфа).

3амечание 1.2. Последовательность $\{x_i^{(k)}\}$ — одномерные числовые последовательности. В результате по теореме исследование многомерного предела сводится к исследованию одномерных пределов и теоремы, доказанные для одномерного случая в той или иной степени переносятся на многомерный случай.

Теорема 1.2. (Коши)

$$\exists$$
 конечний $\lim_{k\to\infty} x^{(k)} \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 \ \exists N > 0 \ \forall k \geq N \ \forall p > 0 \Rightarrow \rho(x^{(k+p)}, x^{(k)}) < \varepsilon.$

Определение 1.14. $\{x_k\}_{k=1}^{\infty}$ ограничена в \mathbb{R}^n , если $\exists M>0: \ \rho(x^{(k)},\phi)\leq M \ \forall k=1,2,...,$ где ϕ обычно является началом координат.

Теорема 1.3. (Больцано-Вейерштрасса для многомерного случая) Если последовательность ограничена, то из нее можно выделить сходящуюся подпоследовательность.

Доказательство. Пусть $\{x^{(k)}\}$ ограничена в \mathbb{R}^n . Распишем: $x^{(k)} = \begin{pmatrix} x_1^{(k)} \\ \dots \\ x_n^{(k)} \end{pmatrix}$. Если огра-

ничены вектора, то следует, что последовательность первых координат $\{x_1^{(k)}\}$ ограничена. По теореме Больцано-Вейерштрасса для одномерного случая из этой последовательности можно выделить сходящуюся подпоследовательность: $\exists \{x_1^{(m_k)}\}$. Теперь возьмем эту последовательность для всех векторов (рассматриваем многомерную подпоследовательность):

$$x^{(m_k)} = \begin{pmatrix} x_1^{(m_k)} \\ \dots \\ x_n^{(m_k)} \end{pmatrix}$$
. Рассмотрим последовательность вторых координат $\{x_2^{(m_k)}\}$. Она огра-

ничена, а значит, существует сходящаяся подпоследовательность $\{x_2^{(p_{m_k})}\}$. Теперь рассмат-

риваем
$$x^{(p_{m_k})} = \begin{pmatrix} x_1^{(p_{m_k})} \\ \dots \\ x_n^{(p_{m_k})} \end{pmatrix}$$
. Полученная последовательность векторов сходится по первым

двум координатам. По индукции распространяем правило на оставшиеся координаты.

1.4 Функции нескольких переменных.

Определение 1.15. Пусть $E \subset \mathbb{R}^n$. И пусть $\forall x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix} \in E \; \exists$ некоторое вещественное

число, которое будем обозначать f(x) или $f(x_1,...,x_n)$. Тогда говорят, что на множестве E задана функция от нескольких переменных.

Обозначения: Если будем доказывать теоремы для n-мерного случая, то будем обозначать несколько переменных как $f(x_1,...x_n)$. В трехмерном/двухмерном будем писать f(x,y,z)/f(x,y).

Определение 1.16. E — область определения функции.

Определение 1.17. Диаметр области $diamE = \sup_{x^{(1)}, x^{(2)} \in E} \rho(x^{(1)}, x^{(2)})$. Если diamE конечен, то область E ограничена.

Определение 1.18. Область E — связная, если любые две точки из этой области можно соединить непрерывной кривой, целиком лежащей в этой области.

Пример 1.11. $f(x,y) = \ln xy$. Область определения $E = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : xy > 0\}$. E — неограничена, несвязна.

Замечание 1.3. Функция от двух переменных задает поверхность в трехмерном пространстве.

В общем случае получаем n-мерную поверхность в n+1-мерном пространстве.

Определение 1.19. (предел функции по Гейне)

Пусть f(x) определена на $E \subset \mathbb{R}^n$, a — предельная точка E. Если $\forall \{x^{(k)}\} \in E$ верно, что $\rho(x^{(k)}, a) \to_{k \to \infty} 0 \Rightarrow |f(x^{(k)}) - g| \to_{k \to \infty} 0$, то $g = \lim_{x \to a} f(x)$.

Предложение 1.1.
$$a = \begin{pmatrix} a_1 \\ \dots \\ a_n \end{pmatrix}$$
, $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}$. Зафиксируем все координаты кроме x_1 .

Предположим $\exists \lim_{x_1 \to a_1} f(x_1, ..., x_n) = f^{(1)}(x_2, ..., x_n)$. Проведем эту операцию для оставиихся координат. В результате приходим к так называемому повторному пределу $\lim_{x_1 \to a_1} ... \lim_{x_1 \to$

Если перебирать аргументы $x_1, ..., x_n$ в другом порядке, то получим другой повторный предел. Всего получится n! повторных пределов. Если существуют оба предела (повторный и Гейне), то они равны. Может оказаться, что какой-то повторный предел существует, а многомерного предела нет. И наоборот.

Пример 1.12. $\binom{x}{y} \in \mathbb{R}^2$. $f(x,y) = x \sin \frac{1}{y} + y \sin \frac{1}{x}$. $a = \binom{0}{0}$. Здесь $\lim_{x \to 0, y \to 0} f(x,y) = 0$. То есть многомерный предел существует и равен нулю, так как $0 \le |f(x,y)| \le |x| + |y|$. Вычислим повторный предел: $\lim_{y \to 0} \lim_{x \to 0} f(x,y)$. Внутреннего предела не существует. Если поменять пределы местами, то тоже ничего хорошего не получится.

Пример 1.13. Все то же самое, только $f(x,y) = x \sin \frac{1}{y} + y$. Опять-таки многомерный предел есть. Повторный предел $\lim_{y\to 0} \lim_{x\to 0} f(x,y) = \lim_{y\to 0} y = 0$. А вот наоборот не выйдет по той же причине, по которой мы не смогли вывести в предыдущем примере.

Пример 1.14. Опять-таки все то же самое, но $f(x,y) = \frac{xy}{x^2+y^2}$. Повторные пределы существуют и $\lim_{y\to 0}\lim_{x\to 0}f(x,y)=0$; $\lim_{x\to 0}\lim_{y\to 0}f(x,y)=0$. Покажем, что многомерного предела не существует. Будем стремиться к нулю по лучам. То есть $y=px,\ p=const.$ Вычисляем: $\lim_{x\to 0}f(x,px)=\lim_{x\to 0}\frac{px^2}{x^2+p^2x^2}=\frac{p}{1+p^2}$. То есть для каждого луча значение предела свое. Тогда по Гейне получается, что предела нет.

Пример 1.15. Все то же самое, но $f(x,y) = \frac{x^2y}{x^4+y^2}$. Попытаемся идти вдоль лучей. $\lim_{x\to 0} f(x,px) = \lim_{x\to 0} \frac{px^3}{x^4+p^2x^2} = \lim_{x\to 0} \frac{px}{x^2+p^2} = 0 \ \forall p$. То есть вдоль любого луча получаем ноль. Но не факт, что предел существует, так как мы не обязаны идти по лучам. Пойдем по параболам: $y = px^2$. Тогда $\lim_{x\to 0} f(x,px^2) = \frac{p}{1+p^2}$. Опять зависимость от p. Значит, этот предел не существует.

Замечание 1.4. Таким образом определение предела по Гейне отлично подходит для того, чтобы доказать, что предела нет.

Определение 1.20. (предел по Коши)

f(x) определена на $E\subset\mathbb{R}^n$. g — предел f(x) при $x\to a$, если $\forall \varepsilon>0, \exists \delta>0 \ \forall x\in E:$ $ho(x,a)<\delta\Rightarrow |f(x)-g|<\varepsilon.$

Замечание 1.5. Определения предела по Коши и Гейне эквивалентны.

Теорема 1.4. (Критерий сходимости Коши)

Чтобы $\exists \lim_{x\to a} f(x) \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0, \ \exists \delta > 0, \ maкое, \ что \ \forall x^{(1)}, x^{(2)} \in E: \ x^{(1)}, x^{(2)} \in U_{\delta}(a) \Rightarrow |f(x^{(1)}) - f(x^{(2)})| < \varepsilon.$ Доказательство аналогично одномерному случаю.

Теорема 1.5. (арифметические свойства)

Пусть $\exists \lim_{x\to a} f(x) = g \ u \ \exists \lim_{x\to a} h(x) = l$. Тогда $\exists \lim_{x\to a} (f(x) + h(x)) = g + l$, аналогично с произведением и частным.

