Chapter 07 链接

- C预处理器(cpp) -> C编译器(cc1) -> 汇编器(as) -> 链接器(ld)
- **可重定位目标文件**(Relocatable object file): 在编译时和其它可重定位目标文件合并, 创建可执行目标文件.
- **可执行目标文件**(Executable object file): 可以被直接复制到内存并执行.
- 共享目标文件: 可以在 加载 或 运行 时, 动态地被加载进内存并链接.
- 符号解析: 把符号引用和符号定义相关联.
- **重定位**: 把符号定义和实际地址相关联.
- ELF文件格式: Executable and Linkable Format, 可执行可链接格式.
- **ELF头**:描述系统的字大小,字节顺序,ELF头的大小,目标文件的类型(可重定位/可执行/共享),机器类型(x86-64),节头部表的文件偏移,节头部表中条目的大小和数量.
- 节头部 表 (Section header Table): 描述每个节(section)的位置和大小.
- 节 (Section):
 - .text:已编译程序的机器代码.
 - rodata:只读数据(如switch的跳转表, printf的首参字符串等)
 - .data:已初始化的全局变量,和已初始化的 static 变量.
 - bss:未初始化的全局变量和 static 变量,或被初始化为 0 的全局变量和 static 变量."bss"可以记忆为"Better Save Space".
 - .symtab : 符号表 . 存放程序中**定义**和引用的 函数 和 全局变量 的信息.
 - rel.text:一个以.text节中的位置 为元素的列表.(这里的 rel 表示 relocate,即 重定位).
 - .rel.data:被当前模块引用或定义的所有 全局变量 的 重定位 信息.
 - .strtab:一个字符串表,包括.symtab中的符号表使用的字符串.
- 对于每个可重定位目标模块 m ,都有一个符号表 (symtab). 它包含 m 定义和引用的符号的信息.
 - o 全局符号: 由m定义, 且可以被其他模块引用的符号. 对应于 非static的 函数和全局变量.
 - **外部符号**:由其他模块定义,并被m引用的符号.对应于其他模块定义的 非static的 函数和全局变量.
 - o 局部符号: 由m定义, 能且仅能在m中任何位置可见. 对应于m定义的 static的 函数和全局变量.
- ELF符号表 是一个如下格式的条目的数组.

```
UNDEF, COMMON, ABS除外)
7 long value; // 距离这个节的起始地址偏移量是多少? (COMMON: 对齐要求)
8 long size; // 目标的大小? (COMMON: 目标的最小大小)
9 };
```

● 伪节(pseudo_section):

- o ABS: 不该被重定位的符号.
- COMMON: 见下文.
- UNDEF: 在本模块中被引用, 但是是在其他地方定义的符号.
- COMMON 和 .bss 的区别:
 - COMMON:未初始化的全局变量.(**弱全局符号**)
 - o **.** bss : 初始化为0的全局变量; 以及未初始化或初始化为0的static变量. (即: **强全局符号**; 以及只有m本身可见 故不涉及强弱的**static**)
- 对 多重定义的全局符号 的处理方式:
 - 全局符号的强弱(Strong/Weak):
 - 强全局符号:函数和已初始化的全局变量
 - 弱全局符号: 未初始化的全局变量
 - 规则:
 - 不允许多个同名的强符号
 - 如果有一个强符号和多个弱符号同名,选择强符号
 - 如果有多个弱符号同名,任取一个(这里的任意性可能造成越界bug,比如 double a; 和 int a;)
- 这里就可以知道为什么要区分 COMMON 和 .bss 了:
 - 。 当编译器翻译某个模块m时, 如果遇到一个弱全局符号 \times ,它是不能知道是否有其他模块定义了 \times ,所以编译器会把 \times 分配成 COMMON ,把选择权留给链接器.
- 当编译器遇到一个初始化为 0 的全局符号y,由于指定了初始值,这是一个强符号.所以编译器可以确信 y 要分配 到 .bss 中去.
- READELF 程序: 查看目标文件内容的很方便的工具.
- 静态库(Static Libarary): 后缀为 .a ,代表"存档(archive)".
- 在符号解析阶段,链接器 从左到右 按照命令行上的出现顺序扫描 可重定位文件(.o) 和 存档文件(.a). 具体地,链接器维护三个集合:
 - 集合E(Execute): 这个集合的文件用于合并生成可执行文件.
 - 集合U(Undefined): 被文件引用了, 但暂时还未被解析(定义)的符号集.
 - 集合D(Defined): 在前面的输入文件中已经定义了的符号的集合.

对于命令行上的文件f,如果f是可重定位文件(.o),那么所有f中定义的符号都会被加入到E中,并修改相应的U和D;而如果f是静态库存档文件(.a),那么只有那些在当前U中存在的符号才会被加入到E中,并修改相应的U和D,其余的符号直接被舍弃.

