Преподаватель: Матросов Александр Васильевич.

Касаемо практики: мы будем делать 2 программных проекта. Первый будет связан с реализацией конечного автомата для регулярного выражения. Второй проект будет связан с конечным автоматом с магазином, который используется для создания контекстносвободных языков программирования.

**Литература:** Основная: Джон Хопкрофт, Мотвани, Ульман, «Введение в теорию автоматов и вычислений». Допы: Ахо «Компиляторы: принципы, технологии и инструменты»; Карпов «Теория автоматов», «Основы построения трансляторов».

Теория формальных языков изучает методы задания, распознавания и обработки языков.

Определение 0.1. Словарь — конечное множество объектов.

Определение 0.2. Символ — элемент словаря.

**Определение 0.3.** Цепочка символов над словарем — конечная последовательность символов словаря.

**Пример 0.1.**  $\alpha = aabb$  — цепочка над словарём  $V = \{a, b\}$ .

**Определение 0.4.**  $V^*$  — множество всевозможных цепочек, включая пустую.

**Определение 0.5.**  $a^n$  — цепочка из n символов.

**Определение 0.6.** Операция подстановки выполняет замену подцепочки заданной цепочки на другую цепочку.

**Определение 0.7.** Языком L над словарем V называется произвольное множество цепочек над этим словарем.

Пример 0.2. 
$$V = \{a, b\}, L = \{a^n b^n | n > 0\}.$$

Проблема задания бесконечного множества цепочек, составляющих нас язык. Необходим конечный механизм, который может описать бесконечное множество цепочек.

Определение 0.8. Любой конечный механизм задания языка называется грамматикой.

Существует два типа грамматик:

- (1) Порождающая: за конечное число шагов построить правильные цепочки языка. Удобна и естественна для задания спецификации языка, по существу задает правила построения правильных предложений.
- (2) Распознающая: за конечное число шагов определяет, принадлежит ли данная цепочка данному языку. По существу алгоритм распознавания правильных цепочек языка для дальнейшего анализа и трансляции цепочек языка в некоторый код.

**Определение 0.9.** Порождающая грамматика Хомского называется четверка объектов G = (T, N, S, R), где

T — термальный словарь, состоящий из терминальных символов (строчные латинские);

N — нетерминальный словарь, состоящий из нетерминальных символов (прописные латинские);

S из N называется начальным символом.

R — конечное непустое множество правил вывода (продукций) вида  $\alpha \to \beta; \ \alpha, \beta$  из  $(T \cup N)^*.$ 

Классификация грамматик Хомского:

• Тип 0: не накладывается никаких ограничений. Для распознавания необходимо абстрактное устройтво «машина Тьюринга».

- Тип 1: ограничения:  $\gamma A \delta \to \gamma \sigma \delta$ ; A нетерминал; грамматики типа 1 называются контекстно-зависимыми для распознавания необходим «линейно ограниченный автомат».
- Тип 2: правила ограничения:  $A \to \beta$ , где A терминал, а  $\beta$  цепочка контекстнозависимыми грамматика. Для распознавания необходим «конечный автомат с магазином».
- Тип 3:  $A \to tN|t;\ t$  терминал; N нетерминал; автоматная (регулярная) грамматика. Для распозанавания необходим «конечный автомат».
- Вложения:  $T^3 \subset T^2 \subset T^1 \subset T^0$  и  $L^3 \subset L^2 \subset L^1 \subset L^0$ .

Преобразователи информации.

В информатике одна из изучаемых проблем — конечное преобразование информации, где один набор символов преобразуется в другой.

**Определение 0.10.** Конечный автомат — не функциональный преобразователь. Абстрактная машина, в которой есть конечное число состояний и сигналов, в зависимости от комбинации которых автомат меняет свое состояние.

**Определение 0.11.** (формальное определение детерминированного конечного автомата) Детерминированный конечный автомат A представляет собой пятерку компонентов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- Q конечное множество состояний.
- $\Sigma$  конечное множество входных символов.
- $\sigma$  функция перехода  $\sigma(q,a)=p$ , где  $p,q\in Q,\ a\in \Sigma.$
- $q_0$  начальное состояние из Q.
- F множество финальных (завершающих) состояний  $F \in Q$ .

Пример 0.3. ДКА, допускающий битовые цепочки, содержащие подцепочку 01.

## Состояния:

- 01 не прочитана и либо автомат на предыдущем шаге ничего не читал, либо прочитан символ 1 (состояние  $q_0$ ).
  - 01 еще не прочитана, но автомат на предыдущем шаге прочитал 0 (состояние  $q_1$ ).
  - 01 прочитана.

## Функции перехода:

```
- \delta(q_0,1)=q_0; \ \delta(q_0,0)=q_1;

- \delta(q_1,1)=q_2; \ \delta(q_1,0)=q_1;

- \delta(q_2,1)=q_2; \ \delta(q_2,0)=q_2;

Q=\{q_0,q_1,q_2\}, \ \Sigma=\{0,1\}, \ F=(\mbox{uto-to tam}).
```

Мы можем задать автомат с помощью диаграммы переходов.

- Всякому состоянию соответствует вершина графа.
- Для любого перехода ДКА  $\delta(q,a)=p$ , определяемого его функцией перехода, в графе существует дуга из вершины состояния q в вершину состояния p размеченная символом a.
- Существует стрелка в начальное состояни, не выходящая ни из одного состояния.
- Вершина из множества допускаемых состояний обозначается двойным кружком.

Или мы можем задать ДКА с помощью таблицы переходов.

• Таблица переходов представляет собой табличное представление функции перехода  $\delta(q,a)$  (в левом столбце — состояния, в первой строке — символы алфавита).

**Определение 0.12.** Расширенная функция переходов  $\widehat{\delta}(q,w)$  ставит в соответствие состоянию q и цепочке w состояние p, в которое попадает автомат из состояния q, обработав цепочку w.

**Определение 0.13.** Языком ДКА  $A=(Q,\Sigma,\delta,q_0,F)$  называются цепочки... ну блин. В жопу такие конспекты

**Определение 0.14.** Недетерминированный конечный автомат —  $A(Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где все, кроме  $\delta$  имеют те же значения, а  $\delta$  —функция, аргументами которой являются состояние из Q и входной символ из  $\Sigma$ , а значением — подмножество множества Q. Различие между ДКА и НКА состоит в типе функции  $\delta$ .

Может в каждый момент времени может находиться в нескольких состояниях.