Определение 1.21. Пусть y = f(x) : $\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$. А z = g(y) : $\mathbb{R}^m \to \mathbb{R}$. Здесь $y_k = f_k(x_1,...,x_n)$, где $k = \overline{1,n}$; $z = g(y_1,...,y_m)$ Тогда z = g(f(x)) : $\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ — суперпозиция функций f,g.

Теорема 1.6. Пусть $\exists \lim_{x\to a} f(x) = b$ и при этом $\exists \lim_{y\to b} = l$. Тогда $\exists \lim_{y\to b} g(f(x)) = l$.

1.5 Непрерывные функции

Определение 1.22. f(x) определена на $E \subset \mathbb{R}^n$, $a \in E$. f(x) непрерывна в точке a, если $\exists \lim_{x \to a} f(x) = f(a)$.

Теорема 1.7. (арифметические свойства)

f,g — непрерывны в a. Тогда непрерывны сумма, произведение и отношение (если g(a) не равно нулю).

Теорема 1.8. $y = f(x): \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ и она непрерывна в а. Пусть $z = g(y): \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}$ и она тоже непрерывна в f(a). Тогда их суперпозиция будет непрерывна в точке a.

Определение 1.23. Если функция непрерывна в каждой точке $E \subset \mathbb{R}^n$, то она называется непрерывной на множестве E.

Теорема 1.9. (Больцано-Коши о нуле функции)

Пусть f(x) определена и непрерывна на $E \subset \mathbb{R}^n$ и множество E связно. И пусть $\exists a,b \in E: \ f(a)f(b) < 0.$ Тогда $\exists c \in E, \ makas, \ umo \ f(c) = 0.$

Доказательство. По условию E — связное, следовательно, \exists непрерывная кривая L, которая:

1) L соединяет точки a, b;

2)
$$L:$$

$$\begin{cases} x_1 = x_1(t) \\ \dots \\ x_n = x_n(t) \end{cases}$$

 $t \in [\alpha, \beta], x_1(t), ..., x_n(t)$ определены на $[\alpha, \beta],$ при этом $x(\alpha) = a, x(\beta) = b.$

Введем функцию $F(t) = f(x_1(t), ..., x_n(t))$. По теореме о непрерывности суперпозиции F(t) непрерывна на $[\alpha, \beta]$, причем $F(\alpha) = a$, $F(\beta) = b$. По одномерной теореме Коши-Больцано $\exists j \in [\alpha, \beta] : F(j) = 0; \ c = \lambda(j) \subset E \ f(c) = F(j) = 0$.

Теорема 1.10. (Коши-Больцано о промежуточном значении)

f(x) определена и непрерывна на $E \subset \mathbb{R}^n$, E связно. $\exists a,b \in E: \ f(a) = A, \ f(b) = B$ и A < B. Тогда $\forall C: \ A < C < B: \ \exists c \in E: \ f(c) = C$.

Доказательство. Введем функцию $\varphi(x) = f(x) - C$. Эта функция по-прежнему непрерывна. Тогда $\varphi(a) = f(a) - C < 0$, и $\varphi(b) = f(b) - C > 0$. Сведено к предыдущей теореме. Тогда $\exists c \in E : \varphi(c) = 0$. $\varphi(c) = f(c) - C$, теорема доказана.

Теорема 1.11. (первая Вейерштрасса)

Пусть f(x) непрерывна на $E \subset \mathbb{R}^n$ и E замкнута и ограничена. Тогда f(x) будет ограничена в области E и достигает там своего максимума и минимума.

Доказательство.

1) Покажем, что функция является ограниченной:

От противного. Пусть это не так: f(x) не ограничена E. Тогда $\{x^{(n)}\} \in E$. E ограничена $\Rightarrow \{x^{(k)}\}$ — ограничена. А раз она ограничена, то по теореме Больцано-Вейерштрасса \exists сходящаяся подпоследовательность $\{x^{(m_k)}\} \Rightarrow \exists x^* : x^{(m_k)} \to x^*$, из определения непрерывности по Гейне следует, что $f(x^{(m_k)}) \to_{k\to\infty} f(x^*)$. С другой стороны, из (*) следует, что подпоследовательность уходит на бесконечность. Противоречие.

2) Покажем, что f(x) достигает максимума (для минимума доказательство аналогично).

Обозначим $M = \sup_E f(x)$. Функция ограничена, значит, супремум конечен. От противного. Предположим, что f(x) < M, $\forall x \in E$. Рассмотрим $g(x) = \frac{1}{M - f(x)}$. Знаменатель не обращается в ноль, значит, она непрерывна на E. По уже доказанной первой части g(x) ограничена на E. То есть $g(x) \leq L$. Подставим значение $g(x) : \frac{1}{M - f(x)} \leq L \ \forall x \in E \Rightarrow f(x) \leq M - \frac{1}{L}$. Получаем противоречие с определением супремума.

Определение 1.24. (равномерная непрерывность)

f(x) равномерно непрерывна на $E \in \mathbb{R}^n$ если $\forall \varepsilon > 0, \; \exists \delta(\varepsilon) > 0 : \; \forall x^{(1)}, x^{(2)} \in E$, таких, что $\rho(x^{(1)}, x^{(2)}) < \delta \Rightarrow |f(x^{(1)}) - f(x^{(2)})| < \varepsilon$.

Теорема 1.12. (Кантора)

f(x) непрерывна на $E \in \mathbb{R}^n$. E замкнуто и ограничено. Тогда f(x) равномерно непрерывна.

Доказательство. От противного. Положим, функция непрерывна, но не равномерно непрерывна на E. Тогда $\exists \varepsilon > 0: \ \forall \delta > 0: \ \exists x^{(1)}, x^{(2)} \in E: \ \rho(x^{(1)}, x^{(2)}) < \delta \Rightarrow |f(x^{(1)}) - f(x^{(2)})| \geq \varepsilon$. Возьмем $\delta_k = \frac{1}{k}, \ k = 1, 2, \ldots \Rightarrow \exists x^{(1k)}, x^{(2k)} \in E: \ \rho(x^{(1k)}, x^{(2k)}) < \frac{1}{k}, \ |f(x^{(1k)}) - f(x^{(2k)})| \geq \varepsilon$. $\{x^{(1k)}\} \in E$ — ограничена, следовательно, по теореме Больцано-Вейерштрасса \exists сходящаяся подпоследовательность $\{x^{(1m_k)}\} \to_{k \to \infty} x^*$. E замкнуто, следовательно, $x^* \in E$.

Рассмотрим те же номера для второй последовательности: $\{x^{(2m_k)}\}$. $0 \le \rho(x^{(2m_k)}, x^*) \le \underbrace{\rho(x^{(2m_k)}, x^{(1m_k)})}_{<\frac{1}{m_k} \to 0} + \underbrace{\rho(x^{(1m_k)}, x^*)}_{\to 0} \to 0.$

f(x) непрерывна в точке x^* , тогда, по Гейне, $f(x^{(1m_k)}) \to f(x^*)$ и $f(x^{(2m_k)}) \to f(x^*)$. Следовательно, $|f(x^{(1m_k)}) - f(x^{(2mk)})| \to 0$. Противоречие с предположением.

1.6 Дифференцируемость функций нескольких переменных

 $E \subset \mathbb{R}^3$. f(x,y,z) определена на E. $\forall M=(x,y,z) \in E$.

Будем считать y, z фиксированными, а x зададим приращение Δx . То есть мы сдвинемся вдоль оси x. Посмотрим, как изменятся значения функции:

 $\Delta_x f = f(x + \Delta x, y, z) - f(x, y, z)$ — частичное приращение f по x.

Определение 1.25. Если существует

$$\lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta_x f}{\Delta x} = f_x' = \frac{\partial f}{\partial x}$$

, то он называется частной производной. Аналогично можно ввести определения частной производной для остальных координат:

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \lim_{\Delta y \to 0} \frac{\Delta_y f}{\Delta y}$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta_z f}{\Delta z}$$

При вычислении частной производной все переменные, кроме одной, фиксируются, то есть нахождение частных производных сводится к одномерному дифференцированию.

Пример 1.16.
$$f(x, y, z) = xe^{yz^2}$$
. $f'_x = e^{yz^2}$, $f'_y = x^{yz^2} \cdot z^2$, $f'_z = xe^{yz^2} \cdot 2yz$.