如果对命令行上的文件扫描完毕后, U是空集, 此时链接器会合并和重定位E中的文件, 生成可执行文件; 而如果U非空, 说明有未被定义的符号, 说明出现了错误, 链接过程输出错误信息并终止.

- 由于库的这种性质(只有在它左边的文件需要的符号被加入,其余被直接丢弃),一般而言库会放在命令行的末尾.
 如果库不是相互独立的,那么就需要适当地排列这些库,来解决他们之间的依赖关系.(库可以在命令行中重复出现)
- **重定位条目**: 当 汇编器 遇到对最终内存位置未知的内存引用,就会生成一个重定位条目,放在 rel.text 中(对于代码)和 rel.data 中(对于已初始化的数据) 所以说 链接器 在这里只是无脑地按照 汇编器 的指示来工作.
- 重定位条目 的格式:

● 重定位PC相对引用:

```
1 r.offset = 0xf;

2 r.symbol = sum;

3 r.type = R_X86_64_PC32;

4 r.addend = -4; // 比如指令是 e8 00 00 00 00 , 那修改位置是第一个00, 而下一条指令的位置在4字节之后.
```

上例表示: 修改偏移量 0xf 处的32位PC相对引用, 使它在运行时会指向 sum 函数.

● 重定位绝对引用:

```
1    r.offset = 0xa;
2    r.symbol = array;
3    r.type = R_X86_64_32;
4    r.addend = 0;
```

上例表示: 修改偏移量 0xa 处的32位绝对引用, 使它在运行时会指向 array 数组(的第一个字节).

● 可执行目标文件

- 加载可执行目标文件:
 - o 加载器: 任何Linux程序都可以通过调用 execve 函数来调用加载器.

加载器将可执行目标文件中的代码和数据从磁盘复制到内存中,然后跳转到第一条指令(入口点)来运行该程序.

○ Linux x86-64中, 代码段 总是从地址 0x400000 处开始,后面是 数据段;

再后面是 运行时堆,它通过调用 malloc 库向上增长.

堆后面的区域是为 共享模块 保留的.

用户栈 从最大的合法用户地址(即 $2^{48} - 1$ 以下)开始,向下生长.

而栈之上的区域(即 2^{48} 开始以上)是为内核(Kernel)中的代码和数据保留的.



● (执行前,加载时)动态链接共享库:

也叫做 共享目标,在Linux中以 so 为后缀.(在Windows中也有类似的东西,称作 DLL(动态链接库)) 当创建可执行文件时,执行静态链接,当程序加载(磁盘->内存)时,才动态完成链接过程:

即没有任何 .so 的代码或数据真正被复制到了可执行文件中;

反之,链接器复制了一些重定位和符号表信息,使得运行时可以解析对 .so 中的代码和数据的引用.

● (运行时)从应用程序中加载和链接共享库:

Linux系统为动态链接器提供了接口,允许应用程序在运行时加载和链接共享库:

- 1 #include<dlfcn.h>
- 2 void* dlopen(const char* filename, int flag); // 若成功则返回指向句柄的指针, 否则返回 NULL
- 3 void* dlsym(void* handle, char* symbol); // 若成功则返回指向符号的指针, 否则 返回NULL
- 4 void* dlclose(void* handle); // 若成功则返回0, 否则返回-1
- 5 const char* dlerror(); // 若之前对上述三个函数的调用产生失败,则返回错误信息. 若均成功,返回NULL.

● 位置无关代码(Position Independent Code, PIC):

可以加载而无需重定位的代码.(共享库的编译必须使用该选项!(-fpic))

● PIC数据引用:

原理: 无论在内存的何处加载某个模块, 其数据段和代码段的相对距离总是保持不变的.

具体的做法: 创建**全局偏移量表(Global Offset Table, GOT)**. 当需要引用全局变量时, 代码中使用PC相对寻址(即在第三章令cpy迷惑的%rip相对寻址!), 通过GOT进行间接引用.

而在加载时, 动态链接器会重定位GOT中的每个条目, 使得它存储正确的绝对地址.

● PIC函数调用:

延迟绑定(Lazy Binding): 将过程地址的绑定推迟到第一次调用该过程时. 这是因为一个共享库中可能有成百上千个函数, 但我们一般只会用其中很少的一部分. 避免成百上千个并不需要的重定位.

这样虽然第一次调用过程的 运行时开销 很大,不过其后的每次调用只会花费一条指令和一次内存间接引用的时间.

过程链接表(Procedure Linkage Table, PLT): 是一个条目数组, 其中每个条目是一个16字节的代码. PLT[0]是一个特殊条目, 用于跳转到动态链接器中, 实现对GOT数组的特定位置的重写, 这样下次调用时就是直接调用相应的函数, 而不是通过PLT[0]调用动态链接器.

• 库打桩机制: (没看懂, 因为cpy没仔细看)

这一机制允许截获对共享库函数的调用,取而代之执行自己的代码.

- 编译时打桩
- o 链接时打桩
- 。 运行时打桩