Определение 1.26. Зададим приращение сразу всем трем переменным.

 $\Delta f = f(x + \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z) - f(x, y, z)$. Такая величина называется полным приращением функции точки M.

Определение 1.27. f(x,y,z) называется дифференцируемой в точке M, если ее полное приращение может быть представлено в виде $\Delta f = A\Delta x + B\Delta y + C\Delta z + o(\rho)$, где A, B, C— константы, а $\rho = \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2}$.

Теорема 1.13. (необходимое условие дифференцируемости)

Для того, чтобы f(x,y,z) была дифференциреумой в точке, необходимо, чтобы в этой точке существовали ее частные производные. (условие не является достаточным!)

Доказательство. f(x,y,z) — дифференцируема, отсюда существует $\Delta f = A\Delta x + B\Delta y +$ $C\Delta z + o(\rho)$. Пусть $\Delta x \neq 0$, $\Delta y = \Delta z = 0$. То есть полное приращение равно частному по x. Отсюда $\frac{\Delta_x f}{\Delta x} = A + \frac{o(\Delta x)}{\Delta x}$. При $x \to 0$ $\exists \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta_x f}{\Delta x} = A$. Аналогично доказываются остальные координаты.

Из доказанной теоремы следует, что если функция дифференцируема, то ее производная представима в виде $\Delta f = f'_x \Delta x + f'_y \Delta y + f'_z \Delta z$.

Теорема 1.14. (достаточное условие дифференцируемости)

Для того, чтобы функция была дифференцируема в точке, достаточно, чтобы существовали непрерывные частные производные $(\frac{\partial f}{\partial x}, \ \frac{\partial f}{\partial u}, \ \frac{\partial f}{\partial z})$.

Доказательство. Пусть существует непрерывные $\frac{\partial f}{\partial x}$, $\frac{\partial f}{\partial y}$, $\frac{\partial f}{\partial z}$. Рассматриваем полное приращение функции в точке:

$$\Delta f = f(x + \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z) - f(x, y, z) = [f(x + \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z) - f(x, y + \Delta y, z + \Delta z)] + [f(x, y + \Delta z) - f(x, y, z)] + [f(x, y + \Delta z) - f(x, y, z)] = * = \frac{\partial f}{\partial x} (x + \Theta_1 \Delta x_1, y + \Delta y, z + \Delta z) \Delta x + \frac{\partial f}{\partial y} (x, y + \Theta_2 \Delta y, z + \Delta z) \Delta y + \frac{\partial f}{\partial z} (x, y, z) + \frac{\partial f}{\partial z} (x, y, z)$$

*по одномерной теореме Лагранжа ($\exists \Theta_1, \Theta_2, \Theta_3 \in (0,1)$) где: $\alpha = \frac{\partial f}{\partial x}(x + \Theta_1 \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z) - \frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z), \beta = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y + \Theta_2 \Delta y, z + \Delta z) - \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z),$ $\gamma = \frac{\partial f}{\partial z}(x,y,z+\Theta_3\Delta z) - \frac{\partial f}{\partial z}(x,y,z).$ В силу непрерывности частных производных $\alpha,\beta,\gamma\longrightarrow_{\Delta x,\Delta y\Delta z\to 0}0,$ откуда

илу пепрерывности частных производных
$$\alpha, \beta, \gamma$$
 $\gamma_{\Delta x, \Delta y \Delta z \to 0}$ ϕ, ϕ гхуда

$$\Delta f = \frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z)\Delta x + \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z)\Delta y + \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z)\Delta z + (\alpha \Delta x + \beta \Delta y + \gamma \Delta z)$$

Мы представили приращение в виде $\Delta f = A\Delta x + B\Delta y + C\Delta z + o(\rho)$, что по определению дает дифференцируемость функции.

Замечание 1.6. Непрерывность частных производных — достаточное условие дифференцируемости, но не необходимое.

Теорема 1.15. Если f(x,y,z) дифференцируема в точке (x,y,z), то она непрерывна в этой точке.

Доказательство. Если f дифференцируема, то ее приращение имеет вид $\Delta f = \frac{\partial f}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial f}{\partial y} \Delta y + \frac{\partial f}{\partial z} \Delta z + o(\rho)$. Если приращения аргументов стремятся к нулю, то и приращение функции будет стремиться к нулю. Следовательно, f непрерывна.

Определение 1.28. Линейная часть полного приращения функции называется первым дифференциалом.

$$\Delta f = \underbrace{\frac{\partial f}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial f}{\partial y} \Delta y + \frac{\partial f}{\partial z} \Delta z}_{=df} + o(\rho)$$

Отсюда формула первого дифференциала

$$df = \frac{\partial f}{\partial x}dx + \frac{\partial f}{\partial y}dy + \frac{\partial f}{\partial z}dz$$

3амечание 1.7. Аналогичное определение можно ввести для функции от n переменных: $f(x_1,...,x_n)$:

$$\frac{\partial f}{\partial x_1} = \lim_{x_1 \to 0} \frac{\Delta x_i f}{\Delta x_i} = \lim_{x_i \to 0} \frac{f(x_1, ..., x_i - \Delta x_i, ..., x_n) - f(x_1, ..., x_i, ..., x_n)}{\Delta x_i}$$

f называется дифференцируемой, если ее полное приращение представимо в виде

$$\sum_{i=1}^{n} \frac{\partial f}{\partial x} \Delta x_i + o(\rho)$$

где
$$\rho = \sqrt{\sum_{i=1}^n \Delta x_i^2}$$
.

Свойства дифференциала:

- 1) d(f+g) = df + dg;
- 2) d(fg) = gdf + fdg;3) $d(\frac{f}{g}) = \frac{gdf fdg}{g^2};$

Понятие дифференциала может быть использовано для численных расчетов.

Пример 1.17. Пусть требуется приближенно вычислить $\sqrt{1,02^3+1,97^3}$. Для этого введем функцию вида $f(x,y)=\sqrt{x^3+y^3}$. Введем точки: $x_0=1,y_0=2$. Напомним, $x=1,02,\ y=1$ 1, 97. Тогда $\Delta x = 0,02, \, \Delta y = -0.03.$ Считаем:

$$\Delta f = f(1,02;1,97) - f(1,2) \approx df(1,2)$$

$$df(1,2) = \frac{\partial f}{\partial x}(1,2)\Delta x + \frac{\partial f}{\partial y}(1,2)\Delta y = \frac{3x^2}{2\sqrt{x^3 + y^3}} \cdot 0,02 + \frac{3y^2}{2\sqrt{x^3 + y^3}} \cdot (-0,03) = \frac{1}{2} \cdot 0,02 + 2 \cdot (-0,03) = -0,05$$

Отсюда $\sqrt{1,02^3+1,97^2} \approx 3+(-0,05)=2,95$. Если полученная точность не устраивает, нужно выписывать слагаемые более высокого порядка малости (см. далее формулу Тейлора).

Производные сложных функций

Пусть, для определенности, дана функция от трех переменных, и при этом каждая из этих переменных является функцией от двух переменных:

$$f(x, y, z), \begin{cases} x = \varphi(u, v) \\ y = \psi(u, v) \\ z = \chi(u, v) \end{cases}$$

$$F(u, v) = f(\varphi(u, v), \psi(u, v), \chi(u, v)).$$

предположим, что существуют непрерывные частные производные f'_x , f'_y , f'_z и существуют $\varphi'_u \varphi'_v$, ψ'_u , ψ'_v , χ'_u , χ'_v .

Зададим приращение аргументов Δu , и зафиксируем v.

$$\Delta x = \varphi(u + \Delta u, v) - \varphi(u, v), \ \Delta y = \psi(u + \Delta u, v) - \psi(u, v), \ \Delta z = \chi(u + \Delta u, v) - \chi(u, v).$$

$$\frac{\partial F}{\partial u} = \lim_{\Delta u \to 0} \frac{\Delta_u F}{\Delta u} = \lim_{\Delta u \to 0} \frac{\Delta f}{\Delta u} = \lim_{\Delta u \to 0} \frac{f_x' \Delta x + f_y' \Delta y + f_z' \Delta z + o(\rho)}{\Delta u} = \lim_{\Delta u \to 0} \left(f_x' \frac{\Delta x}{\Delta u} + f_y' \frac{\Delta y}{\Delta u} + f_z' \frac{\Delta z}{\Delta u} + \underbrace{o(\rho)}_{\to 0} + \underbrace{o(\rho)}_{\to 0} \right) = \lim_{\Delta u \to 0} \left(f_x' \frac{\Delta x}{\Delta u} + f_y' \frac{\Delta y}{\Delta u} + f_z' \frac{\Delta z}{\Delta u} + \underbrace{o(\rho)}_{\to 0} + \underbrace{o(\rho)}_{\to 0} + \underbrace{o(\rho)}_{\to 0} \right) = \lim_{\Delta u \to 0} \left(f_x' \frac{\Delta x}{\Delta u} + f_y' \frac{\Delta y}{\Delta u} + \underbrace{o(\rho)}_{\to 0} + \underbrace$$

Замечание 1.8. $z = z(x_1, ..., x_n)$ и

$$\begin{cases} x_1 = x_1(y_1, ..., y_m) \\ \\ x_n = x_n(y_1, ..., y_m) \end{cases}$$
$$\frac{\partial z}{\partial y_i} = \frac{\partial z}{\partial x_1} \frac{\partial x}{\partial y_i} + + \frac{\partial z}{\partial x_n} \frac{\partial x_n}{\partial y_i}$$

где $y = \overline{1, m}$.

Пример 1.18.
$$z=x^2+y^3$$

$$\begin{cases} x=\sqrt{u}-\ln v \\ y=u^2\cdot v \end{cases}$$

$$\frac{\partial z}{\partial u}=\frac{\partial z}{\partial x}\frac{\partial x}{\partial u}+\frac{\partial z}{\partial y}\frac{\partial y}{\partial u}=2x\frac{1}{2\sqrt{u}}+3y^2\cdot 2uv=\frac{\sqrt{u}-\ln v}{\sqrt{u}}+6u^5v^3$$

Для $\frac{\partial z}{\partial v}$ аналогично.

Пример 1.19.
$$z = x^2 + y^2$$

$$\begin{cases} x = t^2 \\ y = \ln t \end{cases}$$

Используем дифференциалы, так как если подставить в исходную формулу, функция z будет зависеть от одной переменной.

$$\frac{dz}{dt} = \frac{\partial z}{\partial x}\frac{dx}{dt} + \frac{\partial z}{\partial y}\frac{dy}{dt} = 2x \cdot 2t + 2y\frac{1}{t} = 4t^3 + \frac{2\ln t}{t}$$

Теорема 1.16. (Лагранжа для многомерных)

Обозначим $M_0 = (x_0, y_0, z_0)$.

 $\Delta x, \Delta y, \Delta z$ — приращение аргументов.

Получили точку $M = (x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y, z_0 + \Delta z).$

Пусть существуют непрерывные частные производные f'_x, f'_y, f'_z в окрестности точки M_0 . Тогда найдется такое $\Theta \in (0,1)$, что

$$\Delta f = \frac{\partial f}{\partial x}(\widetilde{M})\Delta x + \frac{\partial f}{\partial y}(\widetilde{M})\Delta y + \frac{\partial f}{\partial z}(\widetilde{M})\Delta z$$

— формула конечных приращений.

Доказательство. Рассмотрим значения функции вдоль отрезка MM_0 . Обозначим $F(t) = f(x_0 + t\Delta x, y_0 + t\Delta y, z_0 + t\Delta z), t \in [0, 1]$. Тогда

$$\Delta f = f(M) - f(M_0) = F(1) - F(0) = (\exists \Theta \in (0, 1)) = F'(\Theta) = \frac{\partial f}{\partial x}(\widetilde{M}) \Delta x + \frac{\partial f}{\partial y}(\widetilde{M}) \Delta y + \frac{\partial f}{\partial z}(\widetilde{M}) \Delta z = f(M) - f(M_0) = F(M) - F(M) = (\exists \Theta \in (0, 1)) = F'(\Theta) = \frac{\partial f}{\partial x}(\widetilde{M}) \Delta x + \frac{\partial f}{\partial y}(\widetilde{M}) \Delta y + \frac{\partial f}{\partial z}(\widetilde{M}) \Delta z = f(M) - f(M) = f(M) = f(M) - f(M) = f(M) = f(M) - f(M) = f(M) = f(M) = f(M) - f(M) = f(M) =$$

(по одномерной теореме Лагранжа)

Замечание 1.9. (для многомерного случая)

 $f(x_1,...,x_n),\ M_0=(x_1^{(0)},...,x_n^{(0)}),\ M=$ (соответственно предыдущему). $\Delta f=f(M)-f(M_0)=\sum...$

Предположение 1.1. $f(x, y, z) \exists f'_x, f'_y, f'_z$.

а) x,y,z — независимые переменные, тогда $\partial f = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz$ (*)

б) x, y, z зависят от u, v:

$$\begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \\ z = z(u, v) \end{cases} \quad u \; \exists x'_u, x'_v \; u \; mak \; \partial anee.$$

Выпишем дифференциал функции

$$df = \frac{\partial f}{\partial u}du + \frac{\partial f}{\partial v}dv = \left(\frac{\partial f}{\partial x}\frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial y}\frac{\partial y}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial z}\frac{\partial z}{\partial u}\right)du + \left(\frac{\partial f}{\partial x}\frac{\partial x}{\partial v} + \frac{\partial f}{\partial y}\frac{\partial y}{\partial v} + \frac{\partial f}{\partial z}\frac{\partial z}{\partial v}\right)dv =$$

$$= \frac{\partial f}{\partial x}\left(\frac{\partial x}{\partial u}du + \frac{\partial x}{\partial v}dv\right) + \frac{\partial f}{\partial y}\left(\frac{\partial y}{\partial u}du + \frac{\partial y}{\partial v}dv\right) + \frac{\partial f}{\partial z}\left(\frac{\partial z}{\partial u}du + \frac{\partial z}{\partial v}dv\right) = \frac{\partial f}{\partial x}dx + \frac{\partial f}{\partial y}dy + \frac{\partial f}{\partial z}dz \quad (**)$$

 Φ ормулы (*) и (**) имеют одинаковый вид, то есть при вычислении первого дифференциала не важно, имеем мы дело с зависимыми или независимыми переменными. Это называется инвариантностью первого дифференциала.

1.8 Производные по направлениям

Пусть f(x,y,z), $M_0=(x_0,y_0,z_0)$. И пусть $\exists f_x',f_y',f_z'$ в окрестности точки M_0 . И зададим направление в M_0 с помощью направляющих косинусов: $\vec{e}=(\cos\alpha,\cos\beta,\cos\gamma)$ (Сие есть косинусы углов, которые образует задаваемый вектор с осями координат). L — луч, выходящий из M_0 в направлении \vec{e} . Запишем его уравнение:

$$\begin{cases} x = x_0 + t \cos \alpha \\ y = y_0 + t \cos \beta \\ z = z_0 + t \cos \gamma \end{cases}$$

где t > 0.

 $M = (x, y, z), \rho$ — расстояние между M_0 и M. Тогда:

$$\rho = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2} = \pm t \sqrt{\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma} = t$$

Определение 1.29. Если существует

$$\lim_{\rho \to 0+} \frac{f(M) - f(M_0)}{\rho} = \frac{\partial f}{\partial e}|_{M_0}$$

то он называется производной f в направлении l в точке M_0 .

Введем функцию $F(t) = f(x_0 + t\cos\alpha, y_0 + t\cos\beta, z_0 + t\cos\gamma)$. (Функция вдоль луча превращается в функцию от одной переменной).

$$\frac{\partial f}{\partial l}|_{M_0} = \lim_{\rho \to 0+} \frac{f(M) - f(M_0)}{\rho} = \lim_{t \to 0+} \frac{F(t) - F(0)}{t} = F'_+(0) = \frac{\partial f}{\partial x}|_{M_0} \cdot \cos \alpha + \frac{\partial f}{\partial y}|_{M_0} \cdot \cos \beta + \frac{\partial f}{\partial z}|_{M_0} \cdot \cos \gamma \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial z}|_{M_0} \cdot \cos \beta + \frac{\partial f$$

Определение 1.30. Вектор вида
$$\vec{\nabla} f = \vec{\text{grad}} f = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \\ \frac{\partial f}{\partial z} \end{pmatrix}$$
— градиент функции.

Замечание 1.10. $\vec{l} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial l} = \frac{\partial f}{\partial x}$, аналогично для единиц на других местах.

Производная по направлению l характеризует скорость изменения функции в направлении l.

Поставим следующую задачу: найти такое направление, вдоль которого поверхность возрастает наискорейшим образом.

$$\frac{\partial f}{\partial l} = (\nabla f(\vec{M}_0), \vec{l}) = \underbrace{\left| \nabla f(\vec{M}_0) \right|}_{\text{He Sabbut of } l} \cdot \underbrace{\left| \vec{l} \right|}_{1} \cos \Theta$$

$$\frac{\partial f}{\partial l} \to \max \Leftrightarrow \Theta = 0 \Rightarrow \vec{e} \uparrow \uparrow \vec{\nabla} f(M_0).$$

 $\frac{\partial f}{\partial l} \to \max \Leftrightarrow \Theta = 0 \Rightarrow \vec{e} \uparrow \uparrow \vec{\nabla} f(M_0).$ Таким образом, градиент указывает направление наискорейшего возрастания функции.

Определение 1.31. $-\vec{\nabla}f(M_0)$ — антиградиент, указывает направление наискорейшего убывания функции.

Замечание 1.11. В \mathbb{R}^n : $M_0 \in \mathbb{R}^n$, $\vec{l} = (\cos \alpha_1,...,\cos \alpha_n)$. Тогда $\frac{\partial f}{\partial l} = (\vec{e},\ \vec{\nabla} f(M_0))$.

Пример 1.20. $f = x^2 + y^2$ (парабалоид). Возьмем $M_0 = (1,2)$ на плоскости xy. С осью x

$$\vec{l} = (\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2})$$
 Тогда градиент: $\vec{\nabla} f(M_0) = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \end{pmatrix}_{M_0} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix}$. И: $\frac{\partial f}{\partial l} = \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot 2 + \frac{1}{2} \cdot 4 = 2 + \sqrt{3}$.

Производные и дифференциалы старшего порядка

Определение 1.32. Пусть задана $f(x_1,...,x_n)$, определена в $E \subset \mathbb{R}^n$ и $\exists \frac{\partial f}{\partial x_i}$ в области E. Если существует $\frac{\partial}{\partial x_j}\left(\frac{\partial f}{\partial x_i}\right)$, то она называется второй смешанной производной по $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i\partial x_j}=$ f_{ij}'' . Аналогично можно ввести понятие старших производных (третьего порядка и выше), и если у нас функция от n переменных, то у нее может существовать n^k производных k-ого порядка.

Пример 1.21. $f(x,y) = x^2y^3$.

Первого порядка: $f'_x = 2xy^3$, $f'_y = 3y^2x^2$. Второго порядка: $f''_{x^2} = 2y^3$, $f''_{xy} = 6xy^2$, $f''_{yx} = 6xy^2$, $f''_{yz} = 6x^2y$.

Теорема 1.17. (о равенстве смешанных производных)

Пусть f(x,y) определена в точке $M_0=(x_0,y_0)$ и в окрестности этой точки существовуют непрерывные f''_{xy} и f''_{yx} и они равны.

Доказательство. Зададим некоторые приращения аргументов $h,k=\mathrm{const} \neq 0$. Зададим функцию

$$W = \frac{f(x_0 + h, y_0 + k) - f(x_0 + h, y_0) - f(x_0, y_0 + k) + f(x_0, y_0)}{hk}$$

Рассмотрим функцию

$$\varphi(x) = \frac{f(x, y_0 + k) - f(x, y_0)}{k}$$

Несложно заметить, что

$$W = \frac{\varphi(x_0 + h) - \varphi(x_0)}{h}$$

По теореме Лагранжа (одномерной) $\exists c_1 \in (x_0, x_0 + h)$ (или $(x_0 + h, x_0)$, в дальнейшем этот вариант опущен):

$$W = \frac{\varphi(x_0 + h) - \varphi(x_0)}{h} = \varphi'(c_1) = \frac{f'_x(c_1, y_0 + k) - f'_x(c_1, y_0)}{k}$$

Теперь вновь по теореме Лагранжа $\exists c_2 \in (y_0, y_0 + h)$:

$$W = \frac{\varphi(x_0 + h) - \varphi(x_0)}{h} = \varphi'(c_1) = \frac{f'_x(c_1, y_0 + k) - f'_x(c_1, y_0)}{k} = f''_{xy}(c_1, c_2)$$

Теперь сделаем это в другом порядке:

$$\psi(y) = \frac{f(x_0 + h, y) - f(x_0, y)}{h}$$

Откуда

$$W = \frac{\psi(y_0 + k) - \psi(y_0)}{k}$$

По той же самой теореме Лагранжа:

$$W = \frac{\psi(y_0 + k) - \psi(y_0)}{k} = \psi'(c_3) = \frac{f'(x_0 + h, c_3) - f(x_0, c_3)}{h} = f''_{yx}(c_4, c_3)$$

Заметим, что W — число. Поэтому $f''_{xy}(c_1,c_2)=W=f''(c_4,c_3)$. При этом $c_1,c_2\in(x_0,x_0+h),\ c_3,c_4\in(y_0,y_0+k)$. Так как $h,k\to 0$, то эти точки стремятся друг к другу. Тогда, с учетом непрерывности этих производных, $f''_{xy}(M_0)=f''_{yx}(M_0)$.

Замечание 1.12. Пусть задана $f(x_1, ..., x_n)$. Пусть у нее существуют непрерывные частные производные до k-ого порядка включительно. Тогда при вычислении этих производных важно, сколько раз мы дифференцируем по каждой из переменных, но не важно, в каком порядке.

Пример 1.22.
$$f(x,y,z)=x^2e^{yz^3}$$
 $f'_x=2xe^{yz^3}$ $f''_{xy}=2xz^3e^{yz^3}$ $f''_{xyx}=2z^3e^{yz^3}=f''_{x^2y}=f''_{yx^2}.$

Введем понятие дифференциала старшего порядка:

Определение 1.33. f(x,y), \exists непрерывные частные производные по x,y. Следовательно, существует первый дифференциал: $df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy$. Предположим, что dx, dy зафиксированы. Тогда df зависит только от x,y. Тогда, если существует $d(df) = d^2f$ — второй дифференциал. Аналогично, если существует $d(d^kf) = d^{k+1}f$.

Предложение 1.2. Пусть f(x,y) — функция и существуют дифференциалы до второго порядка. Тогда:

$$\begin{split} d^2f(x,y) &= d(df) = d\left(\frac{\partial f}{\partial x}dx + \frac{\partial f}{\partial y}dy\right) = \frac{\partial}{\partial x}\left(\frac{\partial f}{\partial x}dx + \frac{\partial f}{\partial y}dy\right)dx + \frac{\partial}{\partial y}\left(\frac{\partial f}{\partial x}dx + \frac{\partial f}{\partial y}dy\right)dy = \\ &= \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}dx^2 + \frac{\partial^2 f}{\partial y\partial x}dydx + \frac{\partial^2 f}{\partial x\partial y}dxdy + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}dy^2 = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}dx^2 + 2\frac{\partial^2 f}{\partial x\partial y}dxdy + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}dy^2 \end{split}$$

 $(dx, dy - \kappa$ онстанты).

Предположим, что существуют непрерывные частные производные до 3 порядка и вычислим формулу дифференциала третьего порядка:

$$\begin{split} d^3f(x,y) &= d(d^2f) = d\left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}dx^2 + 2\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}dxdy + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}dy^2\right) = \frac{\partial}{\partial x}(...)dx + \frac{\partial}{\partial y}(...)dy = \\ &= \frac{\partial^3 f}{\partial x^3}dx^3 + 3\frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y}dx^2dy + 3\frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y^2}dxdy^2 + \frac{\partial^3 f}{\partial y^3}dy^3 \end{split}$$

По идукции:

$$d^{k}f(x,y) = \sum_{i=0}^{k} {k \choose i} \frac{\partial^{k} f}{\partial x^{i} \partial^{k-i} y} dx^{i} dy^{k-i} = \left(\frac{\partial}{\partial x} dx + \frac{\partial}{\partial y} dy \right)^{k} f$$

Аналогично можно доказать, что если у $f(x_1,...,x_n)$ сушествуют непрерывные (для приведения подобных слагаемых) частные производные до k порядка, то

$$d^k f = d(d^{k-1}f) = \left(\frac{\partial}{\partial x_1} dx_1 + \dots + \frac{\partial}{\partial x_n} dx_n\right)^k f$$

Замечание 1.13. Если $M_0 \in \mathbb{R}^n$, то $d^k f(M_0)$ — однородная форма относительно $dx_1, ..., dx_n$. Замечание 1.14. Можно доказать, что дифференциалы старшего порядка свойством инвариантности формы не обладают.

Предложение 1.3. (формула Тейлора для многомерного случая)

Пусть дана f(x,y), $M_0 = (x_0,y_0)$ и в некоторой окрестности M_0 существуют непрерывные частные производные до k-ого порядка. Пусть M = (x,y) — некоторая точка из этой окрестности. Выпишем уравнение отрезка L соединяющего точки M и M_0 . Уравнение отрезка будет иметь вид:

$$\begin{cases} x = x_0 + t\Delta x \\ y = y_0 + t\Delta y & t \in [0, 1] \end{cases}$$

 \grave{O} бозначим за $F(t)=f(x_0+t\Delta x,y_0+t\Delta y)$. Разложим F по известной формуле Тейлора в t=0 и подставим ее значения:

$$F(t) = F(0) + \frac{F'(0)}{1!}t + \frac{F''(0)}{2!}t^2 + \dots + \frac{F^{(k-1)}(0)}{(k-1)!}t^{k-1} + R_k$$

 $r\partial e \ R_k = \frac{F^{(k)}(\Theta)}{k!} t^k, \ \Theta \in (0,1).$

Подставим вместо нуля другое значение:

$$F(1) = F(0) + \dots + \frac{F^{(k-1)}(0)}{(k-1)!} + \frac{F^{(k)}(\Theta)}{k!}$$

Теперь распишем: $F(1) = f(M), F(0) = f(M_0).$

Вычислим: $F'(0) = \frac{\partial f}{\partial x}(M_0) \cdot \Delta x + \frac{\partial f}{\partial y}(M_0) \cdot \Delta y = df(M_0).$

 $Hempy \partial Ho no казать, что <math>F_{(0)}^i = d^i f(M_0).$

Распишем

$$R_k = \left(\frac{\partial}{\partial x}\Delta x + \frac{\partial}{\partial y}\Delta y\right)^k f(\widetilde{M})$$

 $\varepsilon \partial e \ \widetilde{M} = (x_0 + \Theta \Delta x, y_0 + \Theta \Delta y).$

Теперь запишем полученную формулу Тейлора:

$$t = 1 \Rightarrow f(M) = f(M_0) + \frac{1}{1!}df(M_0) + \frac{1}{2!}d^2f(M_0) + \dots + \frac{1}{(k+1)!}d^{k-1}f(M_0) + R_k$$

Замечание 1.15. Аналогичный вид формула Тейлора будет иметь и в *п*-мерном случае: $M=(x_1,...,x_n),\ M_0=(x_1^{(0)},...,x_n^{(0)}).$ Формула Тейлора та же:

$$t = 1 \Rightarrow f(M) = f(M_0) + \frac{1}{1!}df(M_0) + \frac{1}{2!}d^2f(M_0) + \dots + \frac{1}{(k+1)!}d^{k-1}f(M_0) + R_k$$

Где

$$R_k = \left(\frac{\partial}{\partial x_1} \Delta x_1 + \dots + \frac{\partial}{\partial x_n} \Delta x_n\right)^k f(\widetilde{M})$$

где
$$\widetilde{M} = (x_1^{(0)} + \Theta \Delta x_1, ..., x_n + \Theta \Delta x_n).$$

Пример 1.23. $f(x,y) = \sin(x-y)$. $M_0(0,0)$.

$$f(M_0) = 0.$$

$$df(M_0) = \frac{\partial f}{\partial x}(M_0) \cdot \Delta x + \frac{\partial f}{\partial y}(M_0)\Delta y = (*)$$

$$\Delta x = x - 0 = x, \ \Delta y = y - 0 = y.$$

$$\Delta x = x - 0 = x$$
, $\Delta y = y - 0 = y$

$$f'_x = \cos(x - y), \ f'_y = -\cos(x - y).$$

$$(*) = x - y.$$

Для второго дифференциала:

$$f_{x^2}'' = -\sin(x - y)$$

$$\tilde{f}_{xy}'' = \sin(x - y)$$

$$f_{y^2}^{\prime\prime} = -\sin(x - y)$$

$$d^{2}f(M_{0}) = \frac{\partial^{2}f}{\partial x^{2}}(M_{0})\Delta x^{2} + 2\frac{\partial^{2}f}{\partial x\partial y}(M_{0})\Delta x\Delta y + \frac{\partial^{2}f}{\partial y^{2}}(M_{0})\Delta y^{2} = 0$$

Третий:

$$f_{x^3}^{\prime\prime\prime} = -\cos(x - y)$$

$$f_{x^2y}^{""} = \cos(x - y)$$

$$f_{xy^2}''' = -\cos(x - y)$$

$$f_{y^3}''' = \cos(x - y)$$

$$d^3 f(M_0) = \frac{\partial^3 f}{\partial x^3}(M_0) \Delta x^3 + 3 \frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y}(M_0) \Delta x^2 \Delta y + 3 \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y^2}(M_0) \Delta x \Delta y = \frac{\partial^3 f}{\partial y^3}(M_0) \Delta y^3 = -x^3 + 3x^2y - 3xy^2 + y^3 = -(x - y)^3$$

Тогда формула примет вид:

$$f(x,y) = \sin(x-y) = (x-y) - \frac{1}{3!}(x-y)^3 + \frac{1}{5!}(x-y)^5 - \dots$$

Похоже на $\sin z = z - \frac{z^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \dots$

То есть можно было заменить z=x-y, НО ДЕЛАТЬ ЭТО МОЖНО ЛИШЬ В СЛУЧАЕ, КОГДА x,y,z В РАЙОНЕ НУЛЯ.

1.10 Экстремумы функций нескольких переменных

Пусть задана функция f(x) в $E \subset \mathbb{R}^n$.

Определение 1.34. Точка $a \in E$ — точка локального минимума, если $\exists \delta > 0 : \forall x \in U_{\delta}(a) \cap E \Rightarrow f(x) \geq f(a)$. Если знак неравенства выполняется в другую сторону, то это точка локального максимума. Эти точки называются локальными экстремумами. Если неравенство строгое, то это собственный экстремум.

Наибольшее и наименьшее значение f в области E, если таковые существуют, называются глобальными экстремумами.

Глобальные экстремумы могут достигаться либо в точках локального экстремума внутри области, либо на границе этой области.

Сформулируем сначала необходимое и достаточное условие локального экстремума:

Теорема 1.18. (необходимое условие локального экстремума)

Пусть a- внутренняя точка E u она - точка локального экстремума. U в этой точке существуют первые частные производные $f'_{x_1},...,f'_{x_n}$ в некоторой окрестности этой точки. Тогда $f'_{x_i}(a)=0,\ i=\overline{1,n}.$

Доказательство. Рассмотрим $F(x_1) = f(x_1, a_2, ..., a_n)$ (то есть зафиксированы все переменные, кроме первой). Если a — точка локального экстремума f, то a_1 — точка локального экстремума функции F. Тогда по теореме Ферма $F'(a) = 0 \Leftrightarrow \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) = 0$. Аналогично доказывается, что и остальные частные производные в точке a равны нулю.

Замечание 1.16. Если все частные производные в a равны нулю, то a называется станционарной точкой функции f. Это условие эквивалентно тому, что df(a) = 0 или $\nabla f(a) = 0$. Данное условие представляет собой только необходимое условие экстремума, но не достаточное. Допустим, $f = x_1^3 + x_2^3$ точка (0,0) является точкой перегиба, но не экстремума. Необходимое условие экстремума помогает найти точки, подозрительные на экстремум, а чтобы убедиться, что это так, нужны достаточные условия.

Предложение 1.4. (достаточное условие локального экстремума)

Пусть f(x) имеет непрерывные частные производные до второго порядка включительно. Пусть $a \in E$, внутренняя и станционарная. Разложим функцию f(x) по Тейлору до слагаемых первого порядка малости:

$$f(x) = f(a) + \underbrace{df(a)}_{=0} + R_2$$

где R_2 — остаточный член. Равенство нулю по необходимому условию экстремума. $\Delta f = f(x) - f(a) = R_2$. Для того, чтобы точка а была точкой локального минимума, достаточно, чтобы $\exists \delta > 0: \ \forall x \in U_\delta(a) \Rightarrow R_2 \geq 0$. Аналогично для точки максимума: $R_2 \leq 0$. Задача свелась к определению знака R_2 . Оценим:

$$R_2 = \frac{1}{2!} \left(\frac{\partial}{\partial x_1} dx_1 + \dots + \frac{\partial}{\partial x_n} dx_n \right)^2 f(M) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} (M) dx_i dx_j$$

где $dx_i = x_i - a_i$, $i = \overline{1, n}$. $M \in (a, x)$. Здесь получили нечто похожее на квадратичную форму, прочтите замечание ниже.

(читаем замечание)

Вернемся к нашим баранам. Запишем

$$R_2 = \frac{1}{2!} dx^T S(M) dx$$

$$\partial e \ S = \begin{pmatrix}
 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1, \partial x_n} \\
 \vdots & & \vdots \\
 \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2}
 \end{pmatrix}, \ dx = \begin{pmatrix}
 dx_1 \\
 \dots \\
 dx_n
 \end{pmatrix}$$

По теореме о о равенстве симметричных производных S симметрична.

Замечание 1.17. (о квадратичных формах)

Функция вида

$$f(z_1, ..., z_n) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} z_i z_j = z^T A z$$

где
$$z=\left(\begin{array}{c} z_1\\ \dots\\ z_n \end{array}\right),\;A=\{a_{ij}\}_{i,j=1}^n$$
— симметричная матрица.

Квадратичная форма называется положительно определенной, если $\forall z \neq 0 \Rightarrow f(z) > 0$. Аналогично отрицательно определенной, если $\forall z \neq 0 \Rightarrow f(x) < 0$.

f(z) — знакопостоянная неотрицательная форма, если: $\forall z \Rightarrow f(z) \geq 0.$

Аналогично знакопостоянная неположительная форма, если: $\forall z \Rightarrow f(z) < 0$.

Квадратичная форма называется знакопеременной, если она может принимать как положительные, так и отрицательные значения: $\exists z_1, z_2 : f(z_1) < 0, f(z_2) > 0.$

Теорема: (Критерий Сильвестра) (это всё еще замечание)

- 1) Для того, чтобы квадратичная форма была положительно определенной, необходимо и достаточно, чтобы все левые верхние угловые миноры матрицы A были положительны.
- 2) Для того, чтобы квадратичная форма была отрицательно определенной, необходимо и достаточно, чтобы все левые верхние угловые миноры матрицы A чередовали знак, начиная с минуса.

Теорема 1.19. (достаточное условие локального экстремума)

 Π усть a- внутренняя точка E u она станционарная. U пусть \exists непрерывные частные производные до 2 порядка включительно в окрестности точки a.

 $T_{02}\partial a$

- 1) Eсли S(a) положительно определена, то a- точка локального минимума.
- $2)\ Eсли\ S(a)\ ompицательно\ onpedenena,\ mo\ a\ -$ точка локального максимума.
- 3) Eсли S(a) является знакопеременной, то a- не точка локального экстремума.

4) Если S(a) — знакопостоянная, но не знакоопределенная, то информации недостаточно.

Доказательство.

- 1) Предположим, S(a) положительно определена. Из непрерывности вторых частных производных следует, что $\exists \delta > 0: \ \forall M \in U_{\delta}(a) \Rightarrow S(M)$ положительно определена. Тогда $R_2 > 0$, откуда a точка локального минимума
 - 2) Для отрицательной определенности все аналогично.
- 3) Если S(a) знакопеременная, то $\forall \delta>0$ $\exists M_1,M_2\in U_\delta(a),$ такие, что $R_2(M_1)>0,$ $R_2(M_2)<0.$
- 4) Приведем пример, являющийся контрпримером к обратному утверждению: $f_1(x_1, x_2) = x_1^4 + x_2^4$. $f_2(x_1, x_2) = x_1^3 + x_2^3$. (0, 0) станционарная точка обеих функций.

$$S(0,0) = \left(\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{array}\right)$$

— знакопостоянная. (0,0) — точка локального минимума f, но не является точкой локального экстремума.

3амечание 1.18. Если S(a) знакопостоянная, но не знакоопределенная, то тогда для исследования точки a нужно задействовать производные и дифференциалы старшего порядка. По Тейлору:

$$\Delta f(x) = f(x) - f(a) = \underbrace{df(a)}_{=0} + \frac{1}{2}d^2f(a) + \frac{1}{3!}d^3f(a) + \dots$$

Исследовать знак старшего дифференциала нужно лишь там, где обнуляются дифференциалы младшего порядка.

Если теперь требуется найти глобальный экстремум, то кроме поиска локальных экстремумов внутри области E, нужно исследовать поведение этой функции и на ее границе.

Обозначим \hat{E} границу E. Задача поиска экстремума на границе называется задачей поиска условного экстремума. Заметим, что размерность \hat{E} равна размерности E-1.

Пример 1.24. Пусть $f(x,y) = (x-1)^2 + (y-2)^2$. Требуется найти экстремум в области $E: x^2 + y^2 \le 9$.

Найдем точки локального экстремума в области E.

Необходимость:

 $f'_x = 2(x-1) = 0, \ f'_y = 2(y-2) = 0 \Rightarrow (1,2)$ — станционарная точка $((1,2) \in E)$, подозрительная на экстремум точка. Вычислим вторые производные, чтобы проверить, является ли точка экстремумом и каким:

 $f_{x^2}'' = 2, \ f_{xy}'' = 0, \ f_{y^2}'' = 2.$ Тогда матрица вторых производных примет вид:

$$S = \left(\begin{array}{cc} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{array}\right)$$

S положительно определена (миноры очевидно положительны). Следовательно, точка (1,2) является точкой локального минимума.

Теперь проверим, что у нас на границе. А на границе тучи ходят хмуро и описывают окружность: $\hat{E}: x^2 + y^2 = 9$. Ищем условный экстремум \hat{E} . Выразим одну переменную через другую (первый метод поиска):

 $y=\pm\sqrt{9-x^2}$. Уравнение эллипса теперь является функцией одной переменной. Введем $F(x)=f(x,\pm\sqrt{9-x^2})$. Поиск экстремума сводится к поиску экстремума для функции одной переменной на отрезке $x\in[-3,3]$.

Пример 1.25.
$$f(x,y) = xy + \frac{50}{x} + \frac{20}{y}$$
. $E: \{(x,y)| \ x > 0, y > 0\}$.

Начнем с локальных экстремумов:

Необходимое условие: $f'_x=y-\frac{50}{x^2}=0$ $f'_y=x-\frac{20}{y^2}=0$. Точки, подозрительные на эсктремум:

$$x - \frac{20}{\frac{50^2}{x^4}} = 0 \Leftrightarrow x(1 - \frac{x^3}{125}) = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = 0 & \text{не интересует} \\ x = 5 \end{cases}$$
. $y = 2$.

Точка, подозрительная на экстремум: (5, 2).

Найдем вторые производные:

$$f_{x^2}'' = \frac{100}{x^3}, \ f_{y^2}'' = \frac{40}{y^3}, \ f_{xy}'' = 1.$$

$$S(5,2) = \begin{pmatrix} 4/5 & 1\\ 1 & 5 \end{pmatrix}$$

Минимальное значение функции достигается в f(5,2) = 30. $\sup_E f(x) = +\infty$.

1.11 Численные методы поиска безусловного экстремума

Проблема. Рассмотрим идею градиентного метода поиска экстремума.

(Градиент указывает в сторону наискорейшего возрастания функции). Пусть требуется найти экстремум функции в области E. Выберем произвольную начальную точку: $\forall x^{(0)} \in E$. Зададим некоторое положительное число h.

$$X = \begin{cases} x^{(0)} + h \vec{\nabla} f(x^{(0)}) & \max \\ x^{(0)} - h \vec{\nabla} f(x^{(1)}) & \min \end{cases}$$

и так далее. В результате получаем последовательность точек $\{x^{(k)}\}$, на которой функция приближается к максимуму либо к минимуму.

Отметим типовые проблемы, которые возникают при применении этого метода:

- 1) Выбор шага h. Если выбрать очень маленкий шаг, то идти до экстремума можно долго (экстремум далеко). А если выбрать очень большим мы рискуем «перепрыгнуть» через экстремум. Поддерживается динамическое изменение шага: обычно сначала делают большие шаги, а по мере приближения к экстремуму (начались «метания» и «перепрыжки») шаг постепенно уменьшают.
- 2) Проблема многоэкстремальности. У функции может быть большое количество локальных экстремумов и двигаясь из точки $x^{(0)}$ мы найдем один из этих экстремумов, не факт, что глобальный. Решение: идем из нескольких точек либо изучаем физику функции (применяем некоторую теорию для доказатеотства количества экстремумов либо их расположения). Все это повышает вероятность обнаружения глобального экстремума.
- 3) $\vec{\nabla} f(x)$. Вычисление градиента не всегда возможно. Функция может быть сложной, не заданной явно, вообще не дифференцируемой. Мы можем воспользоваться формулой:

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = \frac{f(x_1, \dots, x_i + \Delta x_i, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_n)}{\Delta x_i}$$

Если и это не помогает, то мы можем использовать метод случайного спуска:

Проблема. На каждом шаге выбираем произвольное направление и в этом направлении делаем некоторый шаг. Если в этом направлении функция изменилась нужным нам образом, то тогда это направление удачное, по нему и движемся. В противном случае выбираем другое направление.

4) Проблема границ. Градиентные методы хороши для поиска экстремума внутри области. Если он расположен на границе, то у нас возникают большие проблемы. В этом случае применяем методы математического программирования (методы поиска экстремума в некоторой области). Это целая теория, нам его будут читать, бла-бла-бла.

Пример 1.26. Пусть $f(x,y)=x^2+2y^2$, требуется найти минимум этой функции. Очевидно, что (0,0) — точка глобального минимума, но по легенде мы тупые и этого не видим. Возьмем произвольную начальную точку (1,2). Посчитаем антиградиент: $-\vec{\nabla}f=\begin{pmatrix} -2x\\-4y \end{pmatrix}$. Тогда $-\vec{\nabla}f(x^{(0)})=\begin{pmatrix} -2\\-8 \end{pmatrix}$. По нему идти до конца не надо, нужно сделать какой-то шаг. Выберем большой шаг, затем, если заметим шатания, снизить его. Оказались в точке (-1,-6). Пересчитываем антиградиент: $-\vec{\nabla}f(x^{(1)})=\begin{pmatrix} 2\\24 \end{pmatrix}$. Заметно, что мы начали прыгать, снижаем шаг.

Пример 1.27. f(x,y)=x+y. Пусть требуется найти максимум в $E: x^2+y^2 \le 1$. Воспользуемся теоремой Ферма:

 $f'_x=1,\ f'_y=1,\$ то есть локальных экстремумов у нас нет, глобальный экстремум располагается где-то на границе. Посчитаем: $\vec{\nabla} f=\begin{pmatrix}1\\1\end{pmatrix}$. Двигаясь по нему, получим максимум в $\left(\frac{1}{\sqrt{2}};\frac{1}{\sqrt{2}}\right)$. Но это мы шли их хорошей точки. А вот если с плохой, то мы можем до него и не дойти.

Воспользуемся методом математического программирования: Приравняем функцию к константе, получим прямую. Двигаем эту прямую по области определения, пока мы не получим максимальную константу.

1.12 Теорема о неявной функции

Пусть задано уравнение F(x,y)=0 (1), где x,y — скаляры. Будем говорить, что уравнение задает функцию y=y(x) (2) неявно, если при подстановке (2) в уравнение (1) получим тождество.

Пример 1.28.
$$x^2 + y^2 = 1$$
, $y = \pm \sqrt{1 - x^2}$. (картинка)

Предположим, существуют F'_x , F'_y , не равные нулю и $F(x,y(x)) \equiv 0$ (3). Если $\Phi(x) = F(x,y(x)) \equiv 0$ и продифференцируем (Если функция тождественно равна нулю, то все ее производные очевидно тождественны нулю):

$$0 \equiv \Phi'(x) = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y}y'(x) \Rightarrow y'(x) = -\frac{\partial F/\partial x}{\partial F/\partial y}$$

Если существуют вторые производные, то можем найти вторую производную неявной функции:

$$0 \equiv \Phi''(x) = \left(\frac{\partial^2 F}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y}y'(x)\right) + \left(\frac{\partial^2 F}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 F}{\partial y^2}y'(x)\right)y'(x) + \frac{\partial F}{\partial y}y''(x) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow y''(x) = \dots$$

Пример 1.29. $x^2 + y^2 = 1$. Дифференцируем: $2x + 2y \cdot y' = 0 \Rightarrow y' = \frac{-x}{y}$. Найдем вторую производную. Продифференцируем второй раз: $1 + y'^2 + y \cdot y'' = 0 \Rightarrow y'' = -\frac{1+y'^2}{y} = -\frac{1+\frac{x^2}{y^2}}{y}$.

Теорема 1.20. (о неявной функции). Будем работать с конкретной точкой.

Пусть $M_0 = (x_0, y_0)$ удовлетворяет уравнению $F(x_0, y_0) = 0$. Пусть в окрестности M_0 существует непрерывная $\frac{\partial F}{\partial y}$ и $\frac{\partial F}{\partial y}|_{M_0} \neq 0$. Тогда $\exists \delta > 0, \ \exists y(x), \ onpederenhas u непре$ рывная на $[x_0 - \delta, x_0 + \delta]$, такая, что:

- 1) $y(x_0) = y_0$
- 2) $F(x,y(x)) \equiv 0$ на $[x_0 \delta, x_0 + \delta]$ и будет определяться однозначно.

Eсли, кроме того, в окрестности $M_0 \exists$ непрерывная $\frac{\partial F}{\partial x}$, то тогда:

- 1) $y(x) \partial u \phi \phi$ еренцируема и 2) $y'(x) = -\frac{\partial F/\partial x}{\partial F/\partial y}$.

Доказательство.

1) Покажем, что $\exists !$ функция y(x). $\frac{\partial F}{\partial y}|_{M_0} \neq 0$ по условию теоремы. Пусть, для определенности, производная принимает положительные значения (для отрицательных доказательства аналогичны). $\frac{\partial \bar{F}}{\partial y}$ непрерывна в окрестности M_0 . Найдется такое $\hat{\delta}>0$: $\frac{\partial F}{\partial y}>$

0,
$$\forall (x,y) : \begin{cases} |x - x_0| < \hat{\delta} \\ |y - y_0| < \hat{\delta} \end{cases}$$

 $\frac{\partial F}{\partial y} > 0 \Rightarrow F \nearrow$ по y. Следовательно, $\begin{cases} F(x_0, y_0 + \hat{\delta}) > 0 \\ F(x_0, y_0 - \hat{\delta}) < 0 \end{cases}$. Вспомним, что по условию

теоремы F непрерывна, следовательно, $\tilde{\delta} > 0$: $\begin{cases} F(x, y_0 + \hat{\delta}) > 0 \\ F(x, y_0 - \hat{\delta}) < 0 \end{cases} \quad \forall x \in [x_0 - \tilde{\delta}, x_0 + \tilde{\delta}].$

Пусть $\delta = \min\{\hat{\delta}, \tilde{\delta}\} > 0$. Тогда по теореме Больцано-Коши о нуле функции $\forall x \in [x_0 \delta, x_0 + \delta], \; \exists y \in [y_0 - \hat{\delta}, y_0 + \hat{\delta}] : \; F(x, y) = 0,$ причем F непрерывна, следовательно, y(x)непрерывна, а так как $F \nearrow$ по $y \Rightarrow y(x)$ — единственная

2) Покажем дифференцируемость и найдем производную. Выберем произвольную $x \in$ $[x_0 - \delta, x_0 + \delta], \ y = y(x).$ Рассмотрим $x + \Delta x \in [x_0 - \delta, x_0 + \delta], \ y + \Delta y = y(x + \Delta x).$ $\Delta F = \underbrace{F(x + \Delta x, y + \Delta y)}_{=0} - \underbrace{F(x, y)}_{0} = 0$. Но \exists непрерывные $F'_x, F'_y \Rightarrow F$ дифференцируема,

следовательно,
$$0 = \Delta F = \underbrace{F(x + \Delta x, y + \Delta y)}_{=0} - \underbrace{F(x, y)}_{0} = \frac{\partial F}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial F}{\partial y} \Delta y + o(\rho) \Rightarrow 0 = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{\Delta y}{\Delta x} + \frac{o(\rho)}{\Delta x} \to 0.$$